

El car Agent define el DestinationAgent que dene alcanzar

CarAgent establece la ruta más rápida para llegar al DestinationAgent (define ruta por medio de Grafos)

Una vez que conoce las posiciones que debe de moverse este comienza a moverse.

En el camino hacía el DestinationAgent, el CarAgent se encuentra un CarAgent en frente.

CarAgent debe de dejar de avanzar para evitar colisión con el auto de enfrente

Una vez que la posción de enfrente quede libre el CarAgent podrá continuar avanzando

En el camino hacía el DestinationAgent, el CarAgent se encuentra un CarAgent en frente.

El CarAgent evalua si el carril de al lado está libre para moverse a la posción vacía.

En caso de encontrarse vacía, el CarAgent se mueve en diagonal a la nueva posición, de lo contrario se queda esperando en su lugar.

Ya se encuentra un CarAgent en epserando en la intersección

CarAgent debe de esperar a que el StopAgent cambie de estado a valido para avanzar.

CarAgent se mueve hacía el Destination Agent