



## 道机 Stochastic Process E

§ 4.8 无限制随机游动

主讲: 王湘君



## ℤ上无限制随机游动



#### 对于ℤ<mark>上无限制</mark> 的随机游动

$$p_{ii}^{(n)} = \begin{cases} 0, & n = 2k + 1, \\ C_{2k}^k p^k q^k, & n = 2k, \end{cases}$$

考虑幂级数 $\sum_{k=1}^{+\infty} C_{2k}^k x^k$ ,由于

$$\frac{C_{2(k+1)}^{k+1}}{C_{2k}^{k}} = \frac{\frac{(2k+2)!}{(k+1)!(k+1)!}}{\frac{(2k)!}{k!\,k!}} = \frac{(2k+2)(2k+1)}{(k+1)^2} \underset{k \to +\infty}{\longrightarrow} 4,$$

所以, $\sum_{k=1}^{+\infty} C_{2k}^k x^k$ 的收敛半径为 $\frac{1}{4}$ .

由于p + q = 1, 所以 $pq \le \frac{1}{4}$ , 当且仅当p = q时等号成立,

所以对于非对称的随机游动,所有态都是非常返态.



## 对称随机游动



#### 对于<mark>对称</mark> 的随机游动

$$pq = \frac{1}{4}$$
. 这需要用到 Sterling公式

$$n! \approx \sqrt{2\pi n} \, n^n e^{-n}.$$

$$\therefore \quad C_{2k}^k = \frac{(2k)!}{k! \, k!} \approx \frac{\sqrt{4\pi k} (2k)^{2k} e^{-2k}}{2\pi k k^{2k} e^{-2k}} = \frac{4^k}{\sqrt{\pi k}} ,$$

所以,

$$\sum_{k=1}^{+\infty} C_{2k}^k \left(\frac{1}{4}\right)^k = +\infty.$$

所以对于对称的随机游动,所有态都是常返态.



## 对称随机游动



进一步,

$$\lim_{k \to +\infty} p_{ii}^{(2k)} = \lim_{k \to +\infty} C_{2k}^{k} \left(\frac{1}{4}\right)^{k} = \lim_{k \to +\infty} \frac{1}{\sqrt{\pi k}} = 0,$$

所以,对称随机游动所有态为零常返态.



## 作业





1 考虑平面整数格点上的对称随机游动,即 $I = \mathbb{Z} \times \mathbb{Z}$ ,  $\{X_n\}$ 从(i,j)出发,经过一个单位时间等可能地到达 $(i,j\pm 1)$ ,  $(i\pm 1,j)$ . 问 $\{X_n\}$ 的状态分类?

2 如果考虑空间整数格点上的对称随机游动,问 $\{X_n\}$ 的状态分类?



# 塘 塘 临