15 _ਟਾ

인공지능

딥러닝(2)

컴퓨터과학과 이병래교수

학습목扩



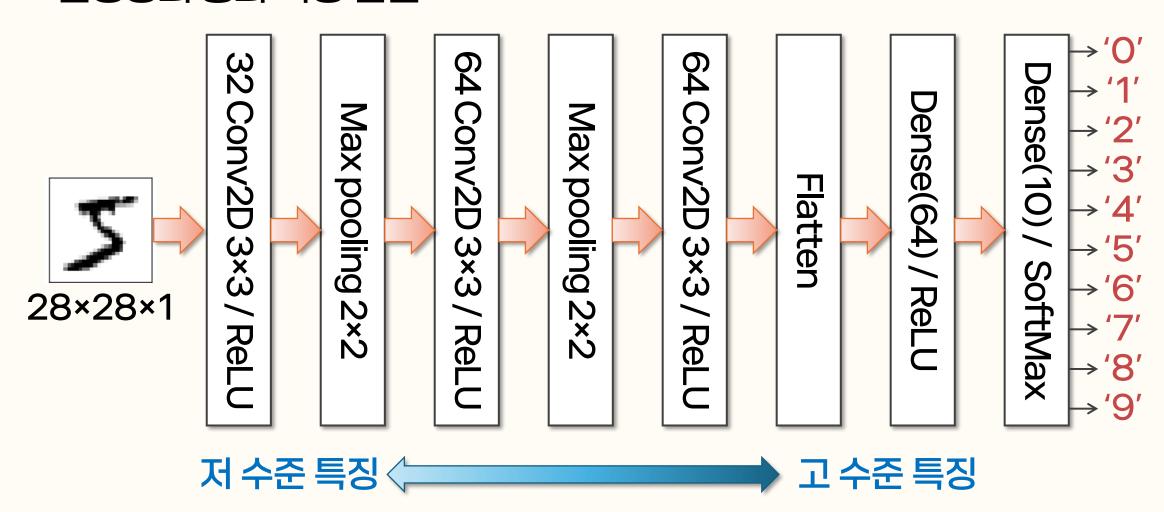
- 2 순환 신경망





1. 심층 신경망의 층 수와 성능

☑ 신경망의 층과 특징 검출

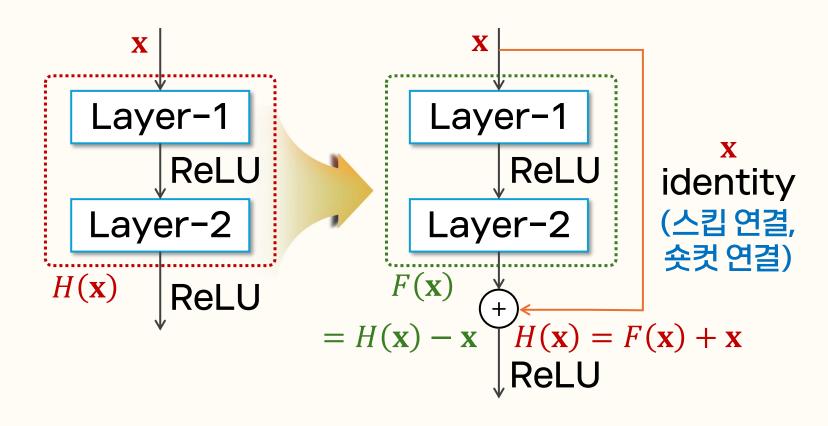


1. 심층 신경망의 층 수와 성능

- ☑ 신경망의 층과 특징 검출
 - 저층: 낮은 수준의 특징 추출
 - 고층: 높은 수준의 복합적인 특징 추출
- 층을 더 쌓는 것 만큼 잘 학습시키는 것 역시 쉬운가?
 - ⇒ 층이 매우 많아지면 오히려 학습 품질이 떨어지는 문제가 발생할 수 있음
 - ➡ Kaiming He: 잔차 블록(residual block)으로 구성되는 ResNet(Residual Network) 모델을 제안함

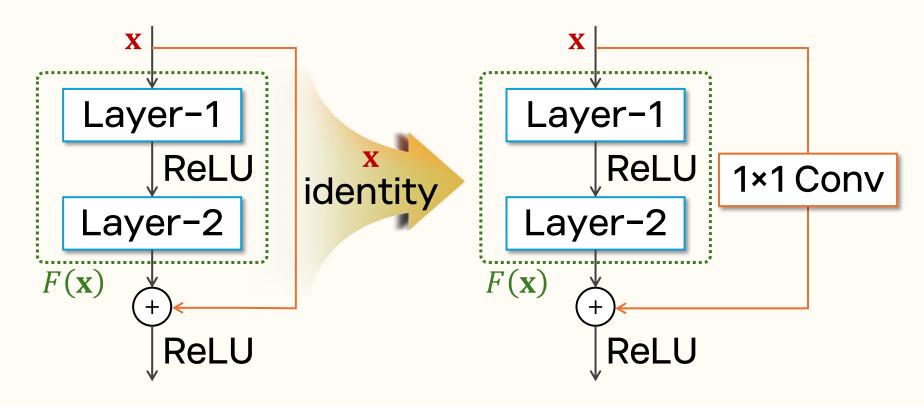
2. ResNet의 개념

■ 잔차 블록(residual block)

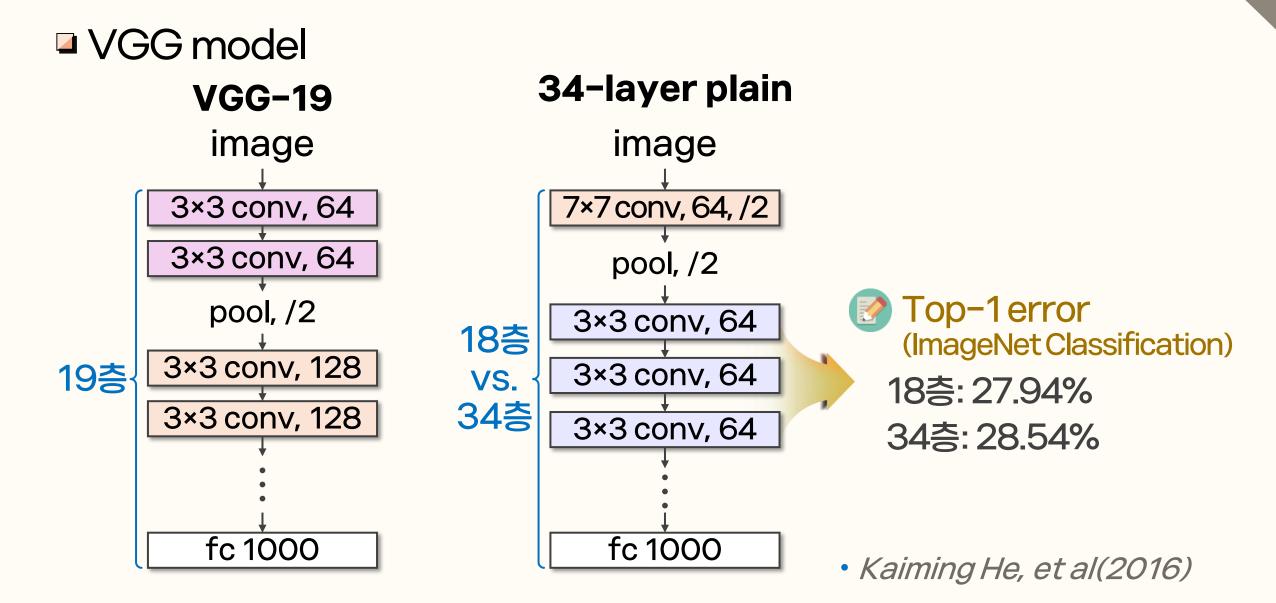


2. ResNet의 개념

- 잔차 블록(residual block)
 - Layer-2의 출력(F(x))과 x의 규격이 같아야함
 - ⇒ 채널 수가 다르다면 1×1 합성곱을 사용하여 맞출 수 있음



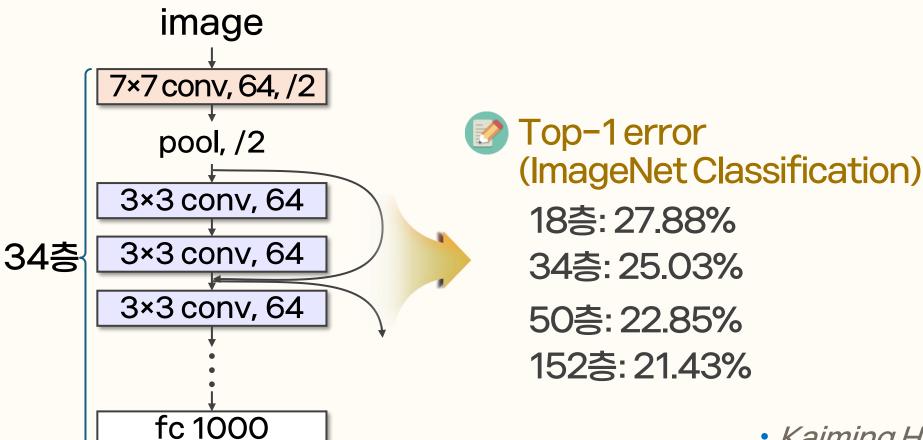
3. 심층 ResNet을 이용한 영상 분류



3. 심층 ResNet을 이용한 영상 분류

■ ResNet의 구성

34-layer residual





1. 순환 신경망의 개념

■ 순환 신경망(Recurrent Neural Network: RNN)이란?

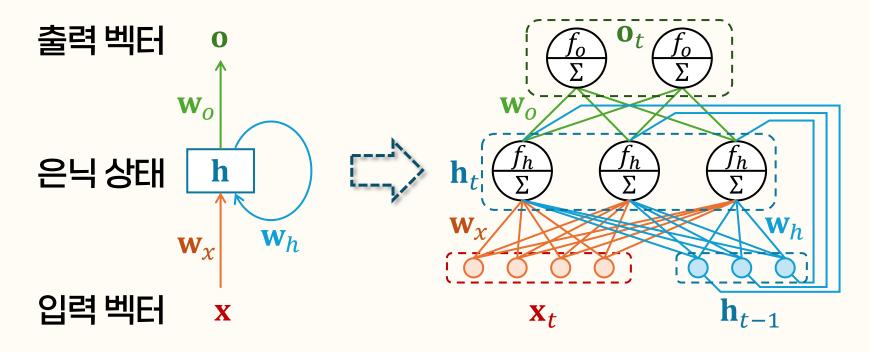
목적

- 연속적으로 발생하는 데이터(sequence, 시퀀스)의 처리
 - ▶ 시계열 데이터: 주가, 날씨 등 시간에 따라 변화하는 데이터
 - 자연언어의 문장: 순서에 따라 나열된 단어
- · 과거 시퀀스의 패턴을 학습한 지식을 바탕으로 미래의 데이터를 예측함

구조

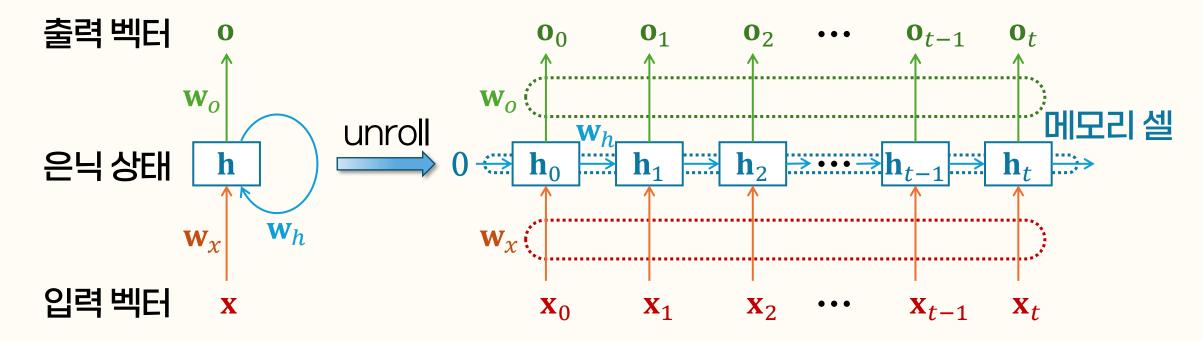
- 사이클을 형성하는 순환연결을 포함함
 - → 이전 입력에 대한 '기억'을 유지할 수 있음

2. RNN의 구조



$$\mathbf{h}_t = f_h(\mathbf{w}_x \mathbf{x}_t + \mathbf{w}_h \mathbf{h}_{t-1} + \mathbf{b}_h)$$
 $\mathbf{o}_t = f_o(\mathbf{w}_o \mathbf{h}_t + \mathbf{b}_o)$
여기서 **b**: 바이어스, f : 활성함수

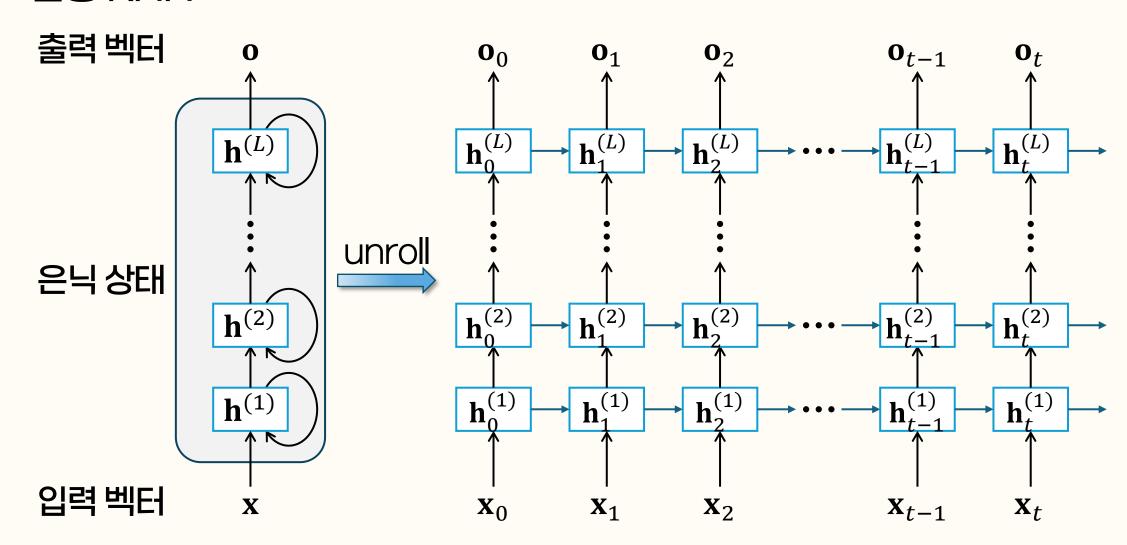
2. RNN의 구조



$$\mathbf{h}_t = f_h(\mathbf{w}_x \mathbf{x}_t + \mathbf{w}_h \mathbf{h}_{t-1} + \mathbf{b}_h)$$
 $\mathbf{o}_t = f_o(\mathbf{w}_o \mathbf{h}_t + \mathbf{b}_o)$
여기서 **b**: 바이어스, f : 활성함수

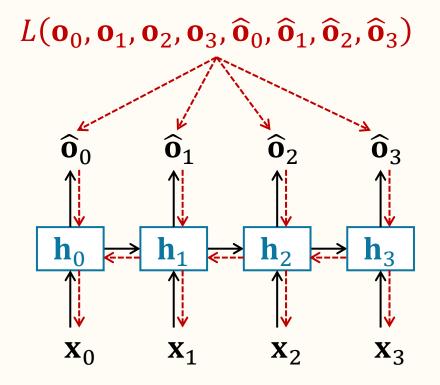
2. RNN의 구조

☑ 심층 RNN



3. RNN의 훈련

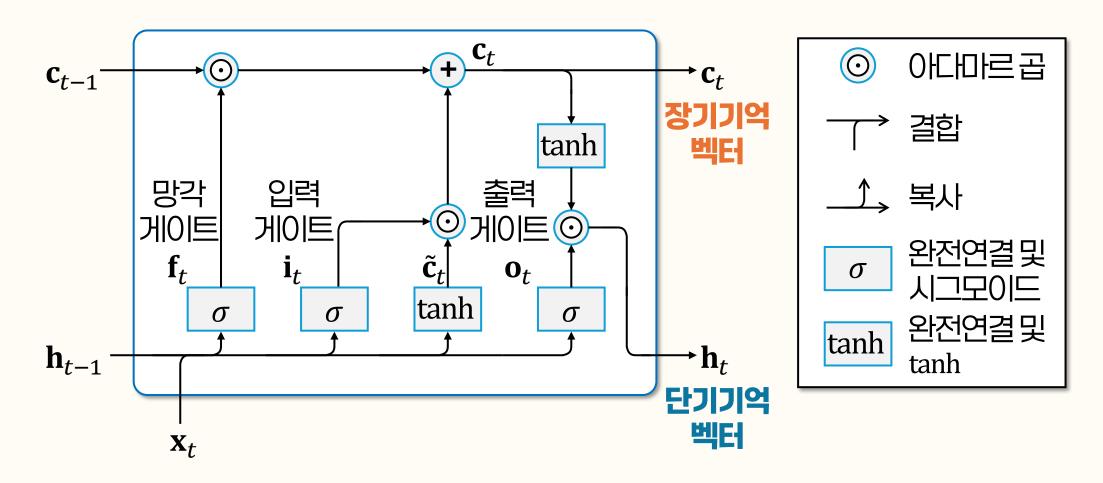
- BPTT(BackPropagation Through Time)
 - · 손실함수를 계산한 후, 역전파 방식으로 w와 b를 업데이트함
 - 시간 단계의 역순으로 경사가 전달됨



- 기본 RNN 모델의 문제점
 - •메모리셀은 한정된 길이의 패턴을 기억할 수 있음
 - → 시퀀스의 길이가 길어지면 최근 정보만 남고, 오래된 정보가 손실되어 모델의 성능 저하 발생
- ┛ 개선 방법
 - 중요한 정보는 보존하고 덜 중요한 정보는 잊게 하는 구조
 - LSTM(Long Short-Term Memory)
 - GRU(Gated Recurrent Unit)

- LSTM(Long Short-Term Memory)
 - · 어떤 정보를 유지하고 어떤 정보를 지워야 하는지를 제어하는 메커니즘을 사용
 - 은닉 상태 벡터를 장기기억 벡터와 단기기억 벡터로 표현함
 - 정보의 유지 및 활용을 위한 요소 도입
 - 망각게이트(forget gate): 장기기억에서 어떤 정보를 잊어야할지 결정함
 - 입력 게이트(input gate): 입력 정보 중 어떤 것이 중요하여 기억해야할지 결정함
 - 출력 게이트(output gate): 출력을 만들 때 어떤 정보만 남겨야할지 결정함

LSTM(Long Short-Term Memory)



- GRU(Gated Recurrent Unit)
 - · LSTM을 단순화한 구조
 - LSTM의 장기기억 및 단기기억 벡터를 통합하여 하나의 상태 벡터 h만 사용함
 - 하나의 게이트 제어기가 망각 및 입력 게이트를 동시에 제어
 - 망각 게이트가 열리면 입력 게이트는 닫히고, 망각 게이트가 닫히면 입력 게이트가 열림
 - 출력 게이트는 제거
 - · LSTM과 유사한 성능을 내면서도 좀더 빠르게 동작함

5. 자연언어 번역과 RNN

■ 인코더-디코더(encoder-decoder) 구조

인코더

• 하나의 언어로 표현된 문장을 문맥 벡터(context vector)로 인코딩함



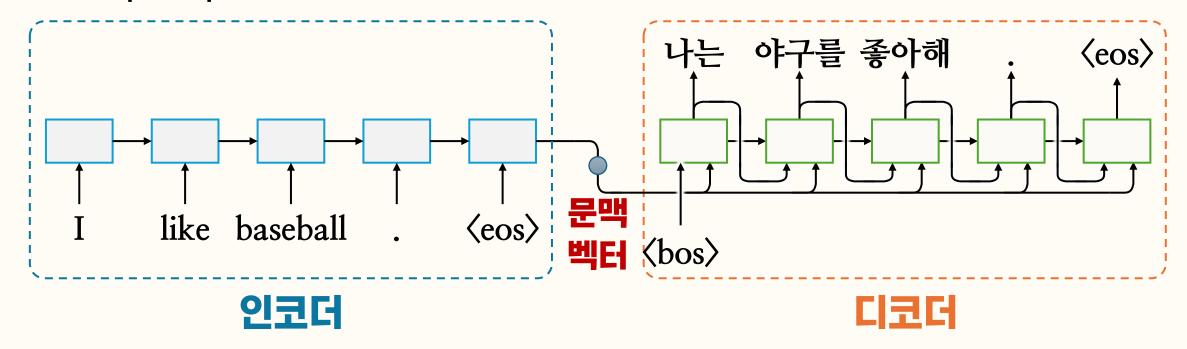
• 문맥 벡터를 입력으로 하여 번역된 문장을 생성함



◎ 인코더와 디코더는 기본 RNN, LSTM, GRU등이 사용될 수 있음

5. 자연언어 번역과 RNN

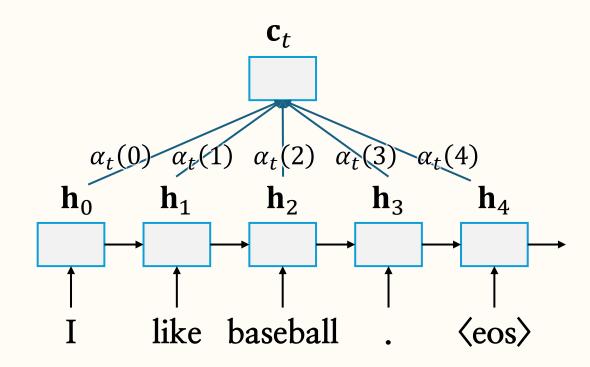
- 인코더-디코더(encoder-decoder) 구조
 - seq2seq: 시퀀스를 입력으로 받아 다른 시퀀스로 변환하는 인코더-디코더 구조



- 디코더의 모든 시점에 동일한 문맥 벡터가 사용됨
- ⚠ 문제점: 시퀀스가 긴 경우 앞쪽의 정보가 문맥 벡터에 남지 못함

5. 자연언어 번역과 RNN

- 어텐션(attention) 메커니즘
 - 디코더의 시점에 따라 인코더의 각 시점에서 은닉 상태의 가중 평균으로 문맥 벡터를 만들어 디코딩하는 방식
 - 디코더의 각 시점에서 가장 관계가 깊은 입력에 주의를 기울일 수 있음
 - · 가중치는 모델의 손실을 줄일 수 있도록 훈련하여 결정

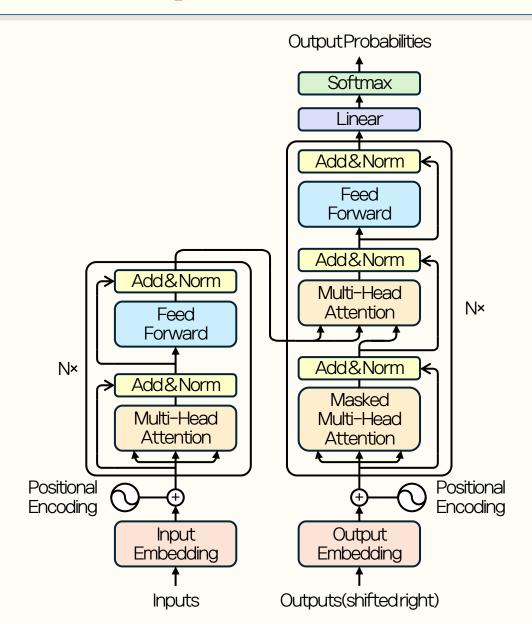




1. 트랜스포머의 개념

- 트랜스포머(transformer)의 핵심 아이디어
 - · 인코더와 디코더를 구현하는 데 RNN 대신 셀프 어텐션(self-attention) 메커니즘을 사용함
 - ▶ 인코더: 입력 문장의 각 토큰에 대해 문맥에 맞는 표현을 생성
 - 디코더: 출력 문장을 생성
 - · 시퀀스를 순차적으로 처리하지 않고 전체 시퀀스를 한 단위로 처리하기 때문에 훈련과정을 병렬화할 수 있음
 - · 멀리 떨어진 단어 사이의 관계를 잘 표현할 수 있음
 - · 거대 언어 모델(Large Language Model: LLM)에 적합함
 - GPT, BERT 등에 활용

2. 트랜스포머의 구조



정리하기

- 심층 신경망은 층 수가 많을수록 특징의 수준을 풍부하게 함으로써 높은 표현력을 가질 수 있으나, 학습 품질이 오히려 떨어지는 문제가 발생할 수 있다.
- ▼ ResNet의 잔차 블록은 항등 스킵 연결을 통해 입력을 더함으로써, 입력과 학습하려는 출력의 차를 학습하게 한다.
- ▼ 잔차 블록을 여러 층 순차적으로 연결한 ResNet은 깊은 심층망을 구성하더라도 일반적인 심층망에 비해 최적화가 잘 이루어지는 결과를 보였다.

정리하기

- ▼ LSTM이나 GRU는 기본 RNN에서 오래된 정보에 손실이 발생하는 문제를 개선할 수 있다.
- ▼ seq2seq는 시퀀스를 입력으로 받아 다른 시퀀스로 변환하는 인코더-디코더 구조이다.
- 어텐션 메커니즘은 디코더의 각 시점에서 가장 관계가 깊은 입력에 주의를 기울일 수 있게 한다.
- 트랜스포머는 인코더와 디코더를 구현하는 데 RNN 대신 셀프 어텐션(self-attention) 메커니즘을 사용한다. RNN에 비해 계산과정을 병렬화할 수 있으며, 멀리 떨어진 단어 사이의 관계를 잘 표현할 수 있다.

