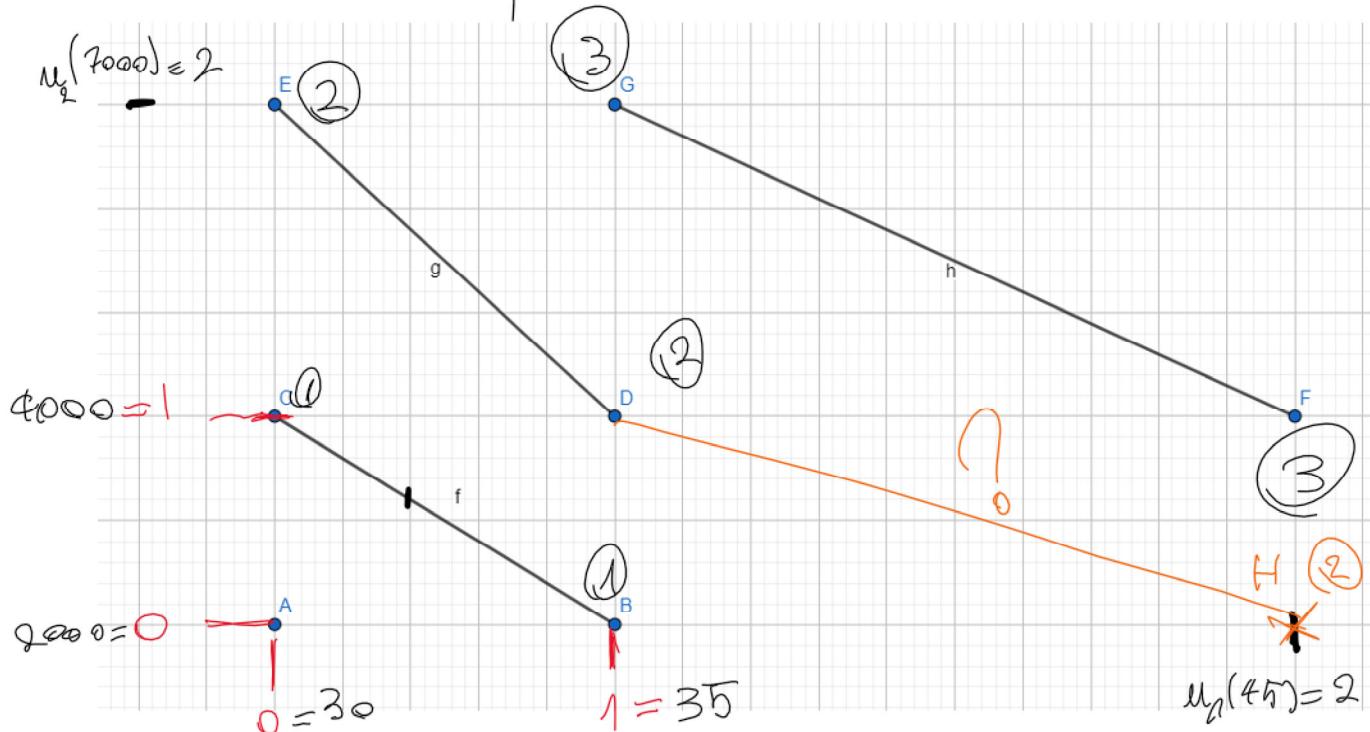


# CheatSheet

## TD 7° elicitation d'utilité additive

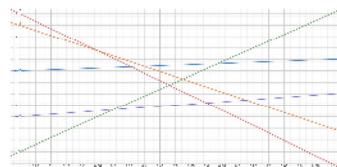
- Dessiner les points, relier ceux équivalents
- Donner des valeurs arbitraires en absence
  - Pour le point  $(0, 0)$ , la situation actuelle  
→ propagation, équation → Trouver la valeur utile des autres points



- Test utilité additive ?
  - Trouver un point avec la même utilité qui n'a pas été testé

- Penser au passage du log  $V(x) = (x + \gamma)^{\lambda} (y + \delta)$
- Gros système avec les log pour trouver  $\gamma, \lambda$  et  $\delta$

Mais Regret :



$$u_m(x) = m V_1(x) + (1-m) V_2(x) = m (V_1(x) - V_2(x)) + V_2(x)$$

|| ... - ||

$$u_m(x) = u_1(v_1(x)) + \dots + u_l(v_l(x)) = u_1(v_1(x)) - v_2(x)/\Gamma v_2(x)$$

$$\text{MR}(x, y, U) = \max_{u \in U} u_u(y) - u_m(x)$$

Tableau  ~~$x, y$~~  :  $\text{MR}(x, y)$

Regret max possible en choisissant  $x$  à la place de  $y$

$$\text{MR}(x, U) = \max_{y \in X} \text{MR}(x, y, U)$$

Le max de chaque ligne du tableau précédent  
 $\Rightarrow$  Le regret max en choisissant  $x$

$$x^* = \arg \max_{x \in X} \text{MR}(x, U)$$

alternative qui min le regret max  
 $y^* = \arg \max_{y \in Y} \text{MR}(x^*, y, U)$  son pire ennemi

$\rightarrow$  If  $x^* \succ y^*$  ;  
 on avait raison  
 ELSE :

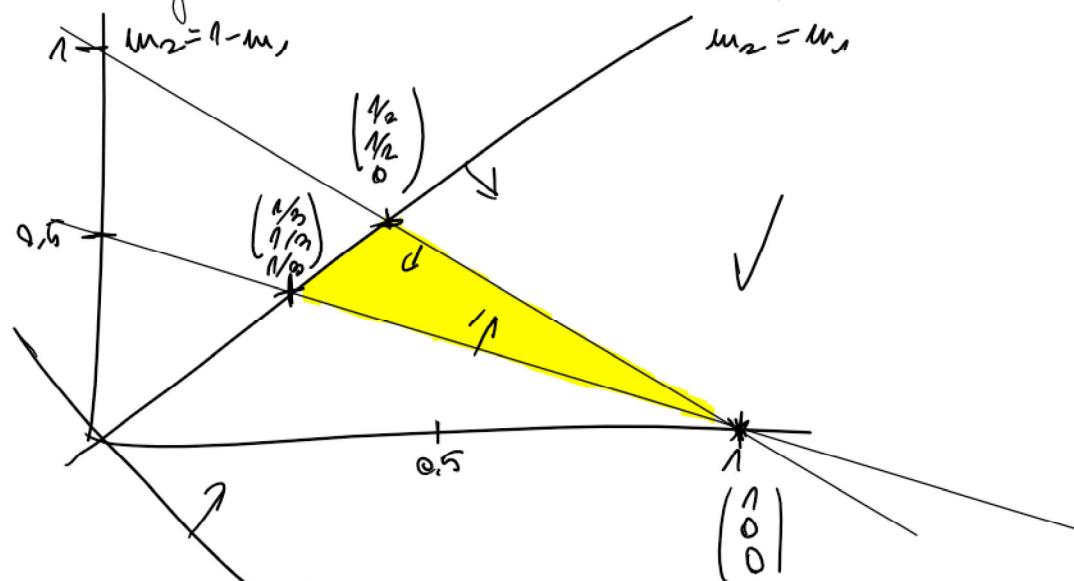
restreindre le graph à la partie où  $x^* \succ y^*$  est vrai

Refaire l'analyse min max regret dans cette restriction

Scaling de la méthode :  $(\mathbb{R}^3)$

\* Réécrire toute les contrainte ( $x^2 \leq x^3, \dots$ )  
 sur la forme  $x^2 - x^3 \leq 0, \dots$

- Récrire toute les contrainte ( $x^* \geq x^i, \dots$ ) en fonction de  $x^2 = ax_1 + b$



- Réduction des  $x_i$  en ne gardant que les dominante
- Valeur de chaque point à chacun des sommets
- Déterminer le regret maximum entre deux point pour chaque sommet

	$S_1$	$S_2$	$S_3$		1	3	5	7
1	3	2.5	2		1	0	3	5
3	2	2	2	$\rightarrow MR(x_i, y, U)$	3	1	0	6
5	2	1.5	2		5	1	0	6
7	4	2.5	2		7	0	0	6

## TDS : Théorie des jeux

- Équilibre de Nash forme normale : "Si je choisi  $X$  alors je choisi  $Y$ "
- Stratégie strictement dominante :
  - Prendre les vecteur de chaque strat.  $\Delta$  prend le bon
- Équilibre itératif :
  - Prendre strat. meilleur qu'un autre et supprimer la ligne du tableau  $\rightarrow$  boucle  $\Rightarrow$  Équilibre Nash
- Si strat. domine tjs  $\Rightarrow$  résultat immédiat de l'autre
- A somme l'indice du meilleur strat. de l'autre strat.

- Si strict dominer tir.  $\Rightarrow$  résultat immobile de l'autre
- $\Delta$  Simplifier les jeux en visant les strat stric. domo

### Jeu de Somme nulle (court symétrique, 1 chiffre)

- Maxi Min : maximiser le gain min du  $T_1$
- Mini Max  $\leq_{\text{thm}}$  : minimiser la perte max du  $T_2$

	1	2	maxim	minimax	misde	Valeur de jeu
1	3	-1	1	3	4	maximin $p^G q = \min_{p \in P} \max_{q \in Q} G(q)$
2	1	4	1			$\min_{q \in Q} p^G q = \max_{p \in P} G(p)$

- Elimination de Fournier

•  $x_n \geq A_j, x_n \leq B_j \quad \phi$  pour la où  $x_n$  apparaît  
 $\hookrightarrow$  nouveau système:  $x_j \in A_i \leq B_j$  + vérifier les solutions

### Équilibre de Nash en stratégies mixtes

- "Si  $T_2$  a  $q_1$  alors  $T_1$  fait sa pour max ses gains"
- $f(q) = E \text{ gain} = p^G q, \frac{\partial f}{\partial p} = g(q)$   
 $\text{Si } g(q) > 0 \quad \frac{g(q)}{f} \quad \text{Si } g(q) < 0 \quad \frac{-g(q)}{f}$

- Same pour  $T_2$
- Nash = frontière entre les places, Si bâche
- $\Delta$  Deuxième méthode en dessous
- Tir Symétrique: matrice G antisymétrique:  $g_{ij} = -g_{ji}$
- Strat opti:  $\begin{cases} Gq \leq 0 \\ \sum q_i = 1 \end{cases} \quad p = q^\top$
- Valeur de jeu  $\approx 0$

### TD 9: arbre de jeu

- remonte arrière si pas d'ensemble d'info monal
- Stratégie := prédition en avance "Si  $T_2$  fait x alors y"

- Stratégie := prédition en avance "Si  $J_2$  fait  $x$  alors  $\bar{y}$   
 $\downarrow$  "mon  $\bar{z}$ " = Des types
- Forme normal : Tableau stratégie des deux joueurs | stratégiq. dom.
- Équilibre de Nash parfait en deux jeu  
 $\rightarrow$  Gén par induction arrière
  - 1) Construire tous les deux jeux = nos autres gen
  - 2) Faire forme normal + Nash racine
  - 3) Vérifier l'compatibilité avec Nash global ensemble d'informations
- Ensemble d'informations :
  - Même joueur, même nombre de branche / décision partiel
  - " $J_i$  ne distingue pas ses deux mœurs, il ne sait pas où il est"
- Nash mixte jeu évolutionnaire
 
$$\begin{matrix} F & C & R \\ \hline P & p & 1-p \\ F & 0 & 0 \\ C & 0 & 0 \\ R & 0 & 0 \end{matrix} \quad \begin{matrix} p = f(F) + (1-f)C \\ q = g(F) + (1-g)R \end{matrix}$$

Nash aussi

$\left\{ \begin{matrix} p < f(p) \\ q < g(q) \end{matrix} \right.$

Stratégie Evolutionnairement Stable (SES)

après avoir fixé  $f$  pour Nash

$$q = Bf + (1-B)C$$

$$\Rightarrow \begin{matrix} p & q \\ g(p) & g(q) \end{matrix} \Rightarrow \begin{matrix} \text{Thm du} \\ \text{coeur} \\ g_{(p,q)} = \text{première mœur du vecteur} \end{matrix}$$

Thm du coeur :

  - $g(p,p) > g(q,p)$  ou  $\left\{ \begin{matrix} g(p,p) = g(q,p) \\ g(p,q) > g(q,p) \end{matrix} \right.$

## Valeurs de Shapley

- Coeur du jeu  $\exists HS \subseteq N, \sum_{i \in S} x(i) \geq V(S)$  et  $\sum_{i \in N} x(i) = V(N)$
- Shapley  $x_C(i) = \sum_{S \ni i} \frac{(|S|-1)!}{m!} \frac{(m-|S|)!}{(m-|S|-1)!} [V(S) - V(S \setminus \{i\})]$

- Shapley  $\sigma_{\mathcal{X}}(i) = \sum_{S \subseteq N} \frac{(|S|-1)!}{m!} (m-|S|)! [V(S) - V(S \setminus \{i\})]$   
 $\hookrightarrow$  coef  $V(S)$   $V(S \setminus \{1\})$   $V(S \setminus \{2\}) \dots$   
 $\mathbb{P}(S)$
- $\Sigma$  = Valeur de Shap
- Si jeu connexe HSTE  $V(S \cup T) + V(S \cap T) \geq V(S) + V(T)$   
alors Shap euvre du jeu

## TDG' Utilité additive

- $C_m$  :  $V\left(\begin{array}{c} \mathcal{X}' \\ \mathcal{X}^m \end{array}\right) \in X^m$ ,  $V\left(\begin{array}{c} y' \\ y^m \end{array}\right)$  formulation de  $\left(\begin{array}{c} \mathcal{X}' \\ \mathcal{X}^m \end{array}\right)$ ,  
 $\forall j \in \mathbb{N}, m \in \mathbb{N}$ ,  $\sigma_{\mathcal{X}'}(j) \geq y_j \Rightarrow$  mat  $\mathbb{X}^m \times y^m$
- $C_3 \Rightarrow$  transitivité | Supposons  $C_3$ , soit  $a, b, c$  tq  $a \geq b, b \geq c$ , soit  
 $a = b, a = c, a = \left(\begin{array}{c} b \\ b \end{array}\right), b = \left(\begin{array}{c} c \\ c \end{array}\right), b = \left(\begin{array}{c} d \\ d \end{array}\right) = u \mid a \geq b, b \geq c \Rightarrow a \geq c$   
 $\hookrightarrow a \geq c \Rightarrow a \geq c$
- $C_{m+1} \Rightarrow C_m$
- $C_2 \Rightarrow$  vérifie l'indépendance
- EVOT = Esperance Value of Info  
 $= P(q) U(\text{meilleure réponse si } q)$   
 $+ P(\bar{q}) U(\text{meilleure réponse si } \bar{q})$
- Complete +  $C_m$  ( $m \geq 2$ )  $\Rightarrow$  Représentable par une utilité additive
- Thomson :

$$\left. \begin{array}{l} A \sim B \\ (\sigma_{\mathcal{X}_1}) \sim (\sigma_{\mathcal{X}_2}) \\ (\beta_1) \sim (\beta_2) \end{array} \right\} \Rightarrow \left. \begin{array}{l} (\beta_1) \sim (\beta_2) \\ (\gamma_1) \sim (\gamma_2) \end{array} \right\}$$

