

理解拉格朗日对偶

本笔记是对凸优化理论中拉格朗日对偶性的总结与理解，主要参考了以下资料：

[Convex Optimization, Stephen Boyd and Lieven Vandenberghe, Cambridge University.](#)

[如何通俗地讲解对偶问题？尤其是拉格朗日对偶lagrangian duality?](#)

本笔记的目的在于帮助读者更好地理解拉格朗日对偶性的概念，因此不会包含严谨的数学证明过程。

1. 拉格朗日对偶问题

我们先给出拉格朗日对偶性的定义形式。

考虑具有等式约束和不等式约束的原始优化问题：

$$\begin{aligned} \min_x \quad & f_0(x) \\ \text{s.t.} \quad & f_i(x) \leq 0, \quad i = 1, \dots, m \\ & h_i(x) = 0, \quad i = 1, \dots, p \end{aligned}$$

这个问题的定义域是目标函数、等式约束函数和不等式约束函数定义域的交集，即

$\mathcal{D} = \bigcap_{i=0}^m \text{dom } f_i \cap \bigcap_{i=1}^p \text{dom } h_i$ ，将原始问题的最优值记为 p^* 。

构造拉格朗日函数：

$$L(x, \lambda, \nu) = f_0(x) + \sum_{i=1}^m \lambda_i f_i(x) + \sum_{i=1}^p \nu_i h_i(x)$$

我们将拉格朗日函数 $L(x, \lambda, \nu)$ 在定义域上针对 x 求下界的结果称为拉格朗日对偶函数(Lagrange dual function)，它是拉格朗日乘子 λ 和 ν 的函数，即

$$g(\lambda, \nu) = \inf_{x \in \mathcal{D}} L(x, \lambda, \nu) = \inf_{x \in \mathcal{D}} \left(f_0(x) + \sum_{i=1}^m \lambda_i f_i(x) + \sum_{i=1}^p \nu_i h_i(x) \right)$$

上式最右端括号中的函数可以看作是关于一组 (λ, ν) 的仿射函数，因此函数 g 是关于这个仿射函数的逐点下确界。由于凹函数（仿射函数既凸且凹）的逐点下确界仍是凹函数，因此 g 总是凹函数，不管原问题是否为凸。

函数 g 的另一个重要性质是它给出了原问题最优值 p^* 的一个下界，即对任意的 $\lambda \succeq 0$ 和 ν 下式成立：

$$g(\lambda, \nu) \leq p^* \tag{1.1}$$

可以很容易地验证这个重要的性质。设 \tilde{x} 是原问题的一个可行点，即 $f_i(\tilde{x}) \leq 0$ 且 $h_i(\tilde{x}) = 0$ ，假设 $\lambda \succeq 0$ ，我们有

$$\sum_{i=1}^m \lambda_i f_i(\tilde{x}) + \sum_{i=1}^p \nu_i h_i(\tilde{x}) \leq 0$$

这是因为左边的第一项非正而第二项为零。根据上述不等式，有

$$L(\tilde{x}, \lambda, \nu) = f_0(\tilde{x}) + \sum_{i=1}^m \lambda_i f_i(\tilde{x}) + \sum_{i=1}^p \nu_i h_i(\tilde{x}) \leq f_0(\tilde{x})$$

因此

$$g(\lambda, \nu) = \inf_{x \in \mathcal{D}} L(x, \lambda, \nu) \leq L(\tilde{x}, \lambda, \nu) \leq f_0(\tilde{x})$$

对于每一个可行点 \tilde{x} 都满足 $g(\lambda, \nu) \leq f_0(\tilde{x})$ ，因此不等式(1.1)成立。

很自然地，我们希望找到一个最大的下界来逼近优化值 p^* ，因此有如下优化问题：

$$\begin{aligned} \max_{\lambda, \nu} \quad & g(\lambda, \nu) \\ \text{s.t.} \quad & \lambda \succeq 0 \end{aligned}$$

我们称这个问题为原问题的**对偶问题**。通过上面的分析我们知道，只有当 $\lambda \succeq 0$ 时， $g(\lambda, \nu)$ 才能成为 p^* 的一个下界，我们称这种情况为**对偶可行**(Dual feasible)。

拉格朗日对偶问题最重要的性质是不管原问题是否是凸的，它的**对偶问题总是一个凸优化问题**（因为对偶问题是在求一个凹函数的最大值）。对偶问题给出了原始问题最优值的一个下界，当原始问题不便于求解时，我们可以通过求解它的对偶问题来找到原始最优值的下界。另外，当满足一定条件时（强对偶性），原始问题和对偶问题的解是完全等价的。

2. 拉格朗日对偶的由来

理解拉格朗日对偶有很多种方式，在我的另一篇关于KKT条件的笔记中，我们还会对这个问题进行进一步的探讨。这里给出其中一种，参考了知乎答主@又红又正的回答<https://www.zhihu.com/question/58584814>，介绍如何一步步引入拉格朗日对偶的过程。

为方便起见，我们考虑仅含不等式约束的优化问题：

$$\begin{aligned} \min_x \quad & f_0(x) \\ \text{s.t.} \quad & f_i(x) \leq 0, \quad i = 1, \dots, m \end{aligned} \tag{2.1}$$

我们的目标是要找到问题(2.1)最优值的一个最好的下界。首先，我们考虑方程组

$$\begin{aligned} f_0(\mathbf{x}) &< v \\ f_i(\mathbf{x}) &\leq 0, i = 1, 2, \dots, m \end{aligned} \tag{2.2}$$

若方程组(2.2)无解，则 v 是问题(2.1)的一个下界，因为此时没有比 v 更小的 $f_0(x)$ 。同时我们注意到，当方程组(2.2)有解时，对于任意的 $\lambda \geq 0$ ，以下不等式成立：

$$f_0(x) + \sum_{i=1}^m \lambda_i f_i(x) < f_0(x) < v \tag{2.3}$$

因此，根据逆否命题，我们可以推出，方程组(2.2)无解的充要条件是：存在 $\lambda \geq 0$ ，使得方程(2.3)不成立，即有

$$\tilde{v} = \min_x f_0(x) + \sum_{i=1}^m \lambda_i f_i(x) \geq v > f_0(x) \tag{2.4}$$

即 \tilde{v} 也是 $f_0(x)$ 的下界（注意此时 $\tilde{v} > f_0(x)$ 不成立，即 $\tilde{v} \leq f_0(x)$ ）。由于我们要找的是最好的下界，因此我们要最大化 \tilde{v} 的值，于是有

$$\tilde{v} = \max_{\lambda \geq 0} \min_x f_0(x) + \sum_{i=1}^m \lambda_i f_i(x) \tag{2.5}$$

注意到，式(2.5)实际上就是原问题(2.1)的对偶问题。整个推理逻辑是先根据式(2.5)取 \tilde{v} 和 λ ，可得式(2.4)成立，从而导出式(2.3)无解，再导出方程组(2.2)无解，从而得到 \tilde{v} 是问题(2.1)的下界。