## XGBoost原理解析

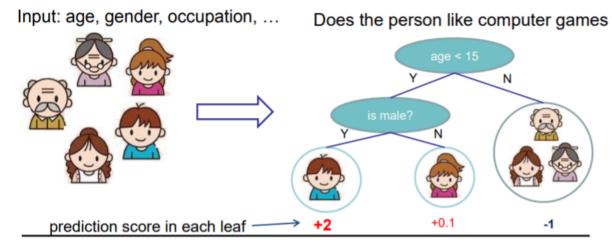
## 参考资料:

陈天奇博士的slides: Introduction to Boosted Trees

XGBoost是"Extreme Gradient Boosting" 的缩写,是Gradient Boosting的一种改进算法,由陈天奇博士于2014年提出。这里我们直接按照他的PPT思路来对XGBoost的原理进行介绍。

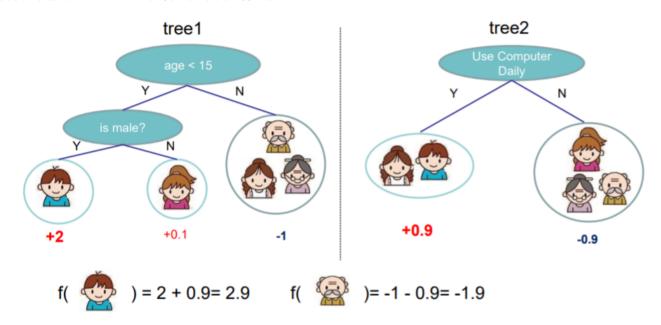
从名字就可以看出,传统的gradient boosting的基础是梯度,或者说一阶导数,而XGBoost不仅使用了一阶导数,还使用了二阶导数。

我们约定 $x_i \in \mathbf{R}^d$ 代表第i个训练样本,标签是 $y_i$ ,模型的预测值为 $\hat{y}_i$ 。使用CART回归树作为基学习器,我们首先从回归问题出发,考虑下面这个例子:



这里我们的目标是根据年龄、性别、职业等特征预测一个人对电脑游戏的喜爱程度。

传统的回归树ensemble可能得到像下面这样的模型:



假设我们有K棵树,那么ensemble的模型就是这些树的求和(即加性模型):

$$\hat{y}_{i}=\sum_{k=1}^{K}f_{k}\left(x_{i}
ight)$$

通常目标函数由训练loss和正则化项构成:

$$Obj = \sum_{i=1}^{n} l\left(y_{i}, \hat{y}_{i}
ight) + \sum_{k=1}^{K} \Omega\left(f_{k}
ight)$$

这里 $\Omega(f_k)$ 代表的是树的复杂度,它包含两部分:

- 树的结构复杂度,可以用叶结点数量、树的深度、进行划分 (split) 的次数等指标来衡量;
- 所有叶结点上的值(称为权重)的12 norm。(*这一项是XGBoost独有的,它代表了对叶结点上权重的平滑*)

与gradient boosting类似,我们采用加性模型和前向分布算法来进行训练,如下:

$$egin{aligned} \hat{y}_i^{(0)} &= 0 \ \hat{y}_i^{(1)} &= f_1\left(x_i
ight) = \hat{y}_i^{(0)} + f_1\left(x_i
ight) \ \hat{y}_i^{(2)} &= f_1\left(x_i
ight) + f_2\left(x_i
ight) = \hat{y}_i^{(1)} + f_2\left(x_i
ight) \ & \cdots \ \hat{y}_i^{(t)} &= \sum_{k=1}^t f_k\left(x_i
ight) = \hat{y}_i^{(t-1)} + f_t\left(x_i
ight) \end{aligned}$$

在第t步,目标函数表达为:

$$egin{aligned} Obj^{(t)} &= \sum_{i=1}^{n} l\left(y_{i}, \hat{y}_{i}^{(t)}
ight) + \sum_{i=1}^{t} \Omega\left(f_{i}
ight) \ &= \sum_{i=1}^{n} l\left(y_{i}, \hat{y}_{i}^{(t-1)} + f_{t}\left(x_{i}
ight)
ight) + \Omega\left(f_{t}
ight) \end{aligned}$$

考虑平方损失函数:

$$egin{align} Obj^{(t)} &= \sum_{i=1}^{n} \left( y_{i} - \left( \hat{y}_{i}^{(t-1)} + f_{t}\left( x_{i} 
ight) 
ight) 
ight)^{2} + \Omega\left( f_{t} 
ight) \ &= \sum_{i=1}^{n} \left[ l\left( y_{i}, \hat{y}_{i}^{(t-1)} 
ight) + 2\left( \hat{y}_{i}^{(t-1)} - y_{i} 
ight) f_{t}\left( x_{i} 
ight) + f_{t}(x_{i})^{2} 
ight] + \Omega\left( f_{t} 
ight) \end{cases} \end{split}$$

事实上,我们可以将上式改写成泰勒展开的形式。回忆一下泰勒展开:

$$f(x+\Delta x)\simeq f(x)+f'(x)\Delta x+rac{1}{2}f''(x)\Delta x^2$$

定义

$$g_i = \partial_{\hat{y}^{(t-1)}} l\left(y_i, \hat{y}^{(t-1)}
ight), \quad h_i = \partial_{\hat{y}^{(t-1)}}^2 l\left(y_i, \hat{y}^{(t-1)}
ight)$$

于是我们有:

$$Obj^{(t)} \simeq \sum_{i=1}^{n} \left[ l\left(y_{i}, \hat{y}_{i}^{(t-1)}
ight) + g_{i}f_{t}\left(x_{i}
ight) + rac{1}{2}h_{i}f_{t}^{2}\left(x_{i}
ight) 
ight] + \Omega\left(f_{t}
ight) \ \left(2
ight)$$

对于平方损失函数,有:

$$egin{aligned} g_i &= \partial_{\hat{y}^{(t-1)}} \left( \hat{y}^{(t-1)} - y_i 
ight)^2 = 2 \left( \hat{y}^{(t-1)} - y_i 
ight) \ h_i &= \partial_{\hat{y}^{(t-1)}}^2 \left( y_i - \hat{y}^{(t-1)} 
ight)^2 = 2 \end{aligned}$$

代回到式(2),就是式(1)的形式。

将式(2)中与优化无关的项去掉,我们新的目标函数变为:

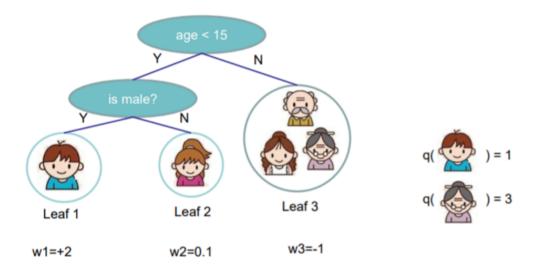
$$\sum_{i=1}^{n} \left[ g_i f_t \left( x_i \right) + \frac{1}{2} h_i f_t^2 \left( x_i \right) \right] + \Omega \left( f_t \right) \tag{3}$$

其中
$$g_i = \partial_{\hat{y}^{(t-1)}} l\left(y_i, \hat{y}^{(t-1)}
ight)$$
,  $h_i = \partial_{\hat{y}^{(t-1)}}^2 l\left(y_i, \hat{y}^{(t-1)}
ight)$ 。

到此为止,我们已经得到了XGBoost中的目标函数,与gradient boosting相比,这里引入了二阶导数和正则化项。接下来,我们重新定义一下决策树的表达式:

$$f_t(x) = w_{q(x)}, \quad w \in \mathbf{R}^T, q: \mathbf{R}^d o \{1, 2, \cdots, T\}$$
 (4)

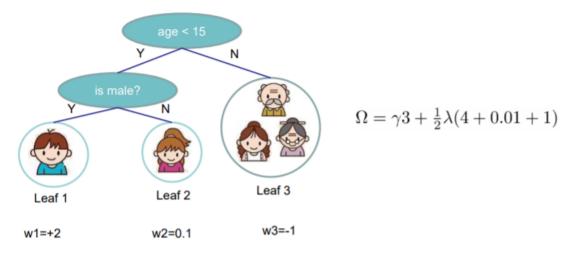
这里的w是一个向量,它的每个分量就是每个叶子结点上的值; q是一个下标映射函数,其作用是将一个样本映射到其对应的叶子结点上。式(4)的效果可以用下图来说明:



再定义树的复杂度为:

$$\Omega \left( f_{t}
ight) =\gamma T+rac{1}{2}\lambda \sum_{j=1}^{T}w_{j}^{2}$$

上式包含了叶子结点的数目以及叶子结点上值的I2 norm。比如:



我们定义每个叶子结点上的样本集合为:

$$I_j = \{i | q\left(x_i\right) = j\}$$

然后将目标函数重新改写为:

$$egin{align} Obj^{(t)} &\simeq \sum_{i=1}^{n} \left[ g_{i} f_{t} \left( x_{i} 
ight) + rac{1}{2} h_{i} f_{t}^{2} \left( x_{i} 
ight) 
ight] + \Omega \left( f_{t} 
ight) \ &= \sum_{i=1}^{n} \left[ g_{i} w_{q(x_{i})} + rac{1}{2} h_{i} w_{q(x_{i})}^{2} 
ight] + \gamma T + \lambda rac{1}{2} \sum_{j=1}^{T} w_{j}^{2} \ &= \sum_{j=1}^{T} \left[ \left( \sum_{i \in I_{j}} g_{i} 
ight) w_{j} + rac{1}{2} \left( \sum_{i \in I_{j}} h_{i} + \lambda 
ight) w_{j}^{2} 
ight] + \gamma T \end{aligned}$$

上式中两次求和 $\sum_{j=1}^{T}\sum_{i=I_{i}}$ 实际上就是 $\sum_{i=1}^{n}$ 。

注意到式(5)是T个独立的二次函数的和。

对于一个简单的二次函数, 有如下性质:

$$\operatorname{argmin}_x Gx + rac{1}{2}Hx^2 = -rac{G}{H}, H > 0$$
  $\min_x Gx + rac{1}{2}Hx^2 = -rac{1}{2}rac{G^2}{H}$ 

我们定义 $G_j = \sum_{i \in I_j} g_i$ , $H_j = \sum_{i \in I_j} h_i$ ,于是目标函数变为:

$$Obj^{(t)} = \sum_{j=1}^{T} \left[ \left( \sum_{i \in I_j} g_i \right) w_j + \frac{1}{2} \left( \sum_{i \in I_j} h_i + \lambda \right) w_j^2 \right] + \gamma T$$

$$= \sum_{j=1}^{T} \left[ G_j w_j + \frac{1}{2} (H_j + \lambda) w_j^2 \right] + \gamma T$$

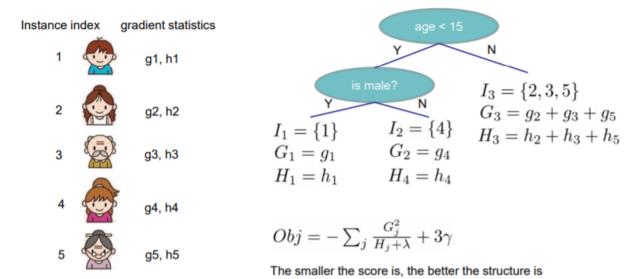
$$(6)$$

我们假设树的结构已经确定(即q(x)固定),那么每棵树的最优权重和最优目标值为:

$$w_j^* = -\frac{G_j}{H_j + \lambda} \tag{7}$$

$$Obj = -\frac{1}{2} \sum_{j=1}^{T} \frac{G_j^2}{H_j + \lambda} + \gamma T \tag{8}$$

我们仍然通过电脑游戏的例子来对式(8)进行说明:



于是我们可以得到搜寻单棵树的简单算法:

- 穷举所有可能的树的结构q
- 根据式 (8) 计算每个特定结构q的得分, 确定最佳结构:

$$Obj = -rac{1}{2}\sum_{j=1}^{T}rac{G_{j}^{2}}{H_{j}+\lambda}+\gamma T_{j}$$

• 找到最佳结构后,使用最优的叶子结点权重值:

$$w_j^* = -rac{G_j}{H_j + \lambda}$$

这里的问题是,可能的树结构有无穷多个,再实际操作中我们应该怎么列举呢?这里XGBoost使用了类似于信息增益的划分准则。

考虑划分某个结点前的目标函数值:

$$egin{align} Obj &= -rac{1}{2} \sum_{j=1}^{T} rac{G_{j}^{2}}{H_{j} + \lambda} + \gamma T \ &= -rac{1}{2} (\sum_{j=1}^{T-1} rac{G_{j}^{2}}{H_{j} + \lambda} + rac{\left(G_{L} + G_{R}
ight)^{2}}{H_{L} + H_{R} + \lambda}) + \gamma T \end{split}$$

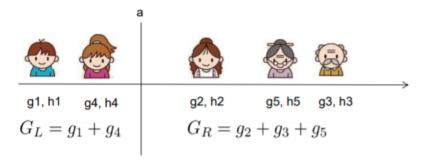
划分后的目标函数值为:

$$Obj = -rac{1}{2}(\sum_{j=1}^{T-1}rac{G_{j}^{2}}{H_{j}+\lambda}+rac{G_{L}^{2}}{H_{L}+\lambda}+rac{G_{R}^{2}}{H_{R}+\lambda})+\gamma(T+1)$$

将划分前的目标值减去划分后的目标值,即可得到增益:

$$Gain = rac{1}{2} \left[ rac{G_L^2}{H_L + \lambda} + rac{G_R^2}{H_R + \lambda} - rac{\left(G_L + G_R
ight)^2}{H_L + H_R + \lambda} 
ight] - \gamma ~~(9)$$

其中 $\frac{G_L^2}{H_L+\lambda}$ 代表了划分后左子结点的目标得分, $\frac{G_R^2}{H_R+\lambda}$ 代表了划分后右子结点的目标得分, $\frac{(G_L+G_R)^2}{H_L+H_R+\lambda}$ 是父结点(即不进行划分)的目标得分, $\gamma$ 代表了划分后引入新的叶子结点所增加的复杂度。例如,对于划分准则 $x_j < a$ ,左右结点G的值计算如下:



剩下的问题就是如何找到最佳划分点了,这里我们采用传统决策树算法中的做法即可:

- 对于每个结点,对所有特征穷举:
  - 对每一个特征,根据该特征的取值对所有样本进行排列;
  - 。 利用线性扫描的方式找到该特征的最佳划分点;
  - 取所有特征最佳划分点中的最佳值。

至此,我们可以将XGBoost下的提升树算法总结如下:

- 每次迭代增加一棵新的树
- 在每次迭代开始时, 计算:

$$g_i = \partial_{\hat{y}^{(t-1)}} l\left(y_i, \hat{y}^{(t-1)}
ight), \quad h_i = \partial_{\hat{y}^{(t-1)}}^2 l\left(y_i, \hat{y}^{(t-1)}
ight)$$

• 从深度为0开始,利用贪心法来生成一棵树 $f_t(x)$ ,目标函数为:

$$Obj = -rac{1}{2}\sum_{i=1}^{T}rac{G_{j}^{2}}{H_{j}+\lambda}+\gamma T$$

- 将 $f_t(x)$ 增加到模型中:  $\hat{y}_i^{(t)} = \hat{y}_i^{(t-1)} + f_t\left(x_i
  ight)$ 。
  - $\circ$  通常作为替代,新的模型为:  $y^{(t)} = y^{(t-1)} + \epsilon f_t(x_i)$
  - $\circ$   $\epsilon$ 被称作步长或者shrinkage, 通常设置在0.1左右
  - 。 这意外着在每一步, 我们不执行最优的模型, 并保留继续提升的空间, 这中做法可以防止过拟合。

以上就是XGBoost的基本原理,当然在实际操作中,XGBoost还在这之上添加了许多的技巧和算法上的优化,比如在训练决策树时采用了类似随机森林的采样方式,这里就不一一介绍了。