# 【Report】卷积神经网络CNN

#### 肖羿 PB21010452

# 【概述】

Python 基于 Pytorch 库实现卷积神经网络,在 CIFAR-10 数据集上进行图片分类。

#### 【代码结构】

#### 1. [main.py]

```
#-----[模型搭建]-----#
 2
   # 卷积块
   class CNN_block(nn.Module):
       def
   <u>__init__(self,inputs,outputs,K,S,P,norm=True,drop=0.2,poo</u>
           # kerner_size 卷积核的尺寸 F
 5
           # stride 卷积步长 S
 6
           # padding 增加0边的层数 P
 7
           self.block=nn.Sequential(
 8
                Conv2d... #通道数改变
 9
10
                BatchNorm2d.....
11
               Dropout...
12
                ReLU...
                Conv2d... #通道数不变
13
                BatchNorm2d.....
14
15
                Dropout...
16
                ReLU...
                MaxPool2d...
17
18
       def forward(self,x):
19
20
21
   class CNN(nn.Module): #VGG结构
22
       def
   <u>__init</u>__(self,output,K=3,S=1,P=1,norm=False,drop=0.2,bloc
   ks=3): #block储存每个卷积块大小
           # 输入块(1个参数层)
23
```

```
24
           self.conv1=nn.Sequential(
              Conv2d... #通道数变为64
25
              BatchNorm2d...
26
27
              ReLU...
              MaxPool2d... #像素折半
28
29
           )
30
           # 卷积块 3+ 个(blocks*2个参数层)
31
32
           # 每块 2 个卷积层、0/1个汇聚层
33
           self.block1=CNN_block... #通道数翻倍,像素折半
           self.block2=CNN_block... #通道数翻倍, 像素折半
34
           self.block3=CNN_block... #通道数翻倍, 像素折半
35
36
           self.add_blocks=blocks-3 #额外卷积块个数
37
38
           self.block_=CNN_block... #通道数不变,像素不变
39
           # 全连接块 1 个 (1个参数层)
40
41
           self.fc=nn.Sequential(
42
              nn.Linear...
43
              nn.BatchNorm1d...
44
              nn.Dropout...
45
              nn.ReLU...
46
           )
47
48
           # 输出块(1个参数层)
49
           self.fc_out=nn.Linear...
50
       def forward(self,x):
51
```

```
1 #----[生成数据集]----#
2 #在50000个训练集中随机选取5000个作为验证集
3 ...
```

对比实验后选择参数如下:

```
1 #----[参数]----#
2 _N=50000 #训练集总量
3 _N_verify=5000 #验证集总量
4 _N_test=10000 #测试集总量
5 _picsize=(32,32) #输入图像大小
6 _label_type=10 #输出标签种类
7
8 _lr_st=0.01 #初始学习率
```

```
1 #-----[模型搭建]-----#
   model=CNN(output=_label_type, K=_ksp[0], S=_ksp[1], P=_ksp[2
   ],norm=_norm,drop=_drop,blocks=_blocks) #使用CNN模型
   criterion=nn.CrossEntropyLoss() #交叉熵损失函数
   optimizer=torch.optim.Adam(model.parameters(),lr=_lr_st)
   #Adam优化器
   scheduler=torch.optim.lr_scheduler.ReduceLROnPlateau(opti
   mizer,
       mode='max', #监测accurate指标
6
       factor=_1r_decay, #学习率下降速度
7
       patience=5, #能忍受多少个epoch指标不变
8
9
       threshold=0.0001, #判断指标变化的依据
       min_lr=_lr_ed) #学习率下限
10
11
12
   #----[模型训练]----#
   _epochs=75 #总训练次数
13
14
   batch size=256 #训练集分批大小
15
   . . .
16
17
   #-----[调参分析]----#
18
   . . .
19
  #-----[调参分析]----#
20
21
   . . .
22
23
```

### 2. 【data.py】

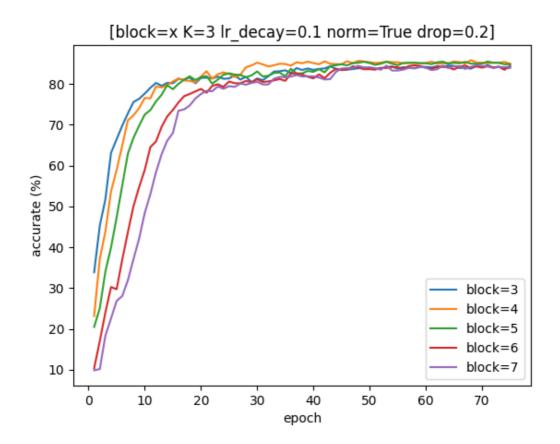
将验证集上调参对比所得数据绘制图表。纵坐标分别使用准确度 acc 和损失值 loss。

# 【参数对比】

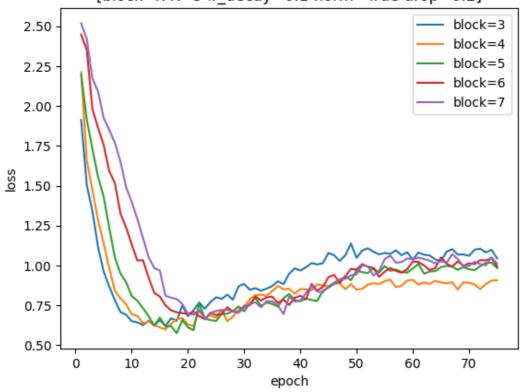
### 1.【网络深度 blocks】

固定其他参数,分别取卷积块个数 blocks = 3,4,5,6,7 (分别对应 9,11,13,15,17 个参数层)进行测试。

随着深度的增加, 网络更难优化, 收敛速度变慢, 但网络性能并没有得到太多提升, 甚至略微下降。



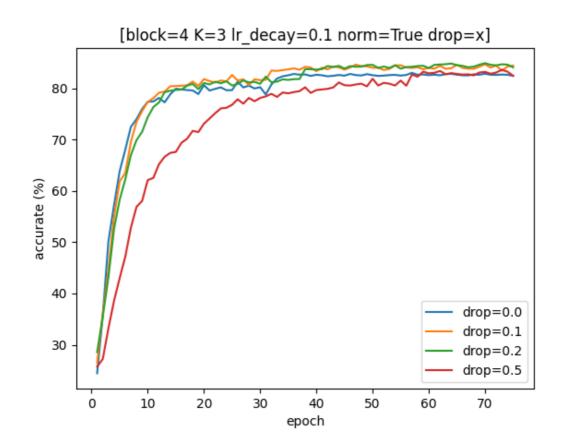
### [block=x K=3 lr\_decay=0.1 norm=True drop=0.2]



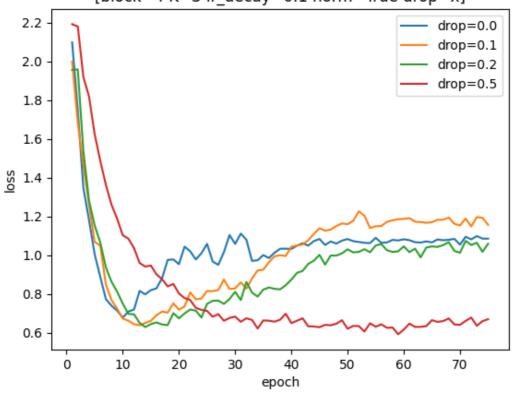
# 2.【dropout概率 drop】

固定其他参数,分别尝试 0.0,0.1,0.,0.5 四种 dropout 概率进行测试。

不使用 dropout 或者概率太小容易过拟合, dropout 概率太大需要配合更多的训练轮次以达到收敛。



[block=4 K=3 lr\_decay=0.1 norm=True drop=x]



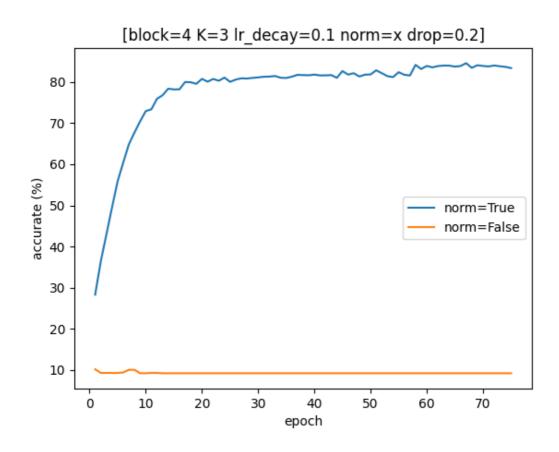
### 3.【标准化 normalization】

固定其他参数,分别取对使用/不使用 normalization 进行测试。

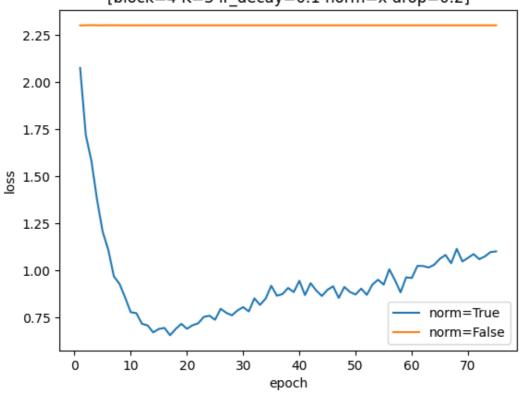
不加标准化层,模型学不到任何东西。

深度较大时难以优化, 存在梯度消失的问题, 且时间复杂度大幅上升。

随着深度的增大,较小值处的偏差更加明显,可能是深层次网络放大了 Sigmoid 函数较小值处梯度过大的问题。



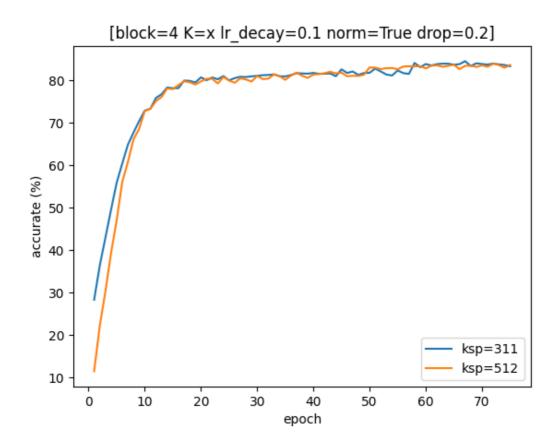
[block=4 K=3 lr\_decay=0.1 norm=x drop=0.2]



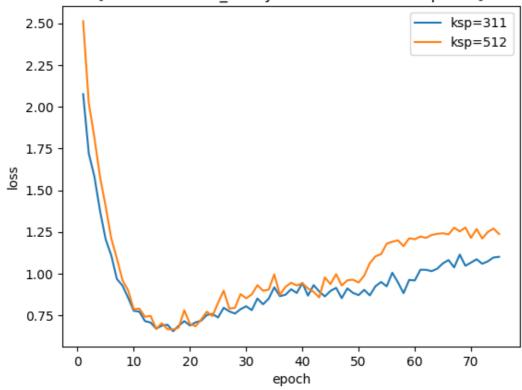
### 4.【卷积核大小 kerner\_size】

固定其他参数,分别取卷积核大小 kerner\_size、步长 stride、增加0边的层数 padding 为 [3,1,1], [5,1,2] 进行测试。

宽单独增加卷积核大小对性能没有太大影响,略微增加过拟合的风险,运行时间复杂度大幅上升。

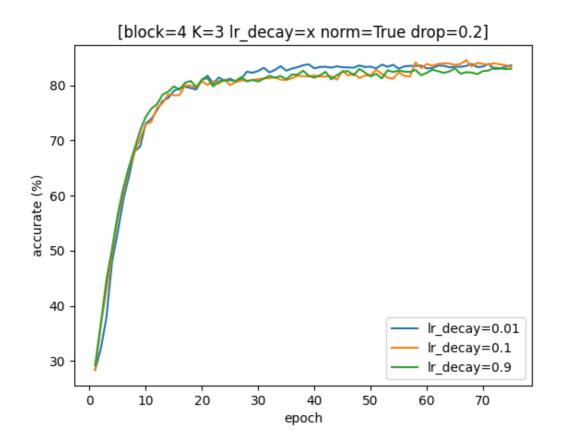


[block=4 K=x lr\_decay=0.1 norm=True drop=0.2]

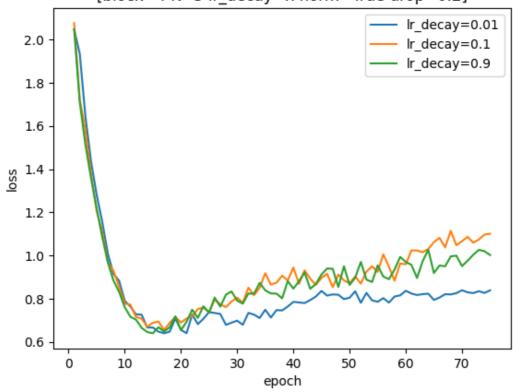


# 5.【学习率递减速度 learning rate decay】

固定其他参数,分别取学习率递减速度 lr\_decay = 0.01,0.1,0.9 进行测试。 刚开始训练时,使用较大学习率能快速提升性能,而接近收敛范围时震荡范围 较大,此时调整至较小学习率更易收敛,并在一定程度上减弱过拟合的问题。



[block=4 K=3 lr\_decay=x norm=True drop=0.2]



# 【测试】

在训练中增加早停判断,若准确率超过十轮无变化则提前停止训练。 最终测试结果(第 59 轮停止):损失值 loss=0.815757,准确率 acc=83.58%。

# 【问题】

• 网络结构太复杂,容易过拟合。