

Parcours 1 : Encodeurs & Gyro

Objectif : Le robot doit effectuer 2 tours du parcours seulement à l'aide de moteurs/encodeurs et d'un gyroscope. Il doit à la fin arriver à la même position de départ.
(2 Chenilles sur le papier blanc du départ).

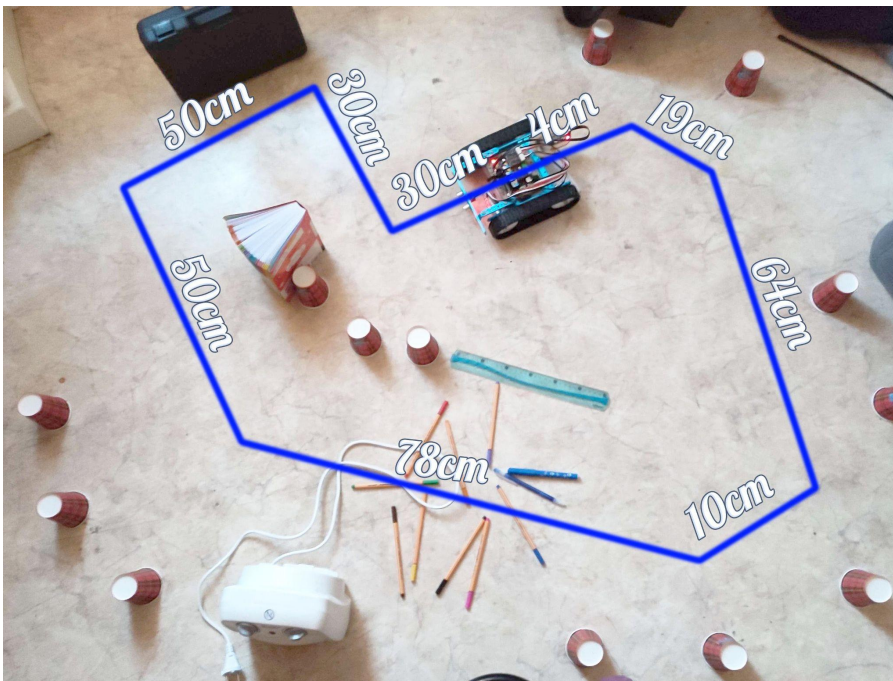
Code : https://github.com/ChaelPix/ArduinoRobot/tree/main/TestsParcours/Parcours_1

Démonstration Vidéo : <https://youtu.be/luXfhVxf8EM>

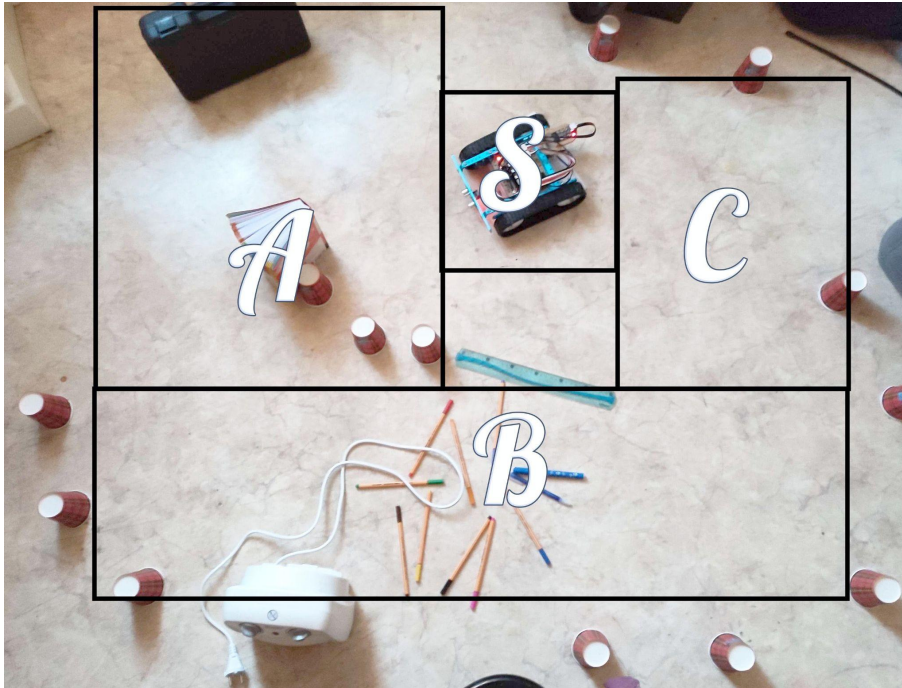
Parcours :



Trajectoire du robot : *(Les mesures peuvent être disproportionnées au schéma)*



Zones :



- **Zone A** : Simple zone où le robot doit contourner le livre et les gobelets, sans heurter la mallette.
- **Zone B** : Zone où un câble et des crayons sont disposés sur la trajectoire. Leur disposition est hasardeuse et se modifie lorsque le robot roule dessus. Il doit alors pouvoir adapter sa trajectoire pour compléter le parcours.
- **Zone C** : Zone libre où le robot doit se resituer correctement pour accéder à la zone S dans la bonne rotation
- **Zone S** : Zone de départ et de fin. Une demie feuille blanche se trouve sous le robot. Ses 2 chenilles doivent être situées sur cette demie feuille au départ et à l'arrivée.