Machine Learning HW1

313513050 吳鈞皓

March 26, 2025

1 Introduction

本次作業使用 regression model 預測並重建南台灣地區的海拔高度資訊,用 MSE 作爲主要的評估方法,本次作業總共使用了三個 regression approaches,分別是:

- 1. Maximum Likelihood (ML)
- 2. Maximum A Posteriori (MAP)
- 3. Bayesian Linear Regression

以下會對三者進行描述與分析。

2 Maximum Likelihood Approach

使用 Gaussian function 作為 basis function 進行特徵轉換:

$$\phi_j(x_1, x_2) = \exp\left(-\frac{(x_1 - \mu_{j1})^2}{2\sigma_{j1}^2} - \frac{(x_2 - \mu_{j2})^2}{2\sigma_{j2}^2}\right)$$

2.1 程式邏輯:

- (i) 將 $O_1 \times O_2$ 個 Gaussian basis functions 均匀分布在座標平面 (三維空間上的 xy-plane) 上。
- (ii) 將 training data 的 xy 座標代入 basis function , 求得特徵矩陣 Φ 。
- (iii) 將 Φ 的 pseudo-inverse 乘上 training data 的 z 座標 (海拔) ,即可求 得權重 w。

2.2 超參數設定:

(i) Basis 數量: $O_1 = O_2 = 25$ (共 625 個 basis)。

(ii) $\sigma_{j1}, \ \sigma_{j2}$:分別設為 $1.5/O_1, \ 1.5/O_2$ (可隨參數量動態調整)。

(iii) S-fold Cross Validation : 4-fold $\,^{\circ}$

2.3 實驗結果:

從測試集得到的 MSE = 493.52 ,其中 MSE 的計算公式如下:

$$MSE = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} (t_i - y(\mathbf{x}_i, \mathbf{w}))^2$$

以下是將測試集的座標資料拿來預測海拔高度所繪製而成的圖:

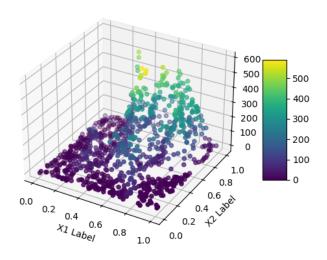


Figure 1: ML approach 預測的海拔資料。

3 MAP Approach

在 ML 方法的基礎上加入 regularization term 避免 over-fitting。 目標函數爲:

$$E_{MAP}(\mathbf{w}) = \frac{1}{2} \|\mathbf{t} - \Phi \mathbf{w}\|^2 + \frac{\lambda}{2} \|\mathbf{w}\|^2$$

3.1 程式邏輯:

在 ML 方法求權重的公式中,加入 λI 作爲 regularization term:

$$\mathbf{w}_{MAP} = \left(\lambda \mathbf{I} + \Phi^T \Phi\right)^{-1} \Phi^T \mathbf{t}$$

3.2 超參數設定:

- (i) S-fold Cross Validation: 5-fold (Basis, σ 同 ML)。
- (ii) Regularization parameter λ : 10⁻⁸ °

3.3 實驗結果:

從測試集得到的 MSE = 529.16,略微上升。 以下是將測試集的座標資料拿來預測海拔高度所繪製而成的圖:

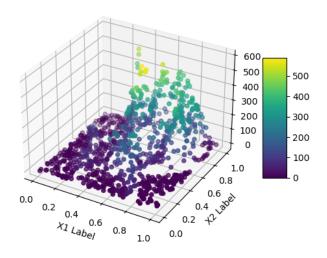


Figure 2: MAP approach 預測的海拔資料。

4 Bayesian Linear Regression Approach

本實驗使用了 Bayesian linear regression 方法來預測海拔高度,除了預測結果之外,本方法還可以描述預測結果的精確度,使我們對於預測結果有更多的了解。其中,prior 分佈的參數如下:

$$\mathbf{S}_0 = \alpha^{-1} \mathbf{I}, \quad \mathbf{m}_0 = \mathbf{0}$$

而以下則是 posterior 分佈的參數計算公式:

$$\mathbf{m}_N = \mathbf{S}_N \left(\mathbf{S}_0^{-1} \mathbf{m}_0 + \beta \Phi^T \mathbf{t} \right)$$

$$\mathbf{S}_N^{-1} = \mathbf{S}_0^{-1} + \beta \Phi^T \Phi$$

4.1 程式邏輯:

- (i) 簡化假設: $S_0^{-1} = \alpha I, m_0 = 0$ 。
- (ii) 求解 posterior mean m_N 值作爲最終權重

4.2 超參數設定:

- 1. S-fold Cross Validation:5-fold (Basis, σ 同 ML) $^{\circ}$
- 2. $\beta = 5$, $\alpha = 10^{-8} \times \beta$ °

4.3 實驗結果:

從測試集得到的 MSE=529.08 ,比起 MAP 方法略爲下降,但仍比 ML 方法高。

以下是將測試集的座標資料拿來預測海拔高度所繪製而成的圖:

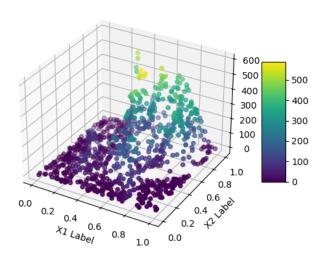


Figure 3: Bayesian linear regression approach 預測的海拔資料。

5 Disscussion

通常在較複雜的模型中,ML 方法因容易產生 over-fitting ,效果不如另外兩種方法,但由於 S-fold Cross Validation 的加入,over-fitting 的發生機會被有效的抑制,固後面兩種方法反而可能因爲複雜度較高,效果不如 ML 方法得出的結果。