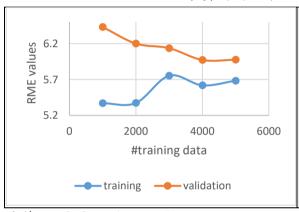
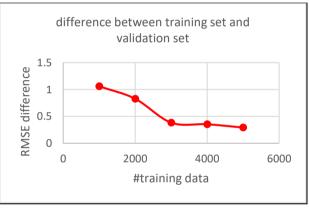
學號:B03901096 系級: 電機三 姓名:周晁德

1. 請簡明扼要地闡述你如何抽取模型的輸入特徵(feature)

答:因為是要使用九小時資料預測第十小時的 PM2.5,所以我把每個月 20 天,每天 24 小時的資料,共 480 小時的資料,每個連續 9 小時的資料當作 input,第十小時的 pm2.5 當作 label,所以每個月有 471 筆 training data,一年 12 個月就有 5652 筆 training data,我嘗試過選取 18 種不同的因素任意組合,最後發現 $pm2.5, O_3, CO, wind_speed$, wind_Hr,搭配組合結果最好!

2. 請作圖比較不同訓練資料量對於 PM2. 5 預測準確率的影響





隨著 training dat 的增加:

- (1) training set 的 RMSE 值有增加的趨勢(上方左圖)。
- (2)validation set 的 RMSE 值漸減(上方左圖)。
- (3) training set 和 validation set 的 RMSE 值差距變小(上方右圖)。
- (4)只用 1000 筆 training data overfitting 最嚴重(上方左圖) 由此可知隨著 training set 的增加,結果比較不容易 overfitting,預測結果也有越 準確的趨勢。

3. 請比較不同複雜度的模型對於 PM2.5 預測準確率的影響

答:1 st:y = wx + b; 2 nd: $y = w_2x^2 + w_1x + b$; 1type:pm2.5; 18types:所有因素

traing set	1st	2nd
1 type	6.11956	6.103137
18 types	5.647987	5.454796

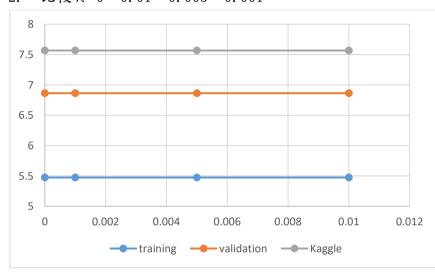
validation set	1st	2nd
1 type	6.158427	6.244267
18 types	6.022059	6.188182

由上表可知,在使用相同 data type(例如都使用 pm2.5 或 18 種因素都考慮)的情况下,在 training set 上一次式的 RMSE 比二次式的 RMSE 高,但在 validation set 上一次式的 RMSE 較二次式的 RMSE 低,由此可知提高 function 的複雜度,更容易發生

overfitting 的情況,預測的準確度可能因此下降。若在相同 function(同為一次式或 二次式)之下,增加 data type,不論在 training set 或 validation set 的 RMSE 都 下降,由此可知增加 data type 將使預測 pm2.5 時考慮到更多影響因素,預測較準 確。

4. 請討論正規化(regularization)對於 PM2.5 預測準確率的影響

答:因為 regularization 是用來解決 overfitting 的問題,由 2. 可知當只使用 1000 筆 training data 時,overfitting 最嚴重,所以選用 1000 筆 training,其他條件同 2. , 比較 λ=0、0.01、0.005、0.001。



由左圖可知隨著λ值的 不同對於預測準確度的 影響並無太大差別,在 我自己程式實作時也有 試著加入 regularization,但只 讓我在 Kaggle 上的 RMSE 值減少 0.00003, 因此我認為加入 regularization 對於提 升預測準確度並無太大 幫助。

5. 在線性回歸問題中,假設有 N 筆訓練資料,每筆訓練資料的特徵 (feature) 為一 向量 x^n ,其標註(label)為一存量 v^n ,模型參數為一向量 w (此處忽略偏權值 b),則 線性回歸的損失函數(loss function)為 $\sum_{n=1}^{N}(y^n-w\cdot x^n)^2$ 。若將所有訓練資料的特 徵值以矩陣 $X = [x^1 \ x^2 \ \cdots \ x^N]$ 表示,所有訓練資料的標註以向量 $V = [v^1 \ v^2 \ \cdots \ v^N]^T$ 表示,請以 X 和 V 表示可以最小化損失函數的向量 W。

答:設
$$x^1 = [x_1^1, x_2^1, ..., x_m^1]^T$$
, x_k^1 是純量 \rightarrow w = $[w_1, w_2, ..., w_m]$, w_k 是純量

答:設
$$x^1 = [x_1^1, x_2^1, ..., x_m^1]^T$$
, x_k^1 是純量 $\rightarrow w = [w_1, w_2, ..., w_m]$, w_k 是純量
$$\sum_{n=1}^N (y^n - w \cdot x^n) = (y - (w \cdot X)^T)^T (y - (w \cdot X)^T) = (y - X^T \cdot w^T)^T (y - X^T \cdot w^T)$$

$$\frac{\partial}{\partial w} (y - X^T \cdot w^T)^T (y - X^T \cdot w^T) = \frac{\partial}{\partial w} (X^T \cdot w^T - y)^T (X^T \cdot w^T - y) = 0$$
 $\rightarrow XX^T w^T = Xy$, $\therefore w = [(XX^T)^{-1}Xy]^T$

6. 我的 hwl. pv 和 hwl best. pv

這兩個程式的 model 都是選擇pm2.5, O₃, CO, wind_speed, wind_Hr, 其中的差別是 hwl.py 是使用一次方程式 $y = w \cdot x + b$, 並且搭配 adagrad, $hwl_best.py$ 是使用二次 方程式 $y = w_2 x^2 + w_1 x + b$, 並且搭配 Stochastic Gradient Descent。