# 农业大车串口通信协议

修订: 2017-12-05 (V1.0)

- **通信接口:** 串口(波特率 115200、数据位 8 位、起始位 1 位、无奇偶位: 停止位 1 位)
- **硬件接口芯片:** RS-232 (主控芯片: STM32)
- **名称定义:** 硬件控制器以英文 HW 表示,上位机软件用英文 PC 表示。

## 一、通信协议的模型

- 1. 本通信协议由数据帧构成,必须使用帧数据流进行判别。
- 2. 协议编码原始数据类型: **Hex16**表示,以 Bvte (8Bit) 为单位。
- 3. 每个协议帧包括: 帧起始标志, 传输码, 功能码, 数据长度, 数据域, 校验码, 帧结束标志。(每帧最大 32Byte)
- 4. 为了满足实时性的要求,接收方不做是否收到信息反馈。帧错误的处理是丢掉数据帧,不再重新发送。

| 帧结构 | 帧项目   | 字节数 | 帧内容                 |
|-----|-------|-----|---------------------|
| 1   | 帧起始标志 | 1   | 0x73 (固定字节's')      |
| 2   | 传输码   | 1   | 0x11 是 PC 传给 HW 的   |
|     |       |     | 0x22 是 HW 传给 PC 的   |
| 3   | 功能码   | 1   | 代码帧执行的功能            |
| 4   | 数据长度  | 1   | 表示数据域长度             |
| 5   | 数据域   | N   | 数据内容                |
| 6   | 校验码   | 1   | 从帧起始标志到数据域最后一个 Byte |
|     |       |     | 的累加和校验              |
| 7   | 帧结束标志 | 1   | 0x65 (固定字节'e')      |

## 二、 帧项目的定义

## 1、 帧开始标志:

用一个固定字节 0x73 表示,代表一个数据帧的开始。

## 2、传输码

0x11 是 PC 传给 HW 的帧, 0x22 是 HW 传给 PC 的帧。

## 3、功能码:

用于表示本帧执行的功能,程序对数据域的解析需要根据功能码进行,功能码列表如下:

| 功能码     代表功能 |         |  |  |
|--------------|---------|--|--|
| 0x01         | 速度、位置收发 |  |  |
| 0x02         | 电量上传    |  |  |
| OxEE         | 错误信息收发  |  |  |

## 4、数据长度

用于表示帧的数据长度 L (不包含帧起始标志、传输码、功能码、数据 长度、校验码、和帧结束码这 6 个字节)。

注意:数据长度可以为 0! 当数据长度等于 0 时,数据域的内容为空,接着发送校验码,跳过数据域。

## 5、数据域

用于存放帧的数据,以字节 Byte 为单位,大小由数据长度 L 控制。帧的数据大小应**控制在 32 个字节以下**。

#### 6、校验码:

用于校验数据帧的传输是否正确,使用累加和进行校验:从帧起始标志 开始,以字节(Byte)为单位,对逐个数据进行累加,直到数据域的最后 一个Byte,然后取累加和校验。

假设对 4 个数据 0x58, 0x11, 0x01, 0xE4 进行累加和计算,则 CS= (0x58 + 0x11 + 0x01 + 0xE4) %256 = 14E % 256 = 0x4E.

## 7、帧结束码:

用一个固定字节 0x65 表示,代表一个数据帧的结束。

## 三、 功能码的解析

## 1. 速度、位置收发(0x01)

PC 端运行程序后,会通过串口发送 0x01 功能帧,HW 收到帧后对电机进行控制,随后持续发送实际速度和位置的反馈帧。当 PC 在 1s 内不持续发

送目标速度和位置帧,HW则停止发送反馈帧。

帧详细定义如下:

| 帧    | 传输码       | 功能   | 数据   |     |    | 数挑 | <b>居域</b> |    |    |
|------|-----------|------|------|-----|----|----|-----------|----|----|
| 起始   |           | 码    | 长度   |     |    |    |           |    |    |
| 标志   |           |      |      |     |    |    |           |    |    |
| 0x73 | 0x11/0x22 | 0x01 | Ox1A | V1  | V1 | V1 | V1        | S1 | S1 |
|      | 数据域       |      |      |     |    |    |           |    |    |
| V2   | V2        | V2   | V2   | S2  | S2 | V3 | V3        | V3 | V3 |
|      |           |      |      | 数据域 |    |    |           |    |    |
| S3   | S3        | V4   | V4   | V4  | V4 | S4 | S4        | 保留 | 保留 |
| 校验   | 帧结束       |      |      |     |    |    |           |    |    |
| 码    | 标志        |      |      |     |    |    |           |    |    |
| CS   | 0x65      |      |      |     |    |    |           |    |    |

V1、V2、V3、V4: 各电机运行速度; 数据类型: int

S1、S2、S3、S4: 各电机方向位置; 数据类型: unsigned short int

## 2. 电量上传

电量信息每隔 1s 反馈一次。(按实际情况可以延迟,甚至为了不影响实时性,可以选择不发送)。

帧详细定义如下:

| 帧起始  | 传输码       | 功能   | 数据 |    | 数据域 |    |    |    | 校  |
|------|-----------|------|----|----|-----|----|----|----|----|
| 标志   |           | 码    | 长度 |    |     |    |    |    | 验  |
|      |           |      |    |    |     |    |    |    | 码  |
| 0x73 | 0x11/0x22 | 0x02 |    | P0 | P1  | P2 | Р3 | P4 | CS |
| 帧结束  |           |      |    |    |     |    |    |    |    |
| 标志   |           |      |    |    |     |    |    |    |    |
| 0x65 |           |      |    |    |     |    |    |    |    |

PO: 芯片电量, P1、P2、P3、P4: 各个电机电量

## 3. 错误信息收发

当 HW 检测到电机运行状态异常时,将停止各个电机的运行,并持续发送错误类型反馈帧给 PC。当 PC 检测到 HW 运行的速度或者状态有问题,将发送错误信息给 HW,HW 应立即停止电机的运行。

错误类型: 0x01: 电机运行错误

0x02: 电量异常

帧详细定义如下:

| 帧     | 传输码    | 功能    | 数据   | 数据域  |       |      |      |        |       |
|-------|--------|-------|------|------|-------|------|------|--------|-------|
| 起始    |        | 码     | 长度   |      |       |      |      |        |       |
| 标志    |        |       |      | 错误   |       |      |      |        |       |
|       |        |       |      | 类型   |       |      |      |        |       |
|       |        |       |      |      |       |      |      |        |       |
| 0x73  | 0x11/0 | 0xEE  | 0x09 | 0x01 | V1_f  | V2_f | V3_f | V4_f   | S1_f1 |
|       | x22    |       |      |      | lag   | lag  | lag  | lag    | ag    |
|       | 数据域    |       | 校验   | 帧 结  | 错误    | 的电机  | 对应的  | flag 将 | 置 1,  |
|       |        |       | 码    | 束 标  | 反之置 0 |      |      |        |       |
|       |        |       |      | 志    |       |      |      |        |       |
| S2_f1 | S3_f1a | S4_f1 | CS   | 0x65 |       |      |      |        |       |
| ag    | g      | ag    |      |      |       |      |      |        |       |

## 帧详细定义如下:

| 帧    | 传输码    | 功能   | 数据   | 数据域  |      |      |      |      |       |
|------|--------|------|------|------|------|------|------|------|-------|
| 起始   |        | 码    | 长度   |      |      |      |      |      |       |
| 标志   |        |      |      | 错误   |      |      |      |      |       |
|      |        |      |      | 类型   |      |      |      |      |       |
|      |        |      |      |      |      |      |      |      |       |
| 0x73 | 0x11/0 | OxEE | 0x06 | 0x02 | P0_f | P1_f | P2_f | P3_f | P4_f1 |
|      | x22    |      |      |      | lag  | lag  | lag  | lag  | ag    |
| 校验码  | 帧结束    |      |      |      |      | \    |      |      |       |

|    | 标志   | 错误的电量对应的 flag 将置 1, 反之置 0 |
|----|------|---------------------------|
| CS | 0x65 |                           |