

Àlgebra (Grau en Enginyeria Informàtica)
Solucions dels exercicis de la lliçó 6
Robert Fuster

Exercici 6.1. Trobeu els espais nuls de les matrius següents

$$\begin{array}{lll} \text{(a)} \quad A = \begin{bmatrix} 2 & 0 & -4 \\ 3 & -3 & -6 \\ 1 & 0 & -2 \end{bmatrix} & \text{(b)} \quad B = \begin{bmatrix} 5 & 0 & -4 \\ 3 & 0 & -6 \\ 1 & 0 & 1 \end{bmatrix} & \text{(c)} \quad C = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 1 \end{bmatrix} \\ \text{(d)} \quad D = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 4 \\ 0 & 3 & 7 \\ 0 & 0 & -1 \end{bmatrix} & \text{(e)} \quad E = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} & \text{(f)} \quad F = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & -1 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 3 & 0 \end{bmatrix} \end{array}$$

(a) Es tracta de resoldre el sistema lineal $A\vec{x} = \vec{0}$. Aplicant l'algorisme de Gauss-Jordan a la matriu ampliada

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 2 & 0 & -4 & 0 \\ 3 & -3 & -6 & 0 \\ 1 & 0 & -2 & 0 \end{array} \right]$$

obtenim la forma esglaonada reduïda

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & -2 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right]$$

és a dir, $x_1 = 2x_3, x_2 = 0$, de manera que la solució és $x_1 = 2\alpha, x_2 = 0, x_3 = \alpha$ i

$$\text{Nul } A = \{\alpha(2, 0, 1) : \alpha \in \mathbb{K}\}$$

(b) La forma esglaonada reduïda de la matriu

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 5 & 0 & -4 & 0 \\ 3 & 0 & -6 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \end{array} \right]$$

és

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right]$$

així que $\text{Nul } B = \{\alpha(0, 1, 0) : \alpha \in \mathbb{K}\}$

(c) La forma esglaonada reduïda de la matriu

$$\left[\begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 1 & 0 \end{array} \right]$$

és

$$\left[\begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right]$$

així que $\text{Nul } C = \{\alpha_1(-1, 1, 1, 0) + \alpha_2(-1, 0, 0, 1) : \alpha_1, \alpha_2 \in \mathbb{K}\}$

(d) La forma esglaonada reduïda de la matriu D és

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right]$$

(noteu que, com que el sistema lineal que hem de resoldre és homogeni, no és necessari incloure el vector de termes independents, que serà sempre zero —abans i després d'esglaonar).

Així que l'espai nul és $\text{Nul } D = \{\alpha_1(0, 1, 0) + \alpha_2(0, 0, 1) : \alpha_1, \alpha_2 \in \mathbb{K}\}$

(e) $\text{Nul } E = \mathbb{K}^4$

(f) La forma esglaonada reduïda de la matriu F és

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Així que l'espai nul és $\text{Nul } F = \{\vec{0}\}$

Exercici 6.2. (a) Resoleu el sistema homogeni

$$x_1 + 2x_2 - x_3 + x_4 = 0$$

$$x_1 + x_2 + x_3 + x_4 = 0$$

(b) Trobeu l'espai nul de la matriu

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

(c) Trobeu el conjunt de tots els vectors que són ortogonals als dos vectors del conjunt

$$A = \{(3, 4, 1, 3), (0, 1, -2, 0)\}$$

(a) La forma esglaonada reduïda de la matriu

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

és

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 3 & 1 \\ 0 & 1 & -2 & 0 \end{bmatrix}$$

així que la solució general d'aquest sistema lineal és $\vec{x} = \alpha_1(-3, 2, 1, 0) + \alpha_2(-1, 0, 0, 1)$.

(b) En conseqüència, l'espai nul és el conjunt

$$\{\alpha_1(-3, 2, 1, 0) + \alpha_2(-1, 0, 0, 1) : \alpha_1, \alpha_2 \in \mathbb{R}\}$$

(c) El conjunt dels vectors ortogonals als elements de A és el mateix conjunt de l'apartat anterior.

Exercici 6.3. Considerem la matriu $A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$ i el vector $\vec{b} = \begin{bmatrix} 2 \\ 2 \end{bmatrix}$.

(a) Determineu l'espai nul de A .

(b) Comproveu que $\vec{x}_p = (1, 0, 0, 1)$ és una solució particular del sistema lineal $A\vec{x} = \vec{b}$.

(c) Sense fer cap més càlcul, determineu la solució general del sistema lineal $A\vec{x} = \vec{b}$.

(a) L'espai nul és el conjunt de totes les solucions del sistema lineal $A\vec{x} = \vec{0}$. La matriu ampliada d'aquest sistema és

$$\left[\begin{array}{cccc|c} 1 & 2 & -1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 0 \end{array} \right]$$

i la forma esglaonada reduïda d'aquesta matriu,

$$\left[\begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & 3 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -2 & 0 & 0 \end{array} \right]$$

així que l'espai nul de A és el conjunt

$$\{\alpha_1(-3, 2, 1, 0) + \alpha_2(-1, 0, 0, 1) : \alpha_1, \alpha_2 \in \mathbb{R}\}$$

(b) Comprovem que $A\vec{x}_p = \vec{b}$:

$$A\vec{x}_p = \begin{bmatrix} 1 & 2 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 \\ 2 \end{bmatrix} = \vec{b}$$

(c) La solució general del sistema és la suma d'una solució particular qualsevol més l'espai nul de la matriu A:

$$\vec{x} = \vec{x}_0 + \text{Nul } A = (1, 0, 0, 1) + \alpha_1(-3, 2, 1, 0) + \alpha_2(-1, 0, 0, 1)$$

Exercici 6.4. (Una matriu inversa)

(a) Resoleu l'equació

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 3 \end{bmatrix} X = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

(b) Siguen \vec{x}_1 i \vec{x}_2 les dues columnes de la solució de l'apartat anterior. Proveu que el sistema lineal

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 3 \end{bmatrix} \vec{x} = \begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix}$$

és compatible determinat i que la solució és $\vec{x} = a\vec{x}_1 + b\vec{x}_2$.

(c) Resoleu els sistemes lineals següents:

$$(a) \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 3 \end{bmatrix} \vec{x} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \quad (b) \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 3 \end{bmatrix} \vec{x} = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} \quad (c) \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 3 \end{bmatrix} \vec{x} = \begin{bmatrix} -2 \\ 1 \end{bmatrix}$$

1. La forma esglaonada reduïda de la matriu $\left[\begin{array}{cc|cc} 1 & 2 & 1 & 0 \\ 2 & 3 & 0 & 1 \end{array} \right]$ és $\left[\begin{array}{cc|cc} 1 & 0 & -3 & 2 \\ 0 & 1 & 2 & -1 \end{array} \right]$, així que la solució és $X = \begin{bmatrix} -3 & 2 \\ 2 & -1 \end{bmatrix}$.

2. Com que $\text{rang} \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 3 \end{bmatrix} = 2$ qualsevol sistema amb aquesta matriu de coeficients és compatible determinat. A més a més,

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 3 \end{bmatrix} (a\vec{x}_1 + b\vec{x}_2) = a \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 3 \end{bmatrix} \vec{x}_1 + b \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 3 \end{bmatrix} \vec{x}_2 = a \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} + b \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix}$$

3. Les solucions són aquestes:

$$(a) \vec{x} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \quad (b) \vec{x} = \begin{bmatrix} -3 \\ 2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 2 \\ -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \end{bmatrix} \quad (c) \vec{x} = -2 \begin{bmatrix} -3 \\ 2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 2 \\ -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 8 \\ -5 \end{bmatrix}$$

Exercici 6.5. (Matrius estocàstiques i vectors estacionaris)

Un vector \vec{u} és estocàstic si totes les seues coordenades són no negatives i sumen 1; per exemple, $\vec{u}_0 = (0,20, 0,45, 0,35)$ és estocàstic. Una matriu quadrada $n \times n$, A , és estocàstica si totes columnes són vectors estocàstics; per exemple, la matriu

$$M = \begin{bmatrix} 0,85 & 0,15 & 0,12 \\ 0,10 & 0,75 & 0,15 \\ 0,05 & 0,10 & 0,73 \end{bmatrix}$$

és estocàstica.

(a) Proveu que el vector producte d'una matriu estocàstica per un vector estocàstic també és estocàstic.

Un vector \vec{u} és estacionari per a la matriu A si $A\vec{u} = \vec{u}$. (b) Proveu que, si la matriu A és estocàstica, llavors hi ha vectors estacionaris distints del vector zero. (c) Trobeu tots els vectors estacionaris de la matriu M . (d) Trobeu un vector estacionari estocàstic de la matriu M .

La matriu M d'aquest exercici és la matriu de transició de la cadena de Màrkov que vam introduir a la lliçó 1, i el vector que obtinguem al darrer apartat representa la distribució de la població a llarg termini en aquell problema.

- (a) Si A i \vec{u} són estocàstics i $\vec{v} = A\vec{u}$, llavors és clar que les entrades de \vec{v} són totes no negatives; a més a més, la suma de totes les entrades de \vec{v} és $(1, 1, \dots, 1)\vec{v}$, és a dir,

$$(1, 1, \dots, 1)\vec{v} = (1, 1, \dots, 1)A\vec{u} = (1, 1, \dots, 1) \begin{bmatrix} \vec{a}_1 & \vec{a}_2 & \dots & \vec{a}_n \end{bmatrix} \vec{u} = (1, 1, \dots, 1)\vec{u} = 1$$

- (b) Els vectors estacionaris són les solucions del sistema d'equacions $A\vec{u} = \vec{u}$, que es pot escriure també com $(A - I)\vec{u} = 0$; això vol dir que els vectors estacionaris són els elements de l'espai nul $\text{Nul}(A - I)$.

I, com que la matriu A és estocàstica, resulta que els elements de cada columna de la matriu $A - I$ sumen zero. Per tant, el rang de $A - I$ és menor que n , així que l'espai nul conté vectors distints de zero.

- (c) Es tracta de trobar l'espai nul $\text{Nul}(M - I)$, és a dir, de resoldre el sistema la matriu ampliada del qual és

$$\begin{bmatrix} 0,85 - 1 & 0,15 & 0,12 & 0 \\ 0,10 & 0,75 - 1 & 0,15 & 0 \\ 0,05 & 0,10 & 0,73 - 1 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -0,15 & 0,15 & 0,12 & 0 \\ 0,10 & -0,25 & 0,15 & 0 \\ 0,05 & 0,10 & -0,27 & 0 \end{bmatrix}$$

La forma esglaonada reduïda d'aquesta matriu és

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & -2,33333\dots & 0 \\ 0 & 1 & -1,53333\dots & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

així que els vectors estacionaris són tots els de la forma $\alpha(2,33333\dots, 1,53333\dots, 1)$. Més precisament, els de la forma $\alpha(7/3, 23/15, 1)$

- (d) Com que $7/3 + 23/15 + 1 = 73/15$, podem elegir $\alpha = 15/73$ per a obtenir un vector estocàstic,

$$\vec{u} = \frac{15}{73} \left(\frac{7}{3}, \frac{23}{15}, 1 \right) \approx (0,4794521, 0,3150685, 0,2054795)$$