### Problem 1: MORPHOLOGICAL PROCESSING



sample1.png

(a) Design a morphological processing to extract the objects' boundaries in sample1.png



result1.png

Approach: 以 Dilation 與 Erosion 為基礎 Morphology。將圖片與自身 Erosion 的差為 Boundary Extraction,即:

$$B(Image) = Image - Erosion(Image, \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix})$$

#### Implementation:

- Dilation:  $Dilation(I, K) = \bigcup_{(x',y')\in K} I(x+x',y+y')$  以 Kernel 中心為原點,對原圖進行位移(x',y'),最後對所有位移的圖取聯集 或是最大值
- Erosion:  $Erosion(I, K) = \bigcap \bigcap_{(x',y')\in K} I(x+x',y+y')$  以 Kernel 中心為原點,對原圖進行位移(x',y'),最後對所有位移的圖取交集 或是最小值
- Boundary Extraction: Erosion 的 kernel 選擇  $\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \ 1 & 1 & 1 \ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$ 則會留下 Interior Pixel,

即 8-connectivity 中的鄰域 pixel 都為 255。將原圖減掉 Interior pixel 後則會留下 Boundary

## (b) Perform hole filling on sample1.png



result2.png

Reasoning: 因直接對圖片做 Hole Filling 不好定義初始點,於是先反轉圖片將背景 填滿再反轉回來較容易

Approach: 對原圖做 Boundary Extraction 後把每個物件的區域都劃分開來,接著用 Hole Filling 把背景填滿,再對圖片取 Complement 反轉。反轉後背景與 Boundary 的區域會變為 0 所以需要把 Boundary 加回來。

## Implementation:

• Hole Filling: *Fill(Image, Start\_Position)* 

Input: Image of size MxN, Start\_Position(J,K)

Output: Filled Image

#### Procedure:

1. G0 <- Copy of Image

2. Set the starting point (J,K) equal to 255

3. do until G0 == G1 or exceed max iteration

4. 
$$G1 \leftarrow Dilation(G0,\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix})$$

5. 
$$G1 \leftarrow G1 \cap Image_c$$

6. 
$$G0 \leftarrow G1$$

7. return G1

(c) Design an algorithm to remove background noise of sample1.png



result3.png

Reasoning: 對原圖做 Opening 即可去除此背景雜訊,透過 Erosion 將細小的白點 移除後用 Dilation 將目標復原

Approach: 對原圖做 Opening(Kernel),Kernel 為 $\begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$ 的矩陣

## Implementation:

• Opening(Image, Kernel): Dilation(Erosion(Image, Kernel), Kernel)Discussion:

用 Median Filter 3x3 與 5x5 得到以下兩張圖。



Median 3x3



Median5x5

Median 3x3 的效果與 Opening 的結果類似,在小狗頭上的對話框中 Opening 可以保存背景的資訊而 Median filter 的部分的黑色會遺失。Median 5x5 會使較小的區域的資訊遺失。

(d) Design an algorithm to count the number of objects in sample1.png
Reasoning: 透過 Connected Component Labeling,可以將圖中相連的區塊標記,並計算區塊的總數。

Approach: Execute connected component labeling on source image and return the label map and label count

### Implementation:

Connected Component Labeling(Image)

Input: Image of size MxN

Output: Label count and Label map

#### Procedure:

- 1. Let label = 0, Label Map = Negative one matrix of size MxN
- 2. for starting point (p,q) where  $(p,q) \in Image$  and Label Map[p,q] is equal to -1
- 3. label <- label + 1
- 4. G0 <- Zero array of size MxN
- 5. Set the starting point (p,q) in G0 equal to 255
- 6. do until G0 == G1 or exceed max iteration

7. 
$$G1 \leftarrow Dilation(G0,\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix})$$

- 8.  $G1 \leftarrow G1 \cap Image$
- 9.  $G0 \leftarrow G1$
- 10. Set the Label Map[j,k] = label where  $\{(j,k) \mid G1[j,j] = 255\}$
- 11. return label and label map

Result:由於沒有去除雜訊,背景中的小白點亦為 Object,最後 label 數為 75



Label image

# **Problem 2: TEXTURE ANALYSIS**



sample2.png

(a) Apply Law's method to sample2.png to extract the feature vectors
Approach: First apply convolution with 9 filters to get 9 intermediate images M. Then
compute features with

$$E_i(j,k) = \sum_{(j',k') \in W} M_i(j+j',k+k')^2$$

where  $\,W\,$  is the window with size 13 x 13. The computation is also called Angular Second Moment.

### Discussion:

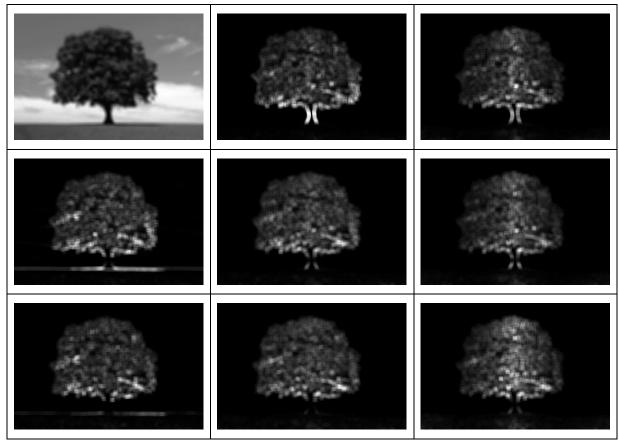


Table 1.

當 window size 為 13x13 時,可以將較多鄰近的 texture 包含在 feature map 中,

而當大於 13x13 時效益會下降且執行時間延長。Table 1 中左上到右下為經過H1~H9 filter 與 Energy Computation 的圖片。因為需要將 Feature normalized to 255 才能顯示,較低值的部分會被壓縮到 0。第一張圖為相似於 Gaussian Filter 後的圖,為 low pass filter。3rd column 為垂直向的 high-pass filter,會抓取垂直向的特徵,而 3rd row 為水平向的 high-pass filter,會抓取水平向的特徵。

(b) Apply the k-means algorithm to classify each pixel using the feature vectors obtained in (a)

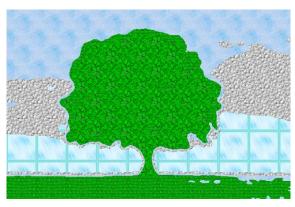


result4.png

Approach: Let 9 features from (a) be  $T_1 \dots T_9$ . Each pixel would be a vector  $(t_1, \dots, t_9)$ . Apply k-mean to each pixel and find the k = 5 regions.

Discussion: 由原圖中可以用 supervised 的方式看出有大概五個 regions(天空、薄雲、厚雲、樹、草),設 k=5 去做 k-mean。Result4.png 中可以看到大部分的區域有被選到。其中樹上葉子部分中較亮會被判斷成地上的草,以及在地平線的附近的像素 feature 不好被辨認。

(c) Add different texture patterns to each region



result5.png

Approach: Texture 為 64x64 的 png 圖片,五個區域有各自的 texture。當 pixel 位於圖片中的(x,y)時對應到 texture 中(x % texture\_height, y % texture\_width)的位置