# Magnetohydrodynamics (MHD)

磁流体静力学

### 本章内容

- 1 一般方程
- ② 无作用力场 (Force-Free Field)
- ③ 一般 MHD 平衡位型
- 4 箍缩效应

#### MHD 静力学一般方程

$$\begin{cases}
-\nabla p + \mathbf{j} \times \mathbf{B} = 0 \\
\nabla \times \mathbf{B} = \mu_0 \mathbf{j} \\
\nabla \cdot \mathbf{B} = 0
\end{cases} \rightarrow \nabla (p + \frac{B^2}{2\mu_0}) = \frac{1}{\mu_0} (\mathbf{B} \cdot \nabla) \mathbf{B}$$

$$\rightarrow \nabla \times (\mathbf{B} \cdot \nabla \mathbf{B}) = 0$$

#### 一些性质

- **●**  $\boldsymbol{B} \cdot \nabla p = 0, \boldsymbol{j} \cdot \nabla p = 0$ : 等压面、磁面、电流面重合
- ②  $j_{\perp} = \frac{B \times \nabla p}{B^2}$ : 压强梯度产生横越磁力线的电流

# 定义及基本方程

• 无作用力场 (Force-Free Field, FFF): 局部强磁场区域中的磁静平 衡位型

$$-\nabla p + \boldsymbol{j} \times \boldsymbol{B} = 0 \xrightarrow{\beta = \frac{p}{B^2/2\mu_0}} \ll 1$$

- FFF 基本方程

  - - $\alpha$  性质:  $\mathbf{B} \cdot \nabla \alpha = 0 \rightarrow$  沿同一根磁力线  $\alpha = \text{const.}$

# 势场 (无电流场): $\alpha = 0$

$$\left\{ \begin{array}{l} \nabla \times \boldsymbol{B} = 0 (\boldsymbol{j} = 0) \to \boldsymbol{B} = \nabla \Psi \\ \nabla \cdot \boldsymbol{B} = 0 \end{array} \right\} \Rightarrow \nabla^2 \Psi = 0$$

• 直角坐标解:

$$\Psi = \sum_{n,m=0}^{\infty} a_{nm} \sin\left(\frac{2n\pi x}{a}\right) \sin\left(\frac{2m\pi y}{b}\right) e^{-k_{nm}z} \left(k_{nm}^2 = (2n\pi/a)^2 + (2m\pi/b)^2\right)$$

• 球坐标解 (Potential Field Source-Surface, PFSS):

$$\Psi = \sum_{l=0}^{\infty} \sum_{m=-l}^{l} \left[ a_{lm} r^l + b_{lm} r^{-(l+1)} \right] P_l^m(\cos \theta) e^{im\varphi}$$

边界条件:

• Lower:  $B_r = \frac{\partial \Psi}{\partial r}$ , 光球径向磁场 (观测获得)

② Upper:  $\Psi = 0$ , 太阳风拖曳作用

◆□▶ ◆□▶ ◆豊▶ ◆豊▶ 豊 めので

#### 线性无立场 (LFFF) : $\alpha = \text{const}$

• 满足方程

$$\nabla^2 \boldsymbol{B} + \alpha^2 \boldsymbol{B} = 0$$

• 方程解

$$m{L} = 
abla \psi, \, m{T} = 
abla imes (\psi \, m{a}), \, m{S} = rac{1}{lpha} 
abla imes m{T}$$
( $\psi$  为标量 Helmholtz 方程  $abla^2 \psi + lpha^2 \psi = 0$  解)

磁场要求满足无源条件, 故

$$m{B} = m{T} + m{S} = 
abla imes (\psi m{a}) + rac{1}{lpha} 
abla imes 
abla imes (\psi m{a})$$

数学困难: 非物理、不唯一!

- 线性无力场性质:
  - 冻结型 LFFF 对应于一个封闭系统中磁能极小状态
  - ② 扩散型 LFFF 衰变过程中无力性质不变



# 非线性无力场 (NLFFF): $\alpha = \alpha(\mathbf{r}, t) \neq \text{const}$

• 无力场 Grad-Shafranov 方程 考虑二维问题  $(\frac{\partial}{\partial x} = 0)$ , 设  $\mathbf{B}(y,z) = G(y,z)\mathbf{e}_x + \nabla \times (A(y,z)\mathbf{e}_x)$ 

$$= \left(G(y,z), \frac{\partial A(y,z)}{\partial z}, -\frac{\partial A(y,z)}{\partial y}\right)$$

代入  $(\nabla \times \boldsymbol{B}) \times \boldsymbol{B} = 0 \rightarrow \nabla^2 A + G \frac{dG}{dA} = 0 \ (\alpha = \frac{dG}{dA} \neq \text{const})$  方程求解探讨: 对于 Dirichlet 问题  $\nabla^2 A + F(A) = 0$ ,存在唯一解条件  $\frac{dF}{dA} < 0$ ,对于太阳大气不满足,故对于给定光球边界条件,上述方程的解不唯一,日冕中可能存在不同磁场位型(能量状态)

• 太阳光球双极黑子上空的非线性无力场的剪切及能量储存问题 (Low, B. C. (刘文才), 1977, ApJ, 212, 234)

◆□▶ ◆□▶ ◆■▶ ◆■▶ ■ めぬぐ

#### 一般 MHD 平衡位型

• 地球磁层尾的平衡位型(二维问题  $\partial/\partial y = 0$ )  $\mathbf{B}(x,z) = \nabla \times (A(x,z)\mathbf{e}_y) + B_y(x,z)\mathbf{e}_y$   $-\nabla p + \frac{1}{\mu_0}(\nabla \times \mathbf{B}) \times \mathbf{B} = 0 \rightarrow \text{ 推广 的 G-S } \text{ 方程}$   $\frac{1}{\mu_0} \left[ \nabla^2 A + \frac{d}{dA}(B_y^2/2) \right] = -\frac{dp(A)}{dA}$ 

• 宁静日珥的平衡位型 
$$\mathbf{B}(x,z) = \nabla \times (F(x,z)\mathbf{e}_y)$$
$$-\nabla p + \frac{1}{\mu_0}(\nabla \times \mathbf{B}) \times \mathbf{B} + \rho \mathbf{g} = 0 \rightarrow$$
$$\nabla^2 F = \phi(F) \exp(-z/H_0) \text{ (Menzel 模型)}$$

# 平衡箍缩-线箍缩 (Pinch-z)

• 平衡方程  $(\mathbf{j} = \mathbf{j}(r)\mathbf{e}_z, \mathbf{B} = \mathbf{B}(r)\mathbf{e}_\theta)$ 

$$\left\{ \begin{array}{l} -\nabla p + \boldsymbol{j} \times \boldsymbol{B} = 0 \\ \nabla \times \boldsymbol{B} = \mu_0 \boldsymbol{j} \end{array} \right. \rightarrow \left\{ \begin{array}{l} \frac{dp}{dr} = -\frac{B}{\mu_0 r} \frac{d}{dr} (rB) \\ \frac{1}{r} \frac{d}{dr} (rB) = \mu_0 \boldsymbol{j} \end{array} \right.$$

① 电流密度为常数,  $j(r) = j_0$ 

$$B(r) = \begin{cases} \frac{\mu_0 I}{2\pi a^2} r & r \le a \\ \frac{\mu_0 I}{2\pi r} & r > a \end{cases}, \quad p(r) = \begin{cases} \frac{\mu_0 I^2}{4\pi^2 a^2} (1 - r^2/a^2) & r \le a \\ 0 & r > a \end{cases}$$

②  $\sigma \to \infty$ , "趋肤效应"

$$B(r) = \begin{cases} 0 & r \le a \\ \frac{\mu_0 I}{2\pi r} & r > a \end{cases}, \quad p(r) = \begin{cases} p_0 & r \le a \\ 0 & r > a \end{cases}$$

• 本奈特关系

$$\dot{I}^2 = \frac{16\pi}{\mu_0} kTN$$

# 平衡箍缩-角箍缩 (Pinch- $\theta$ )、圆环箍缩

- 角箍缩
  - 平衡方程

$$\nabla \left( p + \frac{{B_z}^2}{2\mu_0} \right) = 0 \rightarrow \frac{dp}{dr} + \frac{d}{dr} \left( \frac{{B_z}^2}{2\mu_0} \right) = 0$$

• 平衡条件

$$\left\langle p\right\rangle + \left\langle \frac{B_z^2}{2\mu_0}\right\rangle = p_a + \left. \frac{B_z^2}{2\mu_0} \right|_{r=a}$$

- 圆环箍缩
  - 无纵向电流,  $\beta \ll 1$ , 无法平衡
  - 一般情况 (纵向磁场 + 角向磁场), 小量 a/R 展开

# 动力箍缩-"雪耙模型"

- 等离子体圆柱  $(L\gg a,\sigma\to\infty, \mathbf{j}=j_z\mathbf{e}_z, \mathbf{B}=B_\theta\mathbf{e}_\theta)$
- 基本方程

$$\begin{cases} \frac{\partial \rho}{\partial t} + \nabla \cdot (\rho \mathbf{v}) = 0 \\ \rho \frac{d\mathbf{v}}{dt} = \mathbf{j} \times \mathbf{B} \\ \nabla \times \mathbf{B} = \mu_0 \mathbf{j} \end{cases} \rightarrow \frac{d}{dt} \left[ \rho(r) \frac{dr}{dt} \right] = -\frac{B_{\theta}}{\mu_0 r} \frac{\partial}{\partial r} (rB_{\theta})$$

• 动壳层满足的方程

$$\frac{d}{dt}\left(M\frac{dr}{dt}\right) = -\frac{\pi r B_{\theta}^2}{\mu_0} \rightarrow \frac{d}{dt}\left[(a^2 - r^2)\frac{dr}{dt}\right] = -\frac{\mu_0 I^2}{4\pi^2 \rho_0 r}$$
设  $I$  满足:  $I(t) = bt$ , 引入无量纲量  $R = r/a$ ,  $T = t/t_1$ , 则有
$$\frac{d}{dT}\left[(1 - R^2)\frac{dR}{dT}\right] = -\frac{T^2}{R}$$

• 后期过程,动压不可忽略

$$\frac{d}{dt}\left(M\frac{dr}{dt}\right) = -\frac{\pi r B_{\theta}^{2}}{\mu_{0}} + 2\pi r p$$

←□ → ←□ → ← □ → ← □ → ← ○