

## Razonamiento Probabilístico

Alfons Juan Albert Sanchis Jorge Civera

Departamento de Sistemas Informáticos y Computación

## **Objetivos formativos**

- Representar el conocimiento en términos probabilísticos
- Inferir nuevo conocimiento probabilístico mediante aplicación de las reglas suma y producto del cálculo de probabilidades
- Aplicar los conceptos de variables independientes, variable continua y teorema de Bayes a la representación e inferencia de conocimiento probabilístico



# Índice

1	Introducción	3
2	Representación probabilística	4
3	Inferencia probabilística	5
4	Independencia	7
5	Variables continuas	8
6	Teorema de Bayes	C



#### 1. Introducción

Considérese la acción y pregunta siguientes:

 $A_t={\sf SALIR}$  AL AEROPUERTO t MINUTOS ANTES DEL VUELO t ME PERMITE t LLEGAR A TIEMPO?

Es difícil decidir a partir de una respuesta del tipo:

 $A_{90}$  ME PERMITE LLEGAR A TIEMPO SI NO HAY ATASCOS Y NO HAY PINCHAZOS Y . . . MUCHAS OTRAS CONDICIONES DIFÍCILES DE GARANTIZAR

Es más fácil decidir a partir de una respuesta probabilística:

 $P(A_{90} \text{ ME PERMITE LLEGAR A TIEMPO}) = 0.9999$ 



## 2. Representación probabilística

El conocimiento se representa mediante la distribución de probabilidad conjunta de las variables aleatorias de interés.

Ejemplo del dentista: conocimiento para diagnosticar caries

Variables aleatorias de interés:

$$Dolor: D \in \{0, 1\}$$

Caries: 
$$C \in \{0,1\}$$

$$Hueco: H \in \{0,1\}$$

Representación:

$$P(D = d, C = c, H = h)$$

d	c	h	P
0	0	0	0.576
0	0	1	0.008
0	1	0	0.144
0	1	1	0.072
1	0	0	0.064
1	0	1	0.012
1	1	0	0.016
1	1	1	0.108
S	um	1.000	



## 3. Inferencia probabilística

A partir de la distribución conjunta podemos calcular la probabilidad de cualquier *suceso* (*proposición*) mediante aplicación de:

#### La regla suma:

$$P(x) = \sum_{y} P(x, y)$$

#### La regla producto:

$$P(x,y) = P(x) P(y \mid x)$$



## Inferencia probabilística: ejemplo del dentista

Probabilidad de observar caries y hueco (a la vez):

$$P(c = 1, h = 1) = \sum_{d=0,1} P(d, c = 1, h = 1) = 0.180$$

Probabilidad de observar hueco:

$$P(h=1) = \sum_{d=0,1} \sum_{c=0,1} P(d,c,h=1) = 0.200$$

Probabilidad de observar caries tras observar hueco:

$$P(c = 1 \mid h = 1) = \frac{P(c = 1, h = 1)}{P(h = 1)} = \frac{0.180}{0.200} = 0.900$$



## 4. Independencia

Decimos que x e y son *independientes* si:

$$P(x,y) = P(x) P(y)$$
 o  $P(x \mid y) = P(x)$  o  $P(y \mid x) = P(y)$ 

La independencia de variables puede establecerse por conocimiento experto.

**Ejemplo del dentista:**  $Tiempo: T \in \{sol, nubes, lluvia, nieve\}$ 

$$P(t, d, c, h) = P(t) P(d, c, h)$$

Reducimos el número de probabilidades a almacenar:

32 probabilidades vs 4+8 probabilidades

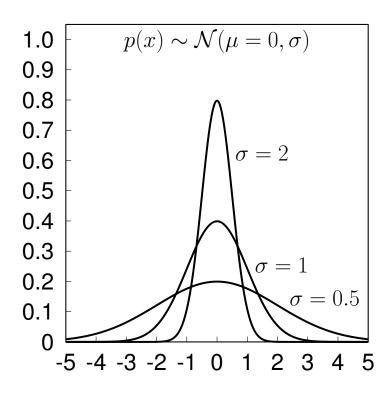


#### 5. Variables continuas

También se suelen emplear variables continuas caracterizadas mediante funciones de *densidad de probabilidad:* 

$$p(x) \ge 0$$
 para todo  $x$  y  $\int p(x) dx = 1$ 

Ejemplo: la distribución normal



$$p(x) \sim \mathcal{N}(\mu, \sigma^2)$$

$$p(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma} \exp\left(-\frac{(x-\mu)^2}{2\sigma^2}\right)$$

$$P(x \in [\mu \pm 2\sigma]) = 0.95$$



## 6. Teorema de Bayes

El *teorema de Bayes* permite actualizar nuestro conocimiento sobre una hipótesis y tras la observación de nueva evidencia x:

$$P(y \mid x) = P(y) \frac{p(x \mid y)}{p(x)}$$

**Ejemplo del dentista:** comprobemos la hipótesis c=1

Probabilidad de observar caries:

$$P(c=1) = \sum_{d=0,1} \sum_{h=0,1} P(d, c=1, h) = 0.340$$

	d	c	h	P
_	0	0	0	0.576
	0	0	1	0.008
	0	1	0	0.144
	0	1	1	0.072
	1	0	0	0.064
	1	0	1	0.012
	1	1	0	0.016
_	1	1	1	0.108

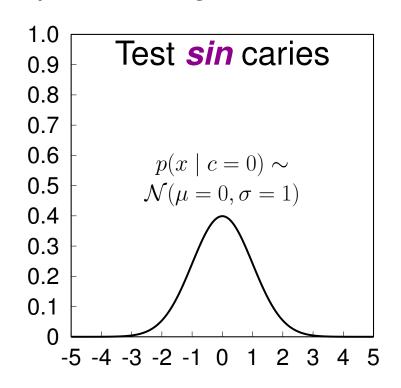
Anteriomente inferimos que, si se observa hueco:

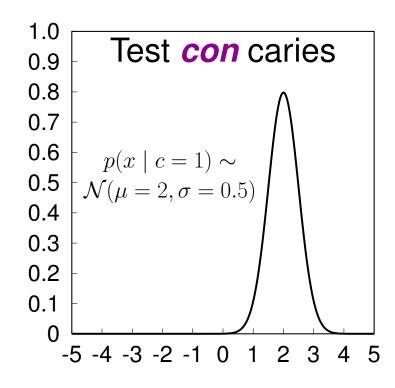
$$P(c = 1 \mid h = 1) = 0.900$$



#### Ejemplo del dentista (cont.):

Sea x una variable continua que mide el resultado de un test de saliva para el diagnóstico de caries. Se tiene:





Si realizamos el test y obtenemos x = 2, por Bayes tenemos:

$$P(c=1 \mid x=2) = P(c=1) \frac{p(x=2 \mid c=1)}{p(x=2)} = 0.340 \frac{0.798}{0.307} = 0.884$$

