

第3章 图像分析— 3.5纹理描述

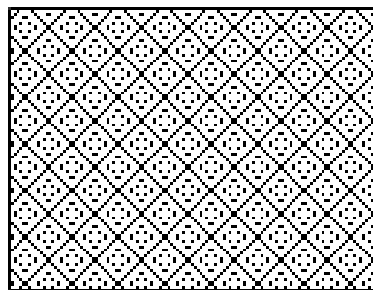
信控学院 蔡利梅

3.5.1 纹理图像与纹理描述

纹理图像：图像分析中常用的概念，类似于砖墙、布匹、草地等**具有重复性结构的图像**；

特点：灰度分布一般具有某种**周期性**，即便灰度变化是随机的，也具有一定的统计特性，周期长纹理显得粗糙，周期短纹理细致。

纹理描述：用数据表达这种灰度的分布



3.5.2 联合概率矩阵法

■ 定义

对图像所有像素进行统计调查，描述其灰度分布的方法。

取图像中点 (x, y) 及偏离点 $(x + \Delta x, y + \Delta y)$ ，设该点对的灰度值为 (f_1, f_2) ，移动点 (x, y) ，得到各种 (f_1, f_2) 值。设灰度值级数为 L ，则 f_1 与 f_2 的组合共有 L^2 种。对于整个画面，统计出每一种 (f_1, f_2) 值出现的次数，排列成方阵，归一化为 (f_1, f_2) 出现的概率 $p(f_1, f_2)$ ，称方阵为联合概率矩阵，也称为灰度共生矩阵。

■ 示例

2	6	10	14	2	6	10
6	10	14	2	6	10	14
10	14	2	6	10	14	2
14	2	6	10	14	2	6
2	6	10	14	2	6	10
6	10	14	2	6	10	14
10	14	2	6	10	14	2

0	1	2	3	0	1	2
1	2	3	0	1	2	3
2	3	0	1	2	3	0
3	0	1	2	3	0	1
0	1	2	3	0	1	2
1	2	3	0	1	2	3
2	3	0	1	2	3	0

$$f_2 \begin{matrix} 0 & 1 & 2 & 3 \\ 0 & 10 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 11 \\ 2 & 0 & 0 & 0 \\ 3 & 10 & 0 & 0 \end{matrix} \quad (\Delta x = 1, \Delta y = 0)$$

f_1, f_2 分别取值为 0、1、2、3，将 (f_1, f_2) 各种组合出现的次数排列起来，得联合概率矩阵

$$\begin{pmatrix} 0 & 10/42 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 11/42 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 11/42 \\ 10/42 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$(\Delta x, \Delta y)$ 取不同的
数值组合，得到不
同的联合概率矩阵：

$$\begin{matrix} & 0 & 1 & 2 & 3 \\ \begin{matrix} 0 \\ 1 \\ 2 \\ 3 \end{matrix} & \begin{pmatrix} 0 & 0 & 9 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 10 \\ 9 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 8 & 0 & 0 \end{pmatrix} \end{matrix}$$

$(\Delta x = 2, \Delta y = 0)$

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & 9/36 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 10/36 \\ 9/36 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 8/36 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{matrix} & 0 & 1 & 2 & 3 \\ \begin{matrix} 0 \\ 1 \\ 2 \\ 3 \end{matrix} & \begin{pmatrix} 8 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 9 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 10 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 9 \end{pmatrix} \end{matrix}$$

$(\Delta x = 1, \Delta y = 1)$

$$\begin{pmatrix} 8/36 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 9/36 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 10/36 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 9/36 \end{pmatrix}$$

$\Delta x, \Delta y$ 的取值要根据
纹理周期分布的特性
来选择，较细的纹理
选取较小的差分值。

■ 基于联合概率矩阵的特征

角二阶矩(能量):

$$ASM = \sum_{f_1} \sum_{f_2} [p(f_1, f_2)]^2$$

区域越不平滑, ASM 越低

1	1	1	1	1	1
1	1	1	1	1	1
1	1	1	1	1	1
1	1	1	1	1	1
1	1	1	1	1	1
1	1	1	1	1	1

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$(\Delta x = 1, \Delta y = 0)$

平滑图像, $ASM=1$

0	1	0	1	0	0
2	0	2	0	2	2
0	3	0	3	0	0
1	3	1	3	1	1
2	1	2	1	2	2
3	2	3	2	3	3

$$\frac{1}{30} \begin{pmatrix} 2 & 2 & 2 & 2 \\ 2 & 1 & 2 & 2 \\ 2 & 2 & 2 & 2 \\ 2 & 2 & 2 & 1 \end{pmatrix}$$

$(\Delta x = 1, \Delta y = 0)$

不平滑图像, ASM 很小

对比度:

$$CON = \sum_k k^2 \left[\sum_{f_1} \sum_{f_2} p(f_1, f_2) \right]_{k=|f_1-f_2|}$$

图像像素值变化很快,
则CON会有较大取值

0	0	0	0	0	0
1	1	1	1	1	1
2	2	2	2	2	2
3	3	3	3	3	3
1	1	1	1	1	1
2	2	2	2	2	2

$$\frac{1}{30} \begin{pmatrix} 5 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 10 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 10 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 5 \end{pmatrix}$$

$(\Delta x = 1, \Delta y = 0)$

对角线取值大, 亮度变化
慢, CON小

0	2	0	2	0	2
1	3	1	3	1	3
2	0	2	0	2	0
3	1	3	1	3	1
0	2	0	2	0	2
1	3	1	3	1	3

$$\frac{1}{30} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 8 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 8 \\ 7 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 7 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$(\Delta x = 1, \Delta y = 0)$

非对角线取值大, 亮度变
化快, CON较大

倒数差分矩:

$$IDM = \sum_{f_1} \sum_{f_2} \frac{p(f_1, f_2)}{1 + |f_1 - f_2|}$$

图像像素值均匀相等时,
IDM就会取较大的值。相反,
区域越不平滑, IDM值越小

熵:

$$ENT = - \sum_{f_1} \sum_{f_2} p(f_1, f_2) \log_2 p(f_1, f_2)$$

平滑图像熵值小

相关系数:

$$COR = \frac{\sum_{f_1} \sum_{f_2} (f_1 - \mu_{f_1})(f_2 - \mu_{f_2}) p(f_1, f_2)}{\sigma_{f_1} \sigma_{f_2}}$$

$$\mu_{f_1} = \sum_{f_1} f_1 \sum_{f_2} p(f_1, f_2)$$

$$\mu_{f_2} = \sum_{f_2} f_2 \sum_{f_1} p(f_1, f_2)$$

$$\sigma_{f_1}^2 = \sum_{f_1} (f_1 - \mu_{f_1})^2 \sum_{f_2} p(f_1, f_2) \quad \sigma_{f_2}^2 = \sum_{f_2} (f_2 - \mu_{f_2})^2 \sum_{f_1} p(f_1, f_2)$$

■ 实例

打开一幅灰度图像，生成联合概率矩阵并计算参数



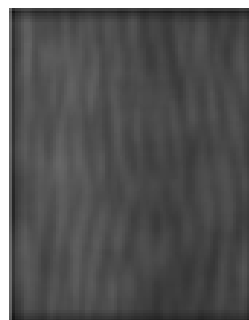
status1 =

Contrast: 0.6303

Correlation: 0.7874

Energy: 0.0901

Homogeneity: 0.7628



status2 =

Contrast: 0.0893

Correlation: 0.9606

Energy: 0.2396

Homogeneity: 0.9553

平滑后图像对比度降低，自相关性增强，角二阶矩和倒数差分矩增大。

3.5.3 灰度差分统计法

■ 定义

灰度差分：图像中一点 (x, y) ，与另一点 $(x + \Delta x, y + \Delta y)$ 的灰度差值： $g(x, y) = |f(x, y) - f(x + \Delta x, y + \Delta y)|$

在画面上移动点 (x, y) ，累计出 $g(x, y)$ 取各个数值的次数，作出 $g(x, y)$ 的直方图，进而计算 $g(x, y)$ 取值的概率 $p_g(i)$ 。

当采用较小 i 值的概率 $p_g(i)$ 较大时，说明纹理较粗；概率较平坦时，说明纹理较细。

■ 示例

$$\Delta x = 1, \Delta y = 0$$

0	0	0	0	0	0
1	1	1	1	1	1
2	2	2	2	2	2
3	3	3	3	3	3
1	1	1	1	1	1
2	2	2	2	2	2

0	0	0	0	0	
0	0	0	0	0	
0	0	0	0	0	
0	0	0	0	0	
0	0	0	0	0	
0	0	0	0	0	

原图像

灰度差分图像

$$p_z(0) = 1; p_z(1) = 0; p_z(2) = 0; p_z(3) = 0;$$

水平方向上纹理较粗

0	1	2	3	2	1
1	3	1	3	1	3
0	3	0	3	0	3
2	2	2	2	2	2
0	0	0	1	2	3
1	3	1	3	0	3

1	1	1	1	1	
2	2	2	2	2	
3	3	3	3	3	
0	0	0	0	0	
0	0	1	1	1	
2	2	2	3	3	

原图像

灰度差分图像

$$p_z(0) = 7/30; p_z(1) = 8/30;$$

$$p_z(2) = 8/30; p_z(3) = 7/30;$$

水平方向上纹理较细

■ 基于灰度差分统计的特征参数

对比度:

$$CON = \sum_i i^2 p_g(i)$$

角度方向二阶矩:

$$ASM = \sum_i [p_g(i)]^2$$

熵:

$$ENT = - \sum_i p_g(i) \log_2 p_g(i)$$

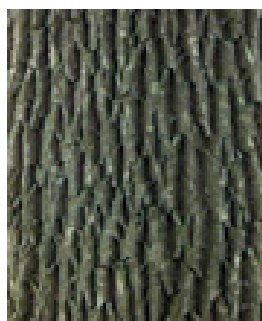
平均值:

$$MEAN = \frac{1}{m} \sum_i i p_g(i)$$

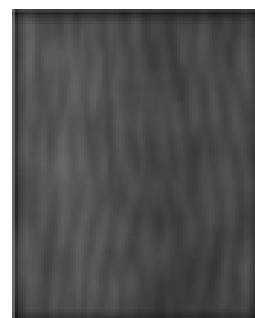
$p_g(i)$ 较平坦时, ASM较小, ENT较大; 若 $p_g(i)$ 分布在原点附近, 则MEAN值较小。

■ 实例

打开一幅灰度图像，进行灰度差分统计描述纹理



CON: 208.0318
ASM: 0.2528
ENT: 3.6673
MEAN: 0.0336



CON: 79.4376
ASM: 0.6718
ENT: 1.0036
MEAN: 0.0065

平滑后图像对比度降低，熵降低

3.5.4行程长度法

■ 定义

行程长度：在同一方向上具有相同灰度值的像素个数

行程长度矩阵：设点 (x, y) 的灰度值为 f ，统计从任一点出发沿 θ 方向上连续 n 个点都具有灰度值 f 的概率，记为 $p(f, n)$ 。把 (f, n) 在图像中出现的次数表示成矩阵第 f 行第 n 列的元素，构成行程长度矩阵

■ 示例

有4个灰度级，对于2个方向 0° 、 45° ，
定义相应的行程长度矩阵 M_{RL} 。

$$f = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 2 & 2 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \\ 3 & 2 & 3 & 3 \\ 3 & 2 & 2 & 2 \end{pmatrix} \quad M_{RL}(0^\circ) = \begin{pmatrix} 0 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \\ 2 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad M_{RL}(45^\circ) = \begin{pmatrix} 4 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & 0 & 0 \\ 6 & 0 & 0 & 0 \\ 4 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

■ 使用灰度级行程长度的特征

短行程补偿

$$SRE = \frac{\sum_f \sum_n \left(\frac{M_{RL}(f, n)}{n^2} \right)}{\sum_f \sum_n M_{RL}(f, n)}$$

长行程补偿

$$LRE = \frac{\sum_f \sum_n (M_{RL}(f, n) n^2)}{\sum_f \sum_n M_{RL}(f, n)}$$

粗糙图像短行程较多, SRE 大;
平滑图像长行程较多, LRE 大。

行程百分比

$$RP = \frac{\sum_f \sum_n M_{RL}(f, n)}{N}$$

具有较长线纹理时, 总的行程情况数较少, RP 较小。

■ 使用灰度级行程长度的特征

灰度级非
均匀性

$$GLD = \frac{\sum_f \left[\sum_n (M_{RL}(f, n)) \right]^2}{\sum_f \sum_n M_{RL}(f, n)}$$

若各灰度各种行程情况出现较均匀， GLD 较小，表明纹理较细，变化剧烈；
若某种灰度出现较多，则 GLD 较大，表明纹理较粗，变化平缓。

行程长度
非均匀性

$$RLD = \frac{\sum_n \left[\sum_f (M_{RL}(f, n)) \right]^2}{\sum_f \sum_n M_{RL}(f, n)}$$

各行程的频数相近，则 RLD 较小；
当某些行程长度出现较多时，则 RLD 较大。

■ 使用灰度级行程长度的特征

$$f = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 2 & 3 & 0 & 1 & 2 \\ 1 & 2 & 3 & 0 & 1 & 2 & 3 \\ 2 & 3 & 0 & 1 & 2 & 3 & 0 \\ 3 & 0 & 1 & 2 & 3 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 2 & 3 & 0 & 1 & 2 \\ 1 & 2 & 3 & 0 & 1 & 2 & 3 \\ 2 & 3 & 0 & 1 & 2 & 3 & 0 \end{bmatrix}$$

$$M_{RL}(45^\circ) = f \begin{matrix} n & 1 & 2 & 3 & 4 & 5 & 6 & 7 \\ \begin{matrix} 0 \\ 1 \\ 2 \\ 3 \end{matrix} & \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 & 0 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \end{matrix}$$

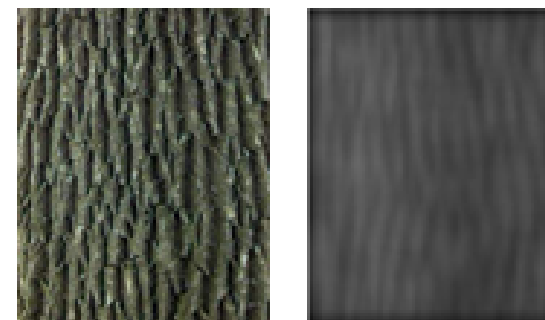
$$SRE = \frac{\left[\left(2 + \frac{2}{5^2} \right) + \left(\frac{1}{2^2} + \frac{1}{4^2} + \frac{1}{6^2} \right) + \left(\frac{2}{3^2} + \frac{1}{7^2} \right) + \left(\frac{1}{2^2} + \frac{1}{4^2} + \frac{1}{6^2} \right) \right]}{13} = 0.23$$

$$LRE = \frac{\left[(2 + 2 \times 5^2) + (2^2 + 4^2 + 6^2) + (2 \times 3^2 + 7^2) + (2^2 + 4^2 + 6^2) \right]}{13} = 17.77$$

$$GLD = \frac{4^2 + 3^2 + 3^2 + 3^2}{13} = 3.308 \quad RLD = \frac{2^2 + 2^2 + 2^2 + 2^2 + 2^2 + 2^2 + 1^2}{13} = 1.9 \quad RP = \frac{13}{49} = 0.26$$

■ 实例

编程计算树皮图像45° 方向行程长度矩阵及参数



	<i>SRE</i>	<i>LRE</i>	<i>GLD</i>	<i>RLD</i>	<i>RP</i>
原图像	0.9846	1.0651	257.0163	3.3197e+04	0.3970
平滑图像	0.8186	141.2293	971.0011	2.4555e+04	0.2193

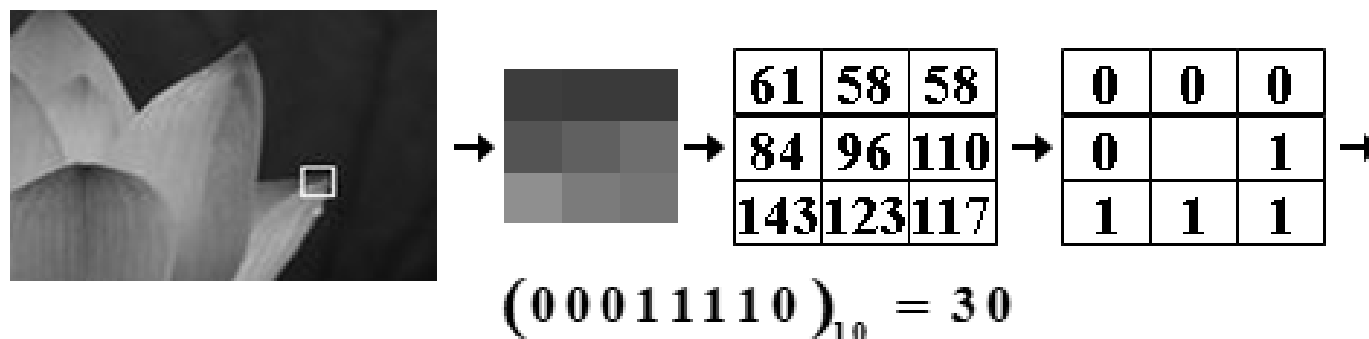
平滑后图像行程增多，LRE增大，变化缓慢，GLD增大

3.5.5 LBP特征

LBP (Local Binary Pattern), 局部二元模式

■ LBP特征提取

3×3的窗口内, 灰度值大于中心像素的位置记为1, 否则为0, 产生8位无符号二进制数, 转换为十进制数, 即为该窗口中心像素点的LBP值



通常将图像分为 $n \times n$ 的子区域，对子区域内的像素点计算LBP值，并统计其直方图，以直方图作为其判别特征。

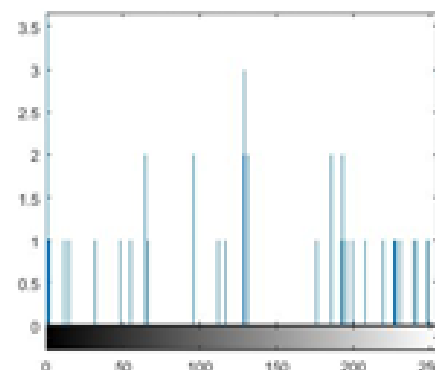
计算Lena图像的LBP特征图



原图



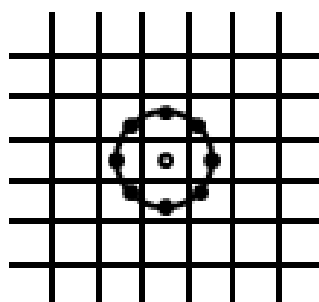
LBP特征图



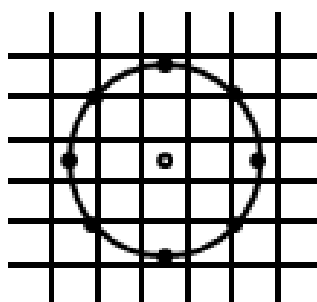
第一个 8×8 子区域
LBP直方图

■ 圆形LBP算子

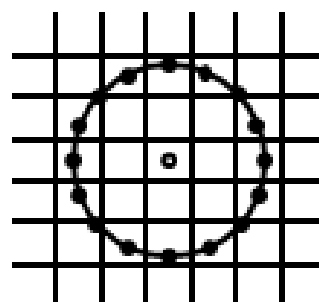
用圆形邻域，半径为R的圆形邻域内有P个采样点



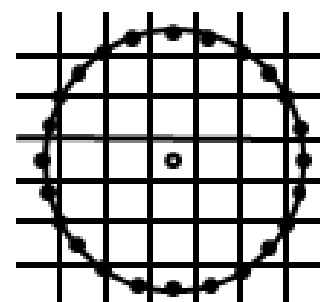
LBP_8^1



LBP_8^2



LBP_{16}^2

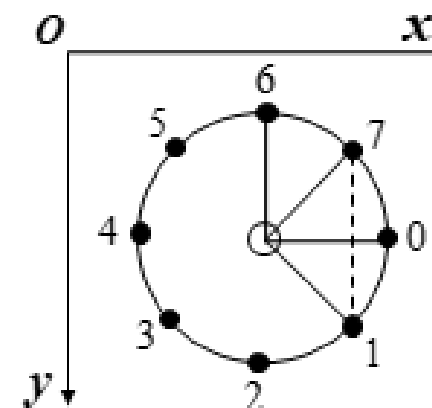


LBP_{24}^3

■ 圆形LBP算子

设中心像素点为 (x_c, y_c) ，黑色采样点为 (x_k, y_k) , $k = 0, 1, \dots, P - 1$ ，采样点为非整数像素，用插值方法确定其像素值

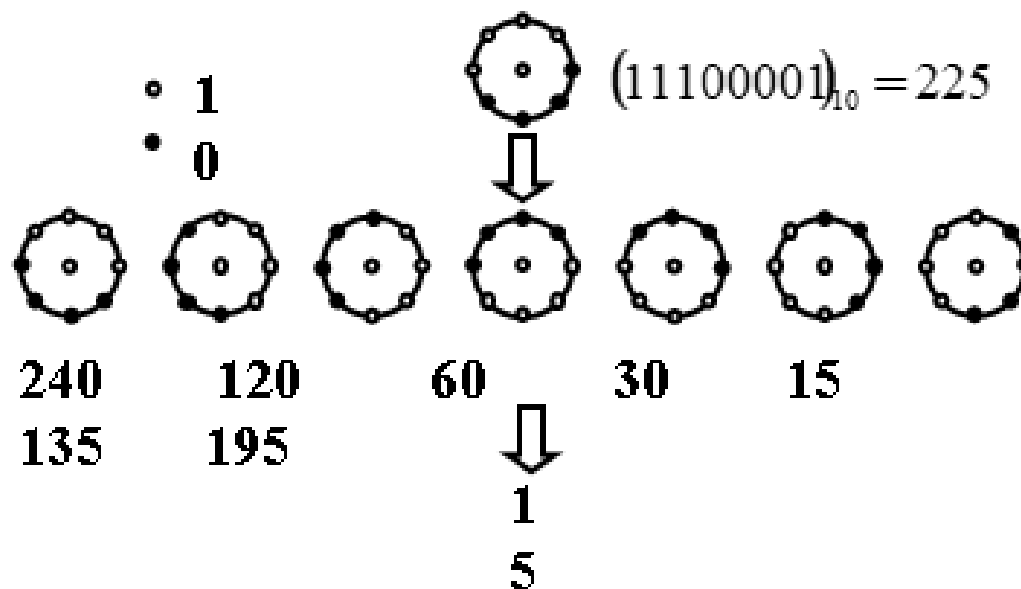
$$\begin{cases} x_k = x_c + R \times \cos\left(\frac{2\pi k}{P}\right) \\ y_k = y_c + R \times \sin\left(\frac{2\pi k}{P}\right) \end{cases}$$



圆形LBP采样点

■ LBP旋转不变模式

不断的旋转圆形邻域内的LBP特征，得到一系列LBP值，选择值最小的作为中心像素点的LBP值



■ 实例

计算Lena图像的LBP旋转模式特征图



LBP_4^3



LBP_8^1



LBP_8^2



LBP_{16}^2