

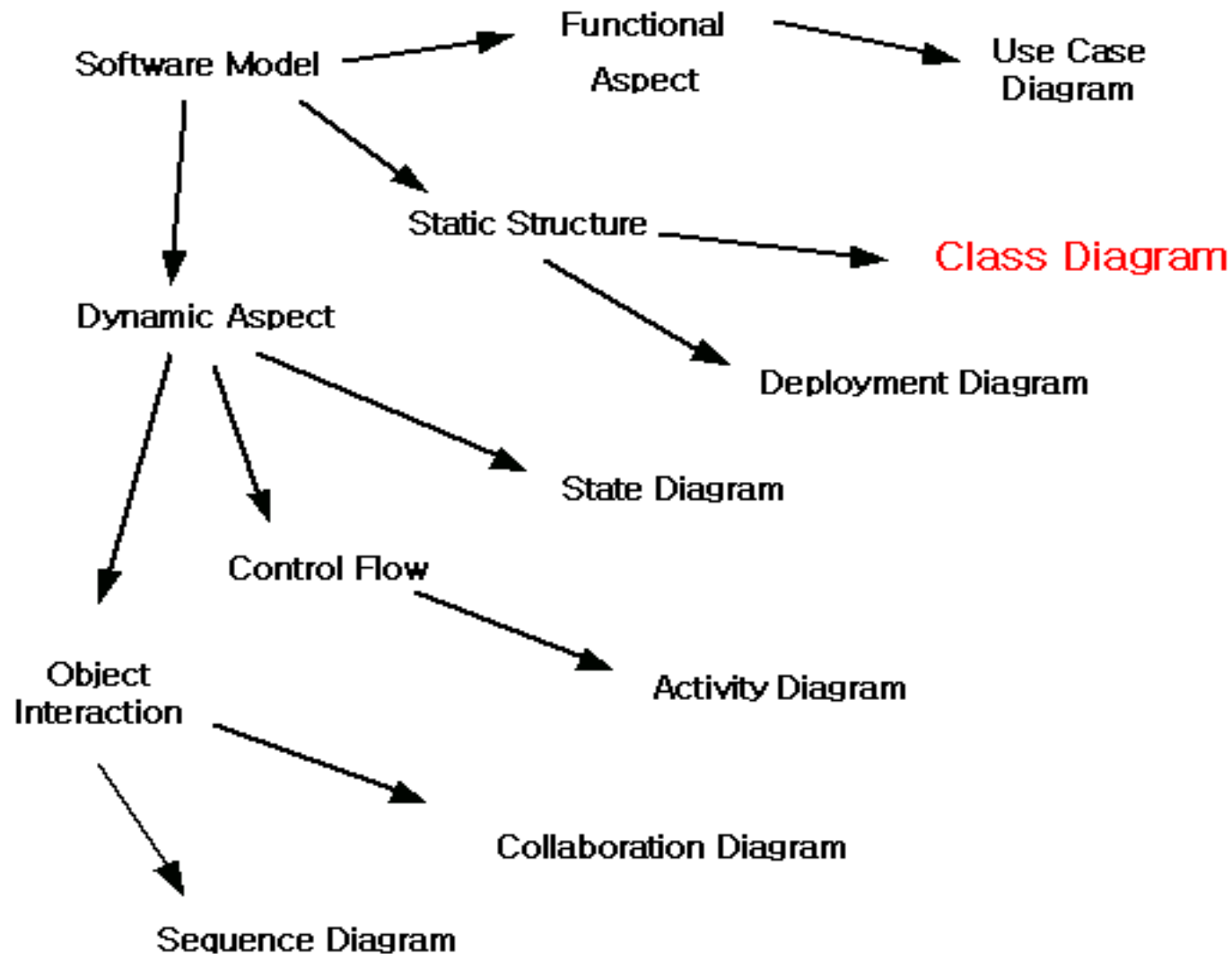
4장. UML

(Unified Modeling Language)

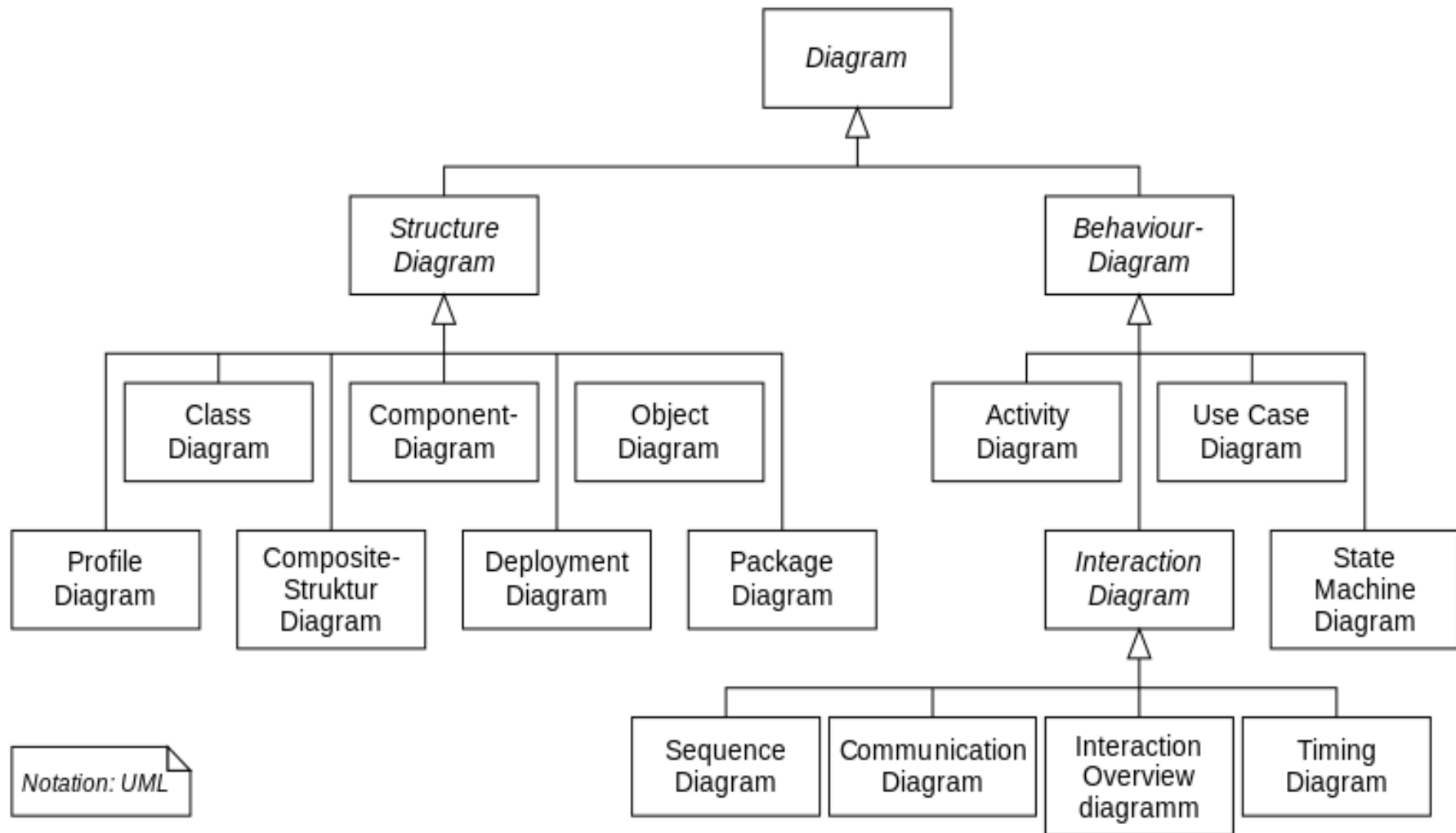
4.1 다이어그램 개요

- UML에서는 시스템을 보는 다양한 관점을 각각 모델링하기 위해 다양한 다이어그램 정의
 - 논리적인 관점, 기능적인 관점, 동적/정적인 관점 등을 나타내어 시스템을 설계하기 위한 도구
- ✓ Use Case Diagram
- ✓ Class Diagram
- ✓ Sequence Diagram
- ✓ Collaboration Diagram (협동도)
- ✓ State Diagram (상태도)
- ✓ Activity Diagram (행위도)
- ✓ Deployment Diagram (배치도)

UML 다이어그램이 지원하는 관점들

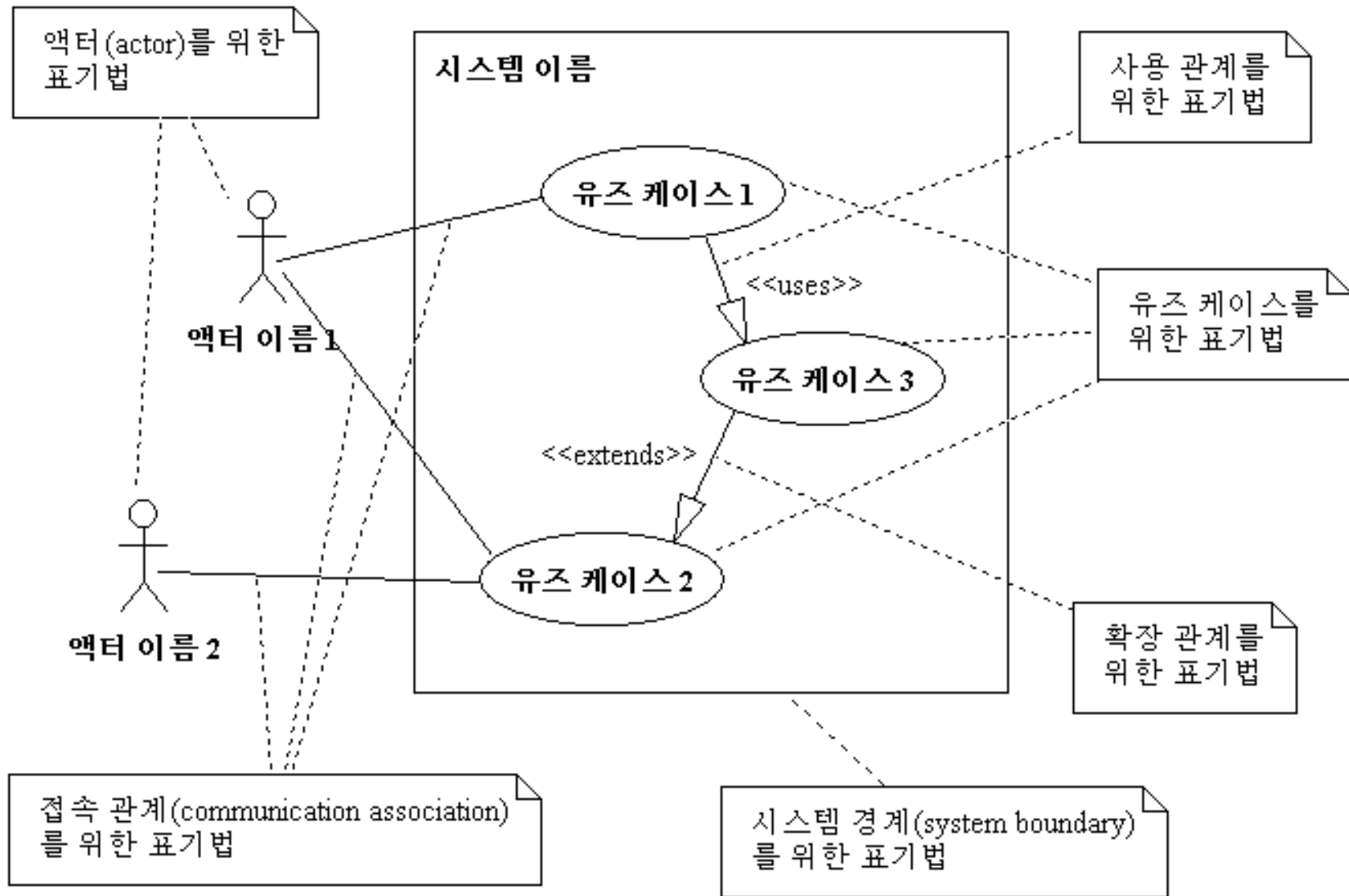


UML 다이어그램의 종류



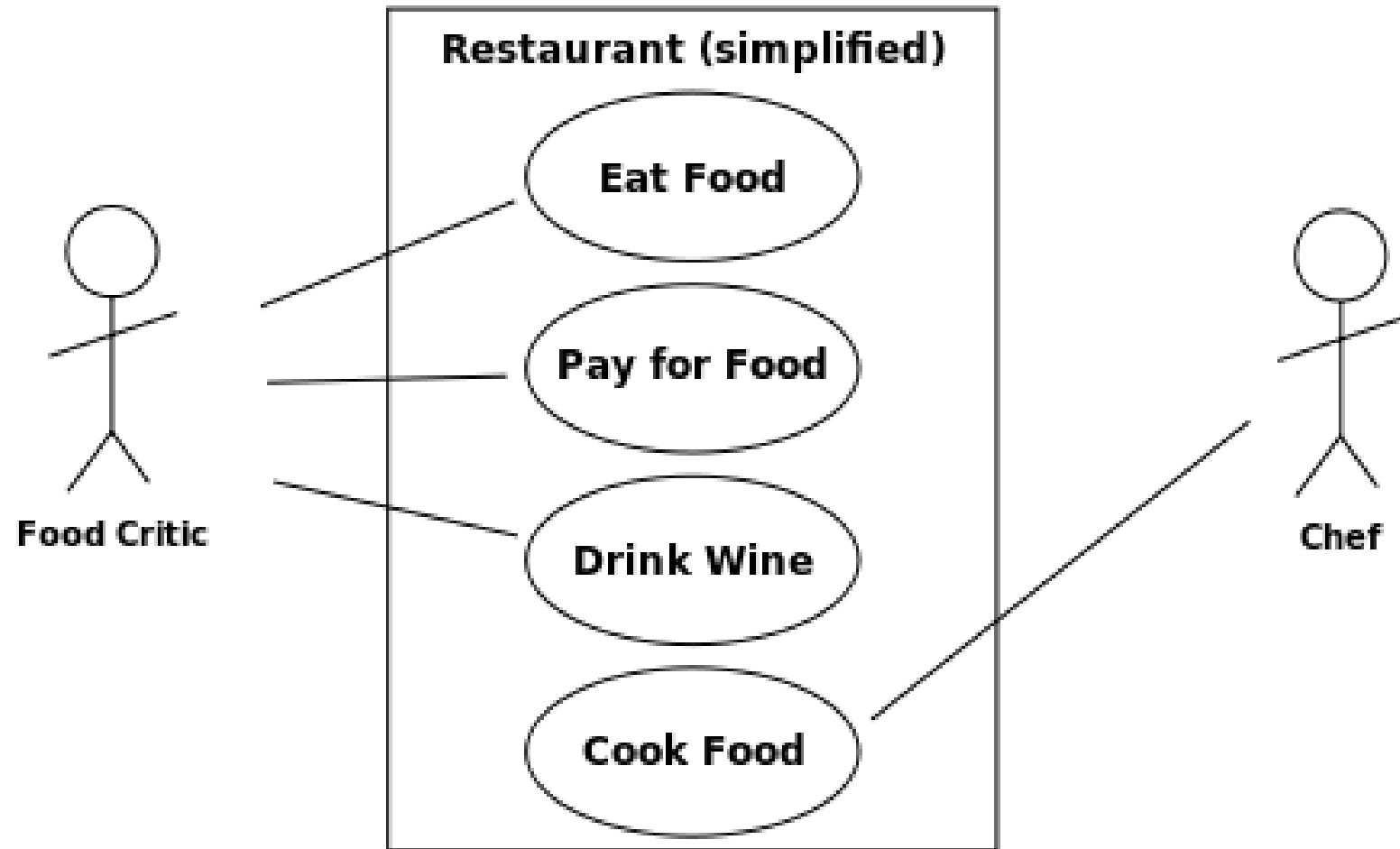
4.1.1 Use Case Diagram

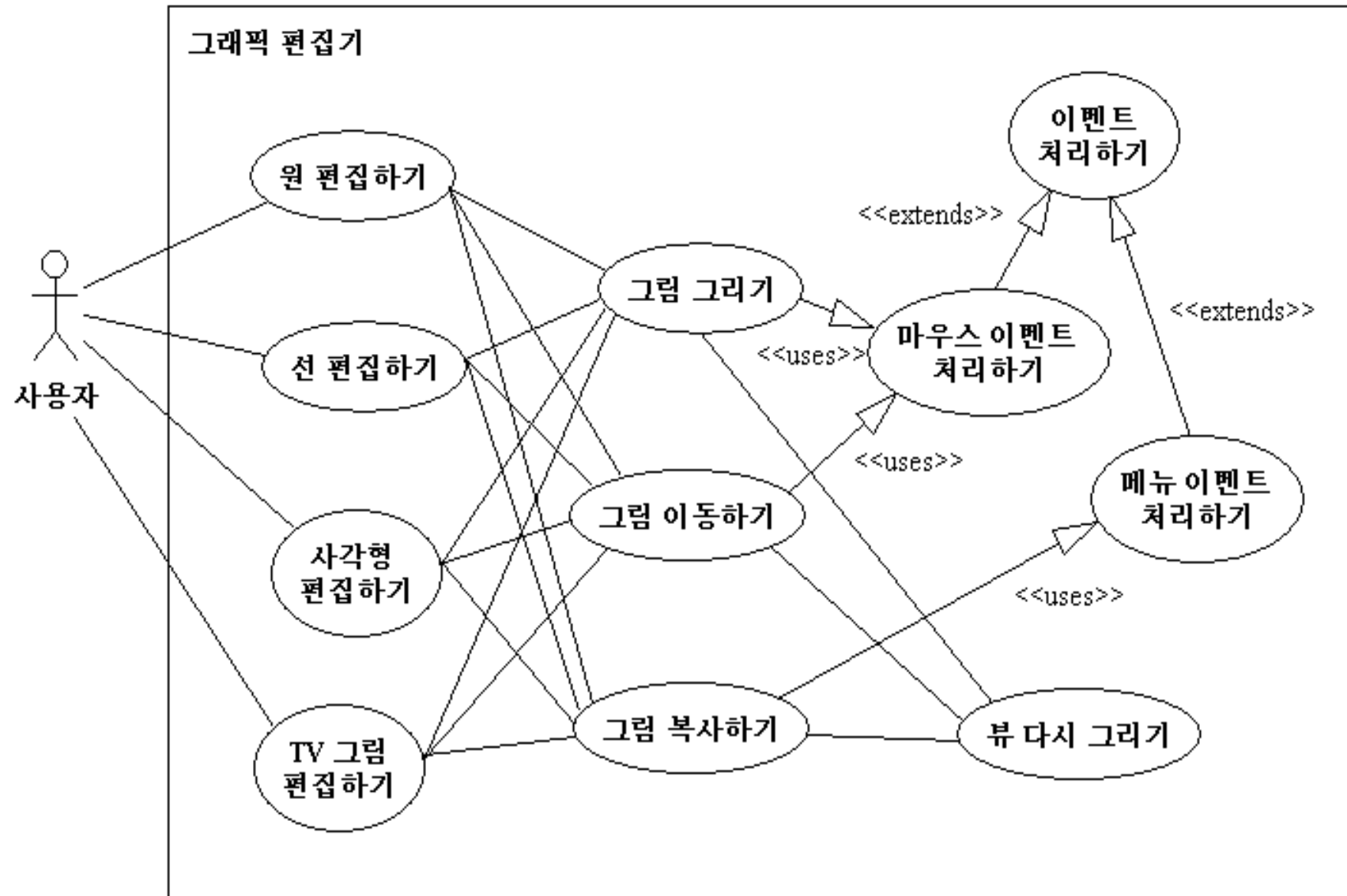
- 유스케이스 : “사용하는 경우”로 해석
- 기능적인 측면에서 사용자의 요구 사항을 명시하기 위한 것
 - 사용자가 구현될 시스템으로부터 어떠한 기능을 필요로 하는가?
 - 어떠한 기능이 수행되기 위해서 또 다른 어떤 기능을 필요로 하는가?
- 시스템 사용자가 **시스템을 사용하는 경우**를 모두 나열
 - 시스템 내부에서 프로세스 간 사용하는 경우도 포함
- **기능적 관점**
- 분석용 다이어그램
- Jacobson의 영향
- 가장 많은 양을 작성해야 함



<유스케이스 다이어그램 표기법>

- 액터 (Actor)
 - 시스템의 서비스를 이용하는 외부 객체
- 유스케이스 (Use Case)
 - 시스템이 제공해야 할 개별적인 서비스 표현
- 시스템 경계 (System Boundary)
 - 어떤 시스템이 제공해야 하는 유스케이스들의 범위를 결정
- 접속 관계 (Communication Association)
 - 액터와 유스케이스 사이 또는 유스케이스 간에 연결되는 관계
 - 사용 관계 (Use Association)
 - 확장 관계 (Extends Association) : 기능 추가

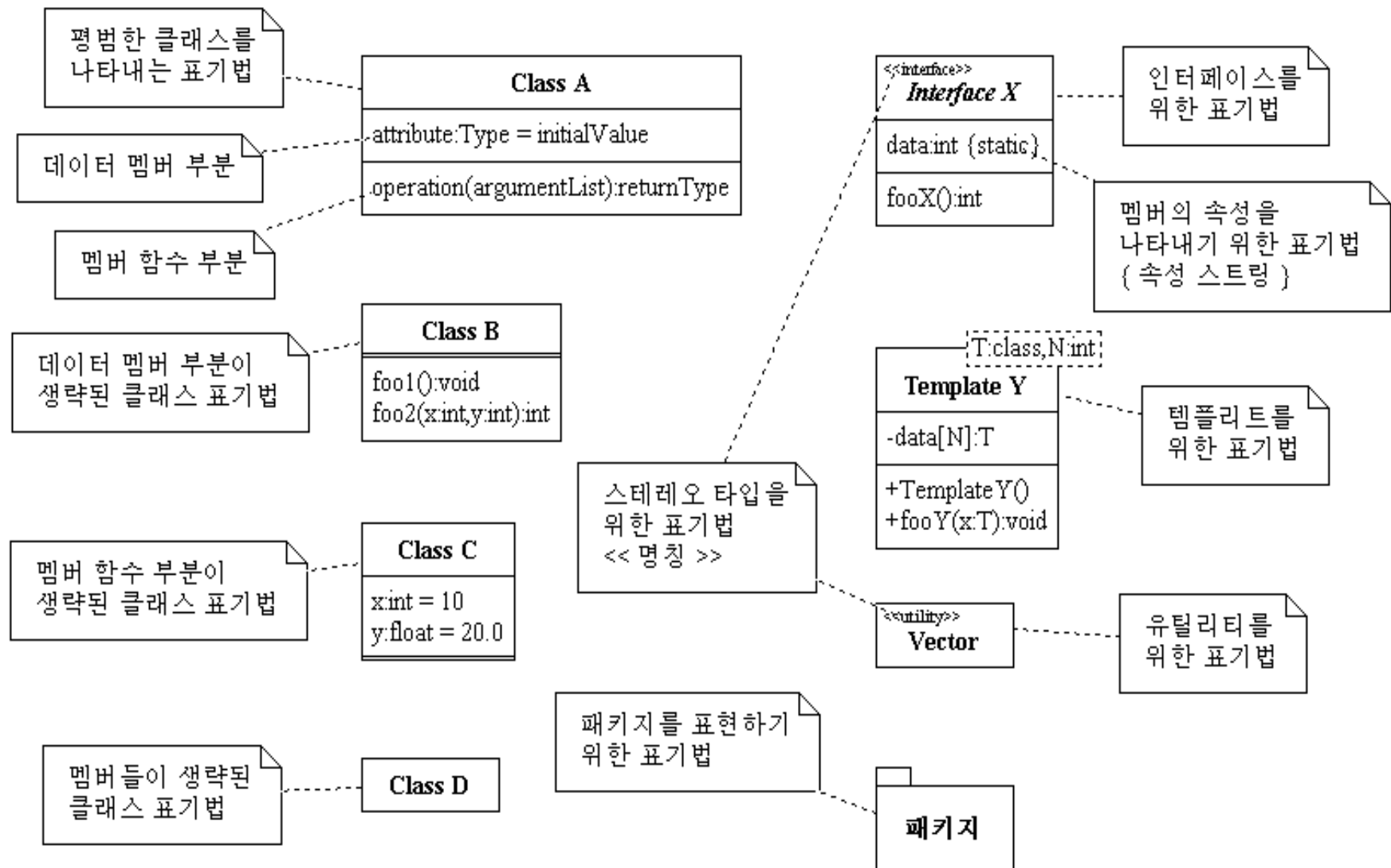




<그래픽 편집기의 기능 기술을 위한 유스케이스 다이어그램의 예>

4.1.2 Class Diagram

- 객체들과 그들 간의 관계를 추상화한 모델을 기술
- 시스템 구성 요소에 관한 **정적인 관점**을 기술
 - 시간의 흐름이나 외부에서 발생하는 사건에 관계없이 항상 일정하게 해석될 수 있는 시스템의 특징을 기술
- 가장 중요한 설계 문서
- 전체 공정(분석, 설계, 구현 단계)에서 지속적으로 사용
- 프로세스가 진행될수록 상세한 클래스 다이어그램을 작성할 수 있어야 함



<클래스 다이어그램에서 클래스 관련 표기법>

- 클래스의 데이터 멤버 기술 문법

<가시성> <변수명>:<타입> = <초기값> {<속성스트링>}

- <가시성> : +, -, #

- 변수명이 타입보다 더 중요함을 암시하기 위해 먼저 표기함

- 예)

- value:int = 0

- +name:String = "Kim"

- scale:float {transient}

- #ok:Boolean = true {static}

- 클래스의 **멤버 함수** 기술 문법

<가시성> <함수명>(<인수 리스트>):<리턴타입> {<속성
 <속성>}

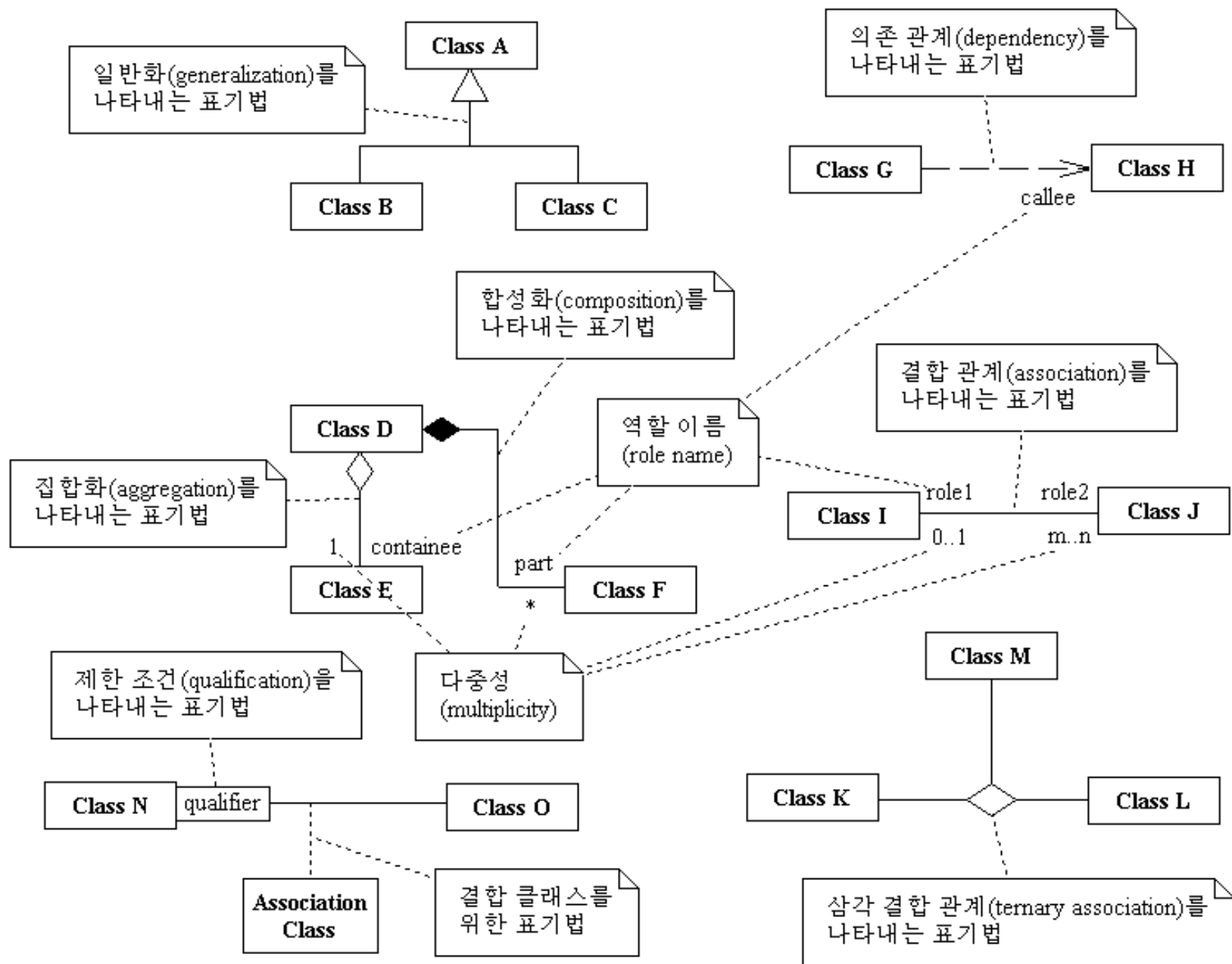
– 예)

 Foo()

 +sort(data:Array):Array {static}

 -moveCoordinate(dx:int, dy:int):void

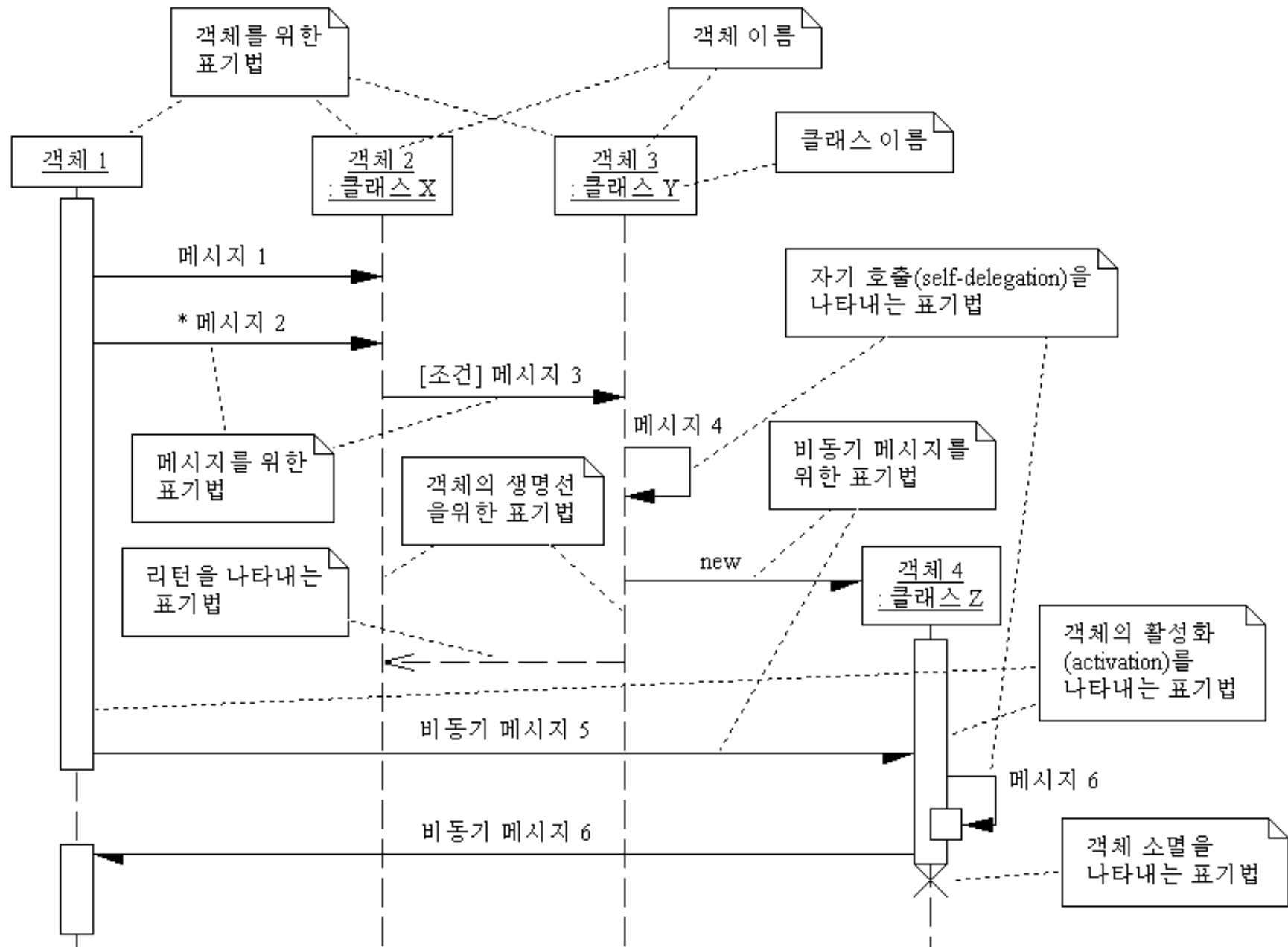
 #copy():Figure {virtual}



<클래스 다이어그램에서 관계 관련 표기법>

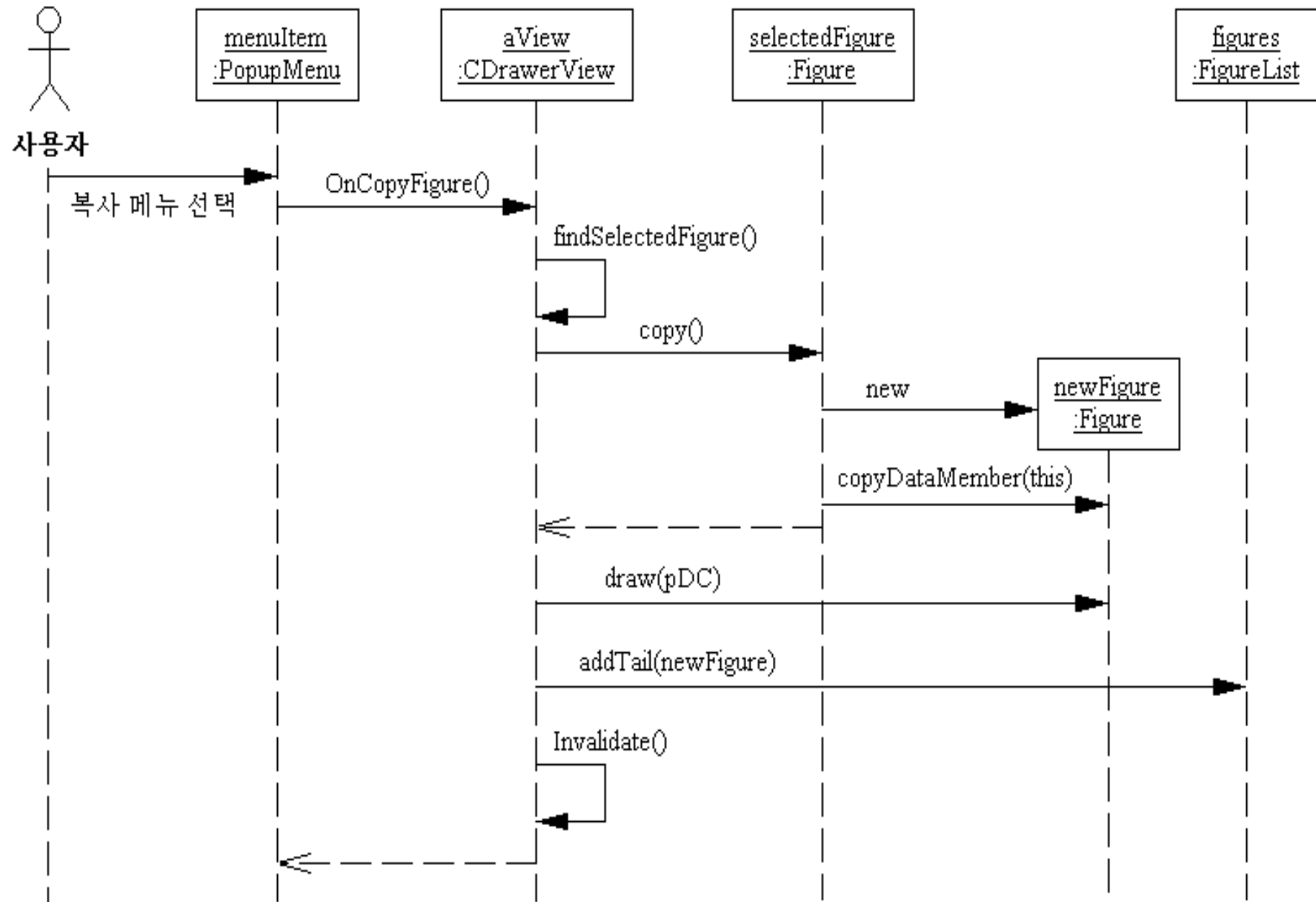
4.1.3 Sequence Diagram

- 시간의 흐름에 따라 시스템의 객체들이 어떠한 순서로 메시지를 주고 받는가를 모델링한 것
 - 메시지를 이용한 객체 간의 대화
- 동적인 관점
- 하나의 유스케이스에 대한 시나리오 역할
 - 어떤 객체들이 필요하며, 객체들이 어떤 서비스를 제공해야 하는지 구체적으로 인식케 됨
- 목적
 - 서비스 제공을 위한 시나리오를 명확하게 정의하고자 함
 - 클래스, 함수 이름 추출하여 클래스 다이어그램의 자원을 좀더 자세히 명시하고자 함
- 최근 CASE 도구들은 역공학 기능 제공
 - UNIX에서 cflow 도구가 제공하는 함수 호출 그래프 생성 기능과 유사



<시퀀스 다이어그램의 표기법>

- 완전한 화살표
 - 일반 메시지
- 반쪽 화살표
 - 비동기 메시지 (asynchronous message)
- 자기 호출 (Self-delegation)
 - 객체 자신에게 보내는 메시지
- 메시지 내용 기술 방식
 - 함수 호출 방식으로 표현
 - 약간의 표기법 추가
 - * : 그 메시지가 반복적으로 보내짐을 의미
 - [...] : 메시지가 보내지기 위한 조건
- 생명선 (Lifeline)
 - 객체 밑에 점선으로 표시되는 수직선
 - 객체 간의 상호작용 중에서 그 객체가 살아있음을 표현
- 활성화 (Activation)
 - 생명선 위에 긴 사각형 모양의 표기법
 - 객체의 메소드가 실행 중임을 명확하게 표현하기 위해 사용

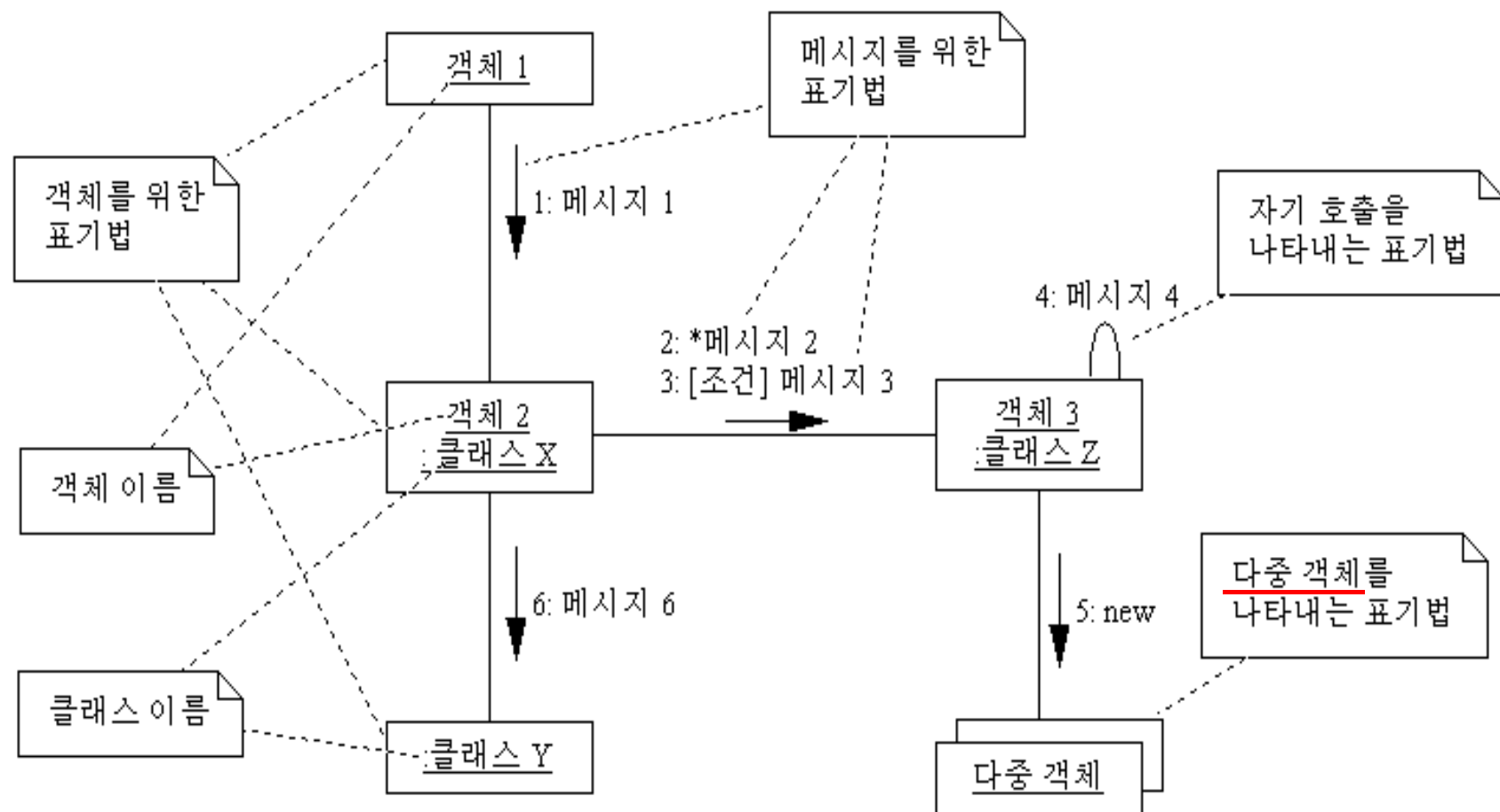


<시퀀스 다이어그램 작성 예>

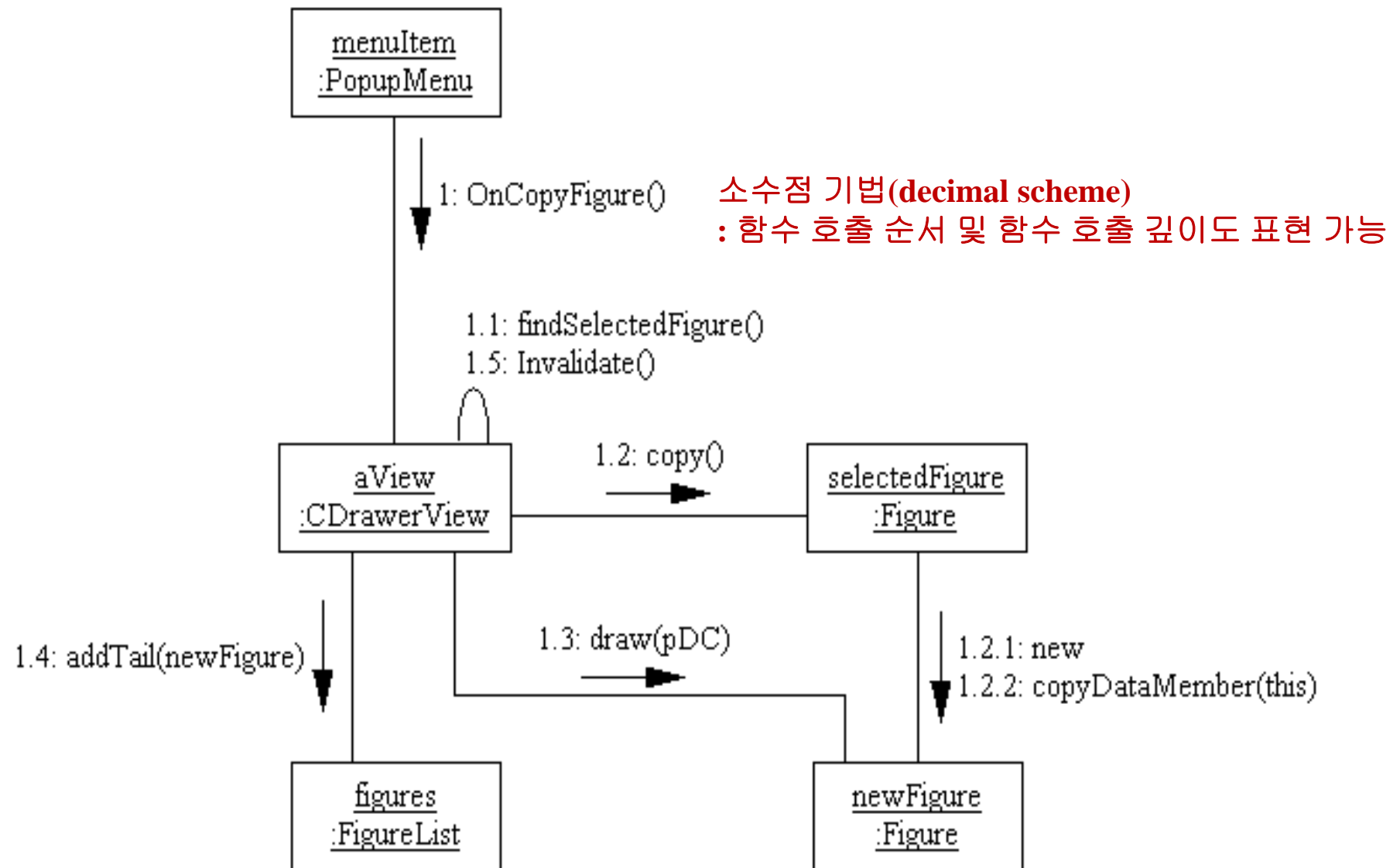
그래픽 에디터에서 하나의 그림 객체를 복사하는 과정

4.1.4 Collaboration Diagram

- 사용 목적과 내용이 시퀀스 다이어그램과 거의 동일
- Sequence Diagram의 또다른 표현 방식
- 동적인 관점
- 시간적인 측면 보다는 상호 작용에 대한 표현에 중점을 둠
 - 시퀀스 다이어그램
 - 생명선을 이용해 시간의 흐름에 따른 객체간의 상호 작용이 강조되어 표현됨
 - 메시지 순서가 확연히 드러남
 - 협동도
 - 객체들이 평면적으로 배치되며 실행 순서를 나타내는 번호를 이용함
 - 표기법의 종류가 시퀀스 다이어그램보다 적고, 더 간결하게 작성됨
- 설계자의 기호에 따라 위의 둘 중 하나를 작성하면 됨



<협동도 작성 예>

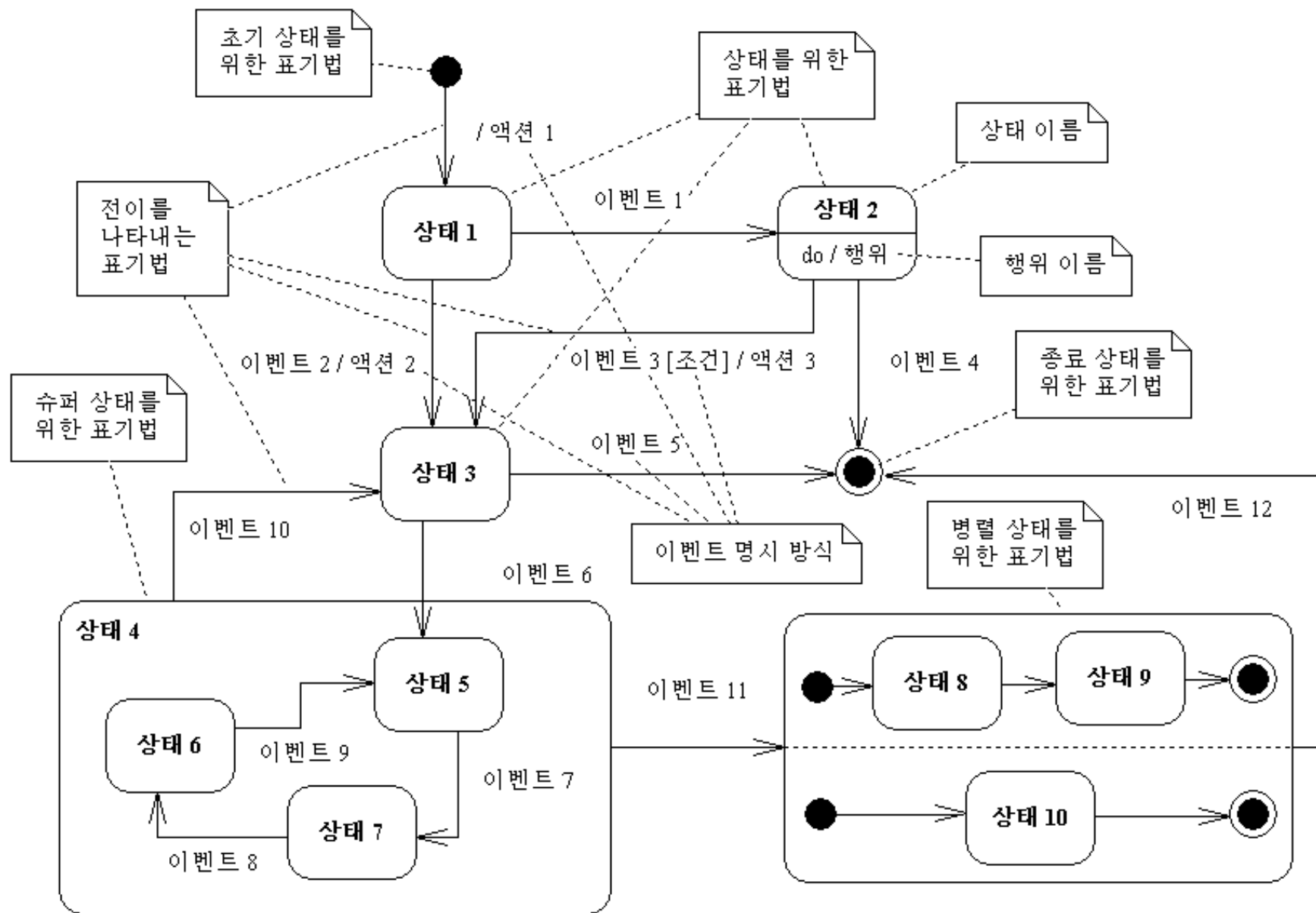


<협동도 표기법>

앞 시퀀스 다이어그램 작성 예와 동일한 내용

4.1.5 State Diagram

- 동적인 관점
- 객체의 상태 변화를 모델링
- 객체의 상태 변화를 야기하는 외부 이벤트에 초점
- 한 객체의 상태에 초점
 - 몇 가지 객체 상태가 필요한가?
 - 클래스의 상태 변수
 - 상태 변화 시에 수행해야 하는 서비스는 무엇인가?
 - 클래스 멤버 함수의 시그너처
 - 클래스 다이어그램의 상세 설계를 이루기 위한 중요 자원
- 시퀀스 다이어그램
 - 시간에 초점
 - 객체들간의 상호 작용에 초점



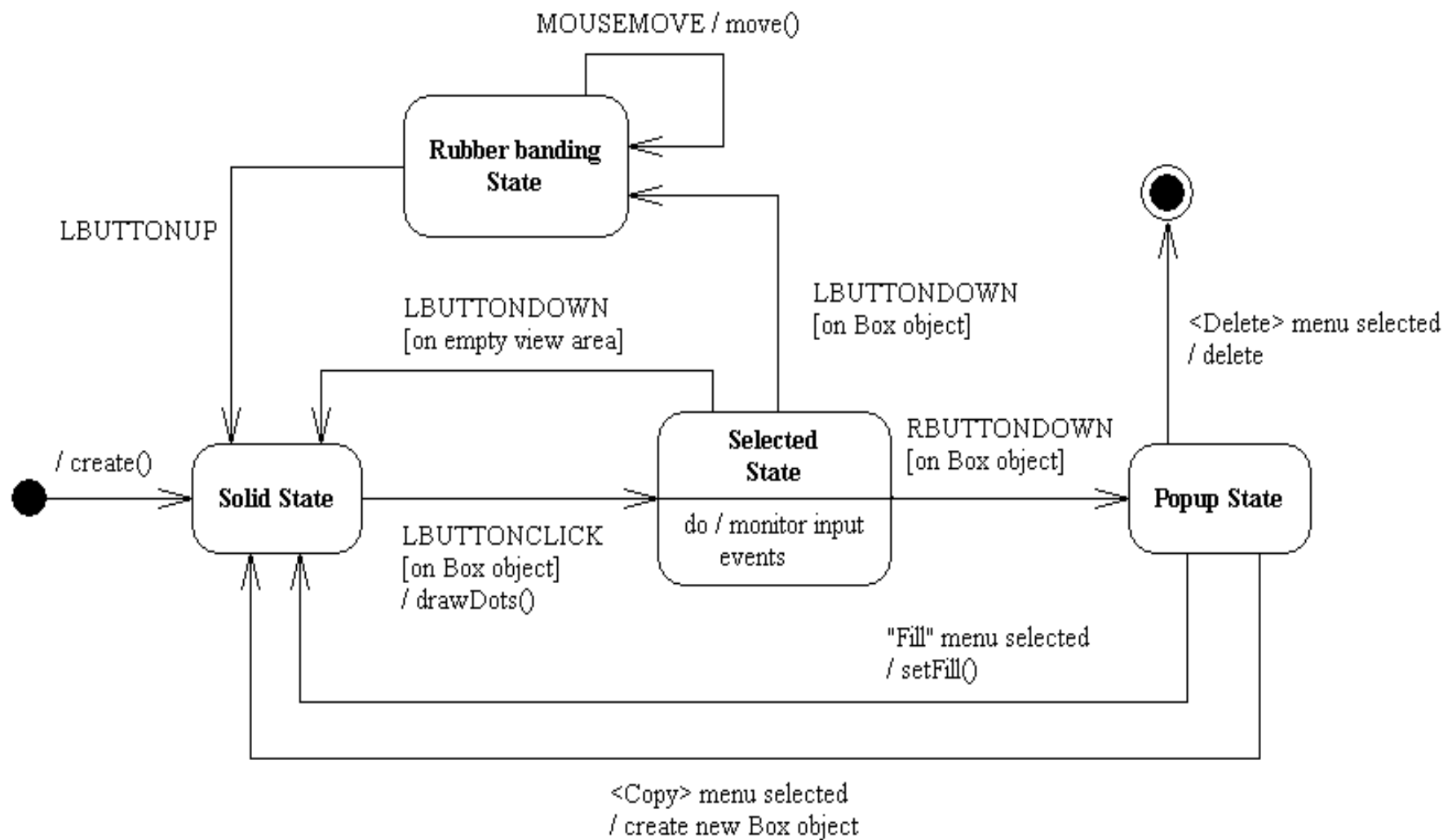
<상태도 표기법>

- 상태(state)

- 시작 상태(start state) : 채워진 원
- 종료 상태(end state) : 두 개의 원으로 표기
- 슈퍼 상태(superstate)
 - 여러 개의 상태를 묶어서 하나의 상태인 것처럼 표기한 것
 - 상태의 수가 늘어나는 것을 계층적인 형태로 제어하기 위함
 - 예) 상태 4
- 병렬 상태(concurrent state)
 - 예) 상태 8, 상태 9, 상태 10

- 전이(transition)

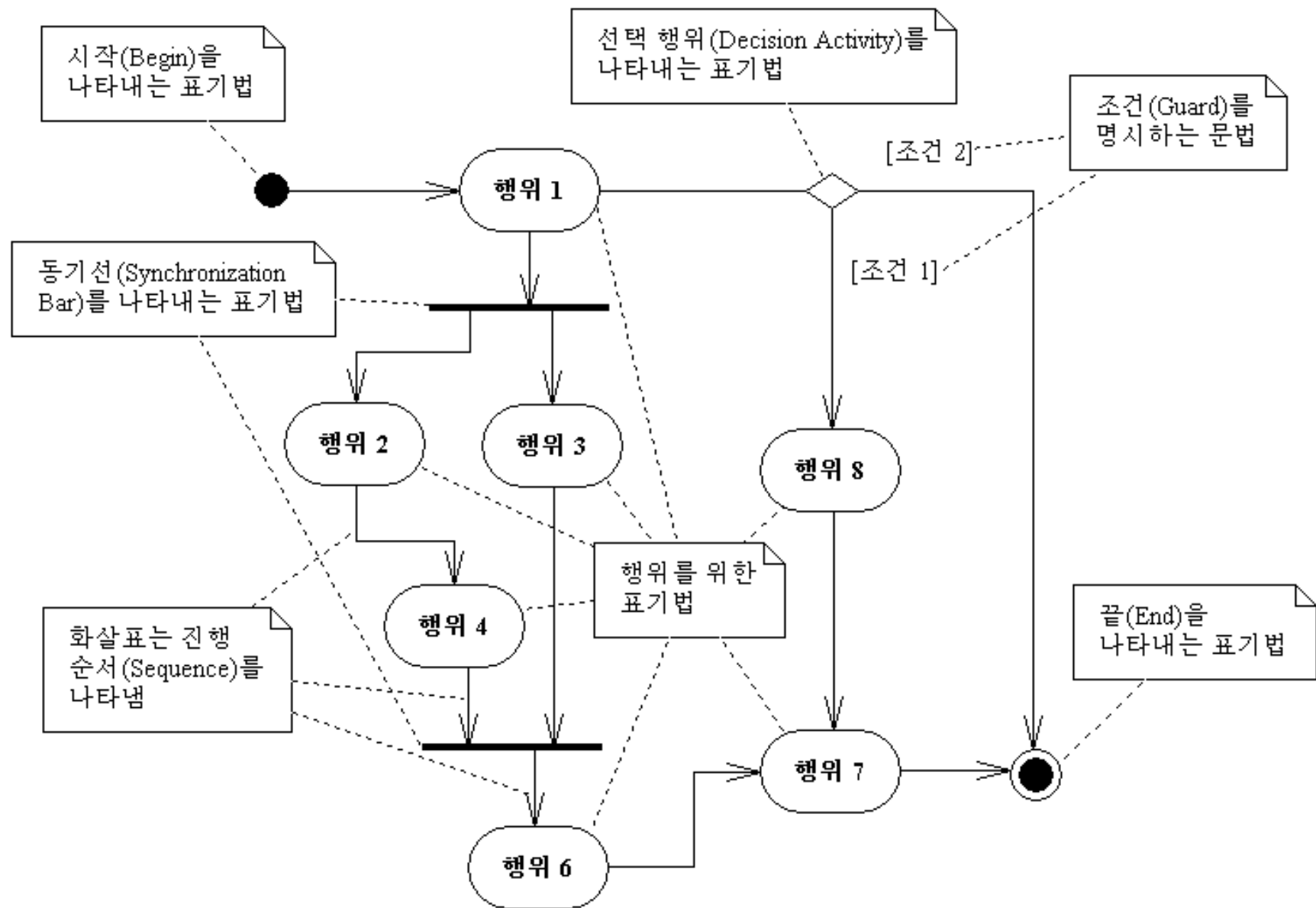
- 객체의 상태가 외부 이벤트의 발생에 따라 변해 가는 상황을 표현
- 문법 : <이벤트> [<조건>] / <액션>
 - RBUTTONDOWN [selectedFigure != NULL] / display selected popup menu



<상태도 작성 예>

4.1.6 Activity Diagram

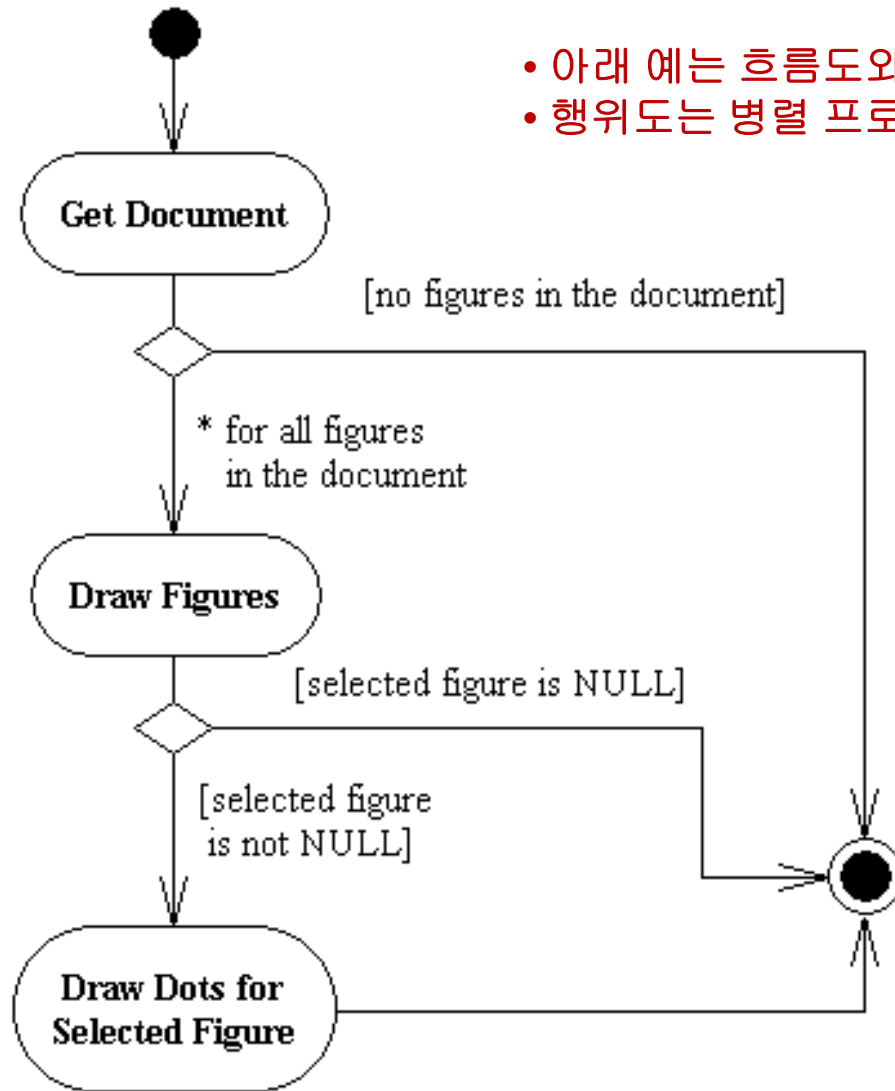
- 동적인 관점
- 시스템의 제어 흐름을 표현하기 위한 것
 - 워크플로우나 병렬 프로세스 표현 시 유용
 - 거시적 관점: 사람/컴퓨터 태스크의 작업 흐름
 - 미시적 관점: 클래스 메소드의 제어 흐름
- 기존 표기법의 짝꿍
 - 다소 체계적이지 못함
 - Flowchart, Petri net, SDL



<행위도 표기법>

- 동기선(synchronization bar)
 - 행위의 흐름이 병행적으로 발생하는 경우 표현
 - 예) “행위 1” 이후 2개의 행위가 병렬적으로 수행됨
 - “행위 6은” “행위 4”와 “행위 3”이 모두 끝난 후에 실행됨
- 선택 행위(decision activity)
 - 마름모로 표기
 - 제어의 흐름이 조건에 따라 선택적으로 갈라짐
- 행위도에서 표현하고자 하는 제어의 흐름은 다른 UML 다이어그램에서는 표현할 수 없는 정보

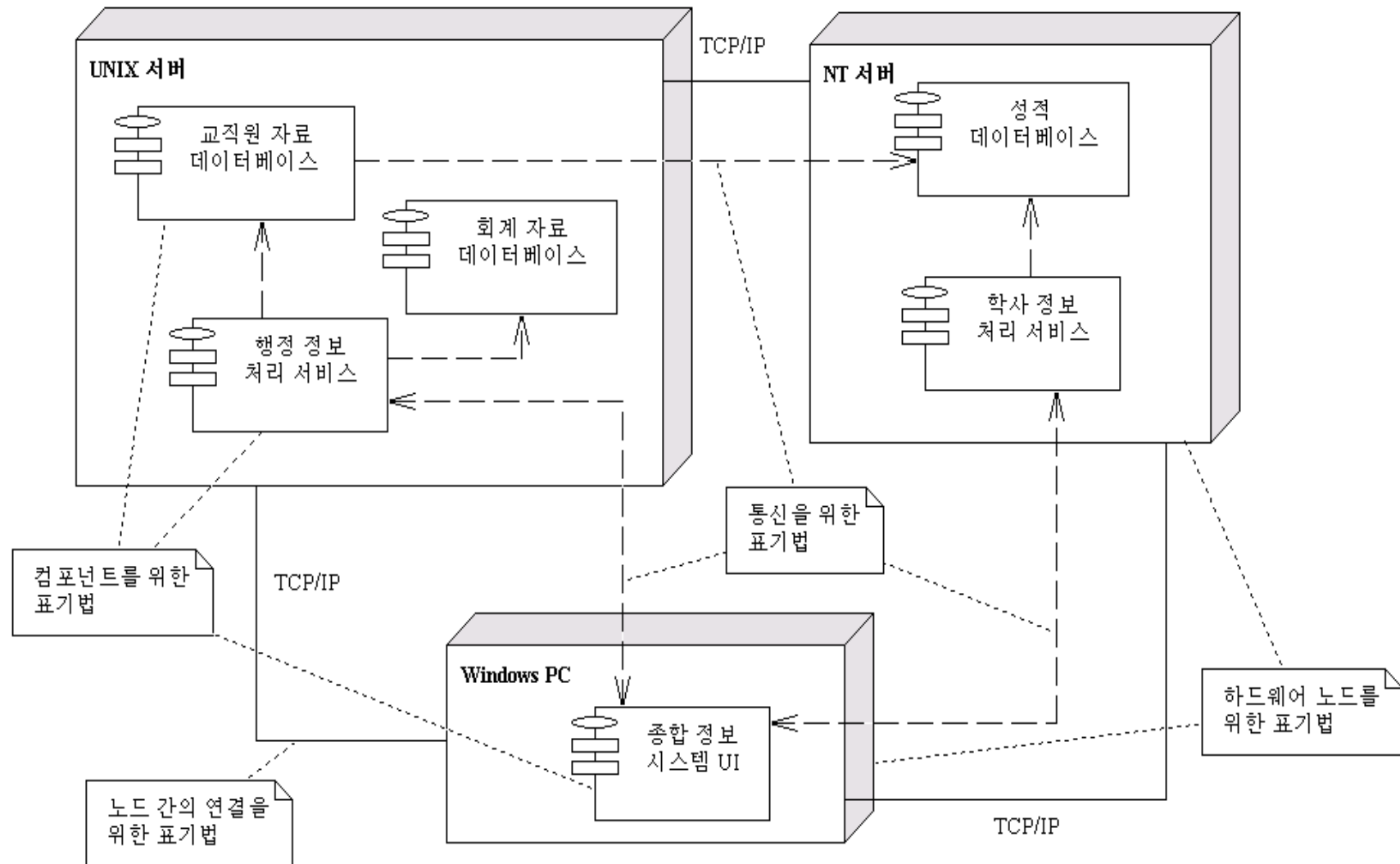
- 아래 예는 흐름도와 거의 유사하므로 효용가치 없음
- 행위도는 병렬 프로세스 모델링 시에 유용



<행위도 작성 예>

4.1.7 Deployment Diagram

- 정적인 관점: H/W, S/W 자원의 배치
- 분산 환경으로 구현되는 시스템의 H/W와 S/W 컴포넌트들이 물리적으로 어떠한 관계를 맺으며 배치되는가를 표현
- 굳이 표준화된 표기법을 사용할 필요는 없음
 - 만화, 아이콘, 이미지 등 사용 가능
- 개략 설계
- UML의 다른 다이어그램과 연관성이 적은 모델



<배치도 표기법 및 작성 예>

- 하드웨어 노드(node)
 - 커다란 사각형으로 표기
 - 예) 메인프레임 컴퓨터, PC 등
- 연결(connection)
 - 노드 사이의 실선으로 표기
 - 하드웨어 간 통신 프로토콜
- 의존 관계 or 통신 관계
 - 점선의 화살표로 표기
 - 소프트웨어들이 상호 간 서비스를 이용하는 상황 표현

4.2 클래스 다이어그램의 이용법

- 클래스 다이어그램의 중요성
 - 구현 코드와 가장 밀접
 - 분석 단계부터 구현 단계까지 개념적인 통일성 제공
 - 솔기없는 프로세스를 가능케 함

4.2.1 클래스 표기법의 이용

IntStack
-_s[MAX]:int -_top:int -_size:int
+Stack(n:int=MAX):void +push(item:int):void +pop():int +top():int -overflowError():void -emptyError():void



```
class IntStack {  
    // Attributes  
private:  
    int _s[MAX];  
    int _top;  
    int _size;  
  
    // Operations  
private:  
    void overflowError();  
    void emptyError();  
public:  
    void Stack(int n=MAX);  
    void push(int item);  
    int pop();  
    int top();  
};
```

class Class

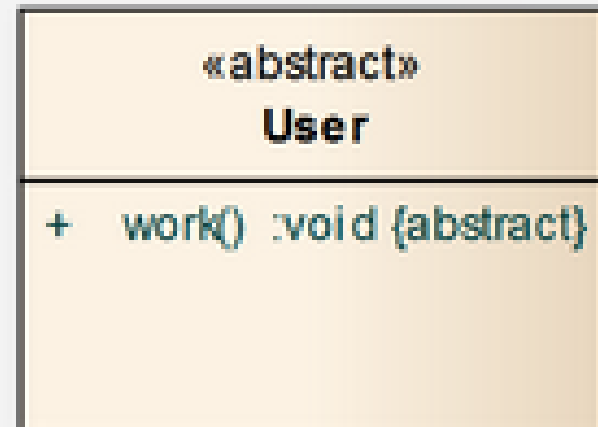
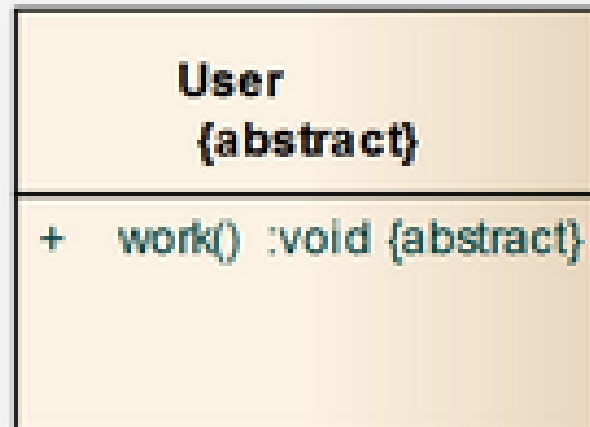
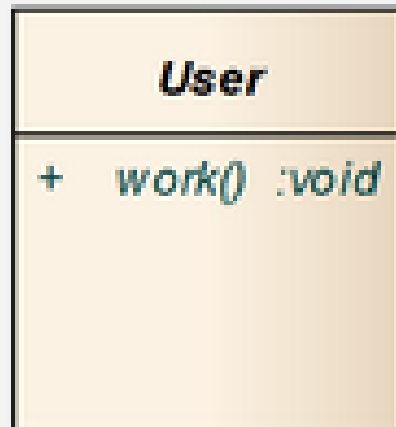
User

- age :int
- name :String

+ getSchedule() :Schedule
+ introduce(String) :void

```
4
5 public class User {
6     private int age;
7     private String name;
8
9     public Schedule getSchedule() {
10         // 스케줄을 본다.
11         return null;
12     }
13     public void introduce(String introduce) {
14         // 자기소개를 한다.
15     }
16 }
17
```

class abstract



```
2  
3 public abstract class User {  
4  
5     public abstract void work();  
6 }
```

class Stereo Type

«interface»
Developer

+ writeCode() :void

«utility»
Math

+ PI :double {readOnly}

+ cos(double) :double

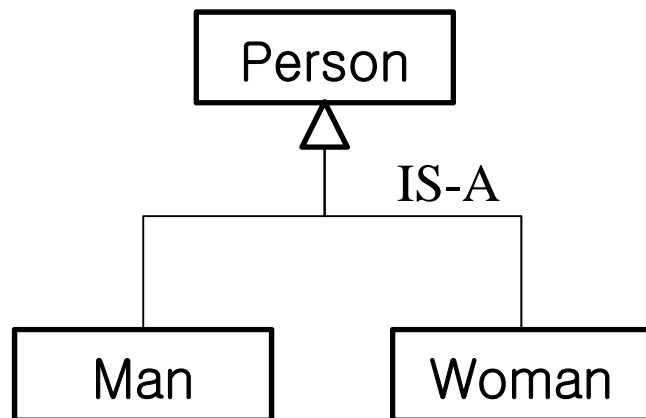
+ sin(double) :double

```
2
3 public interface Developer {
4
5     public void writeCode();
6 }
7
8
```

```
3 public class Math {
4
5     public static final double PI = 3.14159;
6
7     public static double sin(double theta) {
8         // Sine 계산...
9         return 0;
10    }
11    public static double cos(double theta) {
12        // Cosine 계산...
13        return 0;
14    }
15 }
```

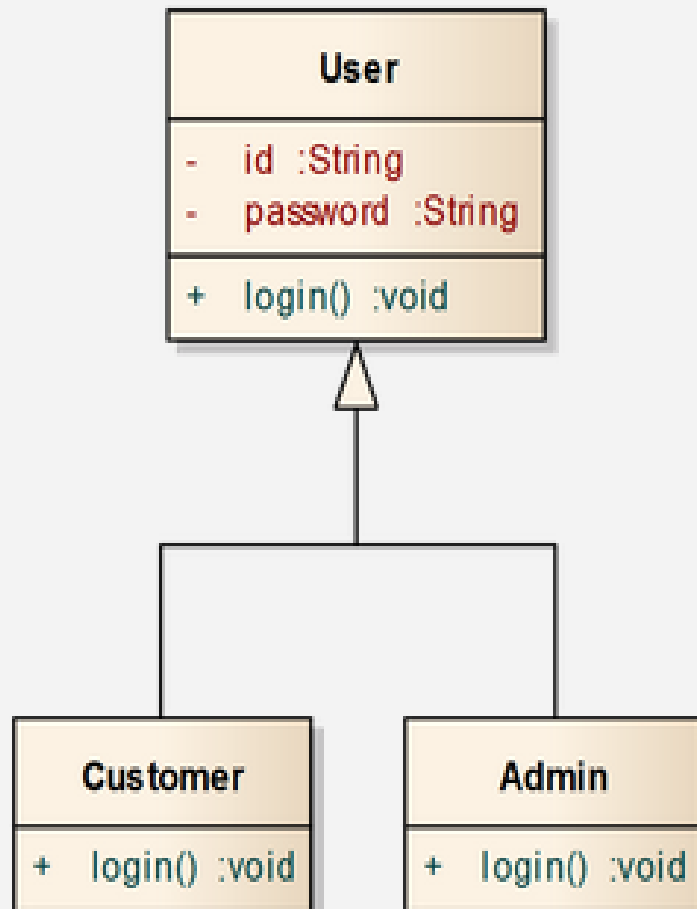
4.2.2 일반화 표기법의 이용

- 일반화(Generalization)
 - 상속관계를 표현하는 표기법
 - 기계적으로 코딩 가능



```
class Person {
    ...
};
class Man : public Person {
    ...
};
class Woman : public Person {
    ...
};
```

class Generalization



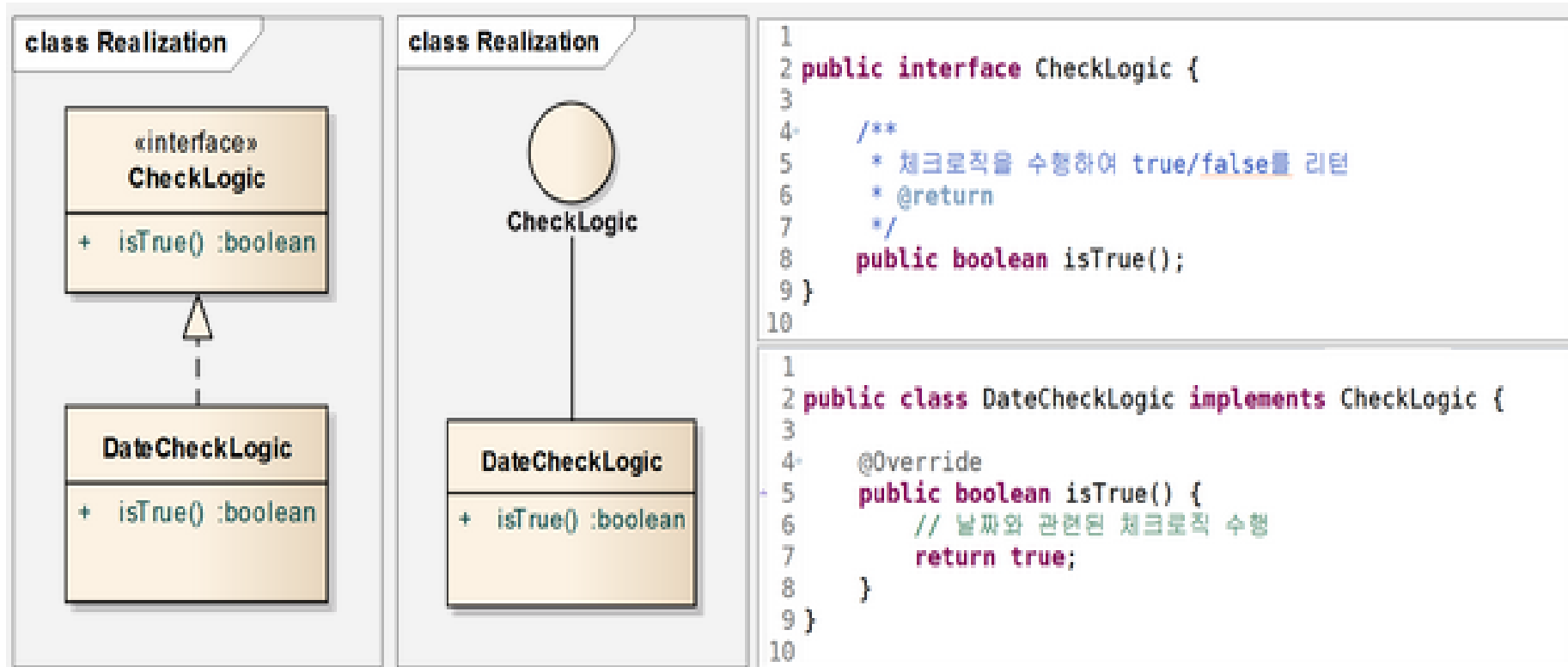
```
3 public class User {
4
5     private String id;
6
7     private String password;
8
9     /**
10      * 로그인
11      */
12     public void login() {
13         // 일반 사용자의 로그인
14     }
15 }
```

```
5 public class Customer extends User {
6
7     @Override
8     public void login() {
9         // Customer의 로그인..
10     }
11 }
```

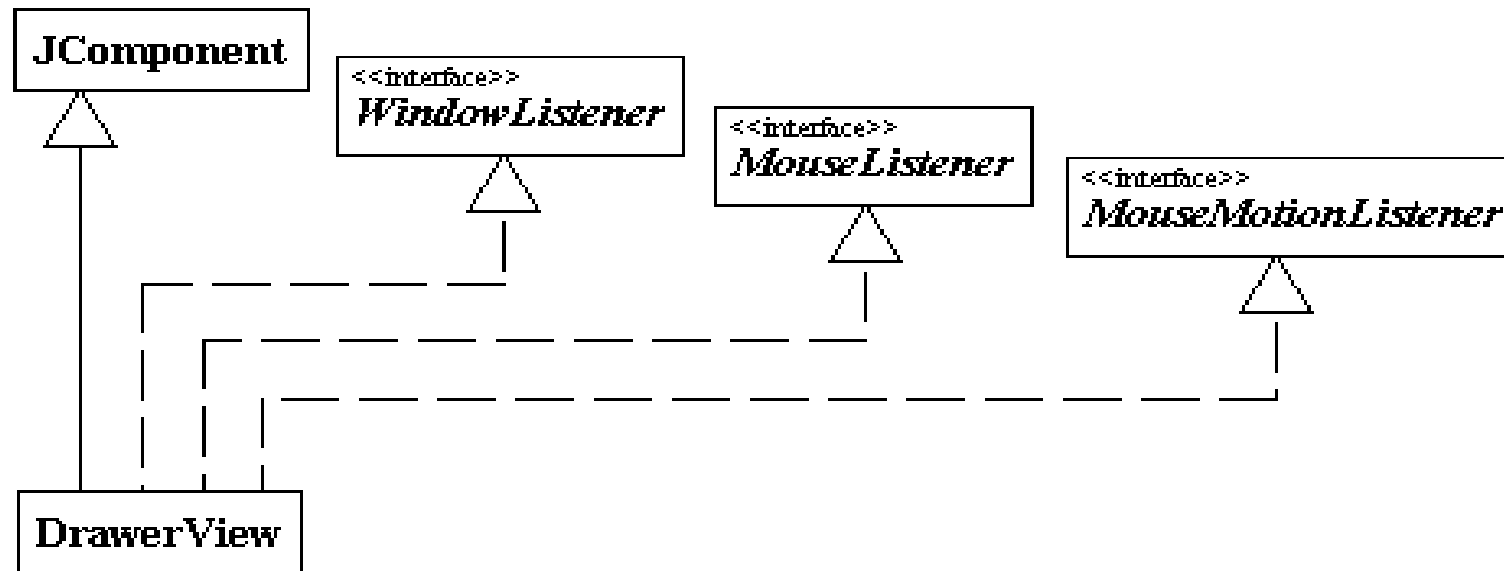
```
5 public class Admin extends User {
6
7     @Override
8     public void login() {
9         // 관리자의 로그인...
10     }
11 }
```

< 일반화 (Generalization) >

- 정제화(refinement)
 - 일반화의 변형
 - 인터페이스를 구현하는 관계를 표현
 - 기계적으로 코딩 가능



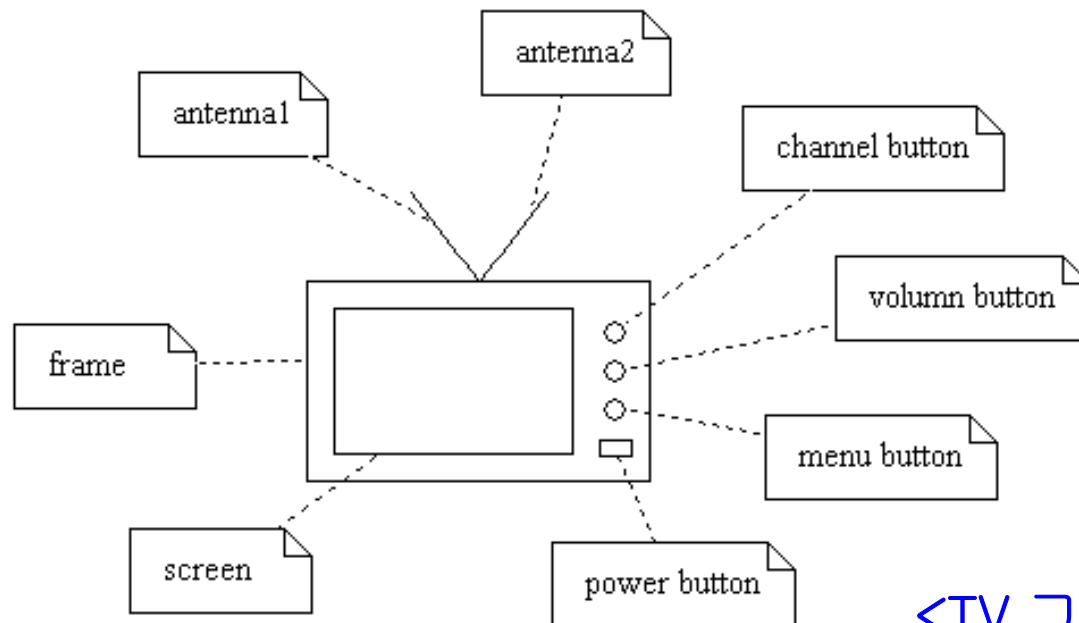
< 실체화 (Realization) = 정제화 (Refinement) >



```
class DrawerView extends JComponent
    implements WindowListener, MouseListener, MouseMotionListener {
    ...
}
```

4.2.3 집합화/합성화

- 집합화(aggregation)/합성화(composition)는 객체의 부속품 관계를 모델링
 - 기계적으로 코딩 되지는 않음 : 취향에 따라 다른 코딩 스타일 가능
 - 간단한 변환 절차에 의해 코드에 반영 가능
- 사물을 구성하는 부속품의 존재 인식



<TV 그림의 부속 객체>

- 부속품 관계를 집합화와 합성화로 구분
 - 주 객체와 부속 객체간의 생명 시간이 얼마나 밀접하게 연관되어 있는가?
 - 부속품이 없을 때, 주 객체의 서비스가 정상적으로 제공될 수 없다면 → **합성화**로 모델링
 - 주 객체와 부속 객체가 **생성**도 동시에, **소멸**도 동시에
 - 예) “사람”과 “머리”, “몸통” 등의 관계
 - 필수적인 부속품이 아닌 경우 → **집합화**로 모델링
 - 주 객체와 부속 객체의 생명 시간이 일치하지 않음
 - 주 객체 **소멸** 시 부속 객체도 소멸
 - 예) “사람”과 “팔”, “다리” 등의 관계

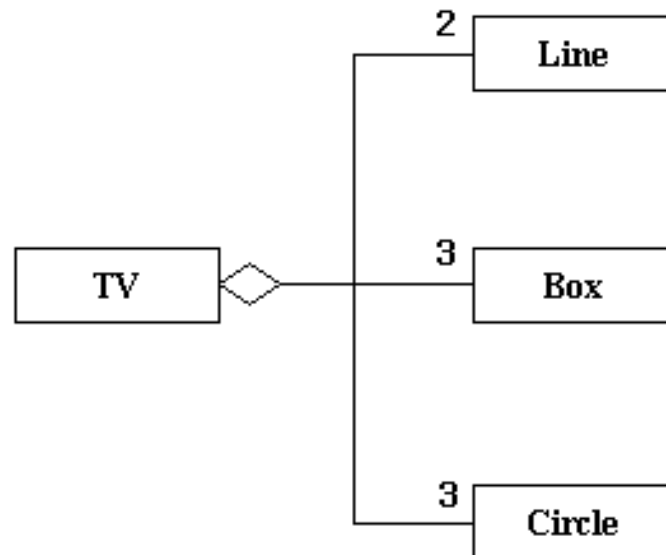
1. 모델링 시 우선 집합화를 위주로 작성

2. 집합화 중 일부를 합성화로 설정

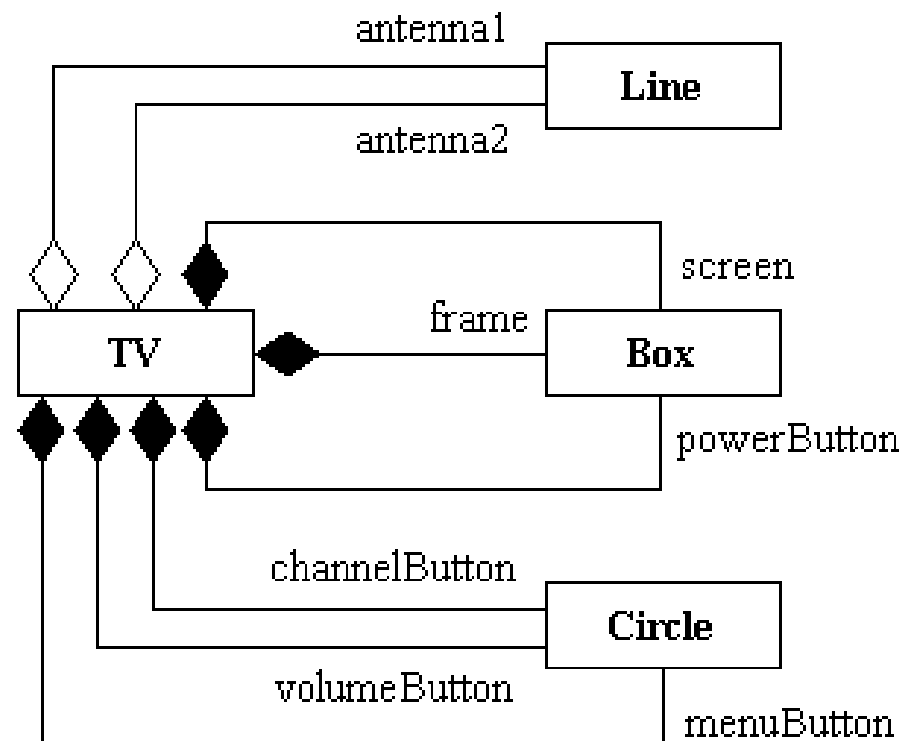
– 생명 시간 고려와 필수 기능 제공 여부를 통해

• 예) 개략 설계 단계에서 작성된 TV 객체 모델

– “TV” 객체는 2개의 “선”과 3개의 사각형, 3개의 “원”으로 이루어짐 → 일단 집합화(마름모)로 표현

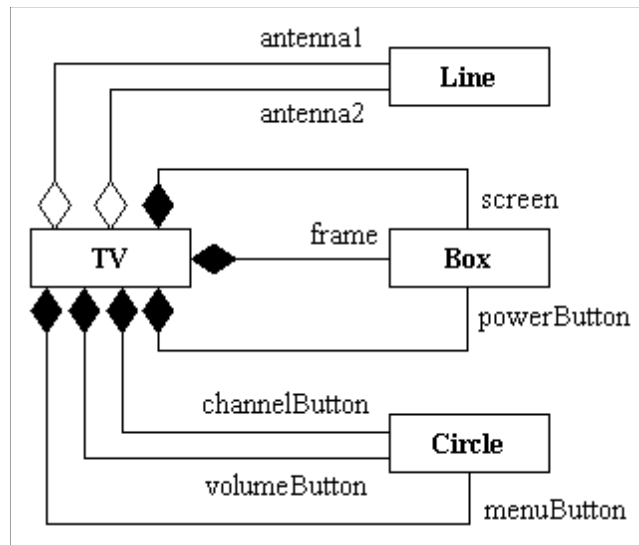


- 예) TV 객체에 대한 상세 설계 모델
 - 부속 객체의 역할 표현
 - 합성화(색칠한 마름모로 표기) 반영



[방식 1] 집합화/합성화 모델의 코드 변환 절차

1. 집합화/합성화에 명시된 **역할 이름**을 **포인터 타입**의 데이터 멤버로 명시
2. 생성자에서 **합성화에 해당하는 데이터 멤버는 무조건 동적으로 할당**하고, **집합화에 해당하는 데이터 멤버는 조건에 따라 동적 할당**
3. 소멸자에서 **합성화에 해당하는 데이터 멤버는 무조건 소멸**하고, **집합화에 해당하는 데이터 멤버는 값이 NULL이 아닌 경우에 소멸**
4. 주 객체의 서비스를 구현하는 **멤버 함수의 구현 시에 서비스 위임(delegation)을 이용한 코드 작성**
 - 주 객체가 수행해야 하는 서비스를 부속 객체에 전가

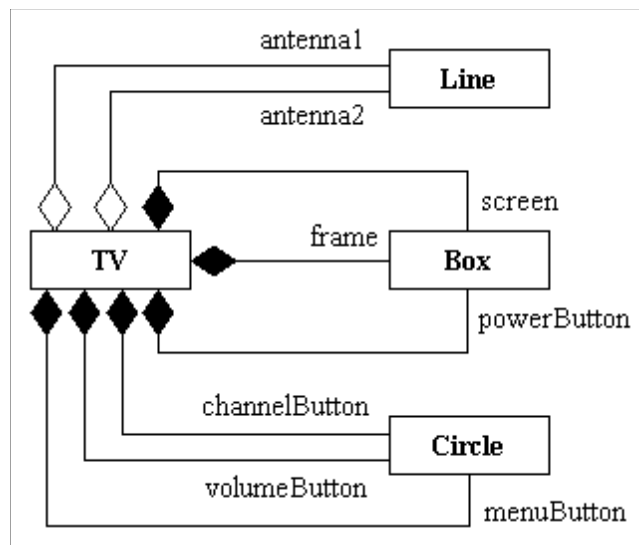


1. 집합화/합성화에 명시된 **역할 이름**
을 **포인터 타입**의 데이터 멤버로 명시

```

class TV : public SuperClass {
    ...
    BOOL _antennaFlag;    // 안테나 사용 여부
    Box* _frame;          // 합성화 멤버 부속 객체
    Box* _screen;        // 합성화 멤버 부속 객체
    Circle* _channelButton; // 합성화 멤버 부속 객체
    Circle* _volumnButton; // 합성화 멤버 부속 객체
    Circle* _menuButton;  // 합성화 멤버 부속 객체
    Box* _powerButton;    // 합성화 멤버 부속 객체
    Line* _antenna1;      // 집합화 멤버 부속 객체
    Line* _antenna2;      // 집합화 멤버 부속 객체

    // Operations
public:
    TV(..., BOOL antennaOption);
    virtual ~TV();
    ...
};
  
```

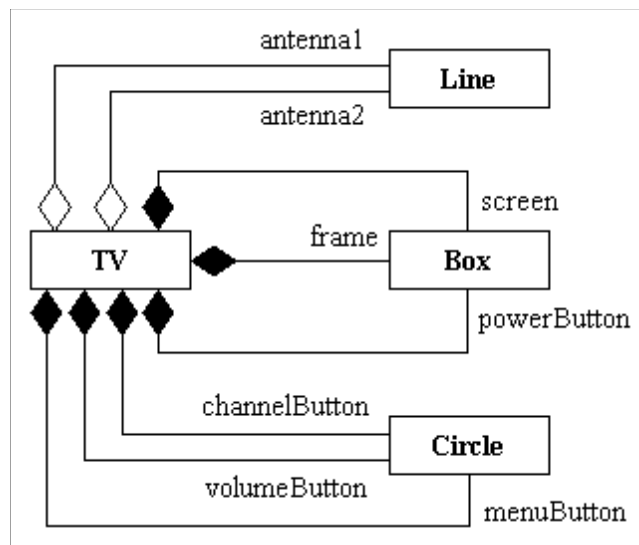


2. 생성자에서 **합성화에 해당하는 데이터 멤버는 무조건 동적으로 할당하고**,
집합화에 해당하는 데이터 멤버는 조건에 따라 동적 할당

// 생성자

```

TV::TV(..., BOOL antennaOption) : SuperClass(...) {
    ...
    _frame = new Box(...);      // 합성화 멤버는 무조건 생성
    _screen = new Box(...);      // 합성화 멤버는 무조건 생성
    _channelButton = new Circle(...); // 합성화 멤버는 무조건 생성
    ...
    if (antennaOption == TRUE) {
        _antenna1 = new Line(...); // 집합화 멤버는 조건에 따라 생성
        _antenna2 = new Line(...); // 집합화 멤버는 조건에 따라 생성
    } else {
        _antenna1 = NULL;
        _antenna2 = NULL;
    }
    ...
}
  
```

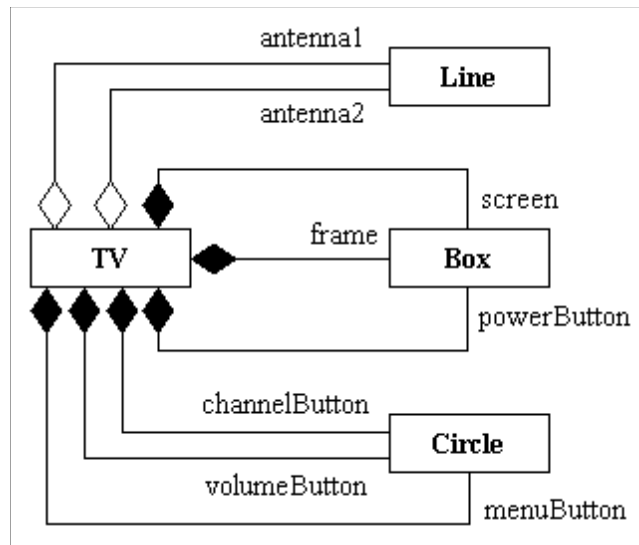



3. 소멸자에서 **합성화에 해당하는 데이터 멤버는 무조건 소멸**하고, **집합화에 해당하는 데이터 멤버는 값이 NULL이 아닌 경우에 소멸**

```

// 소멸자
TV::~~TV() {
    delete _frame;           // 합성화 멤버는 무조건 소멸
    delete _screen;         // 합성화 멤버는 무조건 소멸
    delete _channelButton;  // 합성화 멤버는 무조건 소멸
    ...
    if (antenna1 != NULL) {
        delete _antenna1;    // 집합화 멤버는 조건에 따라 소멸
    }
    if (antenna2 != NULL) {
        delete _antenna2;    // 합성화 멤버는 무조건 소멸
    }
    ...
}

```



4. 주 객체의 서비스를 구현하는 **멤버 함수의 구현 시에 서비스의 위임 (delegation)**을 이용한 코드 작성

예) “TV” 객체를 움직이는 함수의 구현

```

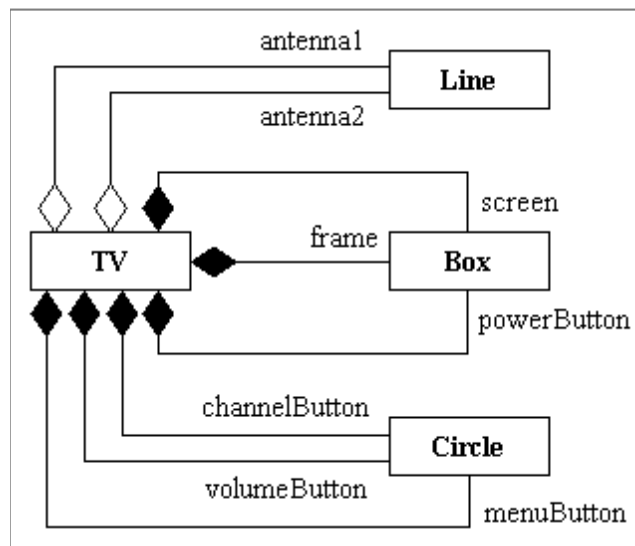
void TV::move(int dx,int dy) {
    SuperClass::move(dx,dy); // TV 클래스와 관계되는 이동 작업을 한 후,
    _frame->move(dx,dy);    // 프레임을 이동
    _screen->move(dx,dy);    // 스크린을 이동
    _channelButton->move(dx,dy); // 버튼들을 이동
    ...
    if (antenna1 != NULL) { // 안테나가 있는 경우에만 이동
        _antenna1->move(dx,dy);
    }
    if (antenna2 != NULL) { // 안테나가 있는 경우에만 이동
        _antenna2->move(dx,dy);
    }
    ...
}

```

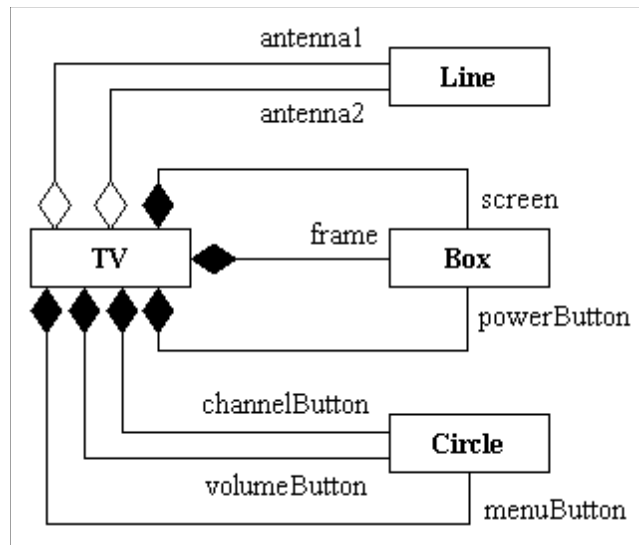
[방식 2] 집합화/합성화 모델의 다른 구현 방식

- 데이터 멤버들을 **자동 변수**로 정의

- 일단 디폴트 생성자 호출하여 객체 생성
- 추후 **Create****()** 함수 호출하여 정상적인 객체 생성



```
class TV : public SuperClass {
    ...
    BOOL _antennaFlag;    // 안테나 사용 여부
    Box _frame;           // 합성화 멤버 부속 객체
    Box _screen;          // 합성화 멤버 부속 객체
    Circle _channelButton; // 합성화 멤버 부속 객체
    Circle _volumnButton; // 합성화 멤버 부속 객체
    Circle _menuButton;   // 합성화 멤버 부속 객체
    Box _powerButton;     // 합성화 멤버 부속 객체
    Line _antenna1;       // 집합화 멤버 부속 객체
    Line _antenna2;       // 집합화 멤버 부속 객체
    // Operations
public:
    TV(..., BOOL antennaOption);
    virtual ~TV();
    ...
};
```



2. 생성자

- 소멸자를 위한 코딩이 없어지거나 매우 간단해짐
- 동적 바인딩 사용 못함
- 유연성 떨어지고 자연스럽지 못한 코딩

// 생성자

```

TV::TV(..., BOOL antennaOption) : SuperClass(...) {
    _frame.Create(...);           // 합성화 멤버는 무조건 생성
    _screen.Create(...);         // 합성화 멤버는 무조건 생성
    _channelButton.Create(...);   // 합성화 멤버는 무조건 생성
    ...
    _antennaFlag = antennaOption;
    if (_antennaFlag == TRUE) {
        _antenna1.Create(...);   // 집합화 멤버는 조건에 따라 생성
        _antenna2.Create(...);   // 집합화 멤버는 조건에 따라 생성
    }
    ...
}
  
```

```
// 소멸자
```

```
TV::~TV() {  
    _frame.Destroy();  
    _screen.Destroy();  
    _channelButton.Destroy();  
    ...  
    if (_antennaFlag) {  
        _antenna1.Destroy();  
        _antenna2.Destroy();  
    }  
    ...  
}
```

3. 소멸자

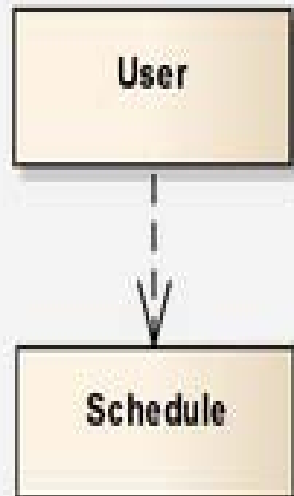
4. 서비스 위임을 이용한 멤버 함수 구현

```
void TV::move(int dx,int dy) {  
    SuperClass::move(dx,dy); // TV 클래스와 관계되는 이동 작업을 한 후,  
    _frame.move(dx,dy);      // 프레임을 이동  
    _screen.move(dx,dy);     // 스크린을 이동  
    _channelButton.move(dx,dy); // 버튼들을 이동  
    ...  
    if (_antennaFlag) {      // 안테나가 있는 경우에만 이동  
        _antenna1.move(dx,dy);  
        _antenna2.move(dx,dy);  
    }  
    ...  
}
```

4.2.4 의존관계

- 함수 호출 관계와 비슷함
- 서비스 사용자와 서비스 공급자의 관계
 - 생명 시간 관계가 서로 독립적
 - 집합화와 다른 점
 - 공급자 객체가 소멸될 때, 소비자 객체가 소멸될 필요 없음
- 기계적으로 코드로 변환되지 않음

class Dependency

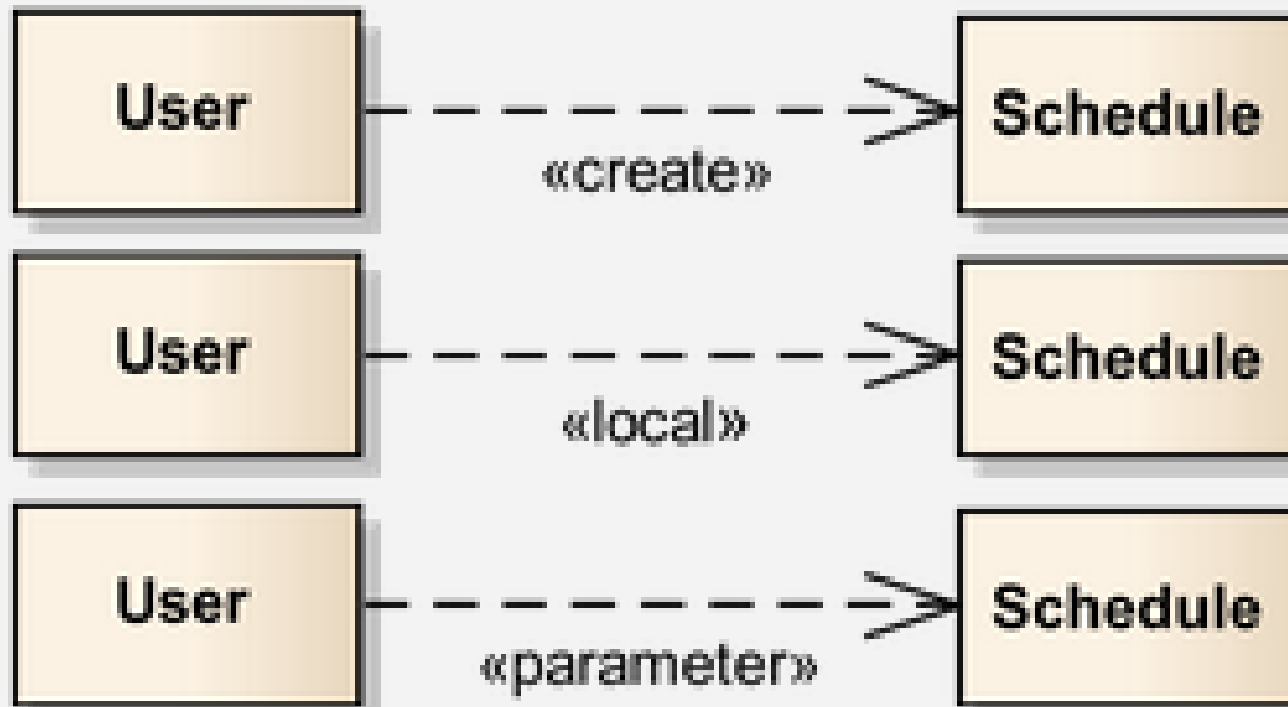


```
2
3 public class User {
4
5     public Schedule crateSchedule() {
6         // 객체 생성 및 리턴
7         return new Schedule();
8     }
9
10    public void useSchedule(Schedule schedule) {
11        // 객체를 매개변수로 받아 사용
12        // use schedule...
13        Schedule schedule2014 = schedule.getScheduleByYear(2014);
14    }
15 }
16
```

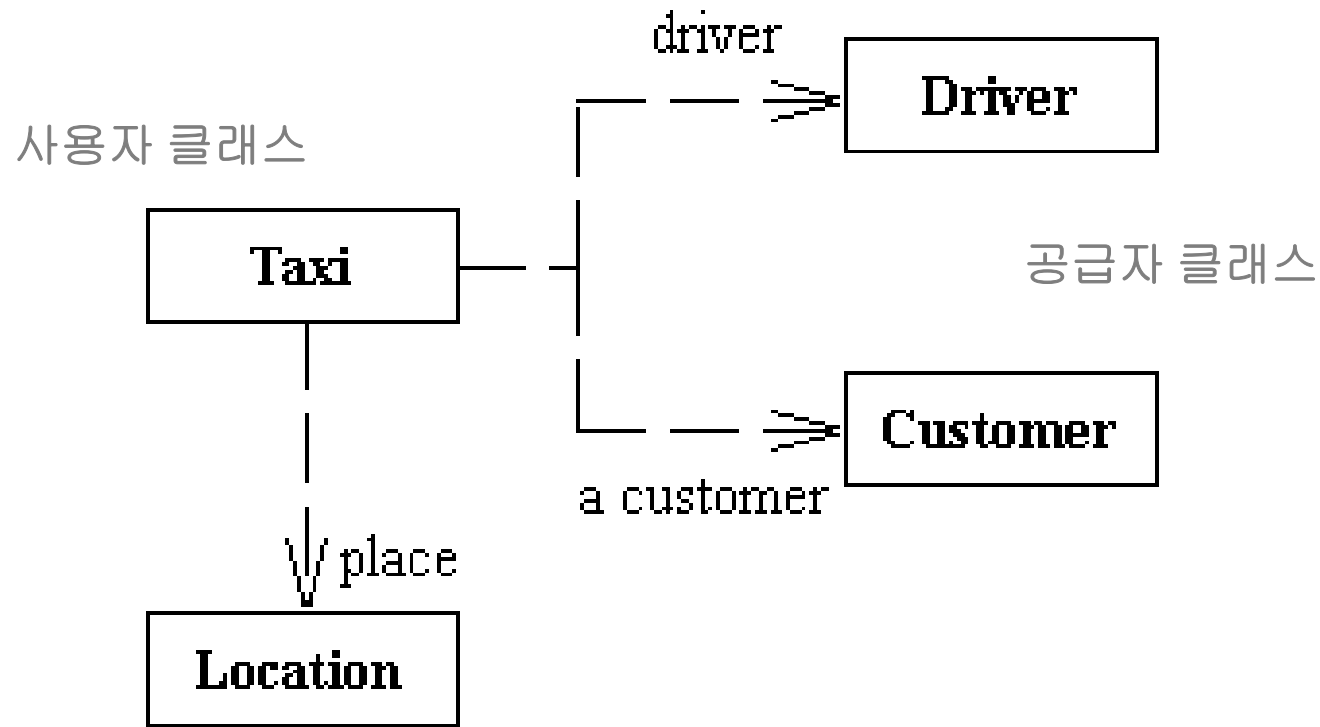
❖ 의존관계가 프로그램에 반영되는 스타일

1. 사용자 **클래스의 데이터 멤버**에 공급자 객체가 포인터로 정의되는 경우
 - 사용자 객체와 공급자 객체가 **빈번하게 서비스를 주고 받는 경우**
2. 사용자 **멤버 함수의 시그니처에 형식 인자**로 공급자 객체가 명시되는 경우
 - 공급자 객체의 서비스가 사용자 클래스의 **한 멤버 함수가 실행되는 동안**에만 필요한 경우
3. 사용자 멤버 함수의 바디에서 **지역 변수**로 공급자 객체가 인스턴시에이션 되는 경우
 - 공급자 객체가 사용자 **멤버 함수의 일부분에서만** 필요한 경우

class Dependency



< Dependency Stereo Type >



공급자 클래스

<의존관계의 예>

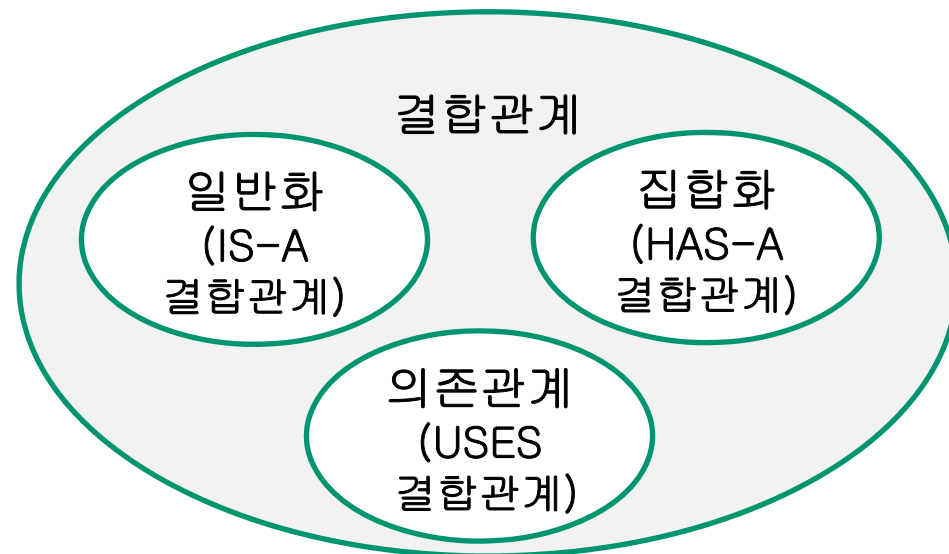
- 택시 회사에서 택시 운행상황, 기사 근무 상황, 고객 지불방식 등을 처리하기 위한 클래스 다이어그램의 일부분
- 의존관계는 매우 많기 때문에 모든 의존관계를 표현할 필요는 없음
- 특이하거나 중요한 의존관계만 명시

```
class Taxi {
    int totalIncome;
    Driver* _driver;    // (1) 포인터로 정의된 경우
public:
    void getOn(Driver* employee) {
        _driver = employee;
        _driver->checkIn(GetTime()); // 출근 시간 등록
    }
    Driver* getOff() {
        _driver->checkOut(GetTime()); // 퇴근 시간 등록
        Driver *tmp = _driver;
        _driver = NULL;
        return tmp;
    }
    void ride(Customer* pCustomer) { // (2) 멤버 함수의 형식 인자로 정의
        Location* place = pCustomer->whereToGo(); // (3) 지역 변수로 정의

        // 운행하면서 Taxi, Driver, Location 객체의 상태를 변화 시킴
        int fare = place->calculateFare();
        _totalIncome = _totalIncome + pCustomer->pay(fare);
    }
};
```

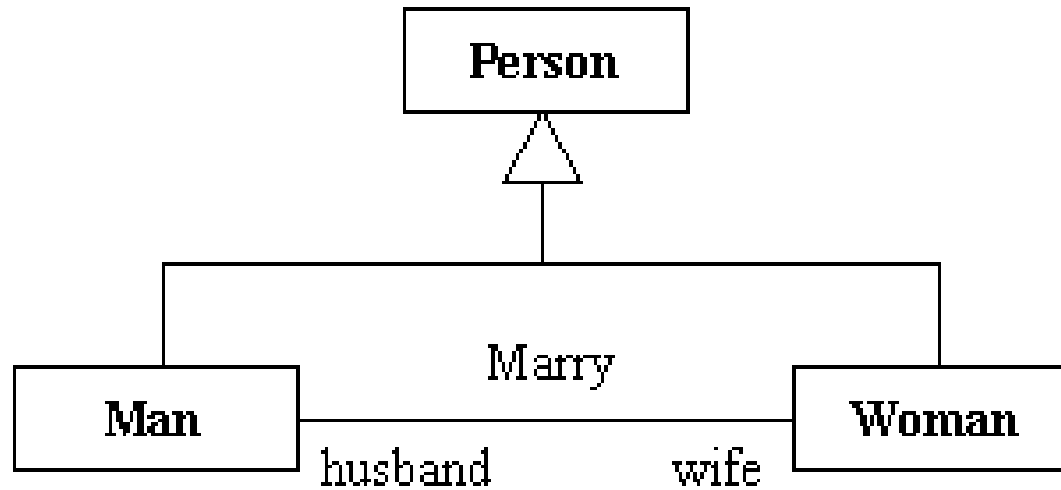
4.2.5 일대일(1:1) 결합관계

- 객체와 객체 사이에 존재하는 **임의의 관계**를 모델링한 것
 - 추상화 수준이 높음
 - 일반화, 집합화/합성화, 의존관계는 결합관계 중에서 특화된 것
 - 즉, 결합관계의 부분 집합
 - 기타 관계 : 다중성, 결합 클래스, 삼각 관계 등
- 다소 복잡하게 코드에 반영됨



❖ 다중성(multiplicity)

- 일대일(1:1) 결합관계
 - 일대상수(1:K) 결합관계
 - 일대다(1:N) 결합관계
 - 다대다(M:N) 결합관계
-
- 어떠한 다중성을 갖는가는 분석가나 설계자가 애플리케이션에 대한 정확한 이해를 바탕으로 결정해야 함
 - 결합관계의 명칭은 주로 동사
 - 요구사항 명세서에서 유추



<일대일 결합관계의 예>

- 어떠한 남자와 어떠한 여자가 결혼하는 사실을 모델링한 것
- 다중성이 일대일로 설정됨 → 일부일처제이기 때문

❖ 1:1 결합관계를 코드로 반영하는 3가지 방식

1. 단지 결합관계의 명칭을 하나의 함수로 구현하는 경우

- 두 객체가 평상시에는 상호 작용을 하지 않다가 관계를 맺는 순간에만 어떠한 임무를 수행하는 경우

2. 한쪽 객체에서 상대방 객체로의 링크를 설정하는 의존관계로 변형하는 경우

- 두 객체 사이에 관계가 설정된 후, 수시로 한 쪽 객체에서 상대방 객체의 서비스를 이용하는 경우

3. 두 객체가 서로 상대방의 링크를 갖는 의존관계로 변형하는 경우

- 양쪽 객체 모두에서 상대방에 대한 정보를 접근하고자 할 때

1. 단지 결합관계의 명칭을 하나의 함수로 구현하는 경우

- 가족을 구성한 이후에 남자와 여자 객체가 서로 직접적으로 서비스를 주고받지는 않기 때문에 하나의 함수로 구현

```
// In the case of no link is needed since they are bounded.  
Family* Man::marry(Woman* wife) {  
    // 새로운 가정을 구성한다.  
    return new Family(this, wife);  
}
```

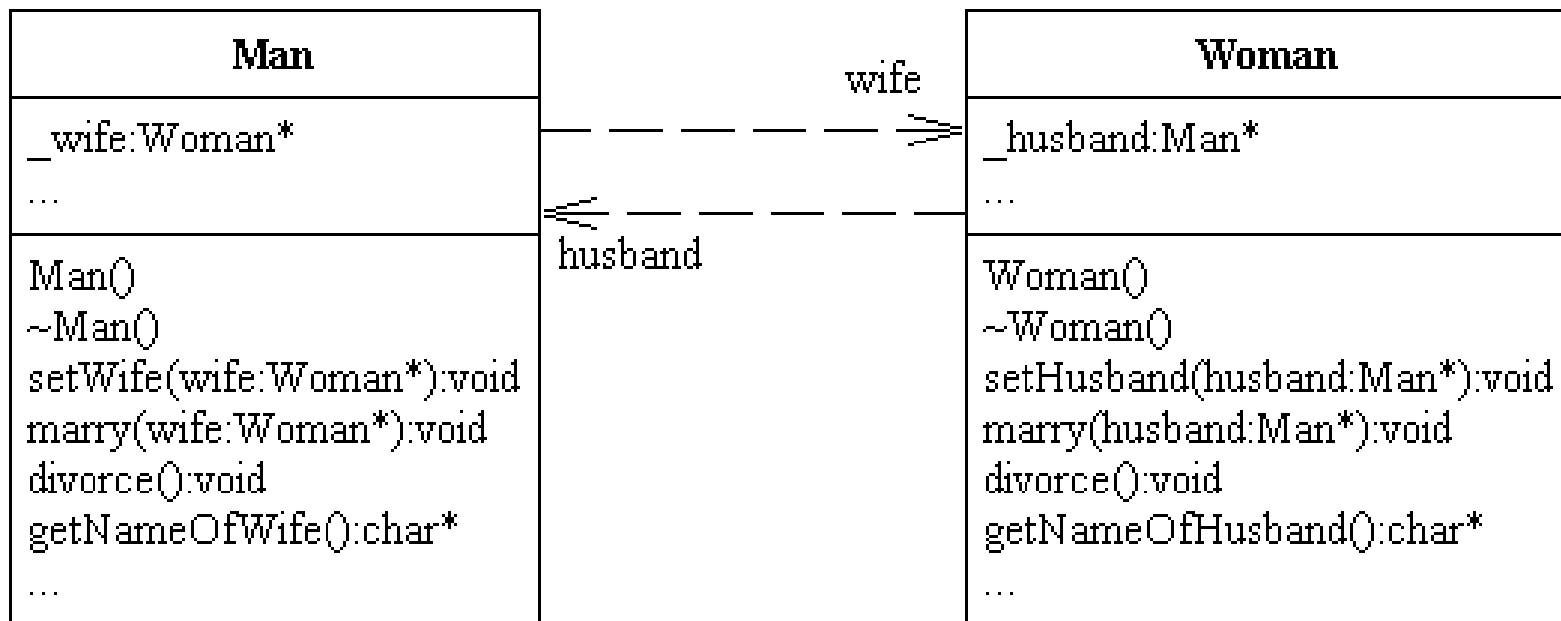

2. 한쪽 객체에서 상대방 객체로의 링크를 설정하는 의존관계로 변형하는 경우

- 포인터 타입의 데이터 멤버를 클래스에 정의
- 관계 설정, 관계 해지, 관계 사용 함수 정의
- 아래와 같은 코딩은 어떤 여자의 남편 이름은 알 수 없다.

```
class Man : public Person {  
    ...  
    Woman* _wife;           // 부인 쪽으로의 링크 설정을 위한 포인터  
  
Public:  
    Man(...) : Person (...) {  
        ...  
        _wife = NULL;       // 처음에는 이 남자의 부인이 없다.(총각)  
    }  
    void marry(Woman* wife) { // 관계가 설정되는 순간에 호출되는 함수  
        _wife = wife;  
    }  
    void divorce() {         // 관계가 해지되는 시점에 호출되는 함수  
        _wife = NULL;  
    }  
    char* getNameOfWife() {  // 링크의 사용 예를 보이는 함수  
        if (_wife == NULL) return NULL;  
        return _wife->getName();  
    }  
    ...  
}
```

3. 두 객체가 서로 상대방의 링크를 갖는 의존관계로 변형하는 경우

- 결합관계의 해제 상황을 정확히 코드에 반영해야 함
 - 관계 설정과 해지 시 양쪽 포인터를 모두 변경해야 함
- 소멸자의 역할 매우 중요



<일대일 결합관계를 의존관계로 변경한 예>

```

class Man : public Person {
    ...
    Woman* _wife;          // 부인 쪽으로의 링크 설정을 위한 포인터
public:
    Man(...) : Person (...) {
        ...
        _wife = NULL;      // 처음에는 이 남자의 부인이 없다.(총각)
    }

    ~Man() { // 소멸자: 남자가 죽는 경우에 부인으로부터 남편 쪽으로 설정된 링크 해제
        if (_wife != NULL) {
            _wife->setHusband(NULL);
            _wife = NULL;
        }
    }

    void setWife(Woman* wife) {
        _wife = wife;
    }

    void marry(Woman* wife) { // 관계가 설정되는 순간에 호출되는 함수
        _wife = wife;        // 남자로부터 부인 쪽으로 링크 설정
        _wife->setHusband(this); // 여자로부터 남편 쪽으로 링크 설정
    }

    void divorce() { // 관계가 해지되는 시점에 호출되는 함수
        _wife->setHusband(NULL); // 여자로부터 남편 쪽으로의 링크 해제
        _wife = NULL;          // 남자로부터 부인 쪽으로 링크 해제
    }

    char* getNameOfWife() { // 링크의 사용 예를 보이는 함수
        if (_wife == NULL) return NULL;
        return _wife->getName();
    }
}

```

Woman 클래스도 유사하게 작성

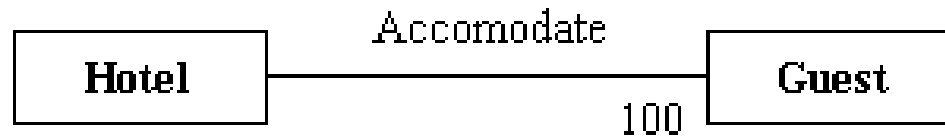
4.2.6 일대상수(1:K) 결합관계

- 컨테이너 역할을 하는 객체의 수용 능력이 고정되는 경우
 - 예) 버스의 좌석 수, 호텔 객실 수 등
- 일대상수 결합관계를 코드로 변환 시
 - 컨테이너 역할을 하는 객체의 데이터 멤버에 **포인터 배열** 정의
 - 호텔 클래스의 데이터 멤버로 손님 객체를 가리키는 포인터 배열 정의

[참고] 컨테이너(container)

- 여러 객체에 대한 포인터나 레퍼런스를 저장하기 위해 사용되는 배열 또는 리스트와 같은 객체

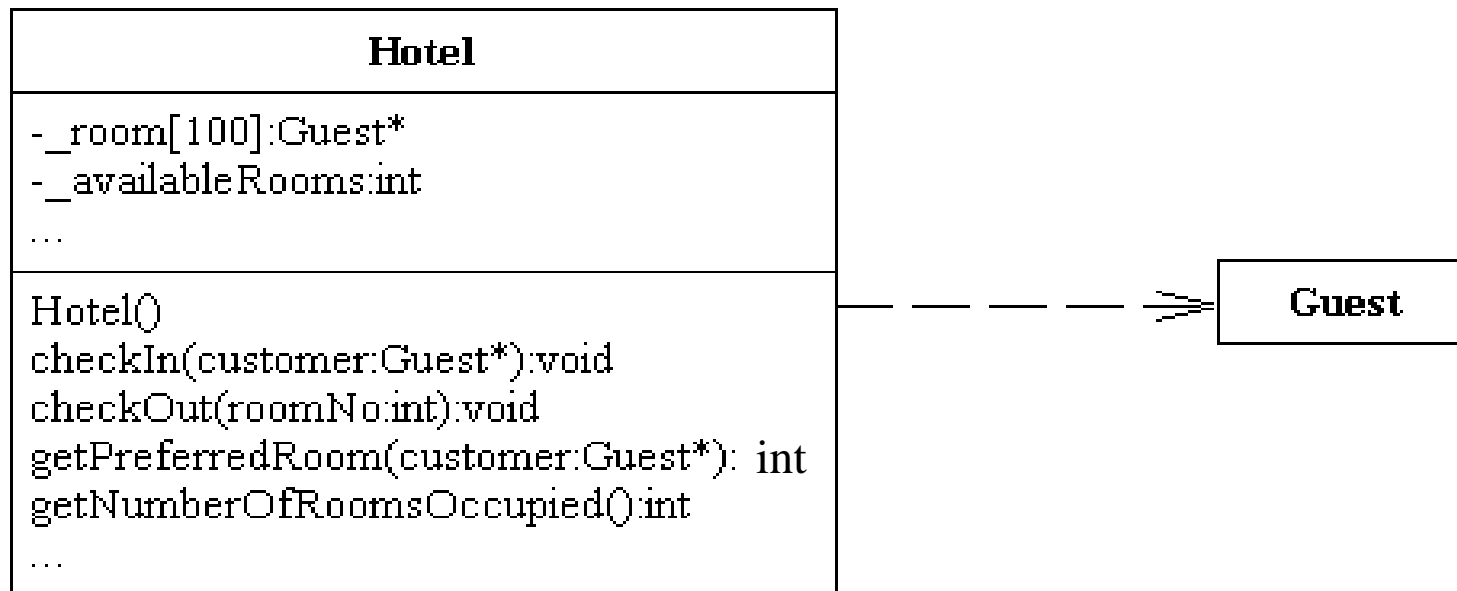
- 예) 100개의 객실(1인 1실)을 갖는 호텔



<일대상수 결합관계의 예>

- 일대상수 결합관계에서도 일대일 결합관계와 같이 **한 쪽 방향으로의 링크를 유지**할 것인지, **양방향으로의 링크를 유지**할 것인지 결정해야 함
 - 응용 목적에 따라 결정
 - 보통은 단방향 링크만 있어도 됨

- `checkIn()`
 - 호텔과 손님 객체가 관계를 맺음
- `checkOut()`
 - 호텔과 손님 객체가 관계를 끊음
- `getPreferredRoom()`, `getNumberOfRoomsOccupied()`
 - 포인터 배열을 사용하는 함수



<포인터 배열을 이용하여 일대상수 결합관계를 의존관계로 변경한 예>

```

class Hotel {
private:
    Guest* _room[100]; // 포인터 배열
    int _availableRooms;
    ...
public:
    Hotel() {
        // 처음에는 100개의 객실이 비어 있음
        for (int i = 0; i < 100; i++) _room[i] = NULL;
        _availableRooms = 100;
    }

    void checkIn(Guest* customer) { // 관계 설정 시 호출
        int roomNo = getPrefferedRoom(customer);
        _room[roomNo] = customer;
        _availableRooms = _availableRooms - 1;
    }

    void checkOut(int roomNo) { // 관계 해지 시 호출
        _room[roomNo] = NULL;
        _availableRooms = _availableRooms + 1;
    }

    int getPreferredRoom(Guest* customer) {
        // 완전한 코드는 아님
        Preference* pref = customer->getPreference();
        int roomNo = searchRoomFor(pref);
        return roomNo;
    }

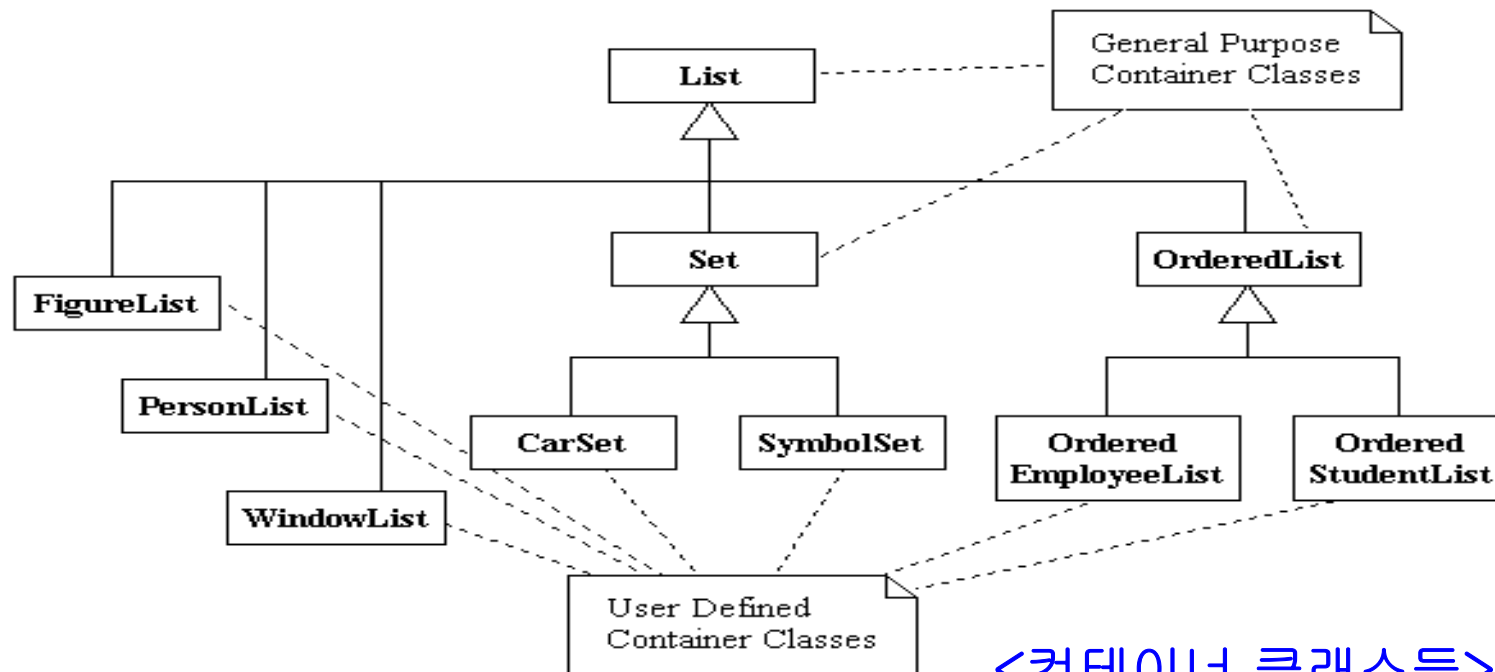
    int getNumberOfRoomsOccupied() {
        int count = 0;
        for (int i = 0; i < 100; i++)
            if (_room[i] != NULL) count++;
        return count;
    }
};

```

4.2.7 일대다(1:N) 결합관계

- 일대상수 결합관계와 다른 점은 다수의 값이 고정되지 않는다는 점
- 컨테이너의 역할을 수행하는 객체의 수용능력이 미리 결정되어 있지 않은 경우
- 일대다 결합관계를 코드로 변환 시
 - 컨테이너 역할을 하는 객체의 데이터 멤버에 **연결 리스트(linked list)**, **폴리몰픽 리스트**를 사용
- 폴리몰픽 컨테이너 or 폴리몰픽 리스트
 - 다형 개념의 적용을 위해 사용

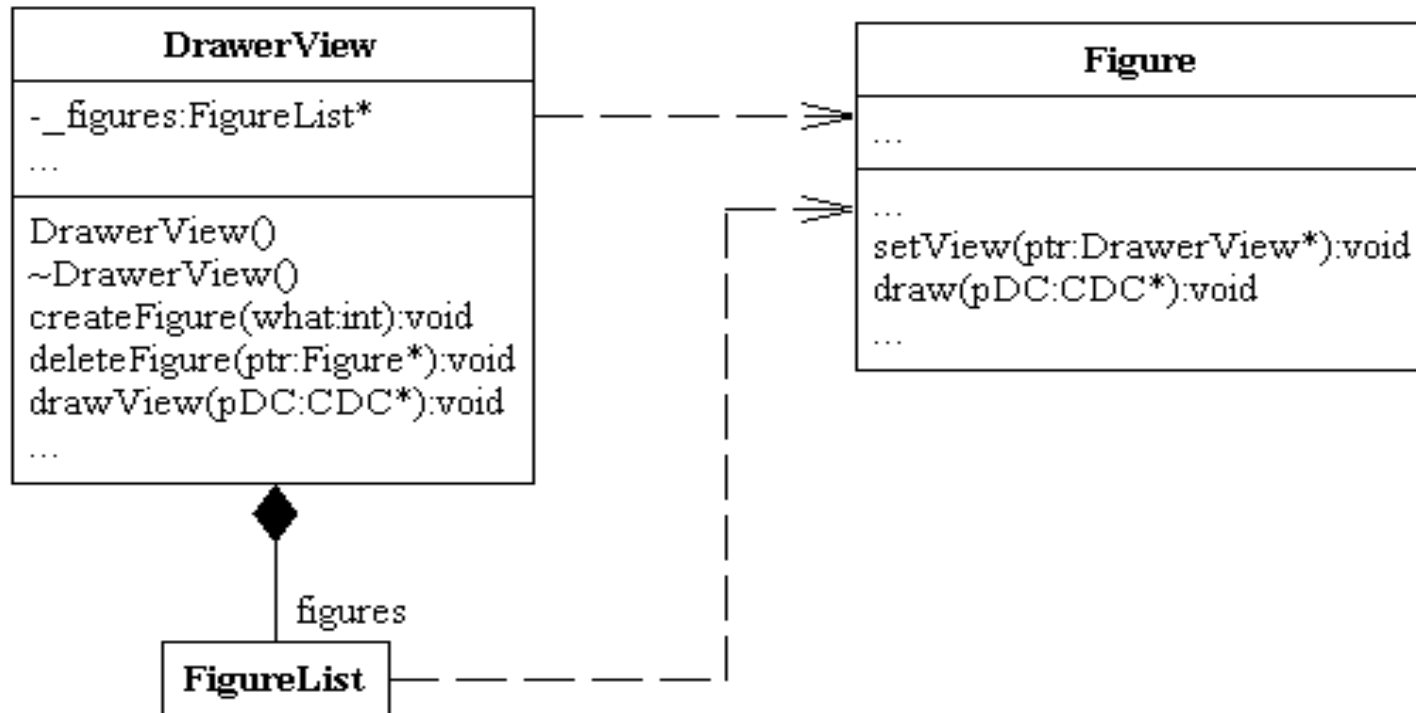
- 범용적인 컨테이너 클래스 또는 리스트
 - MFC의 경우 : CList, CObList 클래스 등
 - Java의 경우 : LinkedList, Vector 클래스 등
- 범용적인 클래스를 직접 사용하기 보다 **사용자 정의 폴리몰픽 리스트**를 사용하는 것이 좋음
 - 라이브러리 컨테이너의 기능을 그대로 이용하되, 타입 변환 작업만 수행



- 일대다 결합관계의 예
 - 어떠한 회사에 근무하는 인원들
 - 어느 가족에 속하는 자녀들
 - 특정 은행에 가입한 고객들
 - 경부 고속도로에 운행 중인 자동차들
 - 그래픽 편집기에 그려진 그래픽 객체를 모델링한 경우
 - 코드 변환 시에는 많은 그림 객체를 담아 관리할 수 있는 컨테이너인 FigureList가 필요



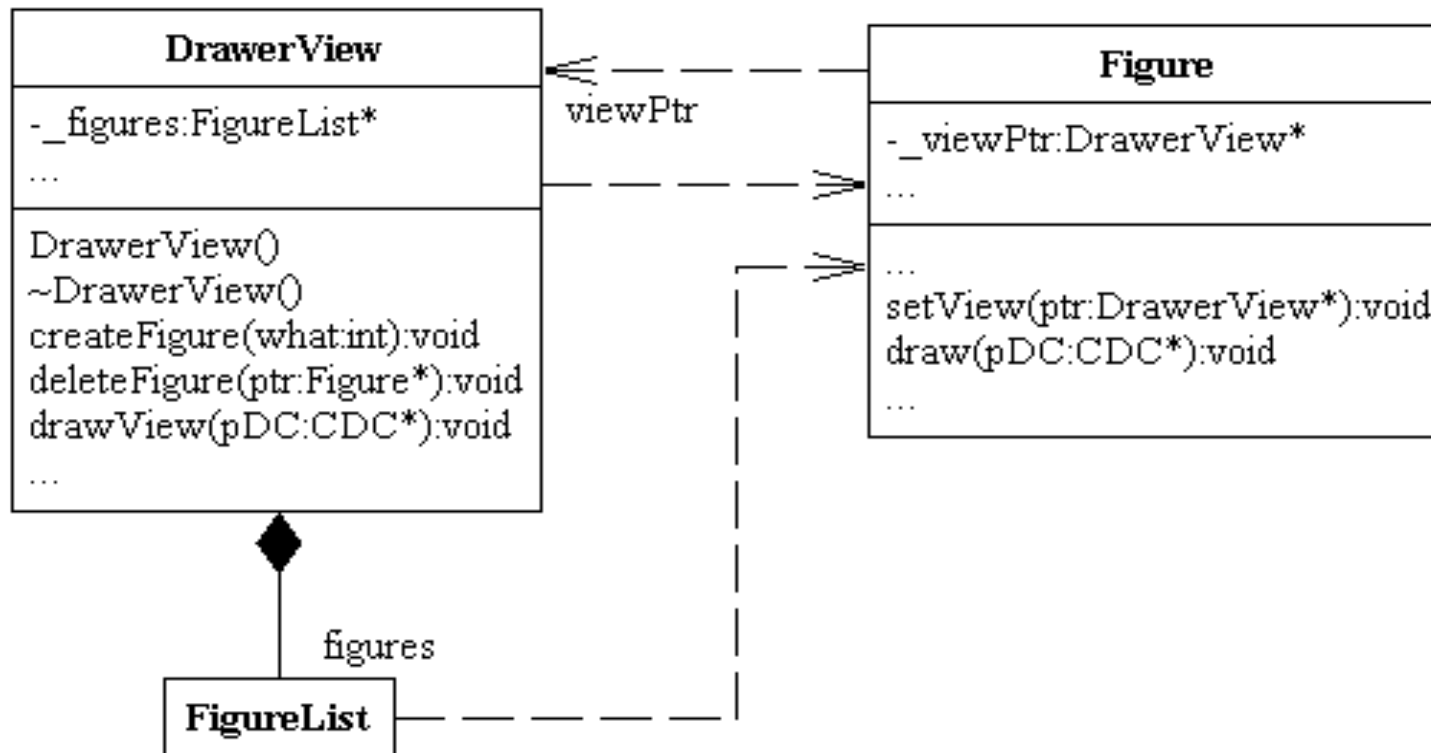
<일대다 결합관계의 예>



<컨테이너를 이용하여 일대다 결합관계를 의존관계로 변경한 예(단방향)>

- 컨테이너 객체인 _figures는 합성화를 이용해 화면 객체의 부속 객체로 모델링됨
 - 컨테이너 객체와 화면 객체가 동일한 시점에 생성, 소멸됨
- 보통의 경우, 컨테이너에서 상대방으로 한쪽 방향만 링크 유지하면 됨
 - 필요에 따라 양방향 설정도 가능

- 앞 예를 양방향 링크로 설정한 경우



<일대다 결합관계에 대하여 양방향 링크를 이용하여 의존관계로 변경한 예>

```

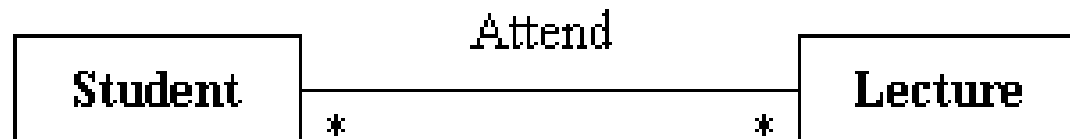
class DrawerView {
private:
    FigureList* _figures;    // 컨테이너 객체
public:
    DrawerView(...) {
        _figures = new FigureList(); // 컨테이너 객체 생성
        ...
    }
    ~DrawerView() {
        delete _figures;    // 컨테이너 객체 소멸
        ...
    }
    void createFigure(int what) {    // 관계 설정 시 호출
        Figure* p = NULL;
        switch (what) {
            case POINT:
                p = new Point(...);
                break;
            case LINE:
                p = new Line(...);
                break;
            ...
        }
        p->setView(this);
        _figure->AddTail(p); // 컨테이너에 새로 만들어진 그림 추가
    }
}

```

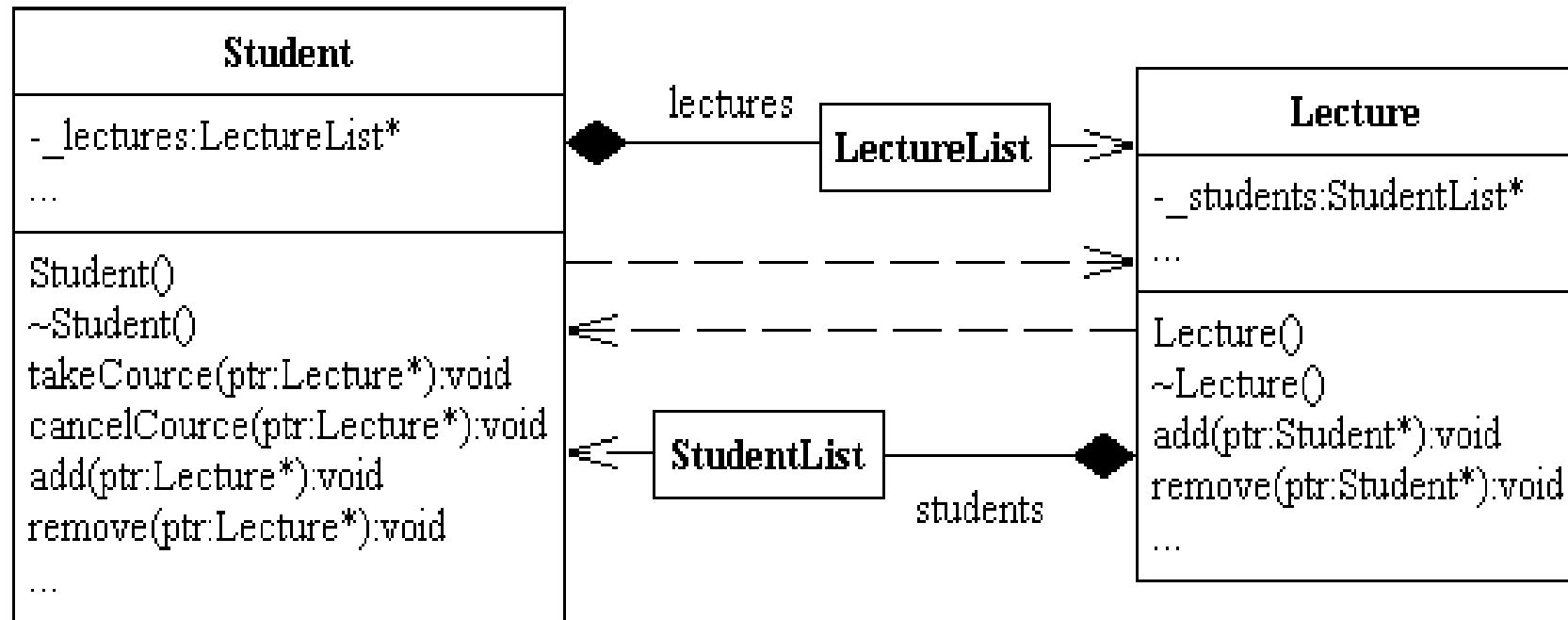
```
- void deleteFigure(Figure* ptr) {  
    _figure->Remove(ptr); // 컨테이너로부터 그림 삭제  
    delete ptr;  
}  
- void drawView(CDC* pDC) { // 폴리몰픽 컨테이너를 이용  
    POSITION pos = _figure->GetHeadPosition();  
    while (pos != NULL) {  
        Figure* ptr = _figure->GetNext(pos);  
        ptr->draw(pDC);  
    }  
}  
}
```

4.2.8 다대다(M:N) 결합관계

- A 클래스의 객체에 대해 B 클래스 객체가 여러 개 대응되며, B 클래스의 객체에 대해서도 A 클래스 객체가 여러 개 대응되는 경우
 - 백화점과 납품업체의 관계
 - 항공사와 공항과의 관계
 - 개설과목과 수강학생들과의 관계



<다대다 결합관계의 예>



<다대다 결합관계를 합성화와 의존관계로 변형한 예>

- 코드로 변환 시
 - 두 개의 폴리몰픽 리스트가 사용됨
 - 나머지는 일대다 결합관계와 유사하게 반영


```

class Student {
private:
    LectureList* _lectures; // 시간표 역할
    ...
public:
    Student() {
        _lectures = new LectureList(); // 컨테이너 객체 생성
        ...
    }
    ~Student() {
        POSITION pos = _lectures->GetHeadPosition();
        while (pos != NULL) {
            Lecture* ptr = _lectures->GetNext(pos);
            // 학생이 듣는 모든 강좌에서 학생 정보 제거
            ptr->remove(ptr);
        }
        delete _lectures; // 컨테이너 객체 소멸
        ...
    }
    void takeCourse(Lecture* ptr) { // 관계 설정 시 호출
        _lectures->AddTail(ptr); // 학생 시간표에 과목 정보 추가
        ptr->add(this); // 강좌 출석부에 학생 정보 추가
    }
    void cancelCourse(Lecture* ptr) { // 관계 해제 시 호출
        _lectures->Remove(ptr); // 학생 시간표에 과목 제거
        ptr->remove(this); // 강좌 출석부에 학생 정보 제거
    }
    void add(Lecture* ptr) { // 컨테이너 객체에 추가
        _lectures->AddTail(ptr);
    }
    void remove(Lecture* ptr) { // 컨테이너 객체에서 제거
        _lectures->Remove(ptr);
    }
}

```

```

class Lecture {
private:
    StudentList* _students; // 학생부 역할
    ...
public:
    Lecture() {
        _students = new StudentList(); // 컨테이너 객체 생성
        ...
    }
    ~Lecture() {
        POSITION pos = _students->GetHeadPosition();
        while (pos != NULL) {
            Student* ptr = _students->GetNext(pos);
            // 이 강좌를 수강하는 학생들의 시간표에서 강좌 정보 제거
            ptr->remove(ptr);
        }
        delete _students; // 컨테이너 객체 소멸
    }
    void add(Student* ptr) { // 컨테이너 객체에 추가
        _students->AddTail(ptr);
    }
    void remove(Student* ptr) { // 컨테이너 객체에서 제거
        _students->Remove(ptr);
    }
    ...
}

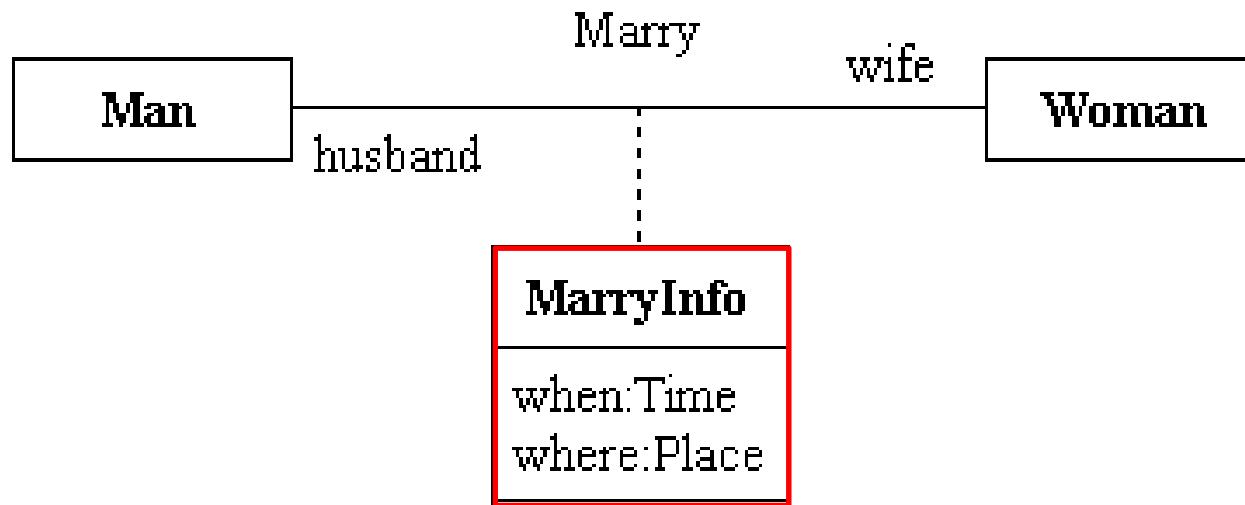
```

❖ 결합관계를 코드에 반영 시 고려할 사항

- 결합관계에 명시된 명칭이 데이터 멤버나 함수 명칭으로 사용될 수 있는가?
- 결합관계의 방향성을 양방향으로 표현할 것인가, 단방향으로 표현할 것인가?
 - 양방향의 경우, dangling reference 생기지 않도록 조심
- 다중성에 따라 포인터 배열을 이용할 것인가? 폴리몰픽 리스트를 이용할 것인가?
 - 컨테이너의 명칭을 적절하게 선택해야
- 결합관계의 설정 및 해제를 위한 함수를 작성해야 함

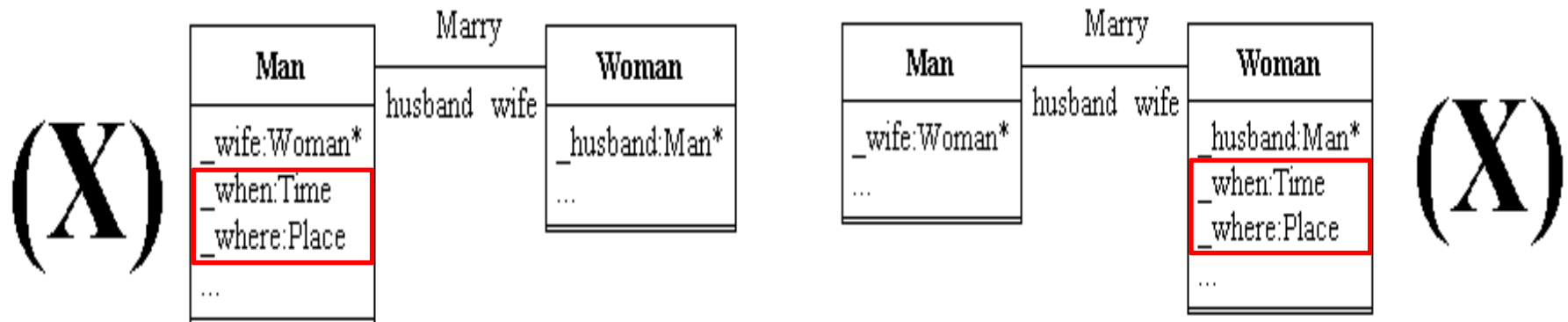
4.2.9 결합 클래스

- 관계가 설정되는 시점에 **관계 자체에 대한 정보**를 기록하는 용도
- 예) “결혼 관계(Marry)”에서 언제, 어디서 결혼했는지에 대한 정보를 MarryInfo 결합 클래스에 저장



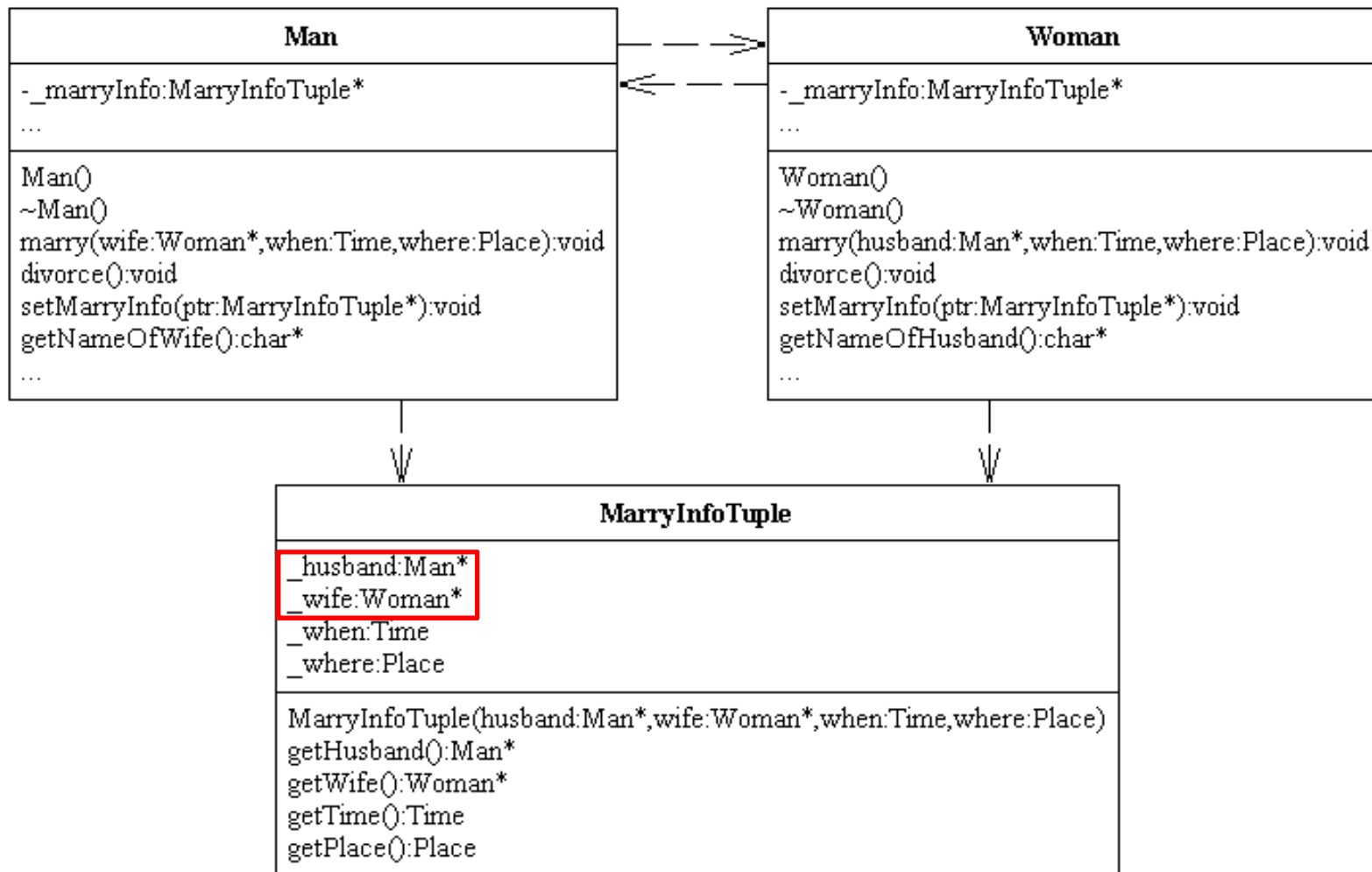
<결합 클래스의 사용 예>

- 결혼에 대한 관계 정보가 남자 객체나 여자 객체에 의존적인 정보가 아님
 - 아래 예에서 독신자인 경우 해당 정보 불필요
- 따라서 결혼 시기와 장소 정보는 두 남녀가 결혼 관계를 맺는 시점에 생성되어야 함
→ 결합 클래스



<관계 정보를 잘못 표현한 모델의 예>

- 코드 변환
 - 튜플(tuple) 객체 필요



<튜플 클래스를 이용한 결합 클래스의 변환>

```

class Man {
private:
    MarryInfoTuple* _marryInfo; // 결혼 정보를 저장하는 객체
    ...
public:
    Man() {
        _marryInfo = NULL; // 총각임을 의미
        ...
    }
    ~Man() {
        if (_marryInfo != NULL) {
            // 남자가 죽는 경우, 그 부인의 결혼 정보와의 링크 제거
            Woman* wife = _marryInfo->getWife();
            wife->setMarryInfo(NULL);
            delete _marryInfo;
        }
        ...
    }
    void marry(Woman* wife, Time when, Place where) { // 관계 설정 시 호출
        if (_marryInfo != NULL) {
            throws SomeException; // 중혼을 의미하므로 예외 발생
        }
        marryInfo = new MarryInfoTuple(this, wife, when, where);
        wife->setMarryInfo(_marryInfo); // 관계 맺는 시점에 관계 정보 생성
    }
}

```

```

void divorce() { // 관계 해지 시 호출
    if (_marryInfo == NULL) {
        throws SomeException; // 총각이 이혼을? : 예외 처리
    }
    Woman *wife = _marryInfo->getWife();
    wife->setMarryInfo(NULL);
    delete _marryInfo;
    _marryInfo = NULL; // 돌싱?
}

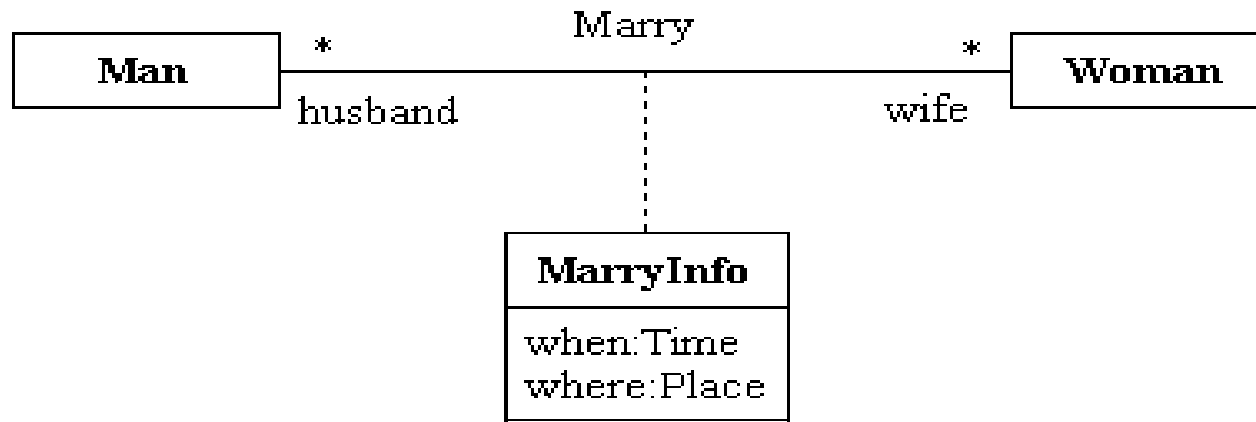
void setMarryInfo(MarryInfoTuple* ptr) {
    _marryInfo = ptr;
}

char* getNameOfWife() { // 튜플 객체의 사용 예
    if (_marryInfo == NULL) return NULL;
    return _marryInfo->getWife()->getName();
}

...
};

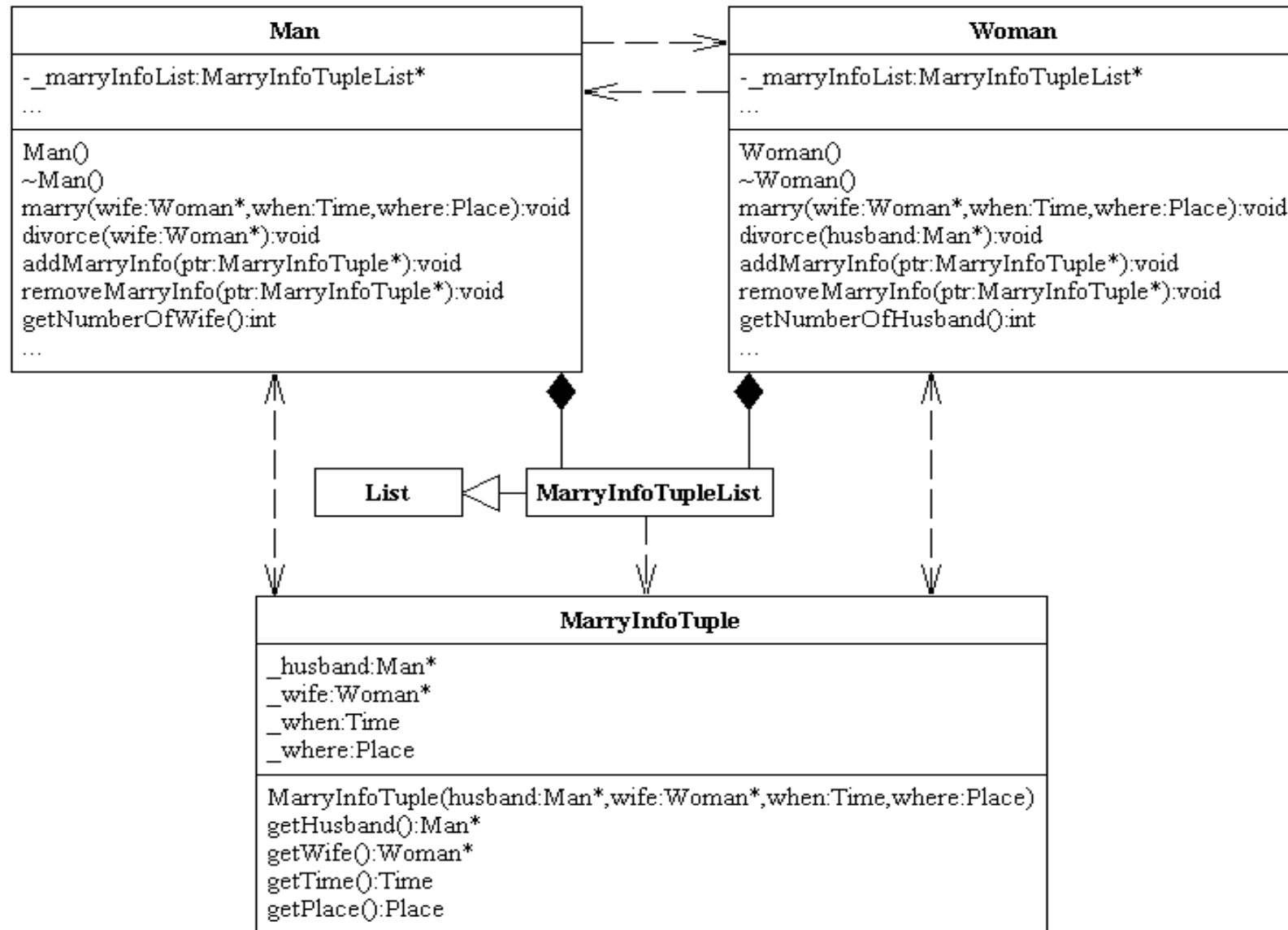
```


- 결합관계의 다중성이 다대다인 경우
 - 컨테이너 객체 이용



<다대다 결합관계에 결합 클래스가 사용된 모델의 예>

- 튜플 객체에 두 객체가 관계를 맺고 있다는 사실과 관계 정보를 함께 저장해야 함
- 관계를 맺는 객체는 튜플 객체들의 리스트를 유지해야 함



<결합 클래스를 갖는 다대다 결합관계의 변형 예>

```

class Man {
private:
    MarryInfoTupleList* _marryInfoList; // 결혼정보 저장하는 튜플들의 리스트
    ...
public:
    Man() {
        _marryInfoList = new MarryInfoTupleList(); // 리스트가 비어있으면 총각
        ...
    }
    ~Man() {
        POSITION pos = _marryInfoList->GetHeadPosition();
        while(pos != NULL) {
            MarryInfoTuple *ptr = _marryInfoList->GetNext(pos);
            // 남자가 죽는 경우, 그 부인들로부터 링크된 결혼 정보 링크 제거
            Woman *wife = ptr->getWife();
            wife->removeMarryInfo(ptr);
        }
        delete _marryInfoList;
        ...
    }
    void marry(Woman* wife, Time when, Place where) { // 관계 설정 시 호출
        MarryInfoTuple *ptr = new MarryInfoTuple(this, wife, when, where);
        _marryInfoList->AddTail(ptr);
        wife->addMarryInfo(ptr);
    }
}

```

```

void divorce(Woman* wife) { // 관계 해지 시 호출
    // 여러 부인 중 특정인과 이혼하는 상황
    MarryInfoTuple *ptr = _marryInfoList->findTupleForWife(wife);
    Woman *wife = ptr->getWife();
    _marryInfoList->Remove(ptr);
    wife->removeMarryInfo(ptr);
    delete ptr;
}

void addMarryInfo(MarryInfoTuple* ptr) { // 컨테이너 객체에 추가
    _marryInfoList->AddTail(ptr);
}

void removeMarryInfo(MarryInfoTuple* ptr) { // 컨테이너 객체에서 제거
    _marryInfoList->Remove(ptr);
}

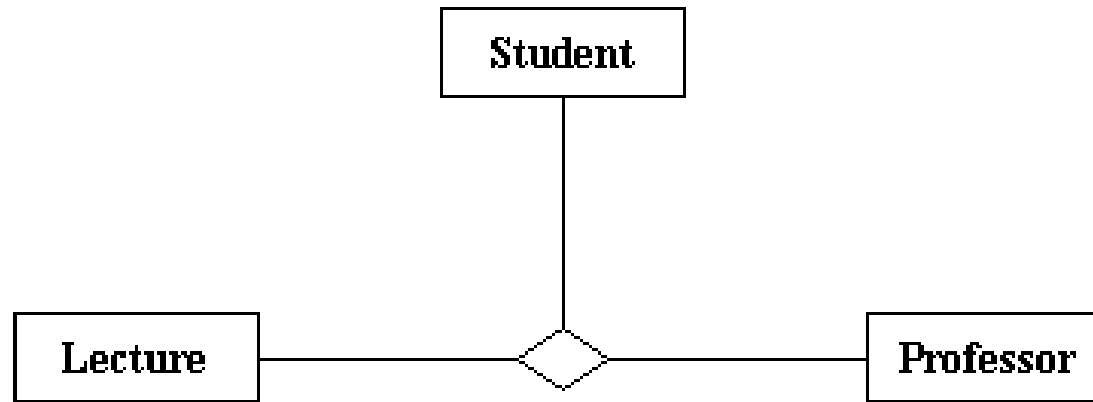
int getNumberOfWife() { // 컨테이너 객체의 사용 예
    return _marryInfoList->GetCount();
}

...
};

```

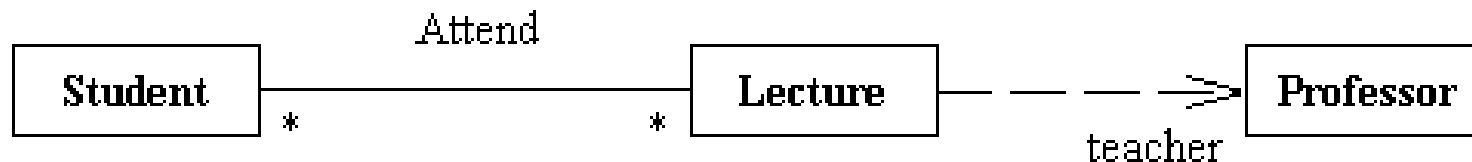
4.2.10 삼각관계

- 3개의 객체가 한꺼번에 관계를 맺는 상황
 - 삼각관계는 모든 객체가 서로 독립적이어야 한다.
 - 실제로 흔하지는 않으며, 아래의 경우를 잘못 해석한 경우 발생
 - 2개의 이진관계
 - 결합 클래스를 이용한 이진관계
 - 관계의 다중성이 다대다대다
- 사각관계 이상의 모델은 삼각관계나 이진관계로 변환하는 것이 바람직



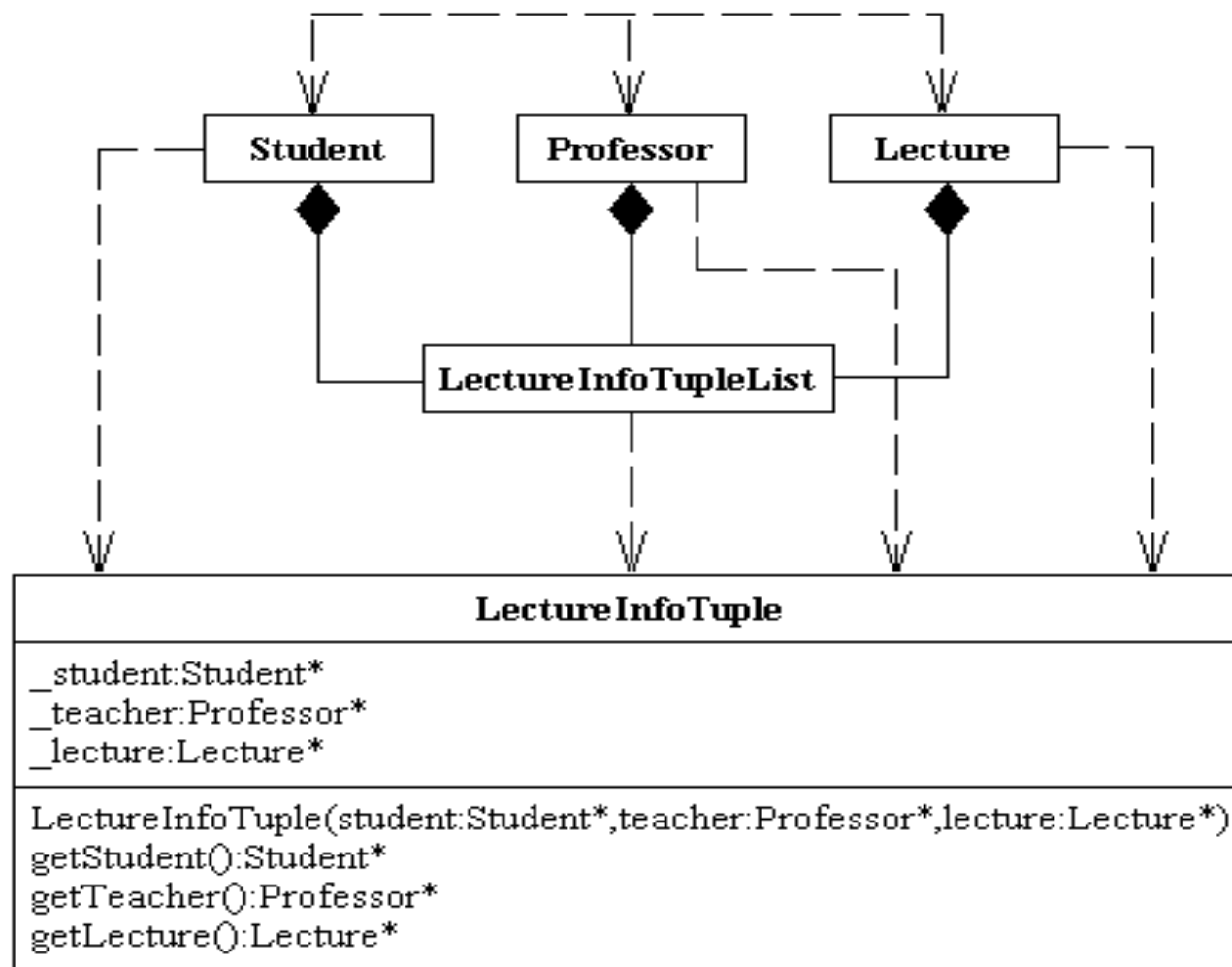
<삼각관계를 잘못 사용한 예>

- 학생과 강좌 객체는 서로 독립적
- 강좌와 교수 객체는 종속적
 - 특정 강좌에 해당 교수가 배정되기 때문
 - 팀 티칭(team teaching)의 경우는?



<삼각관계의 이진관계 환원 예>

한 강좌를 한 교수가 강의하는 경우



<삼각관계의 변형 예>

다대다 결합관계의 변환과 비슷하게 처리
 Student 클래스 구현 예 : 교재 p.287~288

[요약]

- 클래스 다이어그램
 - 구체적인 클래스 모델
 - 일반화, 집합화, 의존관계
 - 기계적으로 코드 변환, 또는 간단한 방법으로 코드 변환 가능
 - 추상적인 클래스 모델
 - 결합관계, 다중성, 결합 클래스, 삼각관계
 - 코드로 바로 반영하기 어려움

4.3 모델링 팁

- Tip 1: 무엇이 가장 중요한가 ?
 - 구현된 코드
- Tip 2: UML 다이어그램은 어떠한 순서로 그려야 하는가 ?
 - 교재 p.291, 그림 4.42
- Tip 3: 클래스 다이어그램은 어떠한 순서로 그려야 하는가 ?
- Tip 4: 트리의 중요성은 무엇인가 ?
 - 그래프 형태보다 트리가 이해하는 데 도움
- Tip 5: 훌륭한 OOP의 판단 기준은 ?
 - 자료추상화, 상속, 동적 바인딩, 다형 개념이 적용

- Tip 6: 유지보수 작업의 가장 큰 문제점은 ?
 - 도큐먼트 부재와 소스 코드 중복
- Tip 7: 기능분해는 더 이상 사용되지 않는가 ?
 - 구조적 기법이지만 집합화와 합성화 모델링 시 사용
- Tip 8: 객체지향 구현의 추가 적용은 바람직한가?
 - 구조적 시스템에 적용하면 유지보수가 더 어려워짐
- Tip 9: 상속의 깊이는 ?
 - 재사용 극대화할 수 있으나, 너무 깊으면 구현이 어려움
- Tip 10: 객체를 재사용할 것인가 클래스를 재사용할 것인가 ?
 - 객체 재사용: 쉽게 구현, 데이터 멤버/생성자 복잡
 - 클래스 재사용: 상속 깊이 깊어짐, 재사용도 증가
- Tip 11: CASE 도구는 ?