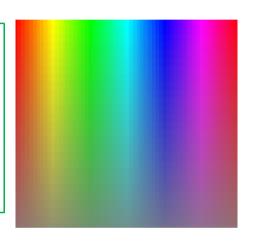




2.1.1颜色的表示

颜色的表示:将颜色转变为数字量,是颜色的 定量度量问题。

颜色是光作用于人眼引起的视觉特性,不是纯物理量,涉及观察者的视觉生理、心理、照明条件、观察条件等许多问题。



颜色是通过颜色<mark>匹配实验来进行测量。CIE在前期研究的基础上,</mark>制定了一系列的标准,用于颜色的表示。

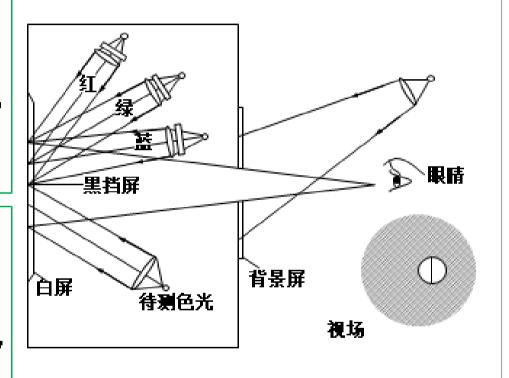


■ 颜色匹配实验

混合基本颜色,将混合色和待 测颜色调节到视觉上相同,用 基本颜色数量来表示待测颜色。 将观察者的颜色感觉数字化的 实验。

三<mark>原色</mark>:用于颜色混合的三种 基本颜色

三刺激值: 当与待测色达到色 匹配时所需要的三原色的数量, 记作*R、G、B*



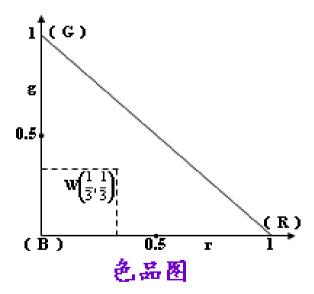


- 颜色匹配实验
 - □ 颜色匹配方程 $C(C) \equiv R(R) + G(G) + B(B)$

C代表被匹配色数量,(C)代表被匹配颜色单位,(R)、(G)、(B)代表产生混合色的红、绿、蓝三原色单位。

色品坐标: 三原色各自在 R+G+B总量中的相对比例, g=G/(R+G+B) g=G/(R+G+B) g=G/(R+G+B) g=G/(R+G+B) 0.54

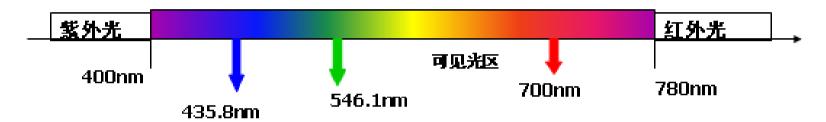
色品图:以色品坐标r、g表示的平面图





■ CIE 1931-RGB系统

□ 选择三原色

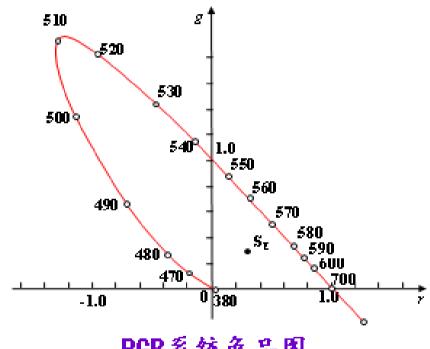


□ 确定三原色单位

以相等数量的三原色刺激值(R=G=B=1)匹配出等能白光,来确定三刺激值单位(R)、(G)、(B)。

$$C(C) \equiv R(R) + G(G) + B(B)$$

■ CIE 1931-RGB系统



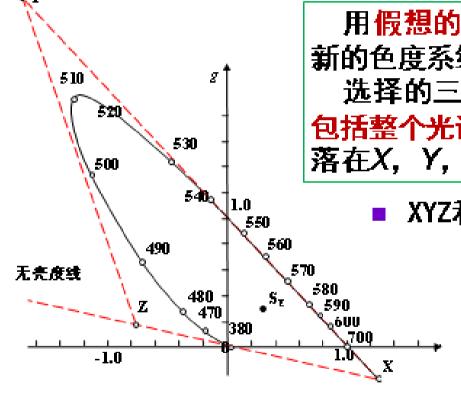
RGB系统色品图

1931年,CIE定出匹配等能光谱 色的RGB三刺激值,代表人眼2° 视场的平均颜色视觉特性、称为 "CIE 1931- RGB色度系统"。

光谱三刺激值与色度坐标都出现 了负值,计算不方便,又不易理 解,因此,1931年CIE讨论推荐 了一个新的国际通用色度系统-CIE1931-XYZ系统。



CIE 1931标准色度系统



用假想的三原色(X)、(Y)、(Z)建立一个新的色度系统,光谱三刺激值全为正值。 选择的三原色,所形成的颜色三角形能 包括整个光谱轨迹。即整个光谱轨迹完全 落在X, Y, Z所形成的虚线三角形内。

XYZ和RGB系统三刺激值间的关系

$$X = 2.7689R + 1.7517G + 1.1302B$$

$$Y = 1.0000R + 4.5907G + 0.0601B$$

$$Z = 0 +0.0565G +5.5943B$$



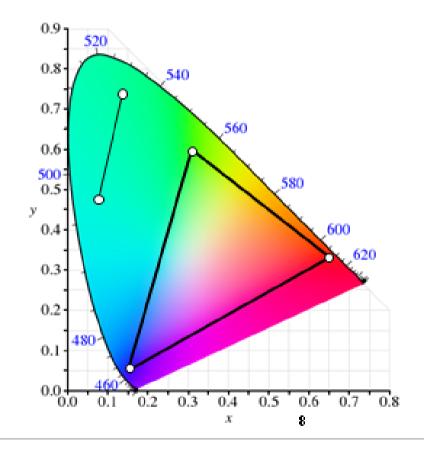
■ CIE 1931标准色度系统

〇 色品坐标
$$\begin{cases} x = X/(X+Y+Z) \\ y = Y/(X+Y+Z) \\ z = Z/(X+Y+Z) \end{cases}$$

□ CIE 1931 x-y色品图

中心为非彩色点,光谱轨迹上的 点代表不同波长的光谱色,是饱 和度最高的颜色

适用于2°视场的中央视觉观察条件





CIE 1976L*a*b*均匀颜色空间

颜色的差别 如何衡量? 均匀颜色空间:一个三维空间,每点代表一种颜色,空间中两点之间的距离代表两种颜色的色差,相等距离代表相同的色差,以解决色差判别的问题

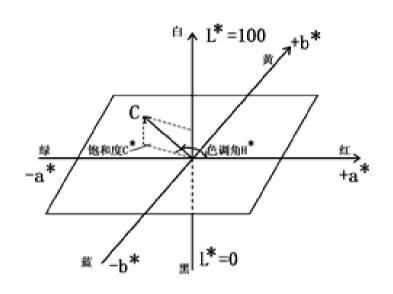
1976年CIE推荐了两个色空间: CIE 1976L*u*v*色空间和CIE 1976L*a*b*色空间

- CIE LUV主要应用于照明、CRT和电视工业以及那些采用加色 法混合产生色彩的行业。
- CIE LAB主要应用于颜料和图像艺术工业,近代的颜色数码成像标准和实际应用也是用CIE LAB。



■ CIE 1976L*a*b*均匀颜色空间

□ LAB三维模型及坐标计算



$$\begin{cases} L^* = 116 f\left(Y/Y_n\right) - 16 \\ a^* = 500 \left[f\left(X/X_n\right) - f\left(Y/Y_n\right)\right] \\ b^* = 200 \left[f\left(Y/Y_n\right) - f\left(Z/Z_n\right)\right] \end{cases} \quad \alpha = \frac{X}{X_n}, \frac{Y}{Y_n}, \frac{Z}{Z_n}$$

$$\begin{cases} f(\alpha) = (\alpha)^{\frac{1}{3}} & \alpha > (24/116)^{3} \\ f(\alpha) = \alpha 841/108 + 16/116 & \alpha \le (24/116)^{3} \end{cases}$$

XYZ为颜色的三刺激值;

 X_n , Y_n , Z_n : CIE标准照明体照射到完全漫反射体表面的三刺激值。



- CIE 1976L*a*b*均匀颜色空间
 - □ LAB色差计算

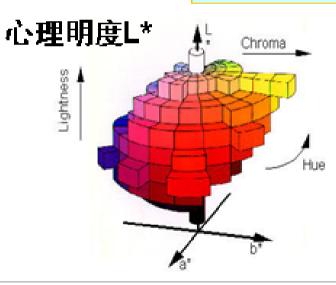
$$\Delta E_{ab}^{\bullet} = \left[\left(L_1 - L_2 \right)^2 + \left(a_1 - a_2 \right)^2 + \left(b_1 - b_2 \right)^2 \right]^{\frac{1}{2}}$$
$$= \left[\left(\Delta L^2 \right)^2 + \left(\Delta a^2 \right)^2 + \left(\Delta b^2 \right)^2 \right]^{\frac{1}{2}}$$

- □ 改进的色差公式方案
- CMC(I:c)色差公式
- BFD色差公式
- CIE DE2000色差公式

□ LCH圆柱坐标系

心理彩度C*
$$C_{ab}^* = [(a *)^2 + (b *)^2]^{1/2}$$

心理色相角H*
$$H_{ab}^* = \arctan(b */a *)$$

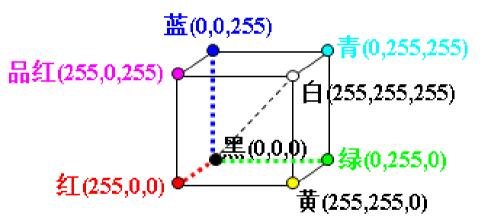




■ RGB颜色模型

CIE规定以700mm(红)、546.1mm(绿)、435.8mm(蓝)三个色光为三原色。自然界的颜色可以通过选用这三原色按不同比例混合而成。

RGB模型为正立方体



计算机、监视器采用这种颜色模型



■ CMY/CMYK颜色模型

CMY(青、紫、黄)、CMYK(青、紫、黄、黑):等量的CMY原色产生黑色,但不纯,加入黑色,形成CMYK模型

运用在大多数在纸上沉积彩色颜料的设备,如彩色打印机和复印机。

- □ CMY和RGB之间的转换
 - RGB→CMY: 计算机内部采用RGB 数据,彩打要求CMY数据
 - ◆ CMY→RGB: 无实际意义

$$K = min(1 - R, 1 - G, 1 - B)$$

$$C = (1 - R - K)/(1 - K)$$

$$M = (1 - G - K)/(1 - K)$$

$$Y = (1 - B - K)/(1 - K)$$



YIQ/YUV/YCbCr颜色模型

Y指亮度,即灰度值;IQ、UV、CbCr指色调,描述色彩及饱和度。

特点:

亮度和色度分开表示

- 单独处理亮度或色度而不影响另一个
- 人的可视系统对亮度变化比对色调和 饱和度变化更敏感,在压缩编码时, 对色度信息进行下采样

应用:用于彩色电视广播,YIQ被NTSC制式采用,YUV被PAL制式采用;YCbCr是作为ITU-R BT.601标准的一部分而制定,是YUV经过缩放和偏移的版本,充分考虑了色彩组成时RGB三色的重要因素,压缩时可以充分去除冗余量。



YIQ/YUV/YCbCr颜色模型

□ YIQ和RGB之间的转换

$$\begin{pmatrix} Y \\ I \\ Q \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0.299 & 0.587 & 0.114 \\ 0.596 & -0.275 & -0.321 \\ 0.212 & -0.523 & 0.311 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} R \\ G \\ B \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} R \\ G \\ B \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0.956 & 0.621 \\ 1 & -0.272 & -0.647 \\ 1 & -1.106 & 1.703 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} Y \\ I \\ Q \end{pmatrix}$$

□ YUV和RGB之间的转换

$$\begin{pmatrix} Y \\ U \\ V \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0.299 & 0.587 & 0.114 \\ -0.148 & -0.289 & 0.437 \\ 0.615 & -0.515 & -0.100 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} R \\ G \\ B \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} R \\ G \\ B \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1.140 \\ 1 & -0.395 & -0.581 \\ 1 & 2.032 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} Y \\ U \\ V \end{pmatrix}$$



YIQ/YUV/YCbCr颜色模型

YCbCr和RGB之间的转换

$$\begin{cases} Y' = 0.299R' + 0.587G' + 0.114B' & Y = 219 \times Y' + 16 \\ P_b = (B' - Y')/k_b = -0.1687R' - 0.3313G' + 0.500B' & C_b = 224 \times P_b + 128 & R', G', B' \in [0] \\ P_r = (R' - Y')/k_r = 0.500R' - 0.4187G' - 0.0813B' & C_r = 224 \times P_r + 128 & Y \in [16, 235] \end{cases}$$

$$Y = 219 \times Y' + 16$$

 $C_b = 224 \times P_b + 128$ $R', G', B' \in [0,1]$
 $C_r = 224 \times P_r + 128$ $Y \in [16,235]$

$$\begin{cases} R = \frac{255}{219} (Y - 16) + \frac{255}{224} \cdot k_{\gamma} \cdot (C_{\gamma} - 128) \\ G = \frac{255}{219} (Y - 16) - \frac{255}{224} \cdot k_{\delta} \cdot \frac{0.114}{0.587} \cdot (C_{\delta} - 128) - \frac{255}{224} \cdot k_{\gamma} \cdot \frac{0.299}{0.587} \cdot (C_{\gamma} - 128) \\ B = \frac{255}{219} (Y - 16) + \frac{255}{224} \cdot k_{\delta} \cdot (C_{\delta} - 128) \end{cases}$$

$$k_{\gamma} = 2 (1 - 0.299)$$

$$k_{\delta} = 2 (1 - 0.114)$$

$$C_b, C_r \in [16, 240]$$

$$k_{y} = 2(1-0.299)$$

$$k_b = 2(1-0.114)$$



■ YIQ/YUV/YCbCr颜色模型

□ 常见的灰度化方法之一

Y = 0.299 R + 0.587 G + 0.114 B





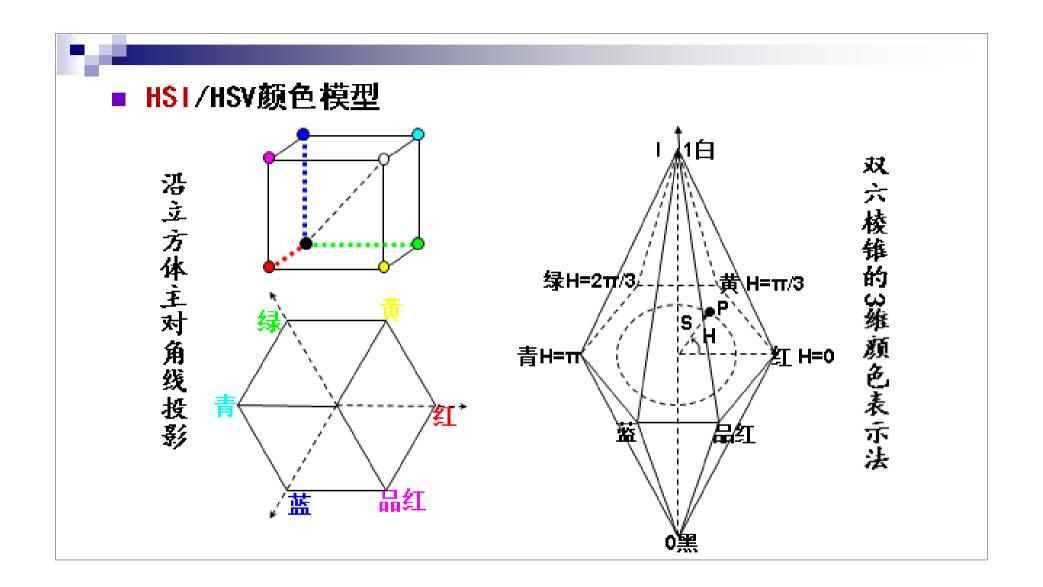


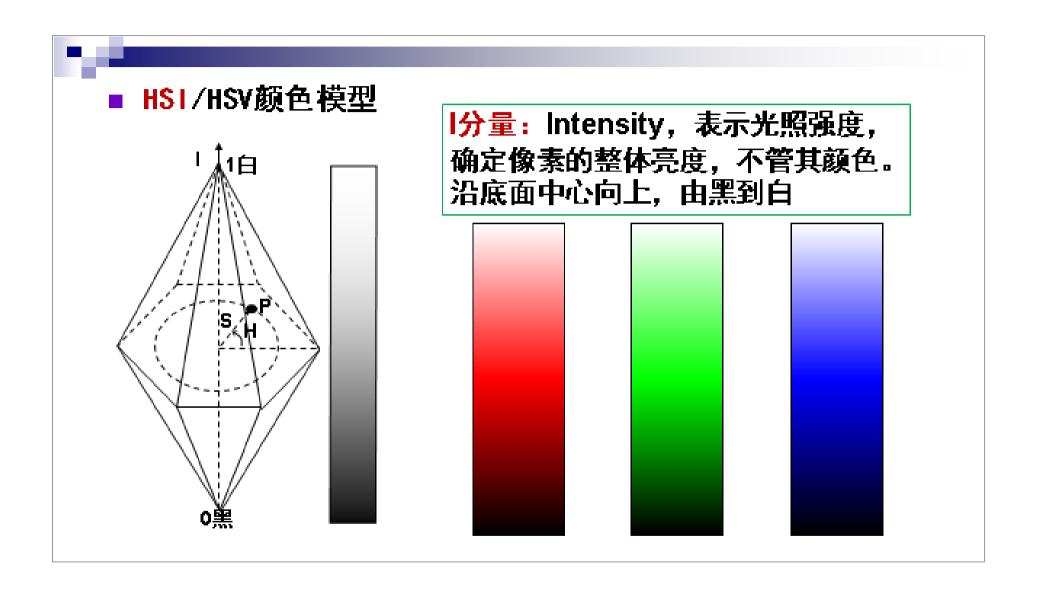
反映人的视觉系统感知彩色方式的颜色模型:以色调、饱和度和亮度来表示颜色,广泛用于计算机视觉、图像和视频检索

两个特点:

- 亮度分量与图像的彩色信息无关
- 色调和饱和度分量与人感受颜色的方式紧密相连

将亮度与色调和饱和度分开,避免颜色受到光照明暗等条件的干扰,仅仅分析反映色彩本质的色调和饱和度;或者单独分析亮度,而不改变色彩信息

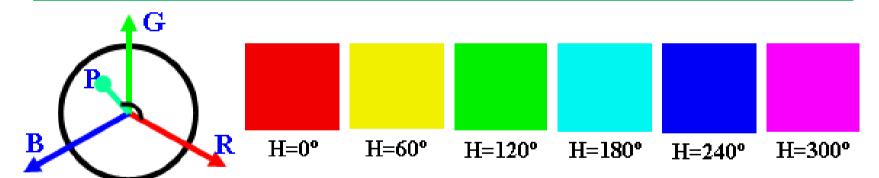






H分量: Hue, 色调, 反映了该颜色最接近什么样的光谱波长

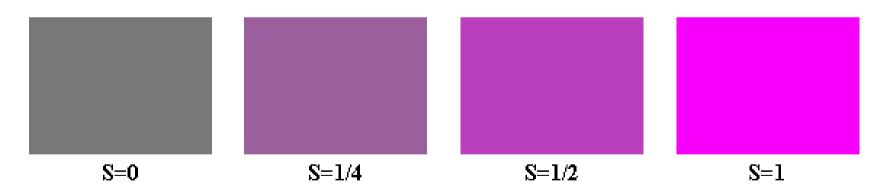
- 红绿蓝三条坐标轴平分360°,0°为红色,120°为绿色,240°
 为蓝色,0°到240°覆盖了所有可见光谱的颜色,240°到300°
 是人眼可见的非光谱色(紫)
- □ P点的色调H是圆心到P的向量与红色轴的夹角





S分量: Saturation, 饱和度, 指一种颜色被白色稀释的程度

- □ 与彩色点P到色环中心的距离成正比,距中心越远,饱和度 越大
- 在环的外周是纯的或称饱和的颜色,其饱和度值为1。在中心是中性(灰)影调,即饱和度为0





■ RGB和HSI之间的转换 RGB→HSI

$$I = \frac{1}{3}(R+G+B)$$

$$S = 1 - \frac{3}{R+G+B} \left[min\{R,G,B\} \right]$$

$$H = \begin{cases} \theta & G \ge B \\ 2\pi - \theta & G \le B \end{cases}$$

$$\theta = cos^{-1} \left[\frac{\left[(R-G) + (R-B) \right]/2}{\sqrt{(R-G)^2 + (R-B)(G-B)}} \right]$$





□ RGB和HSI之间的转换: HSI→RGB

当0°
$$\leq H < 120$$
°时:
$$\begin{cases} R = I \Big[1 + S \cos(H) / \cos(60^{\circ} - H) \Big] \\ G = 3I - R - B \\ B = I \Big(1 - S \Big) \end{cases}$$

当120°
$$\leq H <$$
 240°时:
$$\begin{cases} R = I(1 - S) \\ G = I[1 + S\cos(H - 120^\circ)/\cos(180^\circ - H)] \\ B = 3I - R - G \end{cases}$$

当240°
$$\leq H <$$
 360°时:
$$\begin{cases} R = 3I - G - B \\ G = I(1 - S) \\ B = I[1 + S\cos(H - 240^\circ)/\cos(300^\circ - H)] \end{cases}$$

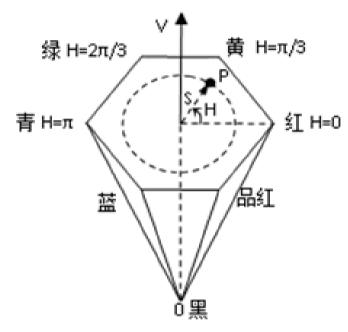


类似于HSI,V是明度。用下六棱 锥或下圆锥、圆柱表示,底部是黑 色,V=0;顶部是纯色,V=1

$$S = \begin{cases} 0 & V = 0 \\ C/V & 其他 \end{cases} V = max(R, G, B)$$

$$H = egin{cases} rac{4\pi}{3} & C = 0 \ 60^{\circ} imes ig[(G-B)/C \mod 6 ig] & max \, (R,G,B) = R \ 60^{\circ} imes ig[(B-R)/C+2 ig] & max \, (R,G,B) = G \ 60^{\circ} imes ig[(R-G)/C+4 ig] & max \, (R,G,B) = B \end{cases}$$

$$C = max(R,G,B) - min(R,G,B)$$



HSV模型下六棱锥表示



$$(R,G,B) = \begin{cases} (\alpha,\alpha,\alpha) & H \neq \mathbb{R} \times \\ (\beta,\gamma,\alpha) & 0 \leq H \leq 1 \\ (\gamma,\beta,\alpha) & 1 \leq H \leq 2 \\ (\alpha,\beta,\gamma) & 2 \leq H \leq 3 \\ (\alpha,\gamma,\beta) & 3 \leq H \leq 4 \\ (\gamma,\alpha,\beta) & 4 \leq H \leq 5 \\ (\beta,\alpha,\gamma) & 5 \leq H \leq 6 \end{cases} \qquad \begin{array}{c} H = H/60^{\circ} \\ C = V \times S \\ X = C \times (1 - |H \mod 2 - 1|) \\ \alpha = V - C \\ \beta = C + \alpha \\ \beta = C + \alpha \\ \gamma = X + \alpha \end{cases}$$

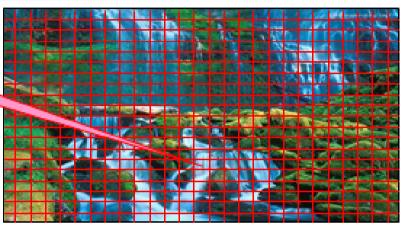
2.1.2图像的表示

像素

■ 图像的分辨率

 $\mathbf{M} \times \mathbf{N}$

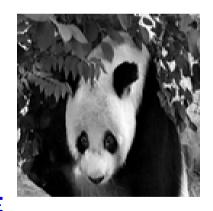
图像的分辨率



N

图像分辨率:采样所获得的图像总像素的多少,以水平和垂直像素数表示:用M×N表示,M列N行,如2560×1920;2560×1920=4915200,也称为500万像素分辨率。

分辨率不一样,数字图像的质量也不一样







量化层数

量化: 将各个像素所含的明暗信息离散化

- □ 一般的量化值为整数,量化层数取为2的n次幂
- □ 8位量化: 即2⁸,充分考虑到人眼的识别能力,非特殊用途 的图像均为8bit量化,用[0 255]描述"从黑到白",0和255 分别对应亮度的最低和最高级别。



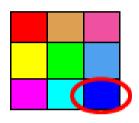
数字化的灰度图像



	0	1	2	3	4	5	6	7
0	130	146	133	95	71	71	62	78
1	130	146	133	92	62	71	62	71
2	139	146	146	120	62	55	55	55
3	139	139	139	146	117	112	117	110
4	139	139	139	139	139	139	139	139
5	146	142	139	139	139	143	125	139
6	156	159	159	159	159	146	159	159
7	168	159	156	159	159	159	139	159



数字化的彩色图像

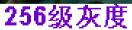


$$R = \begin{bmatrix} 255 & 240 & 240 \\ 255 & 0 & 80 \\ 255 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$$G = \begin{bmatrix} 0 & 160 & 80 \\ 255 & 255 & 160 \\ 0 & 255 & 0 \end{bmatrix}$$

$$B = \begin{bmatrix} 0 & 80 & 160 \\ 0 & 0 & 240 \\ 255 & 255 & 255 \end{bmatrix}$$







8级灰度



4级灰度



- 图像类型
 - □ 二值图像

每个像素值要么为0要么为1的数字图像,一般为黑白两色



通常用来做模板

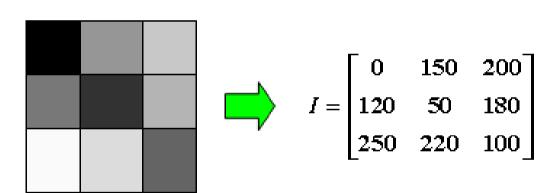


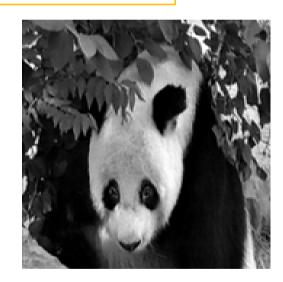


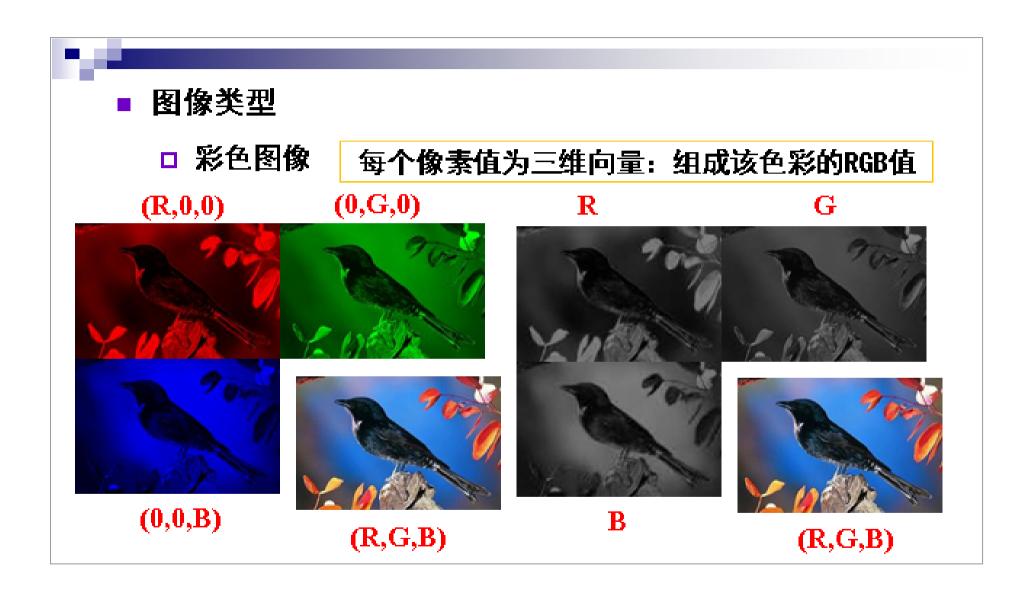
■ 图像类型

□ 灰度图像

每个像素只有一个强度值,呈现黑、灰、白等色









图像类型

□ 索引图像

索引图像实际上不是一种图像类型,而是图像的一种<mark>存储方式,牵</mark>涉到数据编码的问题。

第100



彩色图像每像素3字节,图像数据3万字节

更换存储方式:

节省空间	1
------	---

	颜色索引	颜色值		
调	0	$R_0G_0B_0$		
É	1	$R_1G_1B_1$		
板				
	255	$R_{255}G_{255}B_{255}$		

	-11		
			•••
图像数据		点颜色值 反中的家	

每像素1字节,图

像数据1万字节



■ 图像类型

颜色数目	索引编码	存储索引位数
2	0, 1	1
4	00、01、10、11	2
16	0000~1111	4
256	00000000~11111111	8
真彩色24位	000~111(3字节)	24

真彩色24位图像不用索引图像格式



■ 图像类型

□ 不同类型图像间的转化

灰度图像→二值图像:

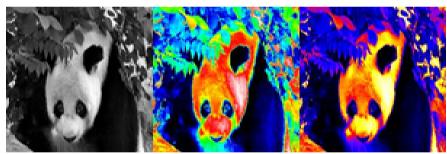
二值化,应用图像分割技术





灰度图像→彩色图像:

伪彩色增强



彩色图像→灰度图像: 灰度化