

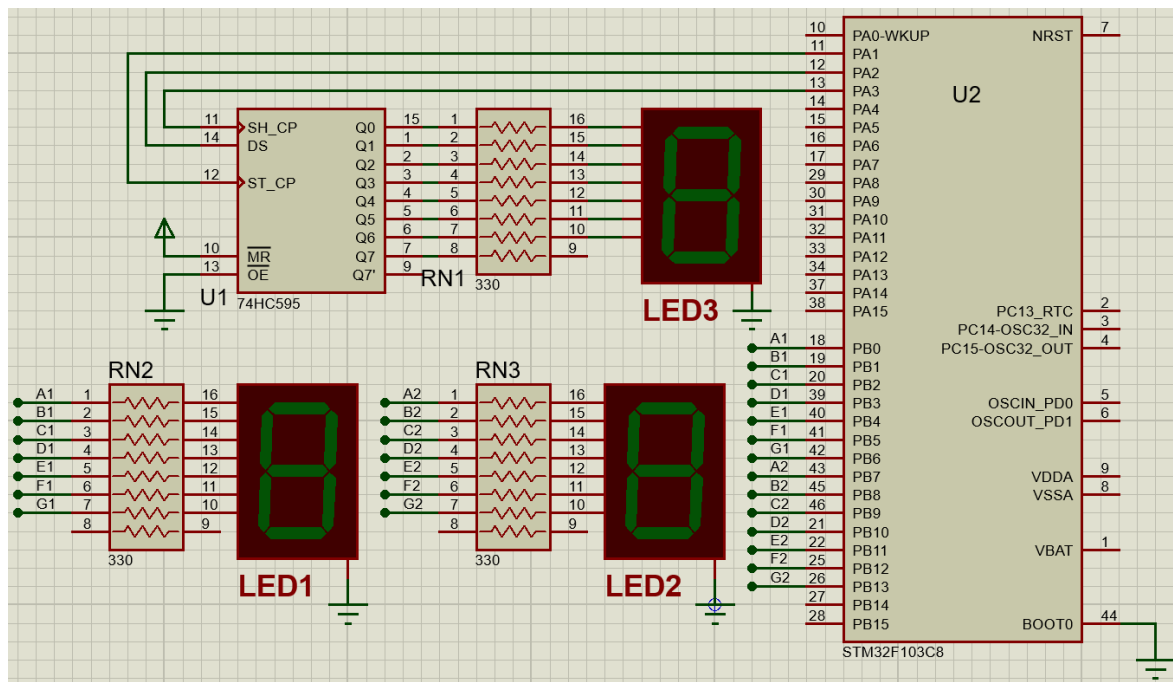
# BÁO CÁO DỰ ÁN

## 1. Thông tin người thực hiện:

STT	Người thực hiện	MSSV	Ngày
01	Nguyễn Hữu Chí	20146479	25/03/2023

## 2. Yêu cầu dự án

- Sử dụng kỹ thuật tra bảng mã để điều khiển hiển thị LED 7 đoạn **LED1** sáng lần lượt từ 0 đến 9 (mỗi lần chuyển số trì hoãn 0,5 giây)
- Sử dụng kỹ thuật tra bảng mã và các lệnh vòng lặp để điều khiển hiển thị 2 LED 7 đoạn **LED1** và **LED2** sáng lần lượt từ 00 đến 99 và lặp lại (mỗi lần chuyển số trì hoãn 0,5 giây)

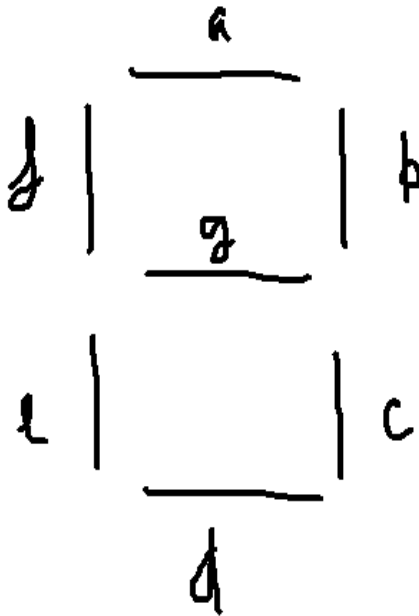


## 3. Nội dung:

### 3.1. Phân tích dự án:

- Để sáng được LED thì tín hiệu từ vi điều khiển STM32 phải cấp mức nào? Mức 1
- Vì sao? Vì đây là led 7 đoạn có cực âm của các led con nối chung với nhau và nối xuống đất

- Để LED 7 đoạn sáng được số 0, 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9 thì các chân tín hiệu trên vi điều khiển STM32 phải như thế nào?



LED 1: A1->a ; B1->b ; C1->c ; D1->d ; E1->e ; F1->f ; G1->g

Ví dụ muốn LED1 hiện số 2. Thì trên hình bên các led con a, b, g, e, d sẽ sáng tương ứng chân A1, B1, G1, E1, D1 được kích lên mức 1

Tương tự:

Số 0: A1, B1, C1, D1, E1, F1 được kích lên mức 1

Số 1: B1, C1 được kích lên mức 1

Số 3: A1, B1, G1, C1, D1 được kích lên mức 1

Số 4: F1, G1, B1, C1 được kích lên mức 1

Số 5: A1, F1, G1, C1, D1 được kích lên mức 1

Số 6: A1, F1, G1, E1, D1, C1 được kích lên mức 1

Số 7: A1, B1, C1 được kích lên mức 1

Số 8: A1, B1, C1, D1, E1, F1, G1 được kích lên mức 1

Số 9: A1, F1, G1, B1, C1, D1 được kích lên mức 1

- Khai báo bảng tra và các mã hiển thị từ 0 đến 9 như thế nào?

```
const uint8_t LED[] = {0b11111100,0b01100000,0b11011010,
0b11110010,0b01100110,0b10110110,
0b10111110,0b11100000,0b11111110,0b11110110,0b00000000};
```

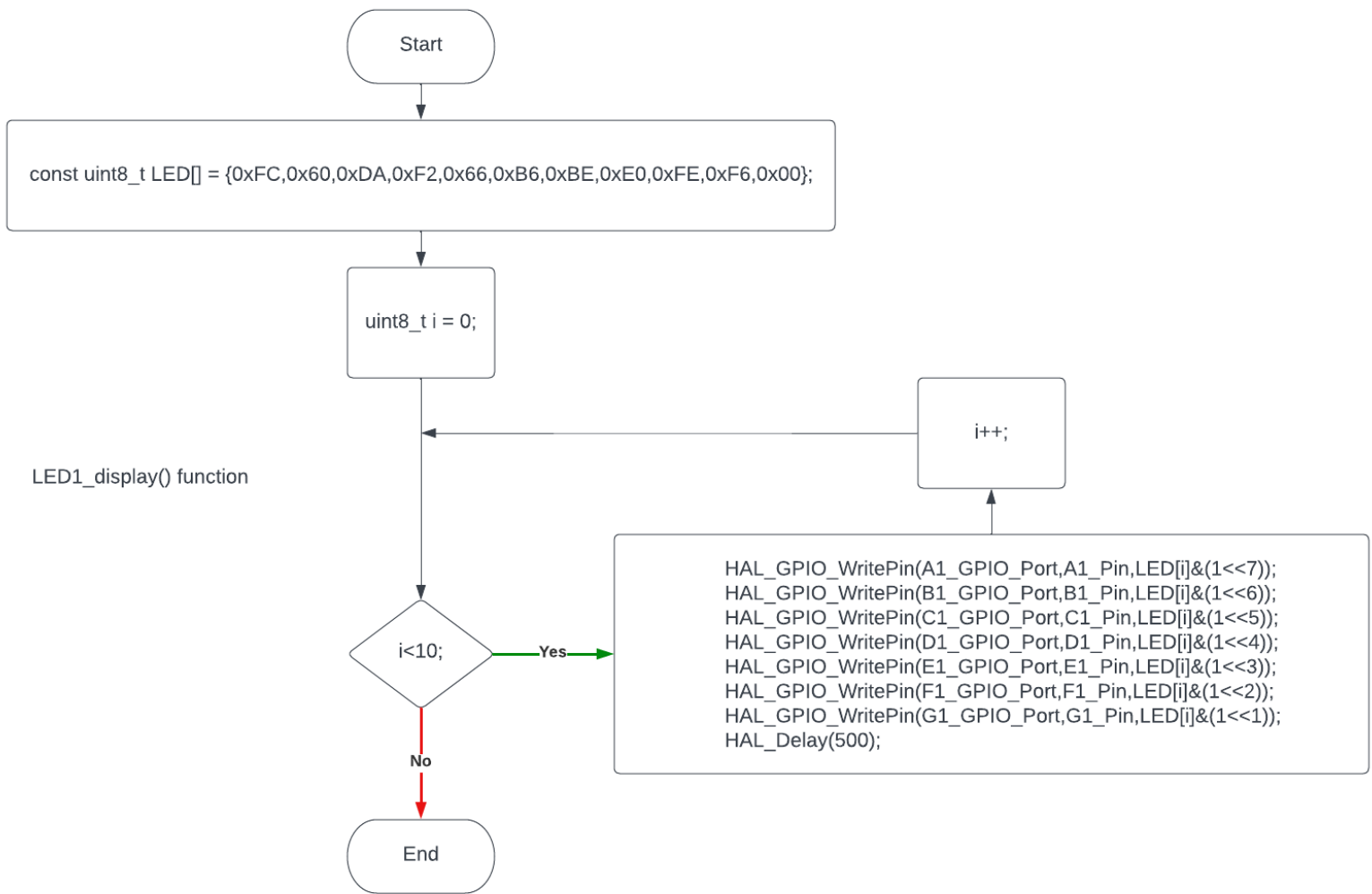
// binary .Chú ý: 0b00000000 tắt led

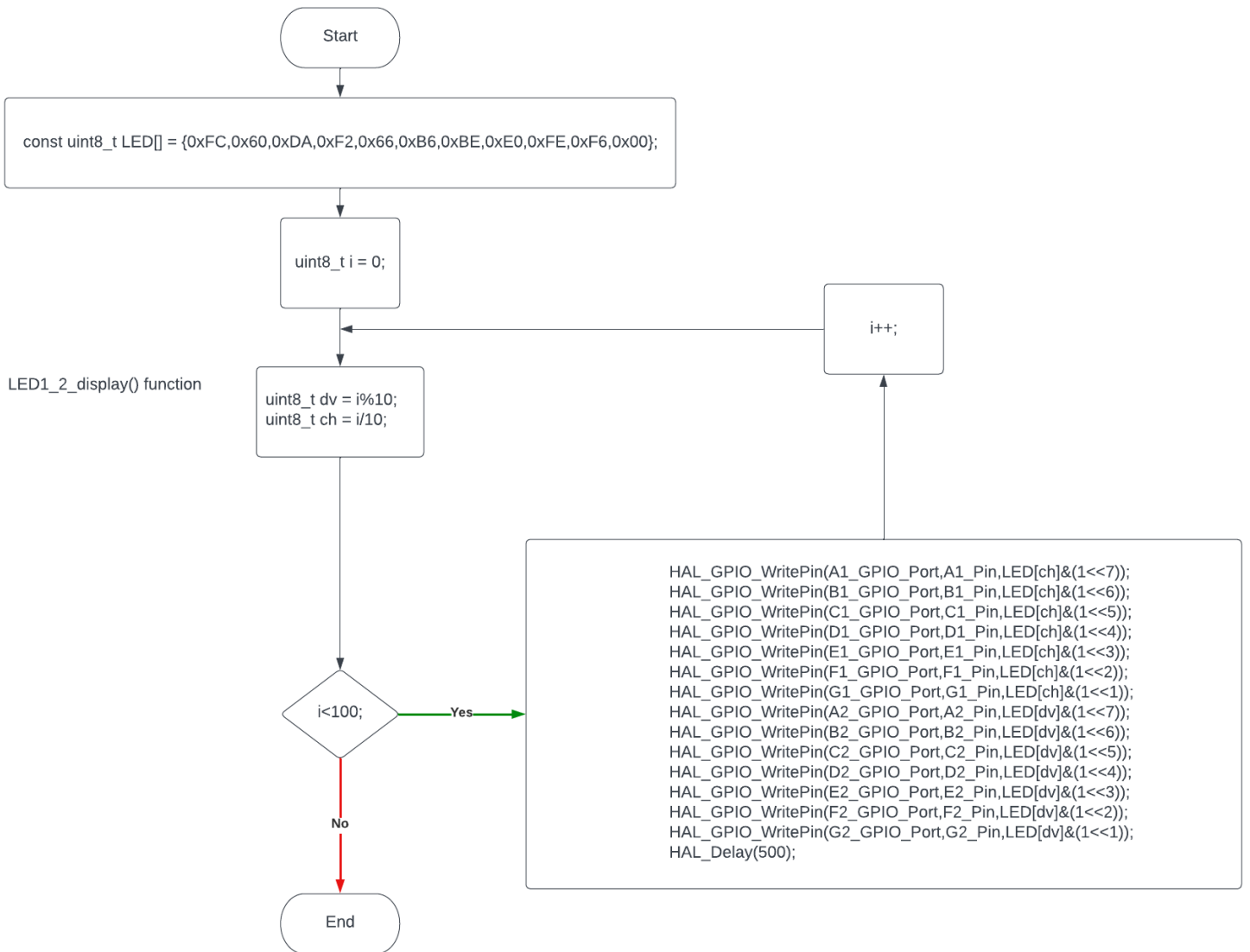
```
const uint8_t LED[] = {0xFC,0x60,0xDA,0xF2,0x66,0xB6,0xBE,0xE0,0xFE,0xF6,0x00};
```

// hex .Chú ý: 0x00 tắt led

- Giải thích thêm các kỹ thuật lập trình tối ưu code nếu có.

### 3.2. Lưu đồ lập trình:





### 3.3. Mã nguồn chương trình:

```
/* USER CODE BEGIN Header */
/**
 *
 *
 * *****
 *
 * @file      : main.c
 * @brief     : Main program body
 *
 * *****
 *
 * @attention
 *
 * Copyright (c) 2023 STMicroelectronics.
 * All rights reserved.
 *
 * This software is licensed under terms that can be found in the LICENSE file
 * in the root directory of this software component.
 * If no LICENSE file comes with this software, it is provided AS-IS.
 *
 *
 * *****
 *
 */
/* USER CODE END Header */

/* Includes -----*/
#include "main.h"

/* Private includes -----*/
/* USER CODE BEGIN Includes */

/* USER CODE END Includes */

/* Private typedef -----*/
/* USER CODE BEGIN PTD */
```

```

/* USER CODE END PTD */

/* Private define -----*/
/* USER CODE BEGIN PD */
/* USER CODE END PD */

/* Private macro -----*/
/* USER CODE BEGIN PM */

/* USER CODE END PM */

/* Private variables -----*/

/* USER CODE BEGIN PV */
const uint8_t LED[] = {0xFC,0x60,0xDA,0xF2,0x66,0xB6,0xBE,0xE0,0xFE,0xF6,0x00};
/* USER CODE END PV */

/* Private function prototypes -----*/
void SystemClock_Config(void);
static void MX_GPIO_Init(void);
/* USER CODE BEGIN PFP */

/* USER CODE END PFP */

/* Private user code -----*/
/* USER CODE BEGIN 0 */
void LED1_display(){
    for(uint8_t i = 0; i<10; i++){
        HAL_GPIO_WritePin(A1_GPIO_Port,A1_Pin,LED[i]&(1<<7)); //
0B11110010
        HAL_GPIO_WritePin(B1_GPIO_Port,B1_Pin,LED[i]&(1<<6));
        HAL_GPIO_WritePin(C1_GPIO_Port,C1_Pin,LED[i]&(1<<5));
        HAL_GPIO_WritePin(D1_GPIO_Port,D1_Pin,LED[i]&(1<<4));
    }
}
/* USER CODE END 0 */

```

```

        HAL_GPIO_WritePin(E1_GPIO_Port,E1_Pin,LED[i]&(1<<3));
        HAL_GPIO_WritePin(F1_GPIO_Port,F1_Pin,LED[i]&(1<<2));
        HAL_GPIO_WritePin(G1_GPIO_Port,G1_Pin,LED[i]&(1<<1));
        HAL_Delay(500);
    }
}

```

```

void LED1_2_display(){
    for(uint8_t i = 0; i<100; i++){
        uint8_t dv = i%10;
        uint8_t ch = i/10;
        HAL_GPIO_WritePin(A1_GPIO_Port,A1_Pin,LED[ch]&(1<<7));
        HAL_GPIO_WritePin(B1_GPIO_Port,B1_Pin,LED[ch]&(1<<6));
        HAL_GPIO_WritePin(C1_GPIO_Port,C1_Pin,LED[ch]&(1<<5));
        HAL_GPIO_WritePin(D1_GPIO_Port,D1_Pin,LED[ch]&(1<<4));
        HAL_GPIO_WritePin(E1_GPIO_Port,E1_Pin,LED[ch]&(1<<3));
        HAL_GPIO_WritePin(F1_GPIO_Port,F1_Pin,LED[ch]&(1<<2));
        HAL_GPIO_WritePin(G1_GPIO_Port,G1_Pin,LED[ch]&(1<<1));

        HAL_GPIO_WritePin(A2_GPIO_Port,A2_Pin,LED[dv]&(1<<7));
        HAL_GPIO_WritePin(B2_GPIO_Port,B2_Pin,LED[dv]&(1<<6));
        HAL_GPIO_WritePin(C2_GPIO_Port,C2_Pin,LED[dv]&(1<<5));
        HAL_GPIO_WritePin(D2_GPIO_Port,D2_Pin,LED[dv]&(1<<4));
        HAL_GPIO_WritePin(E2_GPIO_Port,E2_Pin,LED[dv]&(1<<3));
        HAL_GPIO_WritePin(F2_GPIO_Port,F2_Pin,LED[dv]&(1<<2));
        HAL_GPIO_WritePin(G2_GPIO_Port,G2_Pin,LED[dv]&(1<<1));
        HAL_Delay(500);
    }
}

/* USER CODE END 0 */

/**
 * @brief The application entry point.
 * @retval int

```

```

*/
int main(void)
{
    /* USER CODE BEGIN 1 */

    /* USER CODE END 1 */

    /* MCU Configuration-----*/

    /* Reset of all peripherals, Initializes the Flash interface and the Systick. */
    HAL_Init();

    /* USER CODE BEGIN Init */

    /* USER CODE END Init */

    /* Configure the system clock */
    SystemClock_Config();

    /* USER CODE BEGIN SysInit */

    /* USER CODE END SysInit */

    /* Initialize all configured peripherals */
    MX_GPIO_Init();
    /* USER CODE BEGIN 2 */
        LED1_display();
    /* USER CODE END 2 */

    /* Infinite loop */
    /* USER CODE BEGIN WHILE */
    while (1)
    {
        /* USER CODE END WHILE */

```



```

        LED1_2_display();
    /* USER CODE BEGIN 3 */
}
/* USER CODE END 3 */
}

/**
 * @brief System Clock Configuration
 * @retval None
 */
void SystemClock_Config(void)
{
    RCC_OscInitTypeDef RCC_OscInitStruct = {0};
    RCC_ClkInitTypeDef RCC_ClkInitStruct = {0};

    /** Initializes the RCC Oscillators according to the specified parameters
     * in the RCC_OscInitTypeDef structure.
     */
    RCC_OscInitStruct.OscillatorType = RCC_OSCILLATORTYPE_HSI;
    RCC_OscInitStruct.HSIState = RCC_HSI_ON;
    RCC_OscInitStruct.HSICalibrationValue = RCC_HSICALIBRATION_DEFAULT;
    RCC_OscInitStruct.PLL.PLLState = RCC_PLL_NONE;
    if (HAL_RCC_OscConfig(&RCC_OscInitStruct) != HAL_OK)
    {
        Error_Handler();
    }

    /** Initializes the CPU, AHB and APB buses clocks
     */
    RCC_ClkInitStruct.ClockType = RCC_CLOCKTYPE_HCLK|RCC_CLOCKTYPE_SYSCLK
                                |RCC_CLOCKTYPE_PCLK1|RCC_CLOCKTYPE_PCLK2;
    RCC_ClkInitStruct.SYSCLKSource = RCC_SYSCLKSOURCE_HSI;
    RCC_ClkInitStruct.AHBCLKDivider = RCC_SYSCLK_DIV1;
    RCC_ClkInitStruct.APB1CLKDivider = RCC_HCLK_DIV1;

```

```

RCC_ClkInitStruct.APB2CLKDivider = RCC_HCLK_DIV1;

if (HAL_RCC_ClockConfig(&RCC_ClkInitStruct, FLASH_LATENCY_0) != HAL_OK)
{
    Error_Handler();
}

/**
 * @brief GPIO Initialization Function
 * @param None
 * @retval None
 */
static void MX_GPIO_Init(void)
{
    GPIO_InitTypeDef GPIO_InitStruct = {0};

    /* GPIO Ports Clock Enable */
    __HAL_RCC_GPIOB_CLK_ENABLE();
    __HAL_RCC_GPIOA_CLK_ENABLE();

    /*Configure GPIO pin Output Level */
    HAL_GPIO_WritePin(GPIOB, A1_Pin|B1_Pin|C1_Pin|D2_Pin
        |E2_Pin|F2_Pin|G2_Pin|D1_Pin
        |E1_Pin|F1_Pin|G1_Pin|A2_Pin
        |B2_Pin|C2_Pin, GPIO_PIN_RESET);

    /*Configure GPIO pins : A1_Pin B1_Pin C1_Pin D2_Pin
        E2_Pin F2_Pin G2_Pin D1_Pin
        E1_Pin F1_Pin G1_Pin A2_Pin
        B2_Pin C2_Pin */
    GPIO_InitStruct.Pin = A1_Pin|B1_Pin|C1_Pin|D2_Pin
        |E2_Pin|F2_Pin|G2_Pin|D1_Pin
        |E1_Pin|F1_Pin|G1_Pin|A2_Pin

```

```

        |B2_Pin|C2_Pin;
GPIO_InitStruct.Mode = GPIO_MODE_OUTPUT_PP;
GPIO_InitStruct.Pull = GPIO_NOPULL;
GPIO_InitStruct.Speed = GPIO_SPEED_FREQ_LOW;
HAL_GPIO_Init(GPIOB, &GPIO_InitStruct);

}

/* USER CODE BEGIN 4 */

/* USER CODE END 4 */

/**
 * @brief This function is executed in case of error occurrence.
 * @retval None
 */
void Error_Handler(void)
{
    /* USER CODE BEGIN Error_Handler_Debug */
    /* User can add his own implementation to report the HAL error return state */
    __disable_irq();
    while (1)
    {
    }
    /* USER CODE END Error_Handler_Debug */
}

#ifdef USE_FULL_ASSERT
/**
 * @brief Reports the name of the source file and the source line number
 *        where the assert_param error has occurred.
 * @param file: pointer to the source file name
 * @param line: assert_param error line source number
 * @retval None
 */

```

```

*/
void assert_failed(uint8_t *file, uint32_t line)
{
    /* USER CODE BEGIN 6 */
    /* User can add his own implementation to report the file name and line number,
       ex: printf("Wrong parameters value: file %s on line %d\r\n", file, line) */
    /* USER CODE END 6 */
}

#endif /* USE_FULL_ASSERT */

```

#### 4. Ghi chú khác (nếu có)

Bit cuối trong mã hiển thị binary không quan trọng do trong chương trình không truy cập vào bit đó nên để 0 hay 1 đều được