Об условной симметрии обобщенного уравнения Кортевега-де Фриза

В.И. ФУЩИЧ, Н.И. СЕРОВ, Т.К. АМЕРОВ

Lie symmetry of the generalized Korteweg-de Vries equation is studied under $k \neq 1$ as well as conditional symmetry under $\forall \ k \neq 0$. The obtained operators of conditional symmetry are used to find ansätze reducing the equation to ordinary differential equations and to construct exact solutions.

Обобщим уравнение Кортевега-де Фриза (КДФ)

$$u_0 + uu_1 + u_{111} = 0$$

следующим образом:

$$u_0 + f(u)u_1^k + u_{111} = 0, (1)$$

где
$$u=u(x),\;(x_0,x_1),\;u_{\mu}=\frac{\partial u}{\partial x_{\mu}}=\partial_{\mu}u,\;\mu=0,1,\;u_{111}=\frac{\partial^3 u}{\partial x_1^3},\;k={
m const.}$$

Групповые свойства уравнения (1) при k=1 хорошо известны (см., напр., [1]). В сообщении исследована лиевская симметрия уравнения (1) при $k \neq 1$, а также условная симметрия уравнения (1) при произвольном k. Полученные операторы условной инвариантности используются для нахождения анзацев, редуцирующих уравнение (1) к обыкновенным дифференциальным уравнениям (ОДУ), а также для построения точных решений.

Лиевская симметрия.

Теорема 1. Базисные элементы максимальной алгебры инвариантности (МАИ) уравнения (1) при $k \neq 1$ состоят из следующих операторов:

$$\forall k \neq 1, \ \forall f(u): \qquad \langle P_0 = \partial_0, P_1 = \partial_1 \rangle;$$

$$k = 3, \ \forall f(u): \qquad \langle P_0, P_1, D_1 = 3x_0\partial_0 + x_1\partial_1 \rangle;$$

$$\forall k \neq 1, \ f(u) = u^{-2}: \qquad \langle P_0, P_1, D_2 = 3x_0\partial_0 + x_1\partial_1 + u\partial_u \rangle;$$

$$\forall k \neq 1, \ f(u) = e^u: \qquad \langle P_0, P_1, D = 3x_0\partial_0 + x_1\partial_1 + (k-3)\partial_u \rangle;$$

$$\forall k \neq 1, \ f(u) = \lambda = \text{const}: \qquad \langle P_0, P_1, \partial_u, D = 3x_0\partial_0 + x_1\partial_1 + \frac{k-3}{k-1}u\partial_u \rangle;$$

$$k = 3, \ f(u) = u^{-2}: \qquad \langle P_0, P_1, D_1 = 3x_0\partial_0 + x_1\partial_1, \\ D_2 = 3x_0\partial_0 + x_1\partial_1 + u\partial_u \rangle.$$

Доказательство этой теоремы проводится методом Ли [2].

Условная инвариантность.

Теорема 2. Уравнение (1) k=1 Q-условно инвариантно относительно оператора Галилея

$$Q = x_0 \partial_1 + \Phi(x_1, u) \partial_u, \tag{2}$$

Доклады Академии наук УССР, 1991, № 12, С. 15–18.

если

$$f(u) = \lambda_1 \sqrt{u} + \lambda_2, \quad \Phi(u) = \frac{2}{\lambda_1} \sqrt{u}; \quad f(u) = \lambda_1 \ln u, \quad \Phi(u) = \frac{u}{\lambda_1};$$

$$f(u) = \lambda_1 \arcsin u + \lambda_2, \quad \Phi(u) = \frac{\sqrt{1 - u^2}}{\lambda_1}; \quad f(u) = \lambda_1 \operatorname{Arsh} u + \lambda_2,$$

$$\Phi(u) = \frac{\sqrt{1 + u^2}}{\lambda_1}; \quad f(u) = \lambda_1 u, \quad \Phi(u) = \frac{1}{\lambda_1},$$

 $\epsilon \partial e \ \lambda_1, \ \lambda_2 - произвольные постоянные.$

Доказательство. Уравнение (1) при k=1 условно инвариантно относительно оператора (2), если

$$\widetilde{\widetilde{Q}}[u_0 + f(u)u_1 + u_{111}\Big|_{\substack{u_0 + f(u)u_1 + u_{111} = 0 \\ Qu = 0}} \equiv 0,$$
(3)

 $\overset{3}{\widetilde{Q}}$ — третье продолжение оператора $Q,\ Q_u=x_0u_1-\Phi.$ Расщепив (3) до различным степеням x_0 , получим систему определяющих уравнений

$$f\Phi_{1} + \Phi_{111}0,$$

$$-\Phi + 3\Phi\Phi_{u11} + 3\Phi_{1}\Phi_{u1} + f'\Phi^{2} = 0,$$

$$3\Phi^{2}\Phi_{uu1} + 3\Phi\Phi_{u}\Phi_{u1} + 3\Phi\Phi_{1}\Phi_{uu} = 0,$$

$$\Phi^{3}\Phi_{uuu} + 3\Phi^{2}\Phi_{u}\Phi_{uu} = 0.$$
(4)

Исследование системы (4) показало, что можно считать $\Phi=\Phi(u)$. Тогда система (4) принимает вид

$$f'\Phi = 1, \quad (\Phi^3 \Phi'')' = 0.$$
 (5)

Решение системы (5) задается формулами

a)
$$\Phi(u) = \lambda_1 \sqrt{u} + \lambda_2; \quad f(u) = \frac{2\sqrt{u}}{\lambda_1};$$

6) $\Phi(u) = (c_1 u^2 + c_2)^{1/2}; \quad f(u) = \int (c_1 u^2 + c_2)^{-1/2} du + c_3,$ (6)

где λ_1 , λ_2 , c_i , $i = \overline{1,3}$ — произвольные постоянные.

Вычисляя интеграл в формулах (6) в зависимости от постоянных c_1 , c_2 , получим утверждение теоремы.

Если рассматривать оператор галилеевского типа

$$Q = x_0^m \partial_1 + \Phi(x_1, u) \partial_u, \quad m = \text{const}, \tag{7}$$

то справедлива более общая

Теорема 3. Уравнение (1) Q-условно инвариантно относительно оператора (7) если

1)
$$f(u) = \lambda_1 u^{\frac{2-k}{2}} + \lambda_2 u^{\frac{1-k}{2}}, \quad \Phi(u) = \left(\frac{k\lambda_1}{2}\right)^{-\frac{1}{k}} \sqrt{u};$$

2)
$$f(u) = (\lambda_1 \ln u) u^{1-k}, \quad \Phi(u) = (k\lambda_1)^{-\frac{1}{k}} u;$$

3)
$$f(u) = (\lambda_1 \arcsin u + \lambda_2)(1 - u^2)^{\frac{1-k}{2}}, \quad \Phi(u) = (k\lambda_1)^{-\frac{1}{k}}\sqrt{1 - u^2};$$

4)
$$f(u) = (\lambda_1 \operatorname{Arsh} u + \lambda_2)(1 + u^2)^{\frac{1-k}{2}}, \quad \Phi(u) = (k\lambda_1)^{-\frac{1}{k}} \sqrt{1 + u^2};$$

5)
$$f(u) = \lambda_1 u$$
, $\Phi(u) = (k\lambda_1)^{-\frac{1}{k}}$,

где $m=\frac{1}{k}$, $k\neq 0$, λ_1 , λ_2- произвольные постоянные.

6) При k=3 уравнение (1) Q-условно инвариантно относительно оператора

$$Q = (3\lambda x_0)^{\frac{1}{3}}\partial_1 + \Phi(u)\partial_u, \quad \lambda = \text{const},$$

если $f(u)=F(u)\Phi^{-2}(u)$, где F(u) определяется выражением $F'=\frac{\lambda}{\Phi}-(\Phi\Phi')''$, $\Phi(u)$ — произвольная функция.

Доказательство теоремы 3 аналогично доказательству теоремы 2.

Операторы условной инвариантности из теоремы 3 используем для нахождения анзацев, редуцирующих уравнение (1) к ОДУ. Эти результаты сведены в таблицу.

	f(u)	Анзацы	Редуцированные ОДУ
1	$\lambda_1 u^{\frac{2-k}{2}} + \lambda_2 u^{\frac{1-k}{2}}$	$u = \left[\frac{x_1}{2} \left(\frac{k\lambda_1 x_0}{2}\right)^{-\frac{1}{k}} + \varphi(x_0)\right]^2$	$\dot{\varphi} + \frac{\varphi}{kx_0} + \frac{\lambda_2}{k\lambda_1 x_0} = 0$
2	$(\lambda_1 \ln u) u^{1-k}$	$u = e^{\varphi(x_0) + (k\lambda_1 x_0)^{-\frac{1}{k}} x_1}$	$\dot{\varphi} + \frac{\varphi}{kx_0} + \frac{1}{(k\lambda_1 x_0)^{3/k}} = 0$
3	$(\lambda_1 \arcsin u + \lambda_2)(1 - u^2)^{\frac{1-k}{2}}$	$u = \sin\left[\varphi(x_0) + (k\lambda_1 x_0)^{-\frac{1}{k}} x_1\right]$	$\dot{\varphi} + \frac{\varphi}{kx_0} + \frac{\lambda_2}{k\lambda_1 x_0} - \frac{1}{(k\lambda_1 x_0)^{3/k}} = 0$
4	$(\lambda_1 \operatorname{Arsh} u + \lambda_2)(1 + u^2)^{\frac{1-k}{2}}$	$u = \operatorname{sh}\left[\varphi(x_0) + (k\lambda_1 x_0)^{-\frac{1}{k}} x_1\right]$	$-\frac{1}{(k\lambda_1 x_0)^{3/k}} = 0$ $\dot{\varphi} + \frac{\varphi}{kx_0} + \frac{\lambda_2}{k\lambda_1 x_0} + \frac{\lambda_2}{(k\lambda_1 x_0)^{3/k}} = 0$
5	$\lambda_1 u$	$u = \varphi(x_0) + (k\lambda_1 x_0)^{-\frac{1}{k}} x_1$	$\dot{\varphi} + \frac{\varphi}{kx_0} = 0$
6	$F(u)\Phi^{-2}(u)$,	$\psi(u) = \frac{x_1 + \varphi(x_0)}{(2) - \frac{1}{2}},$	$\dot{\varphi} = c_1 (3\lambda x_0)^{-\frac{2}{3}}$
	где $F'=rac{\lambda}{\Phi}-(\Phi\Phi')''$	$\psi(u)=rac{x_1+arphi(x_0)}{(3\lambda x_0)^{rac{3}{3}}},$ где $\psi'(u)=rac{1}{\Phi(u)}$	$c_1 = \mathrm{const}$

Проинтегрировав редуцированные уравнения и подставив найденую функцию φ в соответствующий анзац, получим точное решение уравнения (1) с соответствующей нелинейностью f

1)
$$u = \left[\frac{x_1}{2} \left(\frac{k\lambda_1 x_0}{2}\right)^{-\frac{1}{k}} + \lambda x_0^{-\frac{1}{k}} - \frac{\lambda_2}{\lambda_1}\right]^2;$$
2)
$$u = \exp\left[-\frac{k(k\lambda_1)^{-\frac{3}{k}}}{k-2} x_0^{-\frac{3}{k}+1} - \frac{\lambda_2}{\lambda_1} + \lambda x_0^{-\frac{1}{k}} + (k\lambda_1 x_0)^{-\frac{1}{k}} x_1\right], \ k \neq 2,$$

$$u = \exp\left[-(2\lambda_1)^{-\frac{3}{2}}x_0^{-\frac{1}{2}}\ln x_0 - \frac{\lambda_2}{\lambda_1} + \lambda x_0^{-\frac{1}{2}} + (2\lambda_1 x_0)^{-\frac{1}{k}}x_1\right], \ k = 2;$$
3)
$$u = \sin\left[\frac{k(k\lambda_1)^{-\frac{3}{k}}}{k-2}x_0^{-\frac{3}{k}+1} - \frac{\lambda_2}{\lambda_1} + \lambda x_0^{-\frac{1}{k}} + (k\lambda_1 x_0)^{-\frac{1}{k}}x_1\right], \ k \neq 2,$$

$$u = \sin\left[(2\lambda_1)^{-\frac{3}{2}}\frac{\ln x_0}{\sqrt{x_0}} - \frac{\lambda_2}{\lambda_1} + \lambda x_0^{-\frac{1}{2}} + (2\lambda_1 x_0)^{-\frac{1}{2}}x_1\right], \ k = 2;$$
4)
$$u = \sin\left[-\frac{k(k\lambda_1)^{-\frac{3}{k}}}{k-2}x_0^{-\frac{3}{k}+1} - \frac{\lambda_2}{\lambda_1} + \lambda x_0^{-\frac{1}{k}} + (k\lambda_1 x_0)^{-\frac{1}{k}}x_1\right], \ k \neq 2,$$

$$u = \sin\left[-(2\lambda_1)^{-\frac{3}{2}}\frac{\ln x_0}{\sqrt{x_0}} - \frac{\lambda_2}{\lambda_1} + \lambda x_0^{-\frac{1}{2}} + (2\lambda_1 x_0)^{-\frac{1}{2}}x_1\right], \ k = 2;$$

5)
$$u = \lambda x_0^{-\frac{1}{k}} + x_1 (k\lambda_1 x_0)^{-\frac{1}{k}};$$

6)
$$\psi(u) = x_1(3\lambda x_0)^{-\frac{1}{3}} + c$$
,

где λ , c — произвольные постоянные.

- 1. Олвер П., Приложения групп Ли к дифференциальным уравнениям, М., Мир, 1989.
- 2. Овсянников Л.В., Групповой анализ дифференциальных уравнений, М., Наука, 1978.
- 3. Фущич В.И., Штелень В.М., Серов Н.И., Симметрийный анализ и точные решена нелинейных уравнений математической физики, Киев, Наук. думка, 1989.