

Lecture 06

탐색 (1)

컴퓨터과학과 | 이관용 교수

## 학습목차

**1 | 순차 탐색**

**2 | 이진 탐색**

**3 | 이진 탐색 트리**

**4 | 2-3-4 트리**

01.

순차 탐색

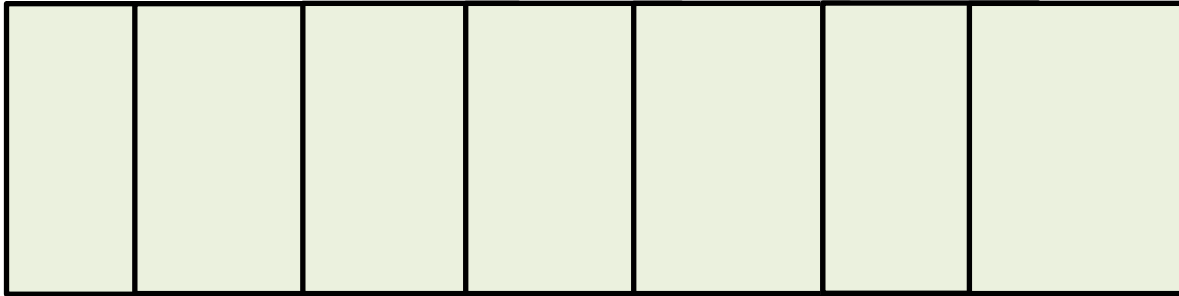
### ▶ 탐색?

- 여러 개의 원소로 구성된 데이터에서 원하는 값을 갖는 원소를 찾는 것
  - ✓ 데이터의 형태 → 리스트, 트리, 그래프 등
  - ✓ 내부 탐색 vs 외부 탐색
  - ✓ 관련 연산 → 탐색 + ( 초기화, 삽입, 삭제 )

### ▶ 탐색 방법

- 리스트 형태 → 순차 탐색, 이진 탐색
- 트리 형태 → 이진 탐색 트리, 2-3-4 트리, 레드-블랙 트리, B-트리
- 해시 테이블 → 해시 함수, 충돌 해결 방법

섞어서 뒤집어 놓은 카드 중에서 **10**을 찾아라!



- ▶ **리스트 형태로 주어진 원소들을  
처음부터 하나씩 차례로("순차") 비교하면서  
원하는 값을 갖는 원소를 찾는 방법**

```
SequentialSearch (A[ ], n, x)
{
    i = 0;
    while (i < n && A[i] != x)
        i = i + 1;
    return (i);
}
```

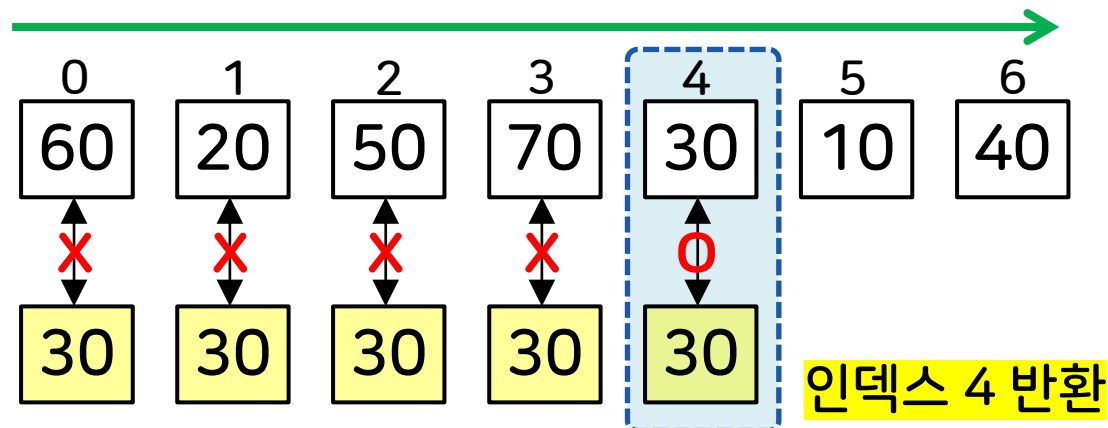
입력:  $A[0..n-1]$  : 입력 배열

$n$  : 입력 크기(탐색할 데이터의 개수)

$x$  : 탐색 키

출력:  $x$ 가 배열 내에 존재하면 인덱스, 아니면  $n$ 을 반환

배열  $A[ ]$ 에서 탐색 키 30의 탐색 과정



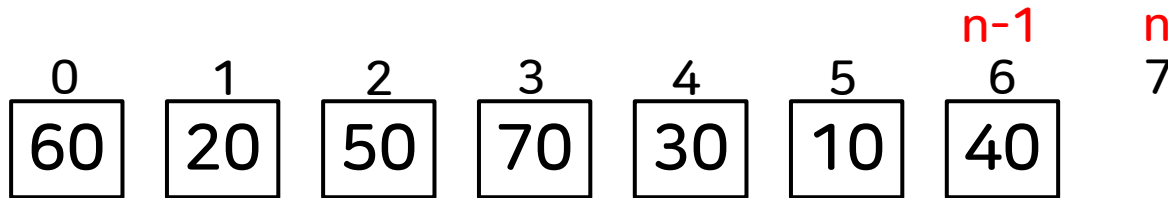
# 순차 탐색\_삽입 연산

## 01 | 순차 탐색

```
SequentialSearch_Insert (A[ ], n, x)
{
    A[n] = x;
    return (A, n+1);
}
```

입력: A[0..n-1] : 입력 배열  
n : 입력 크기(탐색할 데이터의 개수)  
x : 삽입할 원소  
출력: A[0..n], n+1

배열 A[ ]에 원소 35의 삽입 과정



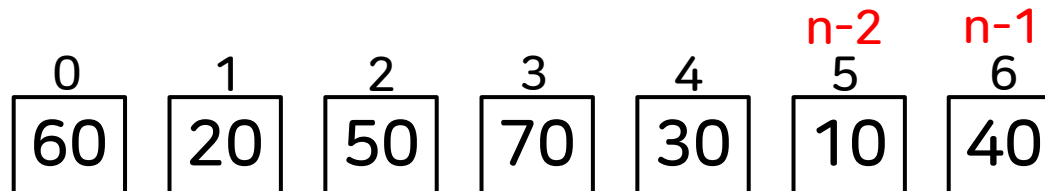
삽입할 원소

35

```
SequentialSearch_Delete (A[ ], n, x)
{
    Index = SequentialSearch (A, n, x);
    if (Index == -1) return (A, n);
    A[Index] = A[n-1];
    return (A, n-1);
}
```

입력: A[0..n-1] : 입력 배열  
n : 입력 크기(탐색할 데이터의 개수)  
x : 삭제할 원소  
출력: A[0..n-2], n-1

배열 A[ ]에 원소 70의 삭제 과정



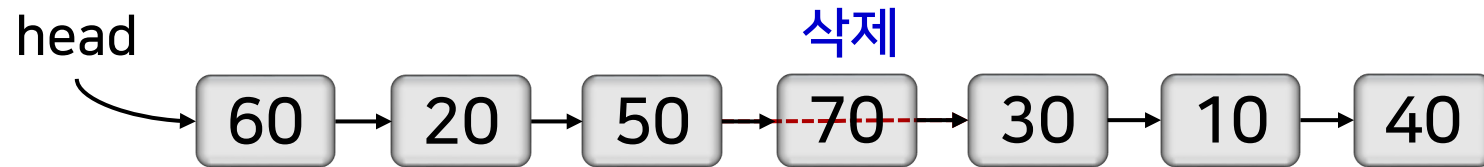
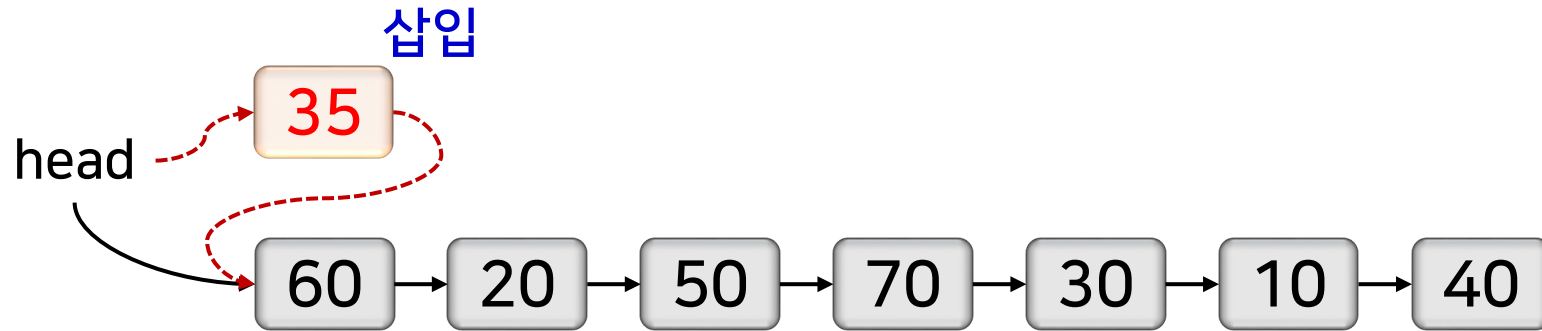
삭제할 원소

70



# 순차 탐색\_연결 리스트로 구현한 경우

01 | 순차 탐색



### ▶ 탐색, 삭제 연산의 시간 복잡도 $\rightarrow O(n)$

- 탐색 성공  $\rightarrow$  1번  $\sim$   $n$ 번 비교 (평균  $(n+1)/2$ 번), 탐색 실패  $\rightarrow$  항상  $n$ 번 비교
- 삭제  $\rightarrow$  삭제할 원소의 순차 탐색  $O(n)$  후, 마지막 원소의 이동  $O(1)$

### ▶ 삽입 연산의 시간 복잡도 $\rightarrow O(1)$

- 리스트의 마지막에 추가하는 데 상수 시간만 필요

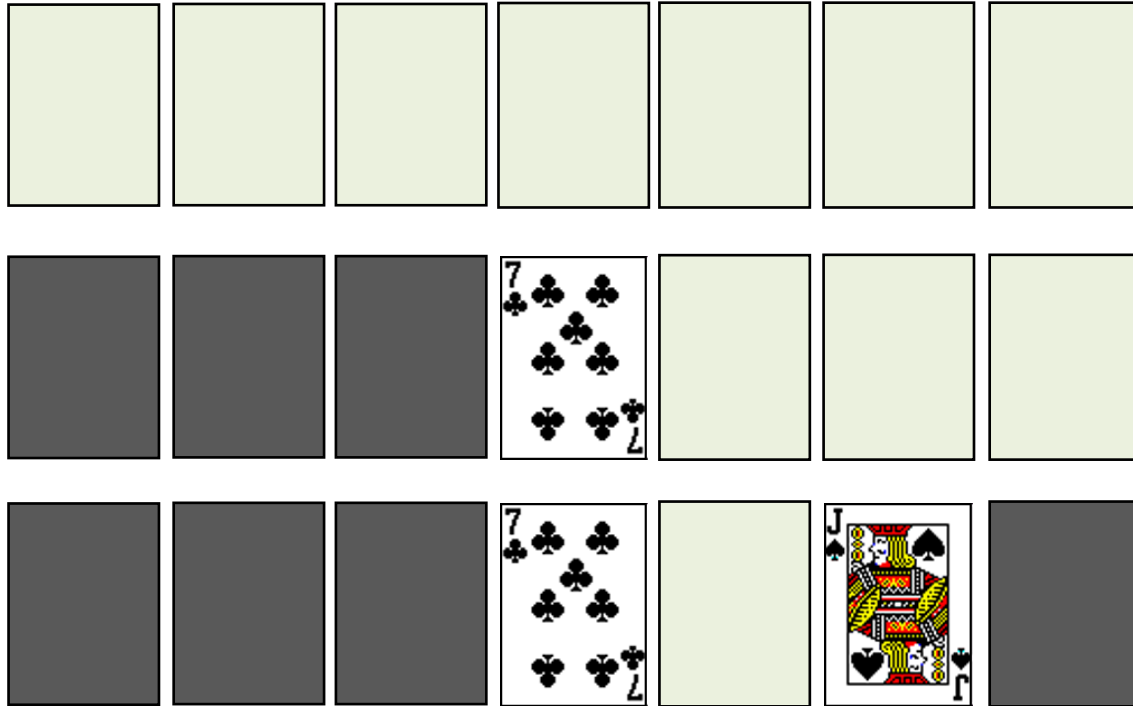
### ▶ 정렬되지 않고 크기가 작은 데이터에 적합

- 모든 리스트 형태의 입력에 적용 가능  $\rightarrow$  비정렬 데이터 탐색에 적합
- 탐색과 삭제에  $O(n)$  시간이 필요  $\rightarrow$  데이터가 큰 경우에는 부적합

02.

이진 탐색

순서대로 나열해서 뒤집어 놓은 카드 중에서 10을 찾아라!



### 정렬된 리스트 형태로 주어진 원소들을 절반씩 줄여 가면서 원하는 값을 가진 원소를 찾는 방법

- 분할정복 방법이 적용됨

### 탐색 방법

- 배열의 가운데 원소  $A[mid]$ 와 탐색 키  $key$ 를 비교

$$mid = \frac{(\text{시작 인덱스 } Left + \text{마지막 인덱스 } Right)}{2}$$

(1)  $A[mid] = key \rightarrow$  탐색 성공(인덱스  $mid$  반환 후 종료)

(2)  $key < A[mid] \rightarrow$  '이진 탐색(원래 크기의 1/2인 왼쪽 부분배열)' 순환 호출

(3)  $A[mid] < key \rightarrow$  '이진 탐색(원래 크기의 1/2인 오른쪽 부분배열)' 순환 호출

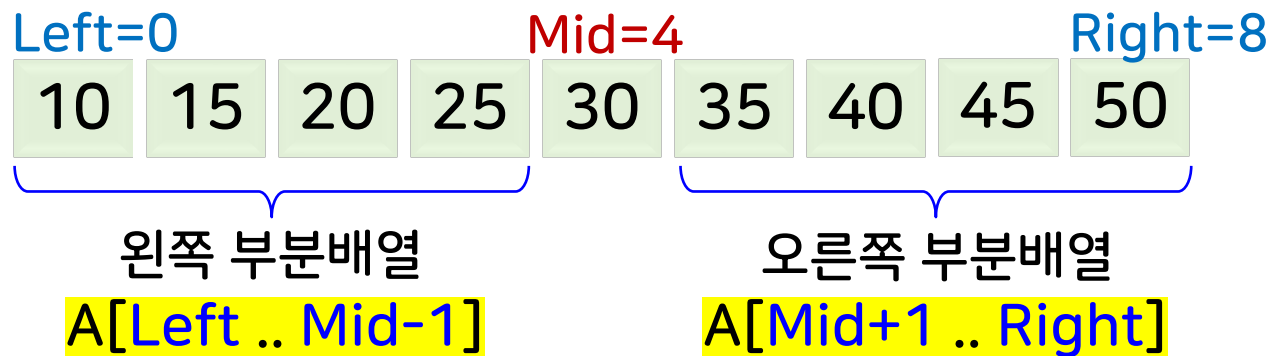
탐색을 반복할 때마다 대상 원소의 개수가 1/2씩 감소

```
BinarySearch (A[ ], key, Left, Right)
```

```
{  
  if (Left > Right) return (-1);  
  mid = ⌊ (Left + Right) / 2 ⌋;  
  if (A[Mid] == key) return (Mid);  
  else if (key < A[Mid]) BinarySearch(A, key, Left, Mid-1)  
    else BinarySearch(A, key, Mid+1, Right);  
}
```

$$T(n) = T(n/2) + O(1) \quad (n > 1), T(1) = 1$$

$$T(n) = O(\log n)$$



Left=0

Right=8

10	15	20	25	30	35	40	45	50
----	----	----	----	----	----	----	----	----

탐색키 key=35

Mid=4

$A[Mid] < key$ 이므로 오른쪽 부분배열을 다시 탐색

Left=5

Right=8

10	15	20	25	30	35	40	45	50
----	----	----	----	----	----	----	----	----

Mid=6

$key < A[Mid]$ 이므로 왼쪽 부분배열을 다시 탐색

Left=Right=5

10	15	20	25	30	35	40	45	50
----	----	----	----	----	----	----	----	----

Mid=5

$key = A[Mid]$ 이므로 탐색 성공(Mid=5 반환)

### ▶ 주어진 배열이 정렬되어 있지 않으면 정렬 수행

```
BinarySearch_Initialize (A[ ], n)
```

```
{
```

```
  for (i= 0; i < n-1; i++)
```

$O(n)$

```
    if (A[i] > A[i+1]) {
```

```
      A = Sort (A, n);
```

// 가정: 오름차순으로 정렬

```
      break;
```

$O(n \log n)$

```
    }
```

```
  return (A);
```

```
}
```

$O(n \log n)$



BinarySearch\_Insert (A[ ], n, x)

{

Left = 0; Right = n-1;  $O(\log n)$   
while (Left <= Right) {  
    Mid =  $\lfloor (Right - Left + 1) / 2 \rfloor + Left$ ;  
    if ( x == A[Mid] ) return (A, n);  
    else if ( x < A[Mid] ) Right = Mid - 1;  
    else Left = Mid + 1;

}

for (i=n; i > Left; i--) A[i] = A[i-1]; // A[Left]부터 오른쪽으로 한 칸씩 이동  
A[Left] = x;  
return (A, n+1);

}

반복문으로 구현한  
이진 탐색 알고리즘

$O(n)$

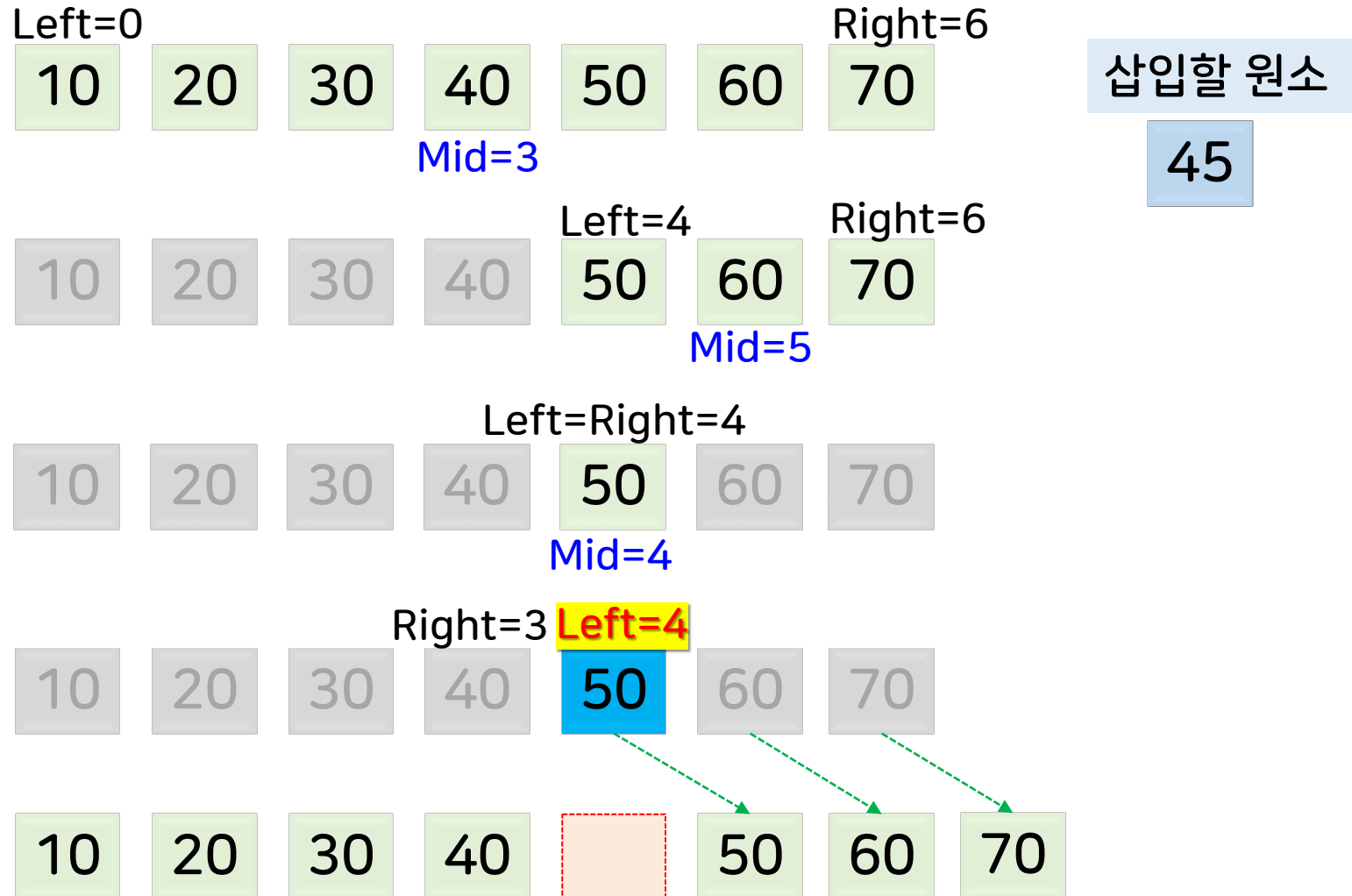
// 삽입할 원소가 이미 존재

// 왼쪽 부분배열 탐색

// 오른쪽 부분배열 탐색

// 원소 삽입

$O(n)$



```
BinarySearch_Delete (A[ ], n, x)
```

```
{
```

```
    Index = BinarySearch (A, x, 0, n-1);
```

```
    if (Index == -1) return (A, n);    // 삭제할 원소가 존재하지 않음
```

```
    for (i=Index; i < n-1; i++)        // 삭제할 위치의 오른쪽 모든 원소를
```

```
        A[i] = A[i+1];                // 왼쪽으로 한 칸씩 이동(원소 삭제)
```

```
    return (A, n-1);
```

```
}
```

$O(\log n)$

$O(n)$

$O(n)$

삭제할 원소 30

Index=2

10

20

30

40

45

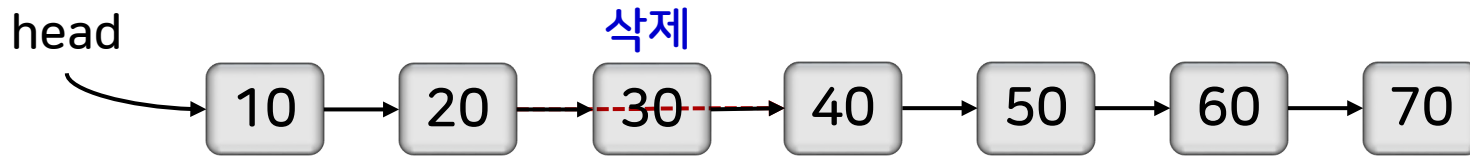
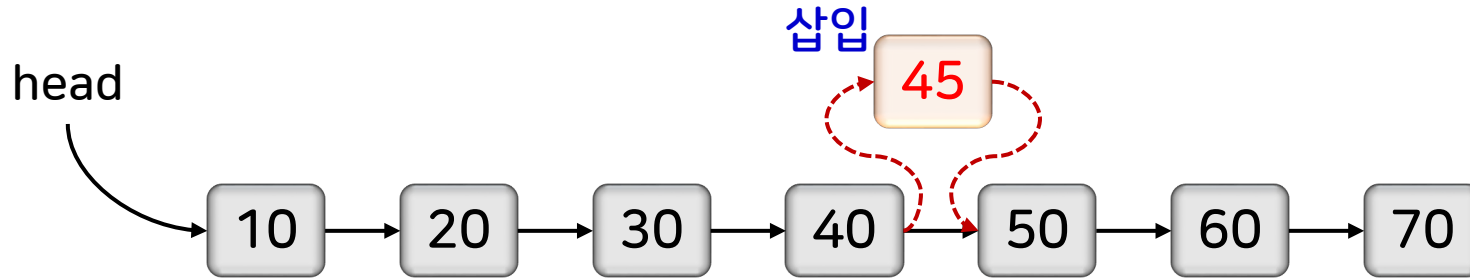
50

60

70

# 이진 탐색을 연결 리스트로 구현하면

02 | 이진 탐색



연결 리스트 구조에서는 이진 탐색 자체가 불가능

### ▶ 성능

- 탐색 연산  $\rightarrow O(\log n)$
- 초기화 연산  $\rightarrow O(n \log n)$
- 삽입/삭제 연산  $\rightarrow O(n)$

### ▶ 정렬된 리스트에 대해서만 적용 가능

### ▶ 삽입과 삭제가 빈번한 경우에는 부적합

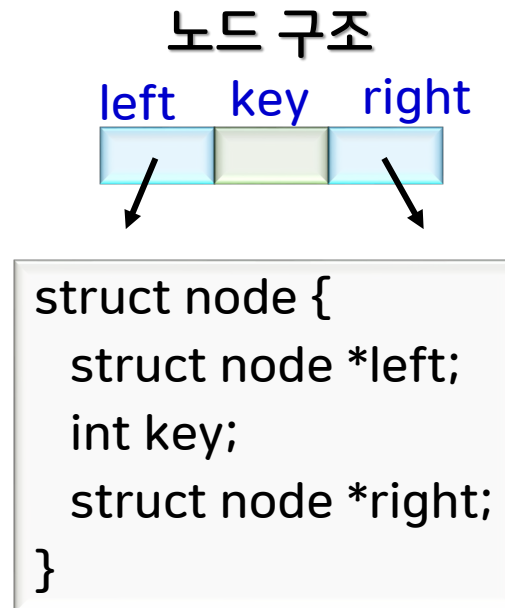
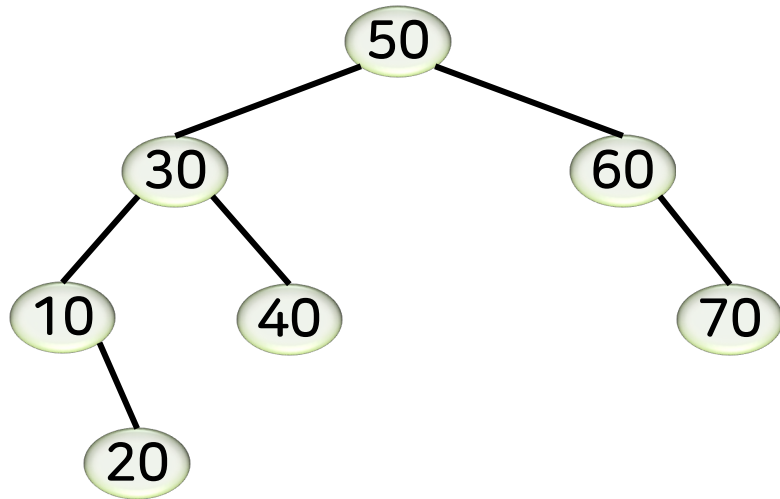
- 연산 후 리스트의 정렬 상태를 유지하기 위해서  $O(n)$ 의 데이터 이동이 필요  
 $\rightarrow$  데이터가 작은 경우에 적합

**03.**

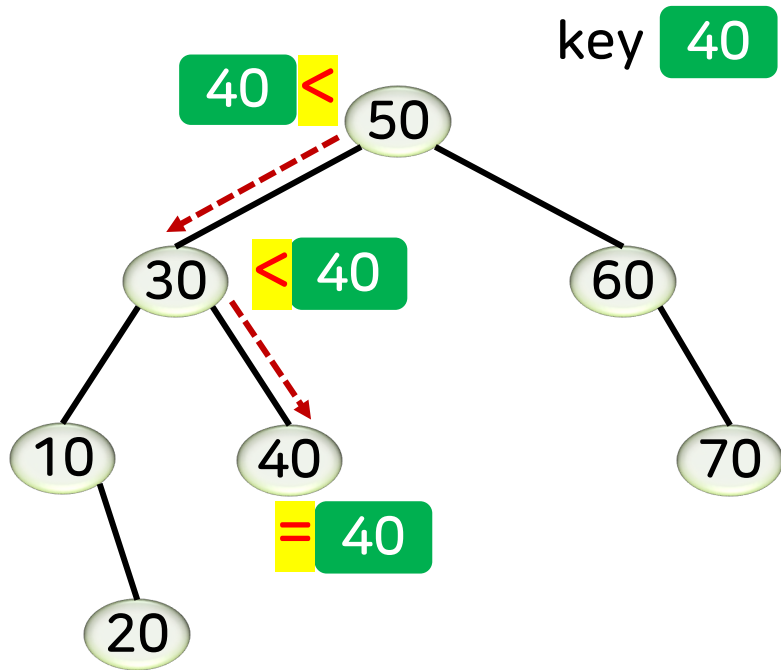
# 이진 탐색 트리

### ▶ 이진 트리

- 한 노드의 **왼쪽 서브트리**에 있는 모든 키 값은 그 노드의 키값보다 **작다**.
- 한 노드의 **오른쪽 서브트리**에 있는 모든 키 값은 그 노드의 키값보다 **크다**.

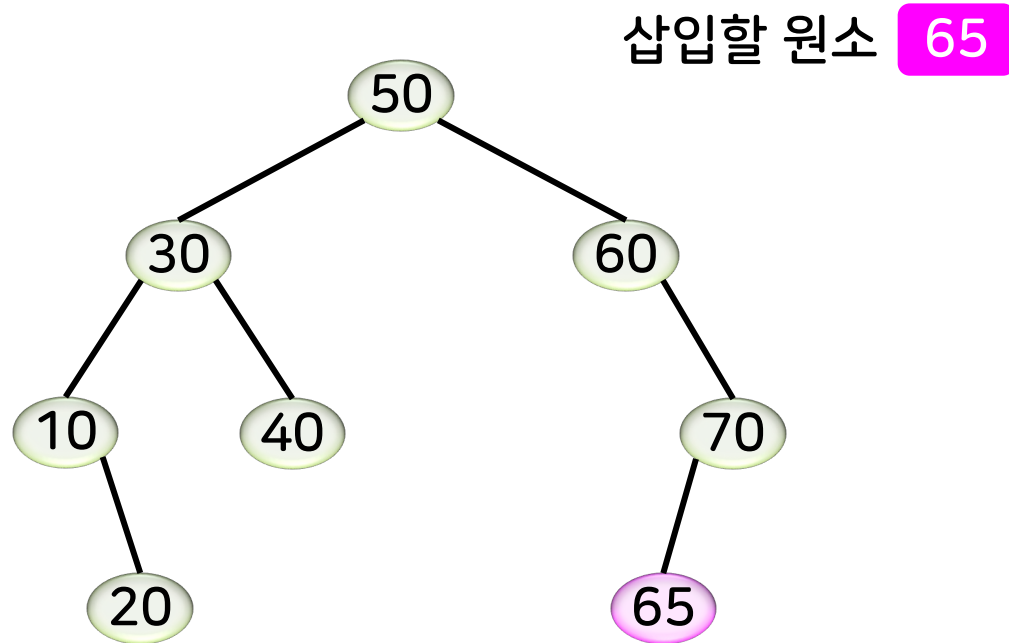


- ▶ 루트 노드에서부터 시작해서 값의 크기 관계에 따라 트리의 경로를 따라 내려가면서 탐색 진행



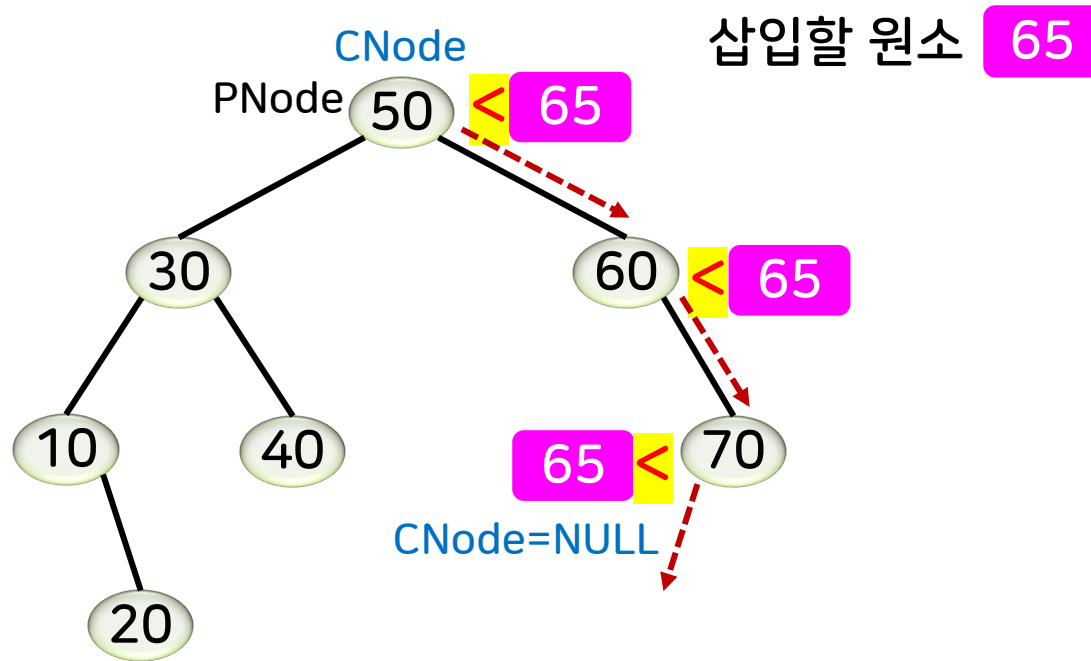


- ▶ 삽입할 원소를 탐색한 후,  
탐색이 실패하면 해당 위치에 자식 노드로서 새 노드를 추가

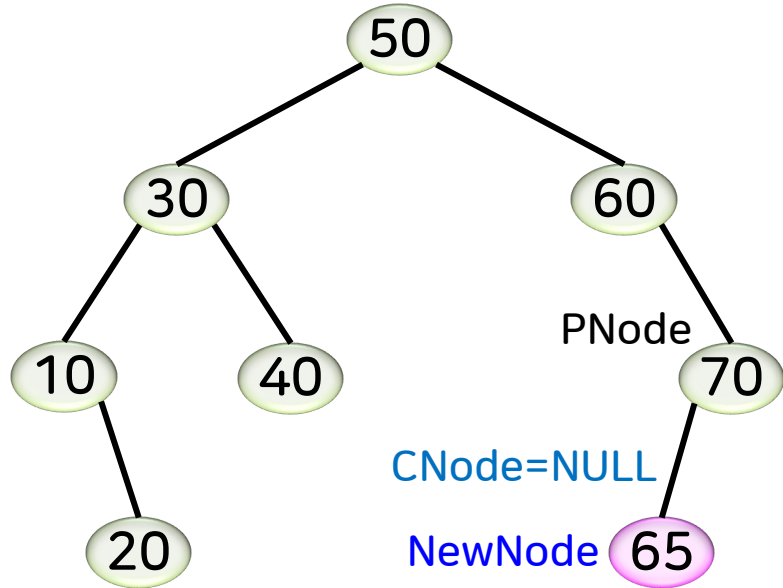


# 이진 탐색 트리\_삽입 연산

## 03 | 이진 탐색 트리

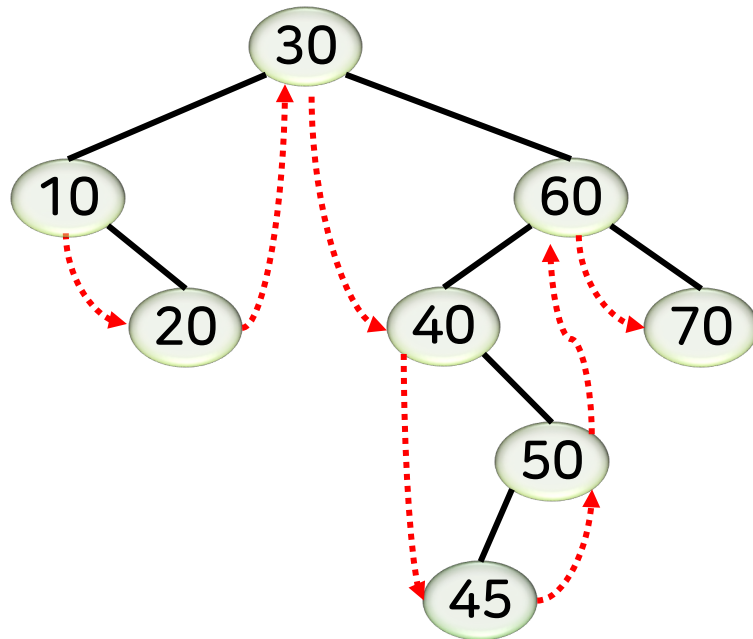


삽입할 원소 65



### ▶ 후속자 successor, 계승자 노드

- 어떤 노드의 바로 다음 키값을 갖는 노드



10 20 30 40 45 50 60 70

### ▶ 삭제되는 노드의 자식 노드의 개수에 따라 구분해서 처리

#### 1. 자식 노드가 없는 경우(리프 노드의 경우)

- ✓ 남는 노드가 없어 위치 조절이 불필요

#### 2. 자식 노드가 하나인 경우

- ✓ 자식 노드를 삭제되는 노드의 위치로 올리면서 서브트리 전체도 따로 올림

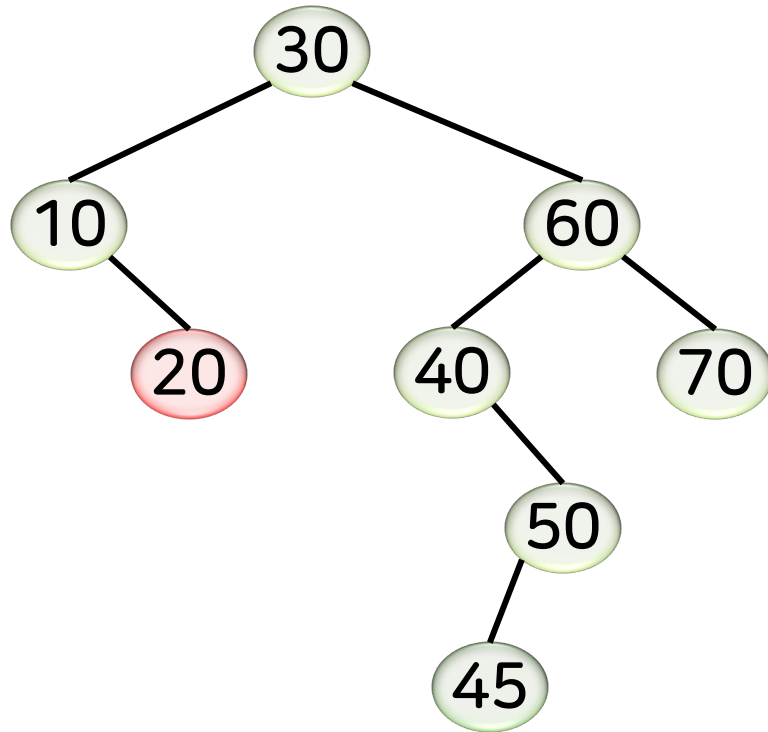
#### 3. 자식 노드가 2개인 경우

- ✓ 삭제되는 노드의 후속자 노드를 삭제되는 노드의 위치로 올리고,
- ✓ 후속자 노드를 삭제되는 노드로 취급하여 자식 노드의 개수에 따라 다시 처리

# 이진 탐색 트리\_삭제 연산

## 03 | 이진 탐색 트리

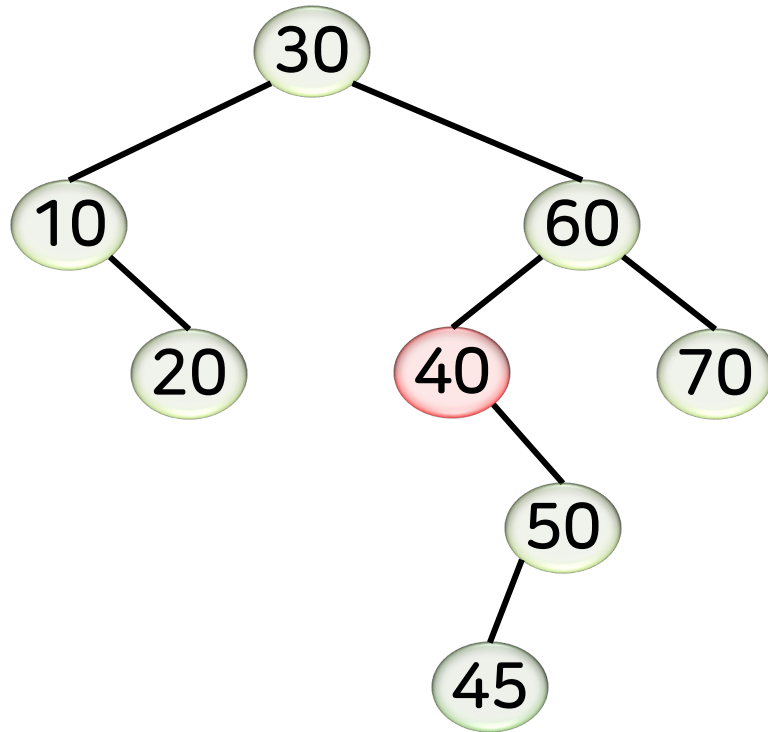
<경우 1> 노드 20 삭제



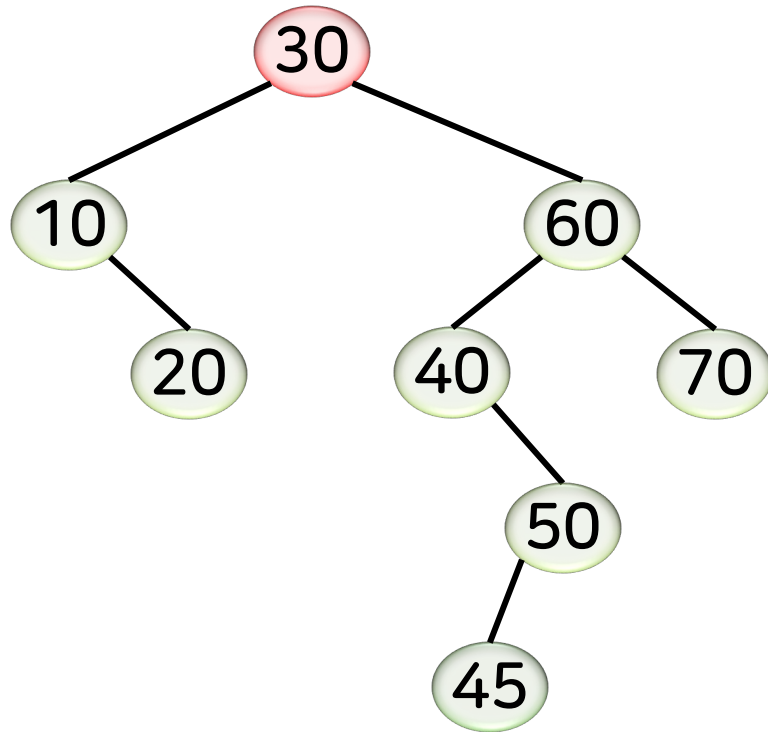
# 이진 탐색 트리\_삭제 연산

## 03 | 이진 탐색 트리

<경우 2> 노드 40 삭제



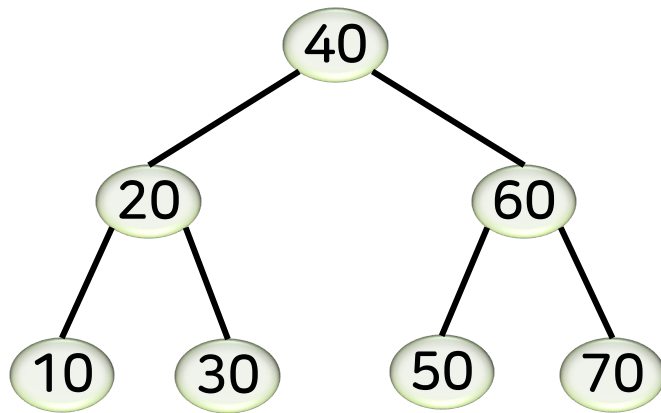
### <경우 3> 노드 30 삭제





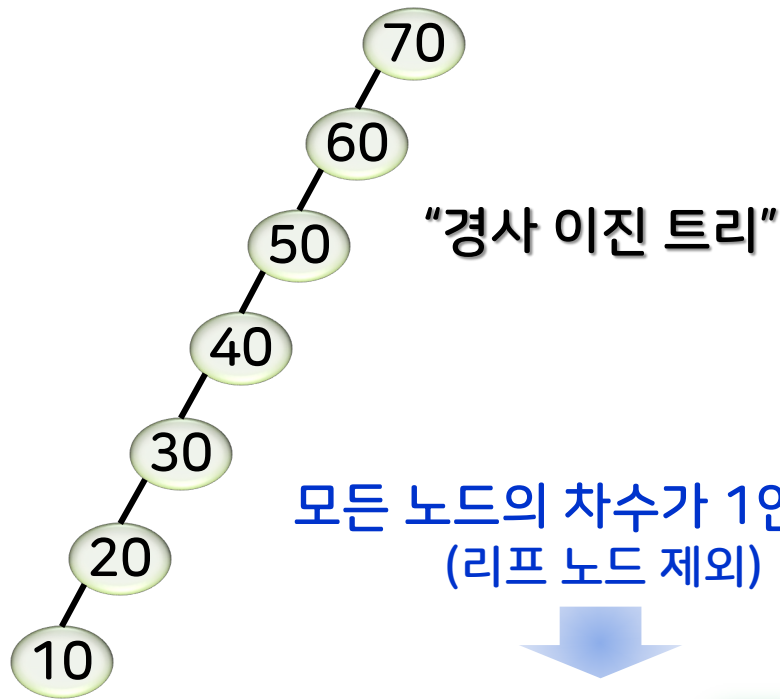
### ▶ 탐색, 삽입, 삭제 연산의 시간 복잡도

- 키값을 비교하는 횟수에 비례 → 이진 트리의 높이가  $h$ 라면  $O(h)$



모든 노드의 차수가 2인 경우  
(리프 노드 제외)

평균 수행시간  $O(\log n)$



"경사 이진 트리"

모든 노드의 차수가 1인 경우  
(리프 노드 제외)

최악 수행시간  $O(n)$

### ▶ 삽입/삭제 연산 시 기존 노드의 이동이 거의 발생하지 않음

- 삽입 연산 → 노드의 이동이 없음
- 삭제 연산 → 상수 번 이동(0, 1, 1 또는 2)

### ▶ 원소의 삽입/삭제에 따라 경사 트리 형태가 될 수 있음

- 최악의 수행시간  $O(n)$ 을 가짐
  - ✓ 경사 트리가 만들어지지 않도록 트리의 균형을 유지해서  $O(\log n)$ 을 보장
    - 균형 탐색 트리(탐색 트리의 좌우 서브트리가 같은 높이를 유지하는 자료구조)
    - 2-3-4 트리, 레드-블랙 트리, B-트리

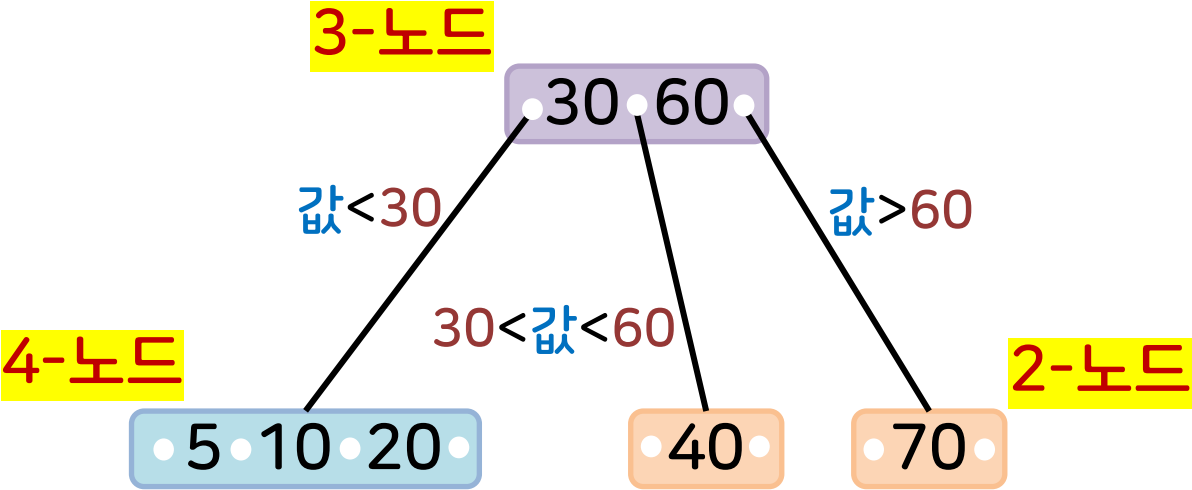
04.

2-3-4 트리

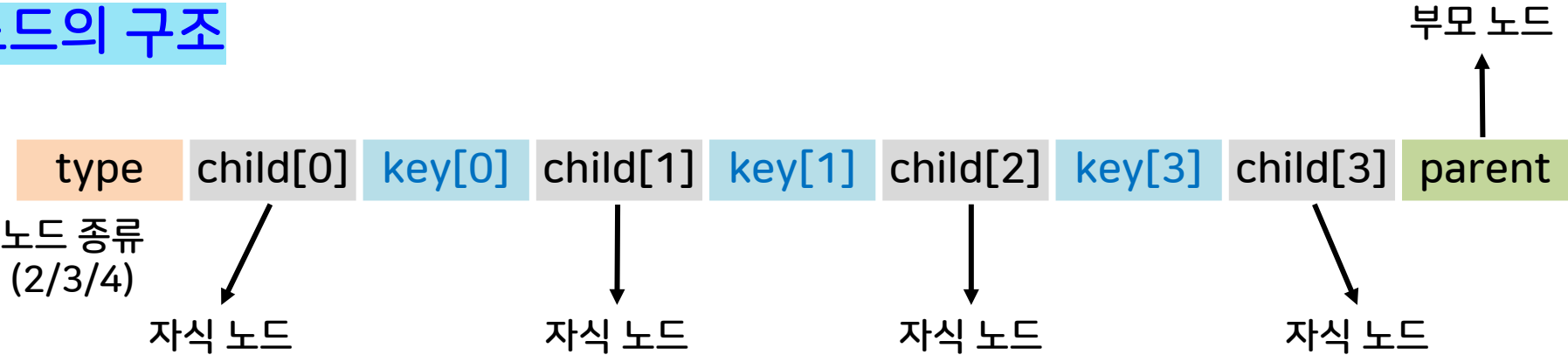
## ▶ 다음 성질을 만족하는 균형 탐색 트리

- 2-노드 → 1개의 키와 2개의 자식을 갖는 노드
- 3-노드 → 2개의 키와 3개의 자식을 갖는 노드
- 4-노드 → 3개의 키와 4개의 자식을 갖는 노드
- 각 노드의 한 키의 왼쪽 서브트리에 있는 모든 키값은 그 키값보다 작다.
- 각 노드의 한 키의 오른쪽 서브트리에 있는 모든 키값은 그 키값보다 크다.
- 모든 리프 노드의 레벨은 동일

# 2-3-4 트리

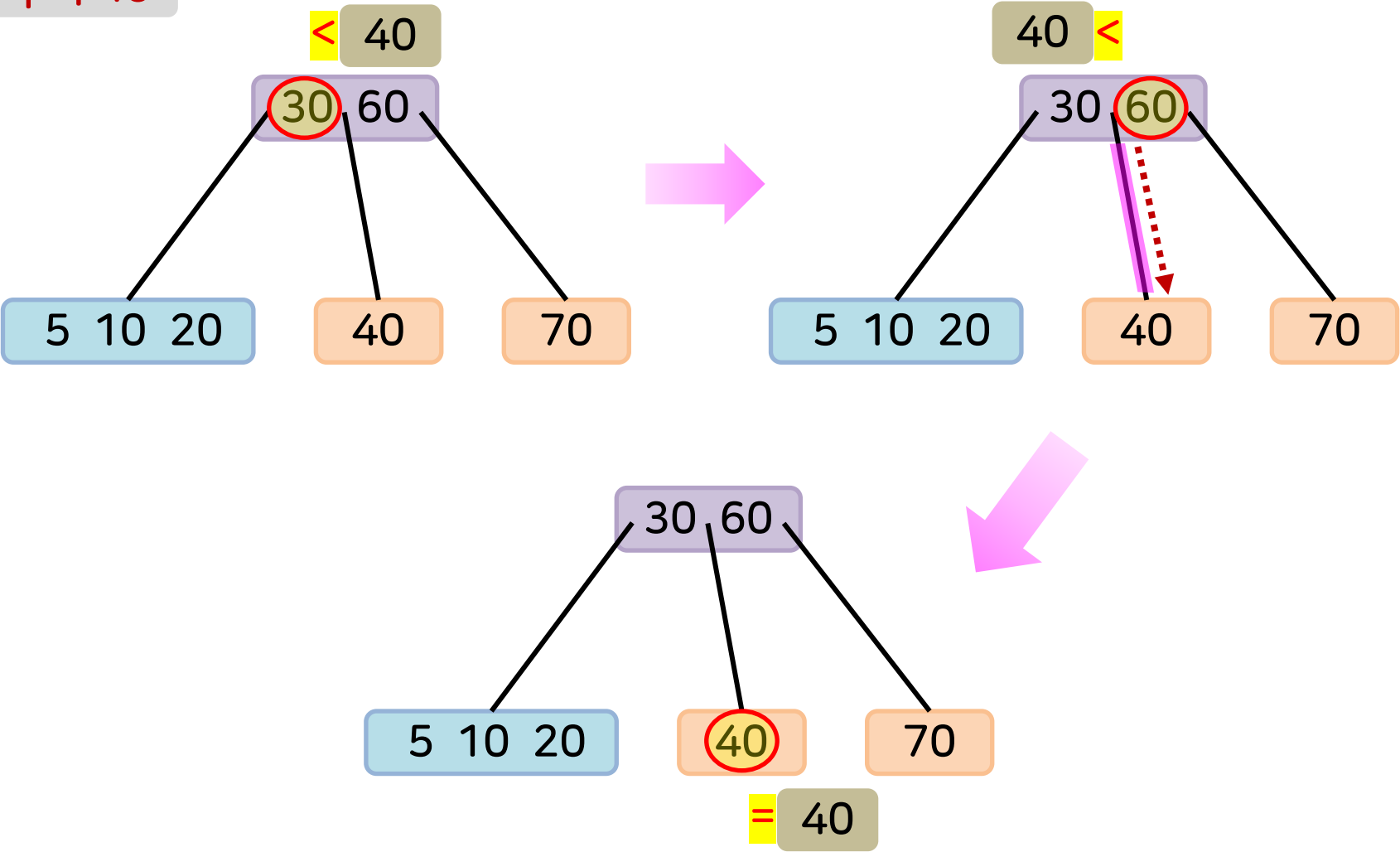


## 노드의 구조



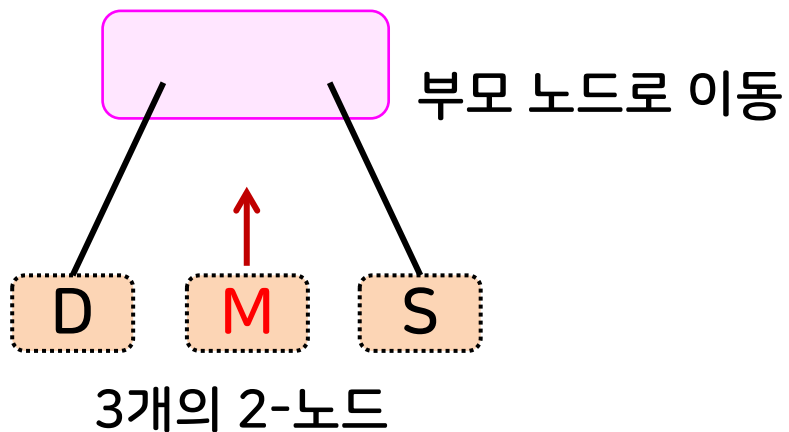
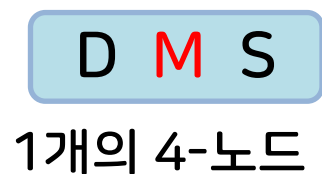
# 2-3-4 트리\_탐색 연산

탐색 키 40

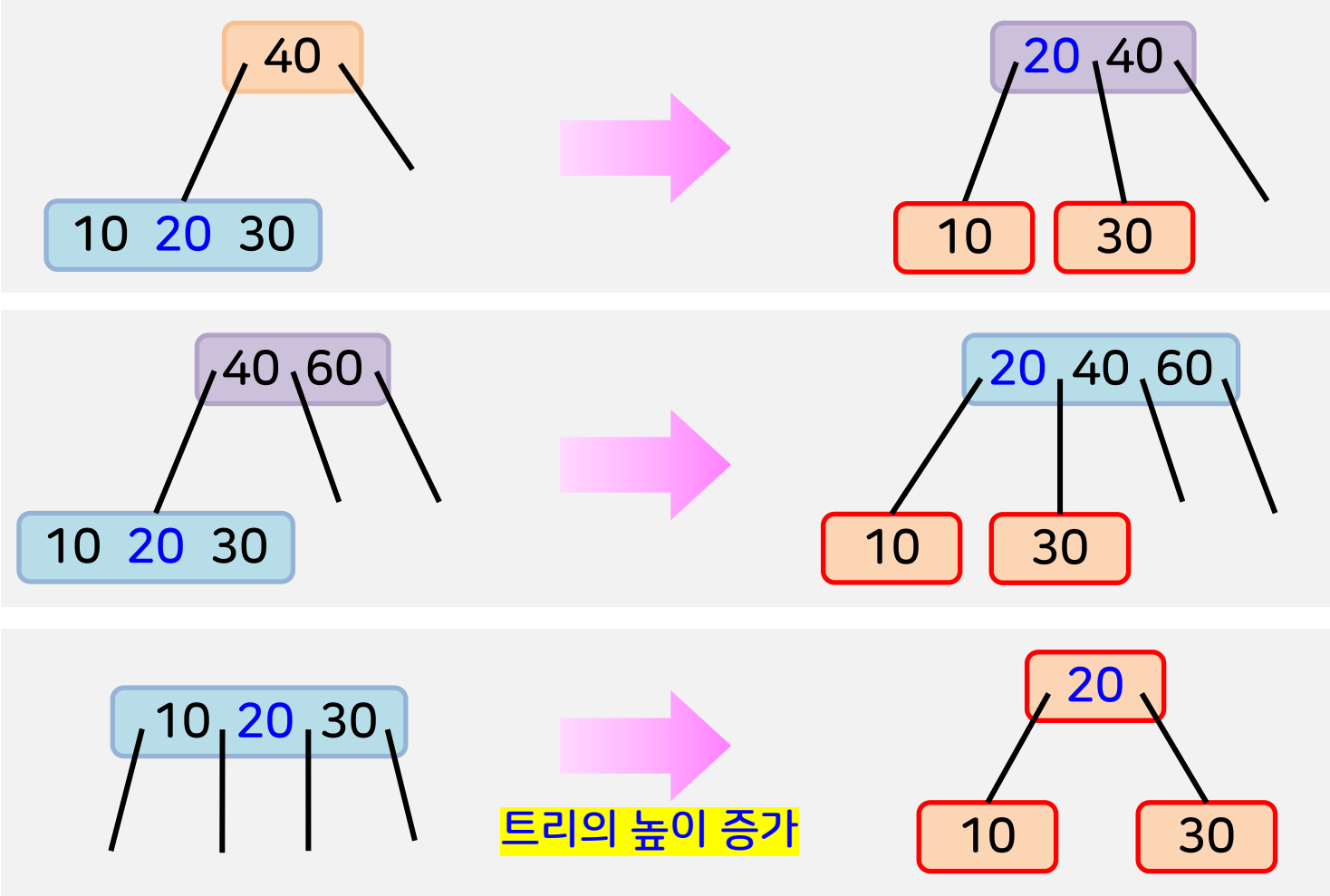


▶ 탐색 과정에서 4-노드를 만나면 항상 노드 분할을 우선 수행

▶ 노드 분할



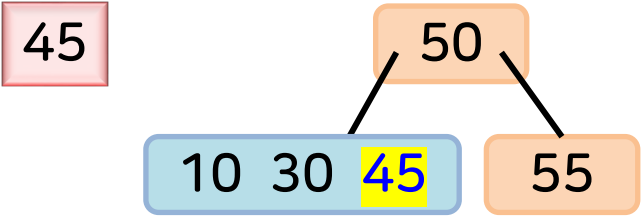
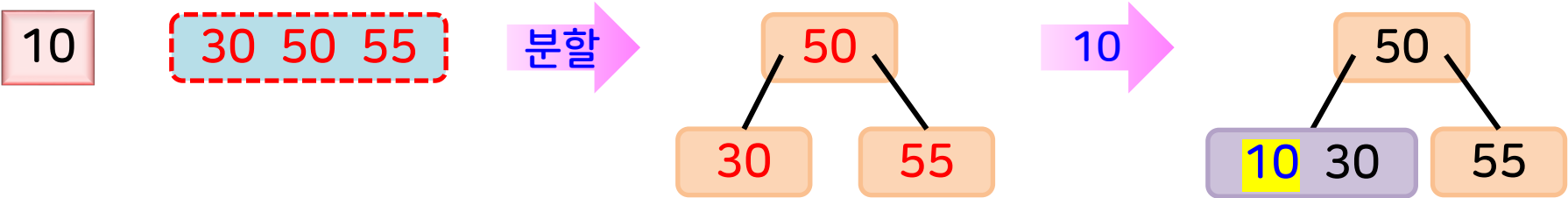
## ▶ 노드 분할의 유형



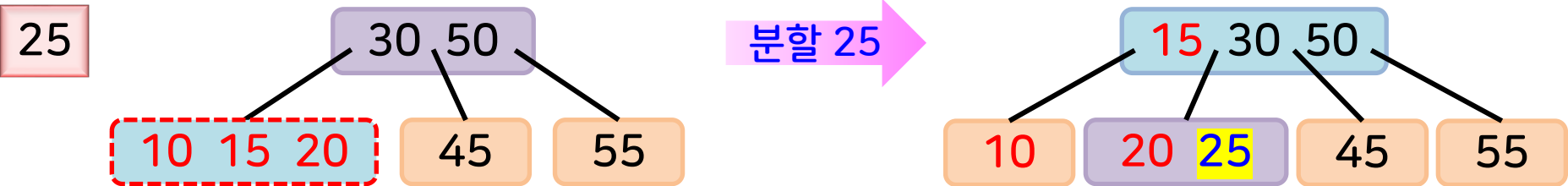
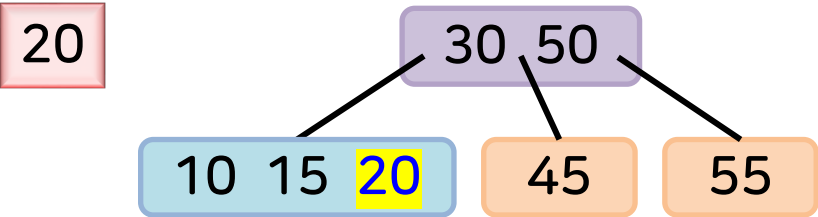
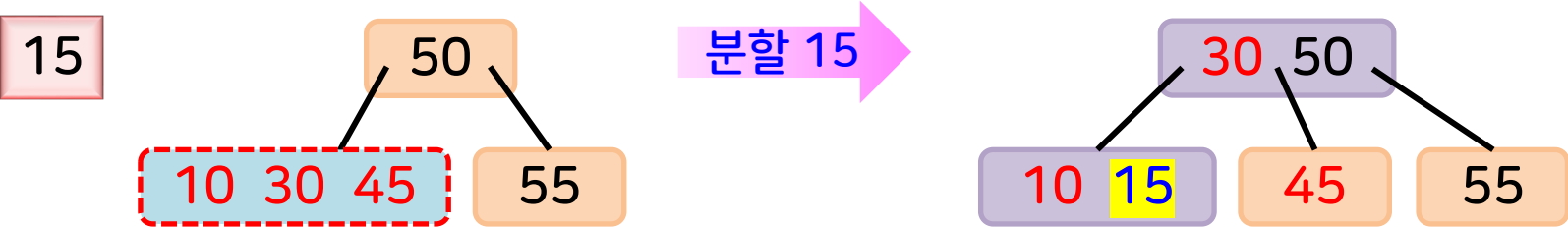


# 2-3-4 트리\_삽입 연산의 예

키값 → 50 55 30 10 45 15 20 25 35 40

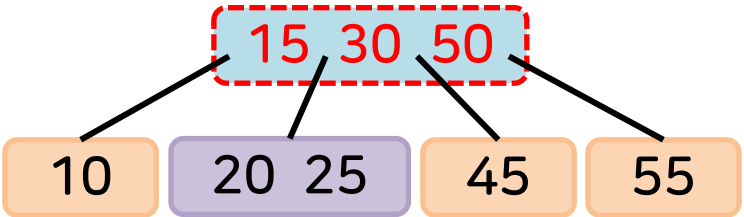


# 2-3-4 트리\_삽입 연산의 예

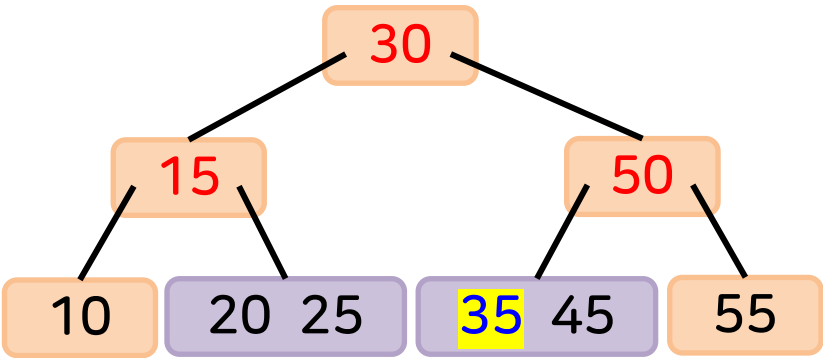


# 2-3-4 트리\_삽입 연산의 예

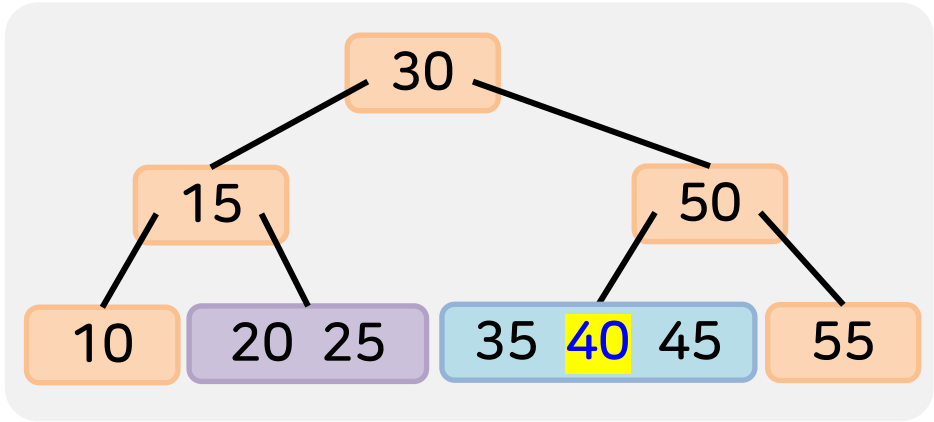
35



분할 35



40



- ▶ 탐색, 삽입, 삭제 연산의 시간 복잡도  $\rightarrow O(\log n)$ 
  - 균형 탐색 트리  $\rightarrow$  트리의 최대 높이  $\lfloor \log n \rfloor$
- ▶ 삽입/삭제가 일어나도 경사 트리가 되지 않음
  - 루트 노드가 분할되는 경우에 한해서 모든 노드의 레벨이 동일하게 1씩 증가
- ▶ 2-3-4 트리를 그대로 구현하면 노드 구조가 복잡해서 이진 탐색 트리보다 더 느려질 가능성이 많음

## 1. 순차 탐색

- $O(n)$ , 비정렬 데이터 탐색에 가장 적합, 데이터가 큰 경우 부적합

## 2. 이진 탐색

- 탐색  $O(\log n)$ , 초기화  $O(n \log n)$ , 삽입/삭제  $O(n)$
- 정렬된 리스트에만 적용 가능, 삽입/삭제가 연산이 빈번한 응용에 부적합

## 3. 이진 탐색 트리

- 성질-2가지, 연산(탐색, 삽입, 삭제-3가지 경우)
- 평균  $O(\log n)$ , 최악  $O(n)$
- 삽입/삭제가 진행됨에 따라 최악의 성능을 갖는 경사 트리가 될 수 있음

## 4. 2-3-4 트리

- 성질-6가지, 연산(탐색, 삽입), 4-노드 분할,  $O(\log n)$
- 그대로 구현하면 노드의 구조가 복잡해서 이진 탐색 트리보다 더 느려질 가능성 있음

다음시간에는

Lecture **07**

**탐색 (2)**

컴퓨터과학과 | 이관용 교수