

tSC



Departamento de Informática de Sistemas y Computadores (DISCA)

EEE1: Ejercicio de Evaluación 11 de Noviembre de 2016

APELLIDOS	NOMBRE	Grupo
DNI	Firma	

• No desgrape las hojas.

PID

1a

- Conteste exclusivamente en el espacio reservado para ello.
- Utilice letra clara y legible. Responda de forma breve y precisa.
- El examen consta de 7 cuestiones, cuya valoración se indica en cada una de ellas.

1.0 De los siguientes datos almacenados en la PCB de un proceso, indique si pueden cambiar o no desde que empieza el proceso hasta que acaba, justificando la respuesta.

(1,2 puntos=0,3+0,3+0,3+0,3)

1b	PPID
1c	Copia del contador de programa y registros de la CPU
1d	Estado
1d	Estado
1d	Estado

2. Sea un sistema con una única CPU y la E/S constituida por un disco duro, que permite una **concurrencia máxima de 2 procesos**. A este sistema pueden llegar procesos de dos tipos que alternan ráfagas de CPU y de E/S (DISCO) de acuerdo a la siguiente figura (entre paréntesis se indica la duración de esas ráfagas):

Proceso tipo A	CPU (1)	CPU (1) E/S (4)		
Proceso tipo B		CPU (4)	E/S (1)	CPU (1)

Responde a las siguientes cuestiones brevemente:

(1,7 puntos=0,6+0,6+0,5)

Describa brevemente qué es un proceso limitado por CPU o por E/S, e identifique entre los procesos 2a anteriores de qué tipo son. Indique qué combinación y orden de llegada de procesos permite obtener el máximo rendimiento 2b (productividad), y la máxima utilización de la CPU. Justifiquelo gráficamente y calcule la productividad y utilización de la CPU. Nota: los procesos pueden ser todos de un mismo tipo. 2cEn el sistema utilizado, se cambia el disco duro por uno de estado sólido (SSD), reduciendo el tiempo de E/S al 25% (es decir, lo que antes costaba 4, ahora cuesta 1). Indique en este caso, qué combinación de procesos obtiene un máximo rendimiento.

3. Considerad los dos códigos siguientes:

```
Código F.c
                                            Código E.c
   #include <stdlib.h>
                                            #include <unistd.h>
1
                                         1
 2
   #include <stdio.h>
                                            int main(int argc, char *argv[]){
   int main(int argc, char *argv[]){
                                                  execl("./F", "F", NULL);
                                                  execl("./F", "F", NULL);
 4
     int pid,i,status;
                                         5
 5
     for(i=0;i<3;i++){
 6
         pid=fork();
 7
         if (pid==0) {
 8
         printf("exit\n");
 9
         exit(i);
10
11
     }
12
     i=0;
13
     while (wait(&status)>0) i++;
14
     printf("wait(%d)\n",i);
15
```

Suponed que ambos códigos están compilados como F y E en el directorio de trabajo.

(1,6 puntos=0,4+0,4+0,4+0,4)

3a	En total, ¿cuántos procesos crea la orden ./F? Dibuje el grafo que los relaciona.
21	
3b	Describa la salida que produce la orden ./F

3c	De los procesos creados con la orden ./F, ¿cuántos quedan huérfanos? Justifique la respuesta
3d	¿Cuántos procesos crea la orden ./E? Justifique la respuesta

4. Queremos analizar diferentes planificadores a corto plazo para el sistema operativo de un computador. Los planificadores elegidos han sido SJF (Shortest-Job-First), SRTF (Shortest-Remaining-Time-First), y RR (Round-Robin) con un *quantum* de 1 u.t. (q=1). El análisis lo queremos basar en los tiempos medios de retorno y de espera de los siguiente procesos:

Proceso	Instante de llegada	Ráfagas de CPU y E/S
A	0	4CPU + 1E/S + 1CPU
В	1	2CPU + 2E/S + 1CPU
С	4	1CPU

Rellene los diagramas siguientes para cada unos de los planificadores y calcule los valores medios del tiempo de retorno y espera de los procesos, así como la utilización de la CPU. En caso de eventos simultáneos considerar la siguiente ordenación: 1) llegada de proceso nuevo, 2) terminación de proceso, 3) abandono estado de suspensión y 4) fin del quantum. ¿Cuál sería el mejor planificador considerando el tiempo medio de retorno?¿Y cuál considerando el tiempo medio de espera?¿Y si consideramos la utilización de la CPU?

(1,7 puntos=0,5+0,5+0,5+0,2)

4a) SJF (Shortest-Job-First)

T	Preparados	CPU	Cola E/S	E/S	Evento
0					
1					
2					
3					
4					
5					
6					
7					
8					
9					
10					
11					
12					
13					

	A	В	С	Tiempo Medio
Tiempo Retorno				
Tiempo Espera				
Utilización de CPU				

4b) SRTF (Shortest-Remaining-Time-First)

T	Preparados	CPU	Cola E/S	E/S	Evento
0					
1					
2					
3					
4					
5					
6					
7					
8					
9					
10					
11					
12					
13					

	A	В	С	Tiempo Medio
Tiempo Retorno				
Tiempo Espera				
Utilización de CPU				

4c) RR (Round-Robin) a=1 u.t.

T	Preparados	CPU	Cola E/S	E/S	Evento
0					
1					
2					
3					
4					
5					
6					
7					
8					
9					
10					
11			·		
12					
13					

	A	В	С	Tiempo Medio
Tiempo Retorno				
Tiempo Espera				
Utilización de CPU				

4d) Selección de planificadores.

Mejor planificador desde el punto de vista de	Planificador	Tiempo Medio / Utilización
tiempo de retorno:		
tiempo de espera:		
utilización de la CPU		

5. El programa ThreadsAdd.c de la práctica de hilos, cuyo listado aparece a continuación, realiza la suma de una matriz bidimensional matrix.

```
1 #include <stdio.h>
                                              26 int main()
 2 #include <pthread.h>
                                              27 {
                                              28 int i,j;
 4 #define DIMROW 1000000
                                              29
                                                 pthread t threads[NUMROWS];
 5 #define NUMROWS 20
                                                  pthread attr t atrib;
                                              30
                                              31
                                              32 // Vector elements are initialized to 1
7 typedef struct row{
                                              33 for(i=0;i<NUMROWS;i++)</pre>
   int vector[DIMROW];
    long addition;
                                              34
                                                    for(j=0;j<DIMROW;j++)</pre>
                                              35
10 } row;
                                                       matrix[i].vector[j]=1;
11
                                              36
                                                  // Thread attributes initialization
12 struct row matrix[NUMROWS];
                                              37
                                                 pthread attr init( &atrib );
13 long total addition=0;
                                              38
                                              39
15 void *AddRow( void *ptr )
                                              40
                                                 for(i=0;i<NUMROWS;i++) {</pre>
16 {
                                              41
                                                     pthread create(&threads[i],&atrib,
17
   int k;
                                                             AddRow, (void *) &matrix[i]);
18
   row *fi;
                                              42
                                                     //APDO.C
                                                 }
19
   fi = (row *)ptr;
                                              43
                                              44
21
   fi->addition=0;
                                              4.5
                                                  for(i=0;i<NUMROWS;i++)</pre>
22
   for (k=0; k< DIMROW; k++)
                                              46
                                                     pthread join(threads[i], NULL);
      fi->addition +=
                                              47
       exp((k*(fi->vector[k])+(k+1)*
                                              48
                                                 for(i=0;i<NUMROWS;i++)</pre>
       (fi->vector[k]))/
                                                    total addition += matrix[i].addition;
                                              49
       (fi->vector[k]+2*k))/2;
                                                   printf("Total addition is: %ld \n",
24
    //APDO.D
                                                           total_addition);
25 }
                                                  pthread exit(0);
                                              51
```

Conteste, justificando sus respuestas, a las siguientes cuestiones acerca del programa ThreadsAdd.c. Todos los supuestos se refieren a variaciones independientes sobre el mismo código original del listado anterior y suponiendo en todos los casos que la ejecución se realiza con un procesador multinúcleo.

(1,2 puntos=0,3+0,3+0,3+0,3)

5a	¿Cuál sería el efecto sobre el resultado final obtenido si se eliminaran las líneas 45 y 46?	
5b	Cuál sería el efecto sobre el resultado final obtenido y el tiempo de ejecución del programa si se	
	eliminaran las líneas 45, 46 y 51.	
5c	¿Cuál sería el efecto sobre el resultado final obtenido y el tiempo total de ejecución si se eliminaran	
	las líneas 45 y 46 y se incluyera pthread_join(threads[i],NULL) en la línea 42?	
5d	¿Qué implicaciones tendría sobre la corrección del resultado si se eliminaran las líneas 48 y 49 y se	
	añadiera total_addition += fi->addition; en la línea 24?	

FSO 2016-17

6. Dadas las funciones agrega y resta vistas en prácticas, contesta de forma justificada a las siguientes cuestiones

NOTA: Asuma que previa la declaración de las funciones se definen las constantes y variables siguientes:

```
#define REPEAT 20000000
long int V = 100;
int llave = 0;
```

```
void *agrega (void *argumento) {
                                                        void *resta (void *argumento) {
                                                   15
2
      long int cont;
                                                   16
                                                         long int cont;
3
      long int aux;
                                                   17
                                                         long int aux;
4
                                                   18
5
      for (cont=0; cont<REPEAT; cont++) {</pre>
                                                   19
                                                         for (cont=0; cont<REPEAT; cont++) {</pre>
6
                                                   20
        V = V + 1;
                                                           V = V - 1;
7
                                                   21
8
                                                   22
9
                                                   23
      }
10
                                                   24
      printf("--> Fin AGREGA (V=%ld) \n", V);
                                                   25
                                                         printf("--> Fin RESTA(V=%ld)\n", V);
11
12
      pthread exit(0);
                                                   26
                                                         pthread exit(0);
13
     }
                                                   27
14
                                                   28
29
     int main (void) {
30
      pthread t hiloSuma, hiloResta,
31
      pthread attr t attr;
32
33
      pthread attr init(&attr);
34
      pthread create (&hiloSuma, &attr, agrega, NULL);
35
      pthread create (&hiloResta, &attr, resta, NULL);
36
37
      pthread join(hiloSuma, NULL);
38
      pthread join(hiloResta, NULL);
39
      fprintf(stderr, "----> VALOR FINAL: V = %ld\n\n", V);
40
41
      exit(0);
42
     }
```

(1,6 puntos=0,4+0,4+0,4+0,4)

6a ¿Qué es una sección crítica? Identifique, si las hay, las líneas del código (indique los números) que representan las secciones críticas e indique en qué líneas del código se debería introducir el código del protocolo de entrada (indique los números) y del protocolo de salida (indique los números) para que la sección crítica esté protegida.

6b Si queremos proteger las sección críticas utilizando la solución hardware (Test&Set), escriba el código que implemente el protocolo de entrada y el protocolo de salida.

6c Justifique si la solución hardware que utiliza Test&Set, como la del código anterior, cumple las tres condiciones de los protocolos de acceso a las secciones críticas.

Indique la relación entre solución básica basada en Test&Set y la espera activa. ¿En qué condiciones es adecuado utilizar espera activa en los protocolos de acceso a la sección crítica?

Proceso 1	Proceso 2	Proceso 3
•	•	
•	•	
P (A);	P (B);	P(B) ;
•	•	P (C);
•	•	
V(C);	V(A);	V(B);
	V(B);	

(1 punto=0,5+0,5)

7a	Indique una secuencia de operaciones P y V de los tres procesos que les permita terminar su
	ejecución.

PROCESO	OPERACIÓN DE SEMÁFORO

7b Indique una secuencia de operaciones P y V de los tres procesos que les conduzca a una situación de interbloqueo.

PROCESO	OPERACIÓN DE SEMÁFORO