



## 第十六讲虚函数与多态性(二)



基础课教研室C++ 课程组





## 上一讲教学目标

- ▶掌握C++中虚函数的概念
- ▶理解重载、隐藏、覆盖

# 本讲教学目标

- ▶掌握纯虚函数与抽象类
- ▶理解什么是接口类
- >理解动态多态的原理与本质

2 接口类

3 动态多态的原理与本质



- ❖纯虚函数:纯虚函数是一种特殊的虚函数,通常只有函数的声明而没有任何定义实体。
- ❖格式:

```
class <类名>
{
    virtual <类型><函数名>(<参数表>) = 0;
};
```

```
class Shape {
public:
    virtual void Draw() = 0;
class Line:public Shape {
public:
    void Draw(){
        cout << "Line::Draw; }</pre>
class Circle:public Shape {
public:
    void Draw(){
        cout << "Circle::Draw;}</pre>
};
```

```
void DrawObject(Shape *p)
    p->Draw();
int main(void)
    Line LinObj;
    Circle CirObj;
    DrawObject(&LinObj);
    DrawObject(&CirObj);
    return 0;
```



#### ❖注意:

- > 通常是在一个基类中定义纯虚函数。
- > 在该基类的所有派生类中都应该覆盖(重写)该函数。
- > 纯虚函数的作用在于基类给派生类提供一个标准的。
- > 函数原型,统一的接口,为实现动态多态打下基础。

❖ 抽象类:包含纯虚函数的类称为抽象类。

```
class <类名>
{
    virtual <类型><函数名>(<参数表>) = 0;
};
```

❖ 注意:不能实例化抽象类的对象

```
class Shape {
public:
    virtual void Draw() = 0; 编译错误
};
Shape shapeObj;
Multiple Amount of the control of t
```



问题:为什么要使用纯虚函数和创造抽象类呢?

在很多情况下,基类本身生成对象是不合情理的。

例如,动物作为一个基类可以派生出老虎、孔雀等子类,

但动物本身生成对象明显不合常理。

- ❖抽象类的特点及用法:
  - > 抽象类指类中至少包含了一个纯虚函数。
  - 类是现实生活中有相同属性和行为的事物的抽象,而抽象类是对类的抽象。
  - 抽象类含有纯虚函数,抽象类不能被实例化,但可以 定义抽象类的指针或者引用。

```
int main(void) {
    Shape obj;
}
void DrawObject(Shape p) {
    p->Draw();
}
```

```
void DrawObject(Shape *p) {
    p->Draw();
}
void DrawObject(Shape &p) {
    p->Draw();
}
```

- > 抽象类中可以含有普通成员
- > 纯虚函数和抽象类是一对息息相关的概念
- 》可以定义指向抽象类的指针和引用,但抽象类不能用作参数类型、函数返回类型或显示转换的类型(指针和引用除外)。

```
class Shape
{
public:
    virtual void Draw() = 0;
    void foo(); // Right
};
```

```
Void draw(Shape *base){} // OK
Void draw(Sahpe &base){} // OK

Void draw(Sahpe s){} // ERROR
Sahpe draw(){} // ERROR
(Sahpe)derived; // ERROR
```

- **纯虚函数与抽象类**
- **2** 接口类
- 3 动态多态的原理与本质

# 接口类

❖ 现实生活中有这样一种情况,就是一个类具有另一个类的功能,但是不具有另一个类的属性。

# 汽车类

virtual Launch()
Door doors[4]

#### 飞机类

virtual Fly()
Wing wings[2]

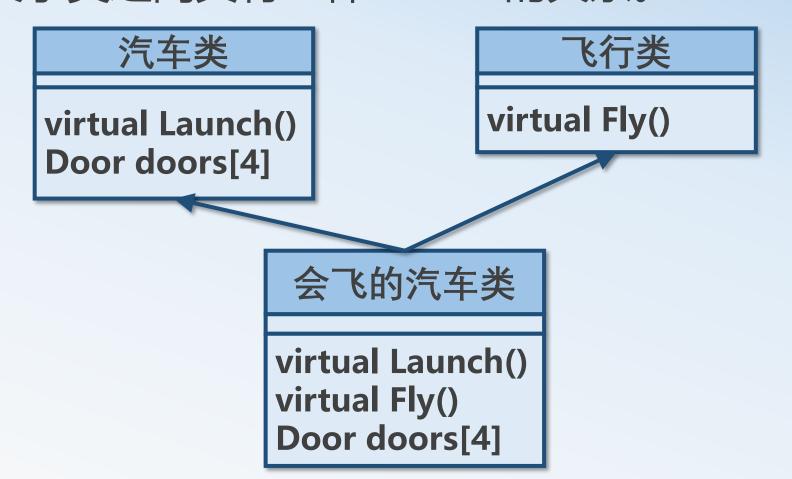
#### 会飞的汽车类

virtual Launch()
virtual Fly()

**Door doors**[4] Wing wings[2]

# 接□类

❖ 这样只具有父类的一些动作的父子类关系,我们可以称作父子类之间具有一种can do的关系。

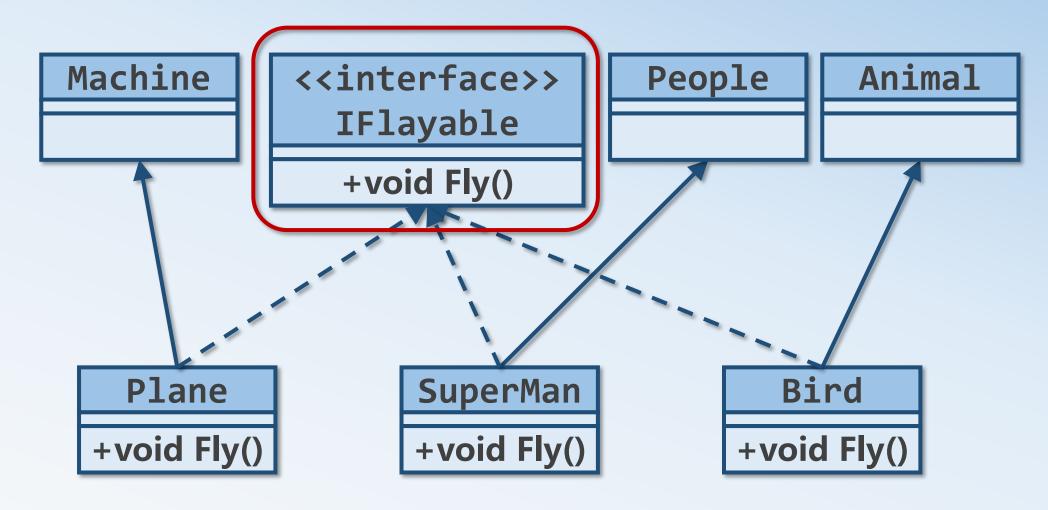


# 接口类

- ❖接口类:只含有纯虚函数的类称为接口类。
- ❖命名规则:以I开头

```
class IFlyable
{
    virtual void fly() = 0;
};
```





## 接口类

```
class Machine
class Animal
class People
class IFlyable
    virtual void fly()= 0;
};
```

```
class Bird : public Animal,
             public IFlyable
   virtual void fly();
class Plane : public Machine,
              public IFlyable
   virtual void fly();
};
class SuperMan : public People,
                 public IFlyable
    virtual void fly();
```

## 接□类

```
void makeItFly( IFlyable* aFy )
    aFy->fly();
int main(void)
    makeItFly(new Plane());
    makeItFly(new Bird());
    makeItFly(new SuperMan());
                                | Plane flying
                                 Bird flying
    return 0;
                                 SuperMan flying
```

# 接口类

#### ❖注意:

- ➤ 接口类是一个特殊的抽象类,很像java中的 interface类。
- ➤ 接口类和子类是一种类似(CAN\_DO)的关系。

- 2 接口类
- 3 动态多态的原理与本质



- ❖虚函数表:
  - 》创建对象时, C++会为每一个含有虚函数的类生成一张虚函数表, 表中存放该类中所有虚函数的入口地址

```
class Base {
                               虚函数表
public:
  virtual void a() {
                               Base::a() Base::b() Base::c()
    cout << "Base::a\n"}</pre>
  virtual void b() {
    cout << "Base::b\n"}</pre>
  virtual void c() {
    cout << "Base::c\n"}</pre>
```

- ▶ C++还会为每一个含有虚函数的类自动生成一个"指针成员",指向该类对应的虚函数表
- > 这个指针成员总是最先分配内存

```
对象内存
                                               虚函数表
class Base {
public:
                                               Base::a(
                                   vptr
 virtual void a();
                                               Base::b
 virtual void b();
                                               Base::c(
                                         成
 virtual void c();
 void *vptr; // 自动生成的指针成员
思考:sizeof(Base)?
```



> 虚函数表的最后有一个结点,这是虚函数表的结束结点 ,就像字符串的结束符"\0"一样,其标志了虚函数表 的结束。这个结束标志的值在不同的编译器下是不同的 。在WinXP+VS2003下,这个值是NULL。而在 Ubuntu 7.10 + Linux 2.6.22 + GCC 4.1.3下,这个值 是如果1,表示还有下一个虚函数表,如果值是0,表示 是最后一个虚函数表。

#### 虚函数表

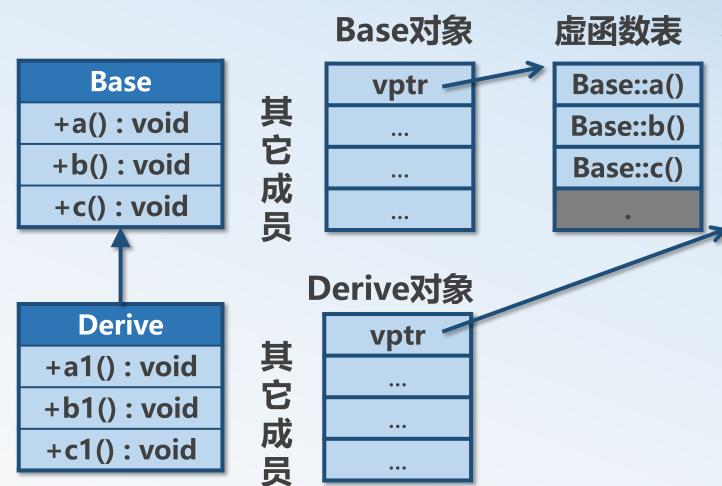
Base::a() Base::b() Base::c()



❖下面,将分别说明"无覆盖"和"有覆盖"时的虚函数表的样子。



❖ "无覆盖" (单重继承):



- 1)虚函数按照其声明顺序放于表中。
- 2)父类的虚函数在子类的虚函数前面。

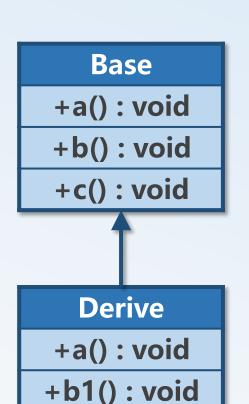
虚函数表

Base::a()
Base::b()
Base::c()
Derive::a1()
Derive::b1()
Derive::c1()

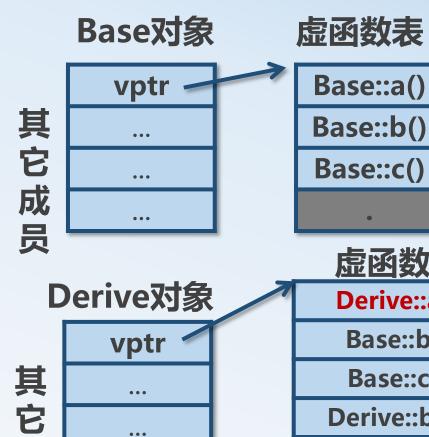


#### ❖ "有覆盖" (单重继承):

成



+c1(): void



1)覆盖的函数被放到了虚 表中原来父类虚函数的位置。

2)没有被覆盖的函数依旧。

Base \*b = new Derive();

b->a(); //b->Derive::a();

虚函数表

Derive::a()

Base::b()

Base::c()

Derive::b1()

Derive::c1()



❖ "多重继承": (无虚函数覆盖)

# Base1 +a(): void +b(): void +c(): void

#### Base2

+a(): void

+b(): void

+c(): void

#### Base3

+a(): void

+b(): void

+c(): void

- 1)每个父类都有自己的虚表。
- 2)子类的成员函数被放到了第一个父类的虚函数表中

#### Base1虚函数表



#### **Derive**

+a1(): void

+b1(): void

Derive::b1()



#### ❖ "多重继承":(有虚函数覆盖)

# Base1 +a(): void +b(): void +c(): void

#### Base2

+a(): void

+b(): void

+c(): void

**Derive** 

+a(): void

+b1(): void

#### Base3

+a(): void

+b(): void

+c(): void

#### 三个父类虚函数表中的f()的位

置被替换成了子类的函数指针

#### Base1虚函数表



Derive对象

# 本讲教学目标

- ▶掌握纯虚函数与抽象类
- ▶理解什么是接口类
- >理解动态多态的原理与本质

