

# CHAPITRE 1

## CIRCUITS ÉLECTRIQUES

### EN RÉGIME SINUSOÏDAL ÉTABLI (RSE)

---



# A. FONCTIONS SINUSOÏDALES

## A.1. Deux formes

### @ Signal sinusoïdal

$$s(t) = C \cos(\omega t + \varphi)$$

$C$  : *amplitude*


$\omega$  : *pulsation* (en  $\text{rad} \cdot \text{s}^{-1}$ )

$\varphi$  : *phase à l'origine des temps*

### @ $s(t) = A \cos(\omega t) + B \sin(\omega t)$

$$C = \sqrt{A^2 + B^2}, \cos \varphi = \frac{A}{C}, \sin \varphi = -\frac{B}{C}$$

## A.2.-3. Grandeurs dérivées

- Amplitude crête à crête :  $A_{pp} = s_{\max} - s_{\min} = 2C$   
 *peak to peak*
- Valeur efficace (amplitude RMS) :  $A_{\text{eff}} \stackrel{\text{def}}{=} \frac{C}{\sqrt{2}}$
- Période :  $T = \frac{2\pi}{\omega}, s(t + T) = s(t)$
- Fréquence :  $f \stackrel{\text{def}}{=} \frac{1}{T} = \frac{\omega}{2\pi}$  (en Hz)

## A.4. Phase

### @ Origine des temps $t_0$

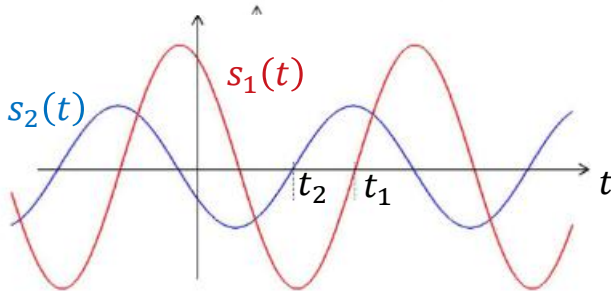
$$t' = t - t_0 \rightarrow s(t) = C \cos(\omega t' + \varphi + \omega t_0) = s(t')^{\varphi'}$$

Très fréquent : choisir  $t_0$  tel que  $\varphi' = 0$

### @ Déphasage entre deux signaux de même $\omega$

$$s_1(t) = C_1 \cos(\omega t + \varphi_1), s_2(t) = C_2 \cos(\omega t + \varphi_2)$$

**Déphasage de 2 par rapport à 1 :  $\delta\varphi_{2/1} \stackrel{\text{def}}{=} \varphi_2 - \varphi_1$**  On choisit  $\delta\varphi_{2/1} \in ]-\pi, \pi]$



$$\delta\varphi_{2/1} = 2\pi \frac{t_1 - t_2}{T} > 0$$

## 📌 Vocabulaire : voir poly P9

超前的

Si  $\delta\varphi_{2/1} > 0$ , on dit que le signal 2 est **en avance** sur le signal 1. Il s'annule, dans un sens donné, avant le signal 1 ( $t_2 < t_1$ ).

滞后

Si  $\delta\varphi_{2/1} < 0$ , le signal 2 est **en retard** sur le signal 1.

同相的

Si  $\delta\varphi_{2/1} = 0$ , le signal 2 et le signal 1 sont dits **en phase**.

Les cas particuliers suivants sont très importants et leur dénomination est à connaître.

- Deux signaux **en opposition de phase** sont décalés d'une demi-période :  $\delta\varphi_{2/1} = \pm\pi$ .  
反相的
- Deux signaux **en quadrature de phase** sont décalés d'un quart de période :  $\delta\varphi_{2/1} = \pm\frac{\pi}{2}$ .  
相位正交

•

## A.5. Représentation de Fresnel

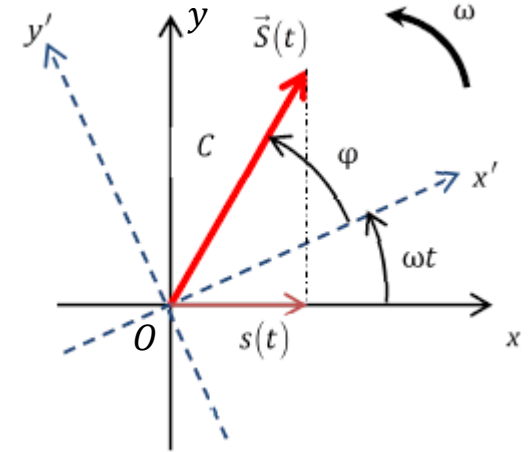
### Principe

On associe  $s(t)$  un **vecteur tournant**  $\vec{S}(t)$  :

- Norme  $\propto C$

-  $(\vec{S}(t), Ox) = \omega t + \varphi$

$$\longrightarrow s(t) = \vec{S}(t) \cdot \vec{e}_x$$



### Somme de deux signaux sinusoïdaux de même $\omega$

$$\begin{cases} s_1(t) = C_1 \cos(\omega t + \varphi_1) \rightarrow \vec{S}_1 \\ s_2(t) = C_2 \cos(\omega t + \varphi_2) \rightarrow \vec{S}_2 \end{cases} \longrightarrow s_1 + s_2 \rightarrow \vec{S}_1 + \vec{S}_2$$

Exercice : Question 1-3

## A.6. Représentation complexe

Convention :  $j^2 = -1$  :  $|j| = 1, \arg(j) = \frac{\pi}{2}$

### Ⓢ Définition

$$\underline{s}(t) \stackrel{\text{def}}{=} s(t) + js\left(t - \frac{T}{4}\right) = C[\cos(\omega t + \varphi) + j \sin(\omega t + \varphi)] \\ = Ce^{j(\omega t + \varphi)}$$

$$\longrightarrow s(t) = \text{Re}(\underline{s}(t))$$

$$\text{Amplitude complexe : } \underline{s} \stackrel{\text{def}}{=} Ce^{j\varphi} \longrightarrow C = |\underline{s}|, \varphi = \arg(\underline{s})$$

## @ Utilisation

- Somme de signaux sinusoïdaux de même  $\omega$  :  $\underline{s_1} + \underline{s_2} = \underline{s_1} + \underline{s_2}$
- $\lambda \underline{s_1} = \lambda \underline{s_1}$  ( $\lambda$  constante réelle)

Exercice : Question 1-6

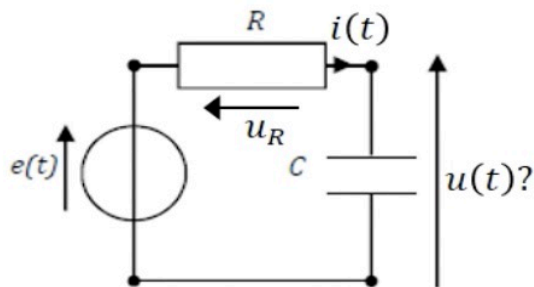
## @ Dérivation

$$\frac{d\underline{s}(t)}{dt} = j\omega \underline{s}(t), \quad \frac{d^n \underline{s}(t)}{dt^n} = (j\omega)^n \underline{s}(t)$$



# B. NOTION DE RÉGIME SINUSOÏDAL ÉTABLI (RSE)

## B.1. Exemple : circuit RC



$$e(t) = \begin{cases} 0 & t \leq 0 \\ E_0 \cos(\omega t) & t > 0 \end{cases}, \text{ C.I. : } u(t = 0^-) = 0$$

$$\left\{ \begin{array}{l} u_R(t) = R \cdot i(t) \\ i(t) = C \frac{du(t)}{dt} \\ u_R(t) + u(t) = e(t) \text{ (loi des mailles)} \end{array} \right.$$

$$\longrightarrow RC \frac{du(t)}{dt} + u(t) = e(t) = E_0 \cos(\omega t) \text{ pour } t > 0$$

## B.1.a. Rappel mathématique

$$\sum_i \alpha_i \frac{d^i u(t)}{dt^i} = F(t) \quad (1), \quad \alpha_i \text{ constantes}$$

Équation libre / homogène  
/ sans seconde membre associée :  $\sum_i \alpha_i \frac{d^i u(t)}{dt^i} = 0$

Toute **solution** de (1) est la **somme** d'une solution **particulière** de (1) et d'une solution de l'équation **homogène** associée :

$$u(t) = u_h(t) + u_p(t)$$

## B.1.b. Évolution de $u(t)$

⊗  $RC \frac{du(t)}{dt} + u(t) = 0$

Solution :  $u_h(t) = A \exp(-t/\tau)$  avec  $\tau = RC$ ,  $A$  constante dépendante de C.I.

②  $u_p(t) ? u_p(t) = U_0 \cos(\omega t + \varphi) \quad U_0, \varphi ?$

→  $u_p(t) = \frac{E_0}{\sqrt{1 + (\tau\omega)^2}} \cos(\omega t - \arctan(\tau\omega))$



除非题目要求用复数表示法表示，否则最后都要化成实数的形式

**Remarque** : Il ne faut pas oublier repasser des réels pour obtenir la solution physique en prenant la partie réelle de la solution complexe obtenue après l'utilisation de représentation complexe.

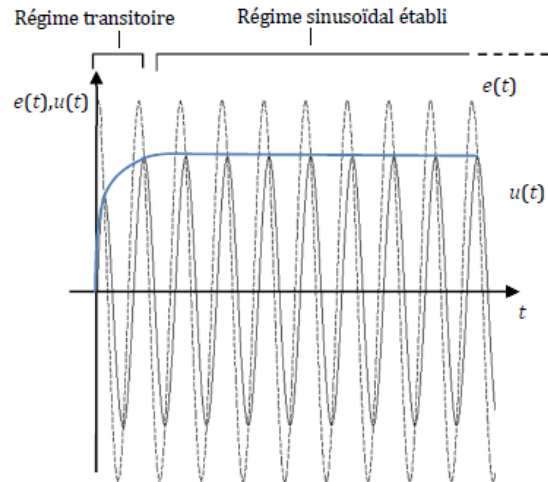
$$u(t) = A \exp(-t/\tau) + U_0 \cos(\omega t + \varphi)$$

Or  $u(0+) = u(0-) = 0 \Rightarrow A = -U_0 \cos \varphi$



$$u(t) = -U_0 \cos \varphi \exp(-t/\tau) + U_0 \cos(\omega t + \varphi)$$

avec  $U_0 = \frac{E_0}{\sqrt{1 + (\tau\omega)^2}}$  et  $\varphi = -\arctan(\tau\omega)$



## B.1.c. Régime sinusoïdal établi (RSE) et régime transitoire

@  $t \gg \tau$  ( $t \geq q\tau$ ) : RSE

所有电量在源 $\omega$ 的脉动处呈正弦变化。

permanent 以规律的状态

stationnaire 以静止状态

Toutes les grandeurs électriques varient sinusoïdalement à la pulsation de la source  $\omega$ .

@ Avant RSE : régime transitoire

RSE之前: 过渡状态

注意: ESR (特殊解决方案) 不依赖于 C.I.(初始状态), 只有过渡制度 (均质解决方案) 取决于 CI。

**Remarque** : Le RSE (solution particulière) ne dépend pas de C.I. Seul le régime transitoire (solution homogène) dépend des C.I.

## B.2. Généralisation

当所有电量也以相同的脉动正弦变化时, 由正弦源供电的电路在 ESR 中工作。

Un circuit électrique alimenté par une source sinusoïdale fonctionne en RSE quand **toutes** les grandeurs électrique varient aussi **sinusoïdalement** avec la **même** pulsation.

RSE : courant alternatif (CA)  $\Leftrightarrow$  courant continu (CC)

# C. DIPÔLES LINÉAIRES (DL) EN RSE

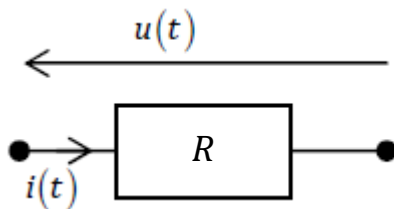
## C.1. Dipôles à réponse linéaire (dipôle linéaire)

Vérifie le *principe de superposition* :

états (de fonctionnement)  $(i_1(t), u_1(t)), (i_2(t), u_2(t))$   
 $(\lambda i_1(t) + \mu i_2(t), \lambda u_1(t) + \mu u_2(t))$  est aussi un état

Admis : Pour un **dipôle linéaire**,  $u(t)$  et  $i(t)$  sont des fonctions **sinusoïdales** à la **même** pulsation.

### Exemples

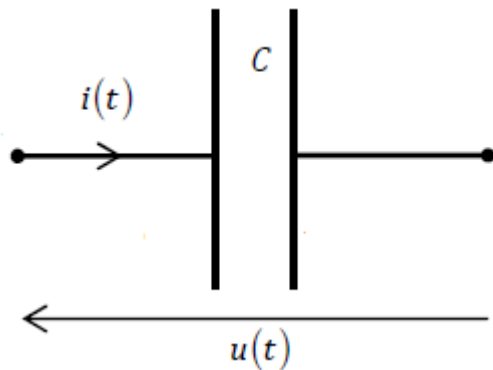


$$u(t) = R \times i(t)$$

相位差为0, en phase

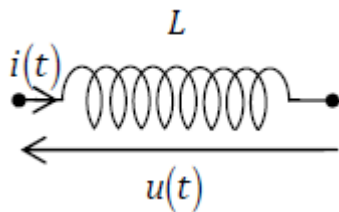
$$i(t) = i_0 \cos(\omega t + \varphi_i)$$

$$\longrightarrow u(t) = R i_0 \cos(\omega t + \varphi_i)$$



$$u(t) = u_0 \cos(\omega t + \varphi_u)$$

→  $i(t) =$

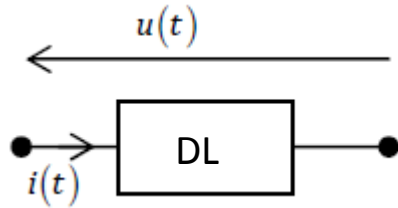


$$i(t) = i_0 \cos(\omega t + \varphi_i)$$

→  $u(t) =$

## C.2. Impédance et admittance complexes

### C.2.a. Définition



en RSE :  $i(t) = i_0 \cos(\omega t + \varphi_i)$ ,  $u(t) = u_0 \cos(\omega t + \varphi_u)$

### C.2.b. Résistance



## C.2.c. Condensateur (capacité)

Remarque :  $Z_C$  dépend non seulement du **dipôle lui-même ( $C$ )**, mais aussi du signal qui le traverse ( $\omega$ ).

### @ **Propriétés**

- La tension est en **quadrature retard** par rapport à l'intensité.
- **Comportements limites**

## C.2.d. Bobine (inductance)

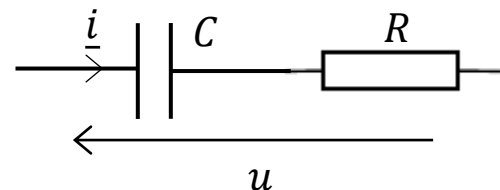
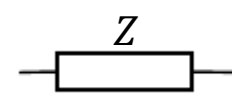
### **Propriétés**

- La tension est en **quadrature avance** par rapport à l'intensité.
- **Comportements limites**

## C.3. Associations de DL passifs (en convention récepteur)


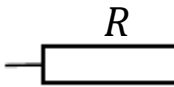


En série :

En parallèle :

**Exemple :**   $\longleftrightarrow$    $Z = Z_R + Z_C = R + \frac{1}{jC\omega}$

$$\Rightarrow \begin{cases} \frac{u_0}{i_0} = \sqrt{R^2 + \frac{1}{(C\omega)^2}} \\ \varphi_u - \varphi_i = \arg\left(R - \frac{j}{C\omega}\right) = -\arctan\left(\frac{1}{RC\omega}\right) \end{cases}$$

Comportements limites

- HF :   $\longleftrightarrow$  
- BF :   $\longleftrightarrow$  

Plus précisément

- HF :  $|Z_R| \gg |Z_C| \Rightarrow R \gg \frac{1}{C\omega} \Rightarrow \omega \gg \frac{1}{RC}$
- BF :  $\omega \ll \frac{1}{RC}$

pulsation référentielle

## C.4. DL actifs – sources (en convention générateur)

### C.4.a. Représentation de Thévenin

- ② Source de tension sinusoïdale idéale :  $\underline{u} = \underline{e}$ , 任意  $\underline{i}$
- ② Source réelle avec impédance interne :

### C.4.b. Représentation de Norton

- ② Source de courant idéale :
- ② Source réelle :

### C.4.c. Passage

# D. RÉSEAUX LINÉAIRES (RL) EN RSE

## D.1. Réseaux linéaires en RSE dans l'ARQS

- ② Toutes les lois, propriétés établies pour des RL en régime stationnaire (RS) sont généralisables en **RSE** par les **grandeurs complexes** (ex :  $\underline{u}$ ,  $\underline{i}$ ,  $\underline{Z}_g$ ,  $\underline{e}$ ,  $\underline{\eta}$ ).

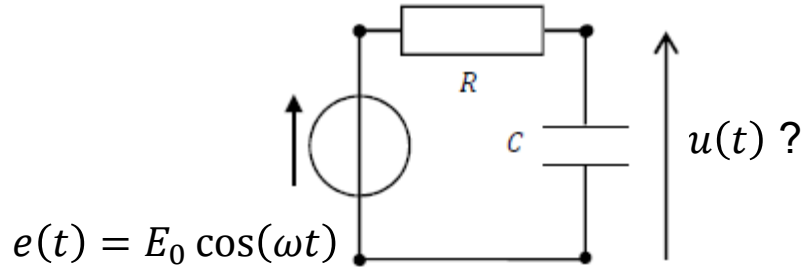
- ② **ARQS :  $L \ll c \times \frac{1}{\omega}$** 
  - $1/\omega$ : temps caractéristique d'évolution
  - $L$ : dimension caractéristique du circuit
  - $c$ : vitesse des ondes électromagnétiques dans le vide

- ② Dans le cas où le **temps de propagation du signal** est **très petit** devant la **durée de variation ( $T$ )** du signal, on peut utiliser en RSE les mêmes théorèmes qu'en RS avec

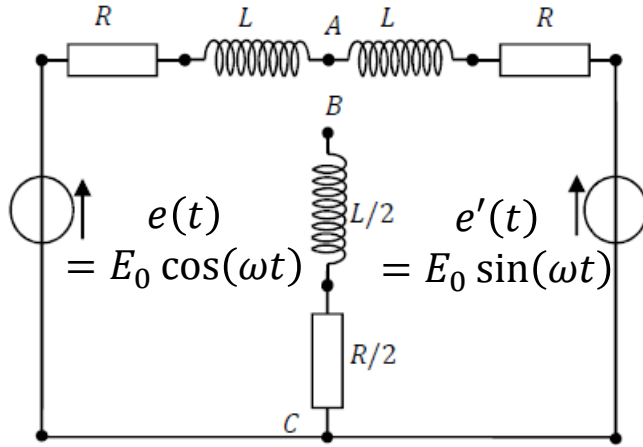
$$R \rightarrow Z, G \rightarrow Y, U \rightarrow \underline{u}, I \rightarrow \underline{i}, e \rightarrow \underline{e}, \eta \rightarrow \underline{\eta}$$

## D.2. Théorèmes des réseaux linéaires en RSE

### D.2.a. Circuit RC



## D.2.b. Représentation de Thévenin



**Exercice** : Théorèmes de Thévenin et de Norton

## E. PUISSANE EN RSE

### E.1. Valeur moyenne d'une grandeur périodique

#### E.1.a. Définition

**Valeur moyenne** d'une fonction  $T$  – **périodique**  $f(t)$ :

Remarque :  $\langle f \rangle$  indépendante du choix de  $t_0$

#### E.1.b. Résultats fondamentaux

$$s(t) = C \cos(\omega t + \varphi) \Rightarrow$$



## E.1.c. Valeur moyenne d'un produit de fonctions sinusoïdales de même $\omega$

$$s_1(t) = C_1 \cos(\omega t + \varphi_1), s_2(t) = C_2 \cos(\omega t + \varphi_2)$$

$$\textcircled{c} \quad \langle s_1 s_2 \rangle = C_1 C_2 \langle \cos(\omega t + \varphi_1) \cos(\omega t + \varphi_2) \rangle$$

$$\text{Or } \cos a \cos b = \frac{1}{2} [\cos(a + b) + \cos(a - b)]$$

## Cas particuliers

- Si  $\varphi_2 - \varphi_1 = \pm \frac{\pi}{2}$ , alors  $\langle s_1 s_2 \rangle =$
- Si  $s_1 = s_2$ , alors  $\langle s_1 s_2 \rangle =$

**Remarque** :  $s_1(t) = C_1 \cos(\omega_1 t + \varphi_1)$ ,  $s_2(t) = C_2 \cos(\omega_2 t + \varphi_2)$

$$\langle s_1 s_2 \rangle = \frac{C_1 C_2}{2} \left[ \underbrace{\langle \cos((\omega_1 + \omega_2)t + \varphi_1 + \varphi_2) \rangle}_{= 0} + \underbrace{\langle \cos((\omega_1 - \omega_2)t + \varphi_1 - \varphi_2) \rangle}_{= 0} \right]$$

$$\longrightarrow \langle s_1 s_2 \rangle = 0 !!!$$

## E.1.d. Expression en fonction des représentations complexes

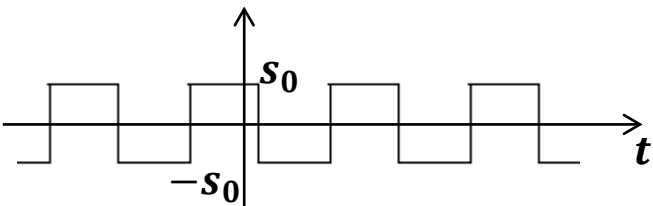
$$\underline{s}_1 = C_1 e^{j\varphi_1}, \underline{s}_2 = C_2 e^{j\varphi_2}$$

$$\underline{s}_1 \cdot \underline{s}_2^* = C_1 e^{j\varphi_1} \cdot C_2 e^{-j\varphi_2} = C_1 C_2 e^{j(\varphi_1 - \varphi_2)} \Rightarrow \operatorname{Re}(\underline{s}_1 \cdot \underline{s}_2^*) = C_1 C_2 \cos(\varphi_1 - \varphi_2)$$

## E.1.e. Valeur efficace d'un signal périodique

Ⓢ  $s(t) = C \cos(\omega t + \varphi) : s_{\text{eff}} = \sqrt{C^2/2} = C/\sqrt{2}$

Ⓢ Signal créneau (carré) :


 $s_{\text{eff}} = s_0$

## E.2. Puissance **reçue** par un dipôle

### @ Puissance instantanée

Puissance par un dipôle en  
 $\mathcal{P}(t) =$

### @ Dipôle linéaire en RSE : facteur de puissance

$$u(t) = u_0 \cos(\omega t + \varphi_u), i(t) = i_0 \cos(\omega t + \varphi_i)$$

## Expression avec des impédances et admittances

## E.3. Dipôles fondamentaux

### E.3.a. Résistance

@  $\langle p \rangle \geq 0$  : récepteur

@ Avec  $i$  constante, on aurait  $\langle \mathcal{P} \rangle = R \cdot i^2 = R \cdot i_{\text{eff}}^2$

c.a.d. L'intensité (tension) efficace est la valeur d'une intensité (tension) constante qui donnerait la même puissance dissipée.

### E.3.b. Condensateur et bobine

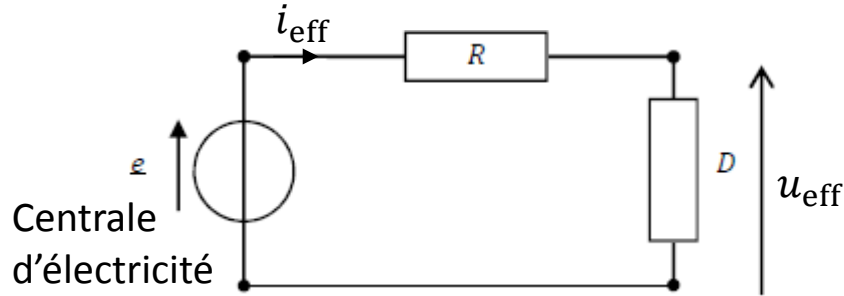
@ Condensateur :

@ Bobine :

@ Pour  $C$  et  $L$  :  $u$  et  $i$  sont en

## E.4. Exemples d'application

### E.4.a. Distribution d'énergie électrique



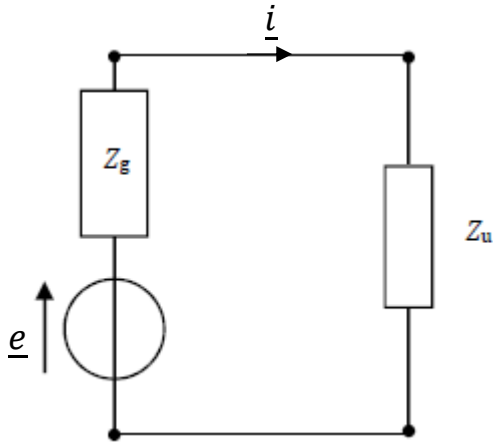
$R$  : résistance de lignes électriques

$D$  : utilisation domestique

@  $\mathcal{P}_u =$  ← utile

@ Puissance dissipée par effet Joule dans  $R$  :  $\mathcal{P}_J =$

## E.4.b. Adaptation d'impédance



$$Z_u = \quad , Z_g =$$

$$\mathcal{P}_u = \quad , \underline{i} = \frac{\underline{e}}{Z_u + Z_g} \rightarrow$$

$$\rightarrow \mathcal{P}_u =$$

⌚ Pour maximiser  $\mathcal{P}_u$  :

$\rightarrow$  **RSE** : la **puissance reçue** par le dipôle  $Z_u$  est **maximale** si