# Tema 5. Programación Modular

Alfonso Carlos Martínez Estudillo (acme@uloyola.es)
Fundamentos de Informática I

1º de Grado en Ingeniería Informática y Tecnologías Virtuales
Curso 2021-2022



## Índice de contenidos

- 1. Introducción
- 2. Modularización en C++
- 3. Organización y Variables
- 4. Módulos y Prototipos
- 5. Vectores, Matrices y Estructuras
- 6. Bibliotecas y Makefile



# Índice de contenidos

#### 1. Introducción

Programación Modular Módulos Requerimientos de la Programación Modular Ventajas

- 2. Modularización en C++
- 3. Organización y Variables
- 4. Módulos y Prototipos
- 5. Vectores, Matrices y Estructuras

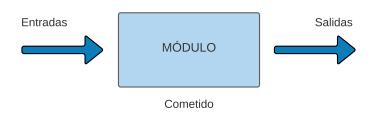
# Programación modular

- Forma de programación para descomponer de forma correcta un programa en módulos más sencillos.
- Consiste en dividir el programa en módulos: partes perfectamente diferenciadas, que pueden ser analizadas, programadas y optimizadas de forma independiente.
- La idea es poder cambiar la funcionalidad o código de un trozo de programa sin que el resto se vea afectado.
- Evita escribir código repetido y su reutilización en posteriores códigos.

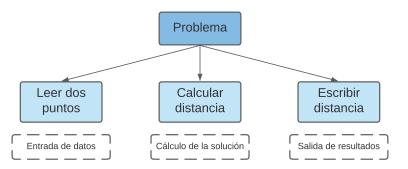


#### **Módulos**

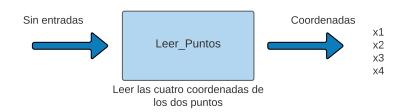
- Módulo: debe actuar como una caja negra que ante unos valores de entrada suministre unos valores de salida que sean exclusivamente función de dicha entrada.
  - Una o varias instrucciones contiguas físicamente y relacionadas.
  - ► Se referencian por un nombre.
  - ► Se pueden invocar desde cualquier punto de un programa.



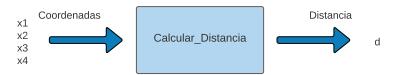
- Determinar la distancia euclídea entre dos puntos.
- Podemos descomponer el programa en tres partes:
  - Leer los puntos.
  - Calcular la distancia.
  - Mostrar la distancia.



- Identificador: Leer\_Puntos.
- Entrada: Ninguna.
- Salida: Las cuatro coordenadas de tipo real.
- **Cometido:** Pedir al usuario los cuatro valores correspondientes a las coordenadas x1, y1, x2 e y2.



- Identificador: Calcular\_Distancia.
- Entrada: Cuatro datos de tipo real.
- Salida: Un dato de tipo real, correspondiente a la distancia.
- Cometido: Dadas las coordenadas x1, y1, x2 e y2, este módulo calcula la distancia euclídea mediante la fórmula  $d(x1, y1, x2, y2) = \sqrt{(x1-x2)^2 + (y1-y2)^2}$ .



Distancia euclídea

- Identificador: Escribir\_Distancia.
- Entrada: un dato de tipo real.
- Salida: Ninguna.
- **Cometido:** Dadas la distancia d, la escribe por pantalla.



## Requerimientos

- Establecimiento de un organigrama modular:
  - Conjunto de bloques, donde cada bloque corresponde a un módulo y relación entre módulo principal y los secundarios.
- Descripción del módulo principal:
  - ▶ Debe ser claro y conciso, reflejando los puntos fundamentales del programa.
- Descripción de los módulos básicos o secundarios:
  - Resuelven partes bien definidas; subdivisión en otros módulos.



# **V**entajas

- Escritura y depuración más sencilla.
- Facilita el mantenimiento, las modificaciones y las ampliaciones de programas.
- Facilita el trabajo en equipo.
- Posibilita el uso repetitivo de rutinas en el mismo o diferentes programas.
- Disminuye el coste de construcción de programas.



# Índice de contenidos

- 1. Introducción
- Modularización en C++
   Modularización en C++
   Estructura de una Función
   La Función main()
- 3. Organización y Variables
- 4. Módulos y Prototipos
- 5. Vectores, Matrices y Estructuras
- 6. Bibliotecas y Makefile



## Modularización en C++

- Aunque C++ es un lenguaje de programación orientado a objetos, éste puede ser utilizado como lenguaje de programación estructurado.
  - Uso de módulos para escribir los programas.
- Los módulos en C++ son subrutinas pequeñas denominadas funciones.
  - ► Funciones conocidas: pow(), sqrt(), ...
- Como hemos comentado anteriormente, cada función es una tarea independiente.



```
<tipo devuelto> <nombre función> (<parámetros formales>)
     [<constantes locales>]
     [<variables locales>]
     [<Sentencias>]
     return <expresión>;
```



```
float
              calcularDistancia (int x1, int y1, int x2, int y2)
float cX, cY;
float distancia
cX = pow(x1-x2,2);
cY = pow(y1-y2,2);
distancia = sqrt(cX+cY);
return distancia;
```



```
1 float calcularDistancia(int x1, int y1, int x2, int y2)
2 {
3    float cX, cY;
4    float distancia;
5    cX = pow(x1-x2,2);
6    cY = pow(y1-y2,2);
7    distancia = sqrt(cX+cY);
8    return distancia;
9 }
```



#### Nombre de la función:

- Identificador del módulo.
- ► Necesario para invocarla dentro del programa.
- Empieza con una letra o un subrayado y puede contener letras, números o subrayados.
- Es sensible a mayúsculas y minúsculas.

#### • Tipo de la función o tipo devuelto:

- ► Se especifica antes del nombre de la función.
- ► Si la función no devuelve nada, será de tipo **void**.



#### Resultado de la función:

- Si la función devuelve algo, es necesario que contenga return expresión.
- **expresión** debe ser del mismo tipo que devuelve la función.
- return sólo devuelve un valor.
- Puede haber más de una sentencia return.
- ► Tan pronto como el programa encuentra un **return expresión**, la función termina y devuelve **expresión** al modulo llamador.
- Si no hay una sentencia return, la ejecución continúa hasta la llave del cuerpo.
- ► Si la función es de tipo **void** podemos omitir el **return**.

```
int minimo(int num1, int num2){
  if(num1 < num2)
   return num1;
  else
   return num2;
}</pre>
```

#### Llamada a una función:

- Las funciones para poder ser ejecutadas, han de ser llamadas.
- ► La llamada a una función debe estar asignada a una variable o formar parte de otra expresión asignada a una variable, en caso contrario el valor se pierde.

```
variable = nombreFuncion(parametros actuales);
distancia = calcularDistancia(2,3,5,7);
valor = 7 - minimo(a,b);
cout << "El minimo entre 2 y 3 es: " << minimo(2,3) << endl;</pre>
```

► Si la función es de tipo **void**, su llamada no se asigna a una variable.

```
1 mostrarVector(v);
```



```
int main(){
     . . .
   variable = 7 - minimo(a,b);
    mostrarMinimo(variable);
     . . .
 6
7
  int minimo(int num1, int num2){
    if (num1<num2)
10
     return num1;
   else
     return num2;
12
13 }
14
15 void mostrarMinimo(int numero){
     cout << "El valor minimo es: " << numero << endl;</pre>
16
17 }
```

#### Parámetros formales:

Los identificadores definidos en la declaración de un módulo (cabecera de la función).

#### Parámetros reales o actuales:

 Las expresiones pasadas como argumentos en la llamada a un módulo.

#### Observaciones:

- ▶ Debe haber el mismo número de parámetros formales que de parámetros actuales.
- Cada parámetro formal y su correspondiente parámetro actual deben ser del mismo tipo.
- La correspondencia se establece por orden de aparición, uno a uno y de izquierda a derecha.



```
int factorial (int num){ // parametro formal: num
     int i, aux;
     aux=1;
     for (i=1; i \le num; i++){
       aux*=i:
 6
     return aux:
 8
 9
10
    float media(float num1, float num2){
11
     return (num1+num2)/2;
12
14
    int main(){
15
     int x:
16
     float suma;
     cout << "Introduzca numero: ";
17
18
    cin >> x;
19
     cout << "El factorial es: " << factorial(x) << endl; // param actual: x
20
     suma = media(factorial(x), factorial(x+1));
21
     return 0:
22
```



#### **Errores comunes**

• Cortar la ejecución antes de que termine el bucle.

```
int factorial (int num){
   int i, aux=1;
   for(i=1; i<=num; i++){
      aux*=aux;
      return aux;
}</pre>
```

No ejecutar una sentencia nunca.

```
1 int f(int n){
2   return 2*n;
3   cout << "Doble" << endl;
4 }</pre>
```

No existir un return en algún camino.

```
1 bool par{int n){
2    if (n %2==0)
3    return true;
4 }
```



# La función main()

- Es una función más que debe aparecer en todo programa escrito en C++.
  - ▶ Módulo principal de un programa en C++.
- Devuelve un entero al Sistema Operativo.
  - ► Si el programa va bien, devuelve 0.
  - ► Si el programa falla, devuelve un entero distinto de cero.

```
int main(){
    ...
    return 0;
4 }
```

# Índice de contenidos

- 1. Introducción
- 2. Modularización en C++
- 3. Organización y Variables La Pila Ámbito de un Dato Paso de Parámetros por Valor
- 4. Módulos y Prototipos
- 5. Vectores, Matrices y Estructuras
- 6. Bibliotecas y Makefile



## La pila

La organización de la memoria en tiempo de ejecución es la siguiente:



Cada vez que un módulo llama a otro, sus respectivas zonas de memoria se almacenan apiladas una encima de la otra en la memoria del ordenador: la Pila.



## Ámbito de un dato

- El ámbito de una variable o constante v es el conjunto de módulos que pueden referenciar a v.
- Cada módulo tiene una zona de memoria independiente.
  - Los datos que hay en un módulo son invisibles para el resto de módulos, es decir, son locales al módulo.
  - Sólo se pueden usar en el módulo en el que están definidos (parámetro formal y dato local).
  - Sólo existen mientras la función está activa.
  - No pueden usarse en otros módulos, ni en el programa principal.
  - Los módulos se comunican a través de parámetros.
  - ► También se pueden comunicar con variables globales **pero no** se debe realizar de esta forma.



## Ámbito de un dato

```
int cuadrado(int x){
    int aux = x*x;
    return aux;
4
  int restaCuadrados(int n1, int n2){
    int aux = cuadrado(n1)-cuadrado(n2);
    return aux;
9
  int main(){
    int n1, n2;
   cout << restaCuadrados(7,8);</pre>
    return 0;
14
15 }
```

```
Cuadrado
x, aux

restaCuadrados
n1, n2, aux

main
n1, n2
```

PILA



## Paso de parámetros por valor

- La función recibe una copia de los valores de los parámetros.
- Se copia el valor de los parámetros actuales en los parámetros formales.
- Si el correspondiente parámetro se modifica dentro del módulo, esta modificación no se verá fuera del ámbito del módulo.



## **Ejemplo**

```
void DemoLocal(int valor);
2
  int main(){
    int n=10;
    cout << "Antes de llamar a DemoLocal: " << n << endl;</pre>
   DemoLocal(n);
    cout << "Despues de llamar a DemoLocal: " << n << endl;</pre>
7
    return 0;
8
9 }
  void DemoLocal(int valor){
    cout << "Dentro de DemoLocal: " << valor << endl;</pre>
12
  valor = 999;
13
14
    cout << "Dentro de DemoLocal: " << valor << endl:</pre>
15 }
```



# Índice de contenidos

- 1. Introducción
- 2. Modularización en C++
- 3. Organización y Variables
- Módulos y Prototipos
   Declaración vs Definición
   Organización del Programa
- 5. Vectores, Matrices y Estructuras
- 6. Bibliotecas y Makefile



### Declaración vs definición

- En lenguaje C++, cada vez que se utiliza un módulo, ya sea de una biblioteca o definido por el programador, es necesario conocer previamente su cabecera o prototipo.
- Esto permite al compilador realizar la comprobación de tipos y número de argumentos.
- **Declaración** de una función o prototipo: es la cabecera de la función acabada en ";".

```
<tipo devuelto> <nombre> (<param. formales>);
```

• Definición de una función:

```
<tipo devuelto> <nombre> (<param. formales>){
cuerpo de la función
}
```



# Organización

- **Primera forma:** en el mismo fichero, escribir los módulos al principio y el main al final.
- **Segunda forma:** en el mismo fichero, incluir los prototipos, luego el main y finalmente los módulos.
- Tercera forma: escribir los prototipos en un fichero de cabecera

   h, y el main y los módulos en otro .cpp.
- Cuarta forma: prototipos en un fichero, main en otro y los módulos en otro.



### Primera forma

#### En el mismo fichero .cpp:

```
#include <iostream>
2 using namespace std;
3
  int maximo(int a, int b){ //Funciones
    if(a>b)
    return a;
    return b;
8 }
9
  int main(){ //Main
  int num1 = 2, num2 = 3;
11
  cout << "El numero mayor es: " << maximo(num1,num2) << endl;</pre>
   return 0;
13
14 }
```

# Segunda forma

En el mismo fichero .cpp:

```
#include <iostream>
  using namespace std;
3
  int maximo(int a, int b); //Prototipos
6 int main(){ //Main
    int num1 = 2, num2 = 3;
    cout << "El numero mayor es: " << maximo(num1, num2) << endl;</pre>
    return 0;
9
10 }
11
  int maximo(int a, int b){ //Funciones
    if(a>b)
13
    return a;
14
15
   return b;
16 }
```

### Tercera forma

En el fichero cabecera.h:

```
int maximo(int a, int b); //Prototipos
```

En el fichero .cpp:

```
#include <iostream>
   #include "cabecera.h" //Incluimos nuestro fichero entre comillas
   using namespace std;
4
   int main(){ //Main
     int num1 = 2, num2 = 3;
     cout << "El numero mayor es: " << maximo(num1,num2) << endl;</pre>
     return 0:
8
9
   int maximo(int a, int b){ //Funciones
     if (a>b)
       return a:
     return b:
14
15
```

## Cuarta forma

#### En el fichero cabecera.h:

```
int maximo(int a, int b); //Prototipos
```

#### En el fichero cabecera.cpp:

```
#include"cabecera.h"
int maximo(int a, int b){ //Funciones
  if (a>b)
  return a;
  return b;
}
```

#### En el fichero main.cpp:

```
#include <iostream>
#include "cabecera.h" //Incluimos nuestro fichero entre comillas
susing namespace std;
int main(){ //Main
int num1 = 2, num2 = 3;
cout << "El numero mayor es: " << maximo(num1,num2) << endl;
return 0;
}</pre>
```

#### Cuarta forma

- Para compilar la forma 4:
- 1 g++ cabecera.cpp main.cpp -o ejecutable.out
- NOSOTROS UTILIZAREMOS LA FORMA 4.
- Las funciones y sus prototipos deben estar documentados.

```
1 /*
2 Nombre: nombre de la función
3 Tipo: tipo devuelto
4 Objetivo: Explicación de lo que hace la función
5 Parametros entrada:
6 tipo nombreParametro1: Descripcion
7 tipo nombreParametro2: Descripcion
8 Precondiciones: En caso de ser necesario
9 Valor devuelto: Que devuelve la funcion?
10 Utiliza: funciones que invoque
11 Autor: nombre del autor
12 Fecha: fecha de creacion
13 */
```



## Índice de contenidos

- 1. Introducción
- 2. Modularización en C++
- 3. Organización y Variables
- 4. Módulos y Prototipos
- 5. Vectores, Matrices y Estructuras Modularización con Vectores Modularización con Matrices Modularización con Estructuras
- 6. Bibliotecas y Makefile



## Modularización con vectores

- Un módulo puede recibir como entrada un dato de tipo vector.
- Normalmente no se indica la dimensión del vector, sino una indicación genérica y el número de componentes útiles.

```
void imprimeVector(int vector[], int n);
void leeVector(int vector[], int n);
```

 Dado que un vector es un puntero (veremos esta notación con más detalle en el próximo tema), las siguientes cabeceras también son válidas.

```
void imprimeVector(int * vector, int n);
void leeVector(int * vector, int n);
```

 Cuando pasamos un vector a una función, podemos modificar el valor de sus elementos (se pasa por referencia).



Calcular la media de los elementos de un vector:

```
float calcularMedia(float notas[], int n){
float media = 0;

for(int i=0; i<n; i++){
   media+=v[i];
}

if(n!=0)
   media=media/n;

return media;
}</pre>
```

## Modularización con matrices

- Para pasar una matriz n-dimensional hay que especificar todas las dimensiones excepto la primera.
- Ejemplo: buscar un elemento en una matriz.

```
int buscarMatriz(int m[][MAX_COL], int nFil, int nCol, int
    elemento){

bool encontrado=false;

for (int i=0; i<nFil; i++){

  for (int j=0; j<nCol; j++) {

    if (m[i][j]==elemento){

      encontrado=true;

    }

}

return encontrado;

11}</pre>
```

#### Modularización con estructuras

- Las estructuras se pueden pasar como parámetros a las funciones.
- Se tratan igual que los tipos básicos.
- En C++, además, una función puede devolver una estructura.



#### Fichero cabecera.h:

```
#include<iostream>
using namespace std;

struct punto{
float x;
float y;
};

bool comparar(struct punto p1, struct punto p2);
struct punto suma(struct punto p1, struct punto p2);
```



#### Fichero cabecera.cpp:

```
1 #include<iostream>
#include"cabecera.h"
3 using namespace std;
4
  bool comparar(struct punto p1, struct punto p2){
    if((p1.x==p2.x) && (p1.y==p2.y))
      return true;
    return false;
9
  struct punto suma(struct punto p1, struct punto p2){
    struct punto aux;
12
13
    aux.x = p1.x + p2.x;
    aux.y = p1.y + p2.y;
14
15
    return aux;
16 }
```

## Fichero main.cpp:

```
#include<iostream>
#include"cabecera.h"
3 using namespace std;
4
  int main(){
    struct punto p1={1,2}, p2={3,4};
    struct punto psuma;
8
    (compara(p1,p2)) ? cout << "Son iguales" << endl : cout << "</pre>
9
       Son distintos" << endl;
10
   psuma = suma(p1,p2);
11
    cout << "El punto suma es: (" << psuma.x << ", " << psuma.y <<</pre>
       ")" << endl;
    return 0;
14
15 }
```

## Índice de contenidos

- 1. Introducción
- 2. Modularización en C++
- 3. Organización y Variables
- 4. Módulos y Prototipos
- 5. Vectores, Matrices y Estructuras
- 6. Bibliotecas y Makefile

Ficheros objeto **Bibliotecas** 

Makefile



## Ficheros objeto

- Hasta ahora para compilar una serie de ficheros y generar el código ejecutable, hemos utilizado una sentencia del tipo:
- 1 g++ fichero1.cpp fichero2.cpp ... -o nombreejecutable.exe
- Un archivo objeto es un fichero intermedio entre un código fuente y un archivo ejecutable.
- Realmente un compilador genera el código objeto, mientras que el vinculador genera el código ejecutable.
- Para generar códigos objeto vamos a ejecutar sentencias del tipo:
- g++ fichero1.cpp -c fichero1.o



## Introducción

- Al programar, solemos crear funciones que son útiles en muchos programas, de igual o diferente índole.
- La opción más común para reutilizar estas funciones es copiar y pegar el código.
  - ► El tamaño del código fuente de los programas se incrementa innecesariamente y es redundante.
  - Para actualizar una versión es preciso modificar todos los programas que usan esta función.

Para solucionar este inconveniente se agrupan las funciones usadas frecuentemente en módulos biblioteca.



## **Biblioteca**

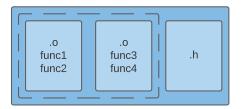
Fichero que contiene el código objeto de un conjunto de funciones y que puede ser enlazado con el código objeto de un módulo que use una función de esa biblioteca.

- Sólo existe una versión de cada función. Actualización sencilla.
- Recompilar el módulo donde está esa función y los módulos que la usan.



## Estructura de una biblioteca

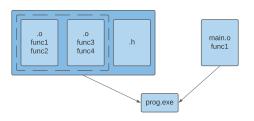
- Conjunto de módulos objeto (.o).
  - ► Cada uno es el resultado de la compilación de un fichero de código fuente .cpp que puede contener una o varias funciones.
  - La extensión por defecto de los ficheros de biblioteca es ".a" y su nombre suele empezar por "lib".
- Cada biblioteca lleva asociado un fichero de cabecera, con los prototipos de las funciones que se ofrecen (funciones públicas), que actúa de interfaz con los programas que la usan.





## Construcción del ejecutable

- El enlazador enlaza el módulo objeto que contiene la función main() con el módulo objeto en que se encuentra la función de biblioteca usada.
- En el programa ejecutable sólo se incluyen los módulos objeto que contienen alguna función llamada por el programa.





## Programa ar

- Finalmente, para crear la biblioteca utilizaremos el programa ar que permite:
  - Crear bibliotecas.
  - Modificar bibliotecas: añadir nuevos módulos, eliminar módulos objeto, reemplazar módulo objeto, etc.

El ejemplo más común de uso de la biblioteca es:

```
1 ar -r libejemplo.a funcs.o
2 ar -r libejemplo.a func01.o func02.o ... func10.o
```



## **Makefiles**

- En este punto, la creación de un ejecutable pasa por distintos pasos: creación de ficheros objeto, creación de librerías y creación del ejecutable.
- Es posible que necesitemos hacer cambios por tanto, tendremos que repetir todos estos pasos.
- Una forma de automatizar el conjunto de pasos es el uso de Makefiles.
- Explicaremos su uso con el ejemplo de la siguiente diapositiva.

```
#Fichero: makefile.mak
#Construye un ejecutable a partir de una libreria
all: main.x clean
main.x: main.o lib.a
    q++ -o main.x main.o lib.a
main.o: main.cpp cabecera.h
    q++ -c main.cpp
lib.a: cabecera.o
    ar -r lib.a cabecera.o
cabecera.o: cabecera.h cabecera.cpp
    g++ -c cabecera.cpp
.PHONY: clean
clean:
@echo Borrando ficheros.o ...
@rm *.o
```



## Referencias

#### Recursos electrónicos:

- cppreference. (2020). Referencia C++: https://en.cppreference.com/w/
- Goalkicker.com (2018). C++: Note for Professionals.
- Grimes, R. (2017). Beginning C++ Programming.
- Joyanes, L. (2000). Programación en C++: Algoritmos, Estructuras de datos y Objetos.
- Juneja, B.L., Seth, A. (2009). Programming with C++.



#### Referencias

#### Libros:

- Prieto, A., Lloris, A., Torres, J.C. (2008). Introducción a la Informática (4 ed).
- Joyanes, L. (2008). Fundamentos de programación : algoritmos, estructura de datos y objetos.
- Martí, N., Ortega, Y., Verdejo, J.A. (2003). Estructuras de datos y métodos algorítmicos: Ejercicios resueltos.
- Tapia, S., García-Beltrán, A., Martínez, R., Jaen, J.A., del Álamo, J. (2012). Fundamentos de programación en C.



# ¿Preguntas?

