

Équations différentielles stochastiques

On considère $(X_t)_{t \in [0, T]}$ une solution forte de l'EDS

$$X_t = X_0 + \int_0^t b(s, X_s) ds + \int_0^t \sigma(s, X_s) dW_s. \quad (\text{EDS})$$

Théorème Si b et σ sont fonctions continues et Lipschitz en x uniformément en t , i.e. il existe $L \geq 0$ tel que

$$\begin{aligned} |b(t, x) - b(t, y)| + |\sigma(t, x) - \sigma(t, y)| &\leq L|x - y|, \\ |b(t, 0)| + |\sigma(t, 0)| &\leq L. \end{aligned}$$

Alors il existe une unique solution forte $(X_t)_{t \in [0, T]}$ de (EDS) (\mathcal{F}_t) -adoptée et \mathbb{P} -p.s. continue.

Théorème (contrôle de moments) Soit b et σ sont boréliennes et

$$|b(t, x)| + \|\sigma(t, x)\| \leq C_T(1 + |x|).$$

Alors pour tout $p > 0$ il existe $C_{T,p}$ telle que

$$\|\sup_{t \in [0, T]} |X_t|\|_p \leq C_{T,p}(1 + \|X_0\|_p).$$

Théorème Sous les hypothèses d'existence et d'unicité de solution à l'EDS, il existe une constante C telle que

$$\mathbb{E} \left[\sup_{s \in [t, T]} |X_s^{t,x} - X_s^{t,y}|^2 \right] \leq C e^{CT} |x - y|$$

Équations différentielles stochastiques contrôlées

Pour l'EDS contrôlée

$$X_t = X_0 + \int_0^t b(s, X_s, \alpha_s) ds + \int_0^t \sigma(s, X_s, \alpha_s) dW_s.$$

où $(\alpha_t)_{t \in [0, T]}$ est \mathbb{F} -progressif à valeurs dans $A \subset \mathbb{R}^q$. On suppose que

$$\begin{aligned} |b(t, x, a) - b(t, x', a')| + |\sigma(t, x, a) - \sigma(t, x', a')| &\leq L(|x - x'| + |a - a'|), \\ |b(t, x, a)| + |\sigma(t, x, a)| &\leq L(1 + |x| + |a|). \end{aligned}$$

Théorème Pour $p \geq 1$ il existe une constante C_p telle que

$$\begin{aligned}\mathbb{E} \left[\sup_{s \in [t, T]} |X_s^{t, x, \alpha}|^p \right] &\leq C_p (1 + |x|^p) \\ \mathbb{E} \left[\sup_{s \in [t, T]} |X_s^{t, x, \alpha} - X_s^{t, x', \alpha}|^p \right] &\leq C_p |x - x'|^p \\ \mathbb{E} \left[\sup_{s \in [t, T]} |X_s^{t, x, \alpha} - X_s^{t', x, \alpha}|^p \right] &\leq C_p |t - t'|^{\frac{p}{2}} (1 + |x|^p) \\ \mathbb{E} \left[\sup_{s \in [t, T]} |X_s^{t, x, \alpha} - X_s^{t, x, \alpha'}|^p \right] &\leq C_p \mathbb{E} \left[\int_t^T |\alpha_s - \alpha'_s|^p ds \right]\end{aligned}$$

Lien avec les EDPs

Le générateur pour la diffusion (EDS) est défini par

$$\mathcal{L}\varphi(t, x) = (\partial_t \varphi + \nabla \varphi \cdot b + \frac{1}{2} \text{Tr}(\nabla^2 \sigma \sigma^T))(t, x).$$

On considère l'EDP

$$\begin{aligned}(\mathcal{L}v - kv + f)(t, x) &= 0, \\ v(T, x) &= g(x).\end{aligned}\tag{EDP}$$

Théorème (Feynman-Kac) Soit $b(t, x)$ et $\sigma(t, x)$ vérifient les conditions du théorème d'existence et d'unicité de solution forte. Supposons que $k(t, x)$ est bornée à l'inférieure et $f(t, x)$ est à croissance quadratique uniformément en t . On pose

$$v(t, x) = \mathbb{E} \left[\int_t^T e^{-\int_t^s k(u, X_u^{t, x}) du} f(s, X_s^{t, x}) ds + e^{-\int_t^T k(u, X_u^{t, x}) du} g(X_T^{t, x}) \right].$$

Alors

1. Si $v(t, x) \in C^{1,2}$ alors elle est une solution de (EDP).
2. Si $w(t, x) \in C^{1,2}([0, T] \times \mathbb{R}^d) \cap C([0, T] \times \mathbb{R}^d)$ une solution de (EDP) à croissance quadratique uniformément en t alors $w(t, x) = v(t, x)$.

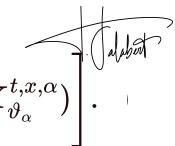
Équation de programmation dynamique

Les fonctions de récompense $f(x, a)$ et $g(x)$ sont supposées être localement Lipschitz et à croissance polynomiale.

La fonction valeur est définie par

$$v(t, x) = \sup_{\alpha \in \mathcal{A}_t} \mathbb{E} \left[\int_t^T e^{-\int_t^s k(u, X_u^{t, x, \alpha}) du} f(X_s^{t, x, \alpha}, \alpha_s) ds + e^{-\int_t^T k(u, X_u^{t, x, \alpha}) du} g(X_T^{t, x, \alpha}) \right]$$

Théorème (PPD) Soit $\{\vartheta_\alpha\}_{\alpha \in \mathcal{A}_t}$ une famille de temps d'arrêt à valeurs dans $[t, T]$ pour (t, x) fixé. Alors



$$v(t, x) = \sup_{\alpha \in \mathcal{A}_t} \mathbb{E} \left[\int_t^{\vartheta_\alpha} e^{- \int_t^s k(u, X_u^{t,x,\alpha}) du} f(X_s^{t,x,\alpha}, \alpha_s) ds + e^{- \int_t^{\vartheta_\alpha} k(u, X_u^{t,x,\alpha}) du} v(\vartheta_\alpha, X_{\vartheta_\alpha}^{t,x,\alpha}) \right].$$

L'équation de Hamilton–Jacobi–Bellman est donnée par

$$\begin{aligned} \sup_{a \in A} \{(\mathcal{L}^a v - kv + f)(t, x, a)\} &= 0, \\ v(T, x) &= g(x) \end{aligned} \tag{HJB}$$