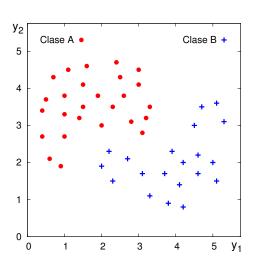
Árboles de clasificación

Alfons Juan Jorge Civera Albert Sanchis

Departamento de Sistemas Informáticos y Computación

Problema

■ A partir de la muestra de aprendizaje que se muestra en la figura, aprende un árbol de clasificación T para clasificar objetos representados mediante vectores de características reales bidimensionales en dos posibles clases (A,B).



2

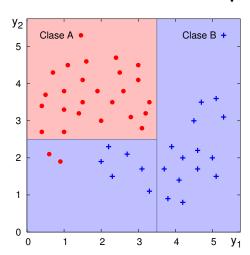
 $0+14 \\ 0+14$

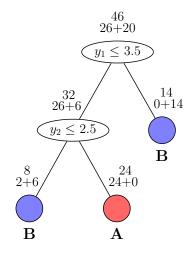
 $\begin{array}{c}
46 \\
26 + 20
\end{array}$

 $y_1 \le 3.5$

 $24 \\ 24 + 0$

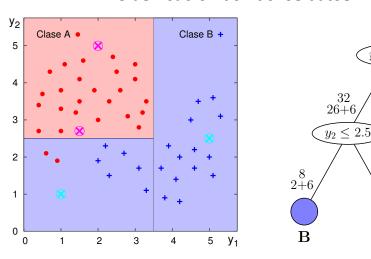
Árbol aprendido





Las regiones de decisión están formadas por bloques de forma rectangular, ya que las fronteras de decisión son siempre paralelas a los ejes.

Clasificación de nuevos datos



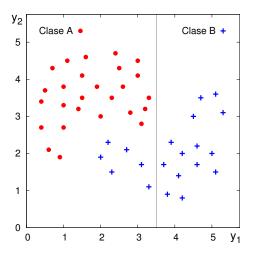
El árbol de decisión obtenido permite clasificar nuevos datos.

Construcción de un ADC a partir de una muestra de aprendizaje

Elementos necesarios en el proceso de construcción de un árbol de decisión:

- 1. Método para hacer particiones y para seleccionar la mejor; concretamente:
 - Condiciones o "preguntas" ("splits") admisibles para formar particiones.
 - Evaluación y optimización de la calidad de una partición

Primera partición



La primera partición se establece en base a la pregunta: $\xi y_1 \leq 3.5$?.

Evaluación de la calidad de una partición

- Para evaluar las particiones posibles se usa el concepto de "impureza"
- La impureza de un nodo t, $\mathcal{I}(t)$, se mide en función de las probabilidades estimadas de las clases en t.

Nodos:	$\hat{P}(A \mid t_i)$	$\hat{P}(B \mid t_i)$	
$\overline{t_1}$			
t_2			
t_3			

Probabilidad a posteriori de clase en el nodo t : $\hat{P}(c \mid t) = \frac{N_c(t)}{N(t)}$

- $N_c(t)$: número de datos en el nodo t de la clase c.
- N(t): número de datos en el nodo t

Evaluación de la calidad de una partición

- Para evaluar las particiones posibles se usa el concepto de "impureza"
- La impureza de un nodo t, $\mathcal{I}(t)$, se mide en función de las probabilidades estimadas de las clases en t.

Nodos:	$\hat{P}(A \mid t_i)$	$\hat{P}(B \mid t_i)$
t_1	26/46	20/46
t_2	26/32	6/32
t_3	0/14	14/14

Probabilidad a posteriori de clase en el nodo t : $\hat{P}(c \mid t) = \frac{N_c(t)}{N(t)}$

- $N_c(t)$: número de datos en el nodo t de la clase c.
- N(t): número de datos en el nodo t

6

Evaluación de la calidad de una partición

■ La impureza de un nodo se calcula basándose en el concepto de *entropía*:

$$\mathcal{I}(t) = -\sum_{c=1}^{C} \hat{P}(c \mid t) \log_2 \hat{P}(c \mid t)$$

Nodos:	$\hat{P}(A \mid t_i)$	$\hat{P}(B \mid t_i)$	$\mathcal{I}(t_i)$
$\overline{t_1}$	26/46	20/46	
t_2	26/32	6/32	
t_3	0/14	14/14	

Evaluación de la calidad de una partición

■ La impureza de un nodo se calcula basándose en el concepto de *entropía*:

$$\mathcal{I}(t) = -\sum_{c=1}^{C} \hat{P}(c \mid t) \log_2 \hat{P}(c \mid t)$$

Nodos:	$\hat{P}(A \mid t_i)$	$\hat{P}(B \mid t_i)$	$\mathcal{I}(t_i)$
t_1	26/46	20/46	0.988
t_2	26/32	6/32	0.696
t_3	0/14	14/14	0.000

.

Evaluación de la calidad de una partición

■ La calidad de una partición se mide mediante el *decremento de impureza*:

$$\Delta \mathcal{I}(t) \stackrel{\text{def}}{=} \mathcal{I}(t) - \hat{P}_t(L)\mathcal{I}(t_L) - \hat{P}_t(R)\mathcal{I}(t_R)$$

Nodos:	$\hat{P}(A \mid t_i)$	$\hat{P}(B \mid t_i)$	$\hat{P}_{ti}(L)$	$\hat{P}_{ti}(R)$	$\mathcal{I}(t_i)$	$\Delta \mathcal{I}(t_i)$
t_1	26/46	20/46			0.988	
t_2	26/32	6/32			0.696	
t_3	0/14	14/14			0.000	

Probabilidad de decisión por el hijo izquierdo de t : $\hat{P}_t(L) = \frac{N(t_L)}{N(t)}$

Probabilidad de decisión por el hijo derecho de t: $\hat{P}_t(R) = \frac{N(t_R)}{N(t)}$

lacksquare N(t): número de datos en el nodo t

Evaluación de la calidad de una partición

■ La calidad de una partición se mide mediante el *decremento de impureza*:

$$\Delta \mathcal{I}(t) \stackrel{\text{def}}{=} \mathcal{I}(t) - \hat{P}_t(L)\mathcal{I}(t_L) - \hat{P}_t(R)\mathcal{I}(t_R)$$

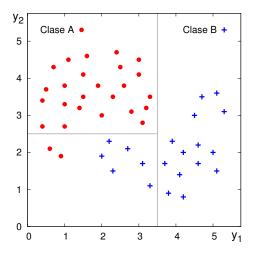
Nodos:	$\hat{P}(A \mid t_i)$	$\hat{P}(B \mid t_i)$	$\hat{P}_{ti}(L)$	$\hat{P}_{ti}(R)$	$\mathcal{I}(t_i)$	$\Delta \mathcal{I}(t_i)$
$\overline{t_1}$	26/46	20/46	32/46	14/46	0.988	0.504
t_2	26/32	6/32			0.696	
t_3	0/14	14/14			0.000	

Probabilidad de decisión por el hijo izquierdo de t: $\hat{P}_t(L) = \frac{N(t_L)}{N(t)}$

Probabilidad de decisión por el hijo derecho de t: $\hat{P}_t(R) = \frac{N(t_R)}{N(t)}$

lacksquare N(t): número de datos en el nodo t

Segunda partición



En el nodo de la izquierda se procede a una segunda partición con la pregunta: $\mathbf{k}y_2 \leq 2.5$?.

Evaluación de la segunda partición

Nodos:	$\hat{P}(A \mid t_i)$	$\hat{P}(B \mid t_i)$	$\hat{P}_{ti}(L)$	$\hat{P}_{ti}(R)$	$\mathcal{I}(t_i)$	$\Delta \mathcal{I}(t_i)$
$\overline{t_1}$	26/46	20/46	32/46	14/46	0.988	0.504
t_2	26/32	6/32			0.696	
t_3	0/14	14/14			0.000	
t_4						
t_5						

13

Evaluación de la segunda partición

Nodos:	$\hat{P}(A \mid t_i)$	$\hat{P}(B \mid t_i)$	$\hat{P}_{ti}(L)$	$\hat{P}_{ti}(R)$	$\mathcal{I}(t_i)$	$\Delta \mathcal{I}(t_i)$
t_1	26/46	20/46	32/46	14/46	0.988	0.504
t_2	26/32	6/32	8/32	24/32	0.696	0.493
t_3	0/14	14/14			0.000	
t_4	2/8	6/8			0.811	
t_5	24/24	0/24			0.000	

Criterios de suficiente "pureza" en nodos terminales

Un nodo t es terminal si el máximo decremento de impureza posible es demasiado pequeño:

$$\max_{\substack{1 \le j \le D \\ -\infty \le r \le +\infty}} \Delta \mathcal{I}(j, r, t) < \epsilon$$

donde ϵ es una constante pequeña a determinar empíricamente.

Otro posible criterio es exigir que los nodos terminales sean totalmente puros.

Nodos:	$\hat{P}(A \mid t_i)$	$\hat{P}(B \mid t_i)$	$\hat{P}_{ti}(L)$	$\hat{P}_{ti}(R)$	$\mathcal{I}(t_i)$	$\Delta \mathcal{I}(t_i)$
t_1	26/46	20/46	32/46	14/46	0.988	0.504
t_2	26/32	6/32	8/32	24/32	0.696	0.493
t_3 (terminal)	0/14	14/14			0.000	
t_4	2/8	6/8			0.811	
t_5 (terminal)	24/24	0/24			0.000	

Asignación de etiquetas de clase a nodos terminales

A cada nodo terminal se asigna la clase de la mayoría de sus elementos:

$$c^{\star}(t) = \underset{1 \le c \le C}{\operatorname{argmax}} \hat{P}(c \mid t), \quad \forall t \in \tilde{T}$$

Nodos:	$\hat{P}(A \mid t_i)$	$\hat{P}(B \mid t_i)$	$\hat{P}_{ti}(L)$	$\hat{P}_{ti}(R)$	$\mathcal{I}(t_i)$	$\Delta \mathcal{I}(t_i)$	$c^{\star}(t)$
t_1	26/46	20/46	32/46	14/46	0.988	0.504	
t_2	26/32	6/32	8/32	24/32	0.696	0.493	
t_3 (terminal)	0/14	14/14			0.000		В
t_4	2/8	6/8			0.811		
t_5 (terminal)	24/24	0/24			0.000		Α

Ejercicio: Continúa el ejercicio procediendo a una nueva partición del nodo t_4 con la pregunta: $\mbox{\it i} y_1 \le 1.5$?.

