МОСКОВСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ УНИВЕРСИТЕТ ИМЕНИ М. В. ЛОМОНОСОВА

Факультет вычислительной математики и кибернетики

Кафедра исследования операций

Отчет по заданию №2

Выполнили студенты: Битиев Алексей

Кулакова Мария

Преподаватель: Гусева Юлия

Москва 2019

Содержание

Постановка задачи	3
Решение:	
• Вводные понятия	4
• Суть метода	. 6
Описание программы	. 7
Библиотеки	8
Вклал участников	. 8

Постановка задачи:

- 1) Считать данные из training.xlsx. Ответы на тестовой выборке testing.xlsx не следует использовать ни в каких экспериментах, кроме финального. Проверить является ли ряд стационарным в широком смысле. Это можно сделать двумя способами:
 - Провести визуальную оценку, отрисовав ряд и скользящую статистику (среднее, стандартное отклонение). Постройте график на котором будет отображен сам ряд и различные скользящие
 - Провести тест Дики Фуллера.

Сделать выводы из полученных результатов. Оценить достоверность статистики. (25 баллов)

- 2) Разложить временной ряд на тренд, сезональность, остаток в соответствии с аддитивной, мультипликативной моделями. Визуализировать их, оценить стационарность получившихся рядов, сделать выводы. (15 баллов)
- 3) Проверить является ли временной ряд интегрированным порядка k. Если является, применить к нему модель ARIMA, подобрав необходимые параметры с помощью функции автокорреляции и функции частичной автокорреляции. Выбор параметров обосновать. Отобрать несколько моделей. Предсказать значения для тестовой выборки. Визуализировать их, посчитать r2 score для каждой из моделей. Произвести отбор наилучшей модели с помощью информационного критерия Акаике. Провести анализ получившихся результатов. (40 баллов)

Помимо этого обязательные пункты к выполнению:

- 10 баллов соблюдение РЕР8
- 10 баллов использование для визуализации библиотек bokeh или seaborn.
- 25 баллов оформление файла readme.pdf
- 25 баллов прохождение ревью

Решение:

Вводные понятия

Временной ряд (Y) - это последовательность значений, описывающих протекающий во времени процесс, измеренных в последовательные моменты времени, обычно через равные промежутки.

Анализ временных рядов — совокупность математико-статистических методов анализа, предназначенных для выявления структуры временных рядов и для их прогнозирования.

Ряд называется *стационарным в широком смысле*), если он имееет независимые *матожидания* (обозначение E(Y)) и *дисперсии* (обозначение D(Y)) от времени, а ковариационная функция зависит только от сдвига.

Математическое ожидание - среднее значение случайной величины (распределение стационарной случайной величины) при стремлении количества выборок или количества измерений её к бесконечности.

Дисперсия - мера разброса значений случайной величины относительно её математического ожидания.

При анализе временных рядов можно рассматривать ковариацию значений ряда в различные моменты времени $Cov[X(t_1),X(t_2)]$. Она не зависит от сдвига времени вперед, а зависит только от разности моментов времени $t_2 - t_1 = T$ **Ковариация** - мера линейной зависимости двух случайных величин.

Aвтоковариационная функция - совокупность значений ковариаций при всевозможных значениях Т (Обзначим за у).

Коэффициент корреляции - $Corr(T) = \frac{y(T)}{y(0)}$. График коэффициента корреляции называется **коррелограмма**.

При проверки ряда на стационарность можно пользоваться визуальной оценкой. Для этого нужно будет воспользоваться *скользящей статистикой*.

Скользящая средняя - общее название для семейства функций, значения которых в каждой точке определения равны среднему значению исходной функции за предыдущий период. Обычно используется для сглаживания краткосрочных колебаний и выделения основных тенденций.

Стандартное отклонение оценивается по формуле:

$$SD = \sqrt{\frac{\sum_{i=1}^{n}(X_i - \overline{X})^2}{n-1}}$$
, где \overline{X} - среднее значение выборки.

Другим способом является проведение $mecma~\mathcal{A}u\kappa u$ - Φy -nepa, который является одним из тестом на $e \partial u$ -nepa $e \partial u$ -nepa.

Временной ряд имеет *единичный корень* (порядок интеграции один), если его первые разности образуют стационарный ряд.

Tpend (T) временного ряда - изменение, определяющее общее направление развития ряда - рост, падение, неизменность.

Cesonhocmь (S) - периодические колебания уровней временного ряда внутри периода.

 $Ocmamo\kappa$ (E) - величина, показывающая нерегулярную (т.е. не описываемую трендом или сезонностью) составляющую исходного ряда в определенном временном интервале.

Существует две модели временных рядов - аддитивная и мультипликативная.

 $\mathbf{A}\partial\partial \mathbf{u}\mathbf{m}\mathbf{u}$ вная модель имеет вид: Y=T+S+E

Мультипликативная модель имеет вид: Y = T * S * E

Интегрированный временной ряд - нестационарный временной ряд, разности некоторого порядка от которого являются стационарным рядом. Временной ряд называется uнтегрированным nорядка k, если разности k-го порядка являются стационарными, а разности меньшего порядка (и сам временной ряд соответственно) не является стационарными рядами.

Суть метода

1) Скользящая статистика.

Скользящая средняя (простое)

 $SMA_t = \frac{1}{n} \sum_{i=0}^{n-1} p_{t-i}$, где SMA_t -значение простого скользящего среднего в точке t, n - количество значений исходной функции, p_{t-i} значение исходной функции в точке t-i

Стандартное отклонение оценивается по формуле:

$$SD = \sqrt{\frac{\sum_{i=1}^{n}(X_i - \overline{X})^2}{n-1}}$$
, где \overline{X} - среднее значение выборки.

2) Тест Дики-Фуллера.

Рассмотрим авторегрессионное уравнение:

 $y_t = a * y_{t-1} + \varepsilon_t$, где y_t -временной ряд, а ε - ошибка.

Если a=1, то процесс имеет единичный корень, тогда рассматриваемый ряд нестационарен и является интегрированным временным рядом первого порядка. Если |a|<1, то ряд стационарный.

Для удобства проведением преобразования:

$$y_t = a * y_{t-1} + \varepsilon_t$$

$$y_t - y_{t-1} = a * y_{t-1} - y_{t-1} + \varepsilon_t$$

$$\Delta y_t = (a-1) * y_{t-1} + \varepsilon_t$$
, далее

3) Автокорреляционная функция - зависимость связи между функцией (сигналом) и её сдвинутой копией от величины временного сдвига. Для детерминированных сигналов автокорреляционная функция сигнала f(t) определяется интегралом:

$$\int_{-\infty}^{+\infty} f(t)f(t-\tau)dt$$

4) **Модель** ARIMA(p,d,q) для нестационарного временного ряда X_t имет вид:

 $\Delta^d * X_t = c + \sum_{i=1}^p a_i * \Delta^d * X_{t-1} + \sum_{j=1}^q b_i * \varepsilon_{t-j} + \varepsilon_t$, где ε_t - стационарный временной ряд, c, a_i, b_j -параметры модели. Δ^d - оператор разности временного ряда порядка d (последовательное взятие d раз разностей первого порядка - сначала от временного ряда, затем от полученных разностей первого порядка, затем от второго и т.д)

Описание программы

- 1) Чтение данных из "training.xlsx"с помощью функции pd.read_excel('training.xlsx', index_col='Date') из библиотеки "pandas"
- 2) Нахождение скользящей статистики и стандартного отклонение с помощью функций train.rolling().mean() и train.rolling().std() из библиотеки "pandas". Строим графики и по ним с помощью визуальной оценки определяем стационарность ряда.
- 3) Раскладываем временной ряд на тренд, сезонности и остаток в соответствии с аддитивной и мультипликативной моделями.

Чтобы найти тренд будем пользоваться методом наименьших квадратов, который основан на минимизации суммы квадратов отклонений некоторых функций от искомых переменных.

Тренд линеен, поэтому он будет иметь вид: $Y = a_0 t + a_1$, и система уравнений МНК будет выглядеть следующим образом:

$$\left\{\begin{array}{l} a_0n+a_1\Sigma t=\Sigma Y\\ a_0\Sigma t+a_1\Sigma t^2=\Sigma Y*t \end{array}\right.,\ \text{где n - число промежутков}.$$

Чтобы найти сезональность найдем скользящее среднее, после от него еще раз скользящее среднее и получим центрированное скользящее среднее (\overline{MA}) .

Сезональность найдем по формуле: $S = Y - \overline{MA}$

И остаток E = Y - T - S.

В мультипликативной модели будем похожие формулы:

$$S = \frac{Y}{\overline{MA}} E = \frac{Y}{T * S}$$

4) Для предсказания реализовывалась функция predict_it(train, test, supposition), использующая модель ARIMA

Библиотеки

- Numpy для работы с матрицами.
- Pandas библиотека для хранения таблиц, содержащая функции для их обработки.
- Matplotlib пакет, для для отрисовки графиков
- seaborn для красивых графиков.
- statsmodels пакет для исследования стат. данных.

Необходимые компоненты

Для работы будет необходима программа $Jupyter\ Notebook$

Вклад участников

Битиев Алексей - задания 2 и 3 Кулакова Мария - задание 1, readme