

Lecture 15

NP-완전 문제

컴퓨터과학과 | 김진욱 교수

학습목차

1 | 기본 개념

2 | 근사 알고리즘

01.

기본 개념

NP-완전 문제?

▶ 다음을 모두 만족하는 문제 A

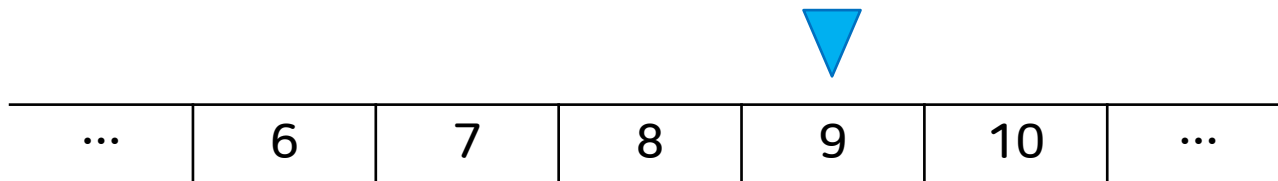
- 클래스 NP에 속하는 모든 문제가 문제 A로 다항 시간에 변환됨
- 문제 A가 클래스 NP에 속함

▶ 비결정론적 튜링 기계를 이용하여 다항 시간에 해결할 수 있는 모든 판정 문제의 집합

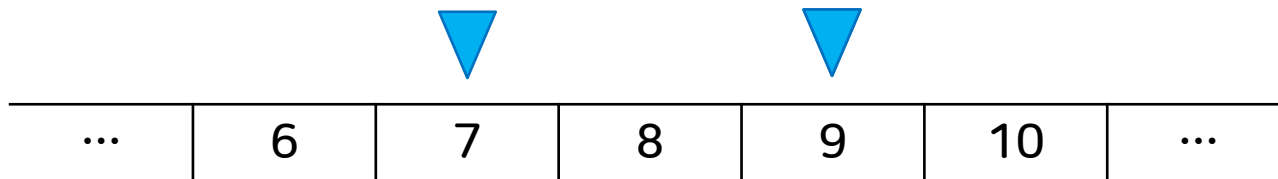
■ 튜링 기계 Turing machine → 컴퓨터의 이론적 모델

✓ 구성요소 → 테이프, 기호, 헤드, 상태, 규칙

✓ 결정론적 튜링 기계



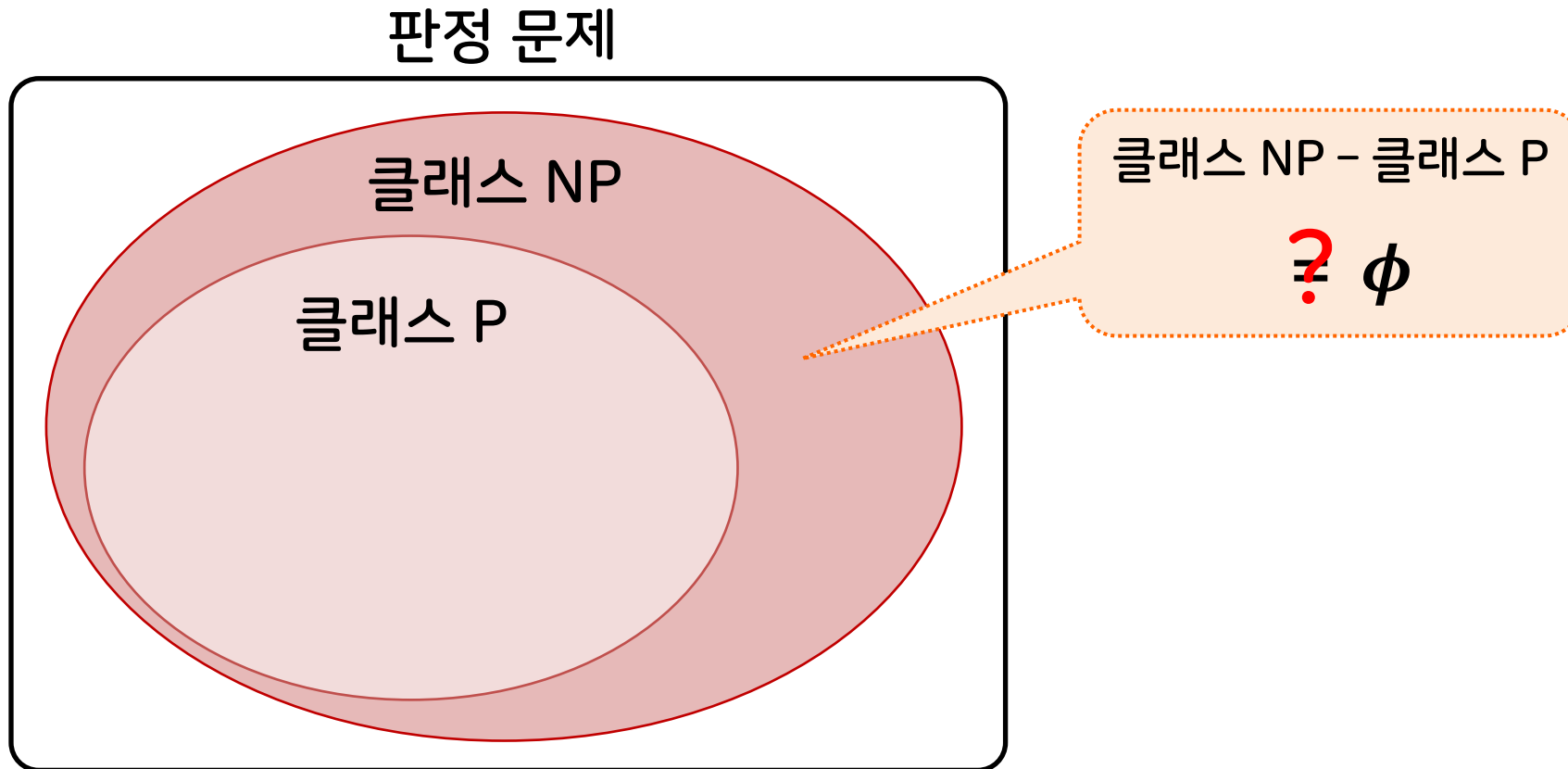
✓ 비결정론적 튜링 기계



▶ 비결정론적 튜링 기계를 이용하여 다항 시간에 해결할 수 있는 모든 판정 문제의 집합

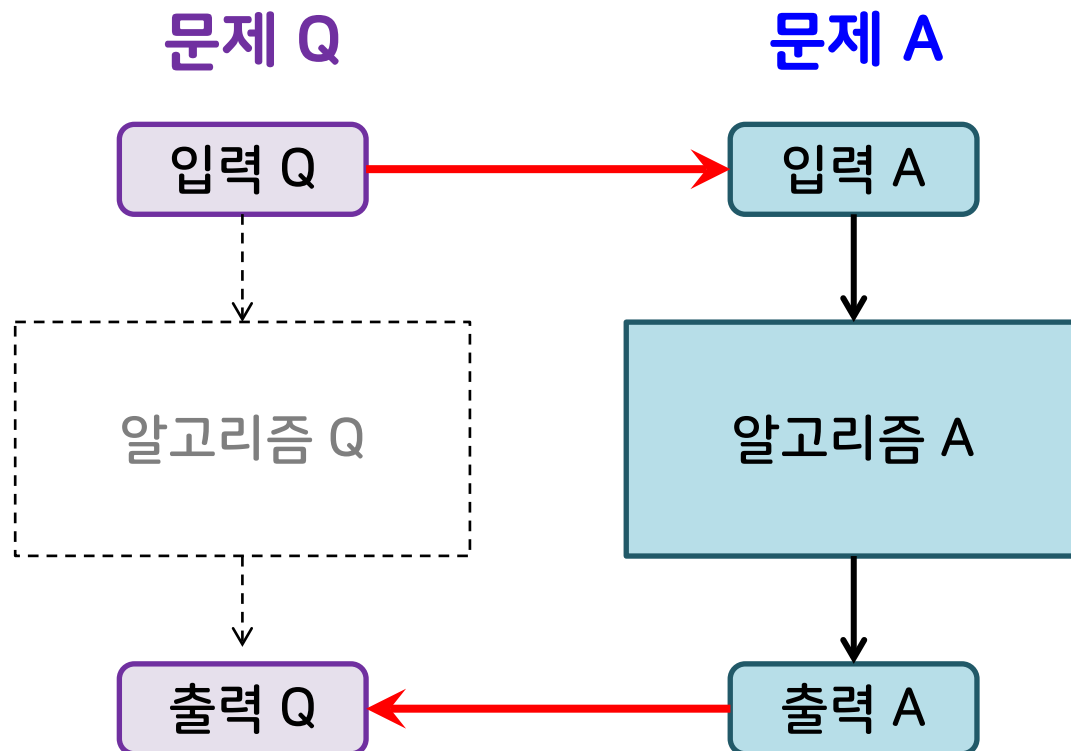
- 다항 시간 알고리즘 → 수행시간이 입력 크기에 대한 다항식으로 표현됨
✓ $O(1)$, $O(\log n)$, $O(n)$, $O(n \log n)$, $O(n^2)$, $O(n^3)$, ...
- 지수 시간 알고리즘 → $O(2^n)$, $O(3^n)$, ...
- 판정 문제 decision problem → '예' 또는 '아니요' 중 하나를 답으로 요구하는 문제
- 최적화 문제 optimization problem → 최솟값 또는 최댓값을 구하는 형태의 문제

- ▶ 결정론적 튜링 기계를 이용하여 다항 시간에 해결할 수 있는 모든 판정 문제의 집합



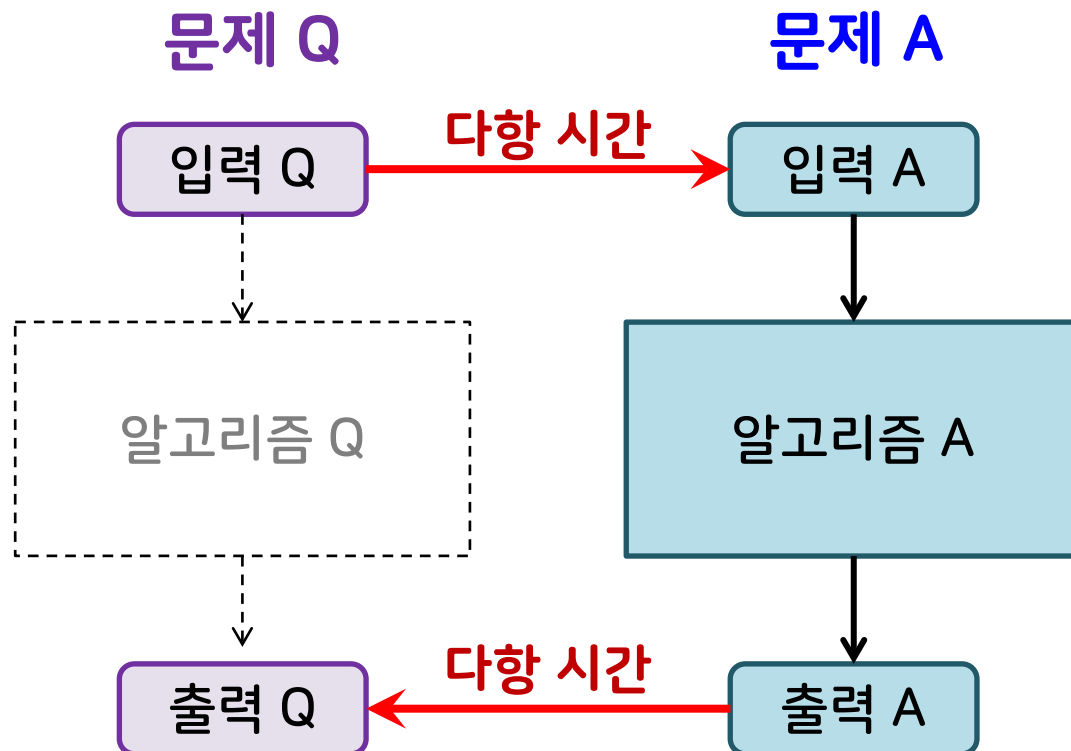
▶ 문제 Q가 문제 A로 변환됨

- 문제 Q의 입력과 출력을 문제 A의 입력과 출력 형태로 바꿀 수 있고
- 여기에 문제 A를 해결하는 알고리즘을 적용하여 문제 Q를 해결 가능



▶ 문제 Q가 문제 A로 다항 시간에 변환됨

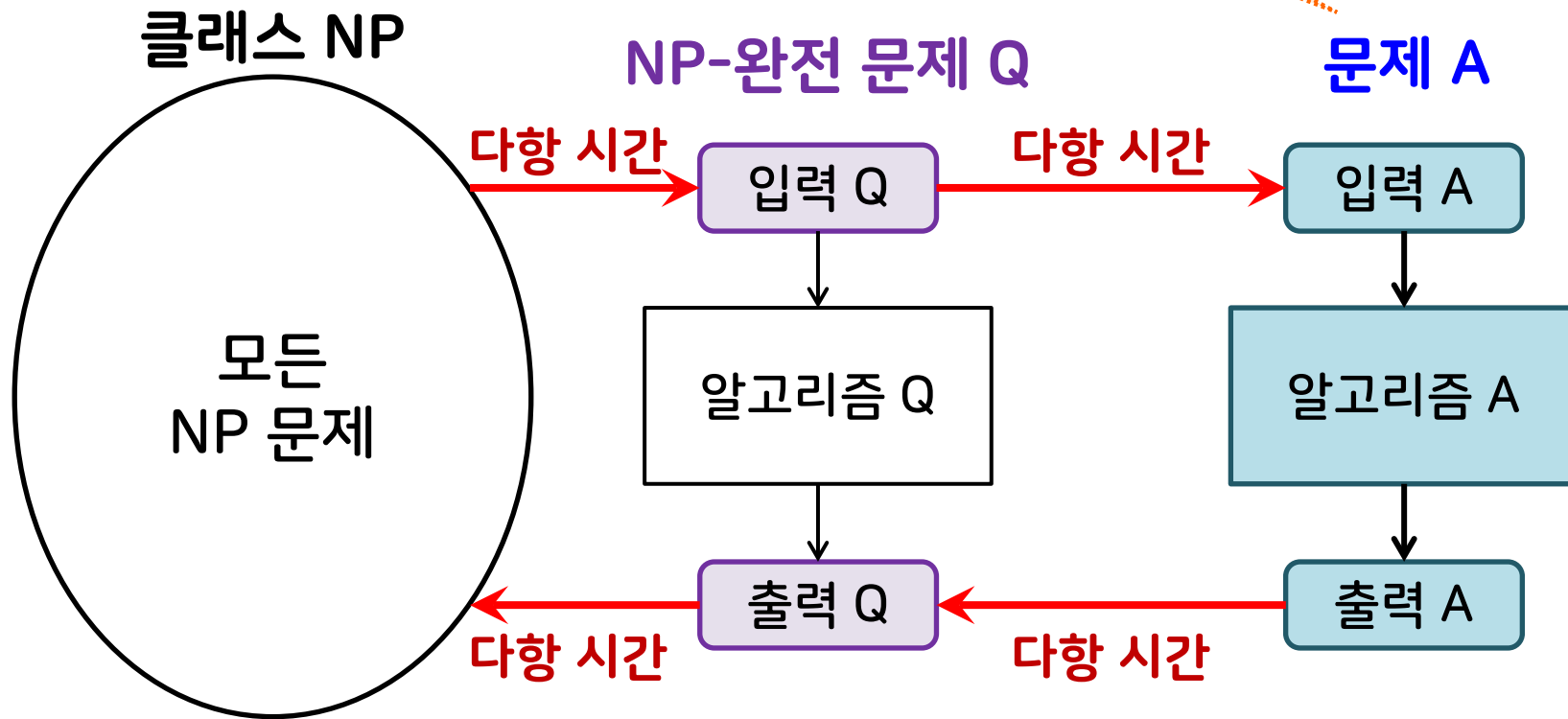
- 문제 Q의 입력과 출력을 문제 A의 입력과 출력 형태로 다항 시간에 바꿀 수 있고
- 여기에 문제 A를 해결하는 알고리즘을 적용하여 문제 Q를 해결 가능



▶ 다음을 모두 만족하는 문제 A

- 클래스 NP에 속하는 모든 문제가 문제 A로 다항 시간에 변환됨
- 문제 A가 클래스 NP에 속함

판정 문제



NP-완전 문제_예

01 | 기본 개념

- ▶ CNF 만족성 문제
- ▶ 클리크 판정 문제
- ▶ 버텍스 커버 문제
- ▶ 해밀토니언 사이클 문제
- ▶ 외판원 문제
- ▶ 통 채우기 문제

02. 근사 알고리즘

▶ **최적화 문제에 대하여 최적의 해에 가까운 근사해를 다항 시간에 구하는 알고리즘**

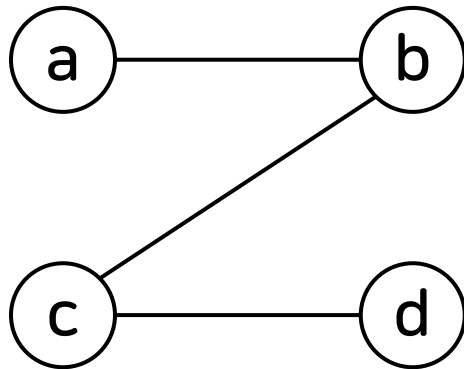
▶ **NP-하드 문제에 많이 이용됨**

- NP-하드 문제 → 클래스 NP에 속하는 모든 문제가
그 문제로 다항 시간에 변환되는 문제
 - ✓ 모든 NP-완전 문제는 NP-하드 문제임
 - ✓ NP-하드 문제이지만 NP-완전 문제가 아닌 경우 → 판정 문제가 아닌 **최적화 문제**,
판정 문제이지만 클래스 NP에 속하지 못하는 정지(halting) 문제 등

버텍스 커버 문제

02 | 근사 알고리즘

▶ 주어진 그래프의 모든 간선과 맞닿은
최소 크기의 정점의 부분 집합을 찾는 문제



$\{a, b, c, d\}$

$\{a, b, c\}, \{a, b, d\}, \{a, c, d\}, \{b, c, d\}$

$\{a, c\}, \{b, c\}, \{b, d\}$

$\{a, b\}, \{a, d\}, \{c, d\}$

$\{a\}, \{b\}, \{c\}, \{d\}$

ϕ

▶ 선택한 간선의 양 끝 정점을 포함시키는 방식

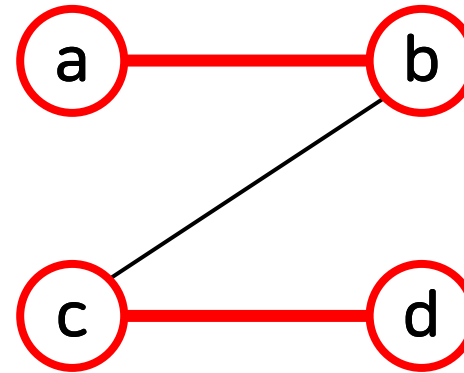
ApproxVertexCover (G)

```
{  
  int Size = 0;  
  while (E !=  $\emptyset$ ) {  
    e = E에 속하는 임의의 간선 (u,v);  
    C[++Size] = e.u;  
    C[++Size] = e.v;  
    E에서 u에 맞닿은 모든 간선과  
    v에 맞닿은 모든 간선을 제거;  
  }  
  return (C[ ]);  
}
```

C[]와 맞닿지 않은 간선이 존재하는 동안

$O(|E|)$

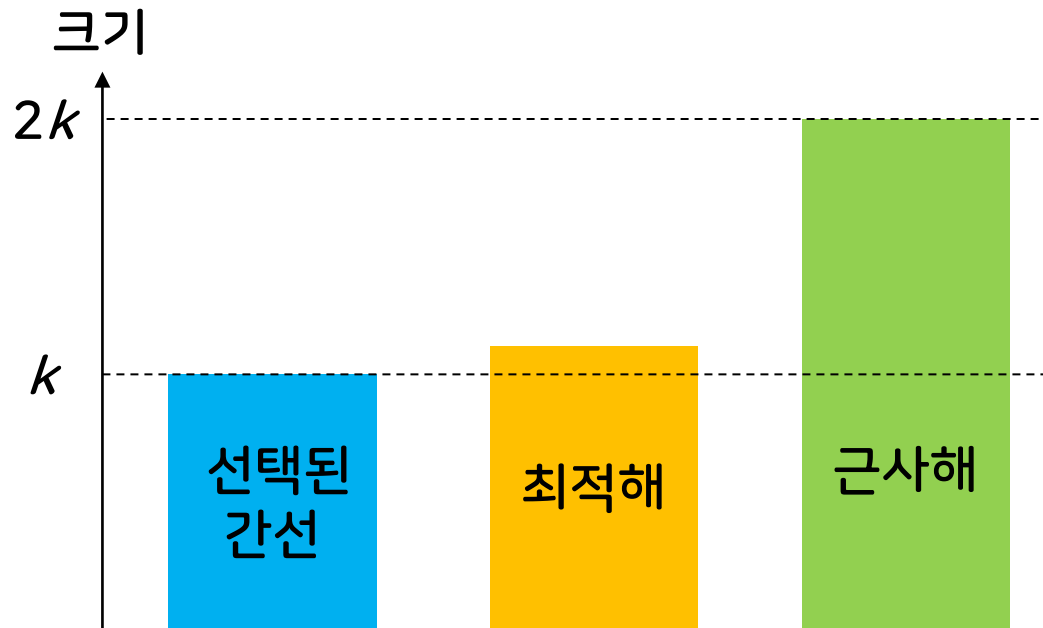
선택한 간선의 두 정점을 C[]에 추가



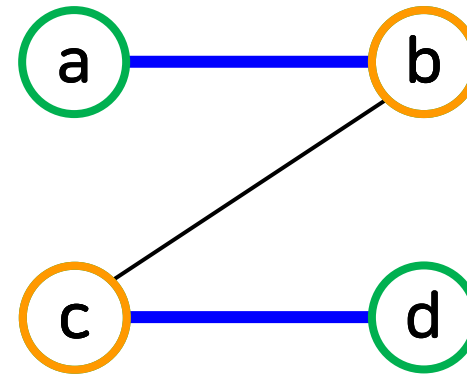
$C = \{a, b, c, d\}$

▶ 선택한 간선의 양 끝 정점을 포함시키는 방식

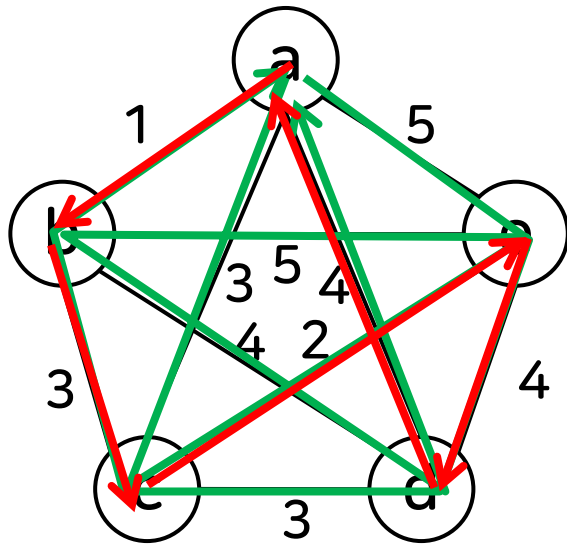
- 근사해는 최적해의 두 배가 넘지 않음



k : 루프 반복 횟수



- ▶ 여러 도시 및 도시 간의 이동에 필요한 비용이 주어진 경우
최소 비용으로 모든 도시를 한 번씩만 방문하고 처음 도시로
돌아오는 방법을 찾는 문제



16

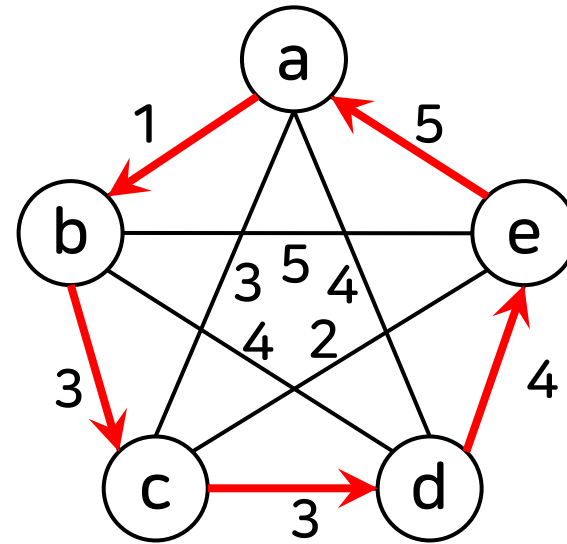
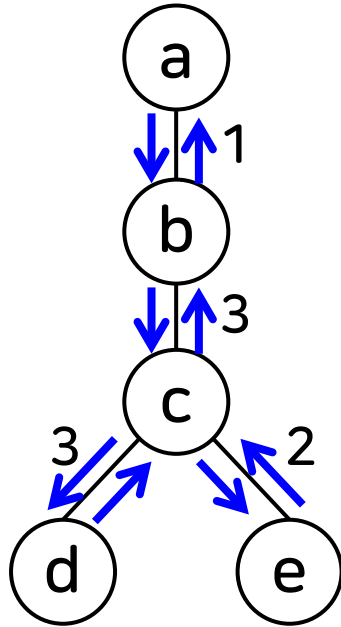
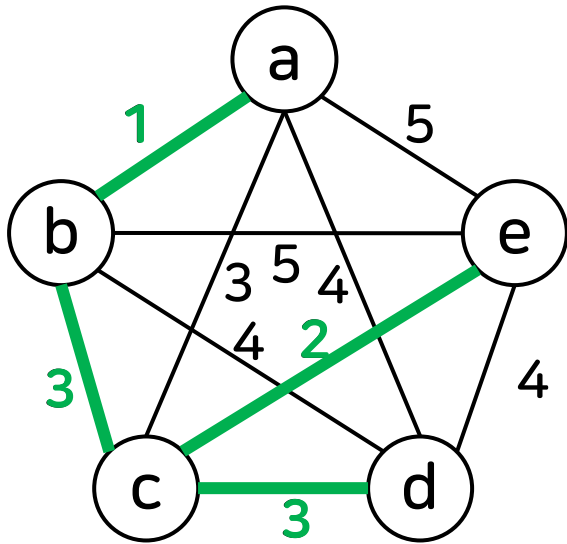
18

14

▶ 최소 신장 트리와 깊이 우선 탐색을 이용하는 방식

$O(|V|^2)$

$O(|V|^2)$

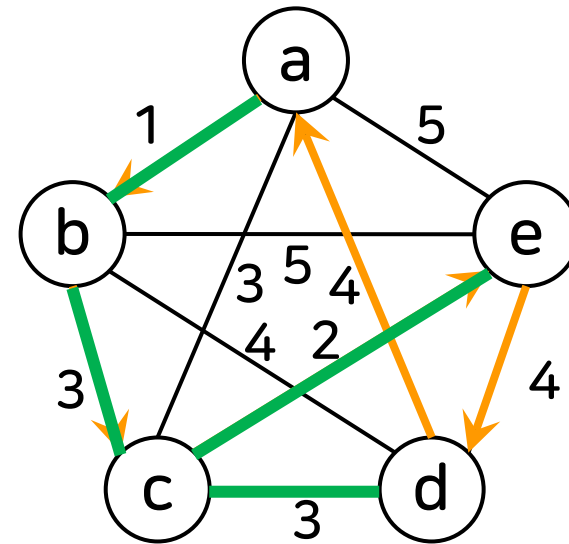
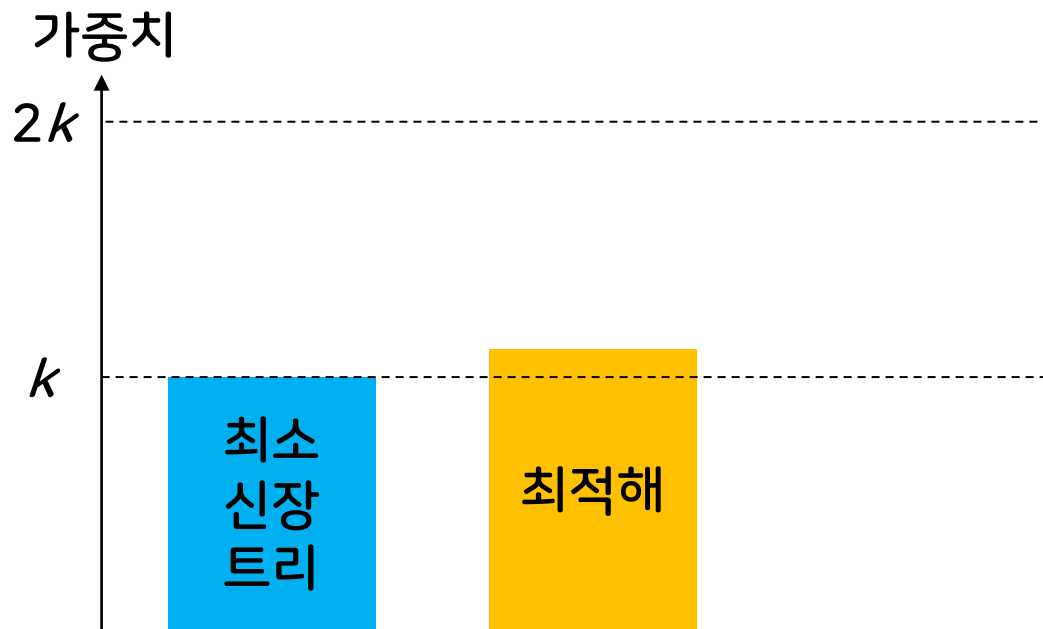


$a \rightarrow b \rightarrow c \rightarrow d \rightarrow e \rightarrow a$

16

▶ 최소 신장 트리와 깊이 우선 탐색을 이용하는 방식

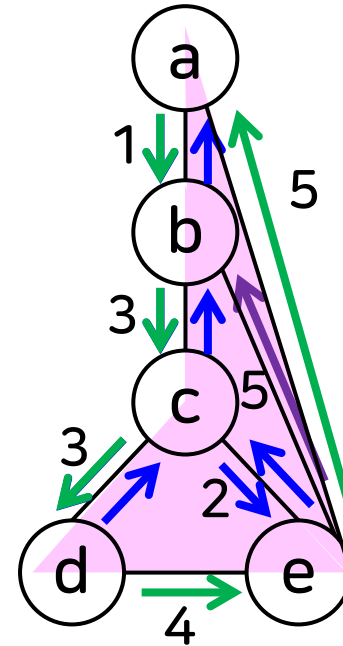
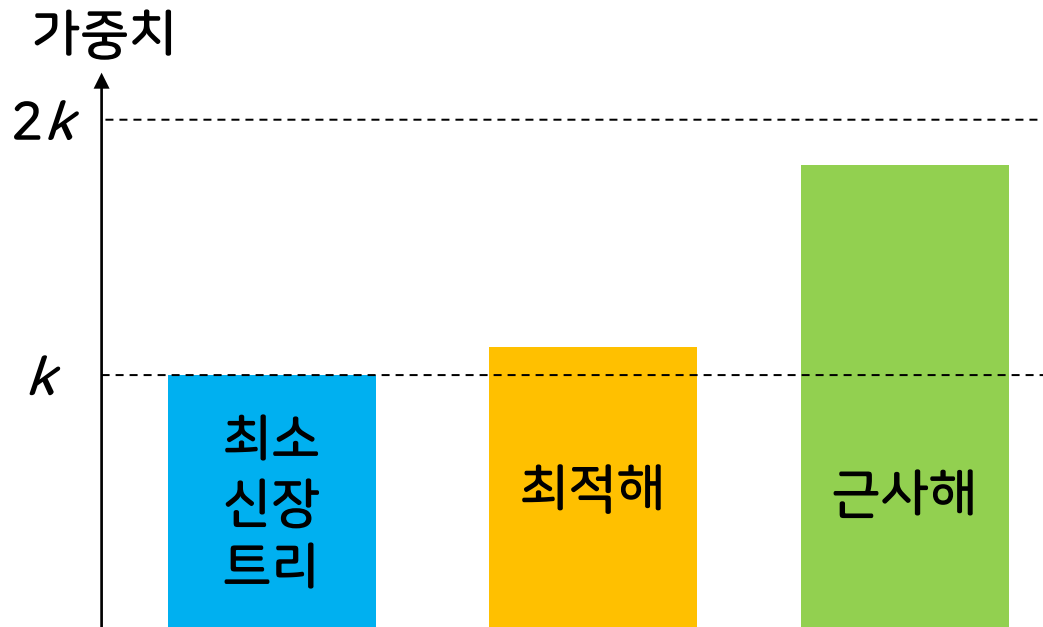
- 가정 → 이동 비용이 삼각부등식을 만족
- 근사해는 최적해의 두 배가 넘지 않음



$$\begin{array}{l} \text{최소} \\ \text{신장 트리} \end{array} \leq \begin{array}{l} \text{신장 트리} \\ k=9 \end{array} \leq \begin{array}{l} \text{사이클} \\ 10 \end{array} \leq \begin{array}{l} \text{14} \\ \text{=최적해} \end{array}$$

▶ 최소 신장 트리와 깊이 우선 탐색을 이용하는 방식

- 가정 → 이동 비용이 삼각부등식을 만족
- 근사해는 최적해의 두 배가 넘지 않음



깊이
우선 탐색

$$2k = 18 \geq 17 \geq 17 \geq 16$$

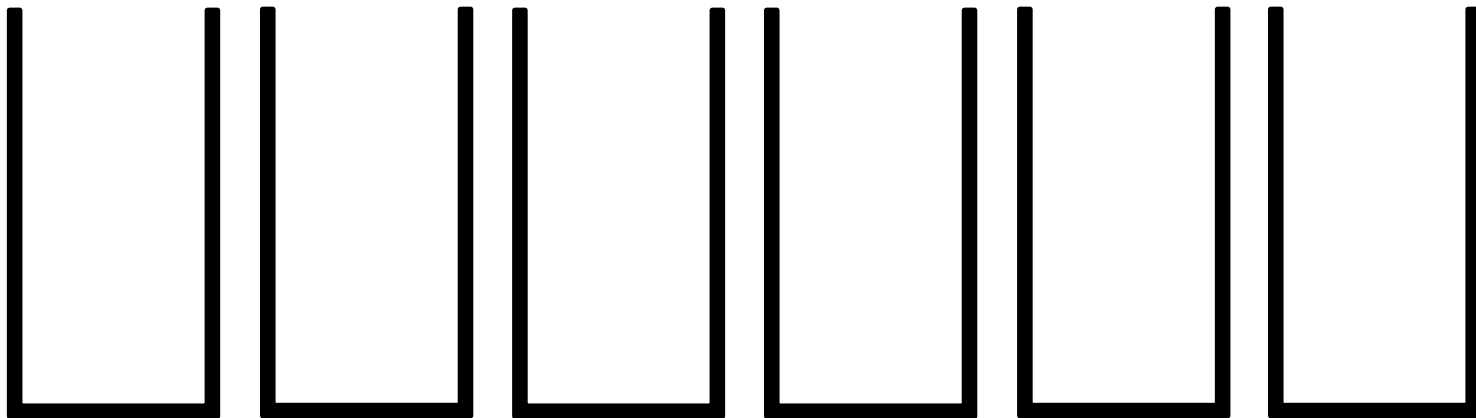
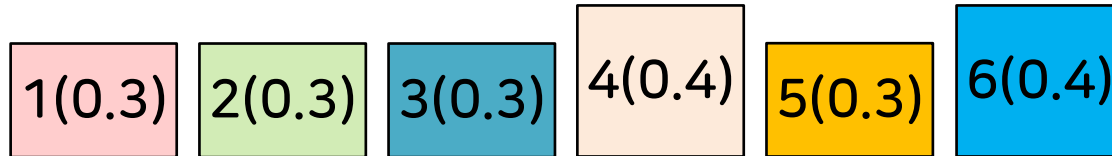
= 근사해

통 채우기 문제

02 | 근사 알고리즘

▶ 주어진 다양한 크기의 물체 n 개를 최소 개수의 통에 넣는 문제

- 가정 → 통 크기 1, 물체 크기 0 이상 1 이하

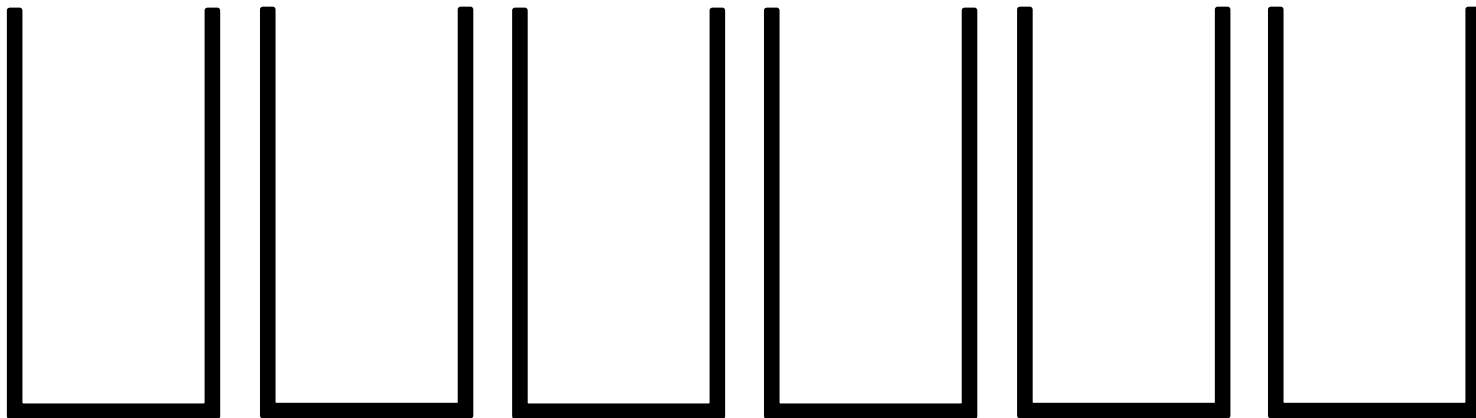
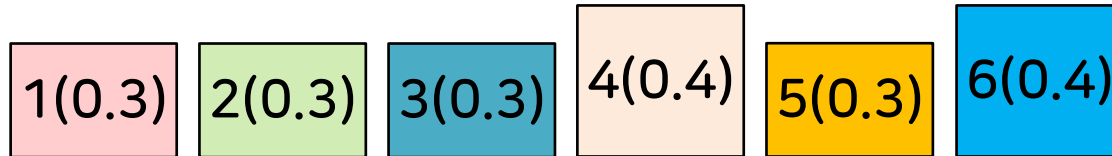


통 채우기 문제

02 | 근사 알고리즘

▶ 주어진 다양한 크기의 물체 n 개를 최소 개수의 통에 넣는 문제

- 가정 → 통 크기 1, 물체 크기 0 이상 1 이하

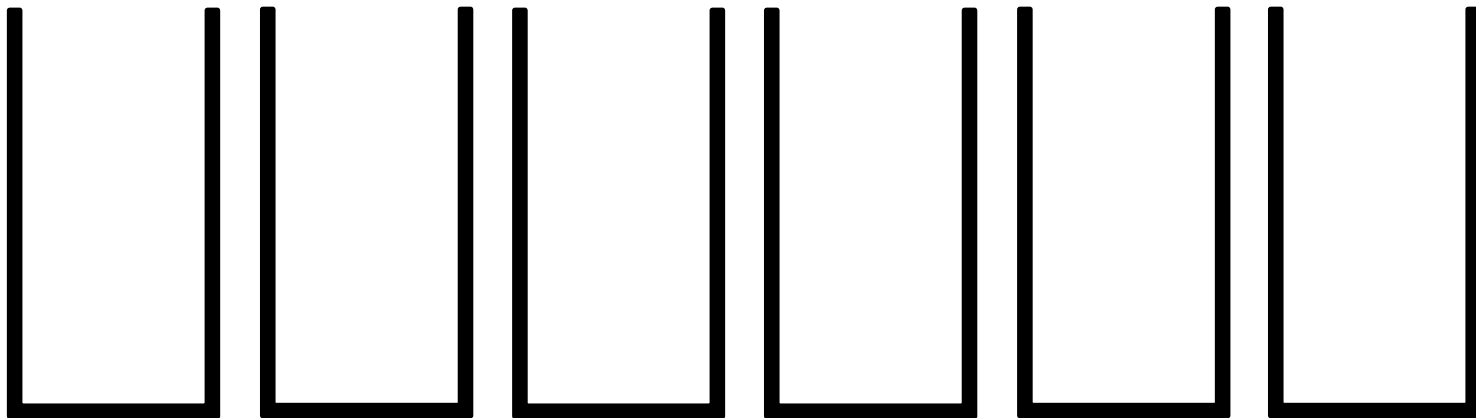
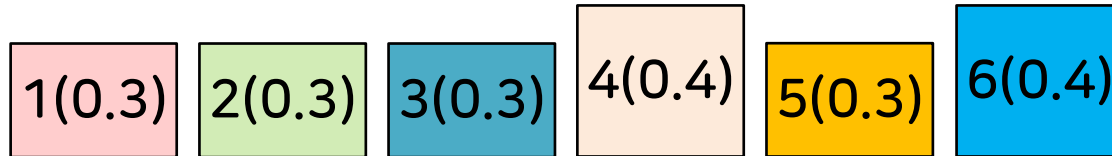


통 채우기 문제

02 | 근사 알고리즘

▶ 주어진 다양한 크기의 물체 n 개를 최소 개수의 통에 넣는 문제

- 가정 → 통 크기 1, 물체 크기 0 이상 1 이하

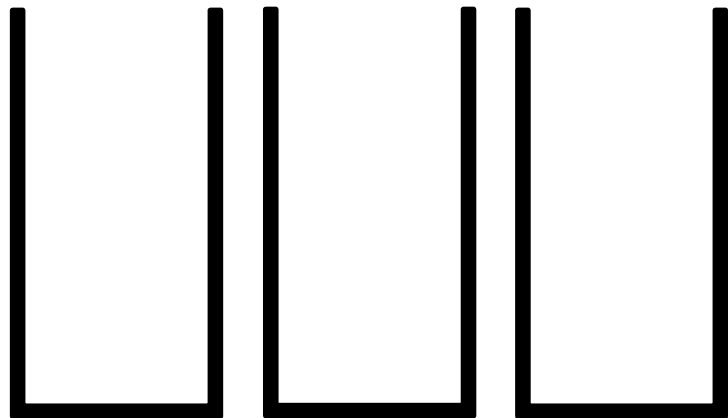
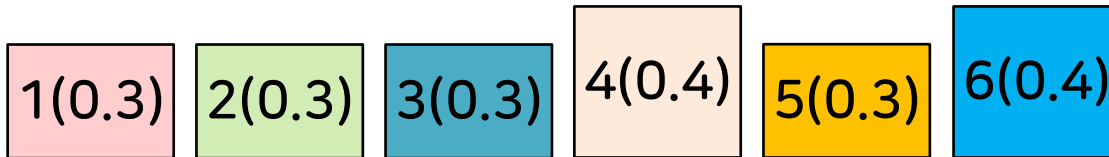


▶ 선택한 물체를 넣을 수 있는 최초의 통에 넣는 방식

$O(n)$

$O(n)$

$O(n^2)$



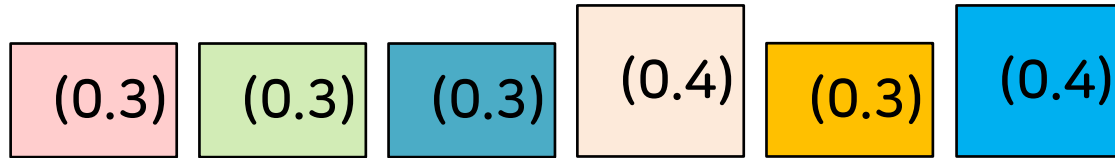
남은 용량

0.7

0.6

0.6

▶ 물체들을 크기의 감소순으로 정렬 후 최초법을 적용하는 방식

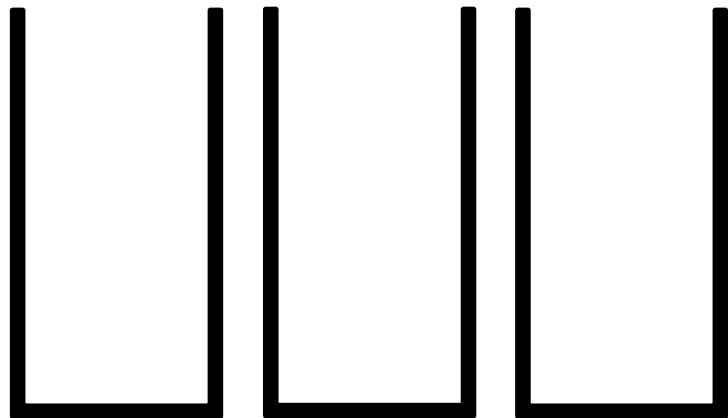
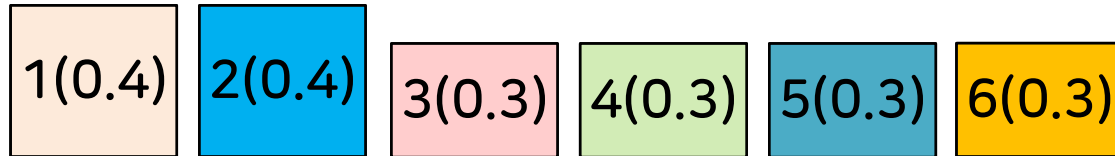


▶ 물체들을 크기의 감소순으로 정렬 후 최초법을 적용하는 방식

$O(n \log n)$

$O(n^2)$

$O(n^2)$

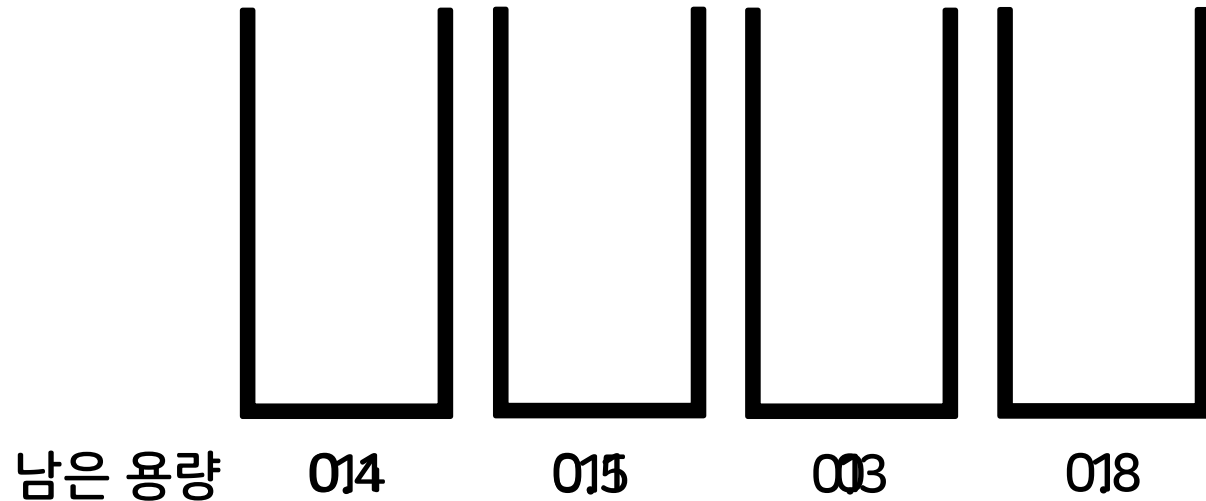
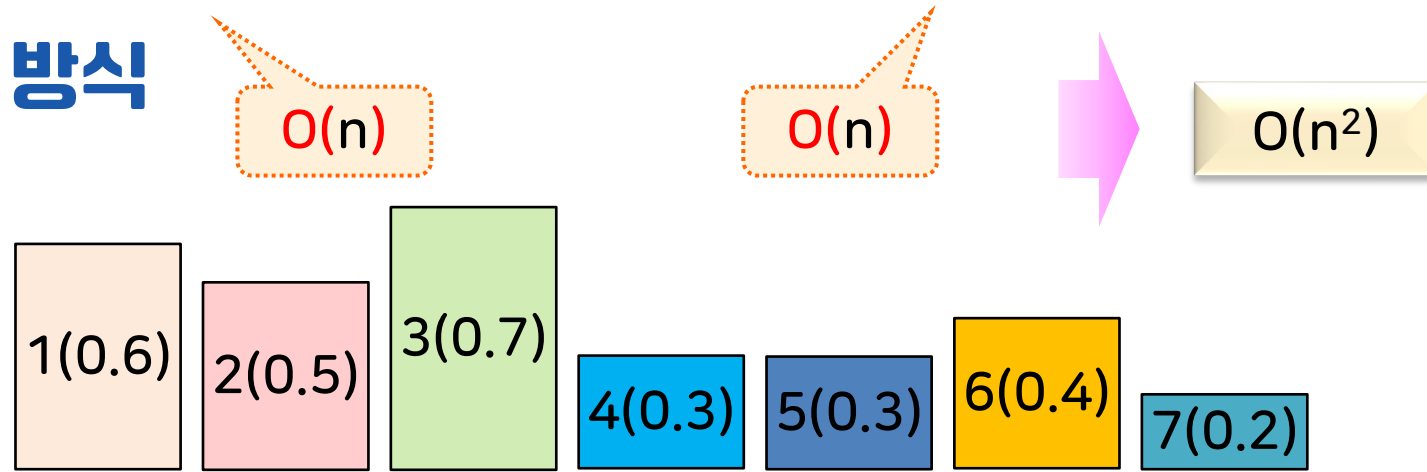


010

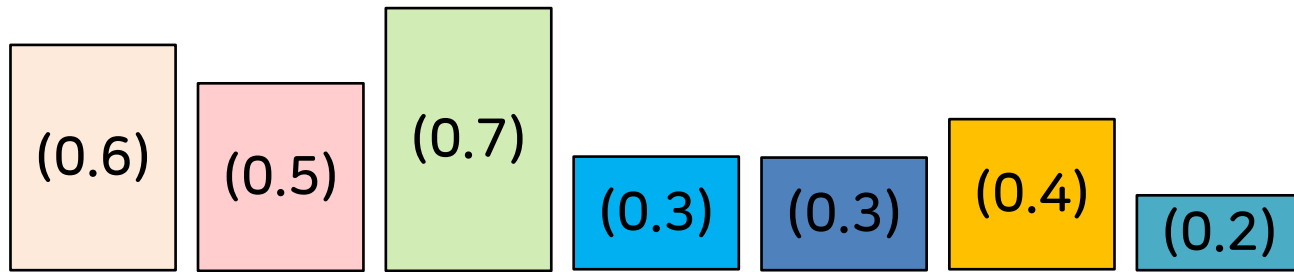
014

017

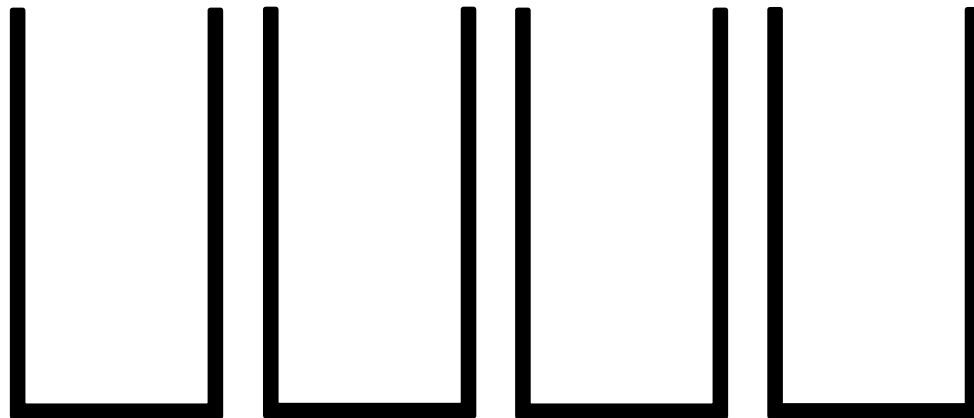
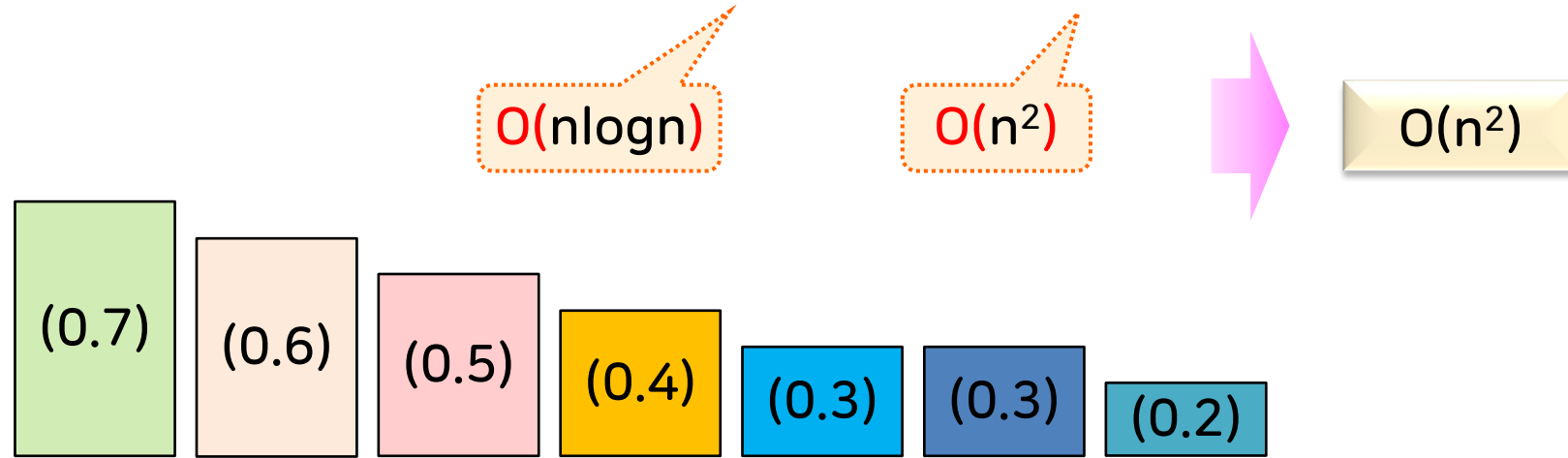
▶ 선택한 물체를 넣었을 때 남는 부분이 가장 작은 통에 넣는 방식



▶ 물체들을 크기의 감소순으로 정렬 후 최선법을 적용하는 방식



▶ 물체들을 크기의 감소순으로 정렬 후 최선법을 적용하는 방식



남은 용량

003

004

003

1

▶ 근사해는 최적해의 두 배가 넘지 않음

- 최초법, 최선법 → 근사해는 최적해의 약 1.7배가 넘지 않음
- 감소순 최초법, 감소순 최선법 → 근사해는 최적해의 약 1.3배가 넘지 않음

1. 기본 개념

- 클래스 NP는 비결정론적 튜링 기계를 이용하여 다항 시간에 해결할 수 있는 모든 판정 문제의 집합
- 변환은 문제 Q의 입력과 출력을 문제 A의 입력과 출력 형태로 바꿀 수 있고 여기에 문제 A를 해결하는 알고리즘을 적용함으로써 궁극적으로 문제 Q를 해결할 수 있다는 것
- NP-완전 문제는 클래스 NP에 속하는 모든 문제가 어떤 문제로 다항 시간에 변환되면서 그 문제가 클래스 NP에 속하는 문제

2. 근사 알고리즘

- 최적화 문제에 대하여 최적의 해에 가까운 근사해를 다항 시간에 구하는 알고리즘
- NP-하드 문제는 클래스 NP에 속하는 모든 문제가 그 문제로 다항 시간에 변환되는 문제
- 버텍스 커버 문제는 선택한 간선의 양 끝 정점을 포함시키는 방식 이용
- 외판원 문제는 최소 신장 트리와 깊이 우선 탐색을 이용
- 통 채우기 문제는 최초법, 최선법, 감소순 최초법, 감소순 최선법 등 이용

감사합니다.

한 학기 동안 수고하셨습니다.