###

Школа-семинар

«Расширенные возможности пакета OpenFOAM»

$\frac{\partial \rho U}{\partial t} + \nabla \cdot (\rho U U) - \nabla \cdot (\mu \frac{1}{2} (\nabla U + (\nabla U)^T)) = -\nabla p$ ОБЗОР ПРИЛОЖЕНИЯ ОРЕПОАМ

М.В. Крапошин (НИЦ Курчатовский Институт)
О.И. Самоваров (Институт Системного Программирования РАН)
С.В. Стрижак (ГОУ ВПО МГТУ им. Баумана)



###

СОДЕРЖАНИЕ

- Исходный код приложения OpenFOAM (препроцессинг, решатель, пост-процессинг)
- Как обычно строится приложение OpenFOAM
- Порядок интегрирования уравнений в OpenFOAM
- Добавление расширений к приложению р (решателю)

Files/day1_SolverBasics





ПРИЛОЖЕНИЯ OPENFOAM

ПРЕПРОЦЕССИНГ

Инициализация начальных полей — например, поля скоростей или давлений, конвертация сеток

РЕШЕНИЕ

IcoFoam или, например interFoam

ПОСТПРОЦЕССИНГ

Вычисление вспомогательных полей или величин: Динамическое давление, сила, действующая на поверхность

Современная тенденция OpenFOAM — в объединении всех трех этапов в единый процесс за счет использования технологии наследования С++ и динамических библиотек — libfoamCalcFunctions, libutilityFunctionObjects. И т.д.





СТРУКТУРА ПРИЛОЖЕНИЯ OPENFOAM

Основные части — исходные файлы, файлы конфигурации сборки (список компилируемых файлов и опции компиляции)

- Пример emptyFoamApp
- Исходные файлы: createFields.H, emptyFoamApp.C
- Файлы конфигурации: Make/files, Make/options

EXE_INC = -I\$(LIB_SRC)/finiteVolume/InInclude

emptyFoamApp.C

EXE_LIBS = -IfiniteVolume

EXE = \$(FOAM_USER_APPBIN)/emptyFoamApp

No4



НАСТРОЙКА ЗАВИСИМОСТЕЙ ПРИ КОМПИЛЯЦИИ

- Make/files список файлов, исходный код которых должен быть оттранслирован в объектный, имя исполняемого файла
- Make/options опции компиляции и сборки (нестандартные ключи, настройка окружения поиска заголовочных файлов и библиотек, подключаемые динамические библиотеки)

```
emptyFoamApp.C

EXE = $(FOAM_USER_APPBIN)/emptyFoamApp

### CXOQHЫЙ КОД В emptyFoamApp

Исходный код в emptyFoamApp.С

Исполняемый файл разместить в

$FOAM_USER_APPBIN, присвоить имя emptyFoamApp
```

N25



СТРУКТУРА ИСХОДНОГО КОДА ПРИЛОЖЕНИЯ ОРЕNFOAM

Подключение заголовочных файлов

```
# include "fvCFD.H"
```

Инициализация исходных данных

```
# include "setRootCase.H"
# include "createTime.H"
# include "createMesh.H"
# include "createFields.H"
```

Цикл итераций по времени

```
while (runTime.loop())
{
    Info<< "Time = " << runTime.timeName()
        << nl << endl;
}</pre>
```

Nº6



HEMHOГО FORTRAN B C++

B OpenFOAM используется Fortran-образный синтаксис при написании конечных приложений.

Переменные объявляются не внутри приложения, а в заголовочных файлах. Пример — createMesh.H

```
createMesh.H
    Foam::Info << "Create mesh for time = "
        << runTime.timeName() << Foam::nl << Foam::endl;
   Foam::fvMesh mesh
        Foam:: IOobject
            Foam::fvMesh::defaultRegion,
            runTime.timeName(),
            runTime,
            Foam::IOobject::MUST_READ
```



###

ИНИЦИАЛИЗАЦИЯ ПОЛЕЙ — createFields.H

Также, как и создание сетки, так и создание полей обычно выносится в отдельный файл — сгеаteFields.Н

```
Info<< "Reading scalar field psi\n" << endl;

volScalarField psi

(
IOobject

//имя поля

runTime.timeName(), //какой срез времени?

mesh, //на какой сетке?

Ioobject::MUST_READ, //обязательно считывать

Ioobject::AUTO_WRITE //автоматически записывать

),

mesh

//на какой сетке

);
```



ЦИКЛ ИНТЕГРИРОВАНИЯ ПО ВРЕМЕНИ

Цикл интегрирования по времени осуществляется с использованием стандартных средств С++, для управления циклом используются средства класса Time

```
Info<< "\n Starting time loop\n" << endl;</pre>
  while (runTime.loop()) //автоматически переходит на новый шаг
     Info<< "Time = " << runTime.timeName() << nl << endl;</pre>
     Info<< "max(psi)=" << max(psi).value() << endl</pre>
        << "min(psi)=" << min(psi).value() << endl;</pre>
      runTime.write(); a) acian (MU U
      Info<< "ExecutionTime = " << runTime.elapsedCpuTime() << " s"</pre>
          << " ClockTime = " << runTime.elapsedClockTime() << " s"</pre>
          << nl << endl;
```





ПРОСТРАНСТВА ИМЕН fvc и fvm

- Внутри цикла по времени можно осуществлять операции интегрирования и алгебраических операций над полями
- Операторы fvm::ddt, fvm::d2dt2, fvm::div, fvm::laplacian, fvm::Sp, fvm::SuSp возвращают коэффициенты матрицы, соответствующие дискретизации данного слагаемого
- Операторы fvc::ddt, fvc::d2dt2, fvc::div, fvc::grad, fvc::laplacian, fvc::Sp, fvc::grad возвращают «правую часть», соответствующую данному выражению

```
fvm::ddt(psi) + fvm::div(phi,psi)+
fvm::SuSp(kappa,psi)
```



$$\frac{\partial \mathbf{r}}{\partial t} + \mathbf{V} \cdot (\rho \mathbf{U})$$

 $\underline{\partial_{p} u}_{+\nabla \cdot (p)} = \mathbf{Q} \mathbf{E} \mathbf{Q} \mathbf{P}_{\text{eff}} - \mathbf{V} \mathbf{P} \mathbf{E} \mathbf{M} \mathbf{N} \mathbf{A}^{(p)} \mathbf{P} \mathbf{E} \mathbf{N} \mathbf{F} \mathbf{O} \mathbf{A} \mathbf{M}$

$$\frac{\partial \rho e}{\partial t} + \nabla \cdot (\rho \overline{U e}) - \nabla \cdot \alpha^{\text{Eff}} \nabla e = S_e$$

 $j = \rho U$

PEШАТЕЛЬ •my IcoFoam

$$\frac{\partial \mathbf{j}}{\partial t} + \nabla \cdot (\mathbf{U} \ \mathbf{j}) = \nabla \cdot \mathbf{R}^{Eff} - \nabla p + \mathbf{S}_{M}$$
$$\mathbf{U} = (1/\rho) \mathbf{j}$$

 $\frac{\partial \rho e}{\partial t} + \nabla \cdot (\rho \mathbf{U} e) - \nabla \cdot \alpha^{Eff} \nabla e = S_e$

$$\nabla \cdot U_{p} = \sqrt{R} T$$

$$\frac{\partial \boldsymbol{U}}{\partial t} + \nabla \cdot (\boldsymbol{U} \boldsymbol{U}) \cdot \mathrm{ddt}$$

$$\begin{split} &\frac{\partial \rho \, \boldsymbol{U}}{\partial \, t} + \nabla \cdot (\rho \, \boldsymbol{U} \, \boldsymbol{U}) = \nabla \cdot \boldsymbol{R}^{\mathrm{Eff}} - \nabla \, \boldsymbol{p} + \boldsymbol{S}_{M} \, \rightarrow \\ &A \, \boldsymbol{U} - H \, (\boldsymbol{U}) = \boldsymbol{S}_{\, p} \, \rightarrow \\ &\boldsymbol{U} = \underbrace{\frac{H \, (\boldsymbol{U})}{A}}_{n p o z + o s} + \underbrace{\frac{\boldsymbol{S}_{\, p}}{A}}_{\kappa o p p e \kappa \boldsymbol{u} \boldsymbol{u} \boldsymbol{g}} = \underbrace{\frac{H \, (\boldsymbol{U})}{A}}_{-1} - \underbrace{\frac{1}{A}} \nabla \, \boldsymbol{p} \end{split}$$

$$= \nu \nabla^2 U - \nabla p$$

Представляем поле скоростей в виде спрогнозированного значения и коррекции

PISO включает в себя серию шагов:

- 1) Прогноз скорости
- 2) Вычисление поля давления
- 3) Коррекция скорости

$$\begin{split} &\frac{\partial \, \rho}{\partial \, p} = 0 \quad \frac{\partial \, \rho}{\partial \, t} = 0 \\ & \Phi = (\rho \, \boldsymbol{U} \cdot \boldsymbol{S}_{\, f})_{\, f} = \rho_{\, f} \, (\hat{\boldsymbol{U}} + \boldsymbol{U}^{\, \prime})_{\, f} \cdot \boldsymbol{S}_{\, f} \\ & \nabla \cdot (\rho \, \boldsymbol{U}) = \nabla \cdot (\hat{\boldsymbol{U}} + \boldsymbol{U}^{\, \prime}) = \\ & \nabla \cdot (\rho \, \frac{H}{A}) - \nabla \cdot (\frac{\rho}{A} \, \nabla \, p) = 0 \end{split}$$

Массовые потоки, которые должны удовлетворять уравнению неразрывности также раскладываются на спрогнозированную и корректирующую часть. Применение оператора дивергенции дает уравнение для давления

После решения уравнения для давления корректируем массовые потоки и скорости в ячейках в соответствии с новым значением давления. Подобная методика может использоваться как для сжимаемых, так и несжимаемых жидкостей.





Алгоритм PISO (Pressure Implicit with Splitting of Operators)

Начало Конец Текущее время меньше конечного? Нет Устанавливаем временной шаг из предела Куранта Решаем уравнение сохранения массы Формируем дискретное уравнение сохранения импульса. Если необходимо, выполняем Переходим к новому шагу прогноз скорости по времени k=0Решаем все остальные уравнения Нет Цикл PISO k < N? Да k = k + 1Собираем операторы Н и А Вычисляем массовые потоки по спрогнозированным значениям скорости (или по скоростям, N — число итераций в полученным из УСИ без учета давления) Формируем и решаем уравнение для давления. Обновляем массовые потоки k — номер текущей итер-Корректируем поле скоростей

АЛГОРИТМ PISO

Коррекция скорости вычисляется по процедуре, сходной с Ри-Чоу консервативные потоки вычисляются в центрах граней. Вычисление потоков производится интерполяцией поля скорости, хранящегося в центрах ячеек

Nº12

аммирования РАН



НАСТРОЙКА СБОРКИ РЕШАТЕЛЯ

Создадим необходимую структуру решателя:

mkdir myIcoFoam; cd myIcoFoam

mkdir Make; touch Make/files; touch Make/options

touch createFields.H; touch myIcoFoam.C

myIcoFoam.C

EXE = \$(FOAM_USER_APPBIN)/myIcoFoam

Исходный код в mylcoFoam.C

Исполняемый файл разместить в \$FOAM_USER_APPBIN, присвоить имя emptyFoamApp

EXE_INC = \
 -I\$(LIB_SRC)/finiteVolume/lnInclude

EXE_LIBS = -lfiniteVolume

Тде ещё искать заголовочные файлы

Подключить библиотеку libfiniteVolume





ИНИЦИАЛИЗАЦИЯ ПОЛЕЙ — createFields.H

```
Info<< "Reading
transportProperties\n" << endl;</pre>
    IOdictionary transportProperties
        IOobject fym: dot(no)
            "transportProperties",
            runTime.constant(),
           mesh.
            IOobject::MUST_READ,
            IOobject::NO_WRITE
                 fvm::laplacian(mu
    );
    dimensionedScalar nu
     transportProperties.lookup("nu")
```

Помимо полей используются и другие величины — например кинематическая вязкость.

В данном случае открывается текстовый файл, в котором хранится значение вязкости.

Затем значение вязкости nu считывается из поля «nu»





ИНИЦИАЛИЗАЦИЯ ПОЛЕЙ — createFields.H

Инициализация поля давления

Инициализация поля скорости

Инициализация поля объемных потоков через грани ячеек - phi

```
# include "createPhi.H"
    label pRefCell = 0;
    scalar pRefValue = 0.0;
    setRefCell(p, mesh.solutionDict().subDict("PISO"), pRefCell,
pRefValue);
```

1915



ИНИЦИАЛИЗАЦИЯ И ТЕЛО ЦИКЛА

```
Info<< "\nStarting time loop\n" << endl;
while (runTime.loop()) //переход к новому шагу если T<Tk
{
    Info<< "Time = " << runTime.timeName() << nl << endl;

# include "readPISOControls.H" //считать параметры PISO include "CourantNo.H" //вычислить число Со</pre>
```

Nº16

Nº17

###

ПРОГНОЗ ПОЛЯ СКОРОСТИ

$$\frac{\partial \boldsymbol{U}}{\partial t} + \nabla \cdot (\boldsymbol{U} \cdot \boldsymbol{U}) - \nu \nabla^2 \boldsymbol{U} = -\nabla \boldsymbol{p}$$

Согласно процедуре PISO, формируются три матрицы (для Ux, Uy, Uz) уравнения сохранения импульса. Системы решаются последовательно с использованием давления с предыдущего шага (fvc::grad)



ТЕЛО ЦИКЛА PISO

```
--- PISO loop
         for (int corr=0; corr<nCorr; corr++</pre>
             volScalarField rUA = 1.0/UEqn.A();
                                                                \tilde{U} = H(U) \frac{1}{A}
             U = rUA*UEqn.H();
             phi = (fvc::interpolate(U) & mesh.Sf())
                  + fvc::ddtPhiCorr(rUA, U, phi);
            adjustPhi(phi, U, p); \frac{1}{2} \left| \nabla U + \left| \nabla U \right|^T \right| = -\frac{1}{2}
               // Уравнение для давления— см. след. слайд
#
              include "continuityErrs.H"
             U -= rUA*fvc::grad(p);
             U.correctBoundaryConditions();
```

1191



УРАВНЕНИЕ ДЛЯ ДАВЛЕНИЯ

Сетка может быть неортогональной, каждая итерация цикла — поправка на неортогональность. По окончательному давлению делается поправка объемных потоков через грани ячеек

```
for (int nonOrth=0; nonOrth<=nNonOrthCorr; nonOrth++)</pre>
    fvScalarMatrix pEqn — ()
        fvm::laplacian(rUA, p) == fvc::div(phi)
   pEqn.setReference(pRefCell, pRefValue);
    pEqn.solve();
    if (nonOrth == nNonOrthCorr)
                                         U = \tilde{U} - \frac{1}{A_n} \nabla p
        phi -= pEqn.flux();
```





ДОБАВЛЕНИЕ УРАВНЕНИЯ ТРАНСПОРТА

При добавлении новой искомой величины нужно: определить её инициализацию и уравнение, описывающее её динамику

```
fvScalarMatrix psiEqn
     (
         fvm::ddt(psi)
         + fvm::div(phi, psi)
         + fvm::laplacian(Dpsi,psi)
);
```

-fvc∷grad(p)





УЧЕТ ТУРБУЛЕНТНОСТИ (1)

Для учета турбулентности в OpenFOAM введен специальный класс, предназначенный для дискретизации дивергенции тензора напряжений. Вместе с ним вводится класс, определяющий зависимость тензора напряжений от деформаций:

- Необходимо использовать класс incompressible::turbulenceModel
- Необходимо изменить файл createFields.H инициализация новых полей
- Диффузионное слагаемое теперь должно содержать вклад от

турбулентных пульсаций

```
EXE LIBS = \
```

- -lincompressibleTurbulenceModel \
- -lincompressibleRASModels \
- -lincompressibleLESModels \
- -lincompressibleTransportModels \
- -IfiniteVolume \
- -ImeshTools

EXE INC = \

-I\$(LIB SRC)/turbulenceModels/incompre

-I\$(LIB_SRC)/transportModels \

-1.\$

(LIB_SRC)/transportModels/incompressible/singlePhaseTransportModel \

и Is (LIB SRC)/finite Volume/InInclude программирования РАН





УЧЕТ ТУРБУЛЕНТНОСТИ (2)

Необходимо подключить новые заголовочные файлы

```
#include "singlePhaseTransportModel.H"
#include "turbulenceModel.H"
```

Инициализировать соответствующие объекта класса

```
singlePhaseTransportModel laminarTransport(U, phi);
autoPtr<incompressible::turbulenceModel> turbulence
(
    incompressible::turbulenceModel::New(U, phi, laminarTransport)
);
```

```
volScalarField DpsiEff = Dpsi +
turbulence().nut();
DpsiEff.rename("DpsiEff");
fvScalarMatrix psiEqn
(
    fvm::ddt(psi)
    + fvm::div(phi,psi)
    - fvm::laplacian(DpsiEff,psi)
):
```

Переписать уравнения

Nº22

###

СПАСБО ЗА ВНИМАНИЕ!

$$pV = vRT$$

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} + \nabla \cdot \rho \, U = 0$$

fvm::ddt(rho) + fvc::div(phi)=0

$$\frac{\partial \rho \mathbf{U}}{\partial t} + \nabla \cdot (\rho \mathbf{U} \mathbf{U}) - \nabla \cdot \left(\mu \frac{1}{2} (\nabla \mathbf{U} + (\nabla \mathbf{U})^T) \right) = -\nabla p$$

$$\text{fvm::ddt(rho, U) + fvm::div(phi,U) -}$$

$$\text{fvm::laplacian(mu,U)}$$

-fvc::grad(p)

