Fonaments dels Sistemes Operatius (FSO)

Departament d'Informàtica de Sistemes i Computadores (DISCA) *Universitat Politècnica de València*

Bloc Temàtic 2: Processos

Unitat Temàtica 5

Fils d'execució





Objectius

- Introduir el concepte de programació concurrent
- Introduir el concepte de fil d'execució i els seus diferents models d'implementació
- Estudiar les diferències entre fil d'execució i procés pesat
- Examinar la problemática asociada al us compartit de memòria per part d'activitats concurrents

Contenido

Programació concurrent

Bibliografía i contenido

- Concepte de fil d'execució
 - Procés vs. Fil d'execució
- Models de fils d'execució
- Necessitat de sincronització
- Concepte de condició de carrera

Bibliografia

- "Fundamentos de sistemas operativos" Silberschatz 7º
 Ed
- "Sistemas operativos: una visión aplicada" Carretero
 2º Ed

- Programació concurrent
- Concepte de fil d'execució
- Models de fils d'execució
- Necessitat de sincronització
- Concepte de condició de carrera

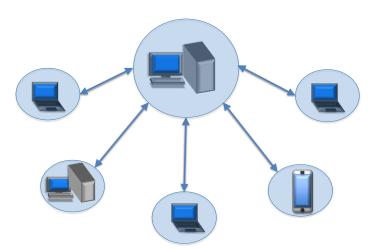
Programació concurrent:

- Un únic programa que intenta resoldre un problema definint diverses "activitats"
- Existeix un paral·lelisme potencial entre tasques

Exemples d'aplicacions :

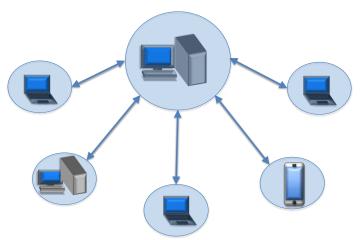
- Servidor web capaç d'atendre mes d'una petició de client, de manera que cada petició es atesa per una activitat
- Jocs d'ordinador/consola en els que cada personatge/objecte representa una activitat





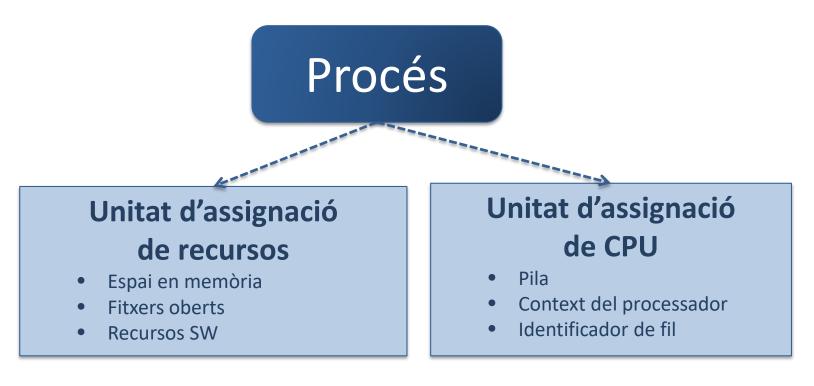
- Les "activitats" d'un programa concurrent
 - treballen en comú
 - » i requereixen comunicar-se entre elles per a intercanviar dades (a través de memòria compartida i/o pas de missatges.)
 - » sincronitzar les seues línies de fluix de control.
- Per a implementar aquestes activitats duess possibilitats
 - Activitat = Procés
 - Activitat = Fil d'execució ("thread")



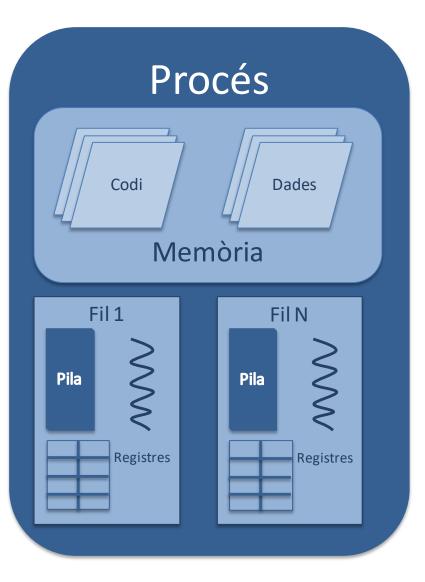


- Programació concurrent
- Concepte de fil d'execució
- Models de fils d'execució
- Necessitat de sincronització
- Concepte de condició de carrera

• Un procés es una entitat d'abstracció composta per:



 El sistema operatiu pot disociar aquestes dues unitats d'assignació del procés



- Fil d'execució: Unitat bàsica d'assignació de CPU.
- Procés = Unitat d'assignació de recursos amb al menys un fil d'execució
- Els fils d'execució definits dins d'un mateix procés comparteixen:
 - Codi
 - Dades,
 - Recursos assignats al procés
- Cada fil disposa d'atributs propis:
 - Identificador (ID)
 - Pila
 - Comptador de programa
 - Registres

Implementació de fils d'execució

TCB (Thread Control Block)

Identificació

• Identificador de fil

Context

- Comptador de Programa
- •Punter de pila
- Registres generales
- Paraula d'estat
- •Codis de condició ...

Control

- Estat
- •Esdeveniment
- •Informació de planificació

Atributs

- Los fils tenen pocs atributs
- La informació necessària per a suportar fils d'execució és mes reduida que la que s'ha de mantenir per als processos pesats
- La informació dels recursos compartits es guarda en el PCB del procés

Procés versus fil

- Des del punt de vista del sistema, és més barat
 - Costa menys...

Concepte de fil d'execució

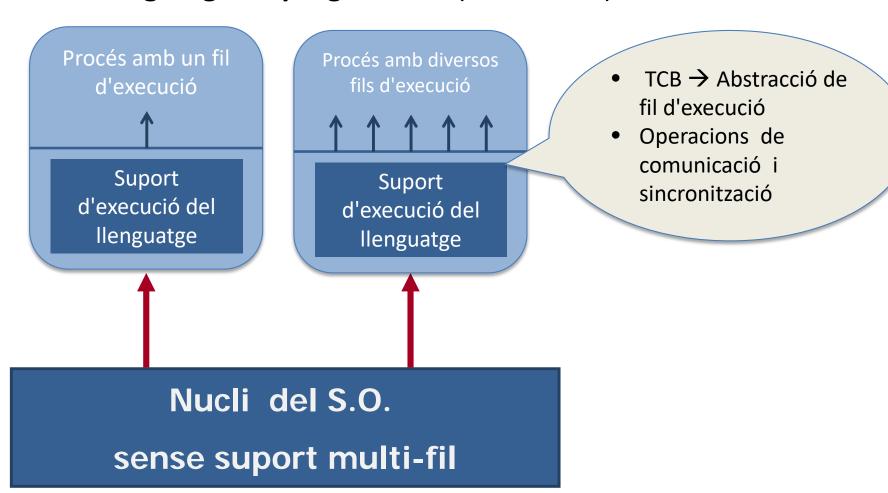
- » crear un fil en un procés existent que crear un procés nou
- » terminar un fil que un procés.
- » canviar de context entre dos fils d'un mateix procés que entre dos processos
- Des del punt de vista del programador, és més natural
 - Els fils presenten un model de programació concurrent mes senzill, en el qual la comunicació és:
 - » Més natural (els fils comparteixen memòria/fitxers per definició)
 - » Més eficient (en moltes ocasions, no fa falta sol·licitar serveis al nucli)

- Programació concurrent
- Concepte de fil d'execució
- Models de fils d'execució
- Necessitat de sincronització
- Concepte de condició de carrera

- Per a programar amb fils és necessari suportar l'abstracció de fil d'execució, en base a:
 - Estructures de dades amb atributs dels fils (TCBs)
 - Operacions de comunicació i de sincronització de fils
- Tres models d'implementació: En funció de qui ofereix/supor-te aquestes abstraccions
 - Fils a nivell de usuari
 - Fils a nivell de nucli
 - Fils híbrids

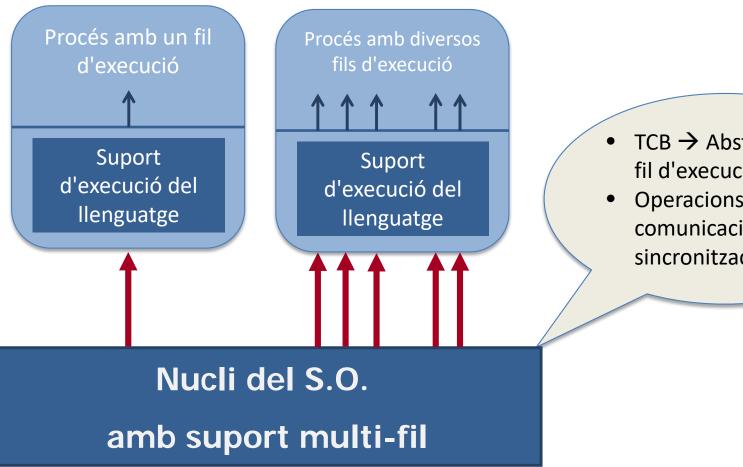
Fils a nivell d'usuari

 Les abstraccions les ofereix el suport d'execució del llenguatge de programació ("run time")



Fils a nivell de nucli

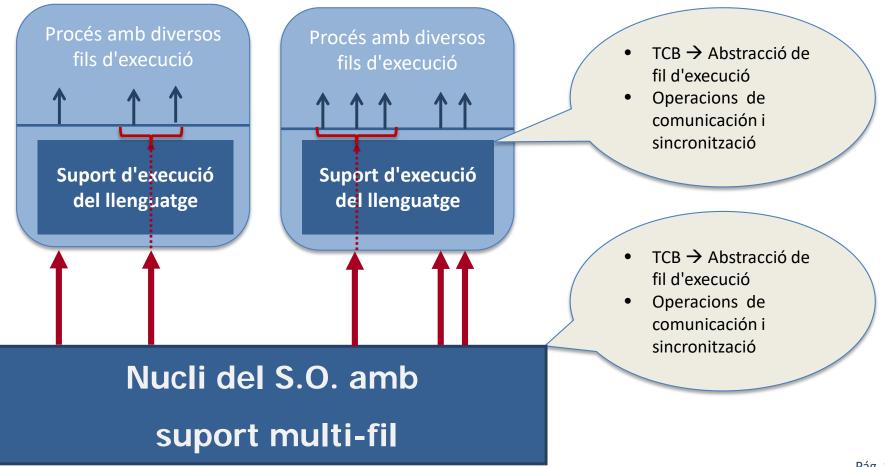
 Les abstraccions les ofereix el nucli del sistema operatiu mitjançant la interfície de crides al sistema



- TCB → Abstracció de fil d'execució
- Operacions de comunicación i sincronització

Model híbrid

 Les abstraccions les ofereixen el nucli del sistema operatiu i el suport d'ejecució del llenguatge de programació ("run time")



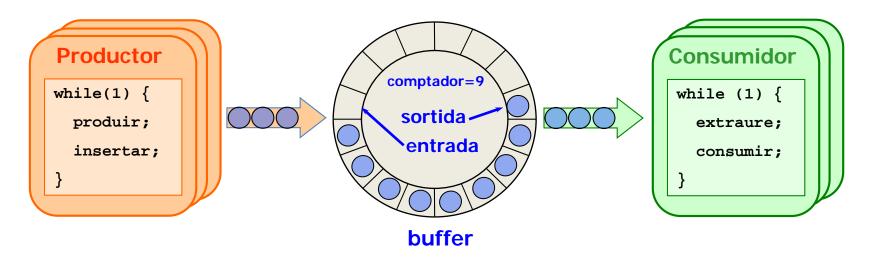
- Programació concurrent
- Concepte de fil d'execució
- Models de fils d'execució
- Necessitat de sincronització
- Concepte de condició de carrera

Necessitat de sincronització

La concurrència es fonamental

- Tant per a les aplicacions d'usuari com en l'estructura interna del Sistema Operatiu se utiliza concurrència.
- La **programació concurrent aborda** els següents aspectes:
 - Comunicació entre processos
 - Compartició de recursos
 - Sincronizació d'activitats
 - Reserva de temps de CPU
- La concurrència es manifesta tant
 - en entorns de multiprocessadores o distribuits
 - com en entorns monoprocessadores i de temps compartit
- Es poden distinguir tres contextes de concurrència:
 - Múltiples aplicacions
 - Una sola aplicació que s'estructura en diverses activitats (diversos fils o diversos processos)
 - Estructura del Sistema Operatiu. El SO està implementat en la forma de diverses activitats

- Exemple: problema del "productor/consumidor" ("buffer acotat")
 - Existeixen dos tipus d'entitats: productors i consumidors (de "items")
 - Existeix un buffer acotat (circular) que acomoda la diferència de velocitat entre productors i consumidors:
 - Si el buffer es plena, els productors han de suspendre's
 - Si el buffer es buida, els consumidors han de suspendre's



Codi dels fils productor i consumidor

```
Comparteixen els fils
productors i
consumidors
```

```
#define N 20
int buffer[N];
int entrada, sortida, comptador = 0;
```

Bucles "d'espera activa"

```
void *func_prod(void *p) {
  int item;
  while(1) {
    item = producir();
    while (comptador == N)
      /*bucle buit*/;
    buffer[entrada] = item;
    entrada = (entrada + 1) % N;
    comptador = comptador + 1;
```

```
void *func_cons(void *p) {
  int item;

while(1) {
  while (comptador == 0)
    /*bucle buit*/;
  item = buffer[salida];
  sortida = (sortida+1) % N;
  comptador = comptador - 1;

  consumir(item);
  }
}
```

En aquest codi:

"comptador" i "buffer" son compartits pel fil productor i consumidor Amb diversos fils productors i consumidors, "entrada" sería compartida per tots els productors, i "sortida" per tots els consumidors

Productor/Consumidor,

- Fils productors i consumidors s'executen de forma concurrent
 - accedint a variables compartides
- Els fils són triats per a la seua execució independentment
- Les decisions de quin fil s'executa en cada moment, i quan, es prenen en cada canvi de context. Depenen d'un planificador i no del programador de l'aplicació.

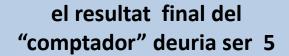
Una **condició de carrera** es dóna quan "Un codi que és correcte si s'executa de forma seqüencial, pot deixar de serho quan s'executa concurrentment"

- Programació concurrent
- Concepte de fil d'execució
- Models de fils d'execució
- Necessitat de sincronització
- Concepte de condició de carrera

Concepte de condició de carrera

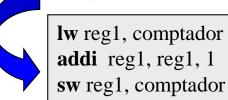
Si suposem que:

- ✓ Inicialment "comptador" val 5
- ✓ Un productor executa "comptador=comptador + 1;"
- ✓ Un consumidor executa "comptador=comptador 1;"



Productor:

comptador = comptador + 1;



Consumidor:

comptador = comptador - 1;

lw reg2, comptadoraddi reg2, reg2, -1sw reg2, comptador

Però si s'executa la següent seqüència d'operacions...

Canvis de context

Т	Fil	Operació	reg1	reg2	comptador
0	Prod.	lw reg1, comptador	5	?	5
1	Prod.	addi reg1, reg1, 1	6	?	5
2	Cons.	lw reg2, comptador	?	5	5
3	Cons.	addi reg2, reg2, -1	?	4	5
4	Cons.	sw reg2, comptador	?	4	4
5	Prod.	sw reg1, comptador	6	?	6

Incorrecte

Concepte de condició de carrera

 Suposem que volem traure diners de dos caixers automàtics simultàniament.

Traure 20 Euros: S=ConsultarSaldo() Si S>=20 { DonarDiners() NouSaldo(S-20) }

 Suposem que el saldo actual és 100 Euros i que es realitzen les següents operacions:

```
A: ConsultarSaldo()
B: ConsultarSaldo()
B: DonarDiners()
B: NouSaldo(80)
A: DonarDiners()
A: NouSaldo(80)
```

¡Hem tret 40 euros però encara tenim 80! Obviament els caixers reals no es comportan així

Base de

Dades

Accesos de

lectura i

escriptura

В

Des de que un caixer consulta el saldo fins que escriu el nou saldo, no deuriem deixar que un altre caixer iniciara una operació de traure diners

•Definició de condició de carrera

Concepte de condició de carrera

Una condició de carrera es produeix quan l'execució d'un conjunt d'operacions concurrents sobre una variable compartida deixa la variable en un estat que no es correspon amb l'estat en el que quedaria després d'alguna de les possibles execucions seqüencials (estat inconsistent).

El problema de les condicions de carrera apareix, perque

- El programador es preocupa de la correcció seqüencial del seu programa, però no sap quan van a produir-se els canvis de context
- El sistema operatiu no coneix les dependències entre els processos/fils que està executant, ni si és convenient o no realitzar un canvi de context en un moment determinat

- L'error es molt difícil de depurar, perque el codi de cada fil és correcte per separat
 - La inconsistència sol produir-se molt de tant en tant, perque només ocórre si hi ha un canvi de context en un lloc precís (e inoportú) del codi.
 - Per tant, el fet de provar el codi i que funcione be, no assegura que estiga lliure de problemes de condició de carrera.
- Solució a la condició de carrera
 - No podem, en general, controlar quan es produeixen canvis de context. Per tant, hem d'aconseguir que els programas concurrents siguen correctes malgrat que es produisquen canvis de context en qualsevollloc del codi.

És necessari sincronitzar l'accés a variables compartides

Ejercici 1:Planificació amb fils

• A la cua de preparats d'un sistema que suporta fils a nivell de nucli arriben 4 fils H1, H2, H3 y H4, amb les següents característiques:

Fils	Instant Arribada	Ràfegues
H1	0 (1er)	6 CPU + 2 E/S + 1CPU
H2	0 (2on)	6 CPU + 2 E/S + 1CPU
Н3	0 (3er)	2 CPU+3 E/S+1CPU+3E/S +1CPU
H4	0 (4t)	2 CPU+3 E/S+1CPU+3E/S +1CPU

El dispositiu d'E/S és únic i atén les peticions amb un algorisme FCFS. Indiqueu quin serà **el temps promig d'espera** si el nucli del sistema disposa d'un planificador que utilitza un dels següents algorismes de planificació:

- a) SRTF
- b) RR (q=2)

Exercici 2: Planificació amb fils

 A la cua de preparats d'un sistema que NO suporta fils a nivel de nucli arriben 4 fils H1, H2, H3 y H4, amb les següents característiques:

Procés	Fils	Instant Arribada	Ràfegues
Α	H1	0 (1er)	6 CPU + 2 E/S + 1CPU
Α	H2	0 (2on)	6 CPU + 2 E/S + 1CPU
В	H3	0 (er)	2 CPU+3 E/S+1CPU+3E/S +1CPU
В	H4	0 (4t)	2 CPU+3 E/S+1CPU+3E/S +1CPU

El **run-time** del llenguatge de programació te un **planificador FCFS**. El dispositiu d'E/S és únic i atén les peticions amb un algorisme FCFS.

Indiqueu quin serà **el temps mitjà d'espera** si el nucli del sistema utilitza un dels següents algorismes de planificació:

- a) SRTF
- b) RR(q=2)