

# 高等线性代数 2

第二十讲

## 正交相似 II

主要内容: 主轴定理

谱分解

二〇二四年春

# 1. 正交相似全系不变量

上一讲证明的主要结论为: 任一个实对称阵可正交对角化. 由此可得以下定理.

## 定理 1

实对称阵的特征值是实对称阵正交相似的全系不变量.

证明: 显然两个正交相似的矩阵有相同特征值. 现假设  $A, B$  为实对称阵, 且分别正交相似于对角阵

$$D_1 = \text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n), \quad D_2 = \text{diag}(\lambda'_1, \dots, \lambda'_n),$$

其中  $\lambda'_1, \dots, \lambda'_n$  是  $\lambda_1, \dots, \lambda_n$  的一个排列. 因为通过第一类初等变换交换对角线元素所得矩阵与原矩阵合同, 而且第一类初等阵是正交矩阵, 所以  $D_1$  与  $D_2$  正交相似, 故  $A$  与  $B$  正交相似.

## 2. 主轴定理

### 定理 2

设  $f(x_1, \dots, x_n) = \mathbf{x}^T A \mathbf{x}$  是一个  $n$  元实二次型. 则存在可逆线性变量代换

$$\mathbf{x} = Q\mathbf{y}$$

将  $f(x_1, \dots, x_n)$  化为

$$\lambda_1 y_1^2 + \dots + \lambda_n y_n^2,$$

且其中  $Q$  是一个正交矩阵,  $\lambda_1, \dots, \lambda_n$  是  $A$  的所有特征值. 因此,  $f(x_1, \dots, x_n)$  的正惯性指数等于  $A$  的正特征值的个数; 负惯性指数等于  $A$  的负特征值的个数.

### 3. 应用：二次曲面的分类

主轴定理的一个应用是可以给出二次曲面的分类. 设  $S$  是一个二次曲面, 且它在空间直角坐标系中的方程为:

$$a_{11}x_1^2 + a_{22}x_2^2 + a_{33}x_3^2 + 2a_{12}x_1x_2 + 2a_{13}x_1x_3 + 2a_{23}x_2x_3 \\ + 2b_1x_1 + 2b_2x_2 + 2b_3x_3 + c = 0.$$

该方程的二次项定义了一个三元实二次型  $f(x_1, x_2, x_3) = \mathbf{x}^T A \mathbf{x}$ , 其中  $A = (a_{ij})$ . 则由主轴定理可知, 存在一个 3 阶正交阵  $Q$ , 以及线性变量代换  $\mathbf{x} = Q\mathbf{y}$ , 将  $f(x_1, x_2, x_3)$  化为

$$\lambda_1 y_1^2 + \lambda_2 y_2^2 + \lambda_3 y_3^2,$$

其中  $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3$  是  $A$  的全部特征值. 换句话说, 存在新的直角坐标系, 使得  $S$  的方程具有形式

$$\lambda_1 x_1^2 + \lambda_2 x_2^2 + \lambda_3 x_3^2 + 2b'_1x_1 + 2b'_2x_2 + 2b'_3x_3 + c' = 0.$$

## 4. 推论

### 推论 1

设  $A$  是一个  $n$  阶实对称阵. 则  $A$  是正定的 (半正定的) 当且仅当  $A$  的特征值都大于零 (大于等于零). 而且当  $A$  是正定的 (半正定的) 时, 存在唯一的正定 (半正定) 矩阵  $B$  使得  $A = B^2$ .

证明: 由定理 2, 存在一个  $n$  阶正交阵  $Q$  使得

$$Q^T A Q = D = \text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n),$$

其中  $\lambda_1, \dots, \lambda_n$  是  $A$  的所有特征值. 因此

$$\begin{aligned} A \text{ 正定 (半正定)} &\Leftrightarrow D \text{ 正定 (半正定)} \\ &\Leftrightarrow \lambda_i > 0 (\lambda_i \geq 0), 1 \leq i \leq n. \end{aligned}$$

## 5. 推论证明

设  $A$  是正定的 (半正定的). 则

$$\begin{aligned} A &= Q \operatorname{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n) Q^T = Q (\operatorname{diag}(\sqrt{\lambda_1}, \dots, \sqrt{\lambda_n}))^2 Q^T \\ &= (Q \operatorname{diag}(\sqrt{\lambda_1}, \dots, \sqrt{\lambda_n}) Q^T) (Q \operatorname{diag}(\lambda_1, \dots, \sqrt{\lambda_n}) Q^T). \end{aligned}$$

令  $B = Q \operatorname{diag}(\sqrt{\lambda_1}, \dots, \sqrt{\lambda_n}) Q^T$ . 则  $B$  是正定的 (半正定的), 而且  $A = B^2$ .

唯一性. 若  $A$  正定, 且  $A = B_1^2 = B_2^2$ . 则由教材复习题六的习题 35 可知  $B_1 = B_2$ . 或参看证法二 (本讲命题 1).

本结论的推广可参看白皮书 p.536 例 9.61.

## 6. 例题 1

例 1: 设  $A$  是一个三阶实对称矩阵且其特征值为  $0, 3, 3$ . 已知  $\alpha_1 = (1, 1, 1)^T$  与  $\alpha_2 = (-1, 1, 0)^T$  分别是属于特征值  $0$  与  $3$  的特征向量. 求矩阵  $A$ .

解: 因为  $A$  实对称,  $A$  的属于特征值  $3$  的另一个特征向量  $\alpha_3$  和  $\alpha_1, \alpha_2$  都正交. 于是求解线性方程组

$$\begin{cases} x_1 + x_2 + x_3 = 0 \\ -x_1 + x_2 = 0 \end{cases}$$

可得  $(x_1, x_2, x_3) = c(-1, -1, 2)$ ,  $c$  任意实数.

## 7. 例题 1 解

所以  $\{\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3\}$  是一组正交基. 将它单位化可得

$$\gamma_1 = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{3}} \\ \frac{1}{\sqrt{3}} \\ \frac{1}{\sqrt{3}} \end{pmatrix}, \gamma_2 = \begin{pmatrix} -\frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} \\ 0 \end{pmatrix}, \gamma_3 = \begin{pmatrix} -\frac{1}{\sqrt{6}} \\ -\frac{1}{\sqrt{6}} \\ \frac{2}{\sqrt{6}} \end{pmatrix}.$$

令  $P = (\gamma_1, \gamma_2, \gamma_3)$ ,  $B = \text{diag}(0, 3, 3)$ . 则

$$A = PBP^T = \begin{pmatrix} 2 & -1 & -1 \\ -1 & 2 & -1 \\ -1 & -1 & 2 \end{pmatrix}.$$



## 8. 例题 2

例 2: 设  $A$  是  $n$  阶实对称阵且  $A^3 = I_n$ . 证明  $A = I_n$ .

证明: 令  $\lambda$  是  $A$  的特征值. 则  $\lambda^3 = 1$ . 又因为  $\lambda$  是实数, 所以  $\lambda = 1$ . 故  $A$  的特征值全为 1. 由定理 1 可知, 存在正交矩阵  $Q$  使得  $Q^T A Q = I_n$ . 所以  $A = Q I_n Q^T = I_n$ .

## 9. 例题 3

例 3: 设  $A, B$  是  $n$  阶正定矩阵, 则  $AB$  正定当且仅当  $AB = BA$ .

证明: 必要性显然. 现证明充分性. 若  $AB = BA$ , 则  $AB$  是实对称阵. 因为  $A$  正定, 存在可逆矩阵  $C$  使得

$$A = C^T C.$$

于是  $AB = C^T C B$  与  $(C^T)^{-1}(C^T C B)C^T = C B C^T$  相似. 又因为  $C B C^T$  是实对称阵, 而且与  $B$  相合, 由  $B$  正定可知  $C B C^T$  也正定. 所以  $C B C^T$  的特征值都是正实数. 故  $AB$  的特征值也都是正实数, 所以  $AB$  正定.

## 10. 谱分解 I

设  $\varphi$  是数域  $\mathbb{K}$  上  $n$  维线性空间  $V$  上的一个线性变换. 定义集合

$$\text{Spec}(\varphi) = \{\lambda \in \mathbb{K} \mid \lambda \text{ 是 } \varphi \text{ 的特征值}\},$$

称为  $\varphi$  的谱. 类似可定义一个方阵  $A \in M_n(\mathbb{K})$  的谱  $\text{Spec}(A)$ .

### 定理 3

设  $\varphi$  是数域  $\mathbb{K}$  上  $n$  维线性空间  $V$  上的一个线性变换. 则  $\varphi$  可对角化当且仅当存在分解 (称为  $\varphi$  的谱分解)

$$\varphi = \lambda_1 \pi_1 + \cdots + \lambda_s \pi_s,$$

其中  $\lambda_1, \dots, \lambda_s \in \mathbb{K}$  互不相同,  $\pi_i$  是  $V$  上非零的线性变换, 且

$$\pi_i^2 = \pi_i, \quad \pi_i \pi_j = 0, \quad i \neq j, \quad \pi_1 + \cdots + \pi_s = I_V.$$

## 11. 谱分解 II

证明:  $\Rightarrow$ . 设  $\varphi$  可对角化. 设  $\text{Spec}(\varphi) = \{\lambda_1, \dots, \lambda_s\}$ . 则

$$V = V_{\lambda_1} \oplus \dots \oplus V_{\lambda_s},$$

其中  $V_{\lambda_i}$  是  $\varphi$  的属于特征值  $\lambda_i$  的特征子空间.

对  $1 \leq i \leq s$ , 记  $\pi_i$  是  $V$  到子空间  $V_{\lambda_i}$  的投影变换. 则  $\pi_i$  满足

$$\pi_i^2 = \pi_i, \quad \pi_i \pi_j = 0, \quad i \neq j, \quad \pi_1 + \dots + \pi_s = I_V.$$

设  $\alpha = \sum_{i=1}^s \alpha_i \in V$ , 其中  $\alpha_i \in V_{\lambda_i}$ ,  $1 \leq i \leq s$ . 则有

$$\varphi(\alpha) = \sum_{i=1}^s \lambda_i \alpha_i = \sum_{i=1}^s \lambda_i \pi_i(\alpha) = (\lambda_1 \pi_1 + \dots + \lambda_s \pi_s)(\alpha).$$

于是  $\varphi = \lambda_1 \pi_1 + \dots + \lambda_s \pi_s$ .

## 12. 谱分解 III

⇐. 设存在非零线性变换  $\pi_i$ ,  $1 \leq i \leq s$  满足

$$\pi_i^2 = \pi_i, \quad \pi_i \pi_j = 0, \quad i \neq j, \quad \pi_1 + \cdots + \pi_s = I_V,$$

并且  $\varphi = \lambda_1 \pi_1 + \cdots + \lambda_s \pi_s$ , 其中  $\lambda_1, \dots, \lambda_s \in \mathbb{K}$  互不相同. 直接验证可得  $V = \text{Im} \pi_1 \oplus \cdots \oplus \text{Im} \pi_s$ . 并且对任意  $\beta = \pi_i(\alpha)$ , 有

$$\varphi(\beta) = \sum_{j=1}^s \lambda_j \pi_j(\pi_i(\alpha)) = \lambda_i \pi_i^2(\alpha) = \lambda_i \pi_i(\alpha) = \lambda_i \beta,$$

即  $\beta \in V_{\lambda_i}$ . 因此,  $\text{Im} \pi_i \subseteq V_{\lambda_i}$ . 从而有

$$V = \text{Im} \pi_1 \oplus \cdots \oplus \text{Im} \pi_s \subseteq V_{\lambda_1} + \cdots + V_{\lambda_s} = V_{\lambda_1} \oplus \cdots \oplus V_{\lambda_s}.$$

因此,  $V = V_{\lambda_1} \oplus \cdots \oplus V_{\lambda_s}$ . 即  $\varphi$  可对角化且  $\lambda_1, \dots, \lambda_s$  是  $\varphi$  的所有互不相同的特征值.

## 13. 可对角化矩阵的谱分解

类似地, 我们可以得到可对角化矩阵的谱分解.

### 定理 4

设  $A$  是数域  $\mathbb{K}$  上的一个  $n$  阶方阵. 则  $A$  可对角化当且仅当

$$A = \lambda_1 E_1 + \cdots + \lambda_s E_s,$$

其中  $\lambda_1, \dots, \lambda_s \in \mathbb{K}$  互不相同, 并且  $E_1, \dots, E_s$  是  $\mathbb{K}$  上非零  $n$  阶方阵, 且满足

$$E_i^2 = E_i, \quad E_i E_j = 0, \quad i \neq j, \quad E_1 + \cdots + E_s = I_n.$$

定理中的分解式  $A = \lambda_1 E_1 + \cdots + \lambda_s E_s$  称为可对角化矩阵  $A$  的谱分解. 而且该谱分解是唯一的.

## 14. 推论

### 推论 2

设  $A$  是一个  $n$  阶实方阵. 则  $A$  是对称阵  $\Leftrightarrow A$  可正交对角化  $\Leftrightarrow A = \lambda_1 E_1 + \cdots + \lambda_s E_s$ , 其中  $\lambda_1, \cdots, \lambda_s$  是互不相同的实数, 且  $E_1, \cdots, E_s$  是实对称阵, 满足

$$E_i^2 = E_i, \quad E_i E_j = 0, \quad i \neq j, \quad E_1 + \cdots + E_s = I_n.$$

设  $A$  是一个  $n$  阶实对称阵. 则  $A = Q \operatorname{diag}(\lambda_1, \cdots, \lambda_n) Q^T$ , 其中  $Q = (\gamma_1, \cdots, \gamma_n)$  是一个正交矩阵. 于是  $\{\gamma_1, \cdots, \gamma_n\}$  是欧氏空间  $\mathbb{R}^n$  的一组标准正交基, 并得到  $A$  的分解式

$$A = (\gamma_1, \cdots, \gamma_n) \operatorname{diag}(\lambda_1, \cdots, \lambda_n) \begin{pmatrix} \gamma_1^T \\ \vdots \\ \gamma_n^T \end{pmatrix} = \lambda_1 \gamma_1 \gamma_1^T + \cdots + \lambda_n \gamma_n \gamma_n^T.$$

## 15. 例题 4

例 4: 求矩阵  $A = \begin{pmatrix} 4 & 2 & 2 \\ 2 & 4 & 2 \\ 2 & 2 & 4 \end{pmatrix}$  的谱分解.

解: 已知  $\text{Spec}(A) = \{8, 2\}$ , 且它们的重数分别是 1 与 2. 分别取  $V_8$  与  $V_2$  的标准正交基

$$\{\gamma_1 = \frac{1}{\sqrt{3}}(1, 1, 1)^T\}, \{\gamma_2 = \frac{1}{\sqrt{2}}(1, -1, 0)^T, \gamma_3 = \frac{1}{\sqrt{6}}(1, 1, -2)^T\}.$$

因此,  $A$  的谱分解为

$$A = 8\gamma_1\gamma_1^T + 2(\gamma_2, \gamma_3) \begin{pmatrix} \gamma_2^T \\ \gamma_3^T \end{pmatrix} = 8 \begin{pmatrix} \frac{1}{3} & \frac{1}{3} & \frac{1}{3} \\ \frac{1}{3} & \frac{1}{3} & \frac{1}{3} \\ \frac{1}{3} & \frac{1}{3} & \frac{1}{3} \end{pmatrix} + 2 \begin{pmatrix} \frac{2}{3} & -\frac{1}{3} & -\frac{1}{3} \\ -\frac{1}{3} & \frac{2}{3} & -\frac{1}{3} \\ -\frac{1}{3} & -\frac{1}{3} & \frac{2}{3} \end{pmatrix}.$$



## 16. 推论 1 的证法二

### 命题 1

设  $\varphi$  是  $n$  维欧氏空间上的一个半正定对称变换. 则存在唯一的半正定对称变换  $\psi$  使得  $\varphi = \psi^2$ .

证明: 先证存在性. 设  $\varphi = \lambda_1\pi_1 + \cdots + \lambda_t\pi_t$  是  $\varphi$  的谱分解, 其中  $\lambda_1, \cdots, \lambda_t \geq 0$  是  $\varphi$  的所有互不相同的特征值,  $\pi_1, \cdots, \pi_t$  是  $V$  上的对称变换且满足

$$\pi_i\pi_j = \delta_{ij}\pi_i, \quad 1 \leq i, j \leq t, \quad \pi_1 + \cdots + \pi_t = I_V,$$

令  $\mu_i = \sqrt{\lambda_i}$ ,  $1 \leq i \leq t$ , 并且定义  $\psi = \mu_1\pi_1 + \cdots + \mu_t\pi_t$ . 则  $\psi$  是半正定的对称变换且

$$\psi^2 = (\mu_1\pi_1 + \cdots + \mu_t\pi_t)(\mu_1\pi_1 + \cdots + \mu_t\pi_t) = \lambda_1\pi_1 + \cdots + \lambda_t\pi_t = \varphi.$$

## 17. 证明续

再证明唯一性. 设  $\theta$  是  $V$  上的半正定对称变换也满足  $\theta^2 = \varphi$ . 考虑  $\theta$  的谱分解  $\theta = \nu_1\omega_1 + \cdots + \nu_s\omega_s$ , 其中  $\nu_1, \cdots, \nu_s \geq 0$  是  $\theta$  所有互不相同的特征值,  $\omega_1, \cdots, \omega_s$  是  $V$  上的对称变换且满足

$$\omega_i\omega_j = \delta_{ij}\omega_i, \quad 1 \leq i, j \leq s, \quad \omega_1 + \cdots + \omega_s = I_V.$$

于是  $\varphi = \theta^2 = \nu_1^2\omega_1 + \cdots + \nu_s^2\omega_s$ . 因此,  $\nu_1^2, \cdots, \nu_s^2$  是  $\varphi$  的所有互不相同的特征值, 且对于  $1 \leq i \leq s$ ,  $\text{Im}\omega_i$  恰是  $\varphi$  的属于特征值  $\nu_i^2$  的特征子空间  $V_{\nu_i^2}$ . 因此,  $s = t$ , 并且经过重新排序后, 可假设  $\lambda_i = \nu_i^2$ ,  $1 \leq i \leq t$ . 一方面,  $\text{Im}\pi_i = \text{Im}\omega_i = V_{\lambda_i}$ . 另一方面,  $\pi_i$  与  $\omega_i$  都是  $V$  到  $V_{\lambda_i}$  的正交投影. 所以  $\pi_i = \omega_i$ . 综上得到,  $\theta = \psi$ .