

國立陽明交通大學 碩士學位論文審定同意書

機 械 工 程 學 系 楊承澄 君

所提之論文

題目：(中文) 基於積分同步學習之多軸無人機參數估測與控制

(英文) Parameter Estimation and Control of
Multicopters Using Integral Concurrent Learning

經學位考試委員會審查通過，特此證明。

學位考試委員會 (簽名)

口試委員：

陳子殷 (召集人)

胡竹生

張光湖

蕭得聖

論文已完成修改

指導教授

楊秉祥

(簽名)

系主任

(簽名)

中 華 民 國 110 年 8 月 2 日