线性代数 Linear Algebra

刘鹏

复旦大学通信科学与工程系 光华楼东主楼1109 Tel: 65100226

pliu@fudan.edu.cn

二、判断正定二次型的充要条件

定理 6.4: n 元实二次型

正定的充要条件是它的正惯性指数等于 n. 或者,它的标准形的n 个系数全为正.

推论1: n 元实二次型 $f(x_1, x_2, \dots, x_n)$

正定的充要条件是它的矩阵A的特征值全大于零.

定义6.4: 如果实二次型 $f(x_1, x_2, \dots, x_n) = X^T AX$ 为正定(半正定,负定,半负定),则实对称阵A 称为正定(半正定,负定,半负定)矩阵.

推论2: 正定矩阵的行列式大于零(由推论1).

定理6.5: 实二次型 $f(x_1, x_2, \dots, x_n) = X^T A X$ 为正定的充要条件是它的矩阵A的顺序主子式都

大于零,即

大手零,即
$$\Delta_{1} = a_{11} > 0, \ \Delta_{2} = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix} > 0, \dots \ \Delta_{n} = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix} = |A| > 0$$

证明: 先证必要性, 假定二次型

$$f(x_1, x_2, \dots, x_n) = X^T A X = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n a_{ij} x_i x_j$$

是正定的,记

$$f_k(x_1, x_2, \dots, x_k) = \sum_{i=1}^k \sum_{j=1}^k a_{ij} x_i x_j, \quad (k = 1, 2, \dots, n)$$

由正定二次型的定义,对于任意一组不全为零的

实数 $C_1, C_2, ..., C_k$ $f_k(C_1, C_2, \dots, C_k) = \sum_{i=1}^k \sum_{j=1}^k a_{ij} C_i C_j$ $= f_{k}(C_{1}, C_{2}, \cdots, C_{k}, 0, \cdots, 0) > 0$

所以(子)二次型
$$f_k$$
 对应的矩阵
$$A_k = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1k} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2k} \\ \cdots & \cdots & \cdots \\ a_{k1} & a_{k2} & \cdots & a_{kk} \end{bmatrix}$$

- \triangleright 也是正定的,由推论2知 $|A_k| = \Delta_k > 0$,
- ▶ k是任意的,故A的顺序主子式都大于零.

充分性:由顺序主子式均大于零($\triangle_k > 0$) ⇒ f 正定;数学归纳法

> 对于变量的个数 n 作数学归纳法

当
$$k = 1$$
时, $f(x_1) = a_{11}x_1^2$,由条件 $a_{11} > 0$,故 $f(x_1)$ 正定.

 \triangleright 假设对于 k = n-1 元二次型论断成立,下面证明对 k = n 元二次型论断也成立.

为此,把二次型改写为:
$$f(x_1, x_2, \dots, x_n) = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n a_{ij} x_i x_j$$
$$= \frac{1}{a_{11}} (a_{11}x_1 + a_{12}x_2 \dots + a_{1n}x_n)^2 + \sum_{i=2}^n \sum_{j=2}^n b_{ij} x_i x_j$$

其中
$$b_{ij} = a_{ij} - \frac{a_{1i}a_{1j}}{a_{11}}$$
,因为 $a_{ij} = a_{ji}$,所以 $b_{ij} = b_{ji}$.

$$f(x_{1}, x_{2}, \dots, x_{n}) = \sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1}^{n} a_{ij} x_{i} x_{j}$$

$$= [x_{1}, x_{2}, \dots, x_{n}] \begin{bmatrix} a_{11} & \underline{a_{12}} & \dots & \underline{a_{1n}} \\ a_{21} & \underline{a_{22}} & \dots & \underline{a_{2n}} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{n1} & \underline{a_{n2}} & \dots & \underline{a_{nn}} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_{1} \\ x_{2} \\ \vdots \\ x_{n} \end{bmatrix}$$

$$= a_{11}x_1^2 + \sum_{j=2}^n a_{1j}x_1x_j + \sum_{i=2}^n a_{i1}x_ix_1 + \sum_{i=2}^n \sum_{j=2}^n a_{ij}x_ix_j$$
由A的对称性:
$$= a_{11}x_1^2 + 2\sum_{j=2}^n a_{1j}x_1x_j + \sum_{i=2}^n \sum_{j=2}^n a_{ij}x_ix_j$$

$$= a_{11}(x_1 + \sum_{j=2}^n \frac{a_{1j} \cdot x_j}{a_{11}})^2 - \frac{\left(\sum_{j=2}^n a_{1j} \cdot x_j\right)^2}{a_{11}} + \sum_{i=2}^n \sum_{j=2}^n a_{ij}x_ix_j$$

$$= \frac{1}{a_{11}}(a_{11}x_1 + \sum_{j=2}^n a_{1j} \cdot x_j)^2 - \frac{\left(\sum_{j=2}^n a_{1j} \cdot x_j\right)^2}{a_{11}} + \sum_{i=2}^n \sum_{j=2}^n a_{ij}x_ix_j$$

$$f(x_1, x_2, \dots, x_n) = \frac{1}{a_{11}} (a_{11}x_1 + \sum_{j=2}^n a_{1j} \cdot x_j)^2 - \frac{\left(\sum_{j=2}^n a_{1j} \cdot x_j\right)^2}{a_{11}} + \sum_{i=2}^n \sum_{j=2}^n a_{ij} x_i x_j$$

$$= \frac{1}{a_{11}} (a_{11}x_1 + \sum_{j=2}^{n} a_{1j} \cdot x_j)^2 - \frac{\left(\sum_{j=2}^{n} a_{1j} \cdot x_j\right) \left(\sum_{i=2}^{n} a_{1i} \cdot x_i\right)}{a_{11}} + \sum_{i=2}^{n} \sum_{j=2}^{n} a_{ij} x_i x_j$$

$$= \frac{1}{a_{11}} (a_{11}x_1 + \sum_{j=2}^{n} a_{1j} \cdot x_j)^2 - \frac{\sum_{i=2}^{n} \sum_{j=2}^{n} a_{1j} a_{1i} x_i x_j}{a_{11}} + \sum_{i=2}^{n} \sum_{j=2}^{n} a_{ij} x_i x_j$$

$$= \frac{1}{a_{11}} \left(a_{11} x_1 + a_{12} x_2 + \dots + a_{1n} x_n \right)^2 + \sum_{i=2}^n \sum_{j=2}^n b_{ij} x_i x_j , \not \downarrow \downarrow \uparrow h b_{ij} = a_{ij} - \frac{a_{1i} a_{1j}}{a_{11}}$$

$$f(x_1, x_2, \dots, x_n) = \frac{1}{a_{11}} (a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n)^2 + \sum_{i=2}^n \sum_{j=2}^n b_{ij}x_i x_j$$

$$f(x_1, x_2, \dots, x_n) = \frac{1}{a_{11}} (a_{11}x_1 + \dots + a_{1n}x_n)^2 + \sum_{i=2}^n \sum_{j=2}^n b_{ij}x_i x_j$$

> 如果能够证明二次型

$$\sum_{i=2}^{n} \sum_{j=2}^{n} b_{ij} x_i x_j$$

是正定的,那么, $f(x_1,x_2,...,x_n)$ 显然也是正定的,定理得证.

$$\Delta_{k} = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1k} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2k} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ a_{k1} & a_{k2} & \cdots & a_{kk} \end{vmatrix}$$

上 由行列式的性质知
$$\Delta_k = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1k} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2k} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ a_{k1} & a_{k2} & \cdots & a_{kk} \end{vmatrix}$$

$$R_i - \frac{a_{i1}}{a_{11}} R_1 \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1k} \\ 0 & b_{22} & \cdots & b_{2k} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ 0 & b_{k2} & \cdots & b_{kk} \end{vmatrix} = a_{11} \begin{vmatrix} b_{22} & \cdots & b_{2k} \\ \cdots & \cdots & \cdots \\ b_{k2} & \cdots & b_{kk} \end{vmatrix}, k = 2,3,\cdots, n$$

充分性:假设顺序主子式都大于零△,>0⇒f正定

▶ 根据已知条件 △_k > 0, 得

$$\begin{vmatrix} b_{22} & \cdots & b_{2k} \\ \cdots & \cdots & \cdots \\ b_{k2} & \cdots & b_{kk} \end{vmatrix} > 0 \quad (k = 2, 3, \cdots, n)$$

数 $\mathbf{n-1}$ 个变量的二次型 $\sum_{i=2}^{n} \sum_{j=2}^{n} b_{ij} x_i x_j$ 是正定的.

所以, $f(x_1,x_2,...,x_n)$ 也是正定的,定理的充分性成立. 证毕.

▶ 进一步,若 A 是对称正定矩阵,则 A 的顺序主子阵均正定.

例: 判别二次型的正定性

$$f(x_1, x_2, x_3) = x_1^2 + 2x_2^2 + 6x_3^2 + 2x_1x_2 + 2x_1x_3 + 6x_2x_3$$

解: 二次型的矩阵为 $A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 3 \\ 1 & 3 & 6 \end{bmatrix}$

二次型的顺序主子式

$$\Delta_1 = 1 > 0, \ \Delta_2 = \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{vmatrix} = 1 > 0, \ \Delta_3 = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 3 \\ 1 & 3 & 6 \end{vmatrix} = 1 > 0$$

所以A是正定的.

例: 若二次型是正定的,求 a 的取值范围.

$$f(x_1, x_2, x_3) = x_1^2 + x_2^2 + 5x_3^2 + 2ax_1x_2 - 2x_1x_3 + 4x_2x_3$$

解: 二次型的矩阵为 $A = \begin{bmatrix} 1 & a & -1 \\ a & 1 & 2 \\ -1 & 2 & 5 \end{bmatrix}$

二次型的顺序主子式

$$\Delta_1 = 1 > 0, \quad \Delta_2 = \begin{vmatrix} 1 & a \\ a & 1 \end{vmatrix} = 1 - a^2, \quad \Delta_3 = \begin{vmatrix} 1 & a & -1 \\ a & 1 & 2 \\ -1 & 2 & 5 \end{vmatrix} = -a(5a + 4),$$

▶ 所以a 的取值范围是

$$\begin{cases} 1 - a^2 > 0 \\ -a(5a+4) > 0 \end{cases} \Rightarrow -1 < a < 0$$

定理6.6: 实二次型 $f(x_1, x_2, \dots, x_n) = X^T A X = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n a_{ij} x_i x_j$ 为负定的充要条件是它的矩阵A的顺序主子式的值 是负正相间,即

$$\Delta_{1} = a_{11} < 0, \quad \Delta_{2} = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix} > 0, \quad \Delta_{3} = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} < 0, \dots$$

$$(-1)^{n} \Delta_{n} = (-1)^{n} \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \end{vmatrix} = |A| > 0$$

$$\begin{vmatrix} a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix}$$

▶ 即,奇数阶顺序主子式为负,偶数阶顺序主子式为正.

例: 判别二次型的类型

$$f(x_1, x_2, x_3) = -5x_1^2 - 6x_2^2 - 4x_3^2 + 4x_1x_2 + 4x_1x_3$$

解: 二次型的矩阵为
$$A = \begin{bmatrix} -5 & 2 & 2 \\ 2 & -6 & 0 \\ 2 & 0 & -4 \end{bmatrix}$$

$$\Delta_1 = -5 < 0, \quad \Delta_2 = \begin{vmatrix} -5 & 2 \\ 2 & -6 \end{vmatrix} = 26 > 0,$$

▶ 正定矩阵非常重要,它独立于二次型存在⇒ 正定矩阵的主要性质.

性质1: 正定矩阵的主对角线上的元素都大于零.

证明: 反证法, A 的主对角线上有一个元素

$$\mathbf{a}_{\mathbf{k}\mathbf{k}}$$
 <0,则取 $X = e_k \neq 0$

此时有

$$f(x_1, x_2, \dots, x_n) = X^T A X = e_k^T A e_k = a_{kk} \le 0$$

这与假设 A 是正定矩阵矛盾. 因此正定矩阵的主对角线上的元素都大于零. 证毕.

性质2: 任何正定矩阵都可逆,且其逆阵也一定 是正定阵.

证1: 用正定阵特征值的性质: 设正定阵A的特征值全为正

- ➤ A-1的特征值是A的特征值的倒数,也全为正;
- ➤ 故A-1 也是正定矩阵, 证毕.
- \triangleright AX= λ X, X= λ A⁻¹ X, A⁻¹ X= X/ λ

- 性质2: 任何正定矩阵都可逆,且其逆阵也一定 是正定阵.
- 证2: 设A 是正定阵,由定理6.4推论2, |A|>0, 所以A 是可逆的.
- 对二次型 $X^TA^{-1}X$ 作坐标变换, 令 X = A Y

$$X^{T}A^{-1}X = (AY)^{T}A^{-1}(AY)$$

= $Y^{T}A^{T}Y = Y^{T}AY > 0$

▶ 故A-1 是正定矩阵. 证毕.

性质3: 任何正定矩阵必能表示为 B^TB 的形式, 这里B是与A同阶的正定阵.

证明: 因为A 是正定阵,所以一定是实对称阵. 必能找到一个正交阵 P, 使得

$$P^{-1}A$$
 $P = P^{T}A$ $P = diag(\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n)$ 其中 $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n$ 是A的全部特征值.

 \triangleright 因为A 是正定阵,所以 $\lambda_i > 0$ (i = 1,2,...,n),

$$\lambda_i > 0$$
,亦即
$$A = P \cdot diag (\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n) \cdot P^T$$

$$\Leftrightarrow \mathbf{B} = \mathbf{P} \cdot diag \left(\sqrt{\lambda_1}, \sqrt{\lambda_2}, \cdots, \sqrt{\lambda_n} \right) \cdot \mathbf{P}^{\mathrm{T}}, \mathbb{M} B = B^{\mathrm{T}}$$

$$\mathbf{B}^2 = \mathbf{P} \cdot diag(\lambda_1, \lambda_2, \cdots, \lambda_n) \cdot \mathbf{P}^T = A$$

由于 $\lambda_i > 0$ (i = 1,2,...,n), $\sqrt{\lambda_i}$ 都是正实数

➤ 因此B 是n 阶实对称阵,且是正定矩阵

$$\mathbf{X} \mathbf{B}^2 = \mathbf{B}^T \mathbf{B}$$

 \rightarrow 从而可得 $A=B^2=B^TB$

证毕.

例:设A是一个m×n阶矩阵,则A^TA 是n阶对称矩阵,且是半正定的;如果A的秩是n,则A^TA 是正定阵.

解:由于 $(A^TA)^T = A^TA$,故 A^TA 是n阶对称矩阵. 对任意非零向量X,因为

$$X^{\mathsf{T}}(A^{\mathsf{T}}A) X = (AX)^{\mathsf{T}}(AX) \ge 0$$

▶ 所以ATA是半正定的.

如果A的秩是n,那么对于 $X\neq 0$,可知 $AX\neq 0$,因此

$$X^{T}(A^{T}A) X = (AX)^{T}(AX) > 0$$

▶ 所以ATA是正定阵.

- ■正定矩阵的应用不仅仅限于二次型
 - ▶ 线性方程组的求解: 消元的可行性/稳定性, LU分解、LDL^T分解 ...
 - ▶ 超定方程组的最小二乘解;
 - ▶ 数值方法的基础理论:
 有限元方法、有限差分法 ...

本章小结

- A. 概念与理论:
- (1) 二次型、二次型的矩阵
- (2) 惯性定理,惯性指数,二次型的规范形
- (3) 正定(负定、半正定、半负定、不定)二次型
- (4) 正定二次型的判定: 惯性指数,矩阵A的特征值,矩阵A的顺序主子式
- (5) 正定矩阵的性质.
- B. 计算方法:
- (1) 二次型用矩阵表示;
- (2) 化二次型为标准形: 配方法、正交变换法;
- (3) 掌握二次型的分类, 能熟练判别二次型的类型;
- (4) 正定二次型、正定矩阵相关的证明.