

Zenbo智能巡邏員:

深度學習車牌辦識違停監控

Zenbo intelligent patrolman: license plate recognition based on deep learning methods in illegal parking monitoring

國立政治大學

資訊管理學系 鄭建捷 楊智凱 王辰宇 曹靖倫 / 統計學系 陳柏翰 林承佑 方品皓 / AI中心 陳昭伶(adviser)

1. 專題發想 ♥

隨著校園汽機車數量攀升,停車空間不足導致違規停車頻 傳,傳統人工巡邏不僅即時性不足,也造成管理負擔與申 請者權益受損。

以本校為例,常見如夜間學生占用教師車位、外來車輛擅 停學生車格等情形,均因人力無法即時查核而引發爭議。 本專題提出以 Zenbo 機器人結合影像辨識與排程模組,打 造一套自動巡邏與即時通報違規車輛的系統,於高風險時 段自動執行巡查、辨識車牌、比對資料,並即時通報駐警 隊。透過本系統期能減少人力負擔、強化管理效率,實現 公平、有序的智慧校園停車環境。

2. 文獻回顧



1. 移動式違規偵測平台的發展趨勢

近年來,已有研究(Henry et al., 2020)開始探索以移動式平台 進行違規偵測與即時回報的可行性,提升監控效率與反應速度, 展現出智慧交通發展的新方向。

2. ALPR 技術的三大核心流程

Du 等人(2013)在《Automatic License Plate Recognition: A State-of-the-Art Review》中,系統性地梳理了 ALPR(自動 車牌辨識)系統的三大核心流程:

- 車牌偵測 (Detection)
- 字元分割(Segmentation)
- 字元辨識(Recognition)

並進一步比較了各類特徵導向方法的優缺點,為後續研究提供了 重要的技術依據與發展方向。

3.系統架構造 拍照功能 LINE 車牌偵測 Zenbo 查詢 Chatbot 機器人 資料庫 (YOLOv11) 通報 車牌辨識 (EasyOCR)

4.成效展示

YOLOv11n模型效能指標:

- -訓練/驗證比例 = 85.69% / 14.31%
- -Precision:0.974
- -Recall:0.997
- -mAP@0.5 = 99.4%

機器人辨識



LINE Chatbot 通報



5.展示影片管



巡邏行走

辨識車牌





LINE回報

完整影片

6.參考資料

1.Du, S., Ibrahim, M., Shehata, M., & Badawy, W. (2013). Automatic license plate recognition (ALPR): A state-of-the-art review. IEEE Transactions on Circuits and Systems for Video Technology, 23(2), 311–325.

2.Henry, C., Ahn, S. Y., & Lee, S.-W. (2020). Multinational license plate recognition using generalized character sequence detection. IEEE Access, 8, 35185-35199.