En todas las cuestiones se han de justificar las respuestas

Cuestión 1 (3 pt) Consideremos los siguientes subespacios de \mathbb{R}^4 :

$$F = \langle (1, -1, 1, -1), (1, 2, 1, 1), (0, 3, 0, 2) \rangle$$

$$G = \{ (x_1, x_2, x_3, x_4) : x_1 + x_2 = 0, x_1 - 2x_2 + 3x_3 = 0, x_3 + x_4 = 0 \}$$

- (a) Calcula una base de F.
- (b) Calcula una base de G.
- (c) Calcula la suma F + G.
- (d) Calcula el subespacio intersección $F \cap G$. ¿Es directa, la suma F + G?
- (e) Calcula una base del subespacio G^{\perp} .

Solución:

- (a) Como el vector (0,3,0,2) es la resta de los vectores (1,2,1,1) y (1,-1,1,-1), se tiene que $F = \langle (1,-1,1,-1), (1,2,1,1) \rangle$. Por tanto, $\{(1,-1,1,-1), (1,2,1,1)\}$ es un sistema generador de F. Como (1,-1,1,-1) y (1,2,1,1) no son proporcionales, $\{(1,-1,1,-1), (1,2,1,1)\}$ es también linealmente independiente, luego base de F.
- (b) Resolviendo el sistema de ecuaciones lineales constituído por las ecuaciones implícitas de G (dadas en el enunciado), se tiene que $\{(1, -1, -1, 1)\}$ es una base de G.
- (c) Puesto que disponemos de bases de F y de G, resultará fácil calcular una base de F+G. La unión de ambas bases (de F y de G) constituye un sistema de generadores S de F+G. Transformando dicho sistema en uno escalonado mediante operaciones elementales, obtendremos una base de F+G eliminando los vectores nulos resultantes. Para ello, escalonaremos la matriz cuyas filas son los traspuestos de los vectores en S:

$$\begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 & -1 \\ 1 & 2 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & -1 & 1 \end{bmatrix} \to \cdots \to \begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 & -1 \\ 0 & 3 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & -2 & 2 \end{bmatrix}.$$

Deducimos, por tanto, que $\{(1, -1, 1, -1), (0, 3, 0, 2), (0, 0, -2, 2)\}$ (y también S) es una base de F + G.

(d) Como $\dim(F+G)=3, \dim(F)=2$ y $\dim(G)=1$, teniendo en cuenta la fórmula

$$\dim(F+G) = \dim(F) + \dim(G) - \dim(F \cap G),$$

deducimos que $\dim(F \cap G) = 0$ y, por tanto, $F \cap G = {\vec{0}}$.

Luego la suma F + G es directa.

(e)
$$G^{\perp} = \{ \vec{x} \in \mathbb{R}^4 \mid \vec{x} \cdot \vec{v} = 0 \ \forall \ \vec{v} \in G \} = \{ \vec{x} \in \mathbb{R}^4 \mid \vec{x} \cdot \vec{(1}, -1, -1, 1) = 0 \} = \{ (x_1, x_2, x_3, x_4) \in \mathbb{R}^4 \mid x_1 - x_2 - x_3 + x_4 = 0 \}.$$

Así pues, obtenemos fácilmente la ecuación implícita que define a G^{\perp} . Resolviendo dicha ecuación se deduce que $\{(1,1,0,0),(1,0,1,0),(-1,0,0,1)\}$ es una base de G^{\perp} .

Otra forma de obtener una base de G^{\perp} es considerando los vectores cuyas componentes son los coeficiente de las ecuaciones implícitas de G (dadas en el enunciado).

Cuestión 2 (3 pt) Sea la matriz

$$A = \begin{bmatrix} a & 0 & 0 \\ 1 & 1/2 & 3 \\ 5 & 0 & 1/4 \end{bmatrix}$$

- (a) Estudia para qué valores del parámetro a la matriz A es diagonalizable.
- (b) Para a = -1/2, calcula una matriz invertible P y una matriz diagonal D tales que $A = PDP^{-1}$.
- (c) Para a = -1/2, indica cómo calcularías una fórmula para las potencias A^n para todo $n \in \mathbb{N}$. ¿A qué tiende la matriz A^n cuando n tiende a infinito?

Solución:

(a) Calculamos primero el polinomio característico de A:

$$p_A(\lambda) = |A - \lambda I| = \begin{vmatrix} a - \lambda & 0 & 0 \\ 1 & 1/2 - \lambda & 3 \\ 5 & 0 & 1/4 - \lambda \end{vmatrix} = (a - \lambda)(1/2 - \lambda)(1/4 - \lambda).$$

El conjunto de valores propios de A es, por tanto, $\{1, 1/2, 1/4\}$. Distinguimos 3 casos:

- Caso 1: $a \neq 1/2$ y $a \neq 1/4$. En este caso A (matriz 3×3) tiene 3 valores propios distintos, con lo cual es diagonalizable.
- Caso 2: a = 1/2. En este caso A tiene dos valores propios: $\lambda_1 = 1/2$ (con multiplicidad algebraica $\alpha_1 = 2$) y $\lambda_2 = 1/4$ (con multiplicidad algebraica $\alpha_2 = 1$). Vemos ya que la primera condición del teorema de caracterización de matrices diagonalizables $(\alpha_1 + \alpha_2 = 3)$ se satisface. Calculemos ahora las multiplicidades geométricas de los valores propios, es decir, las dimensiones de sus subespacios propios. d_1 (resp., d_2) denotará la multiplicidad geométrica de λ_1 (resp., λ_2).

Como $1 \le d_2 \le \alpha_2 = 1$, se tiene que $d_2 = 1 = \alpha_2$. Así pues, las multiplicidades geométrica y algebraica de λ_2 coinciden.

$$d_1 = \dim(\operatorname{Nuc}(A - \lambda_1 I)) = 3 - \operatorname{rang}(A - \lambda_1 I) = 3 - \operatorname{rang}\begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 3 \\ 5 & 0 & -1/4 \end{bmatrix} = 3 - 2 = 1.$$

Como d_1 no coincide con α_1 , se concluye que A no es diagonalizable en este caso.

– Caso 3: a=1/4. En este caso se tienen 2 valores propios: $\lambda_1=1/4$ (con multiplicidad algebraica $\alpha_1=2$) y $\lambda_2=1/2$ (con multiplicidad algebraica $\alpha_2=1$). La primera condición del teorema de caracterización de matrices diagonalizables se satisface: $\alpha_1+\alpha_2=3$.

Usando la misma notación que antes se tiene que, como $1 \le d_2 \le \alpha_2 = 1$, entonces $d_2 = 1 = \alpha_2$ y, así, las multiplicidades geométrica y algebraica de λ_2 coinciden.

$$d_1 = \dim(\operatorname{Nuc}(A - \lambda_1 I)) = 3 - \operatorname{rang}(A - \lambda_1 I) = 3 - \operatorname{rang}\begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1/4 & 3 \\ 5 & 0 & 0 \end{bmatrix} = 3 - 2 = 1.$$

Luego $d_1 = 1 \neq \alpha_1$ y A no es diagonalizable tampoco en este caso.

(b) Asumimos a = -1/2. Los valores propios son $\lambda_1 = -1/2$, $\lambda_2 = 1/2$ y $\lambda_3 = 1/4$.

La matriz diagonal D es la siguiente: $D = \begin{bmatrix} -1/2 & 0 & 0 \\ 0 & 1/2 & 0 \\ 0 & 0 & 1/4 \end{bmatrix}$. Para obtener la matriz P debemos calcular bases de los subespacios propios:

$$V_{\lambda_1} = \text{Nuc}(A + \frac{1}{2}I) = \text{Nuc}\begin{bmatrix} 0 & 0 & 0\\ 1 & 1 & 3\\ 5 & 0 & 3/4 \end{bmatrix} = \langle (-3, -57, 20) \rangle.$$

$$V_{\lambda_2} = \text{Nuc}(A - \frac{1}{2}I) = \text{Nuc} \begin{bmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 3 \\ 5 & 0 & -1/4 \end{bmatrix} = \langle (0, 1, 0) \rangle.$$

$$V_{\lambda_3} = \text{Nuc}(A - \frac{1}{4}I) = \text{Nuc} \begin{bmatrix} -3/4 & 0 & 0\\ 1 & 1/4 & 3\\ 5 & 0 & 0 \end{bmatrix} = \langle (0, -12, 1) \rangle.$$

Por tanto:

$$P = \begin{bmatrix} -3 & 0 & 0 \\ -57 & 1 & -12 \\ 20 & 0 & 1 \end{bmatrix}.$$

(c) Asumimos, como antes, a = -1/2. Como $A = PDP^{-1}$, dado un número natural cualquiera n se tiene que:

$$A^{n} = \underbrace{(PDP^{-1})(PDP^{-1}) \cdots (PDP^{-1})}_{n \text{ veces}} = PD\underbrace{P^{-1}P}_{I}DP^{-1} \cdots PDP^{-1} = PD^{n}P^{-1} = PD^{n}P^{-1$$

Puesto que, cuando n tiende a infinito, los elementos diagonales de D tienden a cero, es claro que A^n tiende a la matriz nula.

Cuestión 3 (2 pt) Sea la aplicación lineal $f: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^4$ definida por

$$f(x, y, z) = (2x + y + z, x - y, y, x - z).$$

- (a) Calcula la matriz canónica de f.
- (b) Determina razonadamente si f es inyectiva y/o suprayectiva y/o biyectiva.
- (c) ¿Pertenece el vector (1,0,0,0) a la imagen de f? Razona la respuesta.

Solución:

(a) Como

$$f(x,y,z) = \begin{bmatrix} 2x+y+z \\ x-y \\ y \\ x-z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix}$$

se tiene que la matriz canónica de f es:

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & -1 \end{bmatrix}.$$

(b)

$$Nuc(f) = Nuc(A) = {\vec{0}}.$$

Luego f es inyectiva.

Como dim $\operatorname{Nuc}(f) + \operatorname{dim} \operatorname{Im}(f) = 3$, se deduce que dim $\operatorname{Im}(f) = 3$. Así pues, $\operatorname{Im}(f) \neq \mathbb{R}^4$ y, por tanto, f no es suprayectiva. Como no es suprayectiva, tampoco es biyectiva.

(c) El vector (1,0,0,0) pertenece a la imagen de f si y sólo si existe un vector (x,y,z) de \mathbb{R}^3 tal que f(x,y,z)=(1,0,0,0), es decir, si y sólo si existen números reales x,y,z tales que 2x+y+z=1, x-y=0, y=0 y x-z=0. Se comprueba fácilmente que este sistema de ecuaciones no tiene solución, con lo cual concluimos que $(1,0,0,0) \notin \text{Im}(f)$.

Cuestión 4 (2 pt) Responde a las siguientes cuestiones:

- (a) Sean V y W dos subespacios vectoriales de \mathbb{R}^5 tales que $\dim(V) = 3$, $\dim(W) = 2$ y $V \cap W = \{\vec{0}\}$. Calcula el complemento ortogonal de V + W.
- (b) Se sabe que el determinante de una matriz A, |A|, es igual a -1 y que |2A| = -16. ¿Cuál es el orden de la matriz A?
- (c) Sea \vec{v} un vector que es, simultáneamente,
 - un vector propio de una matriz cuadrada A asociado al valor propio 3 y
 - un vector propio de otra matriz cuadrada B asociado al valor propio 5.

Demuestra que 30 es un valor propio de la matriz 5A + 3B.

(d) Sea V un espacio vectorial de dimensión 3 y sean B_1 y B_2 dos bases de V tales que la matriz de cambio de base $M_{B_1 B_2}$ es la siguiente:

$$\begin{bmatrix} -2 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 1/2 \end{bmatrix}.$$

Sea \vec{v} un vector de V cuyo vector de coordenadas respecto de la base B_2 es (-1,0,2). Calcula sus coordenadas respecto de B_1 .

Solución:

(a) Teniendo en cuenta las condiciones dadas en el enunciado y la fórmula de Grassman:

$$\dim(V + W) = \dim(V) + \dim(W) - \dim(V \cap W) = 3 + 2 - 0 = 5.$$

Luego $V + W = \mathbb{R}^5$ y, por tanto, $(V + W)^{\perp} = {\vec{0}}.$

- (b) Sea n el orden de A. Como $|2A| = 2^n |A|$, de los datos del enunciado se deduce que n = 4.
- (c) Como \vec{v} es un vector propio de A asociado al valor propio 3, se tiene que $\vec{v} \neq \vec{0}$ y $A\vec{v} = 3v$. Además, como \vec{v} es un vector propio de B asociado al valor propio 5 se tiene que $B\vec{v} = 5\vec{v}$. Luego $(5A+3B)\vec{v} = 5A\vec{v} + 3B\vec{v} = 5 \cdot 3\vec{v} + 3 \cdot 5\vec{v} = 30\vec{v}$. Así pues, 30 es un valor propio de 5A+3B.
- (d) El vector de coordenadas del vector \vec{v} respecto de B_1 es $M_{B_2,B_1}(-1,0,2)$. Como

$$M_{B_2 B_1} = M_{B_1 B_2}^{-1} = \begin{bmatrix} -1/2 & 0 & 1\\ 0 & 1/2 & 0\\ 0 & 0 & 2 \end{bmatrix}$$

se tiene que el vector de coordenadas buscado es (5/2, 0, 4).

Otra forma de calcular este vector es resolviendo el sistema $M_{B_1 B_2} \vec{x} = (-1, 0, 2)$.