

Jordan 标准型

程笛

2024.7.8

回顾线性空间的定义: 线性空间 V 是一个配有数乘运算的加法 Abel 群:

$$\mathbb{K} \times V \rightarrow V, (k, v) \mapsto kv$$

并且数乘运算满足一些相容条件. 我们推广线性空间的定义, 我们称一个类似上述的集合为模, 如果将要求的 \mathbb{K} 换为环.(以下环都指含单位元的交换环)

定义 1. 环 R 上的集合 M 被称为 R -模, 如果满足

1. 存在加法运算, 是关于加法运算的 Abel 群
2. 数乘运算

$$R \times M \rightarrow M, (r, m) \mapsto rm$$

- $(r + s)m = rm + sm, \forall r, s \in R, m \in M$
- $(rs)m = r(sm), \forall r, s \in R, m \in M$
- $r(m + n) = rm + rn, \forall r \in R, m, n \in M$
- $1m = m, \forall m \in M$

如果 R 也是域, 那么 R -模就是 R 线性空间.

模 M 的子模 N 指一个子集, 其满足对数乘封闭. 即 $RN \subseteq N$.

例 1. 环 R 本身可以看为 R -模, 此时其上的子模就是理想.

例 2. R -模 M, I 是 R 的理想, 则

$$IM := \{x_1e_1 + \cdots + x_ne_n; x_i \in I, e_i \in M, n \in \mathbb{N}\}$$

是子模.

类似线性空间, 我们也可以定义模同态和商模.

定理 1. M, N 是 R -模, 对于同态

$$\varphi: M \rightarrow N$$

则 $\ker \varphi$ 是 M 的子模, $\operatorname{Im} \varphi$ 也是 R -模. 有诱导同构

$$M/\ker \varphi \cong \operatorname{Im} \varphi$$

证明.

$$m \in \ker \varphi \iff \varphi(m) = 0 \iff \varphi(rm) = r\varphi(m) = 0, \forall r \in R \iff \ker \varphi \text{ 是子模}$$

$$n \in \operatorname{Im} \varphi \iff \exists m \in M, \varphi(m) = n$$

从而 $rn = \varphi(rm) \in \operatorname{Im} \varphi$

同构证明: 映射

$$[m] = m + \ker \varphi \mapsto \varphi(m)$$

显然是满射 (m 原像的所有元素形成等价类 $[m]$), 又 $\varphi(m) = 0 \iff m \in \ker \varphi$, 因此 $[m] = [0]$, 从而是单射, 从而是同构. \square

类似线性空间, 在模上我们可以试着找“基”, 方便起见, 此后我们只谈论环 R 是主理想整环, 且 M 的基向量有限的情况.

定义 2. R -模 M 是自由的, 如果存在一个有限子集 $\{e_1, \dots, e_m\}$, M 中的任何一个向量均可被该子集的元素唯一地线性表出. 这一子集即为 M 的一个基, 称 M 的秩 (rank) 为 m .

例 3. 有限维线性空间是自由的.

定义 3. R -模 M 称为有限生成的, 如果存在有限子集 $W = \{w_1, \dots, w_m\}$, 它们的线性组合生成整个 M .

例 4. 整数环 \mathbb{Z} 视为 \mathbb{Z} -模是由 1 有限生成的, $\mathbb{Z}/\langle n \rangle$ 视为 \mathbb{Z} 模也是有限生成的, 但不是自由的.

对于自由模 M , 上述 W 生成 M , 则有同态

$$\pi_w: R^m \rightarrow M, (x_1, x_2, \dots, x_m) \mapsto x_1 w_1 + x_2 w_2 + \dots + x_m w_m$$

是满射. 从而有 $R^m/\ker \pi_w \cong M$. 特别的, 如果是单射, 那么 $R^m \cong M$

定义 4. 通过对有限个 R -模 M_i 的直积定义运算

$$(v_1, \dots, v_m) + (w_1, \dots, w_m) = (v_1 + w_1, \dots, v_m + w_m), v_i, w_i \in M_i$$

由此定义了模直和, 对应线性空间的外直和.

对于子模的直和, 则与线性空间子空间直和一致, 即

$$(v_1, \dots, v_m) \mapsto v_1 + \dots + v_m$$

是同构映射. 由此, 上述两种定义直和是同构的.

如果上述的模都是自由模, 那么它们的基共同组成 M 的基, 这与线性空间版本并无二致. 从而我们可以通过直和分解来研究模的结构,

定理 2. 主理想整环上的有限生成自由模的子模也是有限生成自由模

证明.

R 是主理想整环, M 是 $\text{rank}(M) = n$ 的有限生成 R -模, 存在基 (e_1, \dots, e_n) 用归纳法: $n = 1$ 时, $M \cong R$, 其上的子模就是 R 的理想, 记 $N = RI$. 由于 R 是主理想整环, 故 $I = ie_1$, 得 $N = R(ie_1)$, 故 N 是以 ie_1 为基的自由模. 假设对秩小于 n 的自由模上述结果都成立, 考虑秩 n 的情况,

$$\begin{array}{ccc} N & \longrightarrow & M \\ \downarrow & & \downarrow \\ N/N \cap Re_1 & \longrightarrow & M/Re_1 \cong Re_2 \oplus \dots \oplus Re_n \end{array}$$

若 $N \cap Re_1 = \{0\}$, 则由归纳假设, $N = N/Re_1 \cap N$ 是有限生成自由模.

若 $N \cap Re_1 \neq \{0\}$, 由于 $N \cap Re_1 \subset Re_1$, 由归纳假设, $N \cap Re_1 = Rie_1$, $i \in R$, $N/N \cap Re_1$ 也是有限生成自由模, 其基 $\{[u_1], \dots, [u_k]\}$, 对于任意的 $w \in N$, $[w] \in N/N \cap Re_1$,

$$[w] = r_1[u_1] + \dots + r_k[u_k]$$

即

$$w - r_1u_1 - \dots - r_ku_k \in Re_1$$

从而 w 被 $\{u_1, \dots, u_k, e_1\}$ 线性表出, 这些显然线性无关, 从而是 N 的基, 即 N 是有限生成的自由模. \square

我们再引入最后一个引理, 然后来到这次的核心定理.

引理 3. 主理想整环 R 上的有限生成自由模 M , 设 N 是其子模, 则 M 存在恰当的基 (u_1, \dots, u_n) 和 R 中元素 $a_i, 1 \leq i \leq m$ 满足

$$a_1 | a_2 | \dots | a_m$$

使得 $(a_1 u_1, \dots, a_m u_m)$ 为 N 的基.

证明. 设 M 的基 (e_1, \dots, e_n) , 以及生成 N 的向量组 (v_1, \dots, v_k) , 有过渡矩阵 $C \in M_{n \times k}(R)$:

$$(v_1, \dots, v_k) = (e_1, \dots, e_n)C$$

由线性代数的知识, 对于矩阵 $C \in M_{n \times k}(R)$, 存在可逆矩阵 $P \in GL_n(R), Q \in GL_k(R)$, 使得

$$PCQ = \begin{pmatrix} a_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ & & a_m \\ 0 & & 0 \end{pmatrix} =: D$$

其中 a_i 满足定理要求. 从而

$$(v_1, \dots, v_k)Q = (e_1, \dots, e_n)P^{-1}D$$

可知在新基 $(e_1, \dots, e_n)P^{-1} = (u_1, \dots, u_n)$ 下有 N 的基 (容易验证是线性无关的)

$$(v_1, \dots, v_k)Q = (a_1 u_1, \dots, a_m u_m)$$

从而得证.

由证明过程知上述 a_i 在相差一个可逆元的情况下是唯一的. 为后续简便起见, 特别的, 我们考虑 $R = \mathbb{K}[x]$, 那么这些 a_i 就是首项相差一个系数下唯一的多项式. \square

定理 4. 不变因子分解: 存在 R^n 中的基 u_1, \dots, u_n , 和 $a_i, 1 \leq i \leq m$ 满足

$$a_1 | a_2 | \dots | a_m$$

使得 $(a_1 u_1, \dots, a_m u_m)$ 为 $\ker \pi_w$ 的基, 从而分解 $M = R^n / \ker \pi_w$ 得到

$$M = \frac{Ru_1 \oplus Ru_2 \oplus \dots \oplus Ru_m \oplus R^r}{\langle a_1 \rangle u_1 \oplus \langle a_2 \rangle u_2 \oplus \dots \oplus \langle a_m \rangle u_m} \cong \frac{R}{\langle a_1 \rangle} \oplus \dots \oplus \frac{R}{\langle a_m \rangle} \oplus R^r$$

证明: 考虑映射 σ

$$w = w_1 + \dots + w_n \mapsto ([w_1], \dots, [w_m], w_{m+1}, \dots, w_n)$$

容易验证 $\ker \sigma = \langle a_1 \rangle u_1 \oplus \langle a_2 \rangle u_2 \oplus \dots \oplus \langle a_m \rangle u_m$.

定理 5. 环 R 中有一组互素的理想 $a_1, \dots, a_m \subseteq R$, 则有

$$a_1 \cdot a_2 \cdots a_m = a_1 \cap a_2 \cap \cdots \cap a_m$$

并有同构

$$R/a_1 \cdot a_2 \cdots a_m \cong \frac{R}{a_1} \oplus \cdots \oplus \frac{R}{a_m}$$

证明. 映射

$$R \rightarrow \frac{R}{a_1} \oplus \cdots \oplus \frac{R}{a_m}, \quad x \mapsto ([x]_{a_1}, [x]_{a_2}, \dots, [x]_{a_m})$$

显然其核为 $a_1 \cdot a_2 \cdots a_m$, 从而由定理 1 得证. \square

应用中国剩余定理, 通过对 $a_i = up_1^{l_1} \cdots p_k^{l_k}$ 的分解 (其中 p_i 是互素的理想), 从而我们可以对 $\frac{R}{\langle a_i \rangle}$ 进一步分解. 即

$$R/p_1^{l_1} \cdots p_k^{l_k} \cong \frac{R}{p_1^{l_1}} \oplus \cdots \oplus \frac{R}{p_k^{l_k}}$$

接下来我们将上述结构推广到 n 维线性空间中, 从而得到结论: 每个复矩阵 A 都相似于它的 Jordan 标准型.

对数域 \mathbb{K} 上的有限维线性空间 V 上的一个线性映射 ψ , 我们定义数乘映射

$$\mathbb{K}[x] \times V \rightarrow V, \quad (x, v) \mapsto \psi(v)$$

从而对 $a \in \mathbb{K}[x]$,

$$a \cdot v = (a_0 + a_1\psi + \cdots + a_n\psi^n)(v)$$

这样的数乘是可交换的, 通过如此定义, 给定一个线性空间 V 上的线性映射, 我们就可以将其视作一个 $\mathbb{K}[x]$ -模 V_ψ , 其上的子模就是 ψ 不变子空间. 我们知道这样的模的结构: V 的一个基 (e_1, \dots, e_n) 在 $\mathbb{K}[x]$ 上生成 V_ψ , 从而由初等因子分解,

$$V \cong \frac{\mathbb{K}[x]}{p_1^{m_1}} \oplus \cdots \oplus \frac{\mathbb{K}[x]}{p_k^{m_k}} \oplus \mathbb{K}[x]^r$$

由于 $\mathbb{K}[x]^r$ 视为 \mathbb{K} 上的线性空间是无限维的, 从而 $r = 0$. 我们考虑 $\mathbb{K} = \mathbb{C}$ 的特殊情况, 其上的素因子只能是一次多项式, 从而得到

$$V \cong \frac{\mathbb{K}[x]}{(\lambda - \lambda_1)^{m_{11}}} \oplus \frac{\mathbb{K}[x]}{(\lambda - \lambda_1)^{m_{12}}} \oplus \cdots \frac{\mathbb{K}[x]}{(\lambda - \lambda_1)^{m_{1t_1}}} \oplus \cdots \frac{\mathbb{K}[x]}{(\lambda - \lambda_s)^{m_{st_s}}}$$

我们先说明这样的分解在模同构的意义下是唯一的. 我们考虑特定的 λ_s , 将指数按大小排列, 由

$$(\lambda - \lambda_s)^j M_1 \cong (\lambda - \lambda_s)^j M_2, j \in \mathbb{N}$$

从而如果某一项不等, 则 j 在下降的过程中存在维数不等情况, 使得与同构矛盾.

现在设 φ, ψ 是两个 V 上的线性变换, 对应矩阵 A, B , 其分别诱导线性空间的模如果同构, 即同构映射 U 需要适合数乘,

$$U(x_av) = x_b(Uv)$$

得到 $U(Av) = B(Uv)$ 得到 $B = UAU^{-1}$, 从而 A, B 相似. 反之亦然. 由此, 我们得到此前的分解给出线性映射相似类的刻画.

由线性代数的知识, 以上的 λ_i 就是 ψ 的所有特征值, 最后我们得到 Jordan 标准型. 考虑子模 (ψ 不变子空间),

$$\frac{\mathbb{K}[\lambda]}{(\lambda - \lambda_t)^{m_t}}$$

自然有模中的基 $(\lambda - \lambda_t)^{m_t-1}, \dots, \lambda - \lambda_t, 1$, 对应着线性空间中的某些向量构成的基 e_{m_t-1}, \dots, e_1 . 由

$$\lambda((\lambda - \lambda_t)^{m_t-1}, \dots, \lambda - \lambda_t, 1) = ((\lambda - \lambda_t)^{m_t-1}, \dots, \lambda - \lambda_t, 1) \begin{pmatrix} \lambda_t & 1 & & \\ & \lambda_t & \ddots & \\ & & \ddots & 1 \\ & & & \lambda_t \end{pmatrix}$$

这里注意到 $\lambda(\lambda - \lambda_t)^{m_t-1} = (\lambda - \lambda_t)^{m_t} + \lambda_t(\lambda - \lambda_t)^{m_t-1}$, 前一项在该子模中被模掉了. 即 $\lambda(\lambda - \lambda_t)^{m_t-1} = \lambda_t(\lambda - \lambda_t)^{m_t-1}$

由此可知

$$\psi(e_{m_t-1}, \dots, e_1) = (e_{m_t-1}, \dots, e_1) \begin{pmatrix} \lambda_t & 1 & & \\ & \lambda_t & \ddots & \\ & & \ddots & 1 \\ & & & \lambda_t \end{pmatrix}$$

按此将所有子模的基合为 V_ψ 的基后得到 Jordan 标准型

$$\begin{pmatrix} J_{m_1}(\lambda_1) & & & \\ & J_{m_2}(\lambda_2) & & \\ & & \ddots & \\ & & & J_{m_k}(\lambda_k) \end{pmatrix}$$

此标准型在相似关系下的不变.

Singular 的 `linalg.lib` 中有计算 Jordan 标准型的函数,

```
> LIB"linalg.lib";
> ring R = (complex,2),x,dp;
> matrix A[3][3] = 3,2,1,0,2,1,3,2,4;
> print(jordannf(gauss_nf(A)));
2,0,0,
0,3,0,
0,1,3
```

似乎只能接受三角阵, 使用 `gauss_nf`.