

Àlgebra (Grau en Enginyeria Informàtica)
Solucions dels exercicis de la lliçó 9
Robert Fuster

Exercici 9.1. *Proveu que, si A i B són matrius quadrades del mateix ordre i A és simètrica llavors, la matriu $B^tAB + A$ també és simètrica.*

$$(B^tAB + A)^t = (B^tAB)^t + A^t = B^tA^t(B^t)^t + A^t = B^tAB + A$$

Exercici 9.2. *Si la matriu A i B , del mateix ordre, són respectivament, simètrica i antisimètrica, què podem dir de $AB + BA$ i de $AB - BA$?*

$AB + BA$ és antisimètrica i $AB - BA$ simètrica, perquè

$$(AB + BA)^t = B^tA^t + A^tB^t = -BA + A(-B) = -AB - BA$$

$$(AB - BA)^t = B^tA^t - A^tB^t = -BA - A(-B) = -AB + BA = -(AB - BA)$$

Exercici 9.3. (a) *Proveu que la matriu AA^t és una matriu simètrica (per a qualsevol matriu A , no necessàriament quadrada).*

(b) *Donada la matriu $A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 3 & -1 & 4 \end{bmatrix}$ calculeu AA^t i A^tA i comproveu que són matrius simètriques distintes.*

(c) *Si A és una matriu quadrada, és cert que $AA^t = A^tA$?*

(a)

$$(AA^t)^t = (A^t)^t A^t = AA^t$$

(b)

$$AA^t = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 3 & -1 & 4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 2 & -1 \\ 0 & 4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 5 & 1 \\ 1 & 26 \end{bmatrix}$$

$$A^tA = \begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 2 & -1 \\ 0 & 4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 3 & -1 & 4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 10 & -1 & 12 \\ -1 & 5 & -4 \\ 12 & -4 & 16 \end{bmatrix}$$

Es veu clarament que totes dues són simètriques (d'altra banda, això és el que hem demostrat en l'apartat anterior).

I és clar que són diferents. Si A és una matriu $m \times n$, llavors AA^t és una matriu $m \times m$, mentre que A^tA és $n \times n$, així que perquè coincidisquen és necessari (però no suficient!) que A siga una matriu quadrada, com veurem en l'apartat següent.

(c) No necessàriament. Per exemple, si $A = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$ tenim $AA^t = \begin{bmatrix} 5 & 2 \\ 2 & 1 \end{bmatrix}$, però $A^tA = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 5 \end{bmatrix}$.

Exercici 9.4. Proveu que, si A és una matriu quadrada, llavors la matriu $A + A^t$ és una matriu simètrica i que la matriu $A - A^t$ és una matriu antisimètrica.

Proveu que, per a qualsevol matriu A ,

$$A = \frac{A + A^t}{2} + \frac{A - A^t}{2}$$

(en conseqüència, qualsevol matriu quadrada és la suma d'una matriu simètrica i una antisimètrica).

$A + A^t$ és una matriu simètrica:

$$(A + A^t)^t = A^t + (A^t)^t = A^t + A = A + A^t$$

$A - A^t$ és una matriu antisimètrica:

$$(A - A^t)^t = A^t - (A^t)^t = A^t - A = -(A - A^t)$$

Finalment,

$$\frac{A + A^t}{2} + \frac{A - A^t}{2} = \frac{A + A^t + A - A^t}{2} = \frac{A + A}{2} = A$$

Exercici 9.5. Proveu que les matrius següents són ortogonals:

$$A = \frac{\sqrt{2}}{2} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 1 \end{bmatrix} \quad P = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \quad B = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ -1 & -1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & -1 & 1 \\ -1 & 1 & -1 & 1 \end{bmatrix}$$

$$A^t A = \frac{\sqrt{2}}{2} \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \frac{\sqrt{2}}{2} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 1 \end{bmatrix} = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 2 \end{bmatrix} = I$$

$$P^t P = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} = I$$

$$B^t B = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 & -1 \\ 1 & -1 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 & -1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \end{bmatrix} \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ -1 & -1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & -1 & 1 \\ -1 & 1 & -1 & 1 \end{bmatrix} = \frac{1}{4} \begin{bmatrix} 4 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 4 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 4 \end{bmatrix} = I$$

Exercici 9.6. Proveu que les matrius de la forma

$$A_\alpha = \begin{bmatrix} \cos \alpha & \cos(\alpha + \pi/2) \\ \sin \alpha & \sin(\alpha + \pi/2) \end{bmatrix}$$

són ortogonals i interpreteu aquest fet geomètricament.

Tenint en compte que $\cos(\alpha + \pi/2) = -\sin \alpha$ i $\sin(\alpha + \pi/2) = \cos \alpha$, la matriu la podem escriure com

$$A_\alpha = \begin{bmatrix} \cos \alpha & -\sin \alpha \\ \sin \alpha & \cos \alpha \end{bmatrix}$$

així que

$$\begin{aligned} A_\alpha^t A_\alpha &= \begin{bmatrix} \cos \alpha & -\sin \alpha \\ \sin \alpha & \cos \alpha \end{bmatrix}^t \begin{bmatrix} \cos \alpha & -\sin \alpha \\ \sin \alpha & \cos \alpha \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \cos \alpha & \sin \alpha \\ -\sin \alpha & \cos \alpha \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \cos \alpha & -\sin \alpha \\ \sin \alpha & \cos \alpha \end{bmatrix} \\ &= \begin{bmatrix} \cos^2 \alpha + \sin^2 \alpha & -\cos \alpha \sin \alpha + \sin \alpha \cos \alpha \\ -\sin \alpha \cos \alpha + \cos \alpha \sin \alpha & \sin^2 \alpha + \cos^2 \alpha \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

i la matriu és ortogonal.

Interpretació geomètrica: El vector $(\cos \alpha, \sin \alpha)$ és unitari i fa un angle α amb l'eix d'abscisses. Anàlogament, $(\cos(\alpha + \pi/2), \sin(\alpha + \pi/2))$ és unitari i fa un angle $\alpha + \pi/2$ amb l'eix d'abscisses. Per tant, entre ells fan un angle recte.

Exercici 9.7. Resoleu el sistema

$$\begin{aligned} x_1 + x_2 + x_3 + x_4 &= 0 \\ -x_1 - x_2 + x_3 + x_4 &= -6 \\ x_1 - x_2 - x_3 + x_4 &= -2 \\ -x_1 + x_2 - x_3 + x_4 &= 0 \end{aligned}$$

aprofitant el fet que la matriu B de l'exercici anterior és ortogonal.

El sistema, en forma matricial, és aquest:

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ -1 & -1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & -1 & 1 \\ -1 & 1 & -1 & 1 \end{bmatrix} \vec{x} = \begin{bmatrix} 0 \\ -6 \\ -2 \\ 0 \end{bmatrix}$$

Com que la matriu del sistema és la matriu B de l'exercici anterior multiplicada per 2, dividim entre 2 i obtindrem el sistema equivalent

$$\frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ -1 & -1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & -1 & 1 \\ -1 & 1 & -1 & 1 \end{bmatrix} \vec{x} = \begin{bmatrix} 0 \\ -3 \\ -1 \\ 0 \end{bmatrix}$$

és a dir,

$$B\vec{x} = (0, -3, -1, 0)$$

i com que la matriu B és ortogonal, la solució serà

$$\vec{x} = B^t \begin{bmatrix} 0 \\ -3 \\ -1 \\ 0 \end{bmatrix} = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 & -1 \\ 1 & -1 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 & -1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ -3 \\ -1 \\ 0 \end{bmatrix} = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 2 \\ 4 \\ -2 \\ -4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ -1 \\ -2 \end{bmatrix}$$

Exercici 9.8. Proveu que el producte de dues matrius ortogonals també és una matriu ortogonal.

Suposem que Q_1 i Q_2 són ortogonals. Això vol dir que són quadrades i $Q_1^t Q_1 = Q_2^t Q_2 = I$. Llavors,

$$(Q_1 Q_2)^t Q_1 Q_2 = Q_2^t Q_1^t Q_1 Q_2 = Q_2^t I Q_2 = I$$

Exercici 9.9. Una matriu permutació és la matriu que resulta de reordenar arbitràriament les files de la matriu identitat. Per exemple, les matrius

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \quad \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \quad \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

són matrius permutació.

- (a) Quantes matrius permutació d'ordre n hi ha?
 - (b) Totes les matrius permutació són elementals?
 - (c) Proveu que les matrius permutació són ortogonals.
- (a) Es tracta de decidir de quantes maneres es pot ordenar un conjunt de n elements (les files de la matriu I). Per tant, la solució és $P_n = n!$.
 - (b) No. Les matrius elementals del tipus permutació són matrius permutació, però no totes aquestes són elementals; la diferència és que les matrius $E_{i,j}$ només es canvia l'ordre de dues files. En realitat, qualsevol matriu permutació és el producte de diverses matrius elementals del tipus permutació.
 - (c) És evident que les columnes de les matrius permutació són vectors unitaris i, a més, si en multipliquem dues de diferents el producte escalar serà nul, perquè en multiplicar cada entrada, els uns no es troben en la mateixa posició.

Exercici 9.10. Proveu que si Q és una matriu ortogonal, llavors

1. La norma del vector $Q\vec{u}$ coincideix amb la norma de \vec{u} .
2. L'angle entre els vectors $Q\vec{u}$ i $Q\vec{v}$ és el mateix que el que hi ha entre \vec{u} i \vec{v} .

$$1. \quad \|Qu\|^2 = (Qu)^t(Qu) = u^t Q^t Qu = u^t u = \|u\|^2 \rightarrow \|Qu\| = \|u\|$$

2. Si α i β són, respectivament, els angles que hi ha entre \vec{u} i \vec{v} i entre $Q\vec{u}$ i $Q\vec{v}$, llavors

$$\cos \beta = \frac{(Qu)^t(Qv)}{\|Qu\|\|Qv\|} = \frac{u^t Q^t Qv}{\|u\|\|v\|} = \frac{u^t v}{\|u\|\|v\|} = \cos \alpha$$