# One-sided Crossing Minimization Problem: Directed Feedback Arc Set Ansatz

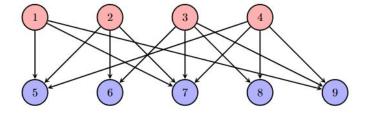
Jonas Tolkemitt Chanh Quach

### **Inhalt**

- 1. Das OCM Problem und die Reduktion zu DFAS
- 2. Beispiel für die Reduktion
- 3. Übersicht zum Code
- 4. Evaluierung
- 5. Stärken und Schwächen

#### Das OCM Problem und die Reduktion zu DFAS

- One-sided Crossing Minimization Problem (OCM)
  - ➤ Ein bipartiter Graph
  - 2 parallel horizontale Reihenfolgen von Knoten
  - Minimale Anzahl von Crossings

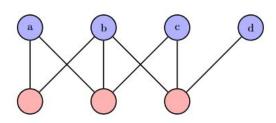


#### Das OCM Problem und die Reduktion zu DFAS

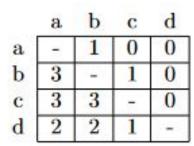
- Directed Feedback Arc Set (DFAS)
  - Eine Teilmenge von Kanten in einem gerichteten Graphen zu identifizieren, die entfernt werden kann, um den Graphen azyklisch zu machen
  - ➤ Das Ziel ist es, eine möglichst kleine Menge von Kanten zu entfernen
- Reduktion
  - Bipartiter Graph zu Penalty Digraph
  - Methode: Penalty Minimization Approach

## Beispiel für die Reduktion

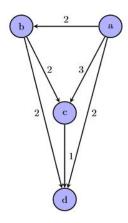
Penalty Minimization Approach



Der original OCM Graph



Die Tabelle für die Umsortierung und die Anzahl von Crossings



Der Penalty Digraph

## Übersicht zum Code

```
#[derive(Debug)]
3 implementations
pub struct Graph {
    number_of_nodes: usize,
    number_of_fixed_nodes: usize,
    number_of_free_nodes: usize,
    number_of_edges: usize,
    adjacency_list: Vec<BTreeSet<usize>>,
}
```

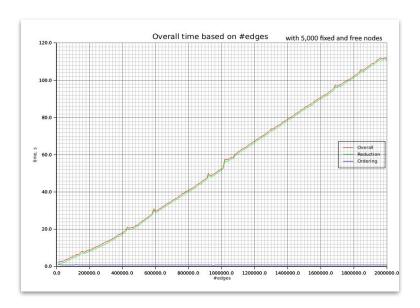
```
#[derive(Debug)]
3 implementations
pub struct PenaltyDigraph {
    number_of_nodes: usize,
    adjacency_list: Vec<HashSet<usize>>,
}
```

### Übersicht zum Code

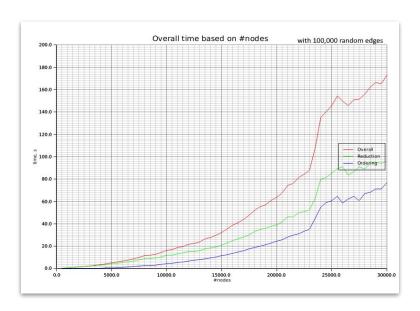
```
pub fn sort fas(&self) -> Vec<usize> {
   let mut feedback_arc_set: Vec<usize> = Vec::new();
   for u: usize in 0..self.number of nodes {
       let mut val: isize = 0;
       let mut min: isize = 0;
       let mut loc: usize = u;
       for j: usize in (0..loc).rev() {
           let v: &usize = feedback arc set.get(index: j).expect(msg: "Index exists");
           if self.edge exists(u, *v) {
               val += 1;
           if self.edge_exists(u: *v, v: u) {
           if val <= min {
               min = val;
               loc = j;
       feedback arc set.insert(index: loc, element: u);
   feedback arc set
 fn sort fas
```

```
fn from graph(graph: &Graph) -> PenaltyDigraph {
let mut penalty_digraph: PenaltyDigraph = PenaltyDigraph::new(number_of_nodes: graph.number_of_free_nodes);
for u: usize in graph.number of fixed nodes..graph.number of nodes {
    for v: usize in u + 1..graph.number_of_nodes {
        let degree_v: isize = graph.adjacency_list.get(index: v).expect(msg: "Must exist").len() as isize;
        let mut adj_u_iter: Iter<'_, usize> = graph.adjacency_list.get(index: u).unwrap().iter();
        let mut adj_u: Option<&usize> = adj_u_iter.next();
        let mut adj_v_iter: Iter<'_, usize> = graph.adjacency_list.get(index: v).unwrap().iter();
        let mut adj_v: Option<&usize> = adj_v_iter.next();
            while adj_v.is_some() && adj_v.unwrap() < adj_u.unwrap() {</pre>
                adj_v = adj_v_iter.next();
            c_vu = c_vu + degree_v - scan - 1;
            if adj u < adj v {
            adj_u = adj_u_iter.next();
        penalty_digraph.add_crossings(
           u: u - graph.number_of_fixed nodes,
           v: v - graph.number_of_fixed_nodes,
penalty_digraph
```

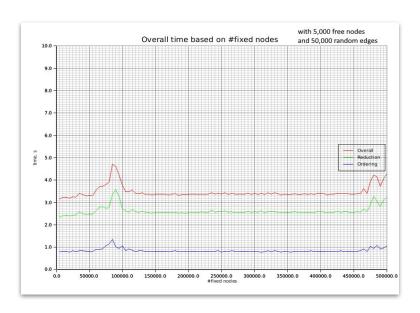
# **Evaluierung**



# **Evaluierung**



# **Evaluierung**



#### Stärken und Schwächen

- Schlecht für Graphen mit hoher Anzahl an freien Knoten
  - Gut für Graphen, die wenig freie Knoten, aber viele feste Knoten haben
- Insertionsort kann für lokale Optima sorgen
- Reduktion abhängig von Kantenanzahl