



问题描述



- 假设现在有一个图G:
 - V 是**顶点集** ($|V|=N$, 其中有 N 个顶点)
 - A 是**邻接矩阵** (0代表没边, 1代表有边)
 - X 是一个 $m*|V|$ 大小的矩阵, 代表**节点特征**, 每个节点有 **m 维的特征**
 - 每个节点的特征:
 - 对社交网络: 用户资料 (年龄、学历、地区), 用户画像等
 - 生物信息网络: 基因表达图谱, 基因功能信息等
 - 节点没有特征: 可以使用one-hot编码, 使每个节点的特征都不同
- 我们想做的任务可以是节点分类, 连接预测, 整图分类等



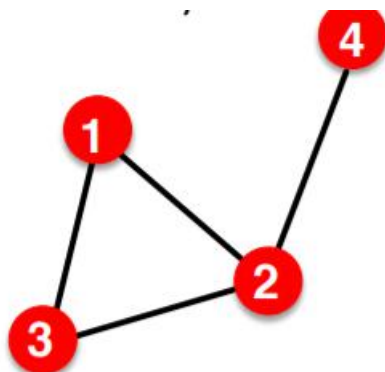
一些例子



- 根据**节点特征**分类:

四位同学的成绩 A: 20, B: 30, C: 40, D: 80

- 根据**结构信息**分类:



$$A_{ij} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

GCN同时利用结构信息
和节点特征进行分类

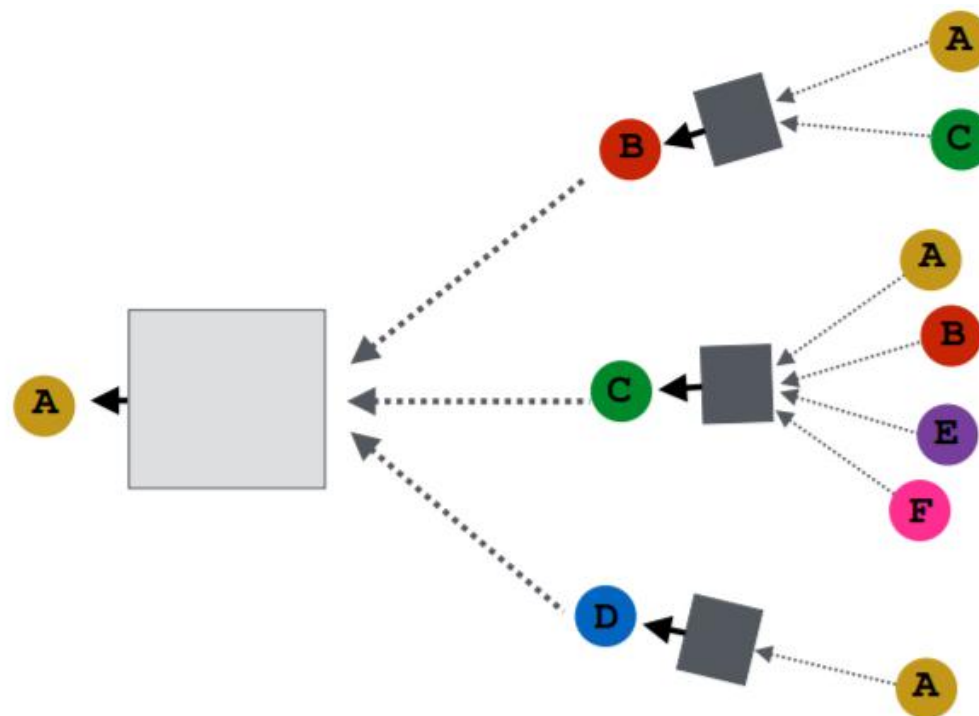
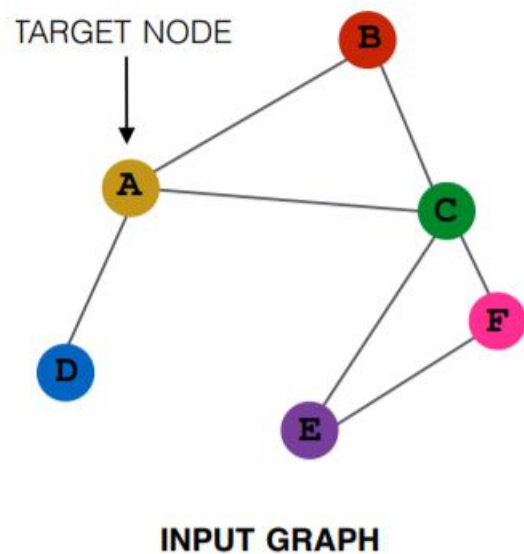


GCN



- 关键思想：基于附近的**网络邻居**生成节点的嵌入表示

例 目标：生成**目标节点A**的嵌入表示



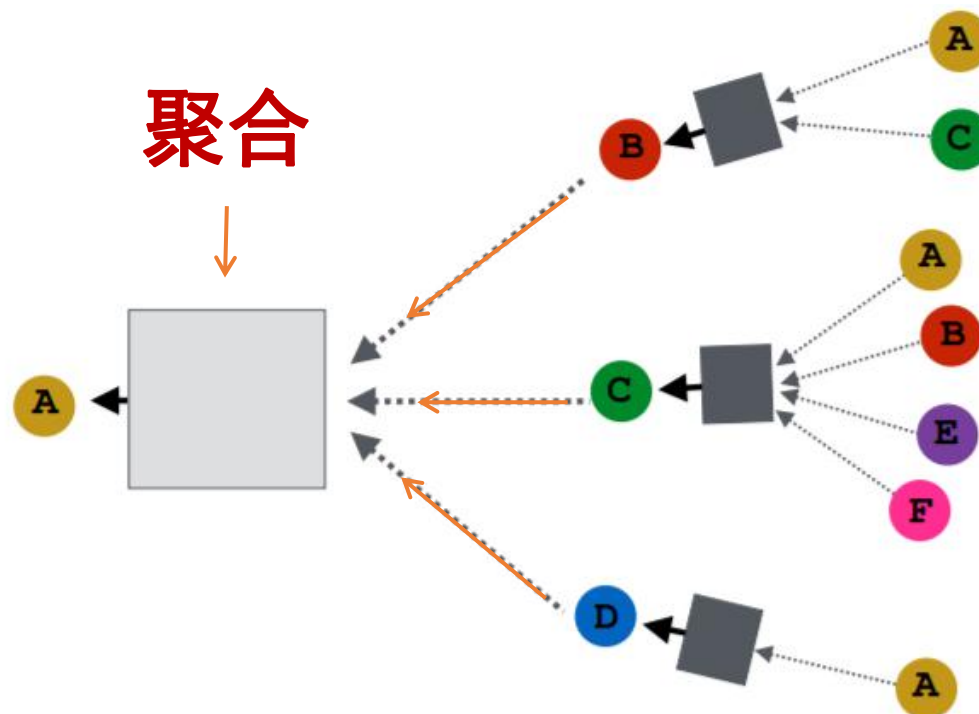
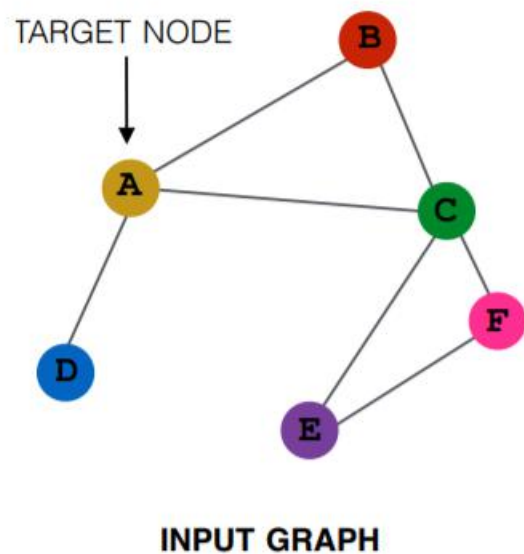


GCN



- 关键思想：基于附近的**网络邻居**生成节点的嵌入表示

例 目标：生成**目标节点A**的嵌入表示



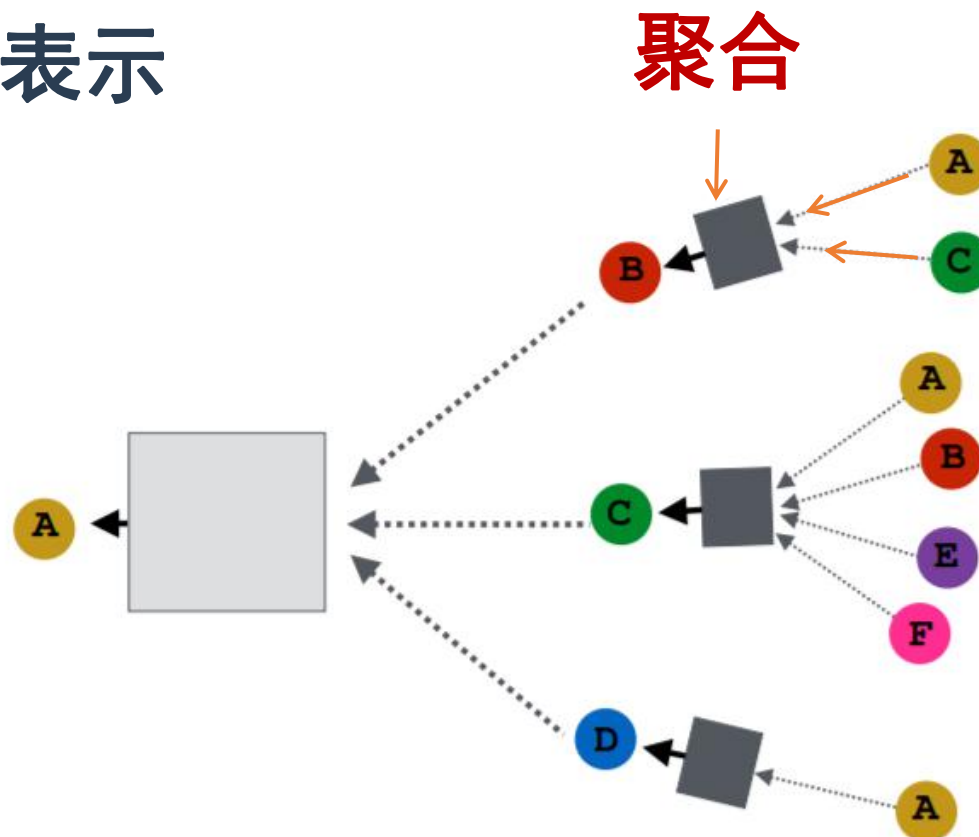
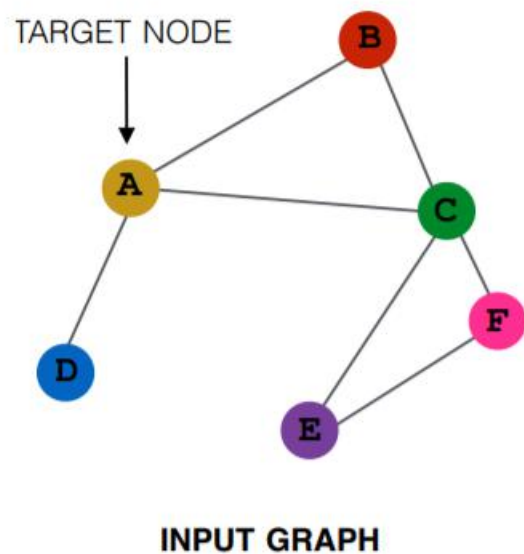


GCN



- 关键思想：基于附近的**网络邻居**生成节点的嵌入表示

例 目标：生成**目标节点A**的嵌入表示



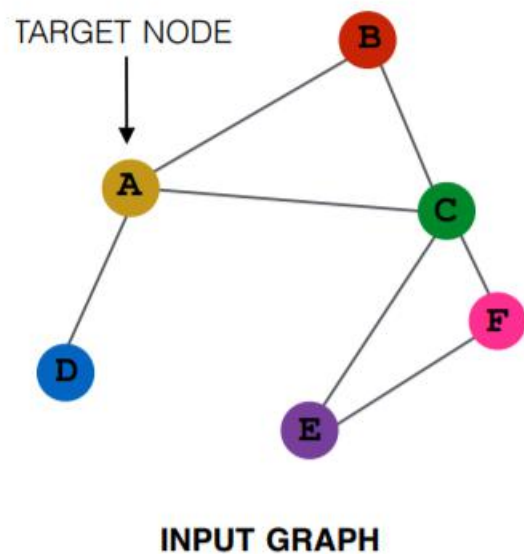


GCN

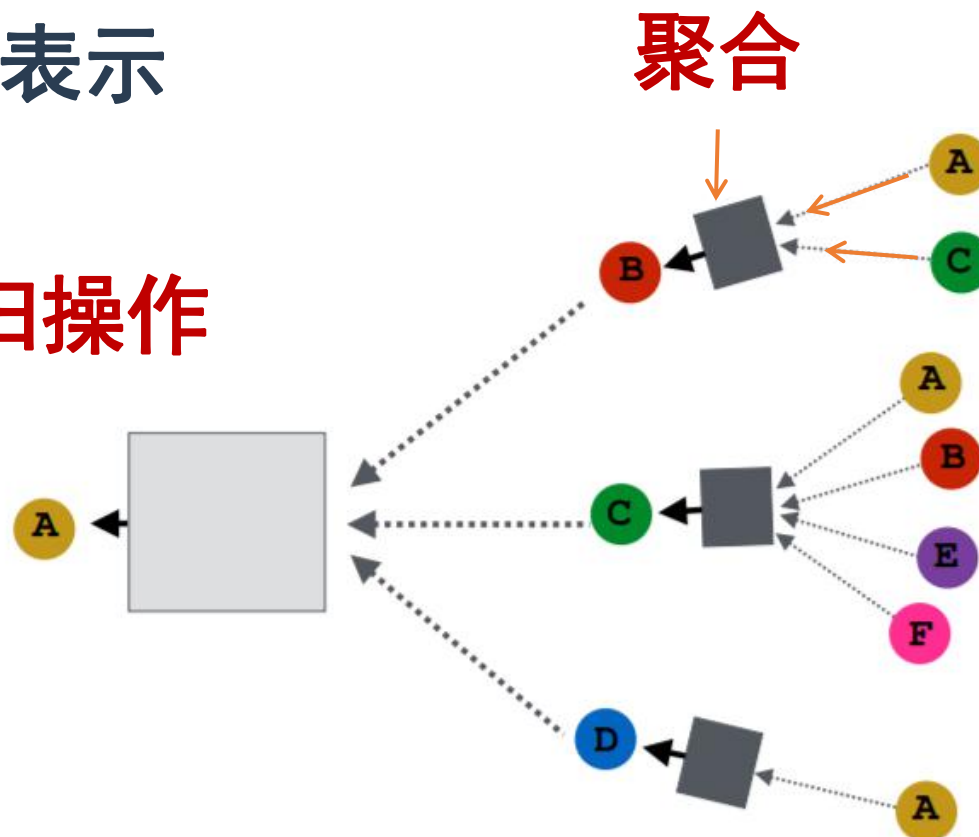


- 关键思想：基于附近的**网络邻居**生成节点的嵌入表示

例 目标：生成**目标节点A**的嵌入表示



递归操作

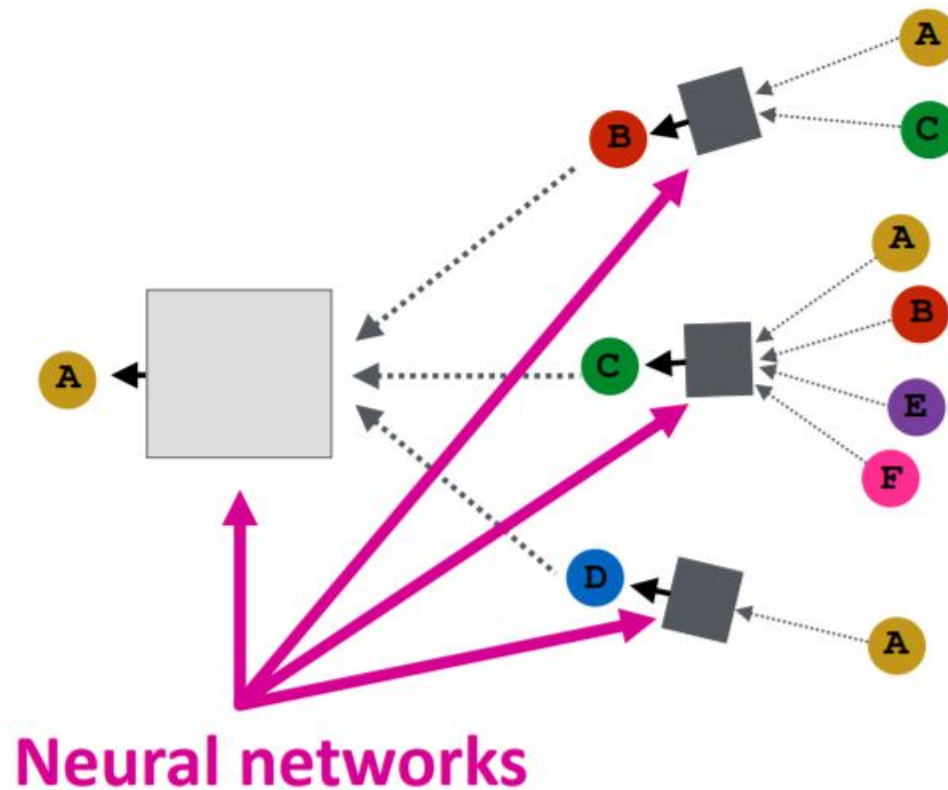
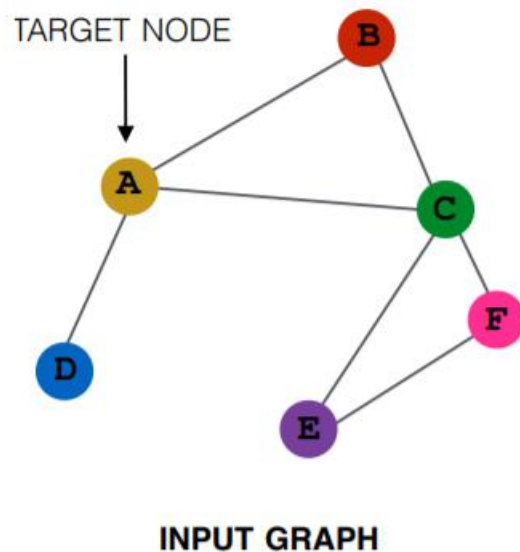




GCN



- 想法：节点使用基于**神经网络**的方法来聚合邻居的信息



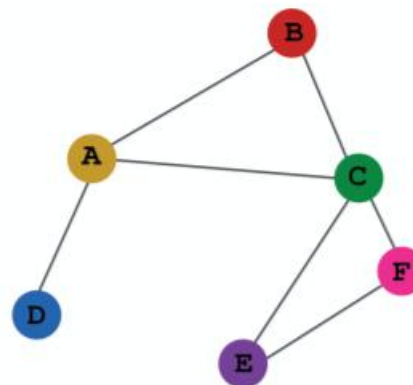


GCN



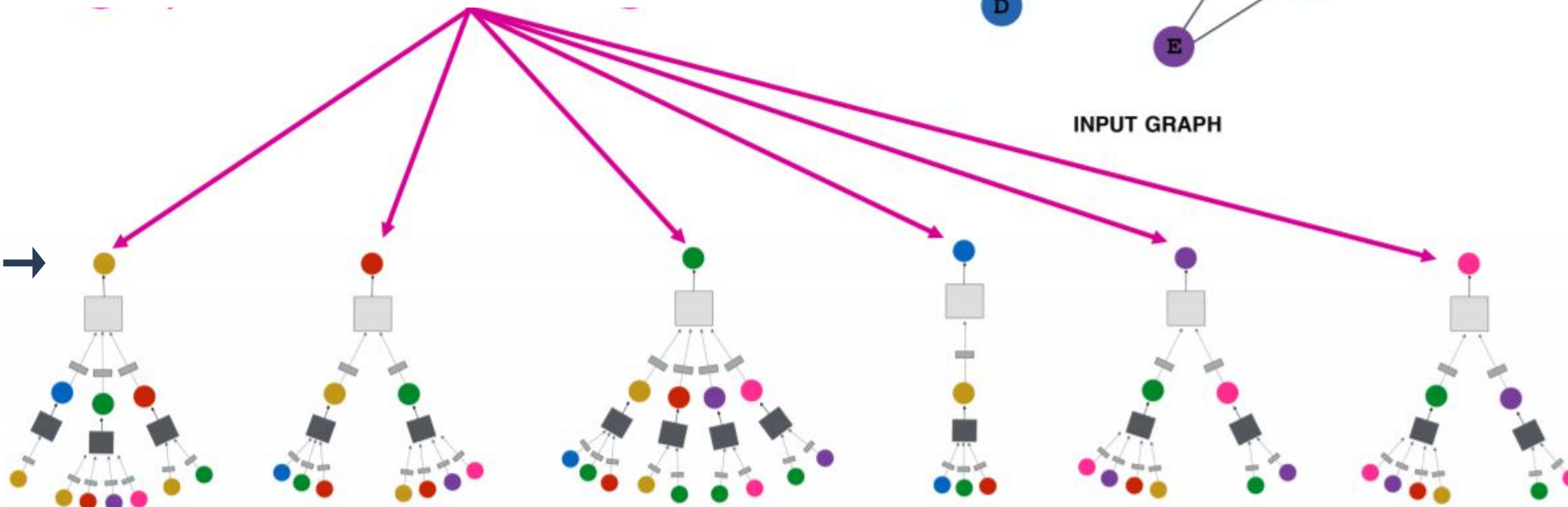
每个节点都有基于邻居的计算图

每个节点都根据邻居、
邻居的邻居来聚合信息



INPUT GRAPH

节点A→



节点B↑

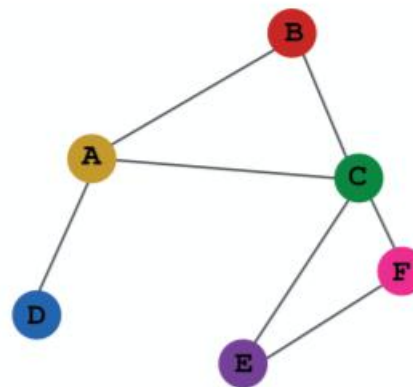


G**C****N**

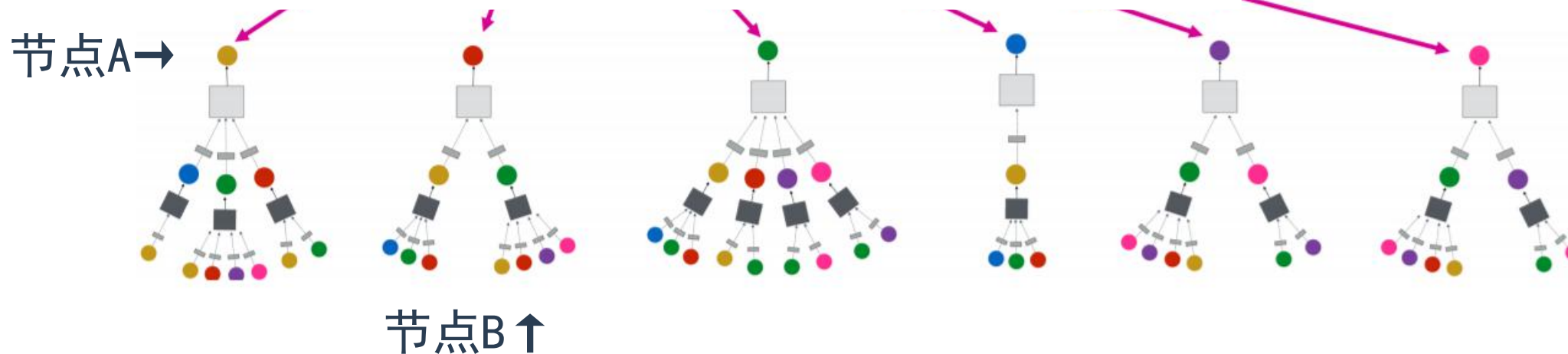


每个节点都有基于邻居的计算图

每个节点都根据邻居、 邻居的邻居来聚合信息



这里衍生成一个有两层的神经网络



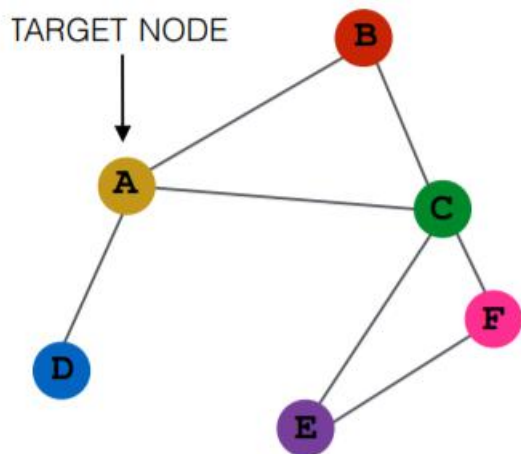


GCN可以有太多层网络

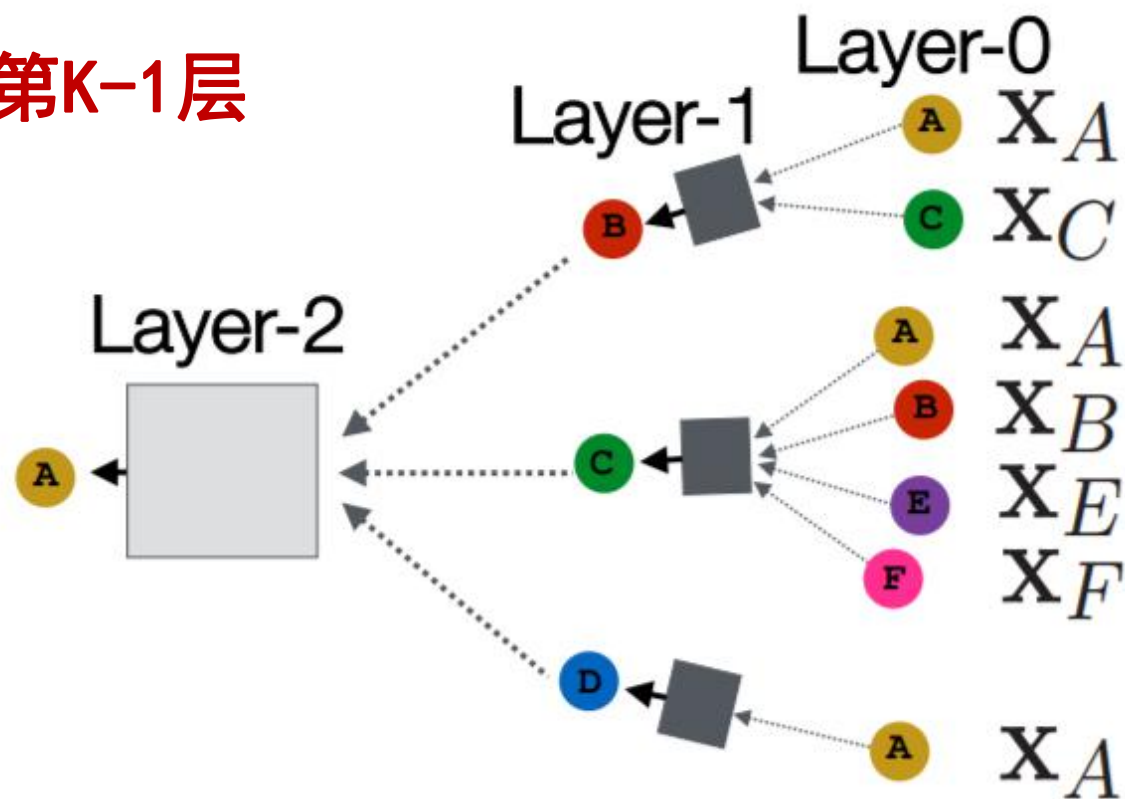


- 模型可以是**任何深度**
 - 节点在每一层都有嵌入表示
 - 节点在第**0**层的嵌入表示就是**节点特征X**
 - 第**K**层的节点的嵌入表示是**聚合第K-1层**

邻居节点的信息来计算得到的



INPUT GRAPH



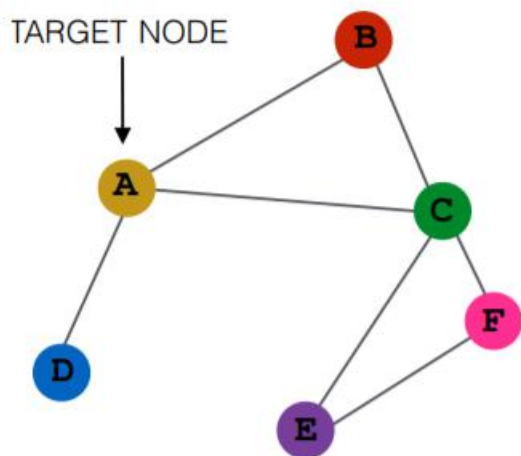


GCN可以有太多层网络



- 模型可以是**任何深度**
 - 节点在每一层都有嵌入表示
 - 节点在第**0**层的嵌入表示就是**节点特征X**
 - 第**K**层的节点的嵌入表示是**聚合第K-1层**

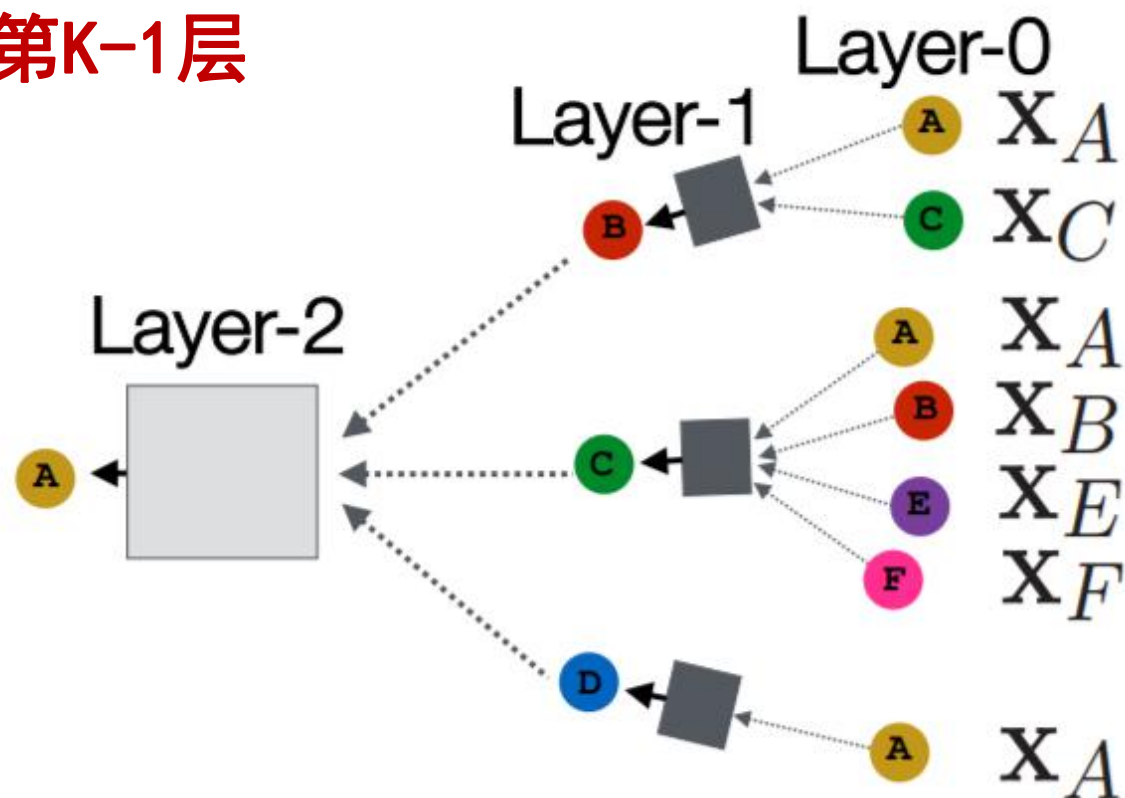
邻居节点的信息来计算得到的



INPUT GRAPH

第3层

D ←



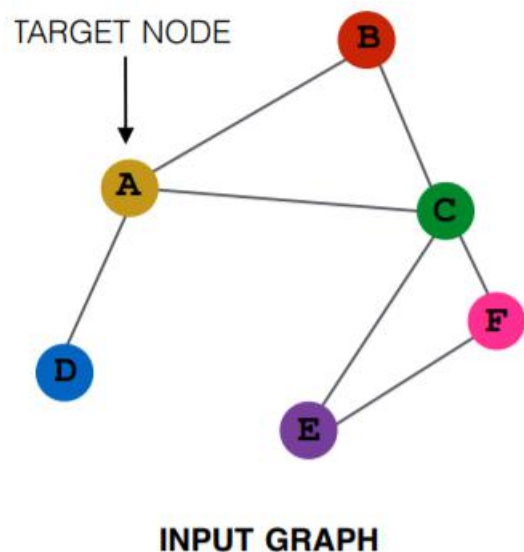


GCN可以有很多层网络



- 模型可以是**任何深度**
 - 节点在每一层都有嵌入表示
 - 节点在第**0**层的嵌入表示就是**节点特征X**
 - 第**K**层的节点的嵌入表示是**聚合第K-1层**

邻居节点的信息来计算得到的



在此图中生成目标节点A的嵌入表示，只需要一个两层的网络就可以聚合到所有节点的特征
6度空间理论→网络深度不会无限增加



GCN聚合



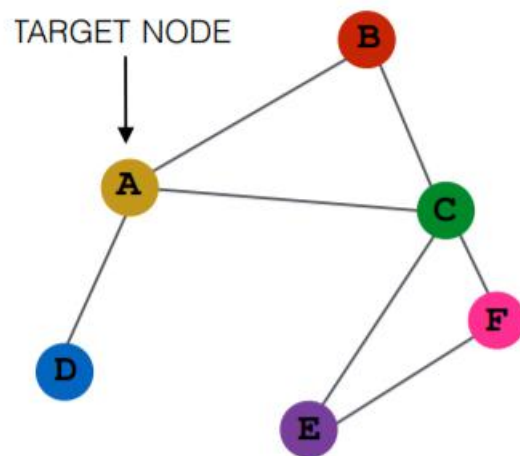
- 聚合邻居信息：关键的区别是如何跨层聚合邻居的信息

基本方法：(1) 对来自邻居的信息取平均 (2) 应用神经网络

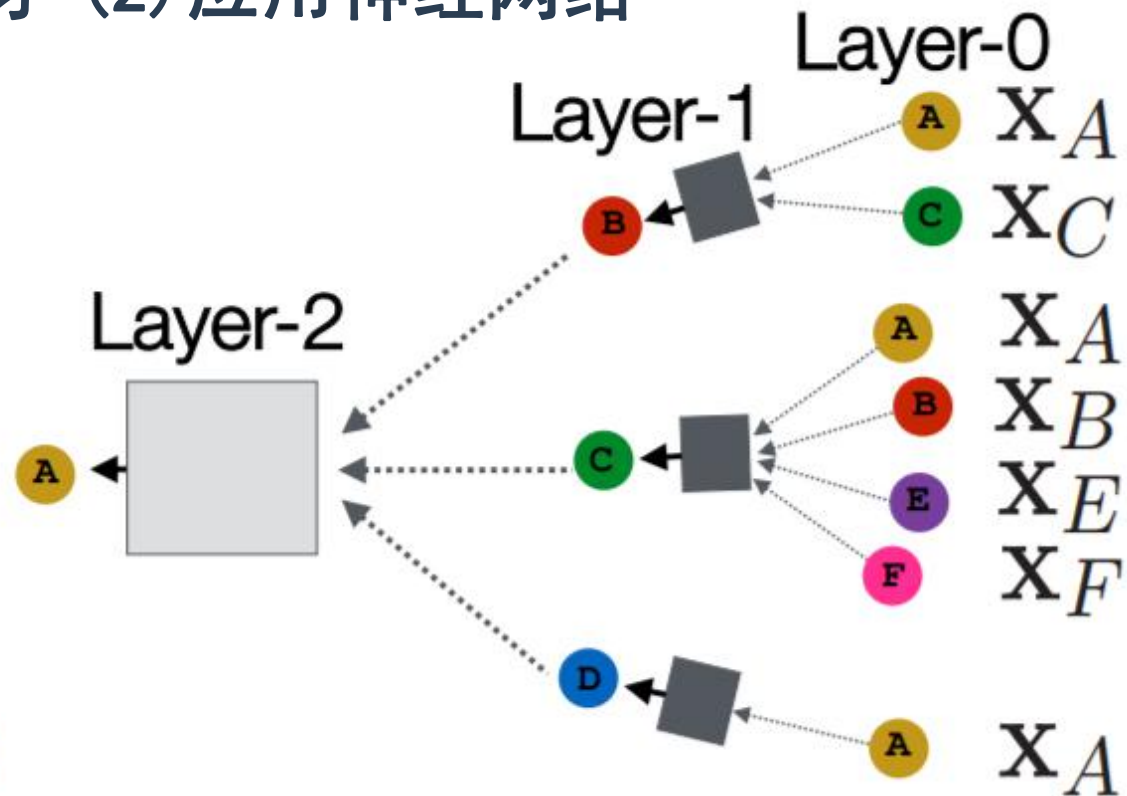
对节点B: $\overset{F*m}{W_1} * \overset{m*1}{(X_A + X_C)} / 2 \quad F*1$

对节点C: $\overset{F*m}{W_1} * (X_A + X_B + X_E + X_F) / 4$

同一层的W相同，
同一层可以共享参数



INPUT GRAPH





GCN聚合



- 聚合邻居信息：关键的区别是如何跨层聚合邻居的信息

基本方法：(1) 对来自邻居的信息取平均 (2) 应用神经网络

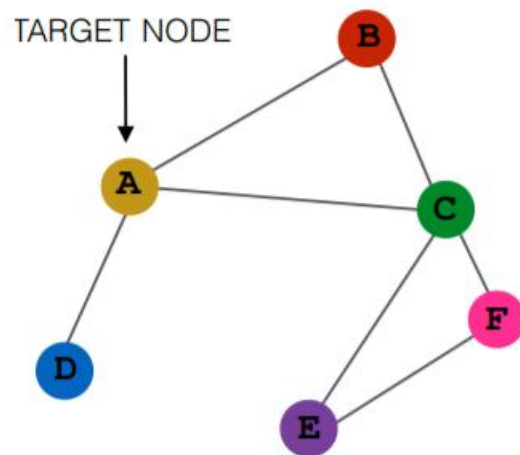
对节点B: $\overset{F*m}{W_1} * \overset{m*1}{(X_A + X_C)} / 2 \quad F*1$

对节点C: $\overset{F*m}{W_1} * (X_A + X_B + X_E + X_F) / 4$

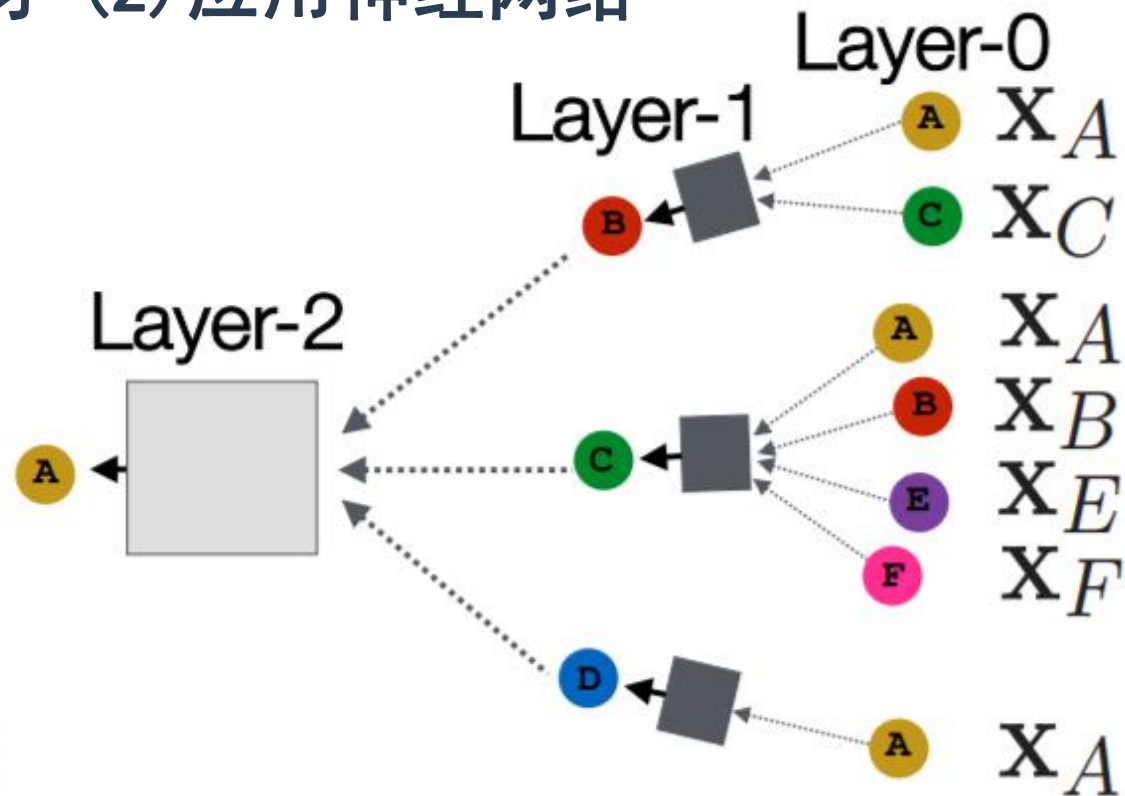
同一层的W相同，
同一层可以共享参数

对节点A: $\overset{A*F}{W_2} * \overset{F*1}{(X_B + X_C + X_D)} / 3 \quad A*1$

不同层的W不同



INPUT GRAPH

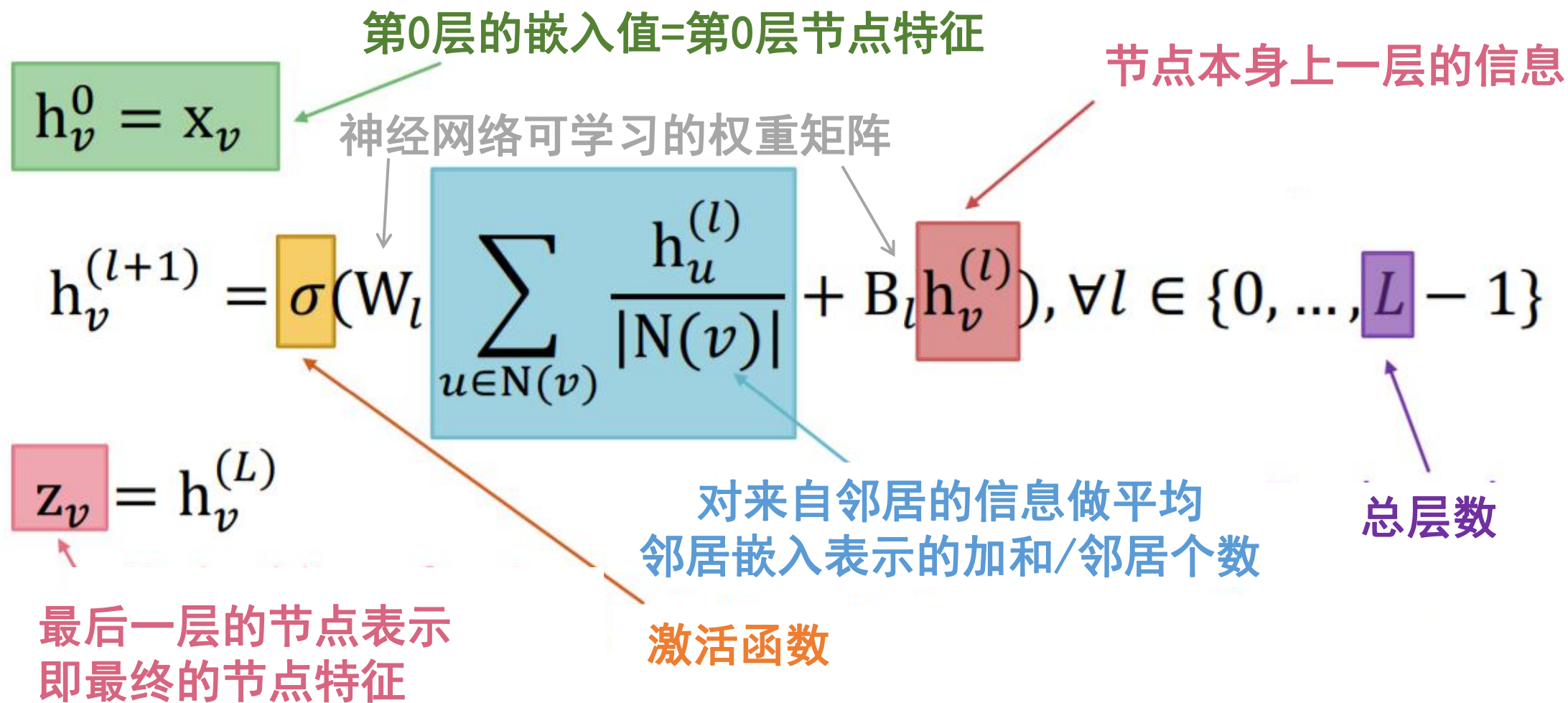




数学表示



- 基本方法：对来自邻居的信息取平均并且应用神经网络





模型参数

等价表示，向量化地表示



$$h_v^{(0)} = x_v$$

$$h_v^{(l+1)} = \sigma \left(W_l \sum_{u \in N(v)} \frac{h_u^{(l)}}{|N(v)|} + B_l h_v^{(l)} \right), \forall l \in \{0, \dots, L-1\}$$

$$z_v = h_v^{(L)}$$

$$\mathbf{H}^{(l+1)} = \sigma \left(\mathbf{H}^{(l)} \mathbf{W}_0^{(l)} + \tilde{\mathbf{A}} \mathbf{H}^{(l)} \mathbf{W}_1^{(l)} \right)$$

$$\text{with } \tilde{\mathbf{A}} = \mathbf{D}^{-\frac{1}{2}} \mathbf{A} \mathbf{D}^{-\frac{1}{2}}$$

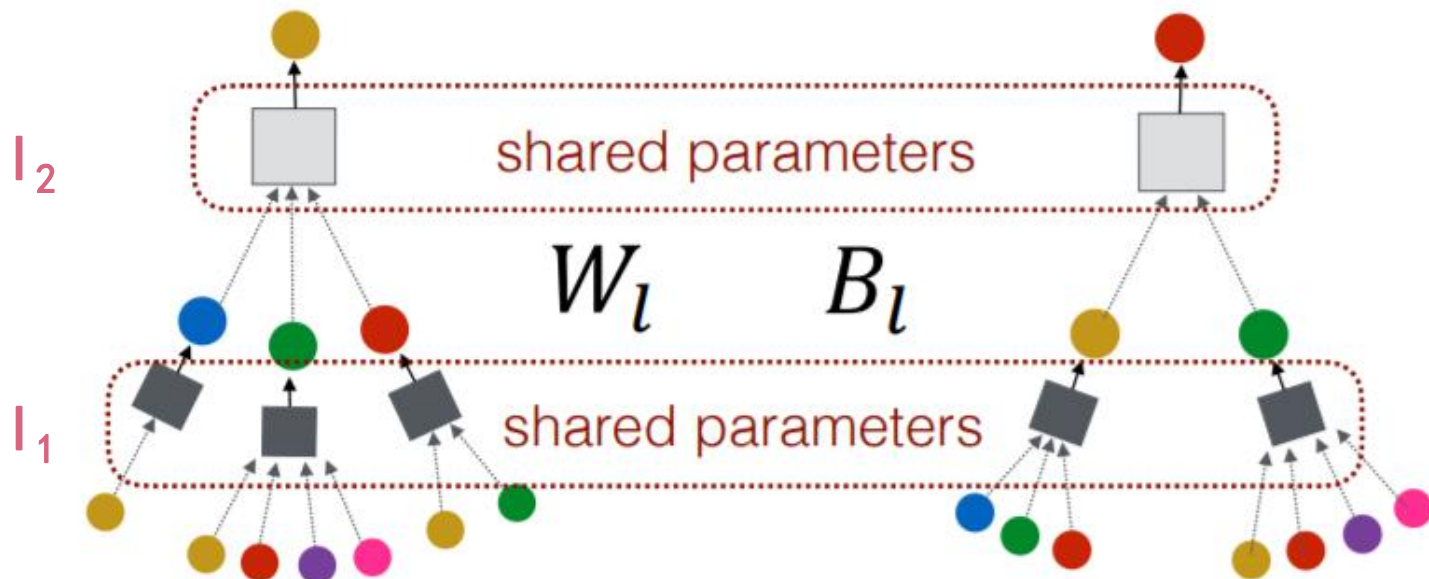
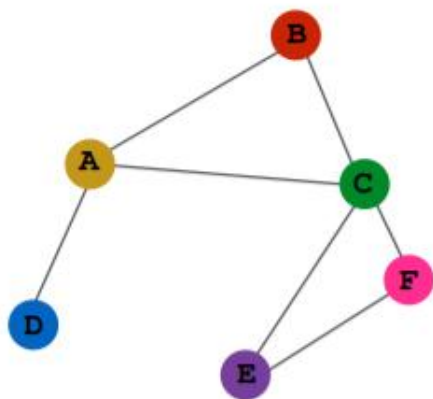
度矩阵 对角线矩阵



参数共享

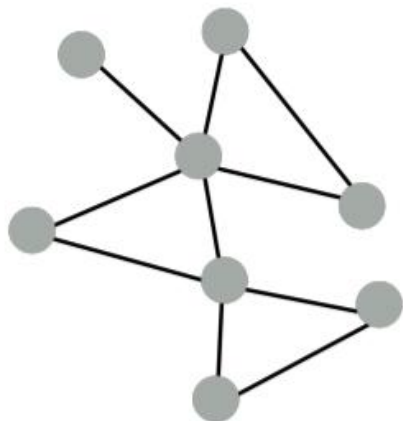


- 同一层中的节点共享共同的可学习参数 W 和 B ，并且由于参数共享，模型可以对应图中新加入的节点，而这是经典的图机器学习方法做不到的。

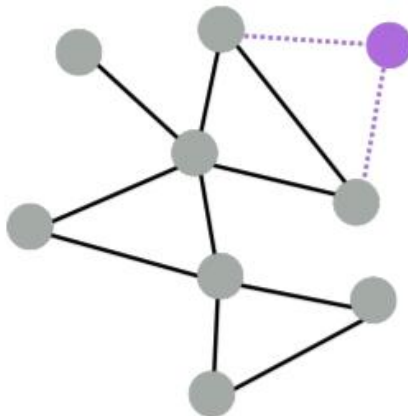




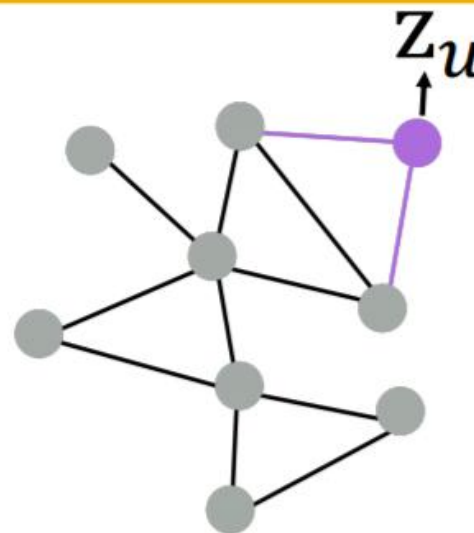
泛化能力



Train with snapshot



New node arrives



Generate embedding
for new node

图中有新的节点加入，已训练出的模型可以直接泛化到新加入的节点上，用已知的参数为新节点生成嵌入