# 第三次习题课

#### 2022年1月5日

## 1 第一章计算普适性与复杂度

1: 按照图灵机中两态转移矩阵的定义 (PPT 7,8 页), 说明 4+5 的算法过程。

 $\mathbf{W}$ : 根据 PPT 内容或者讲义内容,稍作数字改变即可。注意 4 和 5 的二进制编码方式分别为 1111 和 11111,中间有个比特 0。

2: 给出第 67-68 页中的 Pauli 算符与标准 Pauli 算符之间的关系。

**解** :  $(\sigma_x)_{mn}$  表示第 m、n 两行与 m、n 两列交叉所形成的  $2 \times 2$  子矩阵为  $\sigma_x$ , 而其它矩阵元都为 0。当然也可以视为子空间和 0 空间的直和,  $(\sigma_x)_{mn} = V \oplus W = \sigma_x \oplus 0$ 。但是  $I \otimes I \otimes \sigma_x \neq (\sigma_x)_{mn}$ 。

3: 按参数个数估计用 Deutsch 门逼近任意 n 比特幺正变换时所需的门数目。

**解法 1** : 只有 Deutsch 门很难生成任意 n 比特幺正变换,这里我们认为题目中忽略了单比特门的个数。若线路的拓扑是由单比特门和 Deutsch 门构成,我们可以根据《量子计算 note》 72 页的思路来做这道题。

我们用占位符来标记单比特算符,如果两个邻近的占位符之间没有 Deutsch 门,则两个占位符就可以归并为 1 个;如果两个占位符之间有 Deutsch 门,我们来计算有效的占位符个数。

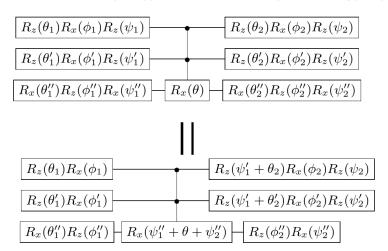


图 1: 利用 Deutsch 门和单比特门之间的对易关系可减少线路的有效参数个数。

假如线路中有 k 个 Deutsch 门,单门参数有  $3\otimes (n+3k)-4k=3n+5k$ ,再加上 k 个 Deutsch 门的参数个数,总共为 3n+6k。而  $SU(2^n)$  变换的自由参数个数为  $4^n-1$  ,为了能够模拟  $SU(2^n)$  变换,自由参数的个数不应少于这个数目。这就要求:  $3n+6k\geq 4^n+1$ ,所以  $k\geq \frac{1}{6}(4^n-3n-1)$ 

**解法 2** : 讲义 74 页, 定理 16。此处从略。

## 2 第二章量子算法

4: 给出 15 的因式分解 Shor 算法线路图。

解:

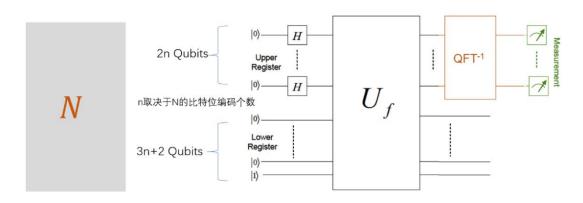


图 2: 数字 15 的 Shor 算法线路图, 摘自《量子计算与编程入门》。

5: 给出计算两个未知两比特量子态  $|\psi\rangle$  和  $|\phi\rangle$  保真度的算法线路图。

解 : 将两个态在计算基展开:

$$\begin{split} |\psi\rangle &= \sum_{ij} a_{ij} |i\rangle \otimes |j\rangle \qquad |\phi\rangle = \sum_{mn} b_{mn} |m\rangle \otimes |n\rangle \\ |0\rangle |\psi\rangle |\phi\rangle = &|0\rangle \sum_{ijmn} a_{ij} b_{mn} |i\rangle |j\rangle |m\rangle |n\rangle \\ &\stackrel{H}{\to} \frac{1}{\sqrt{2}} |0\rangle \sum_{ijmn} a_{ij} b_{mn} |i\rangle |j\rangle |m\rangle |n\rangle + \frac{1}{\sqrt{2}} |1\rangle \sum_{ijmn} a_{ij} b_{mn} |i\rangle |j\rangle |m\rangle |n\rangle \\ \stackrel{C-swap}{\to} \frac{1}{\sqrt{2}} |0\rangle \sum_{ijmn} a_{ij} b_{mn} |i\rangle |j\rangle |m\rangle |n\rangle + \frac{1}{\sqrt{2}} |1\rangle \sum_{ijmn} a_{ij} b_{mn} |m\rangle |n\rangle |i\rangle |j\rangle \\ \stackrel{H}{\to} \frac{1}{2} |0\rangle \sum_{ijmn} a_{ij} b_{mn} |i\rangle |j\rangle |m\rangle |n\rangle + \frac{1}{2} |1\rangle \sum_{ijmn} a_{ij} b_{mn} |i\rangle |j\rangle |m\rangle |n\rangle \\ + \frac{1}{2} |0\rangle \sum_{ijmn} a_{ij} b_{mn} |m\rangle |n\rangle |i\rangle |j\rangle - \frac{1}{2} |1\rangle \sum_{ijmn} a_{ij} b_{mn} |m\rangle |n\rangle |i\rangle |j\rangle \\ = |0\rangle \frac{1}{2} (|\psi\rangle |\phi\rangle + |\phi\rangle |\psi\rangle) + |1\rangle \frac{1}{2} (|\psi\rangle |\phi\rangle - |\phi\rangle |\psi\rangle) = |\Psi\rangle \end{split}$$

测量辅助比特,得到0的概率为:

$$P_0 = \langle \Psi | 0 \rangle \langle 0 | \Psi \rangle = \frac{1 + |\langle \psi | \phi \rangle|^2}{2} \tag{1}$$

最后:

$$\mathcal{F}(|\psi\rangle, |\phi\rangle) = |\langle\psi|\phi\rangle|^2 = 2p_0 - 1$$

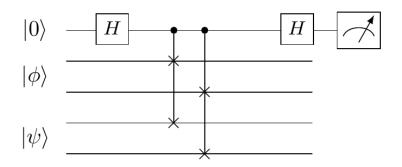


图 3: 计算两个未知两比特量子态  $|\psi\rangle$  和  $|\phi\rangle$  保真度的线路图。

6: 查阅文献,说明 Grover 算法的最优性。

解 : 讲义 page 101-106, 有兴趣的同学自己推一下。

## 3 第三章量子计算的不同模式

7: 证明两种图态定义的等价性。

解: 我们只需要证明图态  $|G\rangle=S_c|+\rangle^n=\prod_{(a,b)\in E}CZ_{ab}|+\rangle^n$  是任意稳定子  $K_p=\sigma_p^x\prod_{q\in N_p}\sigma_q^z$  的本征值为 1 的本征态:由于所有的 CZ 全部对易,并且有  $CZ_{ab}=CZ_{ba}$  和  $CZ^2=I$ ,我们有:

$$\begin{split} K_p S_c |+\rangle^n = & S_c \prod_{(m,n) \in E} C Z_{mn} K_p \prod_{(a,b) \in E} C Z_{ab} |+\rangle^n \\ = & S_c \prod_{m \neq p, n \neq p, (m,n) \in E} C Z_{mn} \prod_{k \in N_p} C Z_{pk} \sigma_p^x \prod_{k \in N_p} C Z_{pk} \prod_{m' \neq p, n' \neq p, (m',n') \in E} C Z_{m'n'} \prod_{k'' \in N_p} \sigma_{k''}^z |+\rangle^n \\ = & S_c \prod_{m \neq p, n \neq p, (m,n) \in E} C Z_{mn} \sigma_p^x \prod_{k' \in N_p} \sigma_{k'}^z \prod_{m' \neq p, n' \neq p, (m',n') \in E} C Z_{m'n'} \prod_{k'' \in N_p} \sigma_{k''}^z |+\rangle^n \\ = & S_c \sigma_p^x |+\rangle^n = S_c |+\rangle^n = |G\rangle \end{split}$$

8: 证明图态的 LC(local complementary) 变换。

**解:** 要验证一个给定量子态是否是一个给定的图对应的图态,最简单的办法就是验证它是否是此图对应稳定子群 S 的本征值为 1 的共同本征态。设图 G 中点 p 对应的稳定子为  $K_p$ ,且简记  $U_a^{\tau}(G)$  为  $U_a$ 。由于

$$U_a(G) = U_a K_p U_a^{\dagger} U_a |G\rangle = U_a K_p U_a^{\dagger} |\tau_a(G)\rangle$$

我们只需要验证算符  $U_aK_pU_a^{\dagger}$  对应于图  $|\tau_a(G)\rangle$  的稳定子即可。

$$U_a^{\tau}(G) \equiv U_a = e^{-i\frac{\pi}{4}X_a} \prod_{b \in N_a} e^{i\frac{\pi}{4}Z_b}$$

•  $\stackrel{\text{def}}{=} p = a$ 

$$\begin{aligned} U_{a}K_{p}U_{a}^{\dagger} &= e^{-i\frac{\pi}{4}X_{a}} \prod_{b \in N_{a}} e^{i\frac{\pi}{4}Z_{b}} (X_{a} \prod_{b \in N_{a}} Z_{b}) e^{i\frac{\pi}{4}X_{a}} \prod_{b \in N_{a}} e^{-i\frac{\pi}{4}Z_{b}} \\ &= \sqrt{-iX_{a}} X_{a} \sqrt{iX_{a}} \prod_{b \in N_{a}} \sqrt{iZ_{b}} Z_{b} \sqrt{-iZ_{b}} \\ &= X_{a} \prod_{l \in N} Z_{a} = K_{p} \end{aligned}$$

 当 p ∉ N<sub>a</sub>

$$\begin{split} U_a K_p U_a^\dagger &= \left( \sqrt{-iX_a} \prod_{b \in N_a, b \notin N_p} \sqrt{iZ_b} \prod_{b \in N_a, b \in N_p} \sqrt{iZ_b} \right) \\ &\times \left( X_p \prod_{q \in N_p, q \in N_a} Z_q \prod_{q \in N_p, q \notin N_a} Z_q \right) \left( \sqrt{iX_a} \prod_{b \in N_a, b \notin N_p} \sqrt{-iZ_b} \prod_{b \in N_a, b \in N_p} \sqrt{-iZ_b} \right) = K_p \end{split}$$

•  $\stackrel{\text{d}}{=} p \in N_a$ :

$$\begin{split} U_a K_p U_a^\dagger &= \left( \sqrt{-iX_a} \prod_{b \in N_a, b \notin N_p} \sqrt{iZ_b} \prod_{b \in N_a, b \in N_p} \sqrt{iZ_b} \right) \\ &\times \left( X_p \prod_{q \in N_p, q \in N_a} Z_q \prod_{q \in N_p, q \notin N_a} Z_q \right) \left( \sqrt{iX_a} \prod_{b \in N_a, b \notin N_p} \sqrt{-iZ_b} \prod_{b \in N_a, b \in N_p} \sqrt{-iZ_b} \right) \\ &= \sqrt{-iX_a} Z_a \sqrt{iX_a} \sqrt{iZ_p} X_p \sqrt{-iZ_p} \prod_{q \in N_p} Z_q \\ &= Y_a Y_p \prod_{q \in N_p} Z_q \\ &= \left( X_a \prod_{b \in N_a} Z_b \right) \times \left( X_p \prod_{q \in N_p, q \notin N_a} Z_q \prod_{q \in N_a, q \notin N_p} Z_q \right) = K_a K_p' \end{split}$$

可以发现,此时实现了局域补操作。(稳定子群封闭  $K_aK_aK_p'=K_p'$ )

9: 推导 PPT page12 图态的 Px 方向测量结果。

**解:** 选取  $b_0 \in N_a$ , 记  $U_{b_0}^{\tau}(G) \equiv U_{b_0}$  有:

$$U_{b_0}^{\dagger} P_a^{y,\pm} U_{b_0} = \sqrt{-iZ_a} P_a^{y,\pm} \sqrt{iZ_a} = \sqrt{-iZ_a} \sqrt{iZ_a} P_a^{x,\mp} = 0$$

上式用到了对易关系  $P^{y,\pm}\sqrt{iZ} = \sqrt{iZ}P^{x,\mp}$ 。因此我们有:

$$P_a^{x,\pm} = U_{b_0}^{\dagger} P_a^{y,\mp} U_{b_0}$$

于是:

$$P_a^{x,\pm}|G\rangle = U_{b_0}^{\dagger} P_a^{y,\mp} U_{b_0}|G\rangle = U_{b_0}^{\dagger} P_a^{y,\mp} |\tau_a(G)\rangle$$

测量结果为 1: 记:

$$k_1 = \{k \in N_a - N_{b_0} - b_0\}$$
  $K_2 = N_a \cap N_{b_0}$   $k_3 = \{k \in N_{b_0} - N_a - a\}$ 

$$\begin{split} P_{a}^{x,+}|G\rangle = & U_{b_{0}}^{\dagger}P_{a}^{y,-}|\tau_{b_{0}}(G)\rangle \\ = & \sqrt{iX_{b_{0}}}\sqrt{-iZ_{a}}\prod_{k\in k_{2}\bigcup k_{3}}\sqrt{-iZ_{k}}\left(\frac{1}{\sqrt{2}}|y,-\rangle_{a}\otimes\sqrt{iZ_{b_{0}}}\prod_{k\in k_{1}\bigcup k_{3}}\sqrt{iZ_{k}}|\tau_{a}\tau_{b_{0}}(G)-a\rangle\right) \\ = & \sqrt{-iZ_{a}}\frac{1}{\sqrt{2}}|y,-\rangle_{a}\sqrt{iX_{b_{0}}}\sqrt{iZ_{b_{0}}}\prod_{k\in k_{1}}\sqrt{iZ_{k}}\prod_{k\in k_{2}}\sqrt{-iZ_{K}}|\tau_{a}\tau_{b_{0}}(G)-a\rangle \\ = & e^{i\frac{\pi}{4}}\frac{1}{\sqrt{2}}|x,+\rangle_{a}\sqrt{iY_{b_{0}}}\sqrt{iX_{b_{0}}}(i)^{k_{1}}\prod_{k\in k_{1}}Z_{k}\prod_{k\in k_{1}\bigcup k_{3}}\sqrt{-iZ_{k}}|\tau_{a}\tau_{b_{0}}(G)-a\rangle \\ & \propto \frac{1}{\sqrt{2}}|x,+\rangle_{a}\sqrt{iY_{b_{0}}}\prod_{k\in k_{1}}Z_{k}V_{b_{0}}^{\dagger}|\tau_{a}\tau_{b_{0}}(G)-a\rangle \\ = & \frac{1}{\sqrt{2}}|x,+\rangle_{a}\sqrt{iY_{b_{0}}}\prod_{k\in k_{1}}Z_{k}(\tau_{b_{0}}|\tau_{a}\tau_{b_{0}}(G)-a)\rangle \end{split}$$

测量结果为-1 时,方法同上。 $U_a^{\dagger}$  也为 LC 算符。需要注意,每次做完局域补操作之后,虽然操作点的相连接点没有变化,但是其连接点的连接点发生了变化。

**10**: 推导 PPT page18 对易过程。

解: 首先我们有如下的关系式:

- HZH = X
- HZ = XH, ZH = HX
- $e^{iaP} = \cos aI + i\sin aP$
- $He^{iaZ}H = e^{iaX}$
- $e^{iaZ}X = Xe^{-iaZ}$

证明如下:

$$\begin{split} &He^{ia_4Z/2}Z^{s_4}He^{ia_3Z/2}Z^{s_3}He^{ia_2Z/2}Z^{s_2}HZ^{s_1}\\ =&He^{ia_4Z/2}HX^{s_4}e^{ia_3Z/2}Z^{s_3}He^{ia_2Z/2}HX^{s_2}Z^{s_1}\\ =&e^{ia_4X/2}X^{s_4}e^{ia_3Z/2}Z^{s_3}e^{ia_2X/2}X^{s_2}Z^{s_1}\\ =&X^{s_4}Z^{s_3}e^{i(-1)^{s_3}a_4X/2}e^{ia_3Z/2}e^{ia_2X/2}X^{s_2}Z^{s_1}\\ =&X^{s_4}Z^{s_3}X^{s_2}Z^{s_1}e^{i(-1)^{s_3+s_1}a_4X/2}e^{i(-1)^{s_2}a_3Z/2}e^{i(-1)^{s_1}a_2X/2}\\ =&X^{s_4}Z^{s_3}X^{s_2+s_4}e^{i(-1)^{s_3+s_1}a_4X/2}e^{i(-1)^{s_2}a_3Z/2}e^{i(-1)^{s_1}a_2X/2}(phase=(-1)^{s_1+s_4}) \end{split}$$

11: 推导 CNOT 门构造中的关系式。

**解:** 注意:作用在不同位置的比特是互相对易的。对于 *CNOT* 我们有:

$$CNOT_{ct} = |0\rangle\langle 0|_c \otimes I_t + |1\rangle\langle 1|_c \otimes X_t$$

所以:

$$CNOT(X_c)CNOT = (|0\rangle\langle 0|_c \otimes I_t + |1\rangle\langle 1|_c \otimes X_t)X_c|0\rangle\langle 0|_c \otimes I_t + |1\rangle\langle 1|_c \otimes X_t$$
$$= (|0\rangle\langle 1|_c \otimes I_t + |1\rangle\langle 0|_c \otimes X_t)(|0\rangle\langle 0|_c \otimes I_t + |1\rangle\langle 1|_c \otimes X_t)$$
$$= (|0\rangle\langle 1|_c + |1\rangle\langle 0|_c) \otimes x_T = x_C \otimes X_t$$

随后按照定理,我们需要计算  $\sigma_{i \in S_i}^x U \sigma_{i \in S_o}^x U^{\dagger} |\Phi\rangle_{S_i \cup S_o}$  和  $\sigma_{i \in S_i}^z U \sigma_{i \in S_o}^z U^{\dagger} |\Phi\rangle_{S_i \cup S_o}$ ,其中  $|\Phi\rangle$  为图态  $|G\rangle$  在  $S_M$  上测量之后的态。这里我们选择第一个进行计算:在这个构型中我们对 2,3,4,5,6,8,12 位置进行 Y 测量,对 10,11,13,14 位置进行 X 测量。1,9 和 7,15 分别为输入输出。那么我们有:

$$|\phi\rangle_{1,7,9,15} = Y_2Y_3Y_4Y_5Y_6Y_8X_{10}X_{11}Y_{12}X_{13}X_{14}|G\rangle$$

在  $|\phi\rangle_{1,7,9,15}$  中,其他位置的比特按照之前的测量理论已经坍塌为对应测量算符的本征态  $|k,\pm\rangle, k=x/y$ ,其中  $\pm$  的选取和测量结果 s 有关。稳定子乘法运算比较简单,这里不做证明。 我们选取其中之一进行说明,其他的计算方法相同。

$$X_1CNOT(X_7)CNOT|\phi\rangle_{1,7,9,15} = X_1X_7X_{15}|\phi\rangle_{1,7,9,15}$$
(代人上面表达式)
$$= X_1Y_2Y_3Y_4Y_5Y_6X_7Y_8X_{10}X_{11}Y_{12}X_{13}X_{14}X_{15}|G\rangle$$

通过稳定子连乘我们有:

$$K_1K_3K_4K_5K_7K_8K_{13}K_{15} = -X_1Y_3Y_4Y_5X_7Y_8X_{13}X_{15}$$

代入上面表达式:

 $X_1Y_2Y_3Y_4Y_5Y_6X_7Y_8X_{10}X_{11}Y_{12}X_{13}X_{14}X_{15}|G\rangle = -Y_2Y_6X_{10}X_{11}Y_{12}X_{14}K_1K_3K_4K_5K_7K_8K_{13}K_{15}|G\rangle$ 

由稳定子性质我们可以简化为  $-Y_2Y_6X_{10}X_{11}Y_{12}X_{14}|G\rangle$ . 这些算子仅仅是一开始得到  $|\phi\rangle_{1,7,9,15}$  中的测量算子的一部分。并且泡利矩阵的平方为单位阵,我们补全测量算子:

$$\begin{split} -Y_2Y_6X_{10}X_{11}Y_{12}X_{14}|G\rangle = &(Y_3Y_4Y_5Y_8X_{13}Y_3Y_4Y_5Y_8X_{13}) - Y_2Y_6X_{10}X_{11}Y_{12}X_{14}|G\rangle \\ = &-Y_3Y_4Y_5Y_8X_{13}|\phi\rangle_{1,7,9,15} \end{split}$$

对于  $\sigma_k$ , k = x/y 的测量,按照之前的约定,结果为  $|k+\rangle$ , s = 0;结果为  $|k-\rangle$ , s = 1。我们有:

$$\sigma_k = |k+\rangle\langle k+|-|k-\rangle\langle k-|$$
  $\sigma_k|k\pm\rangle = \pm|k\pm\rangle = (-1)^s|k\pm\rangle$ 

因此上面表达式结果为:

$$-(-1)^{s_3+s_4+s_5+s_8+s_{13}}|\phi\rangle_{1,7,9,15} = (-1)^{1+s_3+s_4+s_5+s_8+s_{13}}|\phi\rangle_{1,7,9,15}$$