OpenCV para el análisis de datos

```
Carlos Adrián Palmieri Álvarez A01635776
In [330... import cv2
In [331... # -1, cv2.IMREAD_COLRO : Loads a color image. Any transparency of image will be neglected. It is the default flag.
          # 0, cv2.IMREAD_GRAYSCALE : Loads image in grayscale mode
          # 1, cv2.IMREAD_UNCHANGED : Loads image as such including alpha channel
          image = cv2.imread('../../data/raw/opencv_images/2024-08-13.png', -1) # Change the path if is needed
In [332... #img = cv2.resize(image, (400,400))
          #img = cv2.rotate(image, cv2.ROTATE_90_COUNTERCLOCKWISE)
          img = cv2.resize(image, (0,0), fx=0.25, fy=.25)
          #cv2.imwrite('new_img_.png',img)
In [333... cv2.imshow('Image', img)
          cv2.waitKey(0)
          cv2.destroyAllWindows()
          Imágenes de prueba
In [334...
         import cv2
          import matplotlib.pyplot as plt
          import numpy as np
          Cargamos imágenes
In [335... imagenes = ['../../data/raw/opencv_images/2024-08-13.png',
                      '../../data/raw/opencv images/2024-08-14.png',
                      '../../data/raw/opencv_images/2024-08-14_20-27.png',
                      '../../data/raw/opencv_images/2024-08-15.png',]
          indice_actual = 0
          Funciones para aplicar filtros
In [336... def binarizar_imagen(imagen):
              # Aplicar la binarización por histograma (Otsu)
              _, imagen_binarizada = cv2.threshold(imagen, 0, 255, cv2.THRESH_BINARY + cv2.THRESH_OTSU)
             return imagen_binarizada
         def binarizar_imagen_gaussian(imagen):
In [337...
              # Gaussian
              blur = cv2.GaussianBlur(imagen,(21,21), 0)
              # Aplicar la binarización por histograma (Otsu) a Gaussian
              _, imagen_binarizada = cv2.threshold(blur, 0, 255, cv2.THRESH_BINARY + cv2.THRESH_OTSU)
             return imagen_binarizada
In [338... def dilate(imagen, kernel_size=(3, 3)):
              kernel = np.ones(kernel_size, np.uint8)
              return cv2.dilate(imagen, kernel, iterations=1)
         def erode(imagen, kernel_size=(5, 5)):
              kernel = np.ones(kernel_size, np.uint8)
             return cv2.erode(imagen, kernel, iterations=2)
         def smooth(imagen, kernel_size=(5, 5)):
In [340...
              return cv2.GaussianBlur(imagen, kernel_size, 5)
         def opening(imagen, kernel_size=(11, 11)):
In [341...
              kernel = np.ones(kernel_size, np.uint8)
             return cv2.morphologyEx(imagen, cv2.MORPH_OPEN, kernel)
         def close(imagen, kernel_size=(5, 5)):
              kernel = np.ones(kernel_size, np.uint8)
              return cv2.morphologyEx(imagen, cv2.MORPH_CLOSE, kernel)
In [343... def redimensionar_imagenes(imgs, width):
              resized_imgs = []
             for img in imgs:
                  height = int((width / img.shape[1]) * img.shape[0])
                 resized_imgs.append(cv2.resize(img, (width, height)))
             return resized_imgs
In [344... # Delete salt and pepper noise
          def sp_noise(image):
              return cv2.medianBlur(image, 21) # Use a 3x3 kernel
          Generación de imágenes con filtro para ventana
```

```
In [347... def mostrar_imagen(indice):
              img = cv2.imread(imagenes[indice], -1)
              img_grey = cv2.imread(imagenes[indice], 0)
              if img is None:
                  print(f"No se pudo cargar la imagen en {imagenes[indice]}")
                  return
              # Aplicar suavizado
              img_suavizada = smooth(img_grey)
              # Reduciendo ruido de salt and pepper
              img_sp = sp_noise(img_grey)
              # Binarizar las imágenes
              img_binarizada = binarizar_imagen(img_grey)
              img_binarizada_Gaus = binarizar_imagen_gaussian(img_grey)
              # Aplicar dilatación y erosión
              img_dilatada = dilate(img_binarizada) # Prueba con img_binarizada
              img_erodida = erode(img_binarizada) # Prueba con img_binarizada
              # Aplicar apertura y cierre
              img_open = opening(img_grey)
              img_close = close(img_grey)
              img_erodida = erode(img_open) # Prueba con img_binarizada
                  # Crear una lista con las imágenes
                          #img_grey
              imgs = [img, img_sp, img_suavizada, img_binarizada, img_binarizada_Gaus, img_dilatada, img_erodida, img_open, img_close]
              # Obtener el ancho de la ventana
              window_width = 800 # Ajustar valor de la ventana
              # Redimensionar las imágenes para que se ajusten al ancho de la ventana
              resized_imgs = redimensionar_imagenes(imgs, window_width // 3) # Ajustar para 3 columnas
              # Asegurarse de que hay suficientes imágenes
              while len(resized_imgs) < 9:</pre>
                  resized_imgs.append(resized_imgs[-1]) # Añadir la última imagen si es necesario
              # Crear cuadrículas de imágenes en formato 3x3
              cuadrilla_fila1 = np.hstack(resized_imgs[0:3]) # Primera fila: 3 imágenes
              cuadrilla fila2 = np.hstack(resized imgs[3:6]) # Segunda fila: 3 imágenes
              cuadrilla_fila3 = np.hstack(resized_imgs[6:9]) # Tercera fila: 3 imágenes
              cuadrilla = np.vstack((cuadrilla_fila1, cuadrilla_fila2, cuadrilla_fila3)) # Apilar las filas
              # Mostrando el tipo de filtro que se está aplicando como etiqueta en la imagen en la ventana pero con un loop
              for i, txt in enumerate(['Original', 'Salt & Pepper', 'Smooth', 'Binary', 'Binary Gaussian', 'Dilate', 'Erode', 'Opening', 'Close']):
                  if i<3:
                      cv2.putText(cuadrilla, txt, (i*window_width//3 + 10, 20), cv2.FONT_HERSHEY_SIMPLEX, 0.5,(255, 128, 128), 1, cv2.LINE_AA)
                  elif i<6:</pre>
                      cv2.putText(cuadrilla, txt, ((i-3)*window width//3 + 10, 220), cv2.FONT HERSHEY SIMPLEX, 0.5, (255, 128, 128), 1, cv2.LINE AA)
                  else:
                      cv2.putText(cuadrilla, txt, ((i-6)*window_width//3 + 10, 420), cv2.FONT_HERSHEY_SIMPLEX, 0.5, (255, 128, 128), 1, cv2.LINE_AA)
              # Mostrar la cuadrícula
```

Generando ventana

cv2.destroyAllWindows()

cv2.imshow('Og, Gray, Smooth, Bin, BinGaus, Dilate, Erode, Opening, Close', cuadrilla)

```
while True:
    mostrar_imagen(indice_actual)
    # Esperar a que se presione una tecla
    tecla = cv2.waitKey(0)
    # Si se presiona la tecla "Enter" se cambia a la siguiente imagen o si pasaron 2 segundos
    if tecla == 13: # Tecla "Enter" o dos segundos sin presionar una tecla
       indice_actual = (indice_actual + 1) % len(imagenes) # Cambiar a la siguiente imagen
    elif tecla == 27: # Tecla "Esc" para salir
        break
    # Si se presiona la tecla "Enter" se cambia a la siguiente imagen o si pasaron 2 segundos
# Cerrar todas las ventanas
```

Conclusión sobre imágenes

Al aplicar binarización por threshold sobre las imágenes se puede observar aún con mucho ruido, por lo que se aplicaron diferentes filtros para poder revisar si con combinaciones se podría reducir este, sin embargo, no se llegó a una combinación óptima con la combinación en las instrucciones de la actividad. Archivo llamado "FiltroInstrucciones.png"

Una de las mejores combinaciones para marcar los bordes es hacer un filtrado "opening" continuando con un filtrado de erosión, en esta imagen se puede apreciar cómo los bordes están marcados respecto a la imagen original y respecto al uso de los demás filtros; al utilizar filtro de opening sin un filtrado de erosión después, también presenta resultados bastante buenos. Archivo llamado "FiltroBuenaCombinación.png"