

# *Introduction to File Processing*

## 6. 인덱스 구조 – Part B

**Hyeokman Kim**  
**School of Computer Science**  
**Kookmin Univ.**

---

File Processing Intro

# B-트리

# B-트리 (B-tree)

---

- Bayer & McCreight가 고안
  - 가장 많이 사용되는 인덱스 방법
  
- 균형된 m-원 탐색 트리 (Balanced MST)
  - 각 노드마다 키 값이 **최소 반 이상 찬** 상태의 MST 트리.
    - ◆ 루트를 제외한 모든 노드는 최소  $\lceil m/2 \rceil - 1$  개, 최대  $m-1$  개의 키 값을 가짐.
    - ◆ 루트를 제외한 모든 내부 노드는 최소  $\lceil m/2 \rceil$  개, 최대  $m$  개의 서브트리를 가짐.
  - 삽입/삭제 시 효율적인 균형 알고리즘을 제공
  
- B-트리의 노드 형식
  - MST와 동일
  - Note: 내부 노드와 단말 노드의 형식이 동일함.

# B-트리의 노드 형식

---

## □ B-트리 노드의 형식 (MST와 동일)

$\langle n, P_0, \langle K_1, A_1 \rangle, P_1, \langle K_2, A_2 \rangle, P_2, \dots, P_{n-1}, \langle K_n, A_n \rangle, P_n \rangle$

- $n$  ( $\lceil m/2 \rceil - 1 \leq n \leq m - 1$ ): 노드 내의 키 값의 개수
- $P_i$  ( $0 \leq i \leq n$ ): 서브트리에 대한 포인터
- $K_i$  ( $1 \leq i \leq n$ ): 키 값
- $A_i$  ( $1 \leq i \leq n$ ): 키 값  $K_i$ 를 가진 레코드에 대한 포인터

## □ Note

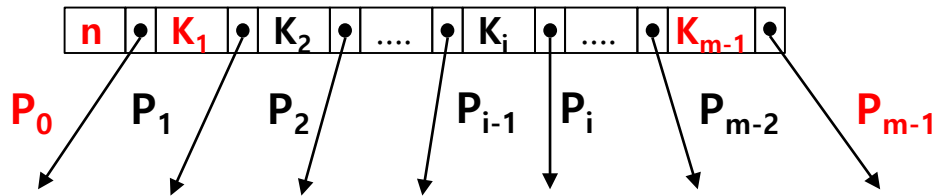
- 내부 노드와 단말 노드의 형식이 같음.
- 같은 키 값이 다른 노드에 존재할 수 없음.

# B-트리의 제약조건

## □ 제약조건

- $K_i > (P_{i-1}$ 가 가리키는 서브트리에 속한 모든 키)
- $K_i < (P_i$ 가 가리키는 서브트리에 속한 모든 키)

$$\lfloor m/2 \rfloor - 1 \leq n \text{ (키의 개수)} \leq m - 1$$



$$\lfloor m/2 \rfloor \leq \text{서브트리의 개수} \leq m$$

# 차수 m인 B-트리의 정의

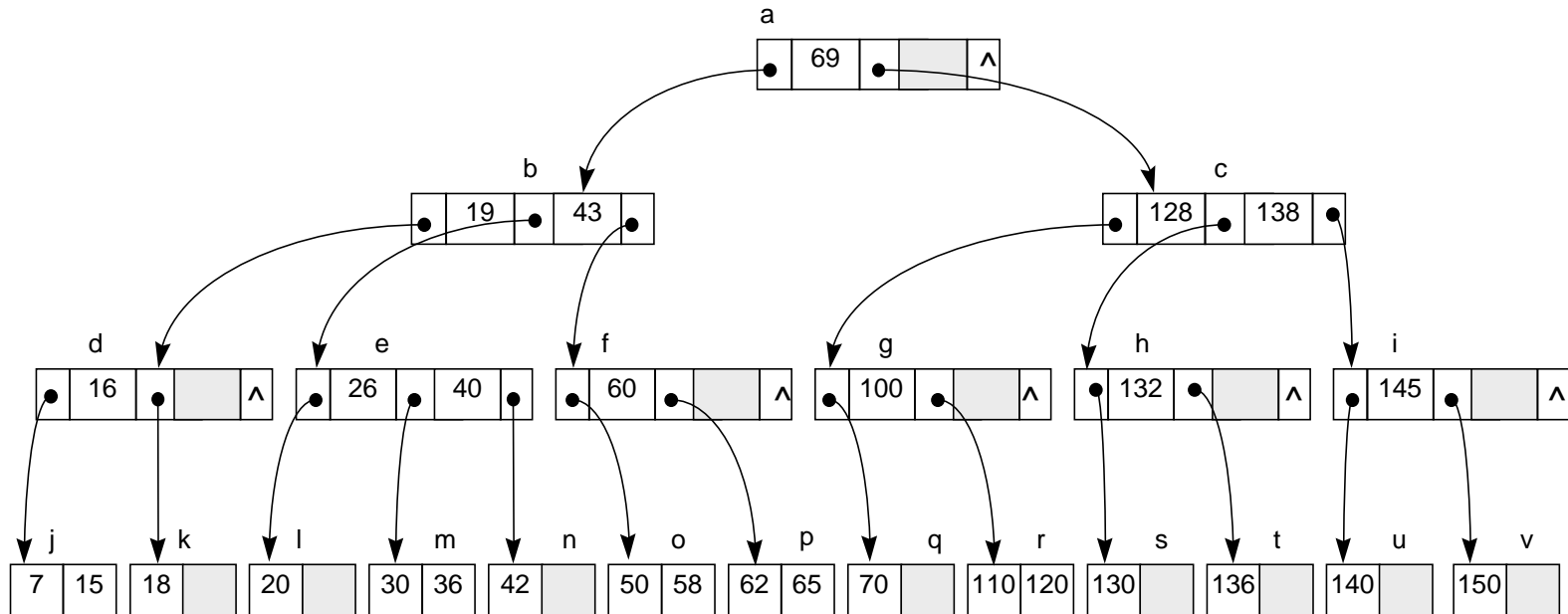
- ① B-트리는 공백이거나, 높이가 1 이상인 m-원 탐색 트리 (MST)
- ② 루트는 “0” 또는 “2에서 m개 사이”의 서브트리를 가짐.
  - ◆ 서브트리의 개수 = 0, 혹은  $2 \leq \text{서브트리의 개수} \leq m$
- ③ 루트를 제외한 모든 내부 노드는 최소  $\lceil m/2 \rceil$  개, 최대 m 개의 서브트리를 가짐.
  - ◆  $\lceil m/2 \rceil \leq \text{서브트리의 개수} \leq m$   
(참고:  $m \geq 3$ 일 때, 항상  $2 \leq \lceil m/2 \rceil$ 임)
- ④ 루트를 제외한 모든 내부 노드에 있는 키의 개수는 그 노드의 서브트리 개수 보다 하나 적음.
  - ◆  $\lceil m/2 \rceil - 1 \leq \text{키의 개수} \leq m - 1$  (노드의 반 이상이 채워짐)
  - ◆ Note: 루트의 경우, 적어도  $\lceil m/2 \rceil - 1$ 개 이상의 키 값을 가져야 한다는 제약이 없음 (예,  $m=5$ ). 루트가 짝 차면 분기.

---

## □ B-트리의 장점

- 삽입, 삭제 뒤에도 균형 상태 유지 (재균형이 필요 없음)
- 검색 성능: 최소  $O(\log_m(N+1))$

## 예: 3-원 B-트리



**m=3**

- 내부 노드는 2 이상 3 이하의 서브트리를 가짐.
- 루트를 제외한 모든 노드는 1개 이상의 키 값을 가짐.



# 1. B-트리 연산: 검색

---

- 검색 : MST의 검색과 같은 과정
  - 임의 접근(random access)
    - ◆ m-원 탐색(m-way search) : 키 값에 의존한 분기 (예: 42 검색)
    - ◆ 시간 복잡도 : 최소  $O(\log_m N)$ , 최대  $O(\log_{m/2} N)$
  - 순차 접근(sequential access)
    - ◆ 중위 순회(in-order traversal)
    - ◆ 순차 접근은 가능하나, 성능의 측면에서 의미는 없음.

## 2. B-트리 연산: 삽입

---

### o 삽입 연산의 개요

- 항상 단말 노드에 삽입, 단말에서 삽입이 위쪽으로 전파됨.

### o 알고리즘

#### ① 노드에 여유 공간이 있는 경우 ( $n < m-1$ )

- ◆ 노드 내의 키 값 순서에 맞는 위치에 삽입.

#### ② 노드가 차있는 경우 ( $n = m-1$ ) : overflow가 발생함.

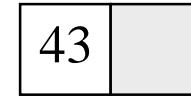
- ◆ 해당 노드를 두 개의 노드로 분할(split)함.
- ◆ 해당 노드의 키 값에 새로운 키 값 삽입했다고 가정
- ◆ 중간 키 값을 중심으로 큰 키들은 새로운 노드에 저장
- ◆ 중간 키 값 : 분할된 노드의 부모 노드로 삽입. 이 때, 다시 overflow가 발생하면, 위의 과정(분할)을 반복 (삽입의 전파)

## 예: 3차 B-트리의 생성

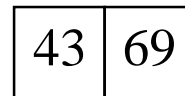
- 키 값 43, 69, 138, 19 순으로 삽입



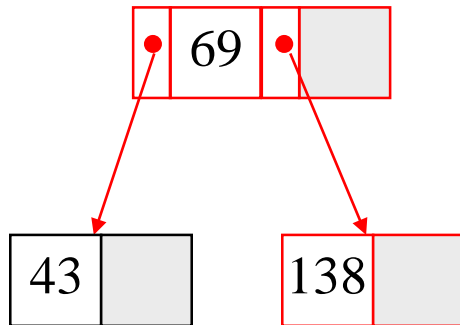
(a) 크기가 2인 공백 루트 노드



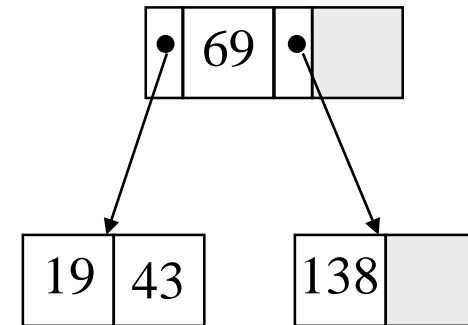
(b) 키 값 43의 삽입(노드 1개의 3차 B-트리)



(c) 키 값 69의 삽입(노드 1개의 3차 B-트리)



(d) 키 값 138의 삽입(노드 3개의 3차 B-트리)



(e) 키 값 19의 삽입(노드 3개의 3차 B-트리)

## Note: B-트리에서 루트 노드의 분할

### ○ 루트 노드의 키의 개수

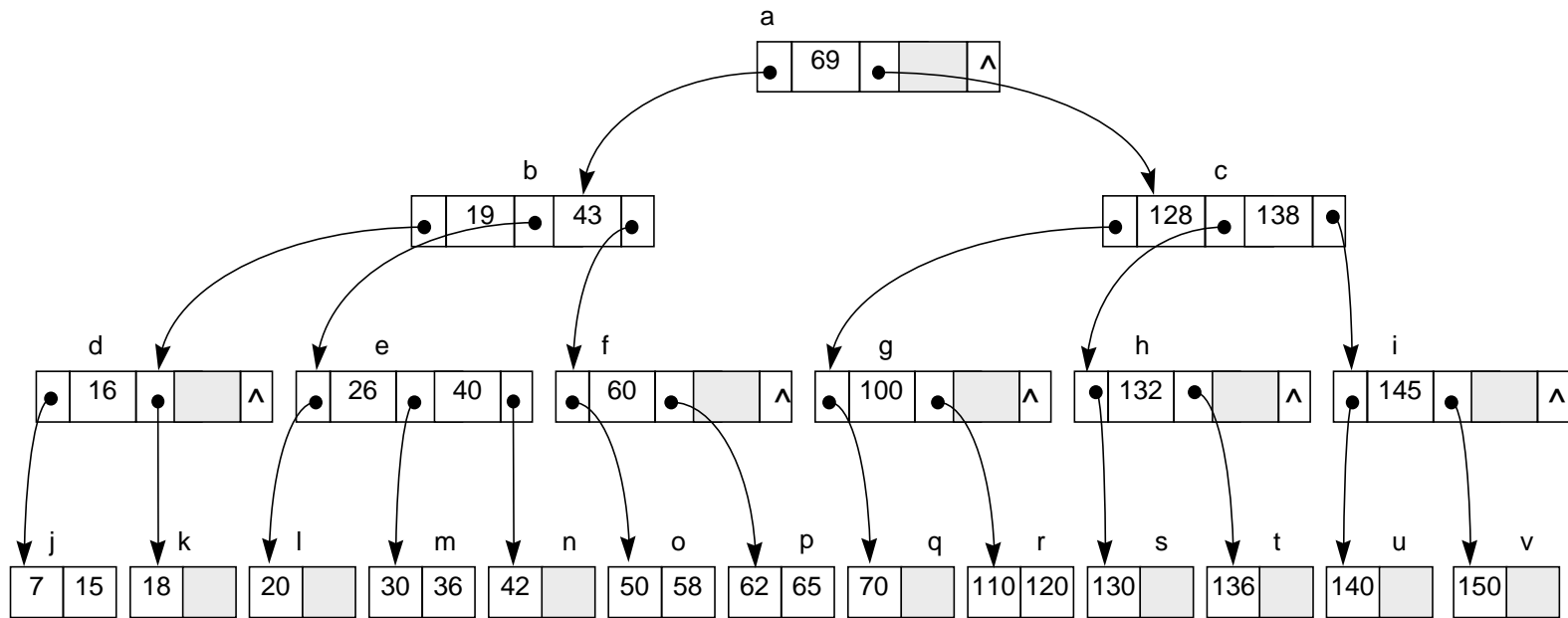
- 루트를 제외한 모든 노드는 적어도  $\lceil m/2 \rceil - 1$ 개 이상의 키 값을 가져야 함.
- 따라서 처음 루트 노드가 분할될 때, 생성되는 두 개의 단말 노드에는 각각 적어도  $\lceil m/2 \rceil - 1$ 개의 키가 있어야 함.
- 분할할 때 최소 키 값의 개수 보다 많으면, 어느 한 쪽에 하나 더 많은 키를 분배함.

### ○ 예

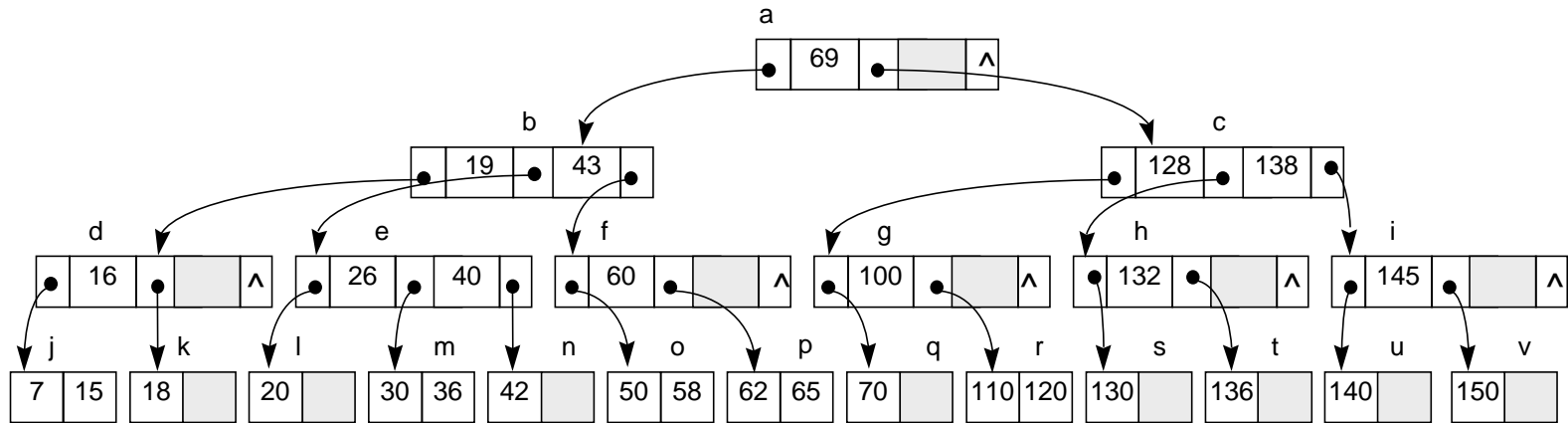
- $m=3$ , 루트 노드의 키의 개수=2 (1, 1개로 분할)
- $m=4$ , 루트 노드의 키의 개수=3 (2, 1개로 분할)
- $m=5$ , 루트 노드의 키의 개수=4 (2, 2개로 분할)
- $m=6$ , 루트 노드의 키의 개수=5 (3, 2개로 분할)
- $m=7$ , 루트 노드의 키의 개수=6 (3, 3개로 분할)
- $m=8$ , 루트 노드의 키의 개수=7 (4, 3개로 분할)

# 예제 1

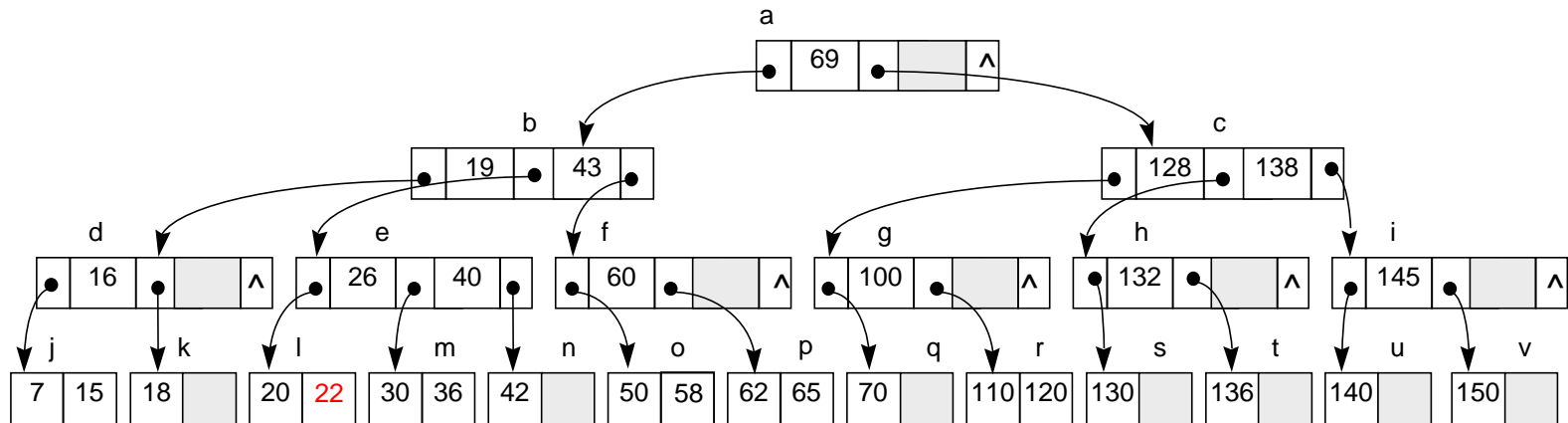
- 다음 B-트리(그림 6-18)에 새로운 키 값 22, 41, 59, 57, 54, 33, 75, 124, 122, 123 삽입



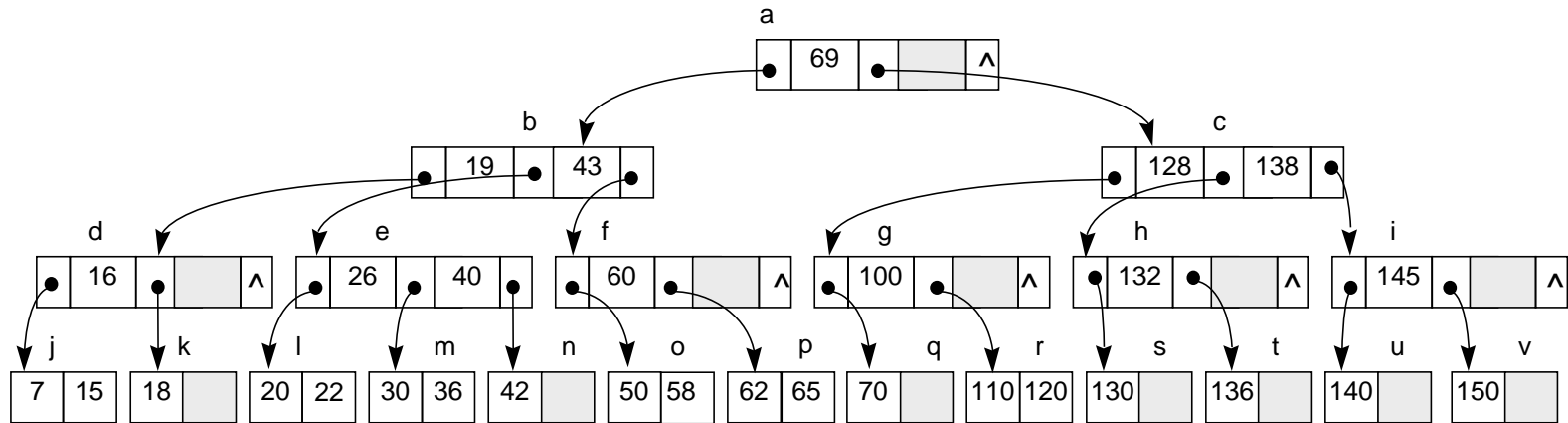
# 22 삽입



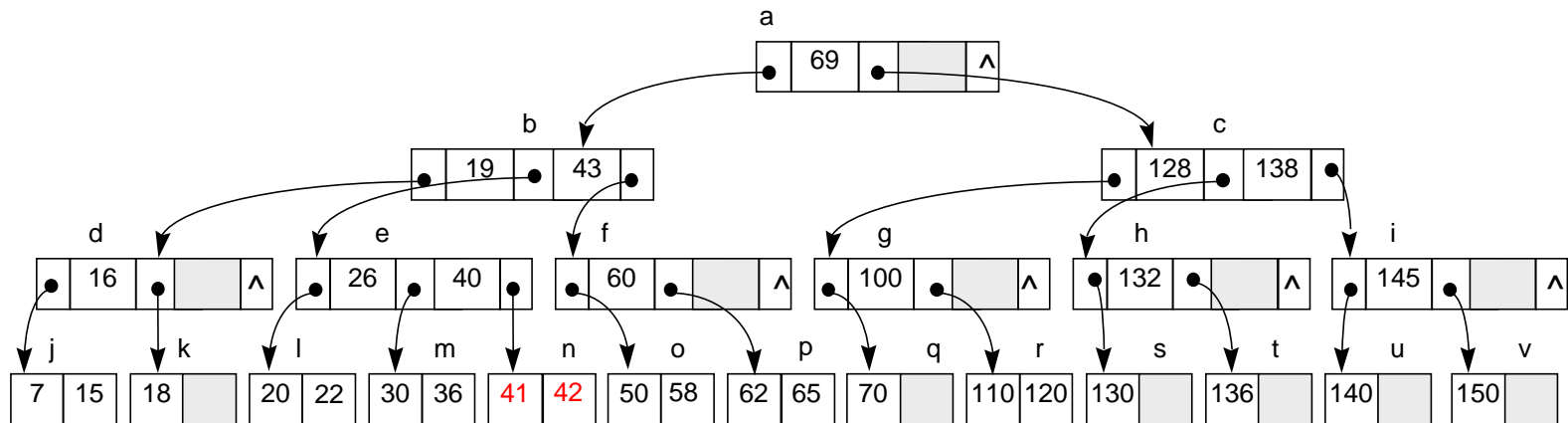
단말에서 삽입



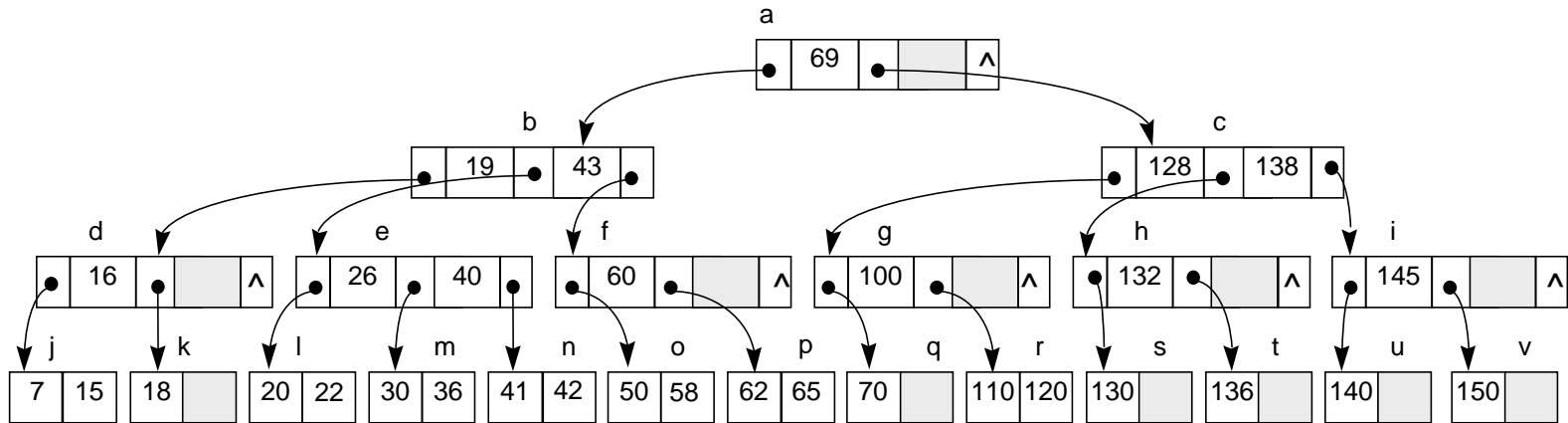
# 41 삽입



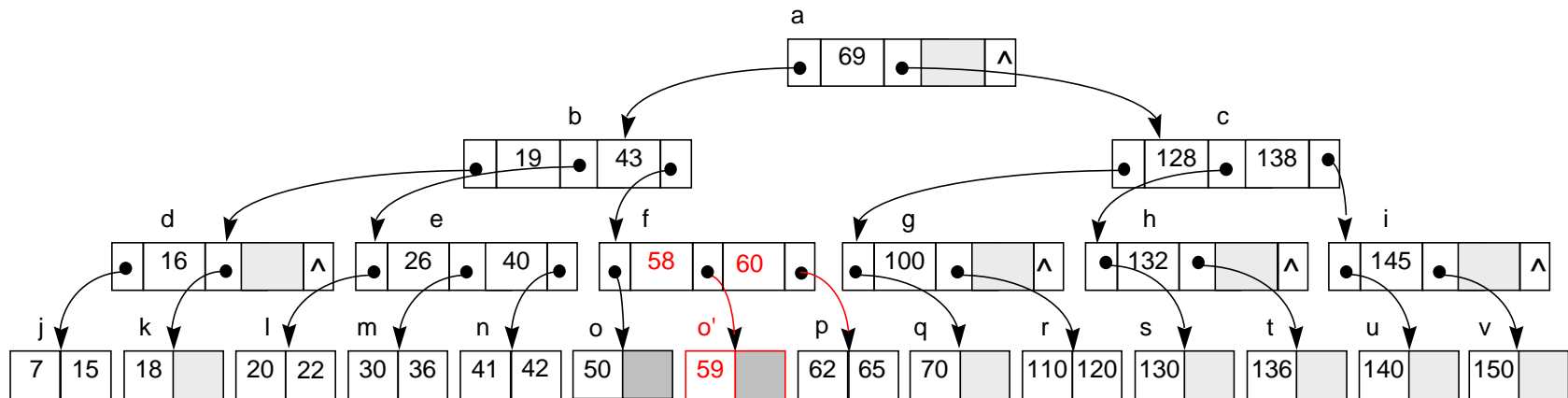
단말에서 삽입



# 59 삽입

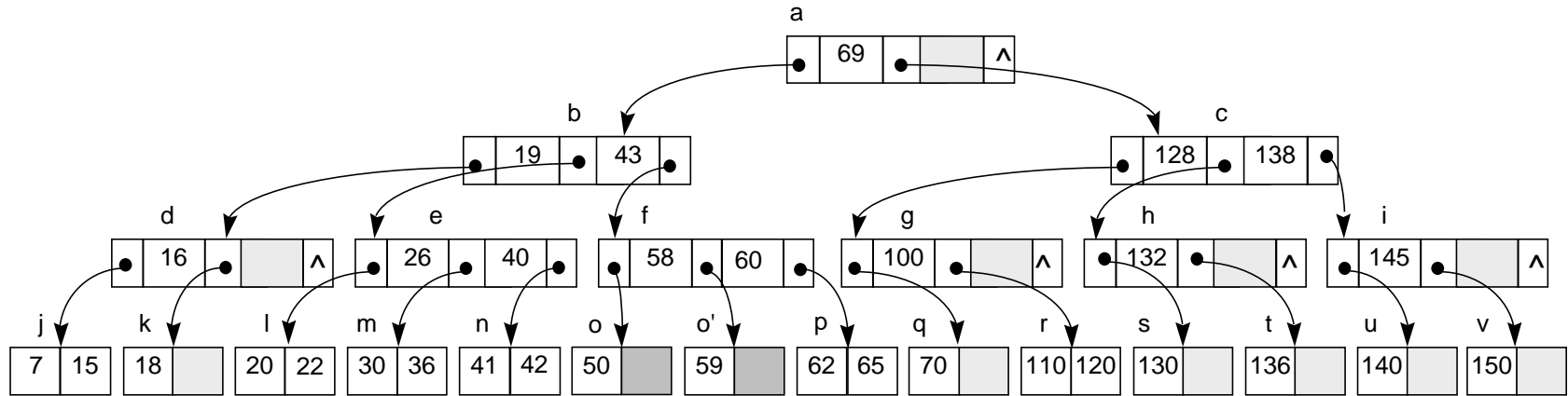


노드 분할 (1회)

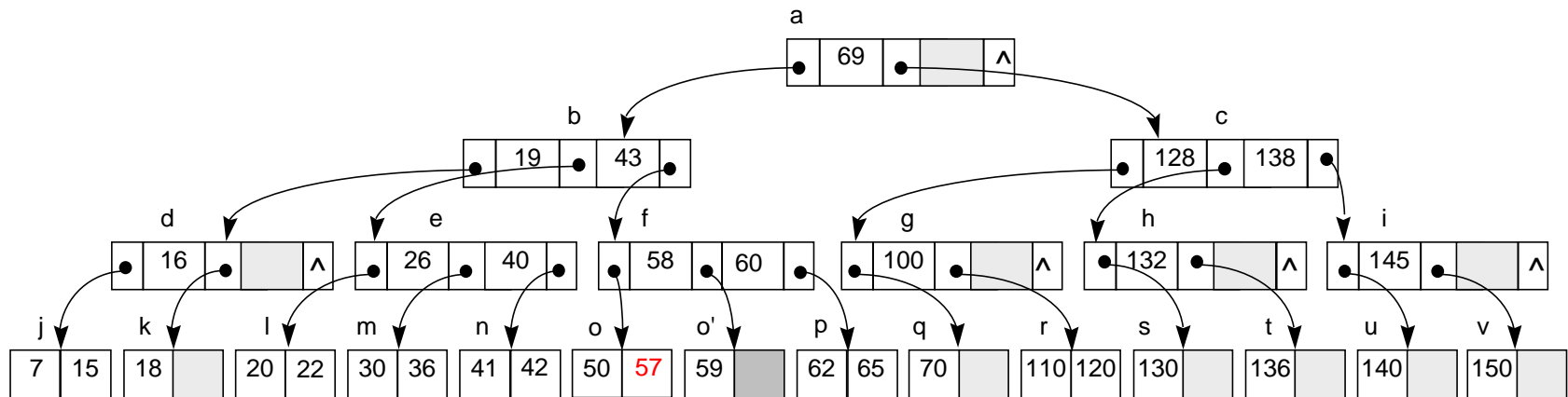




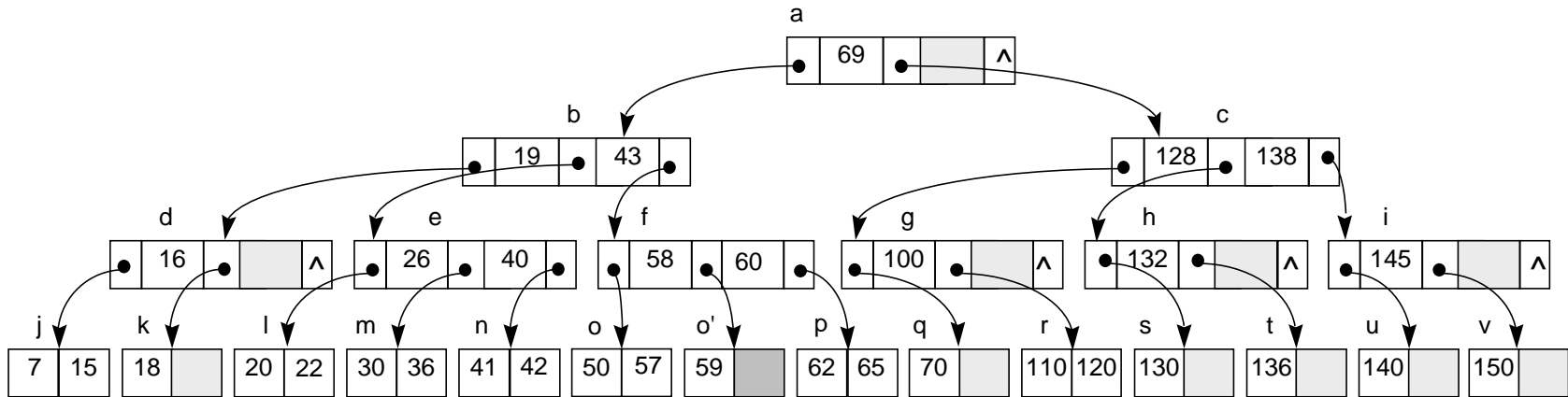
# 57 삽입



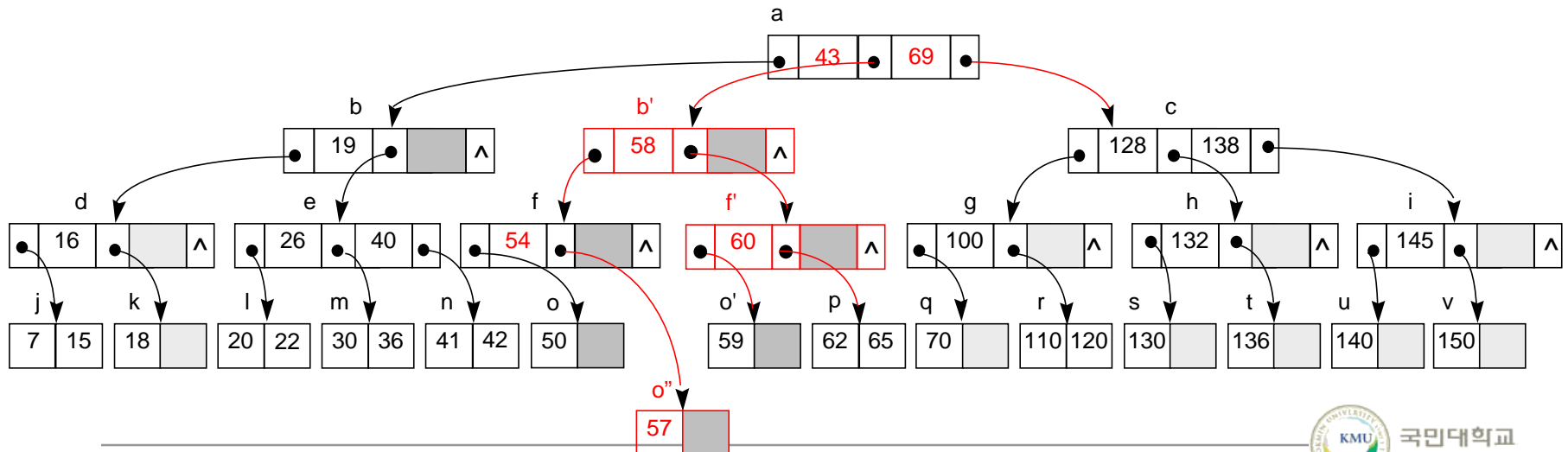
단말에서 삽입

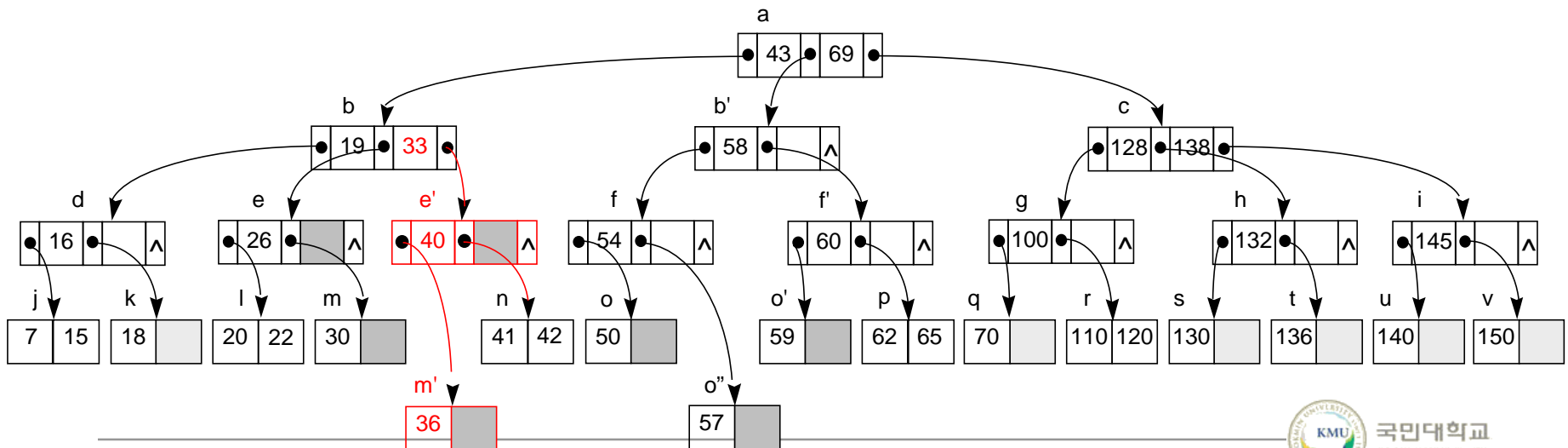
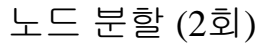


# 54 삽입

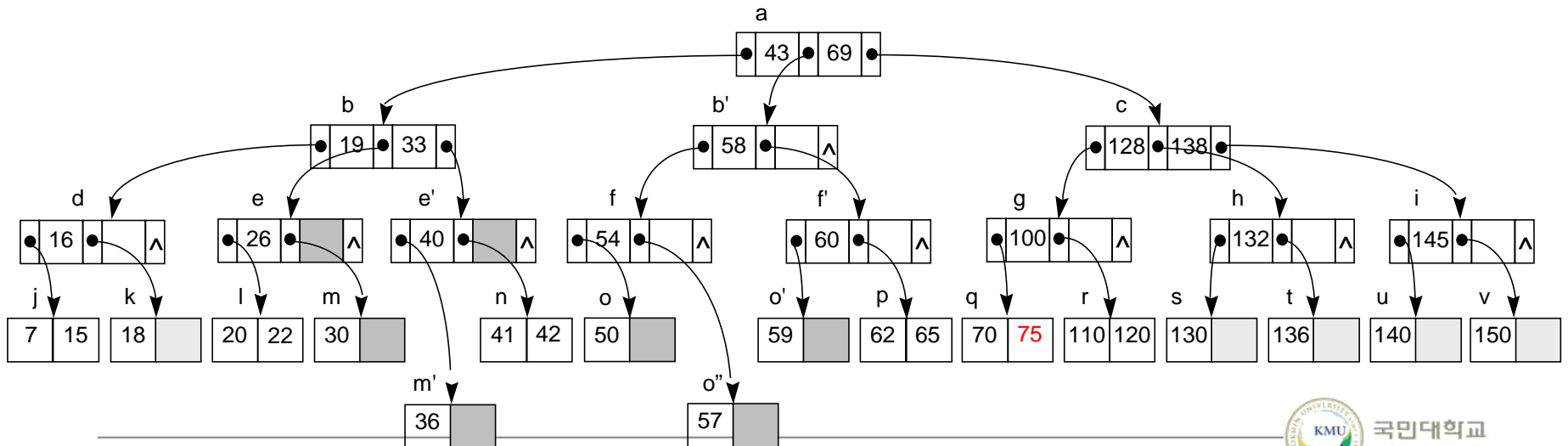
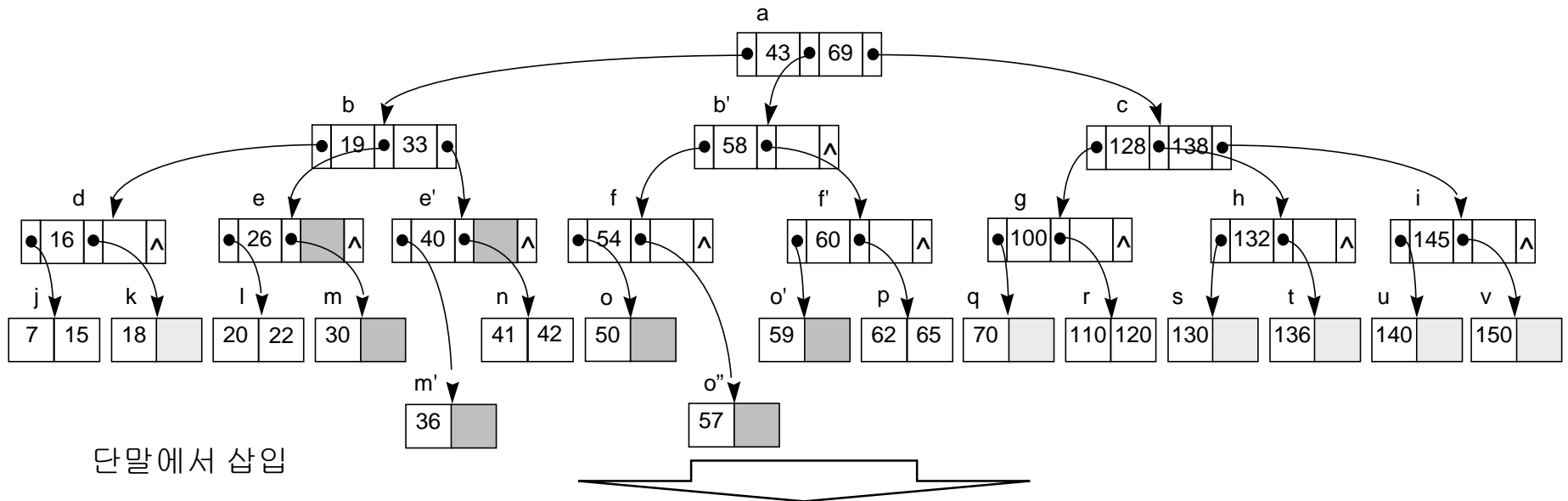


노드 분할 (3회)

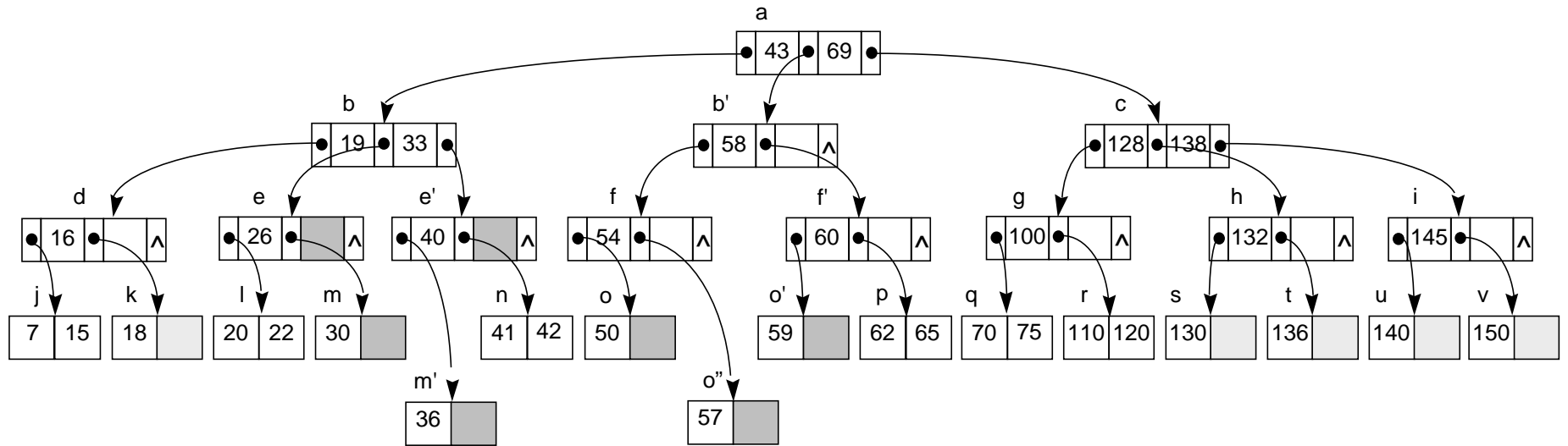




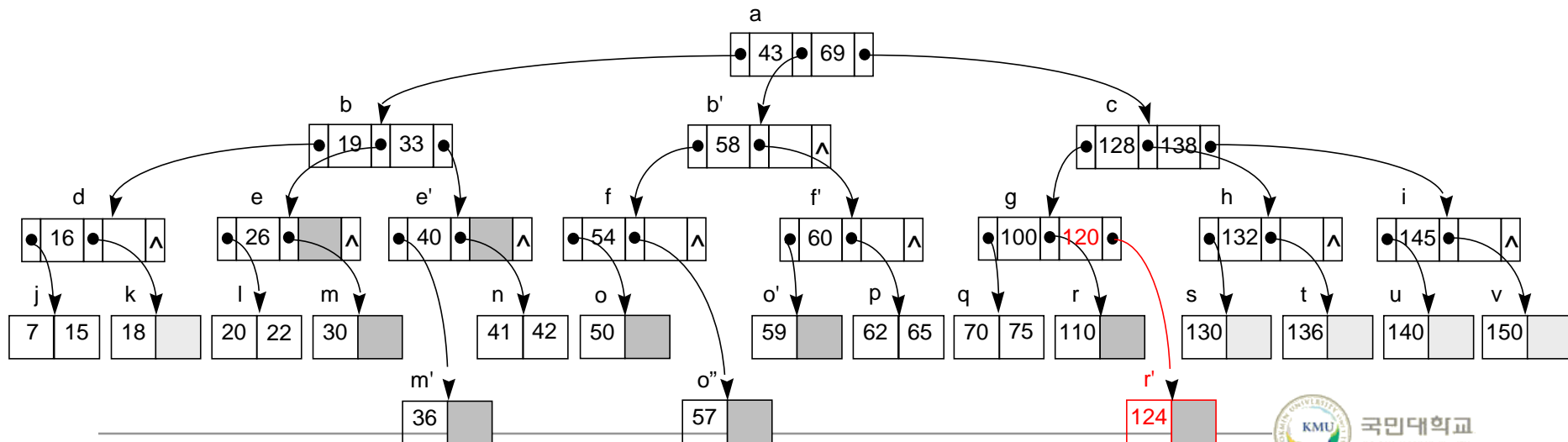
# 75 삽입



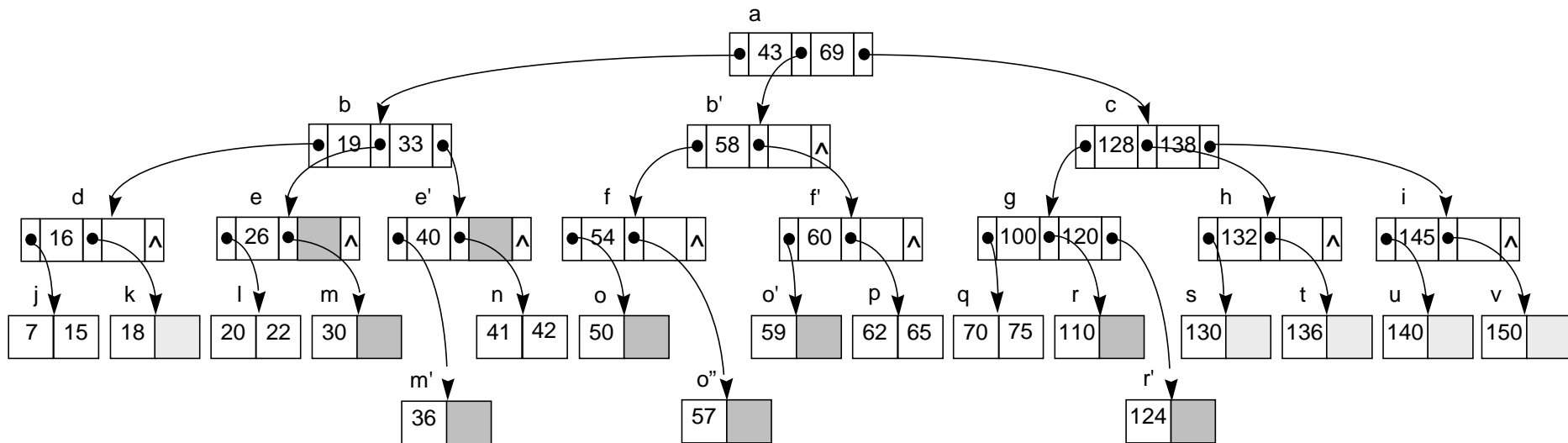
# 124 삽입



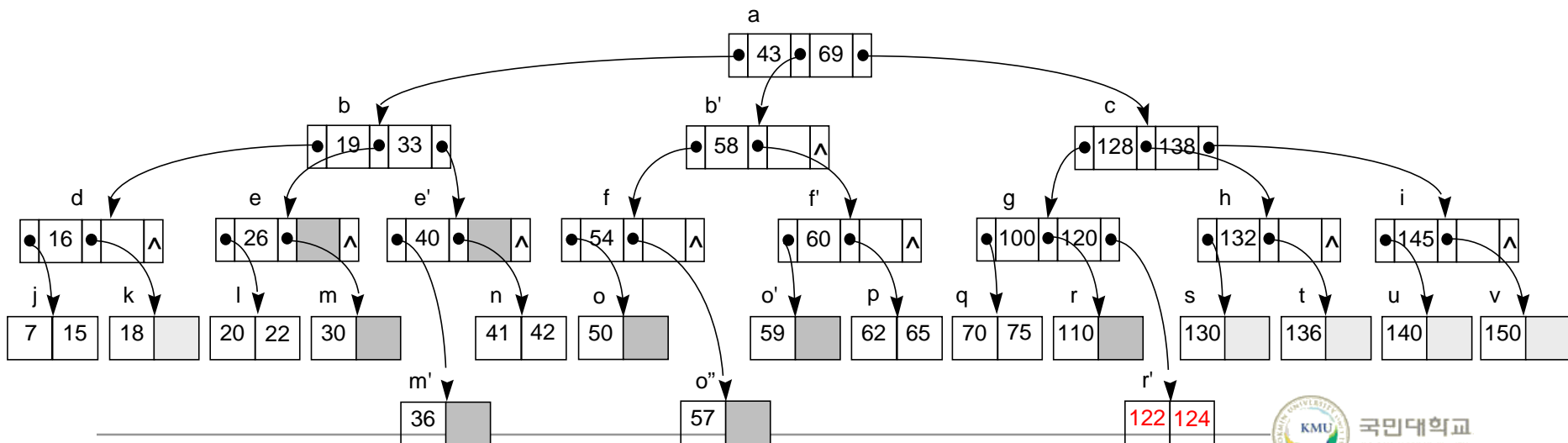
노드 분할 (1회)



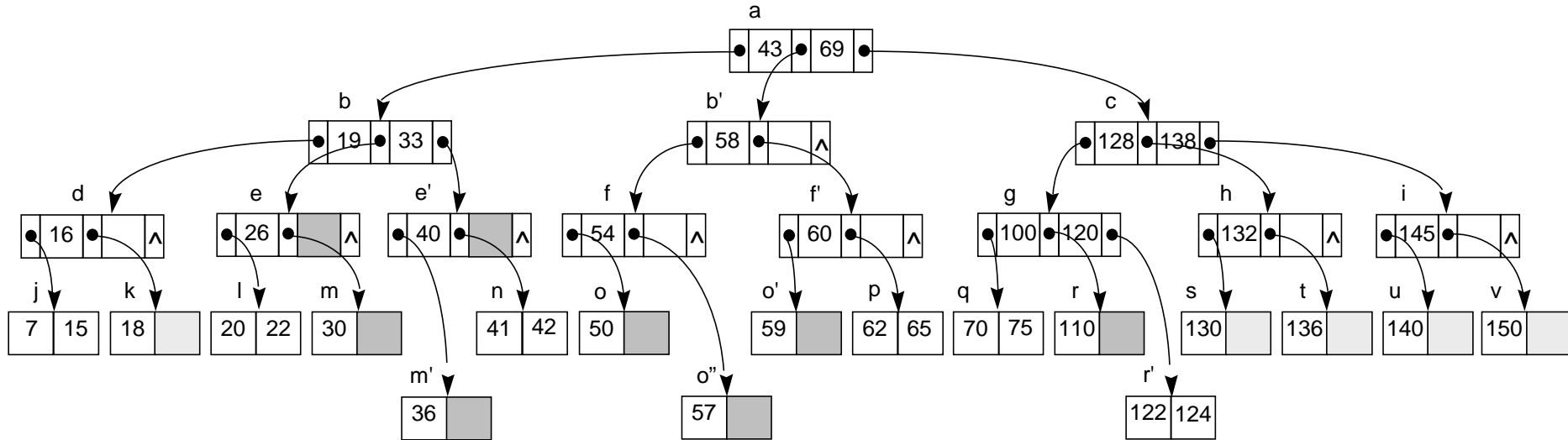
# 122 삽입



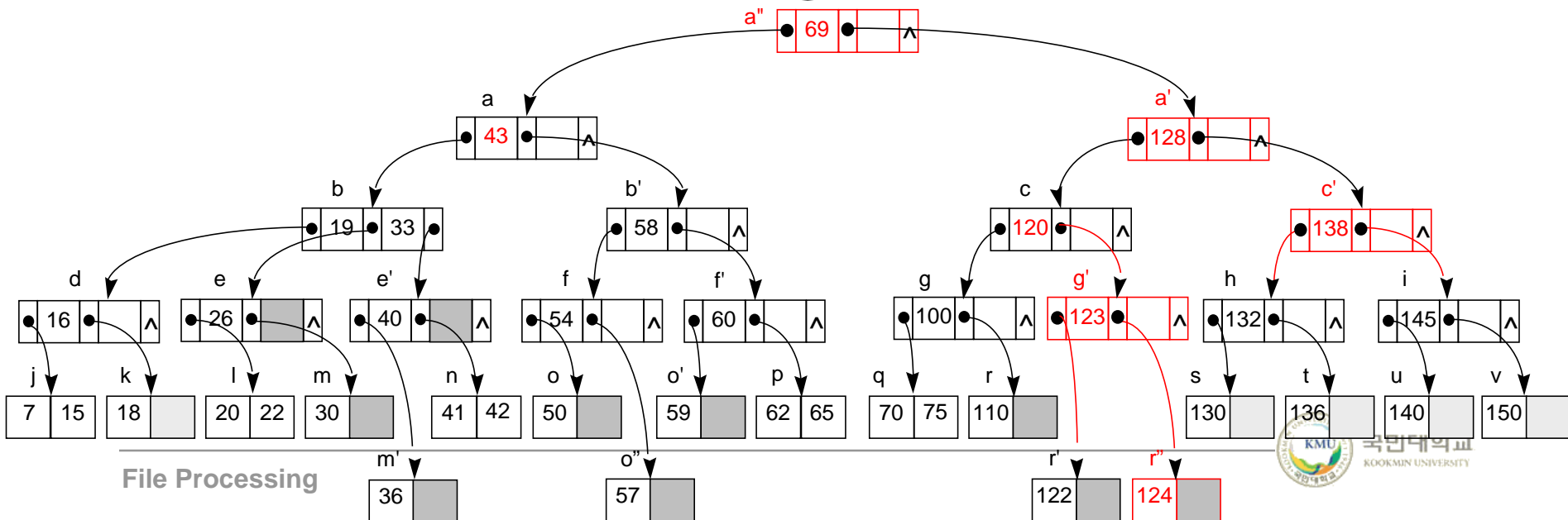
단말에서 삽입



# 123 삽입 (한 레벨 증가)

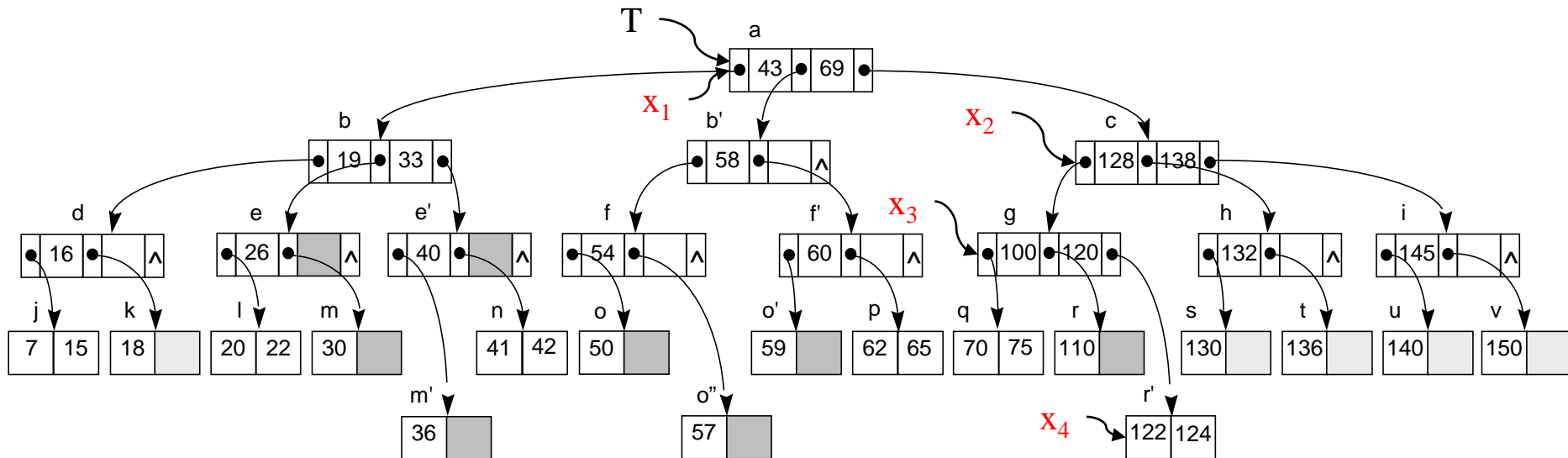


노드 분할 (4회)



# B-트리 삽입 알고리즘의 개요

insertBT(T, 3, 123)



$x_5 \leftarrow \text{null}$

$x_4$
$x_3$
$x_2$
$x_1$

insertKey(3,  $x_4$ , 123)  
 insertKey(3,  $x_3$ , 123)  
 insertKey(3,  $x_2$ , 120)  
 insertKey(3,  $x_1$ , 128)



# B-트리 삽입 알고리즘

insertBT(T, m, newKey)

```
If (T = null) {           // 루트 노드를 생성한다.
    T ← getNode();        // T.n ← 0; T.Ki ← null; Pi ← null;
    T.K1 ← newKey;    T.n ← 1;
    return;
}

// x 노드의 주소를 스택에 저장하면서 newKey가 삽입될 위치를 탐색함.
x ← T;
do {
    i ← 1;
    while (i ≤ x.n && newKey > x.Ki)
        i ← i+1;
    if (i ≤ x.n && newKey = x.Ki)           // 삽입할 키를 발견함. 삽입 불가.
        then return;

    // for some i where Ki-1 < newKey < Ki, 삽입할 키를 아직 발견하지 못함.
    push x at the top of a stack;
} while ( (x ← x.Pi-1) != null );

// 삽입할 키가 없으므로, 아래 과정에서 newKey를 B-트리에 삽입. 이제 x는 null
```

```

// tempNode : 오버플로를 위한 노드 (x 노드와 newKey를 저장하기 위한 임시 노드)

finished = FALSE;
x ← pop a value from the top of the stack;

do {
    if (x.n < m-1) {insert newKey at an appropriate position of x;  finish = TRUE;}

    copy x node to tempNode;
    insert newKey at an appropriate position of tempNode;

    newKey ← center key of tempNode;
    copy 1st half of tempNode to x;
    y ← getNode();
    copy 2nd half of tempNode to y;

    if (stack is not empty) {
        x ← pop a value from the top of the stack;
    }
    else {
        // 트리의 레벨이 하나 증가한다.
        T ← getNode();           // T.n ← 0; T. Ki ← null; Pi ← null;
        T.K1 ← newKey;
        T.P0 ← x;
        T.P1 ← y;
        finish = TRUE;
    }
} while (!finish);

```

### 3. B-트리 연산: 삭제

---

#### ○ 삭제 연산의 개요

- 삭제할 키가 내부 노드에 있으면, 후행키와 교체. 따라서 삭제할 노드는 항상 단말 노드에 존재하게 됨.
- 항상 단말 노드에서 삭제가 시작되며, 단말에서 삭제가 루트 쪽으로 전파됨.

#### ○ 알고리즘

- Case 1: 삭제할 키가 내부 노드에 있을 때
  - ◆ 이 키 값의 “후행 키” 값과 교환 후 삭제
  - ◆ 후행 키 값은 언제나 단말 노드에 있으므로, 교환 후에는 내부 노드에 있던 삭제할 키 값이 단말 노드에 위치하게 됨. 따라서 아래 단계를 적용할 수 있음.
- Case 2: 삭제할 키가 단말 노드에 있을 때
  - ◆ (다음 슬라이드)

– Case 2: 삭제할 키가 **단말 노드**에 있을 때

① 노드에 키 값이 반 보다 더 찬 경우 ( $n > \lceil m/2 \rceil - 1$ )

◆ 키 삭제

② 노드에 키 값이 반만 찬 경우 ( $n = \lceil m/2 \rceil - 1$ ): **underflow** 발생

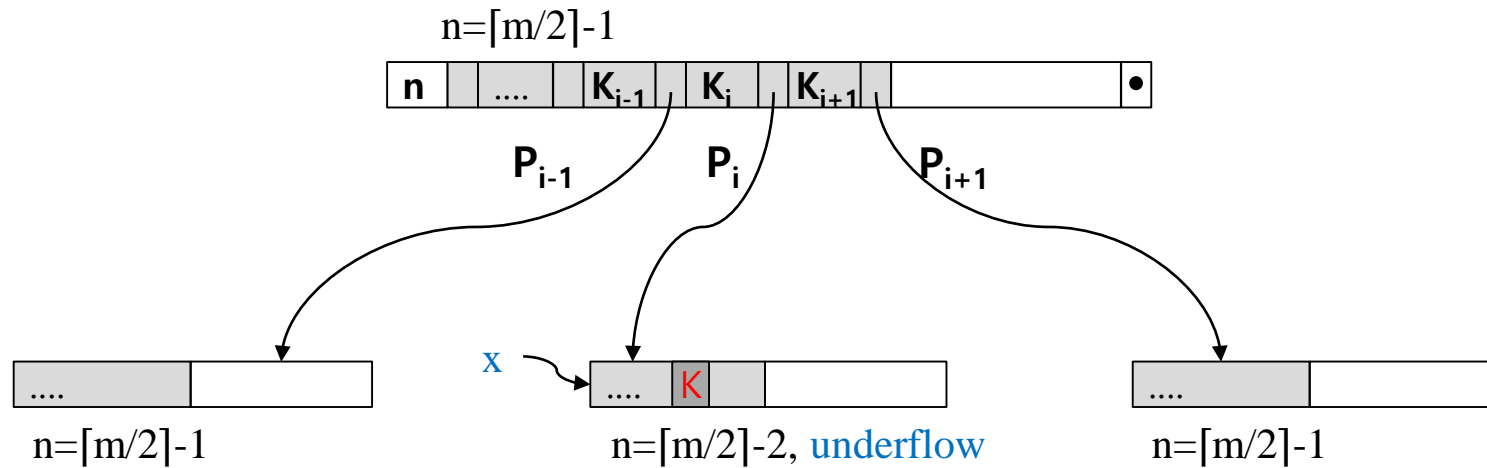
◆ **키 재분배(key redistribution)** : 트리 구조가 변경되지 않음.

- 최소 키 값보다 많은 키를 가진 “**형제 노드**”에서 키 값 차출.  
(왼쪽 먼저)
- 부모 노드에 있던 키 값을 해당 노드로 이동, 빈 자리에 차출된 형제 노드의 키 값을 이동

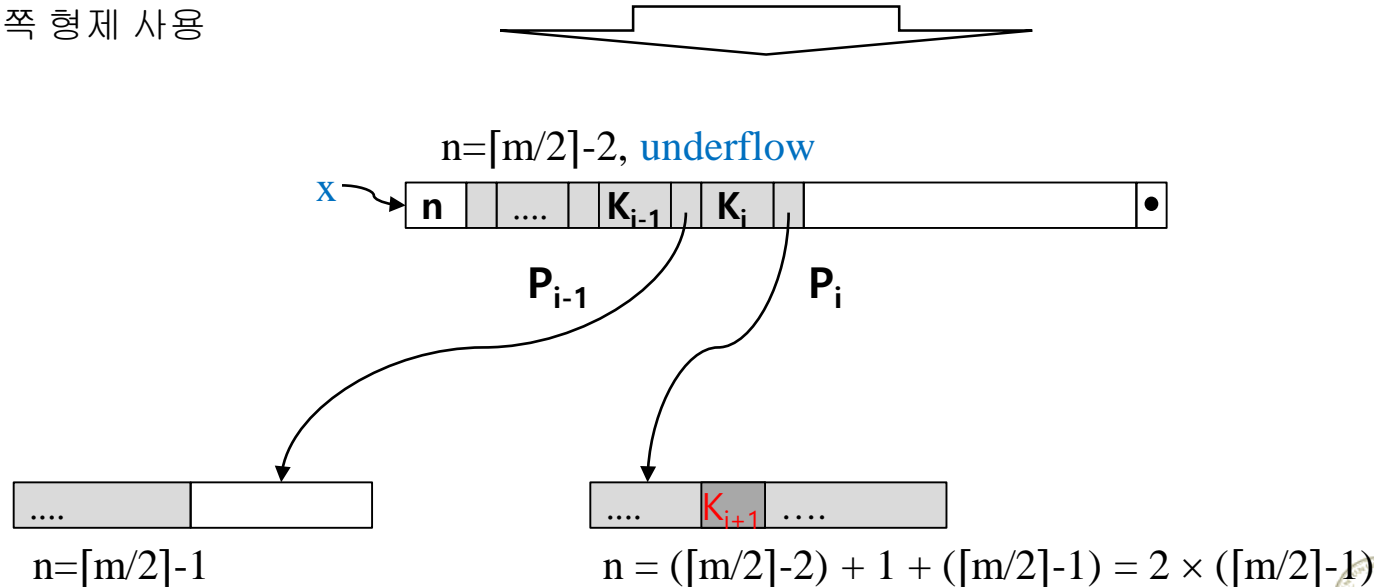
◆ **노드 합병(node merge)** : 트리 구조가 변경됨.

- 키 재분배가 불가능한 경우에 적용
- 형제 노드와 **합병(merge)**하며(왼쪽 먼저), 합병 결과 빈 노드는 제거함.  
이때 **부모 노드의 중간 키 값**도 같이 합병됨. (부모 노드에서 삭제 발생).
- 만일 부모 노드에서 삭제 중 다시 underflow가 발생하면, 위의 과정(합병)을 반복함. (**underflow의 전파**)

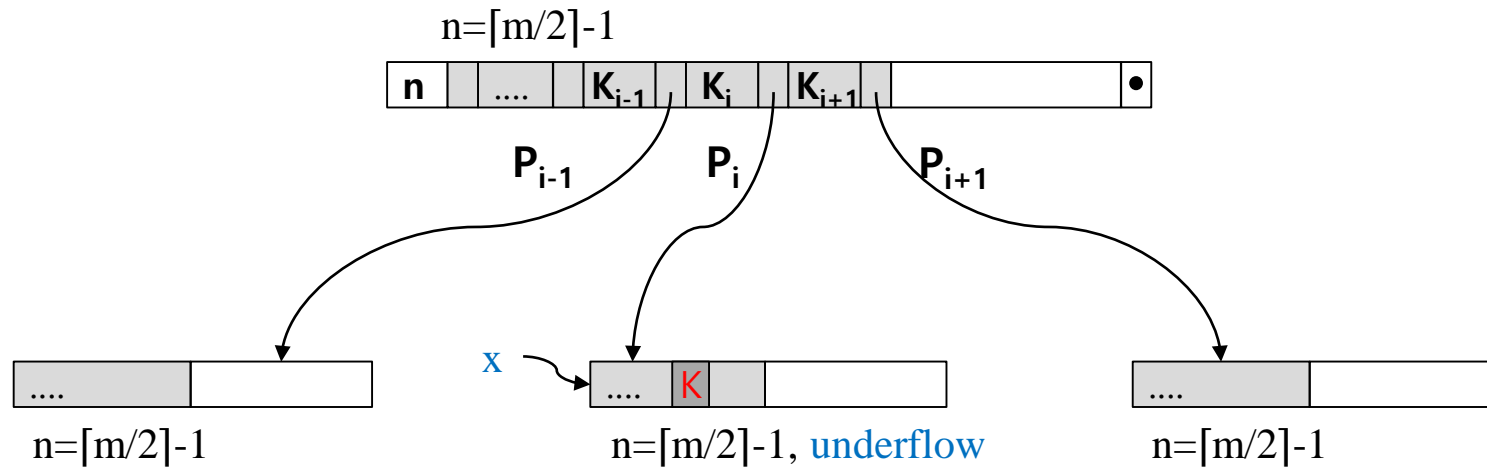
# Underflow 발생시의 노드 합병 (Node merge) : 우측



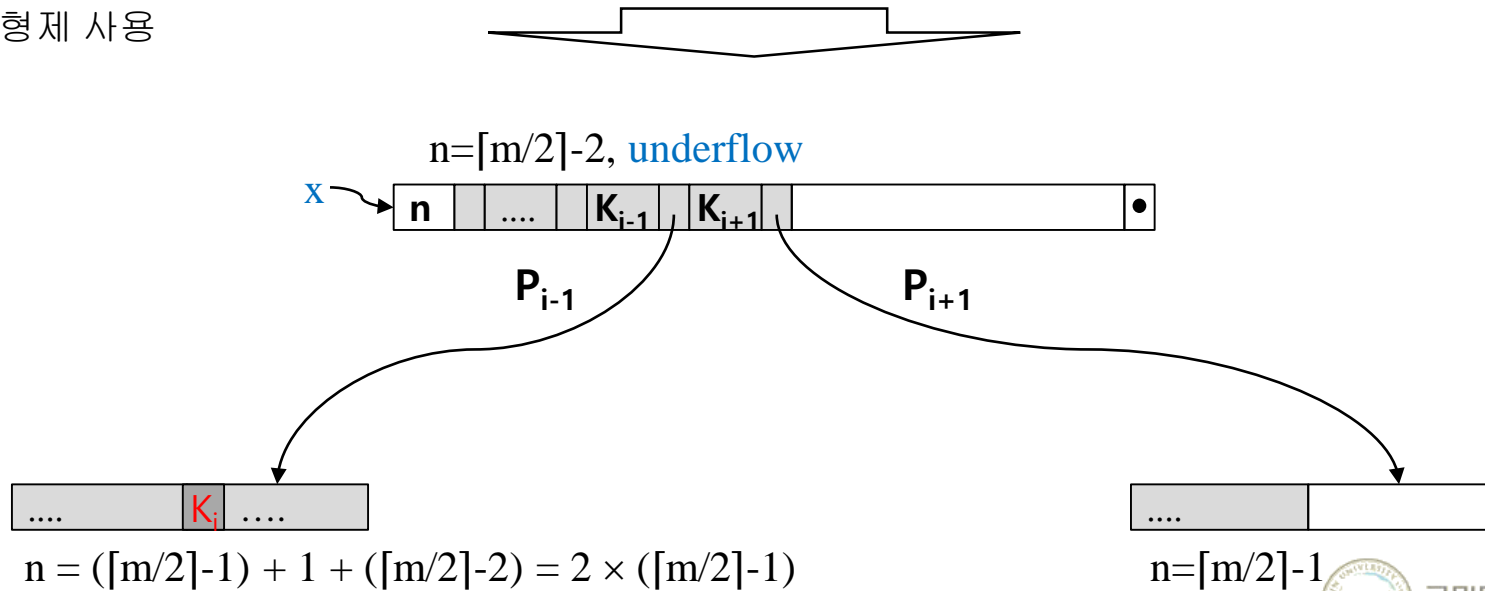
오른쪽 형제 사용



# Underflow 발생시의 노드 합병 (Node merge) : 좌측



왼쪽 형제 사용

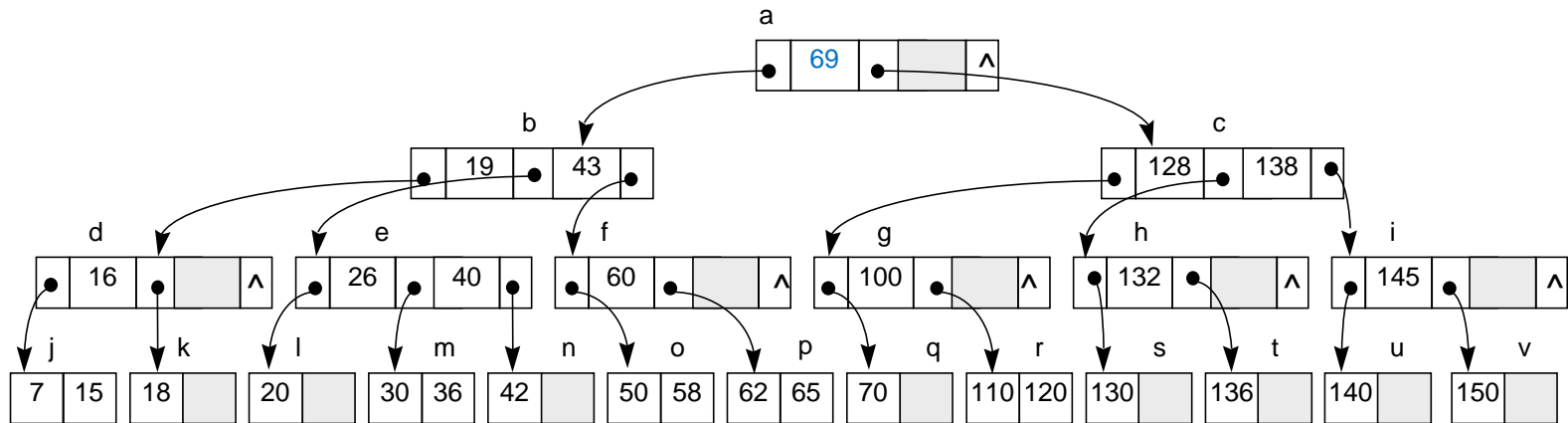


# Best sibling의 선택

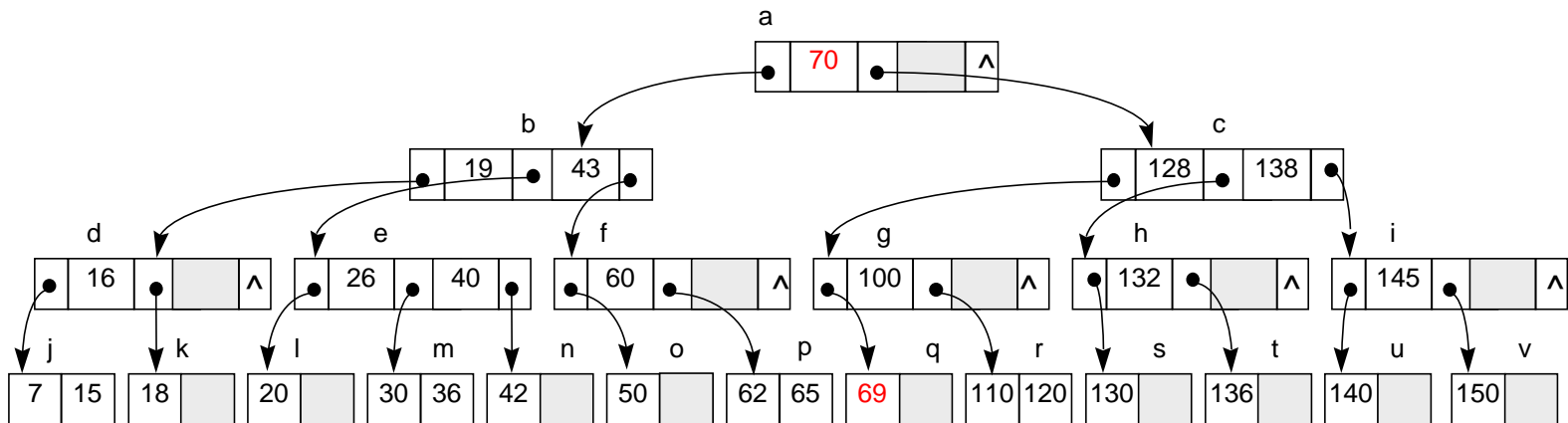
---

- 오른쪽 및 왼쪽 형제 모두 사용 가능
  - 가능하면 **노드의 개수가 많은 쪽**을 선택하는 것이 추후의 underflow 발생 회수를 줄이는데 도움이 됨.
- 재분배의 경우
  - Underflow가 아닌 쪽을 선택.
  - 양쪽 모두 (거의) underflow 라면, 노드의 수가 많은 쪽을 선택
- 노드 합병의 경우 (좌우가 모두 (거의) underflow 일 때)
  - $m$ 이 홀수 : 좌우 모두  $\lfloor m/2 \rfloor - 1$  이므로, 어느 것을 사용해도 무방
  - $m$ 이 짝수 : 좌우가 각각  $\lfloor m/2 \rfloor$ 과  $\lfloor m/2 \rfloor - 1$  이므로,  $\lfloor m/2 \rfloor$ 인 쪽을 선택

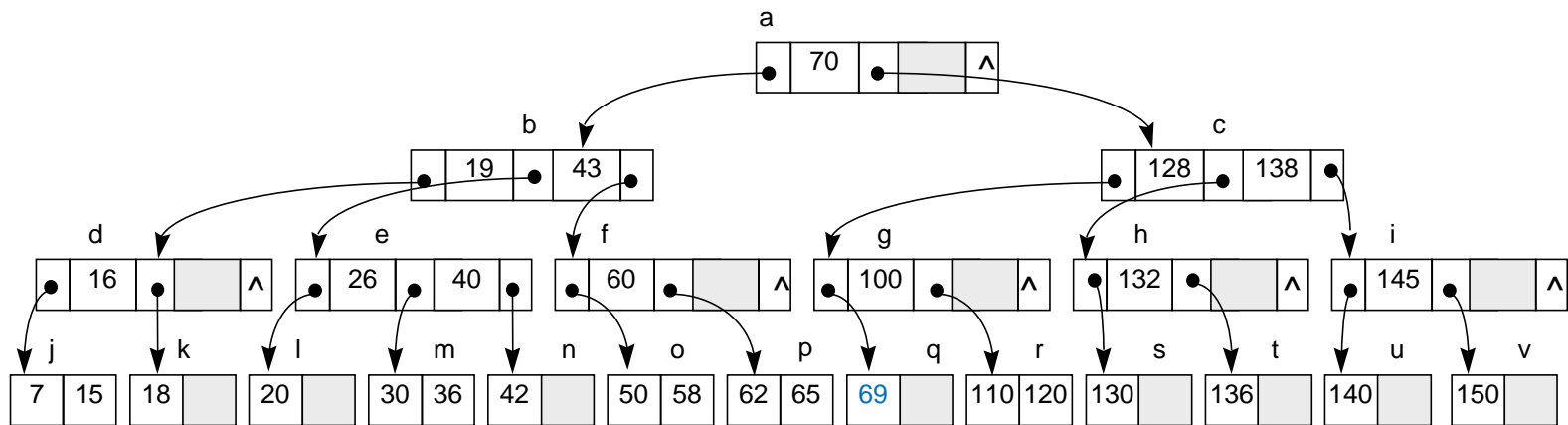
# 예: 69 삭제



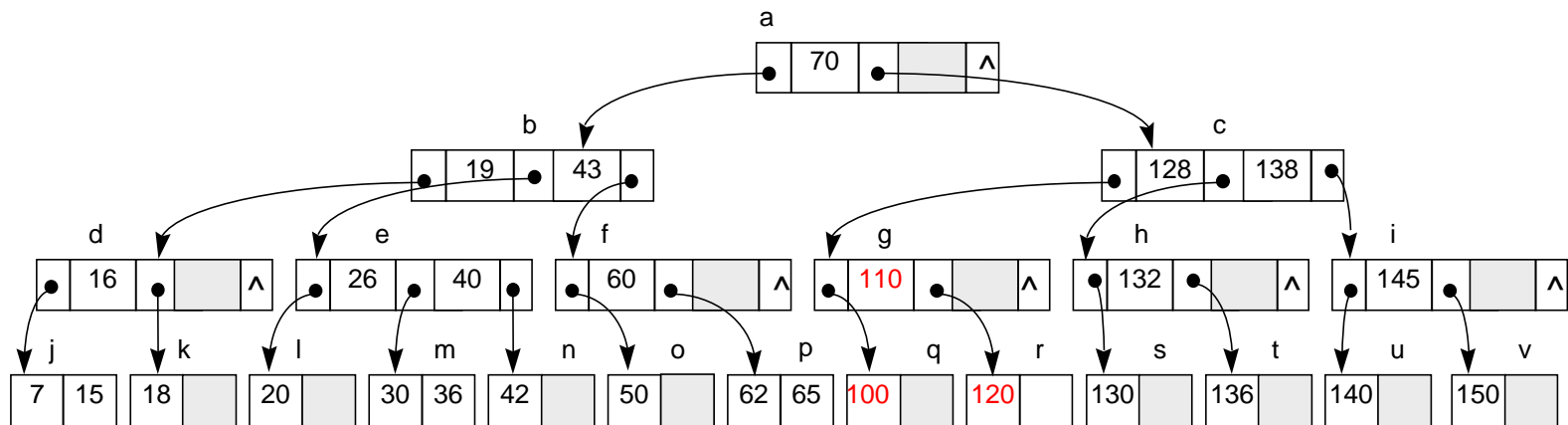
내부 노드(후행 키 사용)



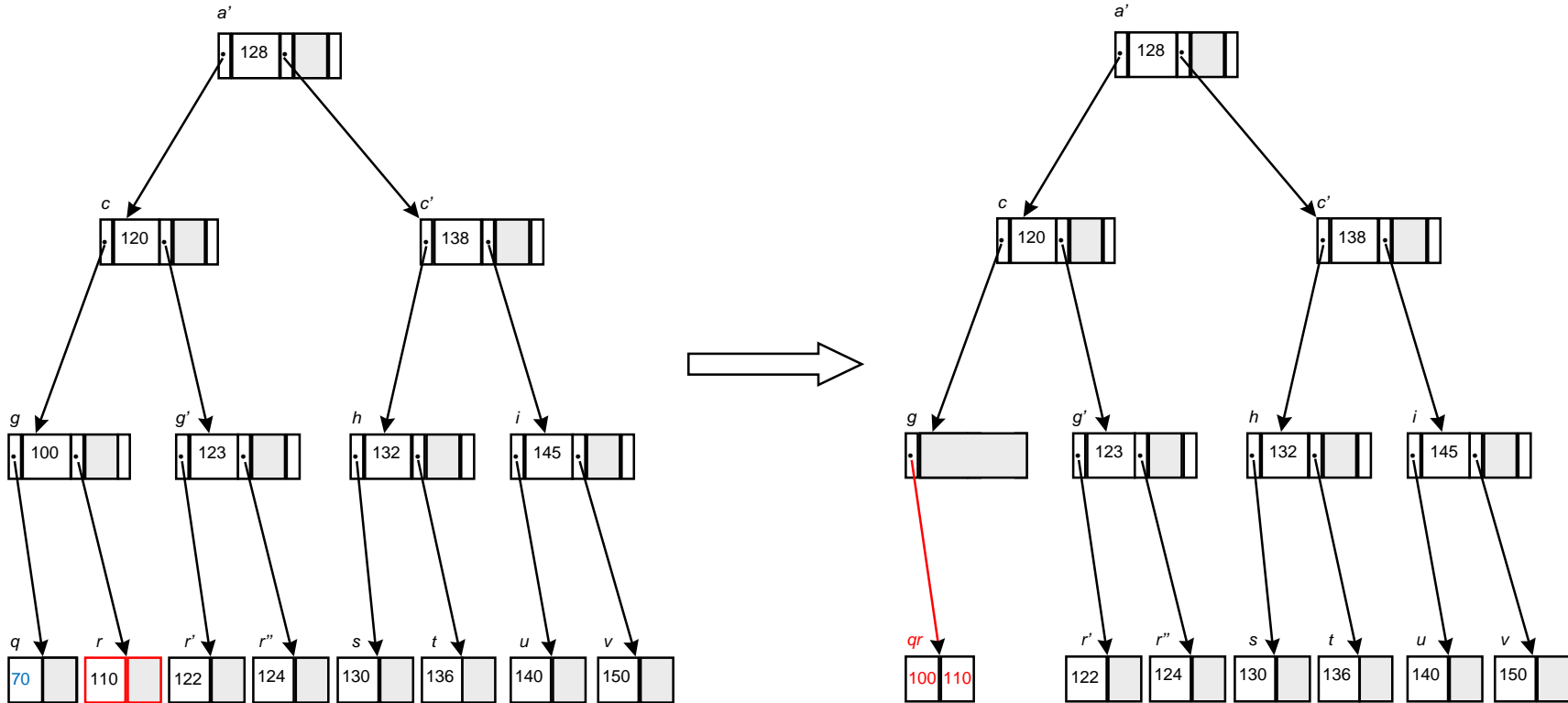




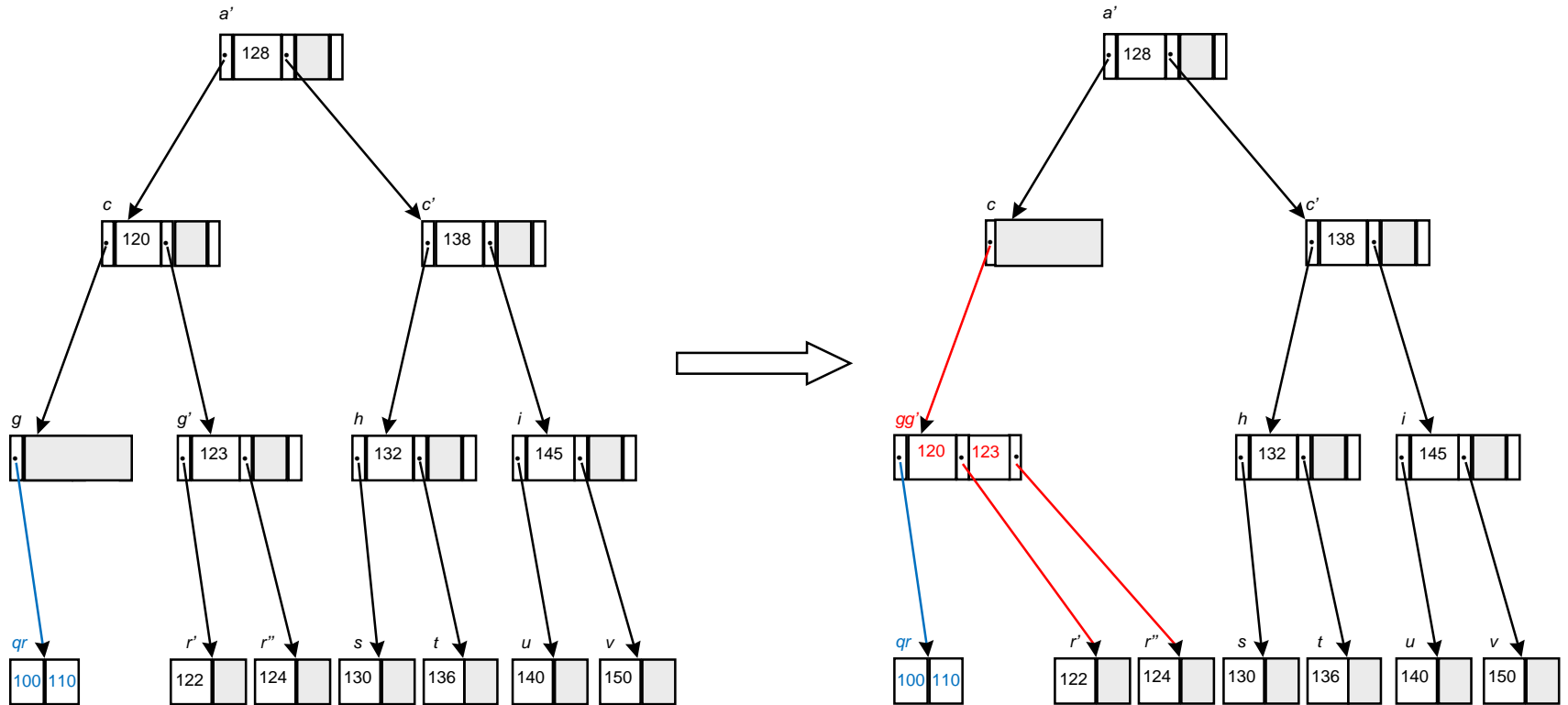
키 재분배(형제 노드 사용)



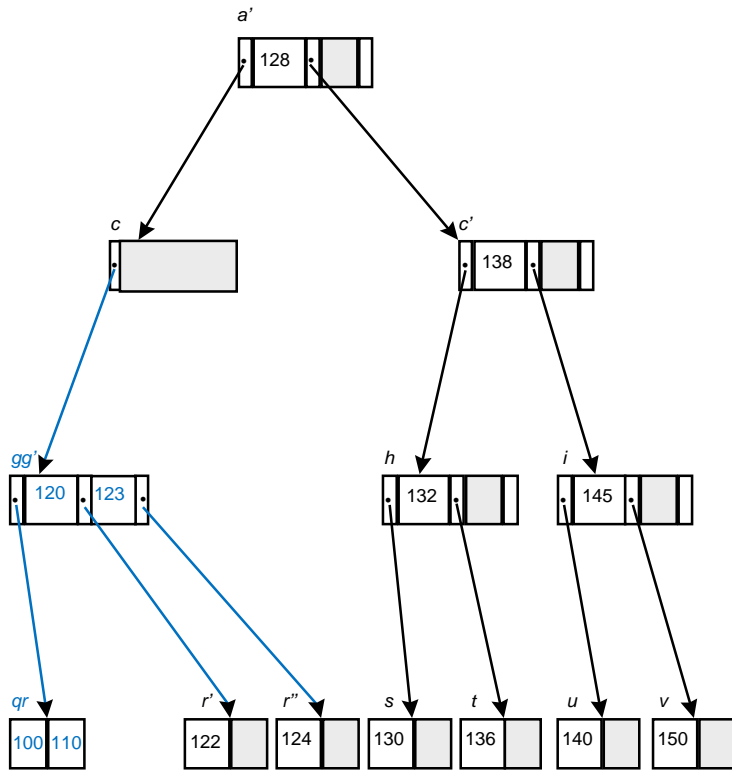
# 예: 70 삭제



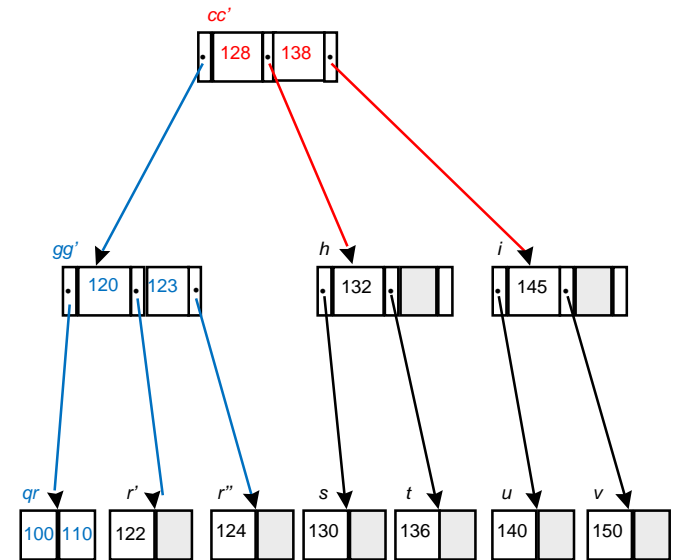
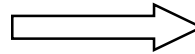
노드 합병  
(형제노드 사용 불가능)



노드 합병  
(후행키, 형제노드 사용 불가능)



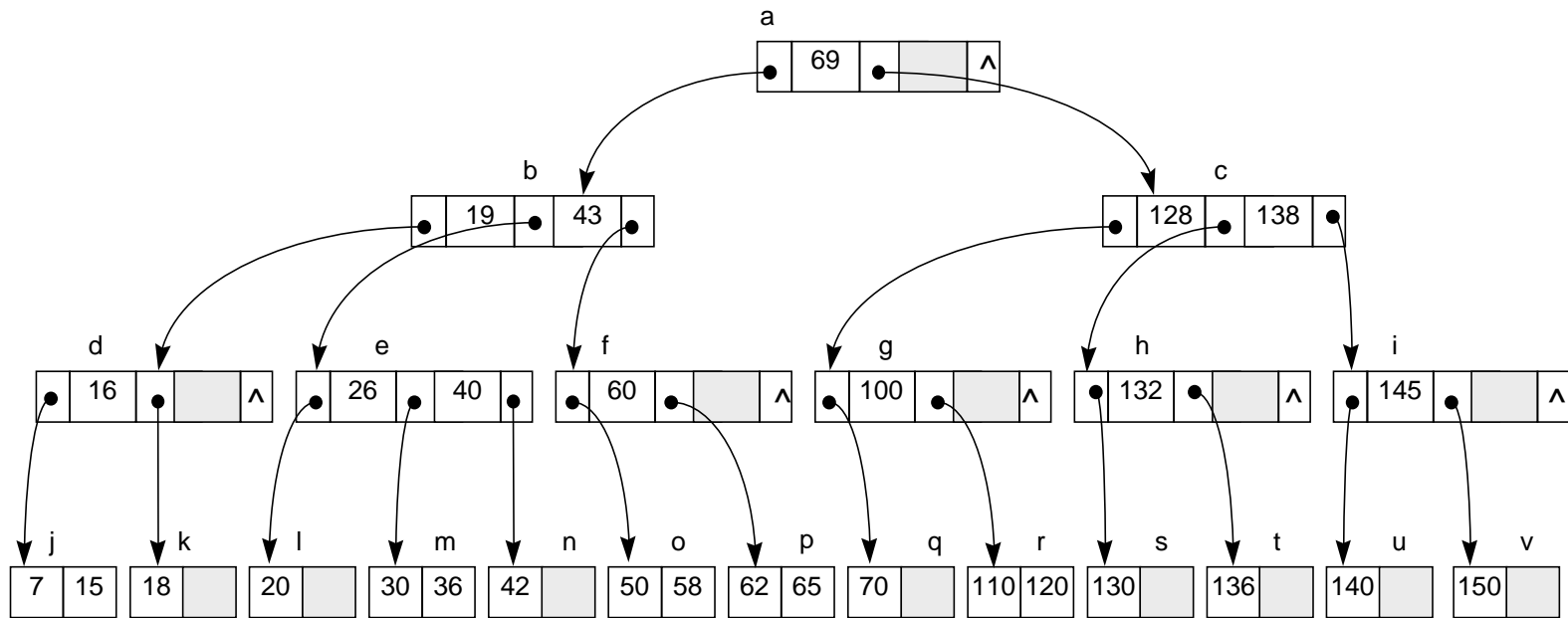
노드 합병  
(후행키, 형제노드 사용 불가능)



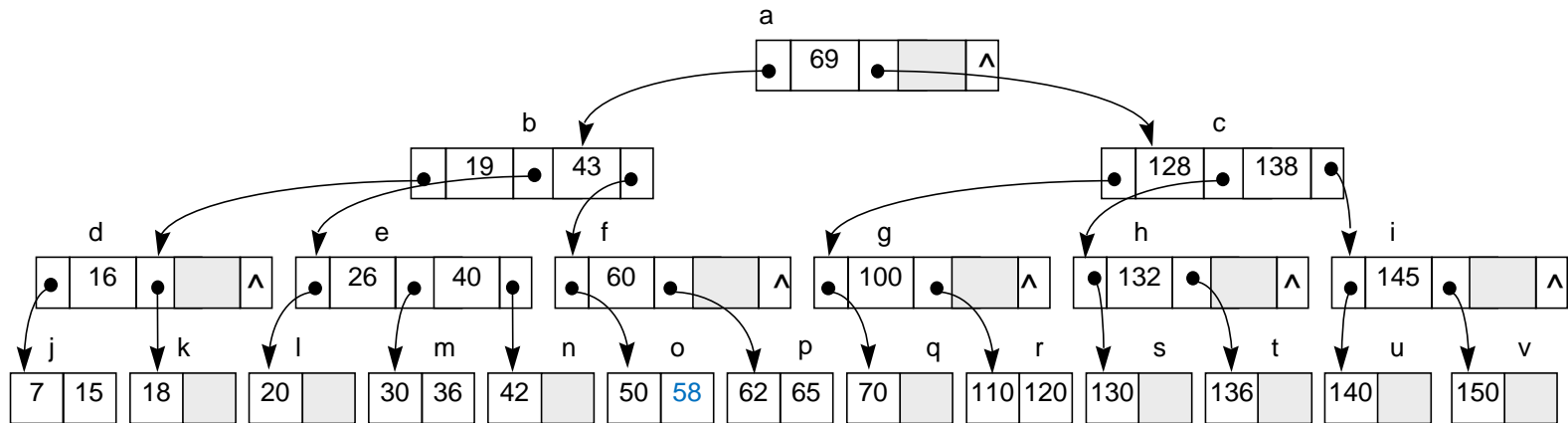
루트 레벨 하나 감소

## 예제 2

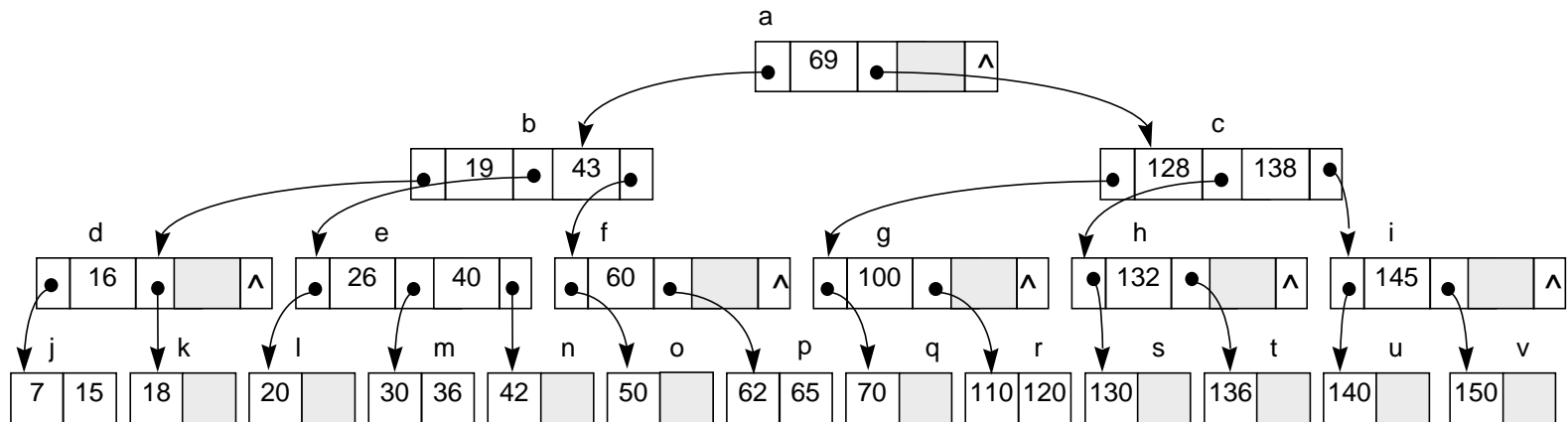
- 앞의 B-트리(그림 6-18)에서 키 값 58, 7, 60, 20, 15, 36, 50, 16, 18, 130 삭제



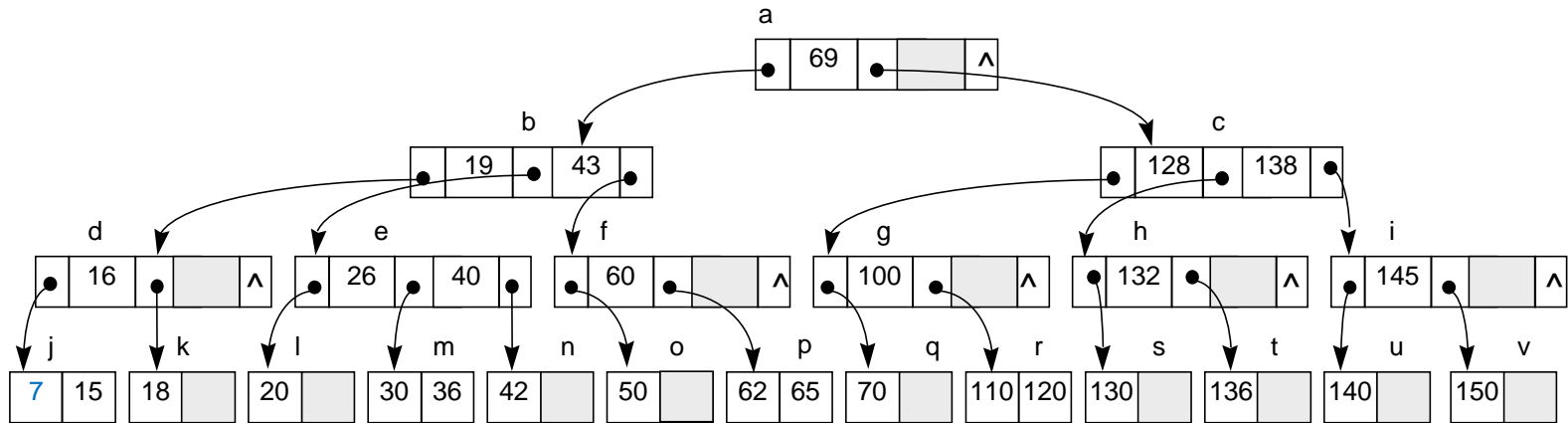
# 58 삭제



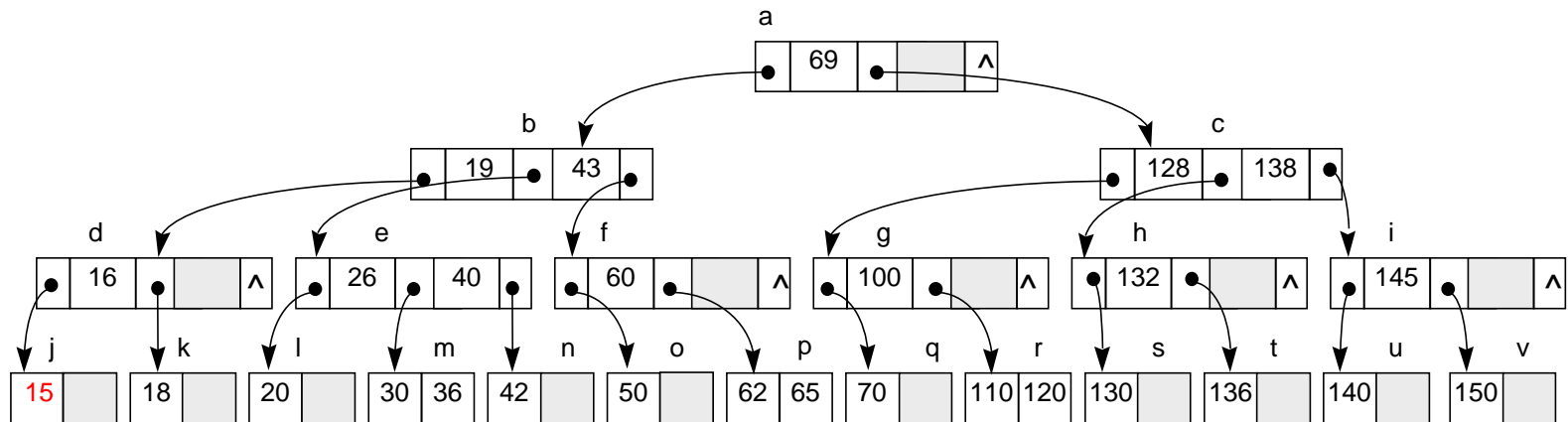
단말에서 삭제



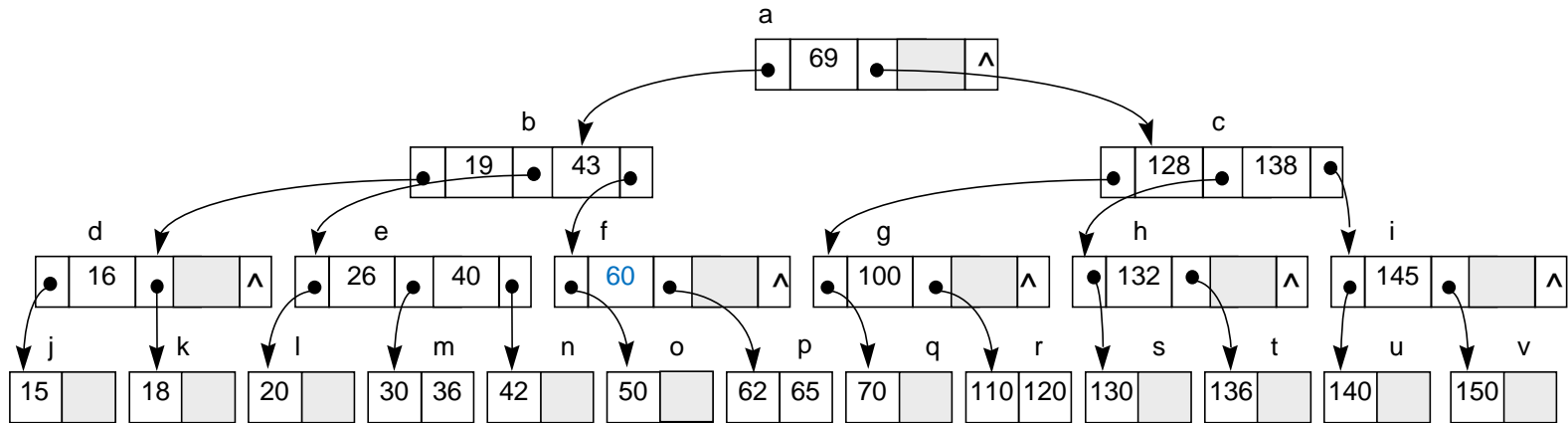
# 7 삭제



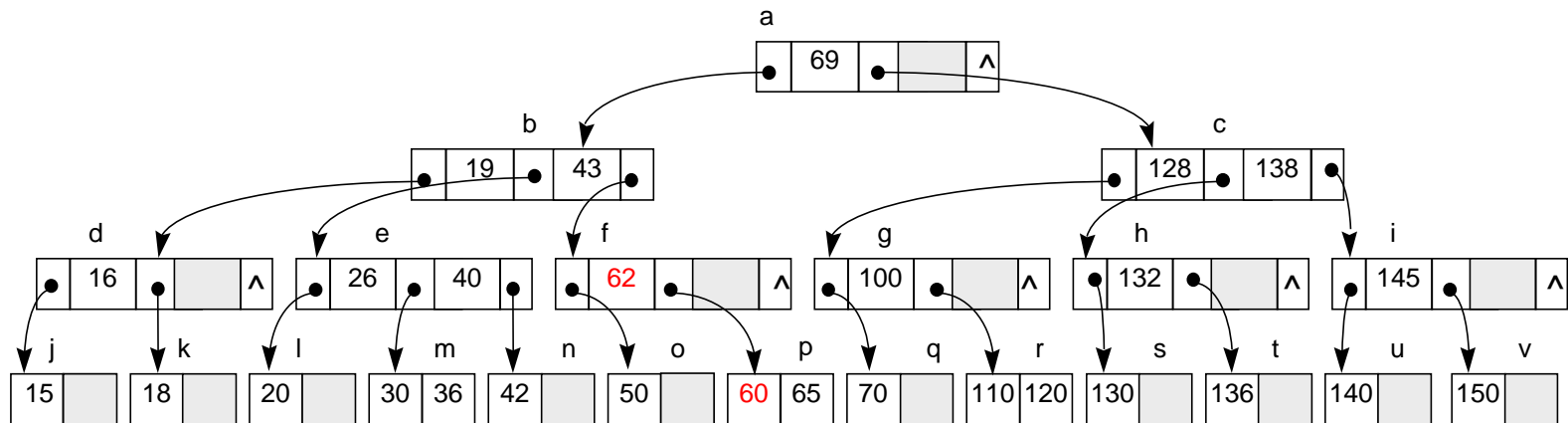
단말에서 삭제



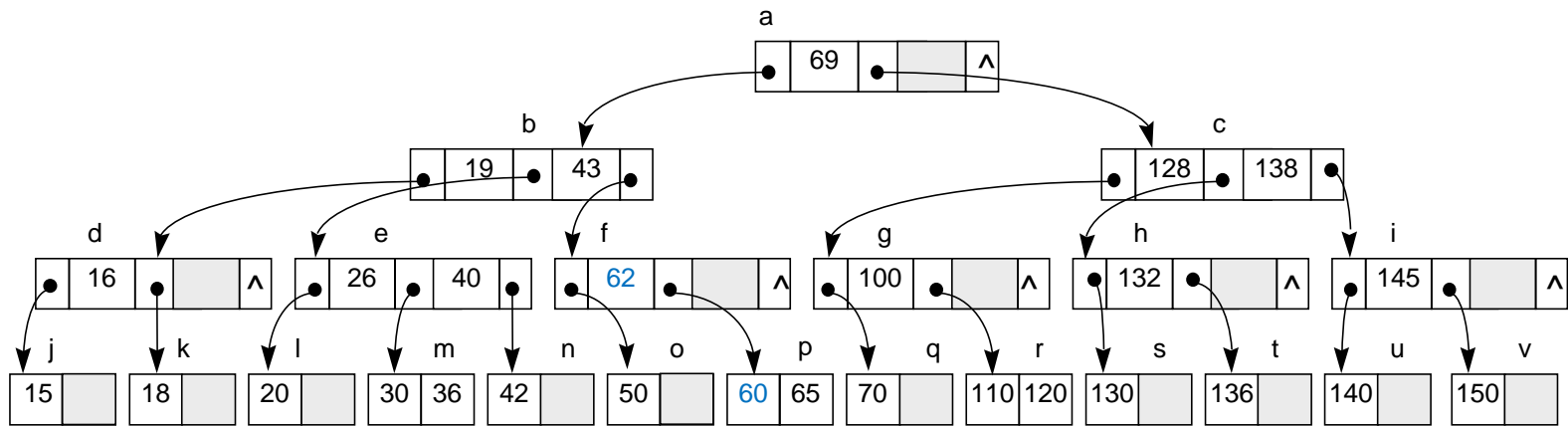
# 60 삭제



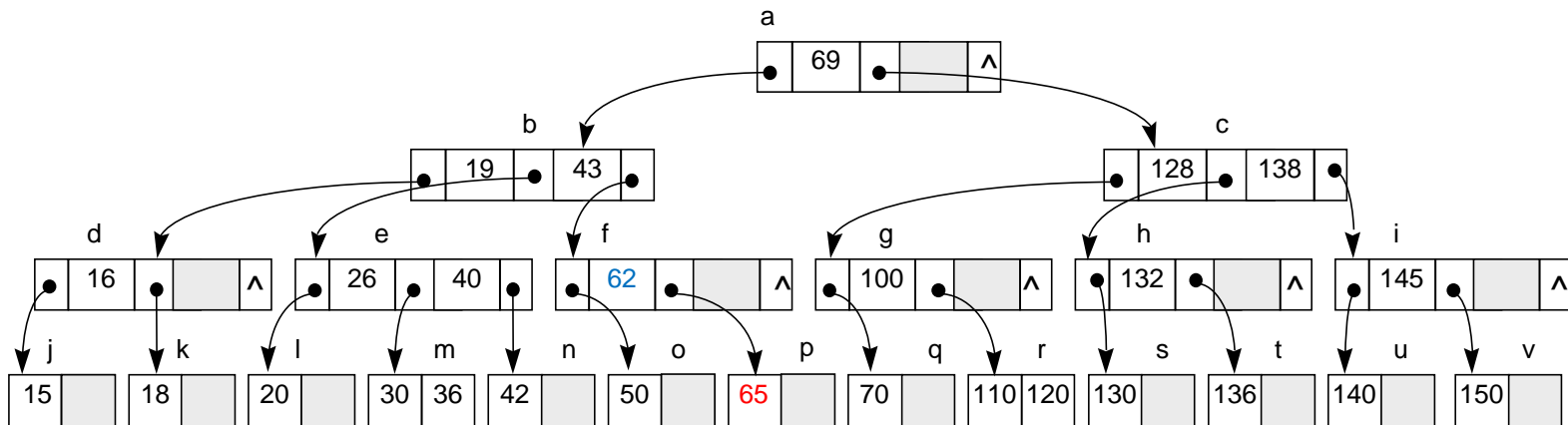
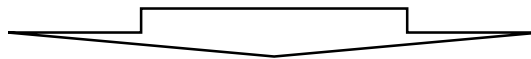
내부 노드(후행 키 사용)



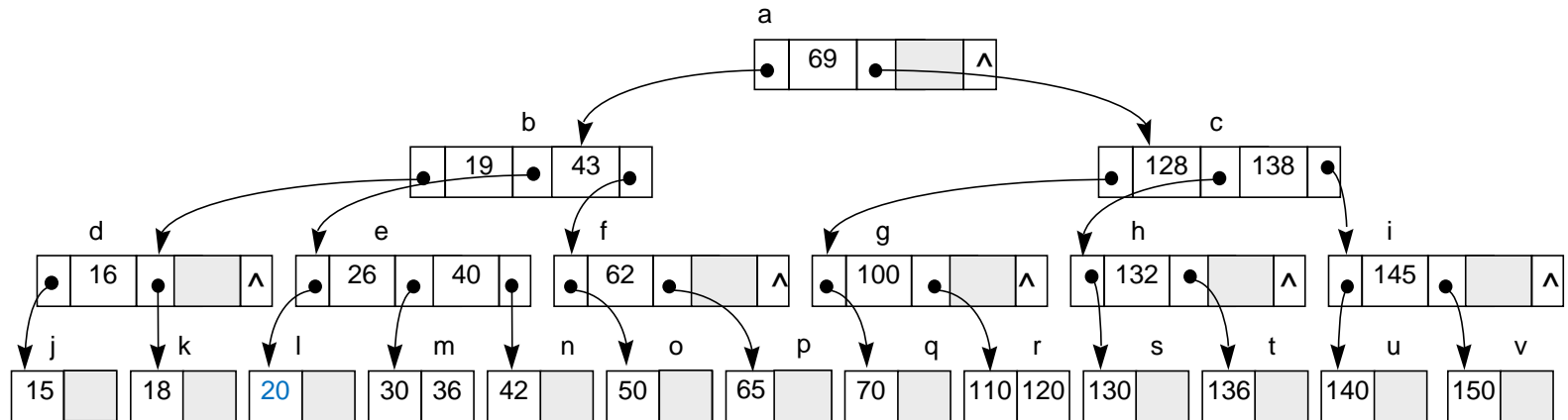




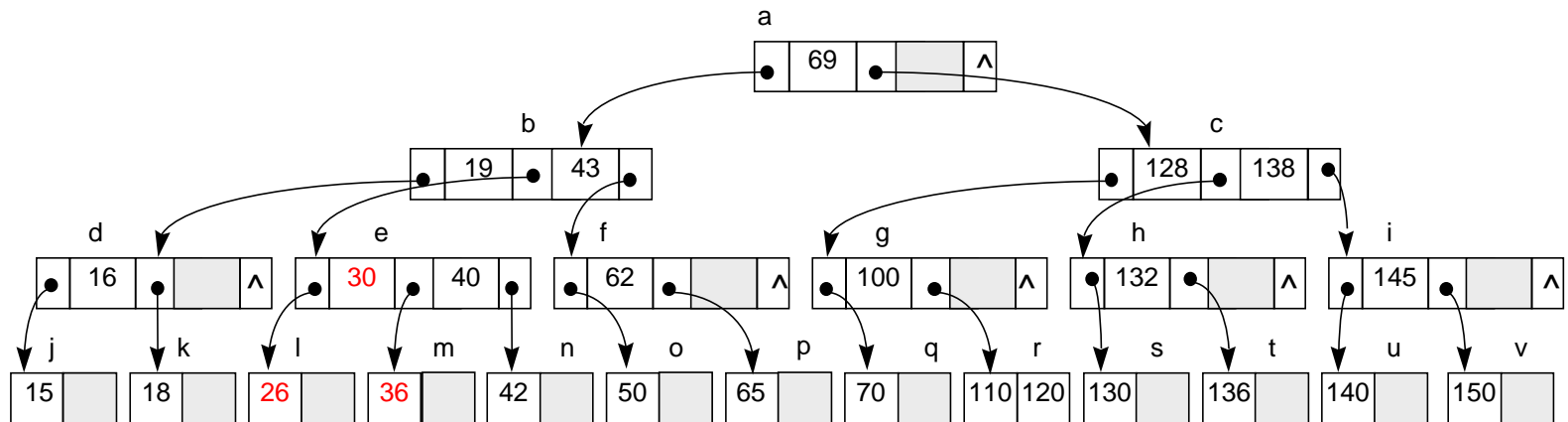
단말에서 삭제



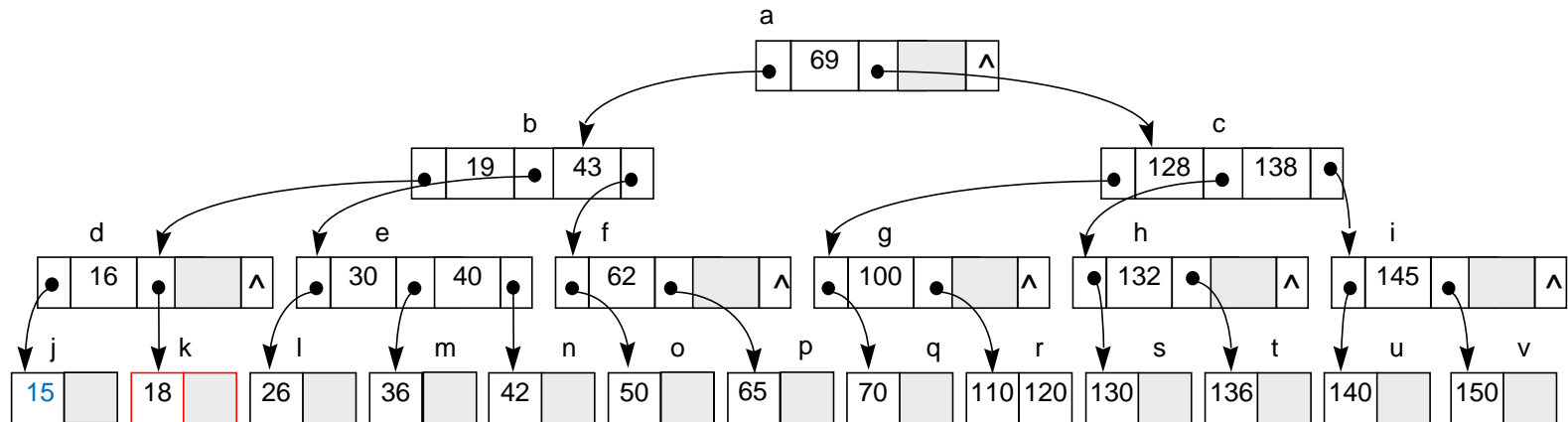
# 20 삭제



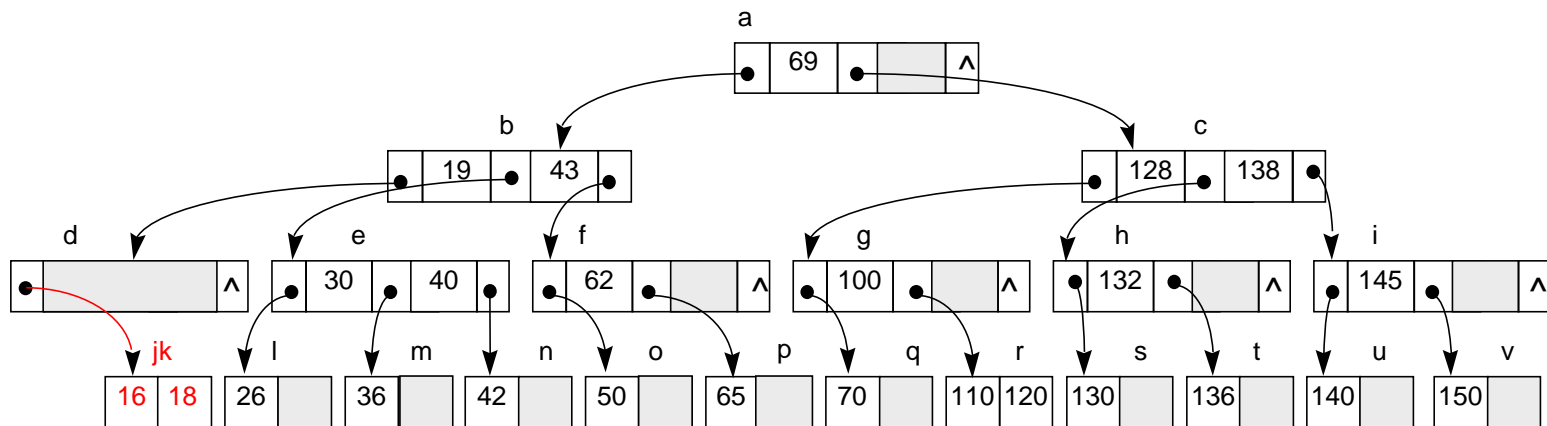
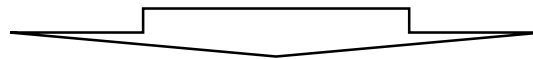
키 재분배(형제 노드 사용)

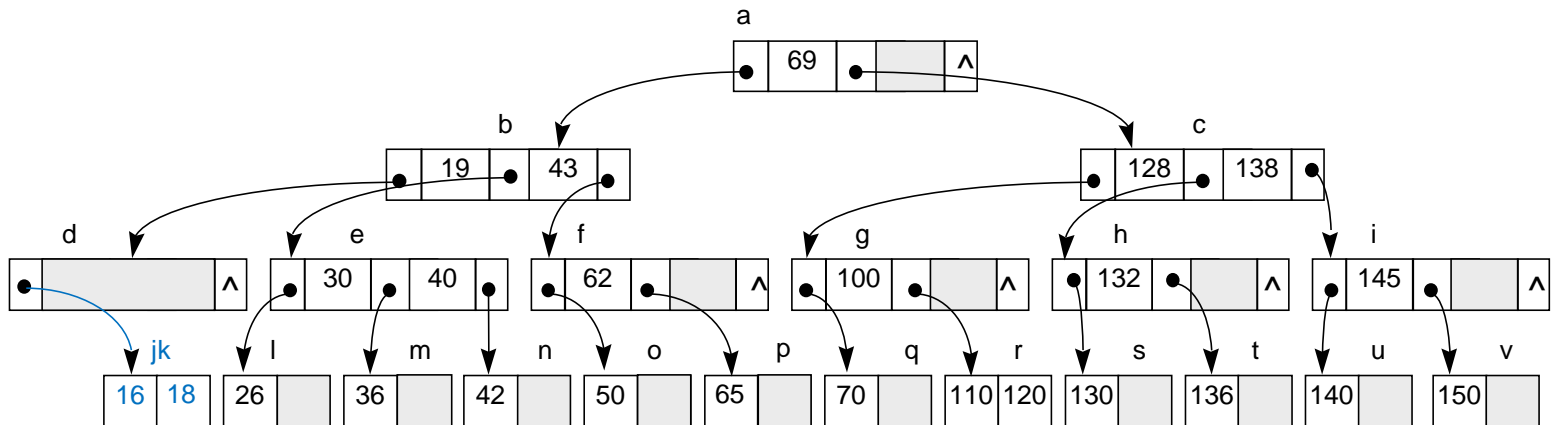


# 15 삭제

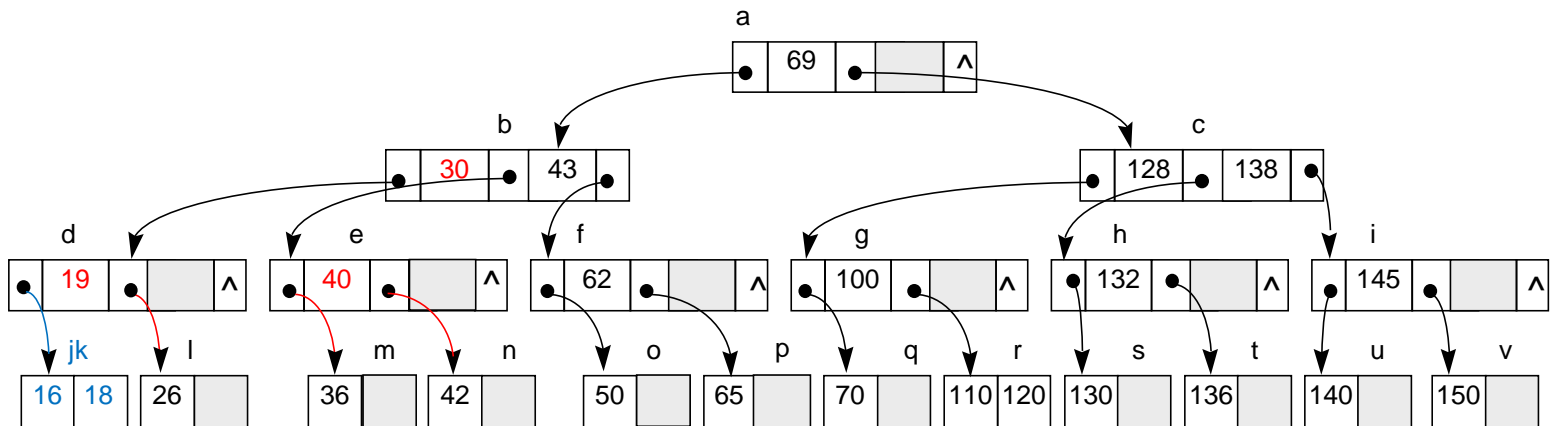


노드 합병 (형제 노드 사용 불가)

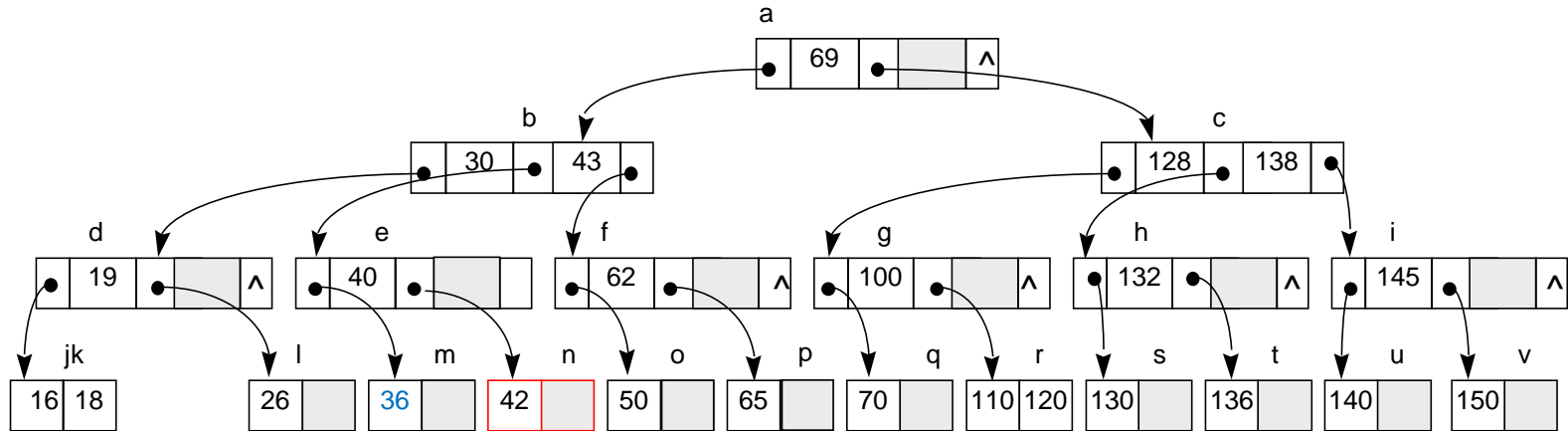




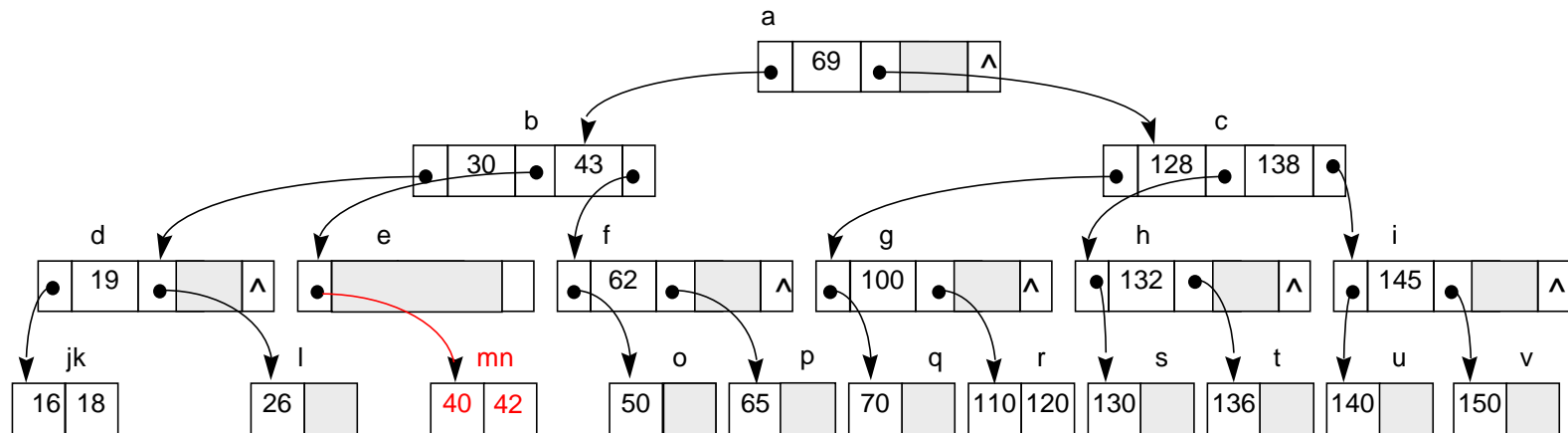
키 재분배(형제 노드 사용)

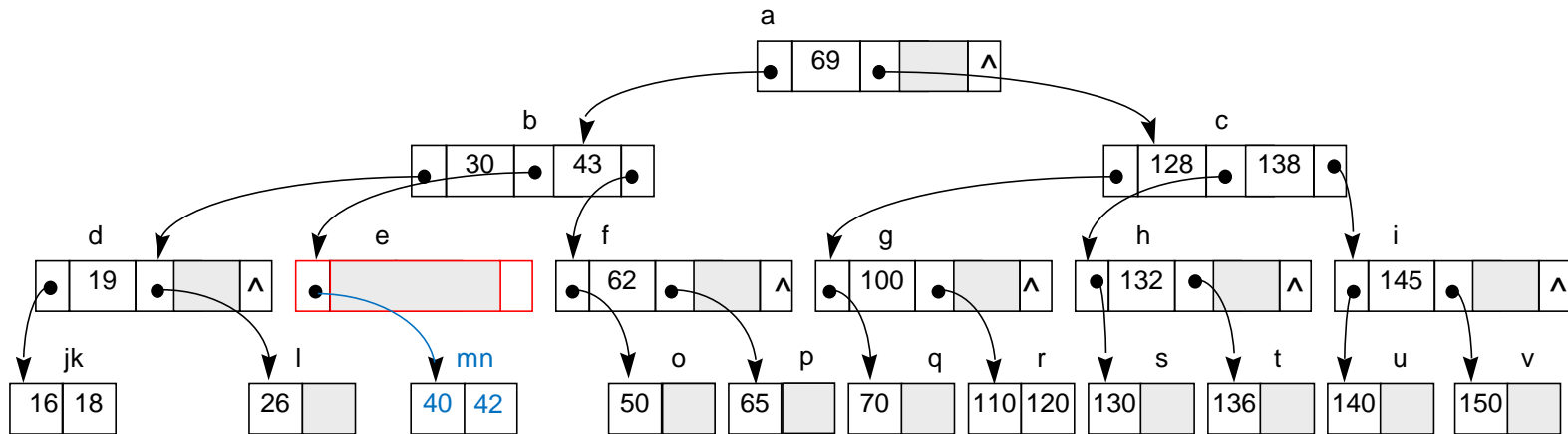


# 36 삭제

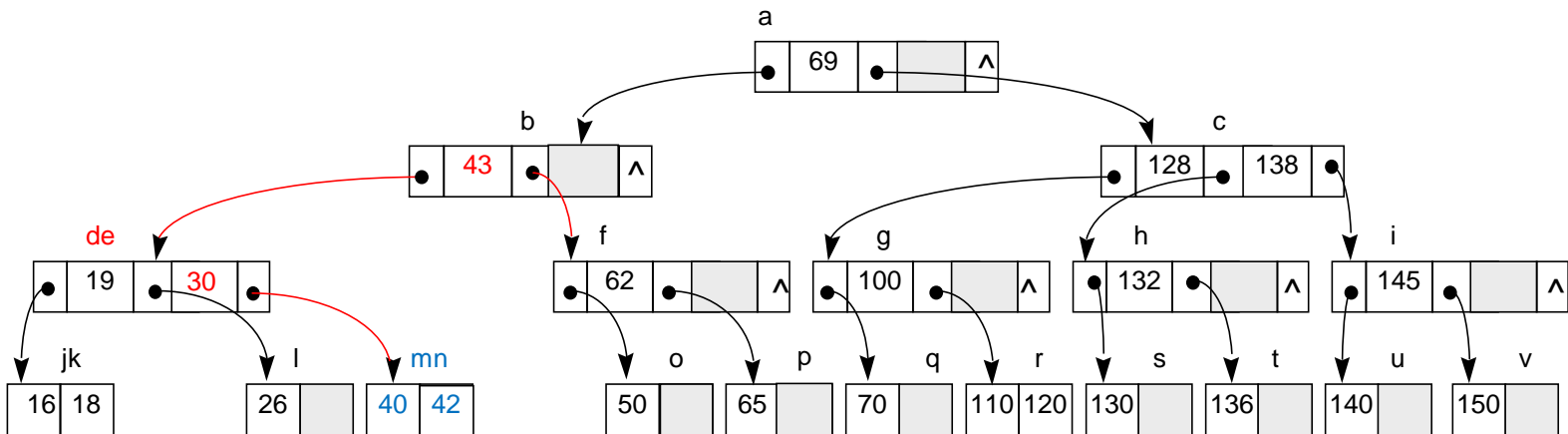
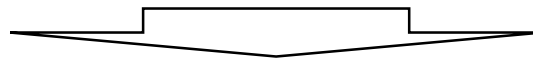


노드 합병 (형제 노드 사용 불가)

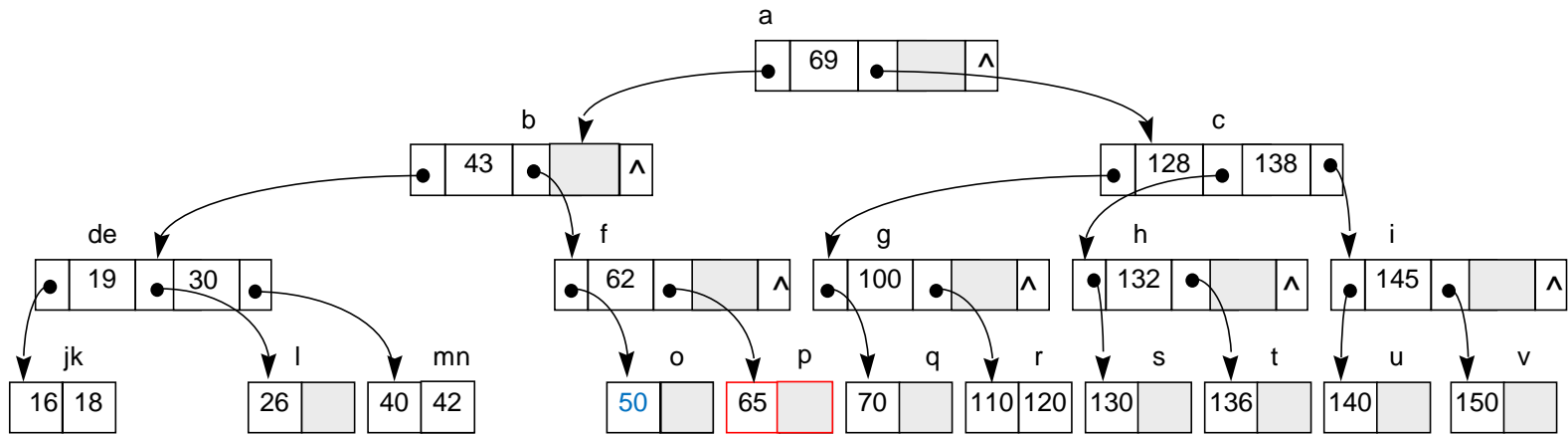




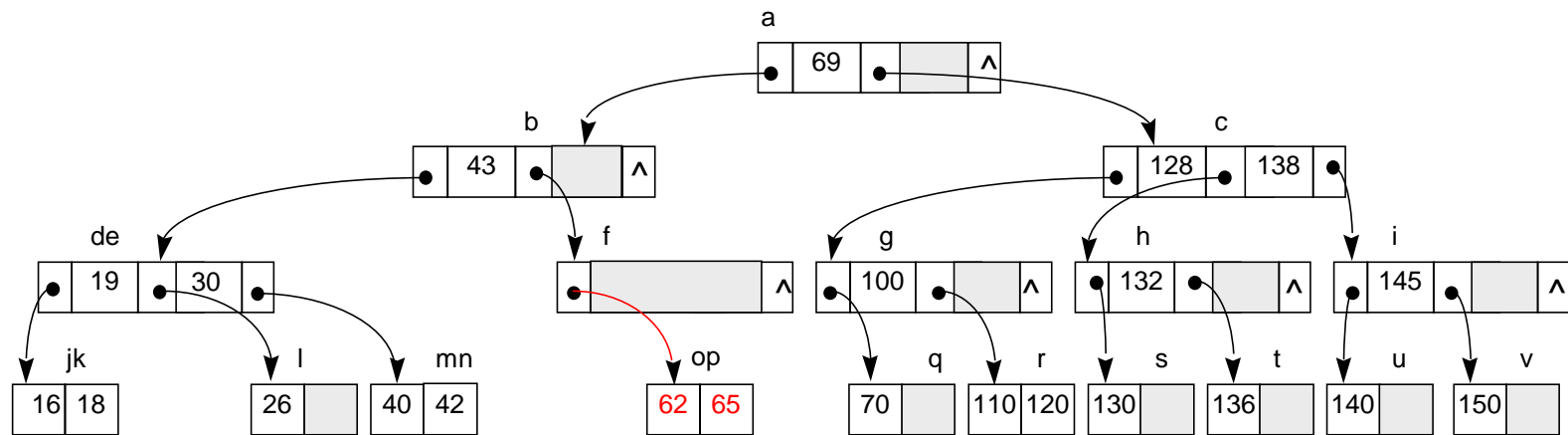
노드 합병 (형제 노드 사용 불가)

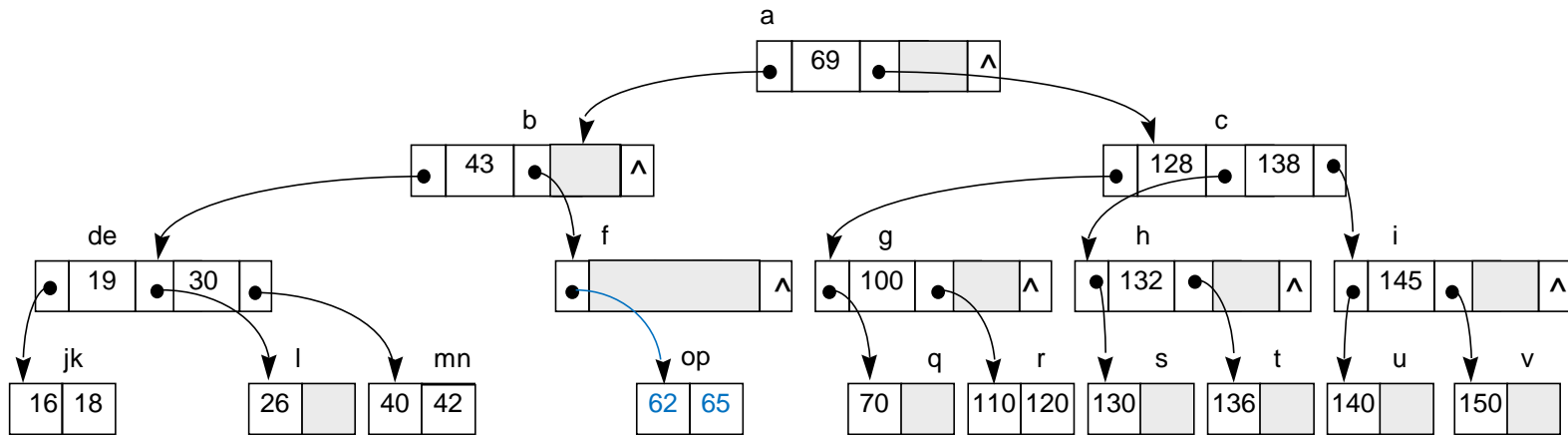


# 50 삭제

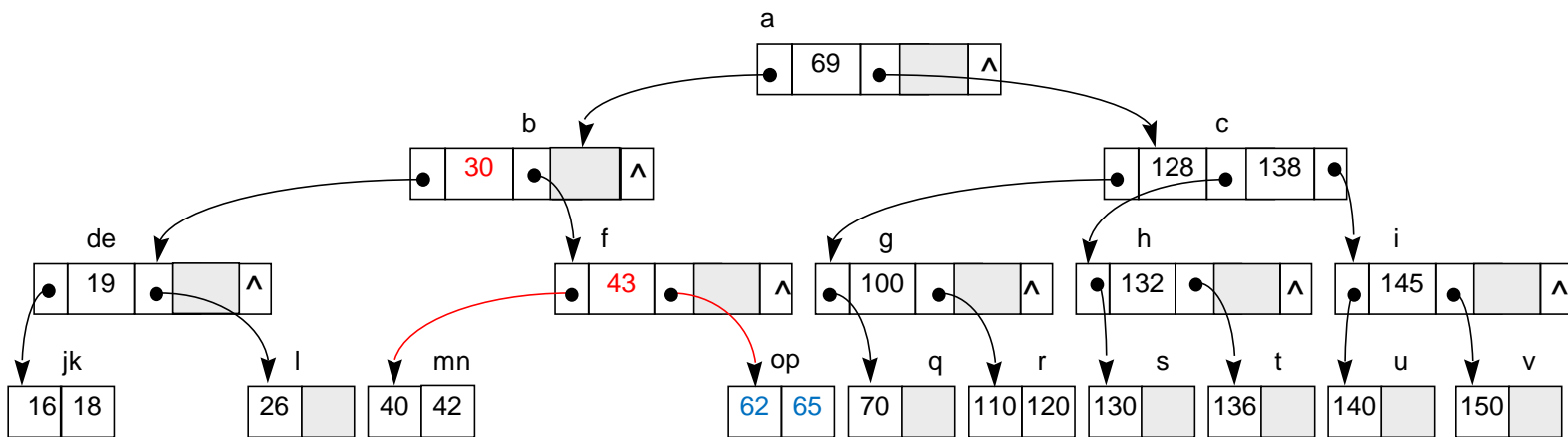
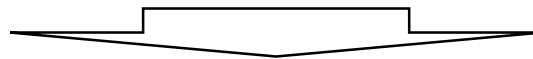


노드 합병 (형제 노드 사용 불가)



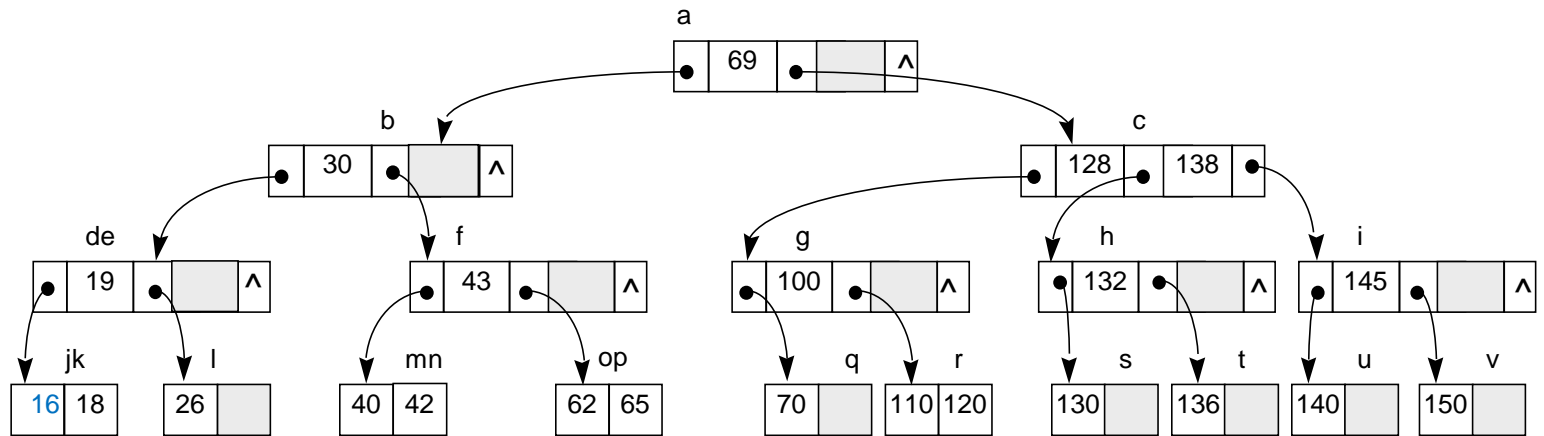


키 재분배(형제 노드 사용)

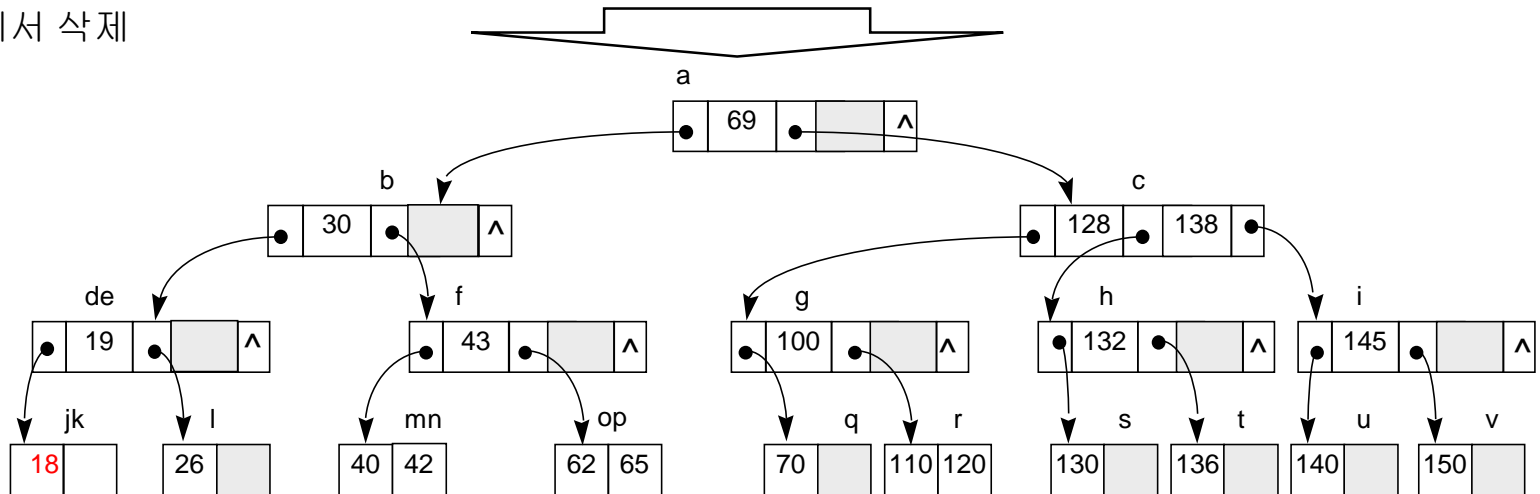




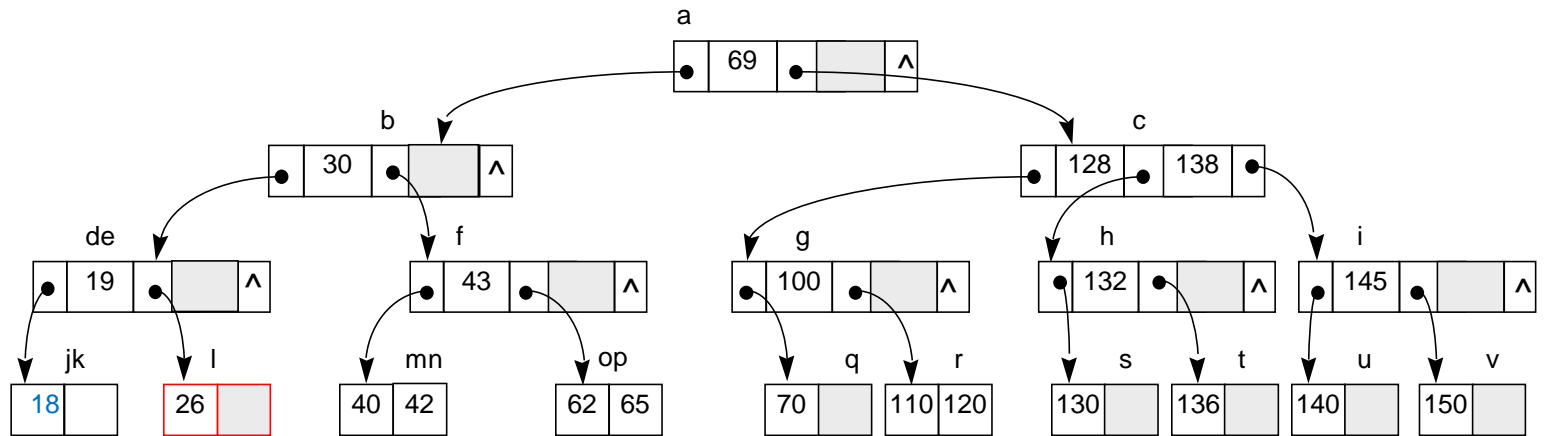
# 16 삭제



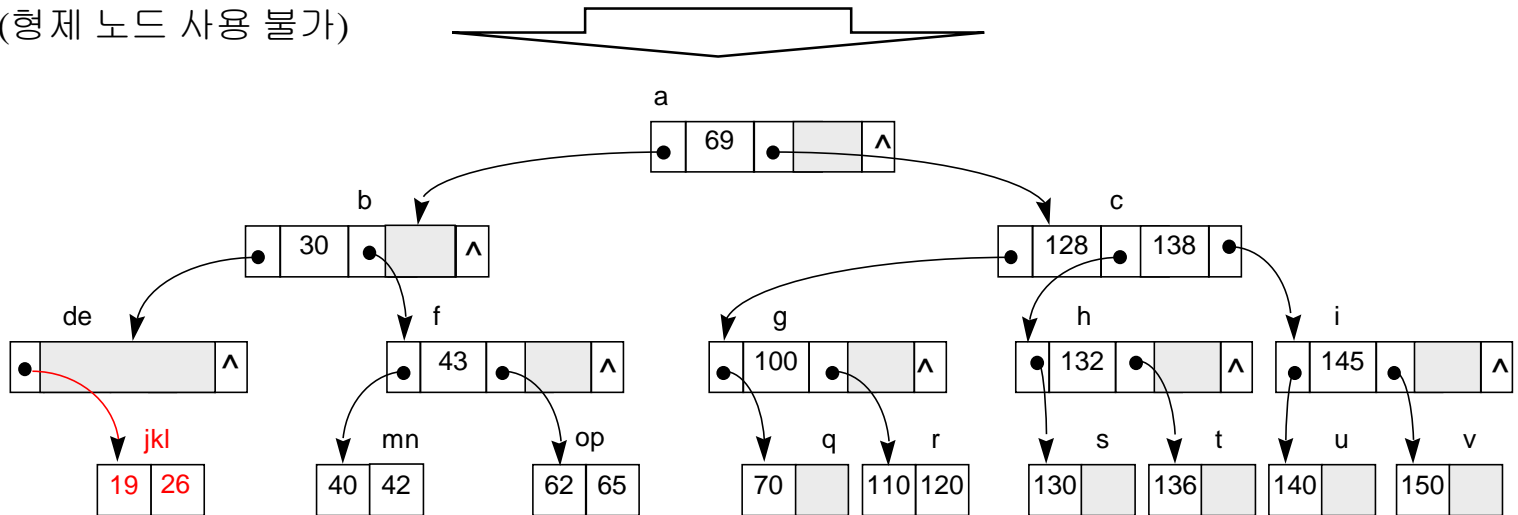
단말에서 삭제

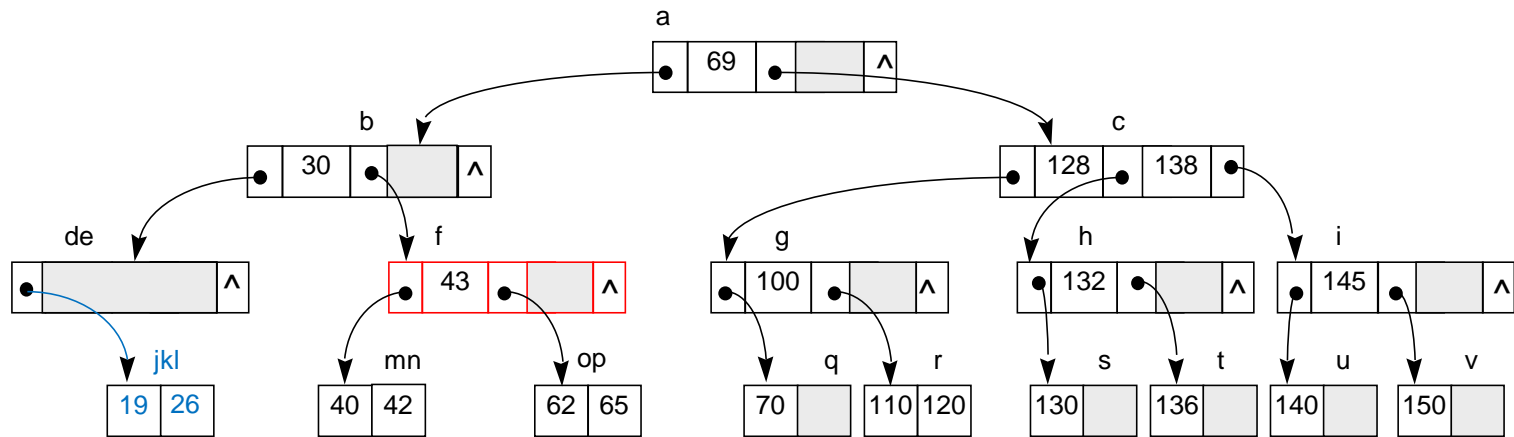


# 18 삭제

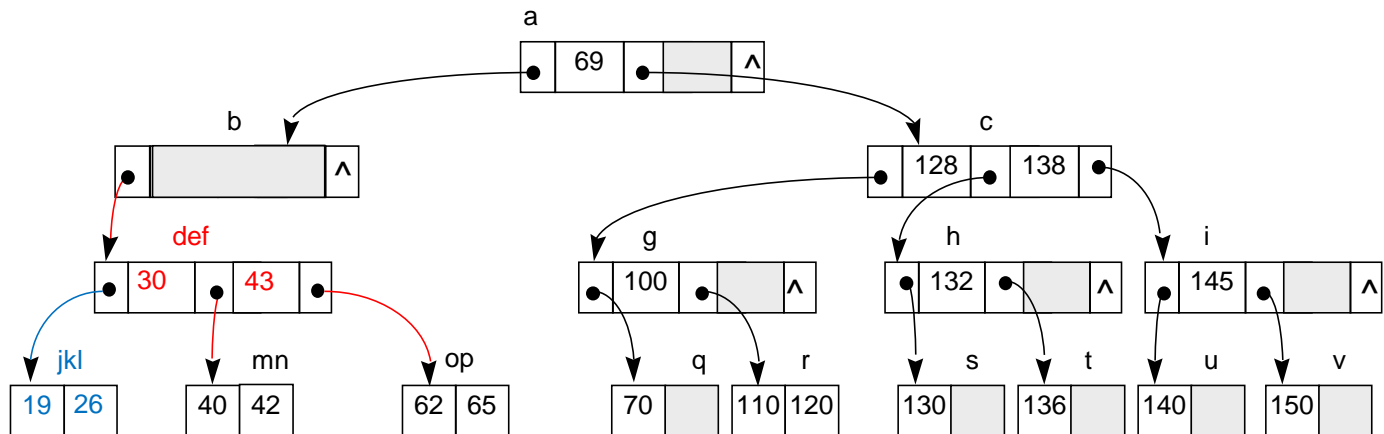


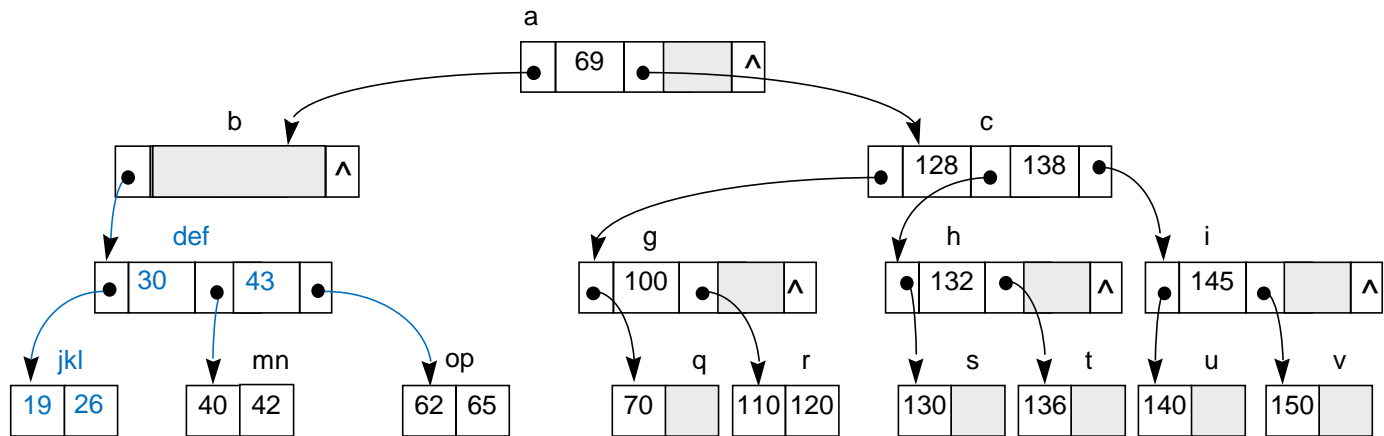
노드 합병 (형제 노드 사용 불가)



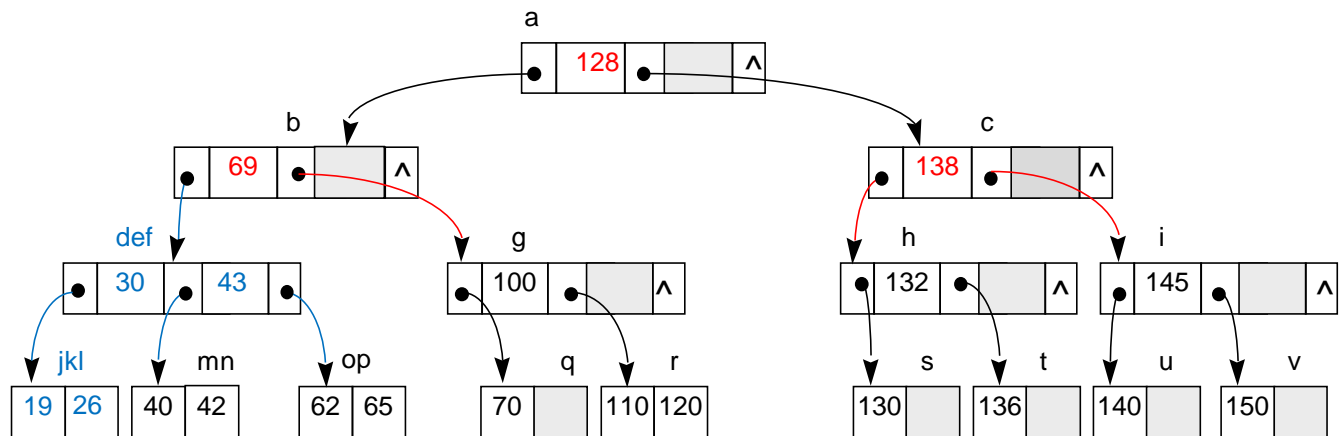


노드 합병 (형제 노드 사용 불가)

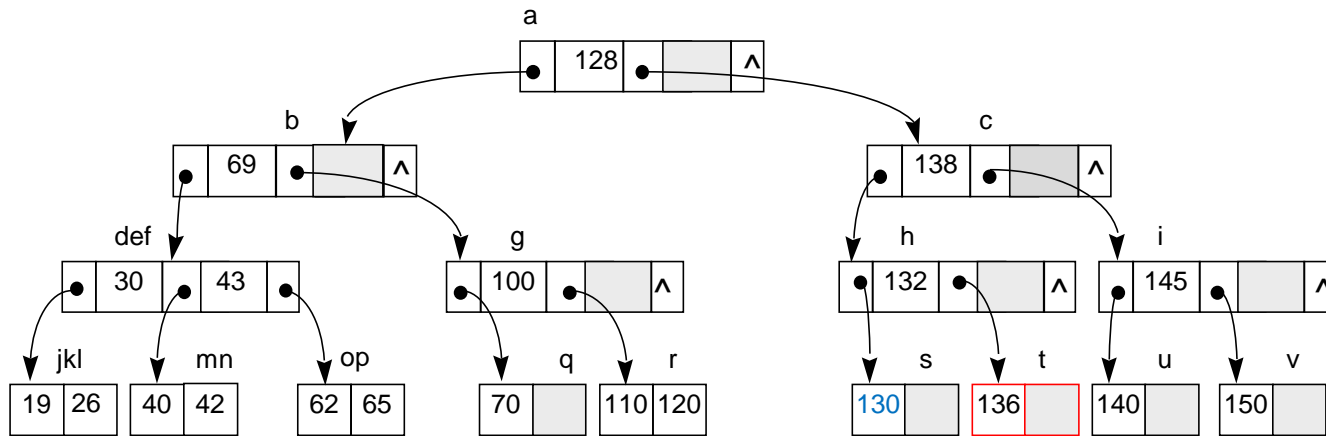




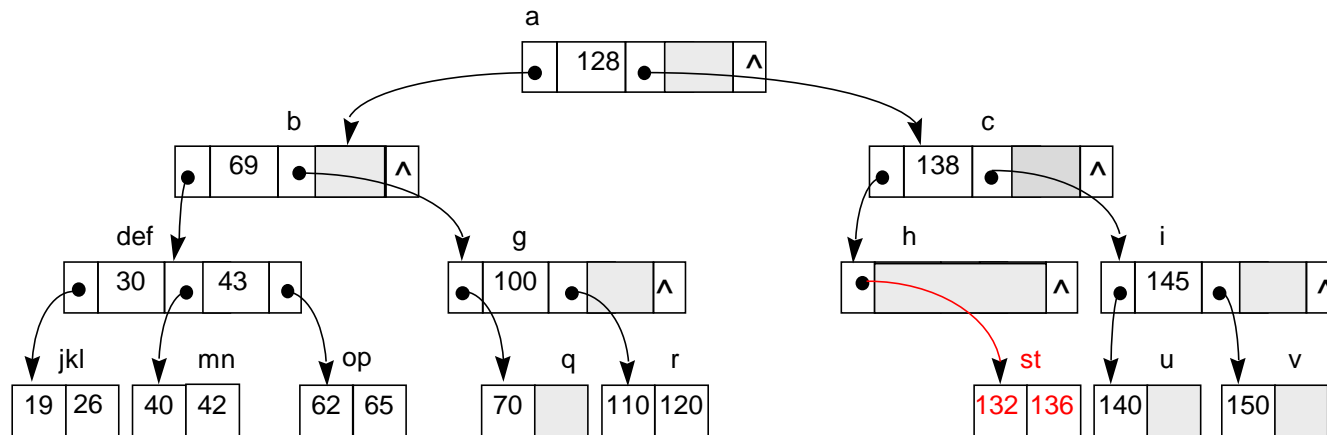
키 재분배(형제 노드 사용)

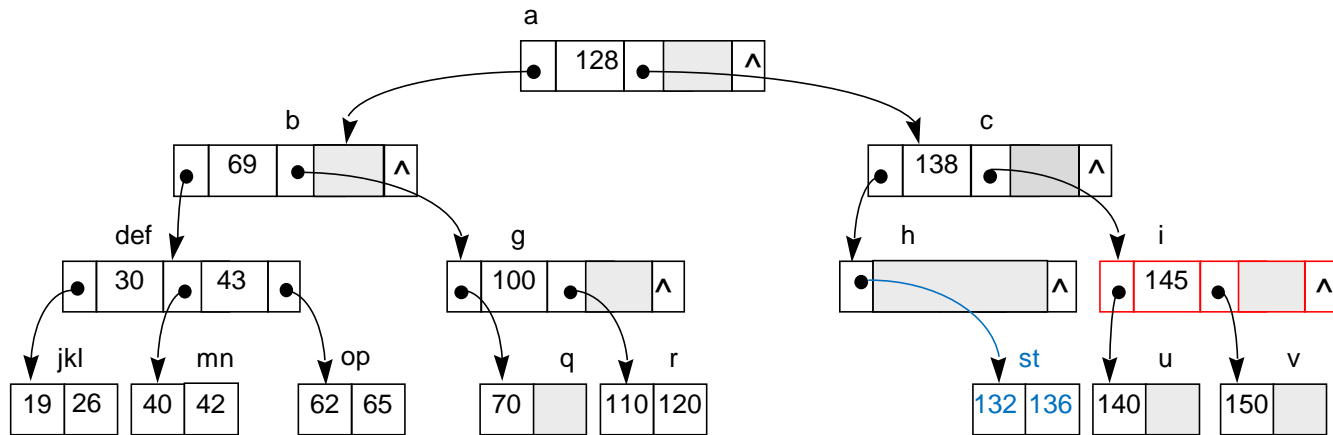


# 130 삭제

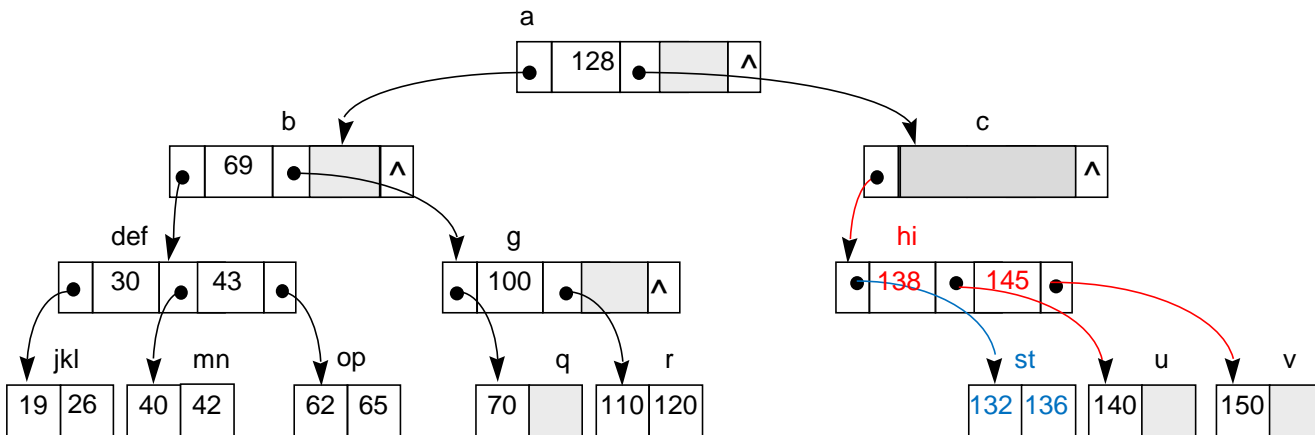


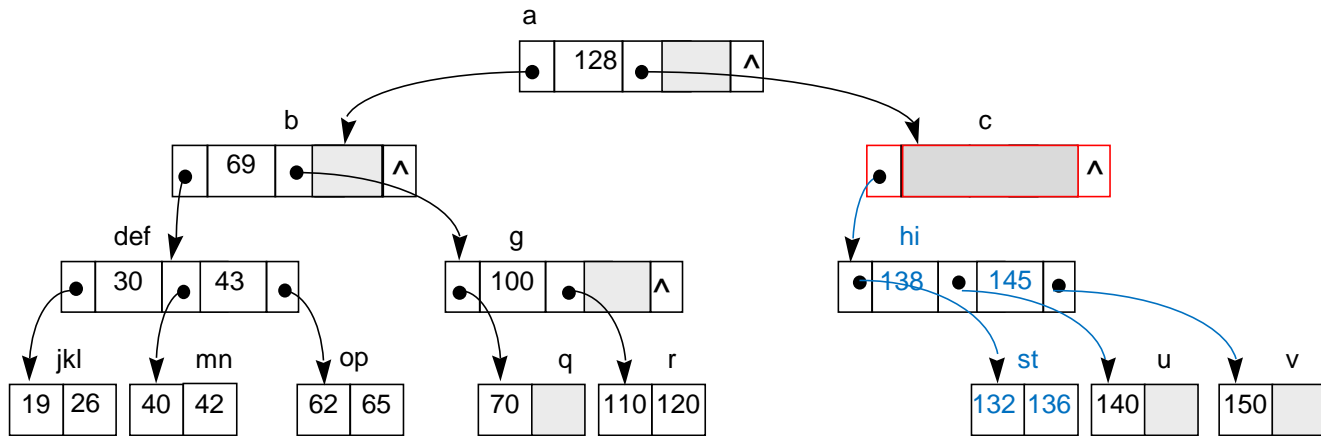
노드 합병 (형제 노드 사용 불가)



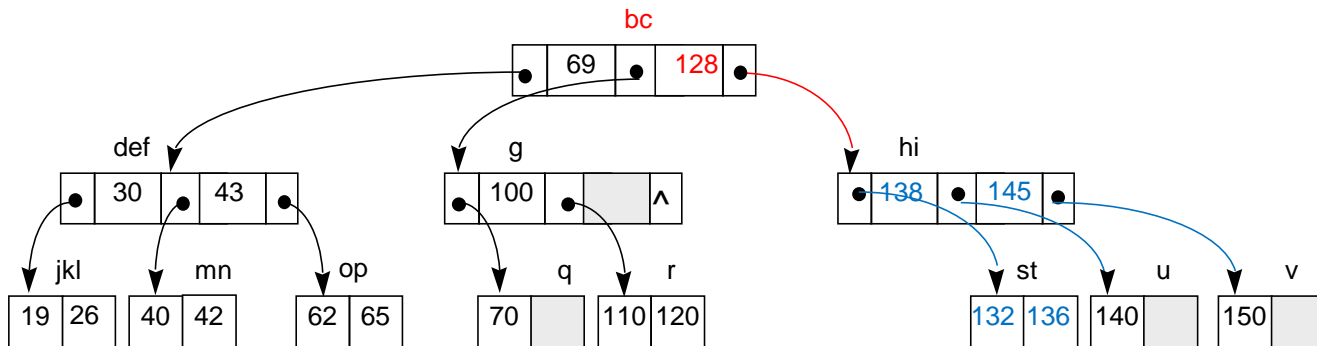


노드 합병 (형제 노드 사용 불가)



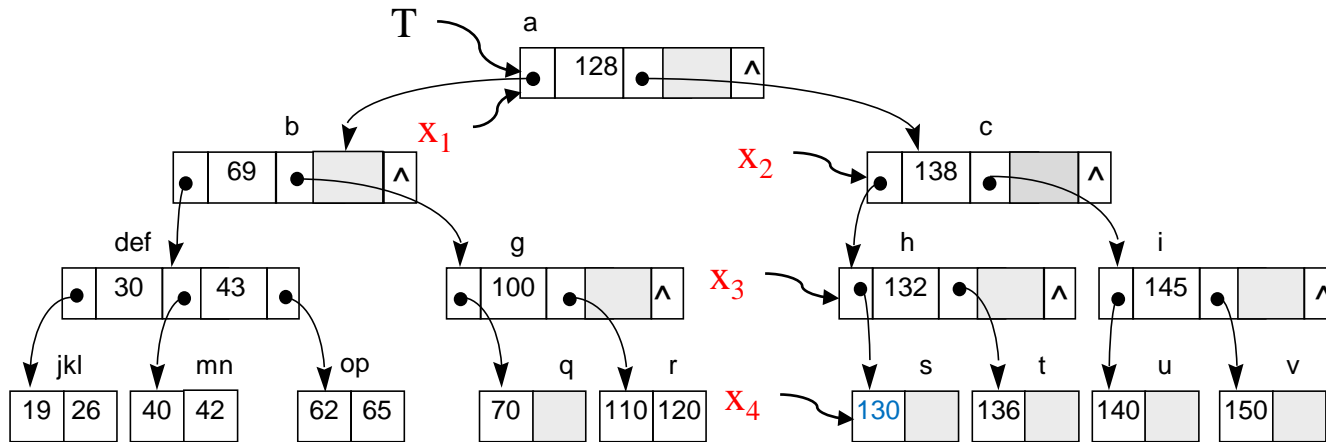


노드 합병 (형제 노드 사용 불가)



# B-트리 삭제 알고리즘의 개요

deleteBT(T, 3, 130)



$x_5 \leftarrow \text{null}$  (삭제할 키가 존재하지 않음)

$x_4$
$x_3$
$x_2$
$x_1$

deleteKey(3,  $x_4$ , 130)

deleteKey(3,  $x_3$ , 132)

deleteKey(3,  $x_2$ , 138)

deleteKey(3,  $x_1$ , 128)



# B-트리 삭제 알고리즘

---

deleteBT(T, m, oldKey)

```
x ← T;      // x 노드의 주소를 스택에 저장하면서 oldKey의 위치를 탐색함.
do {
  i ← 1;
  while( i ≤ x.n && oldKey > x.Ki )
    i ← i+1;
  if ( i ≤ x.n && oldKey = x.Ki )           // 삭제할 키를 발견함.
    then exit;

  // for some i where Ki-1 < oldKey < Ki, 삭제할 키를 아직 발견하지 못함.
  push x at the top of a stack;
} while ( (x ← x.Pi-1) != null );

if (x is null) return;           // 삭제할 키를 최종 발견 못하면 종료
```

```

if (oldKey is not in terminal node) {           // 키가 내부 노드에서 발견됨.
    internalNode  $\leftarrow$  x;
    push x at the top of a stack;
     $x \leftarrow x.P_i$ ;
    do {
        push x at the top of a stack;
    } while ( ( $x \leftarrow x.P_0$ )  $\neq$  null );      // 이 경우, x의 최종 값은 널이 됨.
}

```

```

if (x is null) {                               // 키가 내부노드에서 발견되면, 키와 후행키를 교환함.
     $x \leftarrow$  pop a value from the top of the stack;      // x는 후행키가 있는 단말노드
    temp  $\leftarrow$  internalNode.Ki; // 삭제할 키와 후행키를 교환함.
    internalNode.Ki  $\leftarrow$  x.P0;
    x.P0  $\leftarrow$  temp;                               // 이제 x.P0가 oldKey임.
}

```

```

finished = FALSE;
delete oldKey in x node;                       // 현재 x는 단말 노드
if (stack is not empty) {
     $y \leftarrow$  pop a value from the top of the stack;      // y is a parent of x.
}

```

```

do {
    if (root(x) or !underflow(x))
        finished = TRUE;
    else if (existAvailableSibling(x)) {    // bestSibling과 재분배
        choose bestSibling of x node;
        // tempNode : 재분배를 위해 사용되는 정상 노드 보다 50% 큰 노드
        copy bestSibling, x, and intermediate key of y into tempNode;
        copy keys and pointers of tempNode to bestSibling, x, and intermediate key
            of y so bestSibling and x are roughly equal size;
        finished = TRUE;
    } else {                                // bestSibling과 합병
        choose bestSibling of x node;
        put, in the leftmost of x or bestSibling, the contents of both nodes and
            the intermediate key of y;
        discard one of the x or bestSibling node which is empty now;
         $x \leftarrow y$ ;
        if (stack is not empty) {
             $y \leftarrow$  pop a value from the top of the stack;
        }
        else finished = TRUE;
    }
} while (!finish);

```

```
if (no keys in y) {    // 트리의 레벨이 하나 감소한다.  
    T  $\leftarrow$  x;  
    discard y node; // old root를 삭제  
}
```

## 4. B-트리의 성능

---

- 높이가  $h$ 인  $m$ -원 B-트리
  - B-트리의 높이가 최대가 되는 때는 모든 노드의 분기율이 최소값인  $\left\lceil \frac{m}{2} \right\rceil$  인 경우임. 따라서
  - B-트리의 높이:  $\left\lceil \log_m(N+1) \right\rceil \leq h \leq \left\lceil \log_{\left\lceil \frac{m}{2} \right\rceil}(N+1) \right\rceil$
  
- BST 및 MST 계열 트리의 높이 비교
  - BST:  $\left\lceil \log_2(N+1) \right\rceil \leq h \leq N$
  - AVL 트리:  $\left\lceil \log_2(N+1) \right\rceil \leq h \leq \left\lceil 1.44 * \log_2(N+2) \right\rceil$
  - MST:  $\left\lceil \log_m(N+1) \right\rceil \leq h \leq N$
  - B-트리:  $\left\lceil \log_m(N+1) \right\rceil \leq h \leq \left\lceil \log_{\left\lceil \frac{m}{2} \right\rceil}(N+1) \right\rceil$

## 비교: N=1023 일때

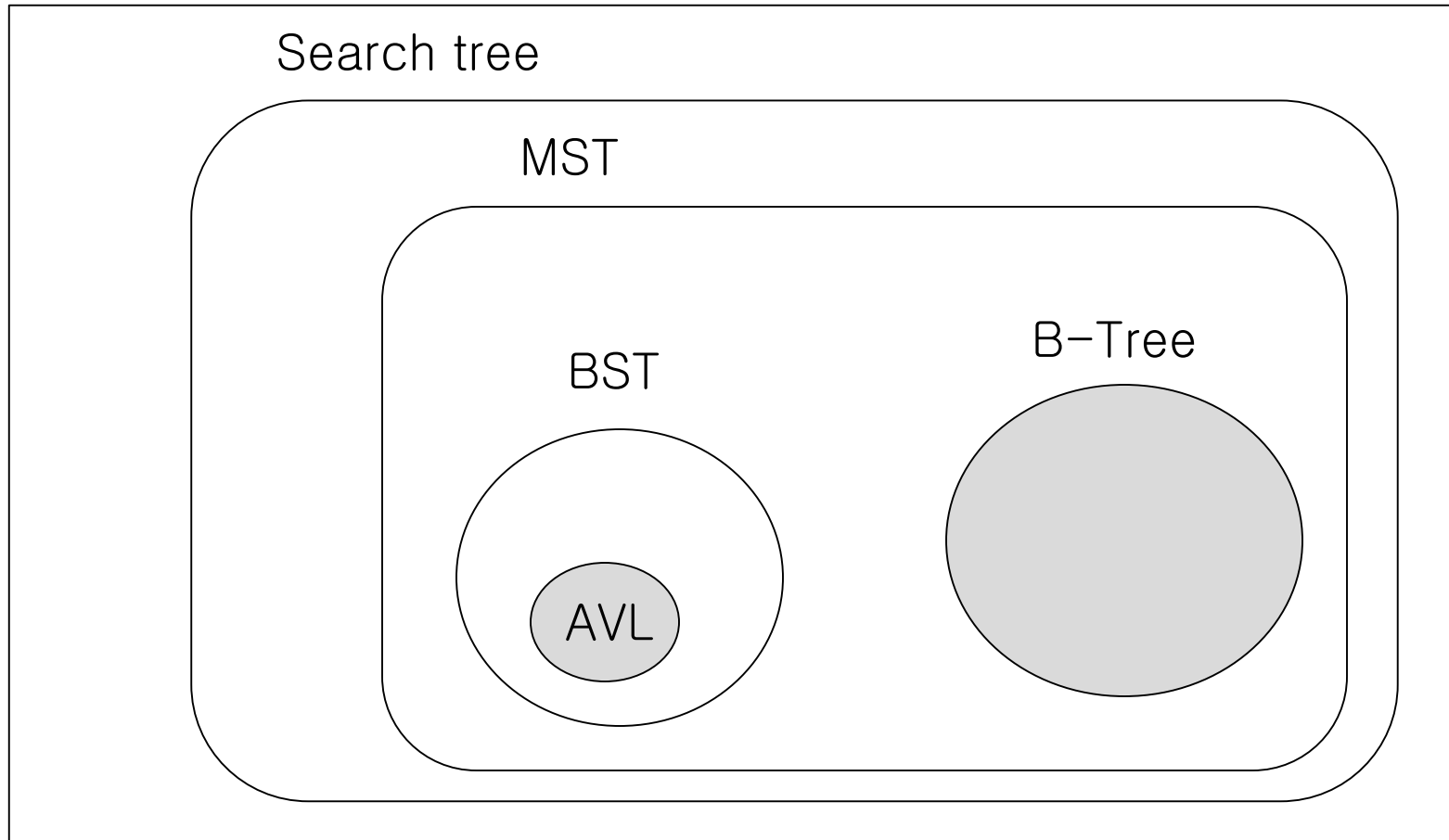
- BST
  - 최소높이:  $\lceil \log_2(N+1) \rceil = \lceil \log_2(1023+1) \rceil = 10$
  - 최대높이:  $N = 1023$
- AVL (height-balanced BST)
  - 최소높이:  $\lceil \log_2(N+1) \rceil = \lceil \log_2(1023+1) \rceil = 10$
  - 최대높이:  $\lceil 1.4404 \log_2(N+2) - 0.328 \rceil = 15$
- MST
  - $m=3$ 
    - ◆ 최소높이:  $\lceil \log_3(N+1) \rceil = \lceil \log_3(1023+1) \rceil = 7$
    - ◆ 최대높이:  $n = 1023$
  - $m=10$ 
    - ◆ 최소높이:  $\lceil \log_{10}(N+1) \rceil = \lceil \log_{10}(1023+1) \rceil = 4$
    - ◆ 최대높이:  $n = 1023$
- B-tree (balanced MST)
  - $m=3$ 
    - ◆ 최소높이:  $\lceil \log_3(N+1) \rceil = \lceil \log_3(1023+1) \rceil = 7$
    - ◆ 최대높이: 모든 노드와 서브트리의 수가 최소일때, 즉  $\lceil m/2 \rceil$ ,  
따라서  $\lceil \log_2(1023+1) \rceil = 10$
  - $m=10$ 
    - ◆ 최소높이:  $\lceil \log_{10}(N+1) \rceil = \lceil \log_{10}(1023+1) \rceil = 4$
    - ◆ 최대높이: 모든 노드와 서브트리의 수가 최소일때, 즉  $\lceil m/2 \rceil$ ,  
따라서  $\lceil \log_5(1023+1) \rceil = 5$

# 비교: N=1,048,575 일때

- BST
  - 최소높이:  $\lceil \log_2(N+1) \rceil = 20$
  - 최대높이:  $n = 1,048,575$
- AVL (height-balanced BST)
  - 최소높이:  $\lceil \log_2(N+1) \rceil = 20$
  - 최대높이:  $\lceil 1.4404 \log_2(N+2) - 0.328 \rceil = 29$
- MST
  - $m=3$ 
    - ◆ 최소높이:  $\lceil \log_3(N+1) \rceil = 13$
    - ◆ 최대높이:  $n = 1,048,575$
  - $m=10$ 
    - ◆ 최소높이:  $\lceil \log_{10}(N+1) \rceil = 7$
    - ◆ 최대높이:  $n = 1,048,575$
- B-Tree (balanced MST)
  - $m=3$ 
    - ◆ 최소높이:  $\lceil \log_3(N+1) \rceil = 13$
    - ◆ 최대높이: 모든 노드와 서브트리의 수가 최소일때, 즉  $\lceil m/2 \rceil$ , 따라서  $\lceil \log_2(1023+1) \rceil = 20$
  - $m=10$ 
    - ◆ 최소높이:  $\lceil \log_{10}(N+1) \rceil = 7$
    - ◆ 최대높이: 모든 노드와 서브트리의 수가 최소일때, 즉  $\lceil m/2 \rceil$ , 따라서  $\lceil \log_5(1023+1) \rceil = 9$

# 비교

Tree





# BST와 MST 계열 인덱스의 비교

---

- 메모리 적재용 인덱스 (BST 계열)
  - 키의 개수가 그리 크지 않을 때
  - 트리의 깊이가 다소 깊어도, 유지가 간단한 구조
  - BST, AVL 트리(height-balanced BST)
  
- 디스크 적재용 인덱스 (MST 계열)
  - 키의 개수가 매우 클 때 (대규모)
  - 유지가 힘들더라도, 트리의 깊이를 최소화
  - MST, B-트리(balanced MST)
  - 특히 B-트리의 경우
    - ◆ 모든 non-leaf는 메모리,
    - ◆ 모든 leaf는 디스크에 저장하여 성능을 향상.
  - $N=1,000,000$ 이고  $m=100$ 이면,  $3 \leq h \leq 5$ .  
 $N=1,000,000,000$ 이고  $m=200$ 이면,  $4 \leq h \leq 5$ .

---

File Processing Intro

# B\*-트리

# B\*-트리

---

- B-트리의 문제점
  - 구조 유지를 위해 추가적인 연산 필요
    - ◆ 삽입 : 노드의 분할
    - ◆ 삭제 : 키 재분배 또는 노드의 합병 필요
- B\*-트리 : Knuth가 제안한 B-트리의 변형
  - 각 노드마다 키 값이 **최소 2/3 이상 찬 상태**의 B-트리
  - 삽입시 노드 분할, 삭제시 노드 합병의 횟수 줄임.

# B\*-트리의 정의

---

## o B\*-트리

- ① B\*-트리 : 공백이거나 높이가 1 이상인  $m$ -원 탐색 트리
- ② 루트는 단말 노드가 아닌 이상  
최소 2개, 최대  $\lfloor (2m-2)/3 \rfloor + 1$  개의 서브트리를  
갖는다.
- ③ 루트와 단말 노드를 제외한 모든 노드는 적어도  
 $\lfloor (2m-2)/3 \rfloor + 1$  개의 서브트리, 즉 최소  $\lfloor (2m-2)/3 \rfloor$   
개의 키 값을 갖는다.
- ④ 모든 리프는 같은 레벨에 있다.

## o Note

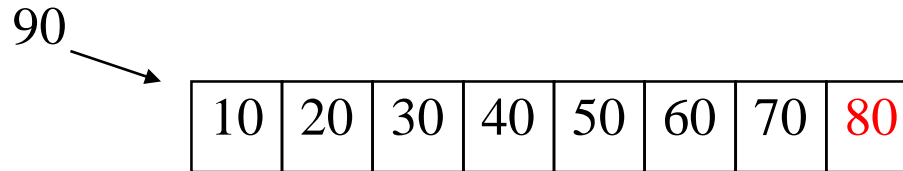
- B-트리보다 적은 수의 노드로 구성됨.

# B\*-트리 연산: 삽입

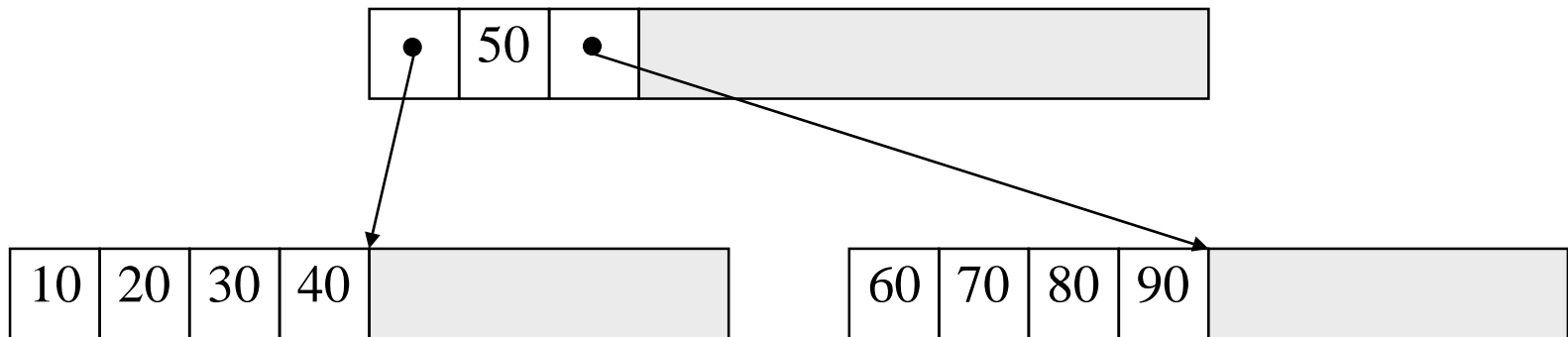
---

- 노드가 가득 찬 경우 삽입
  - B-트리: 즉시 분할
  - B\*-트리: 분할 대신 인접한 형제 노드로 키를 재분배(key redistribution)시킴.
- 두 개의 이웃 노드가 모두 가득 찼을 때의 삽입
  - 두 개의 노드를 세 개로 분할시킴.
  - 분할된 세 개 노드는 각각 2/3만 참.

## 예: 7차 B\*-트리의 생성



- (a) 8개의 키 값 삽입으로 루트 노드가 만원이 된 7차 B\*-트리  
(7차의 경우, 루트는 예외적으로 8개 키, 즉 최대 9개 서브트리를 가짐)



- (b) 키 값 90의 삽입으로 루트 노드가 최초로 분할된 7차 B\*-트리

## Note: B\*-트리에서 루트 노드의 분할

---

### ○ 루트 노드의 키의 개수

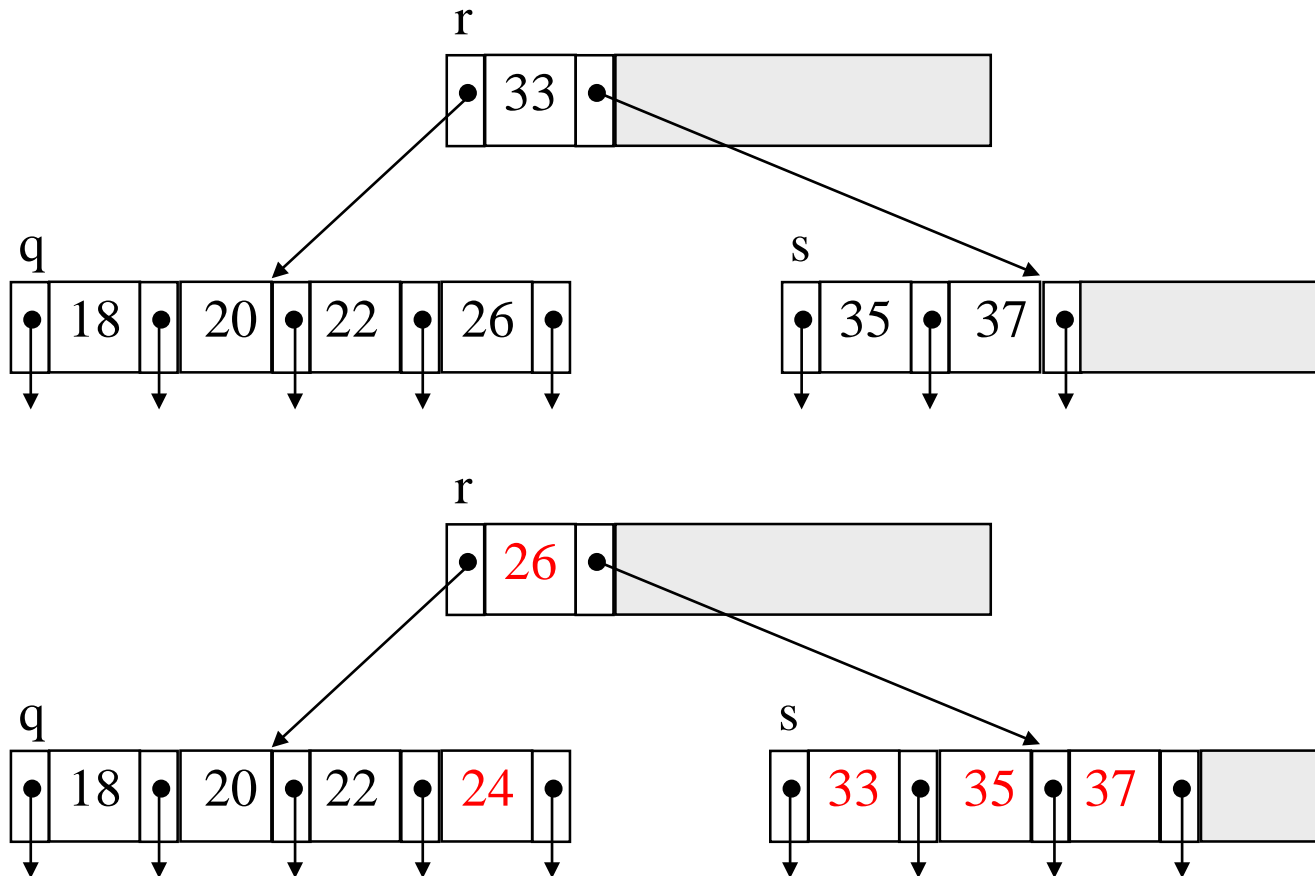
- 루트를 제외한 모든 노드는 적어도  $\lfloor (2m-2)/3 \rfloor$  개 이상의 키 값을 가져야함.
- 따라서 처음 루트 노드가 분할될 때, 생성되는 두 개의 리프 노드에는 각각  $\lfloor (2m-2)/3 \rfloor$  개의 키가 있어야함.
- 따라서 루트 노드가 분할되기 직전에는, 루트에  $(\lfloor (2m-2)/3 \rfloor) \times 2$ 개의 키를 담고 있어야 함.

### ○ 예

- $m=5$ , 키의 최소 개수=2, 루트 노드의 키의 개수=4
- $m=6$ , 키의 최소 개수=3, 루트 노드의 키의 개수=6
- $m=7$ , 키의 최소 개수=4, 루트 노드의 키의 개수=8
- $m=8$ , 키의 최소 개수=4, 루트 노드의 키의 개수=8
- $m=9$ , 키의 최소 개수=5, 루트 노드의 키의 개수=10
- $m=10$ , 키의 최소 개수=6, 루트 노드의 키의 개수=12

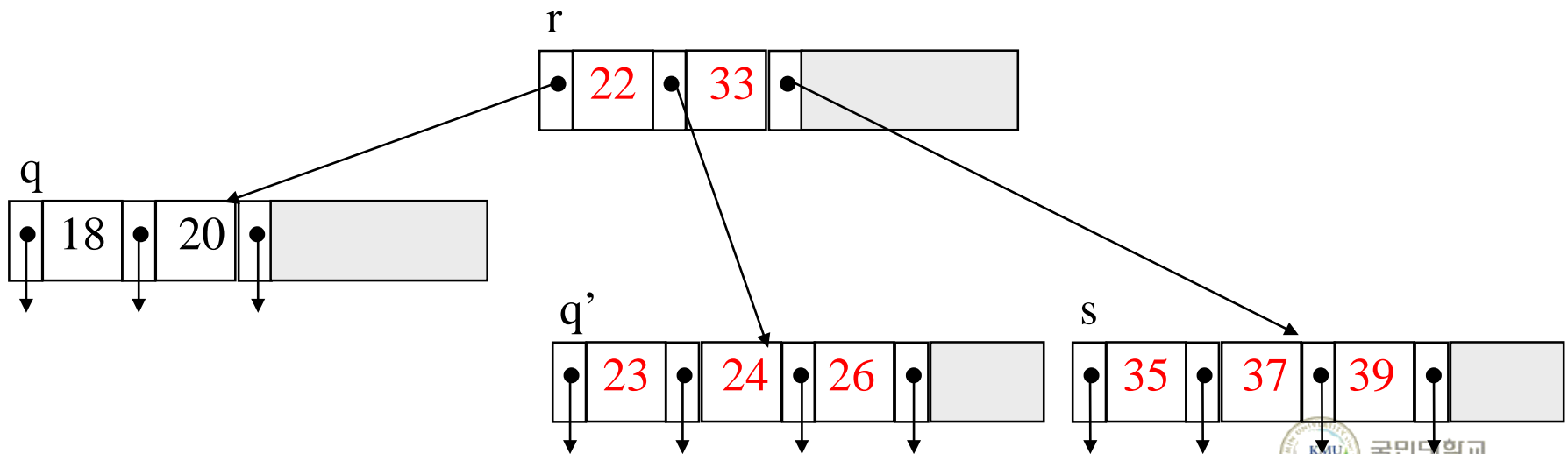
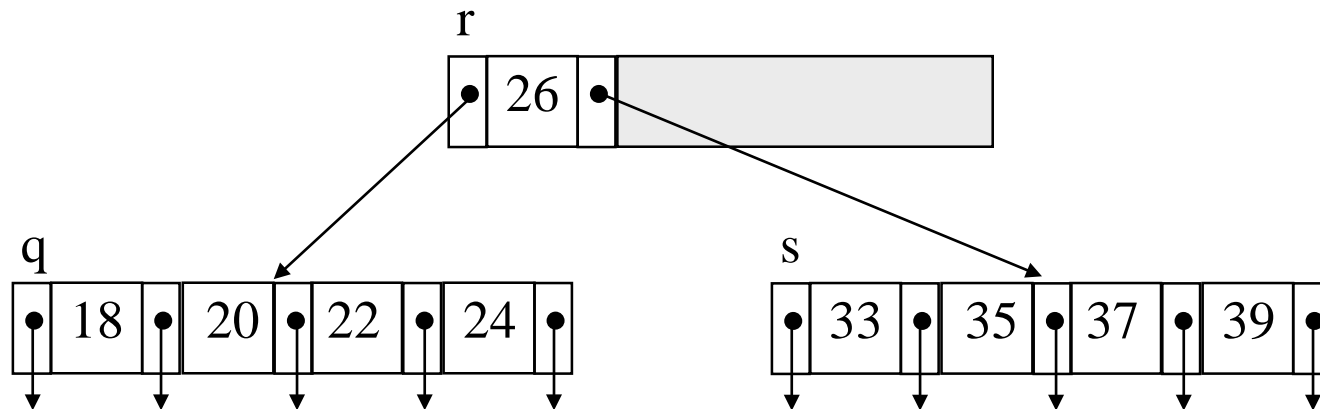
## 예제: 5차 B\*-트리에서의 삽입

- 재분배를 이용한 키 값 24의 삽입





o 노드 분할을 이용한 키 값 23의 삽입



---

File Processing Intro

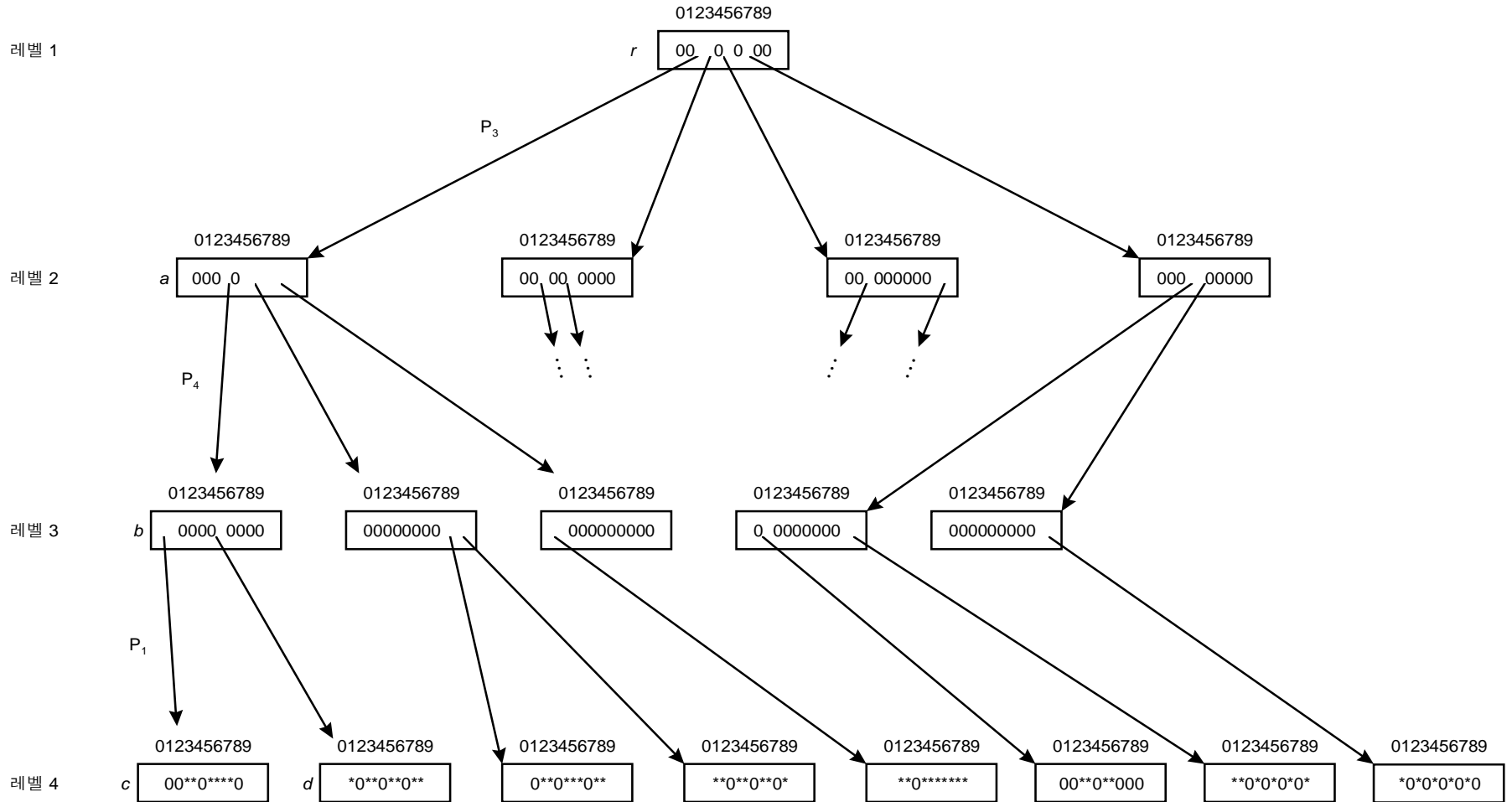
# 트라이

# 트라이 (Trie)

- reTRIEval의 약자
- 키를 구성하는 문자나 숫자의 순서로 키 값을 표현한 구조
- m진 트라이(m-ary trie)
  - 기수(radix)  $m$  : 키 값을 표현하기 위해 사용하는 문자의 수
    - ◆ 숫자 : 기수가 10이므로  $m=10$
    - ◆ 영문자 :  $m = 26$
  - m진 트라이 :  $m$ 개의 포인터를 표현하는 1차원 배열
    - ◆ 10진 트라이의 노드 구조
- 트라이의 높이 = 키 필드(스트링)의 길이

0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
$P_1$	$P_2$	$P_3$	$P_4$	$P_5$	$P_6$	$P_7$	$P_8$	$P_9$	$P_{10}$

# 높이가 4인 10진 트라이



0: 널 포인터

\*: 해당 키값을 가지고 있는 데이터 레코드의 주소

# m진 트라이 연산

---

## ○ 검색

- 검색 끝 : 리프 노드에서, 중간에 키 값이 없을 때
- 검색 속도  $\approx$  키 필드의 길이 = 트라이의 높이
- 최대 검색 비용  $\leq$  키 필드의 길이
- 장점 : 균일한 검색 시간(단점 : 저장 공간이 크게 필요)
- 선호하는 이유 : 없는 키에 대한 빠른 탐색 때문

## ○ 삽입

- 단말 노드에 새 레코드의 주소나 마크를 삽입
- 단말 노드 없을 때 : 새 단말 노드 생성, 중간 노드 첨가
- 노드의 삽입이나 삭제는 있으나, 분할이나 병합은 없음.

## ○ 삭제

- 노드와 원소들을 찾아서 널 값으로 변경

File Processing - 노드의 원소 값들이 모두 널(공백노드) : 노드 삭제

