

Федеральное государственное автономное
образовательное учреждение высшего образования
«Национальный исследовательский университет ИТМО»
Факультет Информационных технологий и
программирования

Расчетно-графическая работа
**«Линейный оператор, спектральный анализ и
евклидово пространство»**
Специальные разделы высшей математики

Выполнили:

Бобков Артем

Грибов Артем

Комашко Александр

Насонов Петр

Орлов Максим

Группа:

М3100

Преподаватель:

Далевская Ольга Петровна

2023/2024 г.

Содержание

1	Задание 1. Евклидовы пространства функций.	3
2	Задание 2. Приведение уравнения поверхности 2-го порядка к каноническому виду.	6
3	Задание 3. Линейный оператор и спектральный анализ.	7

Задание 1. Евклидовы пространства функций.

Условие.

А) Дано пространство многочленов с вещественными коэффициентами, степени не выше третьей, определенных на отрезке $[-1; 1]$.

Проведите исследование:

1. Проверьте, что система векторов $B = \{1, t, t^2\}$ является базисом этого пространства. Ортогонализируйте систему (построенный ортогональный базис обозначьте B_H)
2. Выпишите первые четыре (при $n = 0, 1, 2, 3$) многочлена Лежандра:
$$L_n(t) = \frac{1}{2^n n!} \frac{d^n}{dt^n} \left((t^2 - 1)^n \right), \text{ где } \frac{d^n}{dt^n} (y(t)) - \text{производная } n - \text{ого порядка функции } y(t)$$
3. Найдите координаты полученных многочленов $L_n(t)$ в базисе B_H . Сделайте вывод об ортогональности системы векторов $L_n(t)$.
4. Разложите данный многочлен $P_3(t)$ (см. варианты) по системе векторов $L_n(t)$.

$$P_3(t) = 2t^3 - t^2 + t + 2$$

Решение.

1. Система векторов $B = \{1, t, t^2\}$ не является базисом, так как при помощи нее нельзя составлять вектора вида $P_3(t) = t^3 + P_2(t)$
Однако система B уже ортогональная, поэтому чтобы получить базис, следует добавить в систему вектор t^3 :

$$B_H = \{1, t, t^2, t^3\}$$

2. Выпишем первые четыре многочлена Лежандра:

$$L_0(t) = \frac{1}{2^0 0!} \left((t^2 - 1)^0 \right) = 1$$

$$L_1(t) = \frac{1}{2^1 1!} \frac{d}{dt} (t^2 - 1) = \frac{1}{2} 2t = t$$

$$L_2(t) = \frac{1}{2^2 2!} \frac{d^2}{dt^2} \left((t^2 - 1)^2 \right) = \frac{1}{8} \frac{d^2}{dt^2} (t^4 - 2t^2 + 1) = \frac{1}{8} \frac{d}{dt} (4t^3 - 4t) = \frac{12t^2 - 4}{8} = \frac{3t^2 - 1}{2}$$

$$L_3(t) = \frac{1}{2^3 3!} \frac{d^3}{dt^3} \left((t^2 - 1)^3 \right) = \frac{1}{48} \frac{d^2}{dt^2} \left(3(t^2 - 1)^2 2t \right) = \frac{1}{48} \frac{d^2}{dt^2} (6t^5 - 12t^3 + 6t) = \frac{1}{48} \frac{d}{dt} (30t^4 - 36t^2 + 6) = \frac{120t^3 - 72t}{48} = \frac{5t^3 - 3t}{2}$$

3. Представим базис B_H как $\{e_1 = 1, e_2 = t, e_3 = t^2, e_4 = t^3\}$, тогда многочлены Лежандра можно разложить по базису B_H так:

$$L_0(t) = 1 = e_1$$

$$L_1(t) = t = e_2$$

$$L_2(t) = \frac{3t^2 - 1}{2} = \frac{3}{2}e_3 - \frac{1}{2}e_1$$

$$L_3(t) = \frac{5t^3 - 3t}{2} = \frac{5}{2}e_4 - \frac{3}{2}e_2$$

Определим скалярное произведение на нашем пространстве, как:

$$(P_3(t), Q_3(t)) = a_3 b_3 + a_2 b_2 + a_1 b_1 + a_0 b_0, \text{ где } P_3(t) = a_3 t^3 + a_2 t^2 + a_1 t + a_0, Q_3(t) = b_3 t^3 + b_2 t^2 + b_1 t + b_0$$

Тогда система $L = \{L_0, L_1, L_2, L_3\}$ неортогональна, так как $(L_0, L_2) = -\frac{1}{2}$, что говорит о том, что $L_0 \not\perp L_2$

4. Чтобы разложить $P_3(t) = 2t^3 - t^2 + t + 2$ на систему L , решим уравнение $c_0L_0(t) + c_1L_1(t) + c_2L_2(t) + c_3L_3(t) = P_3(t)$ или в матричном виде:

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & -\frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -\frac{3}{2} \\ 0 & 0 & \frac{3}{2} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \frac{5}{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} c_0 \\ c_1 \\ c_2 \\ c_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases} c_0 - \frac{1}{2}c_2 = 2 \\ c_1 - \frac{3}{2}c_3 = -1 \\ \frac{3}{2}c_2 = 1 \\ \frac{5}{2}c_3 = 2 \end{cases} \quad \begin{cases} c_0 - \frac{1}{2}c_2 = 2 \\ c_1 - \frac{3}{2}c_3 = -1 \\ c_2 = \frac{2}{3} \\ c_3 = \frac{4}{5} \end{cases} \quad \begin{cases} c_0 = \frac{7}{3} \\ c_1 = \frac{1}{5} \\ c_2 = \frac{2}{3} \\ c_3 = \frac{4}{5} \end{cases}$$

Проверим это:

$$P_3(t) = 2t^3 - t^2 + t + 2 = \frac{7}{3}L_0 + \frac{1}{5}L_1 + \frac{2}{3}L_2 + \frac{4}{5}L_3 = \frac{7}{3} + \frac{1}{5}t + \frac{2}{3} \frac{3t^2 - 1}{2} + \frac{4}{5} \frac{5t^3 - 3t}{2} = \frac{7}{3} + \frac{1}{5}t + t^2 - \frac{1}{3} + 2t^3 - \frac{6}{5}t = 2 - t + t^2 + 2t^3 - \text{верно}$$

$$\text{Тогда } P_3(t) = \frac{7}{3}L_0(t) + \frac{1}{5}L_1(t) + \frac{2}{3}L_2(t) + \frac{4}{5}L_3(t)$$

Б) Дано пространство R функций, непрерывных на отрезке $[-\pi; \pi]$ со скалярным произведением $(f, g) = \int_{-\pi}^{\pi} f(t)g(t)dt$ и длиной вектора $\|f\| = \sqrt{(f, f)}$.

Тригонометрические многочлены $P_n(t) = \frac{a_0}{2} + a_1 \cos t + b_1 \sin t + \dots + a_n \cos nt + b_n \sin nt$, где a_k, b_k - вещественные коэффициенты, образуют подпространство P пространства R .

Требуется найти многочлен $P_n(t)$ в пространстве R , минимально отличающийся от функции $f(t)$ - вектора пространства R .

Указание. Требуется решить задачу о перпендикуляре: расстояние от $f(t)$ до $P_n(t)$ будет наименьшим, если это длина перпендикуляра $h = f(t) - P_n(t)$, опущенного из точки $f(t)$ на подпространство P . В этом случае, $P_n(t)$ будет ортогональной проекцией вектора $f(t)$ на P . Таким образом, требуется найти координаты вектора $P_n(t)$ (коэффициенты многочлена) в заданном базисе P . Если выбран ортонормированный базис, то эти координаты суть проекции вектора $f(t)$ на векторы данного базиса.

Проведите исследование:

1. Проверьте, что система функций $\{1, \cos t, \sin t, \dots, \cos nt, \sin nt\}$ является ортогональным базисом подпространства P . Нормируйте систему.
2. Найдите проекции вектора $f(t)$ (см. варианты) на векторы полученного ортонормированного базиса. (На вектор $\{1\}$ найдите проекцию отдельно, а проекции на векторы вида $\{\cos nt\}$ и $\{\sin nt\}$ запишите формулами в зависимости от n . Воспользуйтесь свойствами интегралов от четных и нечетных функций на симметрично промежутке.)

3. Запишите минимально отстоящий многочлен $P_n(t)$ с найденными коэффициентами (тригонометрический многочлен Фурье для данной функции).
4. Изобразите (например, в Desmos) графики функции $f(t)$ и многочлена Фурье различных порядков n (можно положить $n = 5; 10; 15$).
5. Сделайте вывод о поведении многочлена при росте его порядка.

$$f(t) = -3t$$

Решение.

It is empty but you can fill it!

Ответ: It is empty but you can fill it!

Задание 2. Приведение уравнения поверхности 2-го порядка к каноническому виду.

Условие.

Дано уравнение поверхности 2-го порядка:

$$2x^2 + 4y^2 + 2z^2 + 2xz - 12 = 0$$

План:

1. С помощью теории квадратичных форм приведите к каноническому виду данное уравнение.
2. Изобразите график уравнения в исходной системе координат. Какую поверхность оно задаёт? Укажите на графике оси исходной и приведённой систем координат.

Решение.

It is empty but you can fill it.

Задание 3. Линейный оператор и спектральный анализ.

Условие.

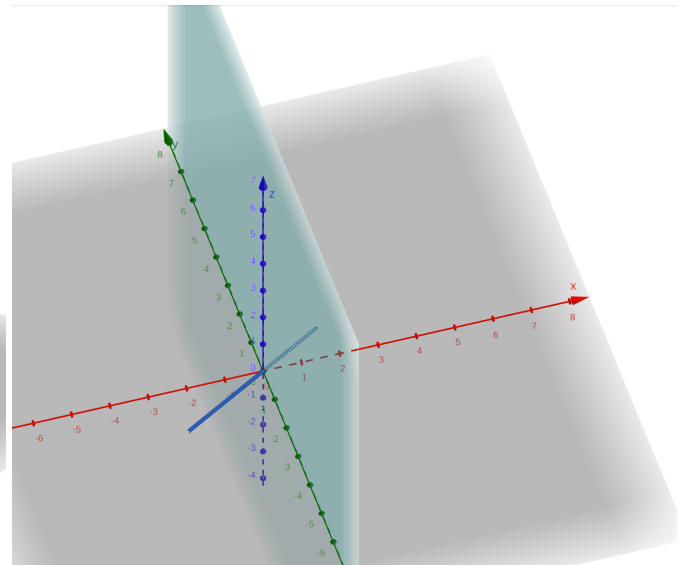
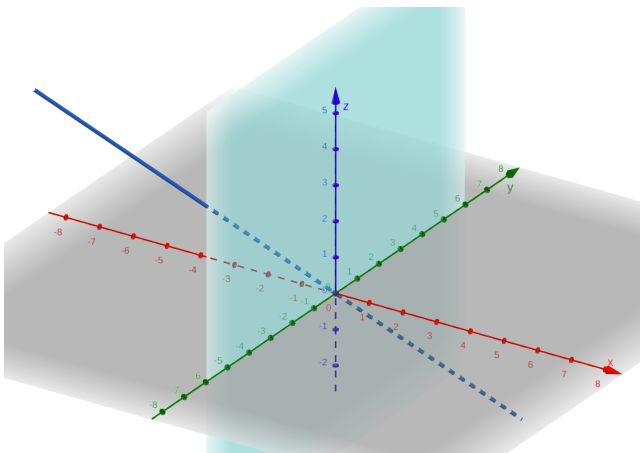
А) Дано пространство геометрических векторов \mathbb{R}^3 , его подпространства L_1 и L_2 и линейный оператор $\mathcal{A} : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$. Проведите исследование:

1. Изобразите на графике подпространства L_1 и L_2 .
2. Методами векторной алгебры составьте формулу для линейного оператора \mathcal{A} .
3. Составьте его матрицу в базисе $\{\vec{i}, \vec{j}, \vec{k}\}$ пространства \mathbb{R}^3 .
4. Решите задачу о диагонализации полученной матрицы методом спектрального анализа.
5. На построенном ранее графике изобразите базис, в котором матрица линейного оператора \mathcal{A} имеет диагональный вид. Объясните его смысл.

\mathcal{A} – оператор отражения пространства \mathbb{R}^3 в L_1 параллельно L_2 , где L_1 задано уравнением $x = 0$, L_2 – уравнением $2x = y = -z$.

Решение.

1. Графики подпространства



2. Формула для линейного оператора

Отражение через Oyz параллельно прямой значит что нам надо пройти через Oyz по x в другую сторону на x . Т.е. сделать $x = -x$. И также поправить все другие координаты. Как? По нужной прямой, параллельной $2x = y = -z$.

Чтобы ее построить можно задать прямую проходящую через нашу точку в \mathbb{R}^3 . Т.е. $2(x - x_0) = (y - y_0) = -(z - z_0)$. Т.е. нам надо прибавить какой-то вектор параллельный нашей прямой.

Когда мы проходим расстояние $x = 1$ то y и z меняются на 2. Т.е. наш вектор $x = \{1, 2, -2\}$. Этот вектор нужно умножить на два и вычесть из нашего вектора (если мы просто вычтем этот вектор из данного, мы окажемся в плоскости $x = 0$).

Т.е. $\mathcal{A} : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ задает перемещение и выглядит: $\mathcal{A}x = x - \{1, 2, -2\} * 2 * (x, i)$, где (x, i) – скалярное произведение (необходимое для нахождения координаты x).

3. Линейный оператор

Запишем, как должна меняться каждая координата при применении оператора:

(мы знаем что x меняет знак, а все остальные координаты можно найти через уравнение прямой)

$$\begin{cases} x' = -x \\ y' = 2(x'-x) + y \\ z' = -2(x'-x) + z \end{cases}$$

$$\begin{cases} x' = -x \\ y' = -4x + y \\ z' = -4x + z \end{cases}$$

$$\begin{cases} x' = -x + 0y + 0z \\ y' = -4x + y + 0z \\ z' = 4x + 0y + z \end{cases}$$

Как можно видеть:

$$A = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ -4 & 1 & 0 \\ 4 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

4. Диагонализация

Чтобы решить задачу диагонализации, найдем ортогональный базис из собственных векторов этой матрицы.

$$\begin{vmatrix} -1-\lambda & 0 & 0 \\ -4 & 1-\lambda & 0 \\ 4 & 0 & 1-\lambda \end{vmatrix} = -(1+\lambda) \begin{vmatrix} 1-\lambda & 0 \\ 0 & 1-\lambda \end{vmatrix} = -(1+\lambda)(1-\lambda)^2$$

Значит $\lambda = 1$ или $\lambda = -1$.

(a) $\lambda = 1$

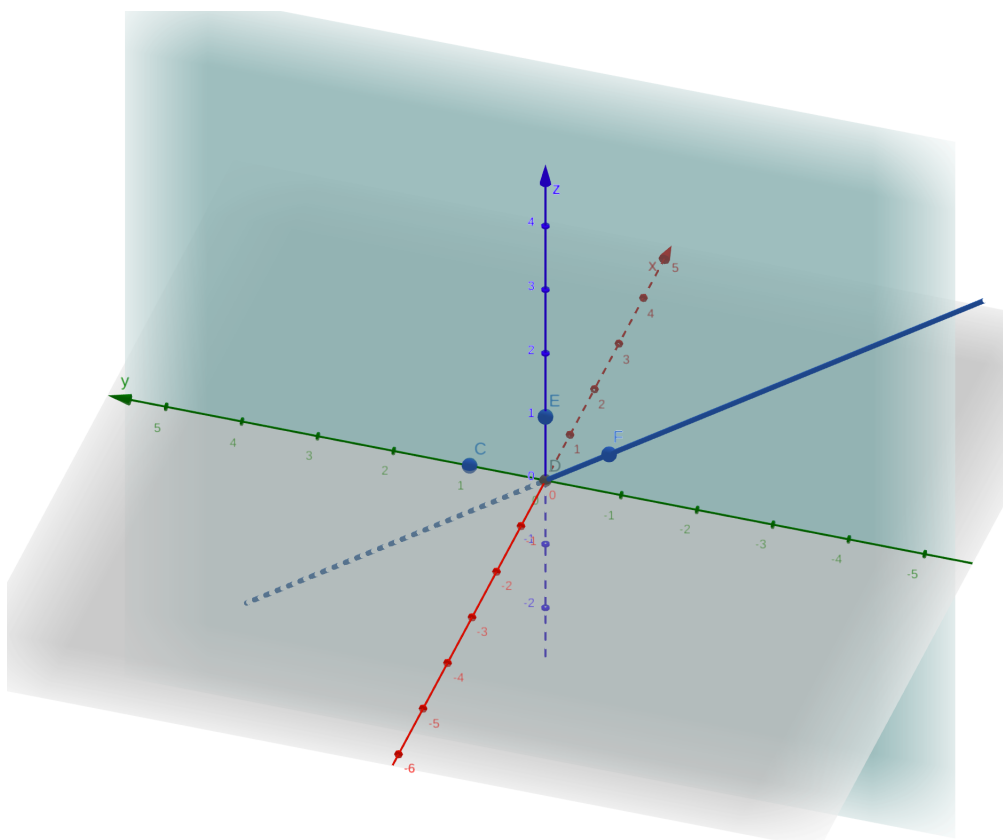
$\begin{pmatrix} -2 & 0 & 0 \\ -4 & 0 & 0 \\ 4 & 0 & 0 \end{pmatrix} = 0$. Как видно $x = 0$ всегда должен быть, а что на y, z вообще не важно. Для простоты возьмем $y = 1$ и $z = 1$. Т.е. эта система нам дает два вектора: $\{0, 1, 0\}, \{0, 0, 1\}$.

(b) $\lambda = -1$

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ -4 & 2 & 0 \\ 4 & 0 & 2 \end{pmatrix} = 0. \begin{pmatrix} -4 & 0 & -2 \\ 0 & 2 & 2 \end{pmatrix} = 0.$$

Как видно из системы: $-4x - 2z = 0 \rightarrow x = -1/2z$, $2y + 2z = 0 \rightarrow y = -z$. Т.е. получаем один собственный вектор, который является ФСР данной системы: $\{-0.5z, -z, z\}$, т.е. $\{-0.5, -1, 1\}$.

(c) Базис диагонализированного оператора



Три вектора: $\overrightarrow{DC}, \overrightarrow{DE}, \overrightarrow{DF}$. Это соответственно вектора: $\{0, 0, 1\}, \{0, 1, 0\}, \{-0.5, -1, 1\}$. Первые два вектора буквально значат то, что мы можем перемещаться относительно $Oyz(y = 1, z = 1)$. Третий же вектор и означает то самое параллельное отражение относительно прямой $2x = y = -z$.

Б) Дано множество функций L и отображение $\mathcal{A}: L \rightarrow L$. Проведите исследование:

1. Проверьте, что L является линейным пространством над полем \mathbb{R} .
2. Выберите в нём базис.
3. Убедитесь, что отображение \mathcal{A} является линейным (оператором).
4. Решите задачу о диагонализации матрицы линейного оператора \mathcal{A} в выбранном базисе методом спектрального анализа:
 - в случае, если \mathcal{A} имеет скалярный тип, для диагонализации используйте собственный базис.
 - в случае, если \mathcal{A} имеет общий тип, для диагонализации используйте жорданов базис (приведите матрицу в жорданову форму).

Решение.

It is empty but you can fill it!

Ответ: It is empty but you can fill it!