

# Cours

Charles Vin

Date

Nouveau TP du 22/09

**Définition 0.1** (Parité). Fonction paire et impaire

- si  $x(t) = x(-t) \rightarrow$  fonction paire
- si  $x(t) = -x(-t) \rightarrow$  fonction impaire

On peut écrire une fonction  $x(t)$  de ses composantes paire et impaire.

$$x(t) = \frac{1}{2}(x(t) + x(-t)) + \frac{1}{2}(x(t) - x(-t)).$$

**Exercice 0.1** (1). Écrivez  $x(t) = e^{-at}u(t)$  en fonction de ses composantes paires et impaires.

- La fonction paire  $x_p(t) = \frac{1}{2}(x(t) + x(-t))$
- La fonction impaire  $\frac{1}{2}(x(t) - x(-t))$

Dessin dans OneNote.

## 1 Système linéaire et invariant dans le temps

**Définition 1.1** (Système linéaire et invariant dans le temps). Le système doit être **additif, homogène et invariant dans le temps**.

- Additif : Si  $y_1(t) = y_2(t)$  donc le système  $h(t)$  est additif.
- Homogène : Si  $y_1(t) = y_2(t)$  donc le système  $h(t)$  est homogène.
- Invariant dans le temps : Si  $y_1(t) = y_2(t)$  donc le système est invariant dans le temps.
- Voir dessin Onenote

**Exercice 1.1** (2). Trouvez si les systèmes suivant sont linéaire et invariant dans le temps.

$$y(t) = x(t)\cos(2\pi ft) \quad (1)$$

$$y(t) = \sin(x(t)) \quad (2)$$

Réponse dans OneNote

**Exercice 1.2.** Trouver le résultat de la convolution  $x(t) \star h(t)$

$$x(t) = u(t) - u(t - 4)$$

$$h(t) = tu(t)$$

Correction dans OneNote :

$$\begin{aligned} x(t) &= \int_{-\infty}^{\infty} x(\tau)h(t - \tau)d\tau \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} h(\tau)x(t - \tau)d\tau \end{aligned}$$

**Exercice 1.3.** Trouver le résultat de la convolution  $x(t) \star h(t)$

$$x(t) = u(t) - u(t - 4)$$

$$h(t) = tu(t)$$

Correction dans OneNote

**Exercice 1.4.** Trouver le résultat de la convolution  $x(t) \star h(t)$

$$x(t) = \sin(t)[u(t) - u(t - 2\pi)]$$

$$h(t) = u(t - 1) - u(t - 3)$$

Correction dans OneNote

**A rendre sous forme de compte rendu avant le 28/09/2022**

**Exercice 1.5.** Trouver les composante paires et impaires de  $x(t)$  : Dessin OneNote

**Exercice 1.6.** Déterminez si les systèmes suivants sont linéaire et invariant dans le temps

$$y(t) = t^2 \frac{dx(t)}{dt} \quad (3)$$

$$y(t) = \cos(2\pi ft + x(t)) \quad (4)$$

**Exercice 1.7.** Trouver la convolution de  $x(t)$  et  $h(t)$  :

— Dessin OneNote

$$x(t) = 2u(t - 10)$$

$$h(t) = \sin(2t)u(t)$$

—

$$x(t) = u(t)$$

$$h(t) = \text{voir onenote}$$

— Voir OneNote

**Exercice 1.8.** Tracer avec MatLab les 3 courbes suivantes sur la même figure  $\forall t \in [0, 10]$

$$w(t) = e^{-t} \quad (5)$$

$$x(t) = te^{-t} \quad (6)$$

$$y(t) = e^{-t} + te^{-t} \quad (7)$$

**Intro MatLab** Commande importante

- Size : check la size d'un vecteur
- Length : Pareil pour les matrices
- Load/Save : Sauver des résultats

On évite  $i$  et  $j$  car dans MatLab c'est les variables complexes.

Faire attention au opérateur  $*$  = le produit scalaire et  $.*$  = le produit terme à terme de matrice.

Faire le graph de sin :

$$t = 1 : 0.001 : 10$$

$$y = \sin(t)$$

$$\text{plot}(t, y)$$

$$\text{xlabel}(\text{'Temps en seconde'})$$

$$\text{ylabel}(\text{'Amplitude'})$$

Log scale : *semilogx(f, module)*, *subplot* pour subplot.

Plusieurs courbes :

$$x_1 = e^{-t}$$

$$x_2 = t$$

$$x_3 = t + e^{-t}$$

$$\text{plot}(t, x_1, 'b', t, x_2, 'r', t, x_3, 'g')$$

c