一些工控产品,当系统复位后(非上电复位),可能要求保持住复位前 RAM 中的数据,用来快速恢复现场,或者不至于因瞬间复位而重启现场设备。而 keil mdk 在默认情况下,任何形式的复位都会将 RAM 区的非初始化变量数据清零。如何设置非初始化数据变量不被零初始化,这是本篇文章所要探讨的。

在给出方法之前,先来了解一下代码和数据的存放规则、属性,以及复位后为何默认 非初始化变量所在 RAM 都被初始化为零了呢。

什么是初始化数据变量,什么又是非初始化数据变量? (因为我的文字描述不一定准确,所以喜欢举一些例子来辅助理解文字。)

定义一个变量: int nTimerCount=20; 变量 nTimerCount 就是初始化变量,也就是已 经有初值:

如果定义变量: int nTimerCount;变量 nTimerCount 就是一个非赋值的变量, Keil MDK 默认将它放到属性为 ZI 的输入节。

那么,什么是"ZI",什么又是"输入节"呢?这要了解一下 ARM 映像文件(image)的组成了,这部分内容略显无聊,但我认为这是非常有必要掌握的。

ARM 映像文件的组成:

- 一个映像文件由一个或多个域(region,也有译为"区")组成
- 每个域包含一个或多个输出段(section,也有译为"节")
- 每个输出段包含一个或多个输入段
- 各个输入段包含了目标文件中的代码和数据

输入段中包含了四类内容:代码、已经初始化的数据、未经过初始化的存储区域、内容初始化为零的存储区域。每个输入段有相应的属性:只读的(RO)、可读写的(RW)以及初始化成零的(ZI)。

- 一个输出段中包含了一些列具有相同的 RO、RW 和 ZI 属性的输入段。输出段属性与其中包含的输入段属性相同。
- 一个域包含一到三个输出段,各个输出段的属性各不相同:RO 属性、RW 属性和 ZI 属性

到这里我们就可以知道,一般情况下,代码会被放到 RO 属性的输入节,已经初始化的变量会被分配到 RW 属性输入区,而"ZI"属性输入节可以理解为是初始化成零变量的集合。

已经初始化变量的初值,会被放到硬件的哪里呢? (比如定义 int nTimerCount=20; 那么初始值 20 被放到哪里呢?),我觉得这是个有趣的问题,比如 keil 在编译完成后,会给出编译文件大小的信息,如下所示:

Total RO Size (Code + RO Data) 54520 (53.24kB)

Total RW Size (RW Data + Zl Data) 6088 (5.95kB)

Total ROM Size (Code + RO Data + RW Data) 54696 (53.41kB)

很多人不知道这是怎么计算的,也不知道究竟放入 ROM/Flash 中的代码有多少。其实,那些已经初始化的变量,是被放入 RW 属性的输入节中,而这些变量的初值,是被放入 ROM/Flash 中的。有时候这些初值的量比较大,Keil 还会将这些初值压缩后再放入 ROM/Flash 以节省存储空间。那这些初值是谁在何时将它们恢复到 RAM 中的? ZI 属性输入节中的变量所在 RAM 又是谁在何时给用零初始化的呢?要了解这些东西,就要看默认设置下,从系统复位,到执行 C 代码中你编写的 main 函数,Keil 帮你做了些什么。

硬件复位后,第一步是执行复位处理程序,这个程序的入口在启动代码里(默认),摘录一段 cortex-m3 的复位处理入口代码:

1: Reset_Handle	er PROC	; PROC 等同于 FUNCTION,表示一个函数的开始,与 ENDP 相对?
2:		
3:	EXPORT	Reset_Handler [WEAK]
4:	IMPORT	SystemInit
5:	IMPORT	main
6:	LDR	RO, =SystemInit
7:	BLX	RO
8:	LDR	RO, =main
9:	BX	R0
10:	ENDP	

初始化堆栈指针、执行完用户定义的底层初始化代码(SystemInit 函数)后,接下来的代码调用了__main 函数,这里__main 函数会调用一些列的 C 库函数,完成代码和数据的复制、解压缩以及 ZI 数据的零初始化。数据的解压缩和复制,其中就包括将储存在ROM/Flash 中的已初始化变量的初值复制到相应的 RAM 中去。对于一个变量,它可能有三种属性,用 const 修饰符修饰的变量最可能放在 RO 属性区,已经初始化的变量会放在 RW属性区,那么剩下的变量就要放到 ZI 属性区了。默认情况下,ZI 数据的零初始化会将所有 ZI 数据区初始化为零,这是每次复位后程序执行 C 代码的 main 函数之前,由编译器"自作

主张"完成的。所以我们要在 C 代码中设置一些变量在复位后不被零初始化,那一定不能任由编译器"胡作非为",我们要用一些规则,约束一下编译器。

分散加载文件对于连接器来说至关重要,在分散加载文件中,使用 UNINIT 来修饰一个执行节,可以避免__main 对该区节的 ZI 数据进行零初始化。这是要解决非零初始化变量的关键。因此我们可以定义一个 UNINIT 修饰的数据节,然后将希望非零初始化的变量放入这个区域中。于是,就有了第一种方法:

1. 修改分散加载文件,增加一个名为MYRAM的执行节,该执行节起始地址为0x1000A000, 长度为 0x2000 字节 (8KB),由 UNINIT 修饰:

```
1: LR_IROM1 0x00000000 0x00080000 { ; load region size_region

2: ER_IROM1 0x00000000 0x00080000 { ; load address = execution address

3: *.o (RESET, +First)

4: *(InRoot$$Sections)

5: .ANY (+RO)

6: }

7: RW_IRAM1 0x10000000 0x0000A0000 { ; RW data

8: .ANY (+RW +ZI)

9: }

10: MYRAM 0x1000A000 UNINIT 0x00002000 {

11: .ANY (NO_INIT)

12: }

13: }
```

那么,如果在程序中有一个数组,你不想让它复位后零初始化,就可以这样来定义变量:

```
unsigned char plc eu backup[PLC EU BACKUP BUF/8] attribute ((at(0x1000A000)));
```

变量属性修饰符__attribute__((at(adder)))用来将变量强制定位到 adder 所在地址处。由于地址 0x1000A000 开始的 8KB 区域 ZI 变量不会被零初始化,所以处在这一区域的数组 plc_eu_backup 也就不会被零初始化了。

这种方法的缺点是显而易见的:要自己分配变量的地址,如果非零初始化数据比较多, 这将是件难以想象的大工程(以后的维护、增加、修改代码等等)。所以要找到一种办法, 让编译器去自动分配这一区域的变量。

2. 分散加载文家同方法 1, 如果还是定义一个数组, 可以用下面方法:

```
unsigned char plc_eu_backup[PLC_EU_BACKUP_BUF/8]
__attribute__((section("NO_INIT"),zero_init));
```

变量属性修饰符__attribute__((section("name"),zero_init))用于将变量强制定义到 name 属性数据节中,zero_init 表示将未初始化的变量放到 ZI 数据节中。因为"NO_INIT" 这显性命名的自定义节,具有 UNINIT 属性。

3. 如何将一个模块内的非初始化变量都非零初始化?

假如该模块名字为 test.c, 修改分散加载文件如下所示:

```
1: LR_IROM1 0x00000000 0x00080000 { ; load region size_region

2: ER_IROM1 0x00000000 0x00080000 { ; load address = execution address

3: *.o (RESET, +First)

4: *(InRoot$$sections)

5: .ANY (+RO)

6: }

7: RW_IRAM1 0x10000000 0x000000000 { ; RW data

8: .ANY (+RW +ZI)

9: }

10: RW_IRAM2 0x10000000 UNINIT 0x00002000 {

11: test.o (+ZI)

12: }

13: }
```

定义时使用如下方法:

```
int uTimerCount __attribute__((zero_init));
```

这里,变量属性修饰符__attribute__((zero_init))用于将未初始化的变量放到 ZI 数据节中变量,其实 keil 默认情况下,未初始化的变量就是放在 ZI 数据区的。

4.将整个程序的非初始化变量都非零初始化 看了上面的,这个已经没有必要说了