

# Intelligence Artificielle

## Satisfaction de contraintes

# PLAN

- Problèmes à satisfaction de contraintes (PSC) - définition
- PSC comme problème de recherche
- Algorithme de "backtracking"
- Heuristiques générales
- Technique de recherche locale

## Définition

- Un problème à satisfaction de contraintes (PSC) est constitué:
  - d'un ensemble de variables  $\{X_1, X_2, \dots, X_n\}$   
chaque variable  $X_i$  ayant un domaine  $D_i$  de valeurs possibles
  - habituellement  $D_i$  est discret et fini
  - d'un ensemble de contraintes  $\{C_1, C_2, \dots, C_p\}$
- chaque contrainte  $C_k$  concerne un sous-ensemble de variables et spécifie les combinaisons autorisées pour les valeurs de ces variables
- **But:** assigner une valeur à chaque variables de sorte que toutes les contraintes soient satisfaites.
- **Exemples:** 8-reines, arithmétique cryptée, coloration de cartes, disposition des éléments sur un circuit VLSI, ordonnancement, ...

## Exemple : problème des 8-reines

-- 64<sup>8</sup> possibilités avec test/erreur.

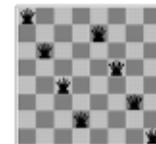
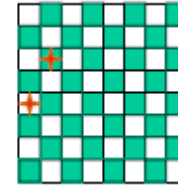
-- PSC : 1ère définition:

- 64 variables  $X_{ij}$ ,  $i = 1$  à 8 et  $j = 1$  à 8
- Domaine de chaque variable  
 $\{1, 0\}$
- Contraintes de la forme:
  - $X_{ij} = 1$  ;  $X_{ik} = 0$  pour tout  $k = 1$  à 8,  $k \neq j$
  - $X_{ij} = 1$  ;  $X_{kj} = 0$  pour tout  $k = 1$  à 8,  $k \neq i$
  - Contraintes semblables pour les diagonales
  - $\sum X_{ij} = 8$

-- PSC : 2ème définition:

### Simplification

- 8 variables  $X_i$ ,  $i = 1$  à 8
- Domaine de chaque variable:  
 $\{1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8\}$
- Contraintes de la forme:
  - $X_i = k$  ,  $X_j \neq k$  pour tout  $j = 1$  à 8,  $j \neq i$
  - Idem pour les diagonales



### Exemple: coloration de carte

- 7 variables: {WA, NT, SA, Q, NSW, V, T}
- Chaque variable a le même domaine {rouge, vert, bleu}
- Contraintes: 2 régions adjacentes doivent avoir des couleurs différentes
  - $WA \neq NT$ ,  $WA \neq SA$ ,  $NT \neq SA$ ,  $NT \neq Q$ ,  $SA \neq Q$ ,  $SA \neq NSW$ ,  $SA \neq V$ ,  $Q \neq NSW$ ,  $NSW \neq V$
  - ou: (WA, NT) dans {(rouge,vert), (rouge,bleu), (vert,rouge), (vert,bleu) ...}



- Les solutions sont des affectations satisfaisant toutes les contraintes, exemple:

{WA=rouge, NT=vert, Q=rouge, NSW=vert, V=rouge, SA=bleu, T=vert}

## Exemples de PSC réels

- Problèmes d'affectation
  - ex: qui enseigne quel cours?
  - Aménagement d'espace
- Configuration matérielle
- Organisation de transport (chemins de fer, compagnies aériennes)
- Ordonnancement de production (atelier)
- -----

Beaucoup de problèmes du monde réel impliquent des variables à valeurs réelles (continues)

## PSC comme problème de recherche

- État initial: Affectation vide { }
- Fonction successeur: une valeur est assignée à chaque variable libre, sans que cela n'entre en conflit avec les variables ayant déjà reçu une valeur
- Test-solution: l'affectation est complète
- Si on a  $n$  variables avec des domaines de taille  $d \Rightarrow O(d^n)$  affectations complètes distinctes
- Ceci est valable pour tous les PSC !
- Si on a  $n$  variables, toute solution apparaîtra à une profondeur  $n \Rightarrow$  on peut utiliser une recherche en profondeur
- La notion de chemin est non pertinente !

## Commutativité des PSC

- L'ordre dans lequel les valeurs sont assignées aux variables est sans importance pour la solution finale
  - [WA=rouge suivi de NT=vert] identique à [NT=vert suivi de WA=rouge]
- Donc:
  - Prolonger un noeud en ne considérant l'affectation que d'une seule variable à la fois
  - Ne pas mémoriser le chemin menant à un noeud donné
- La recherche en profondeur pour des PSC avec affectation d'une seule variable à la fois est appelée recherche "backtracking"
  - c'est l'algorithme non heuristique de base pour les PSC
  - capable de résoudre le problème des n-reines pour  $n \approx 25$



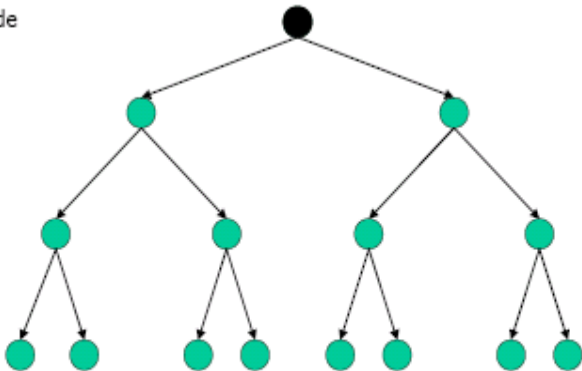
Recherche "backtracking"

affectation vide

1<sup>ère</sup> variable

2<sup>ème</sup> variable

3<sup>ème</sup> variable



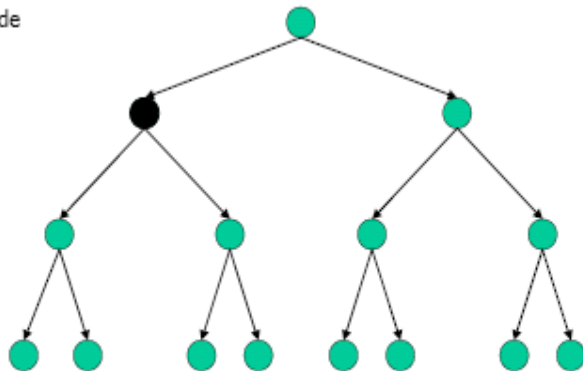
Affectation = { }

affectation vide

1<sup>ère</sup> variable

2<sup>ème</sup> variable

3<sup>ème</sup> variable



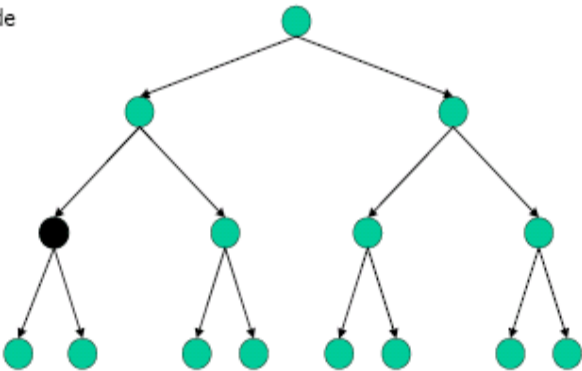
Affectation = {(var1=v11)}

affectation vide

1<sup>ère</sup> variable

2<sup>ème</sup> variable

3<sup>ème</sup> variable



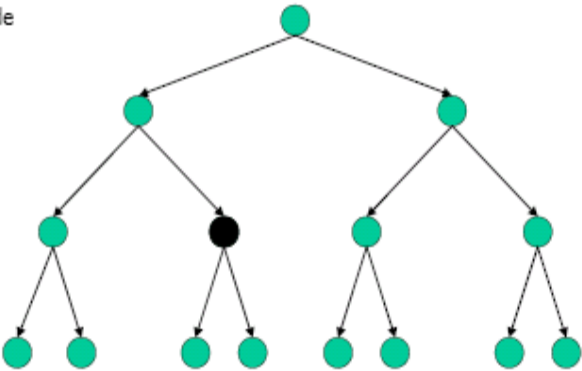
Affectation = {(var1=v11),(var2=v21)}

affectation vide

1<sup>ère</sup> variable

2<sup>ème</sup> variable

3<sup>ème</sup> variable



Affectation = {(var1=v11),(var2=v22)}

## Algorithme de "backtracking"

PSC-BACKTRACKING({ })    // l'appel de départ

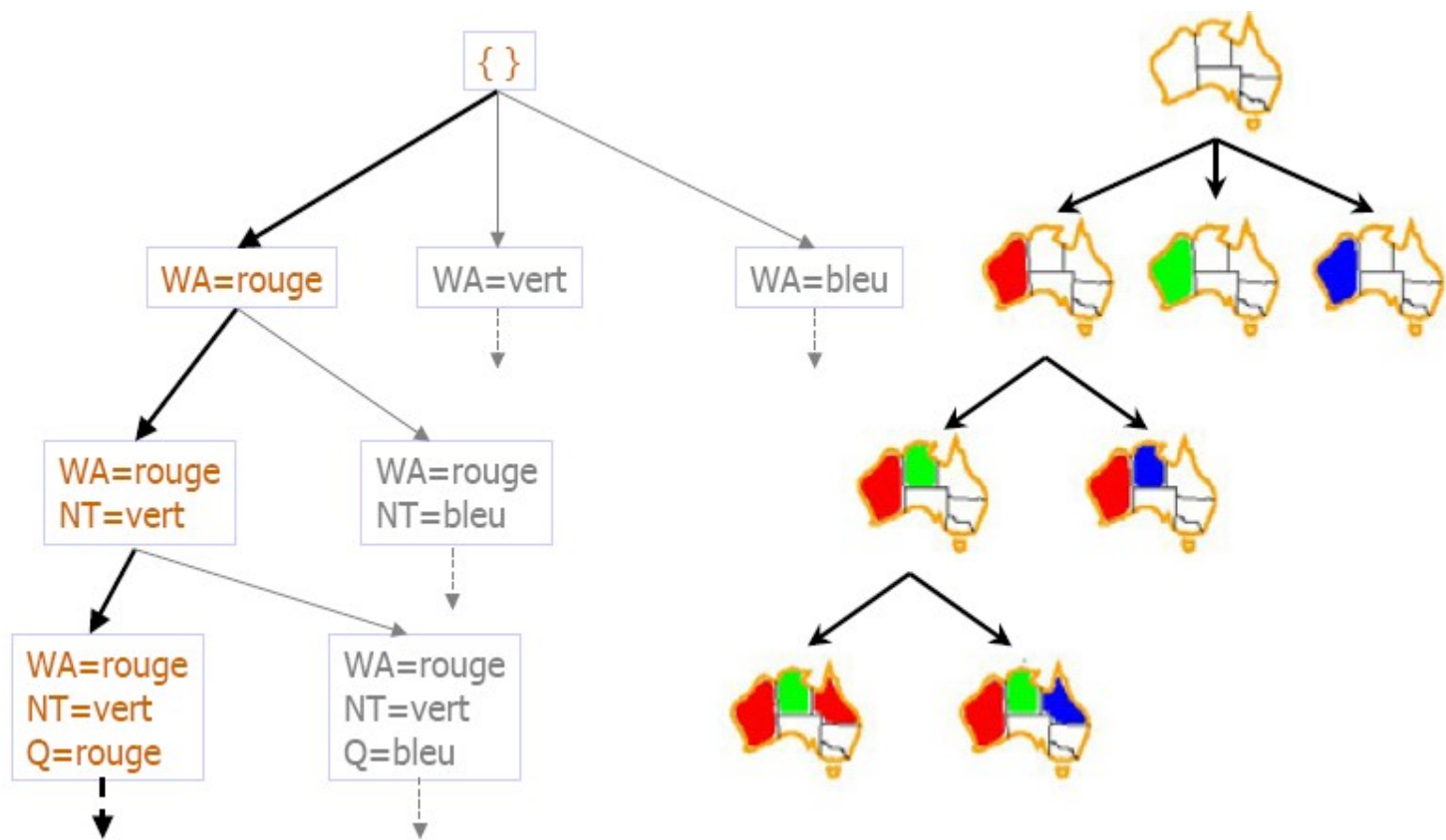
PSC-BACKTRACKING(**a**)    // **a**: Affectation partielle des variables

Si **a** est complet alors retourner **a**

Sinon

- X  $\leftarrow$  sélectionner une variable non assignée
- D  $\leftarrow$  définir un ordre pour le domaine D de X
- Pour chaque valeur v de D faire
  - Si v est consistante avec **a** alors
    - Ajouter (X= v) à **a**
    - résultat  $\leftarrow$  PSC-BACKTRACKING(**a**)
    - Si résultat  $\neq$  échec alors retourner **résultat**
- Retourner *échec*

Exemple: coloration de carte



## Questions

- Quelle variable  $X$  doit être prise en considération à la prochaine étape?
- Dans quel ordre faut-il trier les valeurs de son domaine ?
- Peut-on détecter un échec inévitable assez tôt ?
- Peut-on tirer avantage de la structure du problème ?
- Quelles sont les conséquences d'une affectation partielle (solution partielle) sur les variables pas encore assignées ?

(→ Problème de la propagation de contraintes)

## Choix de la variable

- Heuristique de la variable la plus contrainte
  - sélectionner la variable avec le plus petit nombre de valeurs possibles
- Heuristique de la variable la plus contraignante
  - sélectionner la variable qui est impliquée dans le plus grand nombre de contraintes sur les variables pas encore assignées

## Choix de la valeur

- Heuristique de la valeur la moins contraignante
  - préférer la valeur qui laisse le plus de valeurs possibles pour les autres variables pas encore assignées
- Une combinaison de ces différentes heuristiques rend le problème des 1000-reines praticable

## Remarque

- La recherche locale avec heuristique de minimisation de conflit est efficace pour le problème des n-reines avec  $n =$  plusieurs millions

- La raison en est que:

les solutions étant densément distribuées dans l'espace de dimension  $O(n^n)$ , on n'est, en moyenne, jamais qu'à un petit nombre d'étapes d'une solution à partir d'une affectation choisie au hasard

## Procédure ( recherche locale):

- Choisir au hasard une affectation complète
- Répéter
  - Choisir au hasard une variable  $x$  qui est en conflit avec une contrainte
  - Fixer une nouvelle valeur pour  $x$  qui minimise le nombre de conflits
  - Si la nouvelle affectation est sans conflit alors c'est une solution

(heuristique de la minimisation des conflits)

## PSC à domaine infini

- Ce sont les problèmes pour lesquels les domaines des variables sont l'ensemble des nombres entiers (PSC discrets) ou celui des nombres réels (PSC continus)
- Les contraintes sont alors exprimées par des égalités ou par des inégalités
- Cas particulier: les problèmes de programmation linéaire

# Applications

- Les techniques de PSC permettent de résoudre des problèmes très complexes
- De nombreuses applications telles que:
  - affectation d'équipages à des lignes aériennes
  - gestion d'une flotte de transport
  - horaires de trains, d'avions, etc ...
  - ordonnancement et gestion des tâches dans un port marchand
  - conception (en tous genres)
  - opérations chirurgicales (neurochirurgie)
  - etc...

## Références

- Ouvrages
  - Marriott and Stuckey, 1998
  - AIMA, Russell and Norvig, 2nd ed.
- Internet
  - Constraints Archive  
<http://www.cs.unh.edu/ccc/archive>