

6.3 实对称矩阵的对角化

本节讨论实对称矩阵的对角化问题, 将得到一个重要结论: n 阶实对称矩阵一定可以对角化, 且相似变换矩阵可以是正交矩阵. 下面我们将推导这一结论.

定理 6.4 实对称矩阵的特征值皆为实数.

证 设复数 λ 为实对称阵 A 的特征值, 复向量 x 为对应的特征向量, 即 $Ax = \lambda x$, $x \neq 0$. 等式两边左乘 \bar{x}^T , 得

$$\bar{x}^T Ax = \lambda \bar{x}^T x.$$

而

$$\bar{x}^T Ax = \bar{x}^T A^T x = (A\bar{x})^T x = (\overline{Ax})^T x = (\overline{\lambda x})^T x = (\bar{\lambda} \bar{x})^T x = \bar{\lambda} \bar{x}^T x,$$

故

$$(\bar{\lambda} - \lambda) \bar{x}^T x = 0.$$

因为 $x \neq 0$, 所以 $\bar{x}^T x \neq 0$, 于是 $\bar{\lambda} - \lambda = 0$, 即 $\bar{\lambda} = \lambda$, 故 λ 为实数.

显然, 当特征值 λ 为实数时, 齐次线性方程组 $(A - \lambda E)x = 0$ 是实系数方程组, 对应 λ 的特征向量是方程组的解, 必可取为实向量.

定理 6.5 设 λ_1, λ_2 是实对称矩阵 A 的两个不同的特征值, p_1, p_2 分别为对应 λ_1, λ_2 的特征向量, 则 p_1 与 p_2 正交.

证 等式 $Ap_2 = \lambda_2 p_2$ 两边左乘 p_1^T , 得

$$p_1^T Ap_2 = \lambda_2 p_1^T p_2.$$

而

$$p_1^T Ap_2 = p_1^T A^T p_2 = (Ap_1)^T p_2 = \lambda_1 p_1^T p_2,$$

故

$$\lambda_1 p_1^T p_2 - \lambda_2 p_1^T p_2 = (\lambda_1 - \lambda_2) p_1^T p_2 = 0.$$

因为 $\lambda_1 \neq \lambda_2$, 所以 $p_1^T p_2 = 0$, 即 p_1 与 p_2 正交.

我们不加证明地给出以下定理:

定理 6.6 设 A 为 n 阶实对称矩阵, 则必有正交阵 P , 使 $P^{-1}AP = P^T AP = \Lambda$, 其中 Λ 是以 A 的 n 个特征值为对角元的对角矩阵.

定理 6.7 设 A 为 n 阶实对称矩阵, λ 是 A 的 k 重特征值, 则矩阵 $\lambda E - A$ 的秩为 $n - k$, 从而 A 对应于特征值 λ 的线性无关的特征向量恰好有 k 个.

证 由定理 6.3 与定理 6.6 即得结论.

实对称矩阵对角化的步骤:

(i) 解特征方程 $|\lambda E - A| = 0$, 求出 n 阶实对称矩阵 A 的特征值 $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n$;

(ii) 对每个互异特征值 $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_s$, 解齐次线性方程组 $(\lambda_i E - A)x = 0 (i=1, 2, \dots, s)$, 分别求出它们的基础解系, 再将各个基础解系正交规范化, 最后将正交规范化后的基础解系合并为一个向量组, 从而得到 A 的 n 个两两正交的单位特征向量 p_1, p_2, \dots, p_n .

(iii) 令 $P = (p_1, p_2, \dots, p_n)$, 则 P 是一个正交矩阵, 且

$$P^{-1}AP = P^TAP = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \lambda_2 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & \lambda_n \end{pmatrix}.$$

例 3.1 求一个正交阵 P , 使 $P^{-1}AP = P^TAP = \Lambda$ 为对角阵, 其中

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 0 \\ -2 & 2 & -2 \\ 0 & -2 & 3 \end{pmatrix}.$$

解 由特征方程

$$\begin{aligned} |A - \lambda E| &= \begin{vmatrix} 1-\lambda & -2 & 0 \\ -2 & 2-\lambda & -2 \\ 0 & -2 & 3-\lambda \end{vmatrix} \stackrel{c_1-c_3}{=} \begin{vmatrix} 1-\lambda & -2 & 0 \\ 0 & 2-\lambda & -2 \\ \lambda-3 & -2 & 3-\lambda \end{vmatrix} \stackrel{c_2-2c_1}{=} \begin{vmatrix} 1-\lambda & 2(\lambda-2) & 0 \\ 0 & 2-\lambda & -2 \\ \lambda-3 & -2(\lambda-2) & 3-\lambda \end{vmatrix} \\ &= (\lambda-2) \begin{vmatrix} 1-\lambda & 2 & 0 \\ 0 & -1 & -2 \\ \lambda-3 & -2 & 3-\lambda \end{vmatrix} = -(\lambda+1)(\lambda-2)(\lambda-5) = 0, \end{aligned}$$

解得 A 的特征值为 $\lambda_1 = -1, \lambda_2 = 2, \lambda_3 = 5$.

对应 $\lambda_1 = -1$, 解齐次线性方程组 $(A + E)x = 0$, 即 $\begin{pmatrix} 2 & -2 & 0 \\ -2 & 3 & -2 \\ 0 & -2 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = 0$, 得基础解系

$\xi_1 = (2, 2, 1)^T$, 将 ξ_1 单位化, 得 $p_1 = \frac{1}{3}(2, 2, 1)^T$.

对应 $\lambda_2 = 2$, 解齐次线性方程组 $(A - 2E)x = 0$, 即 $\begin{pmatrix} -1 & -2 & 0 \\ -2 & 0 & -2 \\ 0 & -2 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = 0$, 得基础解系

$\xi_2 = (-2, 1, 2)^T$, 将 ξ_2 单位化, 得 $p_2 = \frac{1}{3}(-2, 1, 2)^T$.

对应 $\lambda_3 = 5$, 解齐次线性方程组 $(A - 5E)x = 0$, 即 $\begin{pmatrix} -4 & -2 & 0 \\ -2 & -3 & -2 \\ 0 & -2 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = 0$, 得基础解系

$\xi_3 = (1, -2, 2)^T$, 将 ξ_3 单位化, 得 $p_3 = \frac{1}{3}(1, -2, 2)^T$.

令 $P = (p_1, p_2, p_3) = \begin{pmatrix} \frac{2}{3} & -\frac{2}{3} & \frac{1}{3} \\ \frac{2}{3} & \frac{1}{3} & -\frac{2}{3} \\ \frac{1}{3} & \frac{2}{3} & \frac{2}{3} \end{pmatrix}$, 则 P 为正交矩阵, 且

$$P^{-1}AP = P^TAP = \Lambda = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 5 \end{pmatrix}.$$

例 3. 2 设 $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$, 求一个正交阵 P , 使 $P^{-1}AP = P^TAP = \Lambda$ 为对角阵.

解 由 $|A - \lambda E| = \begin{vmatrix} 1-\lambda & 1 & 1 \\ 1 & 1-\lambda & 1 \\ 1 & 1 & 1-\lambda \end{vmatrix} = \lambda^2(3-\lambda)$, 得 A 的特征值为 $\lambda_1 = \lambda_2 = 0$, $\lambda_3 = 3$.

对应 $\lambda_1 = \lambda_2 = 0$, 解齐次线性方程组 $(A - 0E)x = 0$, 即 $\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = 0$, 得基础解系

$\xi_1 = (-1, 1, 0)^T$, $\xi_2 = (-1, 0, 1)^T$. 将 ξ_1 , ξ_2 正交化, 取

$$\eta_1 = \xi_1 = (-1, 1, 0)^T,$$

$$\eta_2 = \xi_2 - \frac{(\xi_2, \eta_1)}{(\eta_1, \eta_1)}\eta_1 = (-1, 0, 1)^T - \frac{1}{2}(-1, 1, 0)^T = -\frac{1}{2}(1, 1, -2)^T.$$

再将 η_1 , η_2 单位化, 得

$$p_1 = \frac{1}{\sqrt{2}}(-1, 1, 0)^T, \quad p_2 = \frac{1}{\sqrt{6}}(1, 1, -2)^T.$$

对应 $\lambda_3 = 3$, 解齐次线性方程组 $(A - 3E)x = 0$, 即 $\begin{pmatrix} -2 & 1 & 1 \\ 1 & -2 & 1 \\ 1 & 1 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = 0$, 得基础解系

$\xi_3 = (1, 1, 1)^T$. 将 ξ_3 单位化, 得 $p_3 = \frac{1}{\sqrt{3}}(1, 1, 1)^T$.

令 $P = (p_1, p_2, p_3) = \begin{pmatrix} -\frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{6}} & \frac{1}{\sqrt{3}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{6}} & \frac{1}{\sqrt{3}} \\ 0 & -\frac{2}{\sqrt{6}} & \frac{1}{\sqrt{3}} \end{pmatrix}$, 则 P 为正交矩阵, 且

$$P^{-1}AP = P^TAP = \Lambda = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}.$$

例 3.3 A 是 3 阶实对称矩阵, A 的特征值为 $-1, 0, 1$, 其中 $\lambda = 1$ 和 $\lambda = 0$ 所对应的特征向量分别为 $(1, a, 1)^T$ 及 $(a, a+1, 1)^T$, 求 a 的值及矩阵 A .

解 因为 A 是实对称矩阵, 故特征向量 $(1, a, 1)^T$ 与 $(a, a+1, 1)^T$ 正交, 即

$$1 \times a + a \times (a+1) + 1 \times 1 = a^2 + 2a + 1 = (a+1)^2 = 0,$$

因此 $a = -1$.

设 A 对应于特征值 -1 的特征向量为 $\alpha_3 = (x_1, x_2, x_3)^T$, 则它与 $\alpha_1 = (1, -1, 1)^T$, $\alpha_2 = (-1, 0, 1)^T$ 均正交, 由此可得下面的齐次线性方程组

$$\begin{cases} x_1 - x_2 + x_3 = 0, \\ -x_1 + x_3 = 0, \end{cases}$$

该方程组的通解为 $k(1, 2, 1)^T$ (k 为任意常数), 取 $\alpha_3 = (1, 2, 1)^T$.

因为 A 是实对称矩阵, 故 A 可对角化. 令 $P = (\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3)$, 则 $P^{-1}AP = \Lambda$, 从而

$$A = P\Lambda P^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ -1 & 0 & 2 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & & \\ & 0 & \\ & & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ -1 & 0 & 2 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{1}{6} & -\frac{2}{3} & \frac{1}{6} \\ -\frac{2}{3} & -\frac{1}{3} & -\frac{2}{3} \\ \frac{1}{6} & -\frac{2}{3} & \frac{1}{6} \end{pmatrix}.$$