Pytania podstawowe do egzaminu z przedmiotu SSR I. Budowa i funkcjonowanie systemów rozproszonych)

- 1. Wyjaśnić pojęcie przezroczystości w systemach rozproszonych.
- 2. Czym różni się wieloprocesor od multikomputera?
- 3. Czy różni się synchronizacja czasu fizycznego od synchronizacji czasu logicznego?
- 4. Co to jest uniwersalny czas koordynowany i do czego jest stosowany?
- 5. Wyjaśnić ideę algorytmu Cristiana synchronizacji czasu fizycznego.
- 6. Wyjaśnić ideę algorytmu Lamporta synchronizacji czasu logicznego.
- 7. Na czym polega problem wzajemnego wyłączania i jak jest rozwiązywany w systemach rozproszonych?
- 8. Podać przykłady algorytmów rozwiązujących problem wzajemnego wyłączania w systemach rozproszonych?
- 9. Omówić algorytm rotacyjnego (pierścienia logicznego z żetonem) rozwiązujący problem wzajemnego wyłączania w systemach rozproszonych.
- 10. Czemu służą algorytmy elekcji? Podać przykład?
- 11. Na czym polega synchronizacja czasu fizycznego?
- 12. Na czym polega przetwarzanie transakcyjne?
- 13. Podać i wyjaśnić właściwości transakcji.
- 14. Podać przykłady metod realizacji przetwarzania transakcyjnego?
- 15. Jak wykonywane jest przetwarzanie transakcyjne z wykorzystaniem metody prywatnej przestrzeni roboczej?
- 16. Jak wykonywane jest przetwarzanie transakcyjne z wykorzystaniem rejestru zapisów wyprzedzających?
- 17. Na czym polega problem nadzorowania współbieżności wykonywania transakcji w systemach rozproszonych?

- 18. Podać przykłady algorytmów nadzorowania współbieżności transakcji w systemach rozproszonych?
- 19. Jak można wykrywać blokady (zakleszczenia) w systemach rozproszonych?
- 20. Czy różni się praca wielowatkowa od jednowatkowej?
- 21. Czy serwer wielowątkowy może działać efektywniej od jednowątkowego w przypadku jednego procesora? Odpowiedź uzasadnić.
- 22. Wyjaśnić zagadnienie planowania w systemie rozproszonym MACH.
- 23. Wykorzystanie bezczynnych stacji roboczych w systemie rozproszonym.
- 24. Omówić model puli procesorów jako systemu rozproszonego z uwzględnieniem teorii masowej obsługi.
- 25. Co to jest redundancja i jakie typy redundancji stosuje się w systemach rozproszonych?
- 26. Na czym polega tolerowanie awarii w systemach rozproszonych i jak jest realizowane?
- 27. Czym różni się stosowanie aktywnego zwielokrotnienia od zastosowania zasobów rezerwowych do tolerowania uszkodzeń?
- 28. Na czym polega zastosowanie aktywnego zwielokrotnienia do tolerowania uszkodzeń?
- 29. Czym różnią się wady wyciszenia od wad bizantyjskich?
- 30. Czym różni się system rozproszony budowany według modelu stacji roboczych od modelu puli procesorów?
- 31. Jak mogą być wykorzystane dyski lokalne w modelu stacji roboczych? Podać wady i zalety różnych rozwiązań.
- 32. Jak mogą być organizowane wątki w procesie? Podać przykłady.
- 33. Rozpatrzyć zespół wątków realizujących pewne zadanie. Co mają wspólne w ramach zadania, a co każdy ma niezależne?