

Práctica 11

# EL SISTEMA DE MEMORIA CACHE EN EL MIPS R2000 LA CACHE DE DATOS

## Introducción

En esta práctica se trabaja se continua el trabajo empezado en la práctica anterior con la memoria cache del MIPS R2000. Incide en el funcionamiento de la memoria cache de datos y su influencia en el tiempo de ejecución de los programas y se utiliza como punto de partida el mismo programa de la práctica anterior. La herramienta de trabajo sigue siendo el simulador del procesador MIPS R2000 denominado PCSpim-Cache.

## Objetivos

- Determinar cómo ayuda la memoria cache para reducir el tiempo de acceso a la información (datos).
- Conocer cómo la memoria cache interpreta las direcciones emitidas por el procesador.
- Analizar cómo influye la organización de la memoria cache en la tasa de aciertos.

## Material

El material se puede obtener de la carpeta de recursos de PoliformaT.

- Simulador PCSpim-Cache del MIPS R2000.
- Archivos fuente (`programa.s`).

## Programa de trabajo: producto de un vector por una constante

El *programa original* es el mismo de la anterior práctica de la memoria cache.

```
#####  
# Segmento de datos  
#####  
  
A:      .data 0x10000000  
        .word 0,1,2,3,4,5,6,7    # Vector A  
        .data 0x10001000  
B:      .space 32                # Vector B (resultado)  
        .data 0x1000A030  
k:      .word 7                  # Constante escalar  
dim:    .word 8                  # Dimensión de los vectores
```

```
#####
# Segmento de código
#####

.text 0x00400000
.globl __start

__start:    la $a0, A           # $a0 = dirección de A
            la $a1, B           # $a1 = dirección de B
            la $a2, k           # $a1 = dirección de k
            la $a3, dim         # $a2 = dirección dimensión
            jal sax             # Llamada a subrutina

#####
# Fin de ejecución mediante llamada al sistema
#####

addi $v0, $zero, 10          # Código para exit
syscall                               # Fin de la ejecución

#####
# Subrutina que calcula Y <- k*X
# $a0 = Dirección inicio vector X
# $a1 = Dirección inicio vector Y
# $a2 = Dirección constante escalar k
# $a3 = Dirección dimensión de los vectores
#####

sax:        lw $a2, 0($a2)      # $a3 = constante k
            lw $a3, 0($a3)      # $a3 = dimensión
bucle:      lw $t0, 0($a0)      # Lectura de X[i] en $t0
            mult $a2, $t0       # Efectúa k*X[i]
            mflo $t0            # $t0 <- k*X[i] (HI vale 0)
            sw $t0, 0($a1)      # Escritura de Y[i]
            addi $a0, $a0, 4     # Dirección de X[i+1]
            addi $a1, $a1, 4     # Dirección de Y[i+1]
            addi $a3, $a3, -1    # Decremento número elementos
            bgtz $a3, bucle      # Salta si quedan elementos
            jr $ra              # Retorno de subrutina

.end
```

## Memoria cache de datos

Vamos a considerar ahora la existencia de una memoria cache de datos con las siguientes características:

| Parámetro             | Valor  |
|-----------------------|--|
| Capacidad             | 256 bytes  |
| Correspondencia       | Directa  |
| Bloque o línea        | 16 bytes   |
| Política de escritura | Directa ( <i>write through</i> ) con ubicación ( <i>write allocate</i> ) |

La correspondencia es directa, como en el caso anterior en el que hemos analizado el comportamiento de la memoria cache de código. En este apartado hemos de fijarnos en los accesos que se hacen en el programa mediante las instrucciones de *load* y *store*. En este caso, hay una lectura (instrucción *lw*) para la constante *k* y otra para el tamaño de los vectores *dim*, así como una lectura (*lw*) y una escritura (*sw*) por cada elemento de los vectores. **De momento no es necesario que use el simulador.**

1. ► Teniendo en cuenta las características anteriores, indique cuántas líneas hay en la memoria cache y cuántas líneas ocupa cada vector.
2. ► Indique cuál será la interpretación que esta memoria cache hará de las direcciones que reciba (campos de etiqueta, línea y desplazamiento).

Si se fija en la declaración de las variables del programa y de su ubicación en el segmento de datos mediante la directiva `.data`, podrá comprobar que, de acuerdo con la interpretación de las direcciones, las variables `k` y `dim` se ubican en la línea número 3.

3. ► Indique en qué líneas de la cache se ubican los vectores A y B.

Nótese que, si ambos vectores comparten las mismas líneas de cache y el acceso a los mismos se realiza de forma consecutiva, como ocurre en nuestro programa, la memoria cache no nos sirve para reducir el tiempo de ejecución. Vamos a comprobar esto mediante el simulador.

4. ► Cargue el *programa original* en el simulador configurado con las características anteriores para la memoria cache de datos y ejecútelo mediante la opción F10 (paso a paso) a fin de analizar su comportamiento. Asegúrese de que los vectores se almacenan en las líneas previstas de la cache de datos y después complete la siguiente tabla:

|                              |  |
|------------------------------|--|
| Accesos al segmento de datos |  |
| Aciertos                     |  |
| Fallos                       |  |
| Tasa de aciertos (H)         |  |

5. ► ¿Cuál ha sido el acceso que ha provocado el único acierto en la memoria cache de datos?
6. ► En este caso concreto, razone si el número tan escaso de aciertos obtenido se debe a la localidad de las referencias del programa o bien hay que atribuirlo a la relación entre la configuración de la cache de datos y la ubicación de estos últimos en memoria principal.

En los apartados siguientes vamos a tratar de aumentar la tasa de aciertos en los accesos al segmento de datos evitando que los dos vectores que maneja el programa se ubiquen en las mismas líneas de memoria cache. En resumen, vamos a experimentar con las siguientes acciones:

- a) Cambiar la política de escritura de la cache para evitar que haya ubicación en caso de fallo.
- b) Cambiar la ubicación de los vectores en el segmento de datos mediante las directivas del programa `.data`.
- c) Cambiar la correspondencia de la memoria cache para que haya una mayor asociatividad. En este caso probaremos con una política asociativa por conjuntos y con una política totalmente asociativa.

### **Primera alternativa: cambio en la política de escritura**

El parámetro responsable de que el vector B se traiga a la memoria cache de datos es la utilización de una política de ubicación en escritura cuando se produce un fallo. En consecuencia, para evitar que el vector B colisione en la cache con el vector A hay que aplicar una política de no ubicación en escritura.

7. ► Configure la memoria cache de datos con una política de escritura directa (*write through*) sin ubicación (*no write allocate*). Ejecute ahora el *programa original* mediante la opción F10 (paso a paso) a fin de analizar su comportamiento. Complete la siguiente tabla:

|                              |  |
|------------------------------|--|
| Accesos al segmento de datos |  |
| Aciertos                     |  |
| Fallos                       |  |
| Tasa de aciertos (H)         |  |

Si examinamos la ejecución del programa veremos que hay un fallo por cada acceso al vector B, dos fallos en el acceso al vector A (lectura de los elementos `A[0]` y `A[4]`) y un fallo en la lectura de la variable `k`.

Ahora habrá podido comprobar que el vector B no llega a desplazar al vector A de la memoria cache y, por tanto, no hay fallos debido a la colisión entre los bloques de ambos vectores. Sin embargo, todavía se siguen produciendo fallos porque con la política de no ubicación hemos impedido que el vector B llegue a la memoria cache. De hecho, nunca podrá ubicarse en esta memoria porque este vector solamente se escribe pero nunca se lee.

### **Segunda alternativa: cambio en la ubicación de los vectores**

Una manera distinta de mejorar la tasa de aciertos *manteniendo la política de ubicación en escritura* consiste en cambiar la ubicación de los vectores en el segmento de datos. En efecto, ya sabemos que las directivas `.data` del programa original previas a la declaración de ambos vectores hacen que compartan la misma línea de cache. Bastará, por tanto, con cambiar la dirección de inicio de uno de estos vectores con objeto de hacer que la correspondencia directa los sitúe en líneas diferentes.

8. ► Cambie la directiva `.data 0x10001000` de manera que el vector B se ubique en las líneas 4 y 5 de la memoria cache. De este modo no habrá colisión con las líneas 0 y 1 (ubicación del vector A) ni con la línea 3 (ubicación de la constante `k` y de `dim`).

9. ► Ejecute el programa con el cambio anterior (recuerde que debe mantener la política de escritura **con ubicación**) y complete la siguiente tabla:

|                              |  |
|------------------------------|--|
| Accesos al segmento de datos |  |
| Aciertos                     |  |
| Fallos                       |  |
| Tasa de aciertos (H)         |  |

### ***Tercera alternativa: aumento de la asociatividad de la cache***

En este último apartado vamos a cambiar la configuración de la memoria cache con los siguientes parámetros:

| Parámetro             | Valor                    |
|-----------------------|--------------------------|
| Capacidad             | 256 bytes                |
| Correspondencia       | Asociativa por conjuntos |
| Número de vías        | 2                        |
| Bloque o línea        | 16 bytes                 |
| Política de escritura | Directa con ubicación    |
| Política de reemplazo | LRU                      |

En esta nueva situación hemos aumentado la asociatividad de la cache: un bloque proveniente de la memoria principal puede escoger entre las dos líneas del conjunto que le corresponde. Recuerde que estamos modificando la configuración de la memoria cache de datos para ejecutar el *programa original*. **De momento no hace falta que utilice el simulador.**

10. ► Indique cuál será la interpretación que esta memoria cache hará de las direcciones que reciba (campos de etiqueta, conjunto y desplazamiento).
11. ► Indique en qué conjuntos se ubicarán ahora los vectores A y B del *programa original*.

En vista de los valores anteriores, observamos que los bloques de los vectores A y B se mapean sobre los mismos conjuntos de la memoria cache. Recordemos que la correspondencia directa empleada hasta ahora mapeaba los bloques en las mismas líneas de memoria, originando reemplazos durante la ejecución del programa. ¿Estamos ahora en la misma situación? ¿Qué es lo que ha cambiado?

12. ► Cargue en el simulador y ejecute el *programa original* con la nueva configuración de la cache y complete la siguiente tabla:

|                              |  |
|------------------------------|--|
| Accesos al segmento de datos |  |
| Aciertos                     |  |
| Fallos                       |  |
| Tasa de aciertos (H)         |  |

Como se ha podido apreciar durante la ejecución del programa, en este caso no se produce ningún reemplazamiento. Todos los fallos son originados por el primer acceso al bloque seleccionado. Así pues, en este caso se ha producido un fallo en el acceso al bloque que contiene las variables  $k$  y  $dim$ , dos fallos en el acceso al vector  $A$  y otros dos fallos en el acceso al vector  $B$ .