# Automatic System Verification Exercices

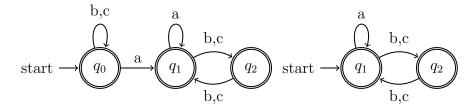
Cominato Enrico 137396
Department of Computer Science
University of Udine

December 1, 2020

# 1 Exercices on the automata's notes

## Esercizio 2.3

Sia  $\mathcal{A}$  l'automa dell'Esempio 2.2. Si consideri l'automa  $\mathcal{A}'$  ottenuto da  $\mathcal{A}$  rimuovendo lo stato  $q_0$ , e le transizioni in esso entranti e da esso uscenti, e facendo diventare  $q_1$  il nuovo stato iniziale. Si stabilisca se  $\mathcal{A}$  e  $\mathcal{A}'$  riconoscono o meno lo stesso linguaggio Riporto di seguito i due grafi.



I due linguaggi non sono uguali. Per esempio la  $\omega$  – parola babcabca... appartiene al primo dei due automi, ma non al secondo (da  $q_1$  andiamo in  $q_2$  ma da li possiamo leggere solo una b oppure una c)

#### Esercizio 2.4

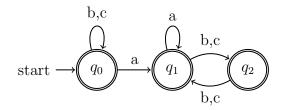
Si costruisca l'automa  $\mathcal{A}'$  che riconosce la variante finita (linguaggio di parole finite) dell'Esempio 2.2

Il linguaggio richiesto è il seguente:

L'insieme delle parole finite su  $A = \{a, b, c\}$  tali che tra ogni coppia di occorrenze consecutive di a esiste un numero pari di occorrenze di simboli diversi da a.

Osservazione: una parola con una sola occorrenza di a deve essere sempre accettata.

L'automa risultante quindi è lo stesso dell'esempio 2.2, solo che le run su questo automa sono finite.



#### Esercizio 2.5

Sia W il linguaggio riconosciuto dall'automa  $\mathcal{A}$ ' dell'Esercizio 2.4. Si caratterizzi il linguaggio  $\overline{W}$ .

Riprendo la definizione di  $\overrightarrow{W}$ :

$$\overrightarrow{W} = \{ \alpha \in A^{\omega} \ t.c. \ \exists^{\omega} n \ \alpha(0, n) \in W \}$$

Sono quindi tutte quelle  $\omega$ -parole di cui ogni prefisso finito appartiene a W. Analizziamo per casi:

- la parola non ha neppure una a: in questo caso ogni suo prefisso appartiene a W perchè le parole  $(b|c), (b|c)^2, (b|c)^3, \ldots, (b|c)^n, \ldots \in W$
- $\bullet$ la parola ha una sola occorrenza di a: anche in questo caso ogni suo prefisso appartiene a W perchè:
  - -come visto nel punto precedente, fino a che non si incontra la lettera a le parole appartengono a  ${\cal W}$
  - dopo l'occorrenza di a, ancora tutti i prefissi appartengono a W, dato che tutte le parole finite con una sola occorrenza di a appartengono a W

• infine tutti gli altri casi sono parole con un più di una occorrenza di a: dove abbiamo che ogni prefisso, o ricade in uno dei precedenti casi, oppure è una parola che tra ogni coppia di occorrenze consecutive di a esiste un numero pari di occorrenze di simboli diversi da a e che quindi appartiene a W.

In questo caso abbiamo che  $W^{\omega} = \overrightarrow{W}$ .

#### Esercizio 2.7

#### Teorema 2.6

- 1. Se  $V \subseteq A^*$  è regolare, allora  $V^{\omega}$  è  $\omega regolare$
- 2. Se  $V \subseteq A^*$  è regolare e  $L \subseteq A^{\omega}$  è  $\omega$ -regolare, allora  $V \cdot L$  è  $\omega$ -regolare
- 3. Se  $L_1, L_2 \subseteq A^*$  sono  $\omega regolari$ , allora  $L_1 \cup L_2$  e  $L_1 \cap L_2$ sono  $\omega regolari$

Dimostrare le proprietà (2) e (3) del teorema

Dimostro (2). Siano  $\mathcal{A}, \mathcal{B}$  automi tali che  $\mathcal{A}$  accetta V e  $\mathcal{B}$  accetta L, allora possiamo costruire  $\mathcal{C}$  unendo tutti gli stati finali di  $\mathcal{A}$  con lo stato iniziale di  $\mathcal{B}$ . Otteniamo così un'automa che legge il linguaggio  $V \cdot L$ , quindi  $V \cdot L$  è  $\omega$ -regolare.

Dimostro (3). Per quanto riguarda l'unione, prendiamo  $\mathcal{A}$ ,  $\mathcal{B}$  automi tali che  $\mathcal{A}$  accetta  $L_1$  e  $\mathcal{B}$  accetta  $L_2$ . Costruiamo  $\mathcal{C}$  unendo gli stati iniziali di  $\mathcal{A}$  e  $\mathcal{B}$ . Abbiamo quindi che  $\mathcal{C}$  accetta tutte le parole di  $L_1 \cup L_2$ . Sappiamo inoltre che i linguaggi  $\omega$ -regolari sono chiusi per complementazione, quindi possiamo riscrivere  $L_1 \cap L_2 = \neg(\neg L_1 \cup \neg L_2)$  ed ottenere la chiusura per intersezione.

#### Esercizio 2.13

Fornire un esempio di parola non definitivamente periodica Un esempio è:

 $ababbab^3ab^4ab^5...$ 

#### Esercizio 2.16

Dimostrare che una congruenza è una relazione di equivalenza invariante destra

Invariante a destra significa che  $\forall x,y,z\in A$ , se  $x\sim y$  allora  $xz\sim yz$ . Questo è sempre vero perchè, concatenando la stessa parola ad x,y finiremo in un'unica classe di equivalenza.

#### Esercizio 2.19

Dato un automa di Büchi  $\mathcal{A} = (\mathcal{Q}, A, \Delta, q_0, F)$ , dimostrare che, per ogni  $s, s' \in \mathcal{Q}, W_{ss'}^F$  è regolare

Un linguaggio è regolare se esiste un'automa in grado di accettarlo. Per poterlo accettare deve avere almeno uno stato finale. Quindi se eliminiamo dall'automa  $\mathcal{A}$ , tutti gli stati e le relazioni non interessate dai possibili cammini tra s e s' otteniamo un automa in grado di leggere solo  $W^F_{ss'}$ , e questo fa di lui un linguaggio regolare.

# Esercizio 2.23

Dimostrare che la relazione  $\approx_A$  è una congruenza di indice finito Perchè  $\approx_A$  sia una congruenza deve valere che  $\forall u, u', v, v' \in A^*$  se  $u \approx_A v$  e  $u' \approx_A v'$  allora  $uu' \approx_A vv'$ . Questo è vero perchè avendo  $u \approx_A v$  e  $u' \approx_A v'$ , allora  $\exists t$  tale che:

- $s \to_u t \Leftrightarrow s \to_v t$
- $\bullet \ s \to_u^F t \Leftrightarrow s \to_v^F t$
- $t \rightarrow_{u'} s' \Leftrightarrow t \rightarrow_{v'} s'$
- $t \to_{u'}^F s' \Leftrightarrow t \to_{v'}^F s'$

Quindi abbiamo che  $\forall s, s' \in Q$ :

- $s \rightarrow_{uu'} s' \Leftrightarrow s \rightarrow_{vv'} s'$
- $s \to_{uu'}^F s' \Leftrightarrow s \to_{vv'}^F s'$

e quindi  $uu' \approx_A vv'$ . Il resto della dimostrazione è già stata svolta negli appunti.

## Esercizio 2.25

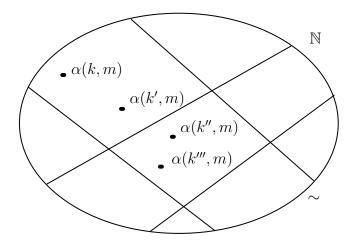
Si dimostri che la relazione  $\cong_{\alpha}$  è una relazione di equivalenza sui naturali di indice finito

Riprendo la definizione di  $\cong_{\alpha}$ . Sia  $\sim$  una congruenza su  $A^*$  di indice finito. Sia  $\alpha \in A^{\omega}$  e siano k, k' posizioni. Diciamo che  $k \cong_{\alpha}^{m} k'$  (k, k' si riuniscono in m > k, k') se  $\alpha(k, m) \sim \alpha(k', m)$ . Diciamo che  $k \cong_{\alpha} k'$  se esiste m per cui  $k \cong_{\alpha}^{m} k'$ .

Dimostro che è una relazione di equivalenza:

- Riflessività:  $\forall k \in \mathbb{N}$  è sempre vero che  $k \cong_{\alpha} k$  perchè  $k \cong_{\alpha} k \Leftrightarrow \exists m \ t.c. \ \alpha(k,m) \sim \alpha(k,m)$  e questo è vero  $\forall k$  perchè  $\sim$  è una relazione di equivalenza
- Simmetria:  $\forall k, k' \in \mathbb{N}$  è sempre vero che  $k \cong_{\alpha} k' \Rightarrow k' \cong_{\alpha} k$  perchè  $k \cong_{\alpha} k' \Leftrightarrow \exists m \ t.c. \ \alpha(k, m) \sim \alpha(k', m)$ . Dato che  $\sim$  è una relazione di equivalenza allora vale che  $\exists m \ t.c. \ \alpha(k', m) \sim \alpha(k, m)$ , il che significa che  $k' \cong_{\alpha} k$ .
- Transitività:  $\forall i, j, k \in \mathbb{N}$  è sempre vero che  $i \cong_{\alpha} j$  e  $j \cong_{\alpha} k \Rightarrow i \cong_{\alpha} k$ , perchè  $i \cong_{\alpha} j \Leftrightarrow \exists m \ t.c. \ \alpha(i,m) \sim \alpha(j,m)$  e  $j \cong_{\alpha} k \Leftrightarrow \exists n \ t.c. \ \alpha(j,n) \sim \alpha(k,n)$ . Senza perdere di generalità pongo n > m, quindi abbiamo che  $\exists m \ t.c. \ \alpha(i,m) \sim \alpha(j,m)$  e  $\alpha(j,m) \sim \alpha(k,m)$ . Dato che  $\sim$  è una relazione di equivalenza allora vale che  $\exists m \ tale$  che  $\alpha(i,m) \sim \alpha(j,m)$  e  $\alpha(j,m) \sim \alpha(k,m)$ , il che significa che  $i \cong_{\alpha} k$ .

Dimostro che  $\cong_{\alpha}$  ha indice finito. Dato che  $\sim$  ha indice finito, per un m fisso, ci troviamo in una situazione del genere:



Dove il numero di classi di equivalenza è limitato dal numero di classi di equivalenza di  $\sim$ , e sappiamo che  $\sim$  ha un numero finito di classi di equivalenza, quindi anche  $\cong_{\alpha}$  avrà un numero finito di classi di equivalenza.

## Esercizio 2.44

Dimostrare la chiusura della classe dei linguaggi riconosciuti dagli automi di Büchi deterministici rispetto alle operazioni di unione e intersezione

Siano 
$$\mathcal{A} = (\mathcal{Q}_{\mathcal{A}}, A, \Delta_A, q_{0A}, F_A)$$
 e  $\mathcal{B} = (\mathcal{Q}_{\mathcal{B}}, A, \Delta_B, q_{0B}, F_B)$ 

**Unione**: Se assumiamo che  $\mathcal{Q}_{\mathcal{A}} \cap \mathcal{Q}_{\mathcal{B}} = \emptyset$  allora possiamo costruire l'automa unione  $\mathcal{C}$  come segue:

- $\mathcal{Q}_{\mathcal{C}} = \mathcal{Q}_{\mathcal{A}} \cup \mathcal{Q}_{\mathcal{B}} \cup \{q_{0C}\}$
- A rimane invariato
- $\Delta_C = \Delta_A \cup \Delta_B$
- $q_{0C}$  come nuovo stato iniziale, con le stesse relazioni di  $q_{0A}$  e  $q_{0B}$ , finale nel caso che almeno uno tra  $q_{0A}$  e  $q_{0B}$  sia uno stato finale
- $F_C = F_A \cup F_B$

Intersezione: Costruiamo l'automa intersezione C, partendo dal prodotto cartesiano degli stati:

• 
$$Q_{\mathcal{C}} = Q_{\mathcal{A}} \times Q_{\mathcal{B}} \times \{1, 2\}$$

- A rimane invariato
- $\Delta_C = \Delta_1 \cup \Delta_2$  dove
  - $\begin{array}{l} \ \Delta_1 = \{ ((q_A, q_B, 1), a, (q'_A, q'_B, i)) \mid (q_A, a, q'_A) \in \Delta_A \ e \ (q_B, a, q'_B) \in \\ \Delta_B \ e \ se \ q_A \in F_A \ allora \ i = 2 \ altrimenti \ i = 1 \} \end{array}$
  - $\begin{array}{l} \ \Delta_2 = \{ ((q_A, q_B, 2), a, (q_A', q_B', i)) \mid (q_A, a, q_A') \in \Delta_A \ e \ (q_B, a, q_B') \in \\ \Delta_B \ e \ se \ q_B \in F_B \ allora \ i = 1 \ altrimenti \ i = 2 \} \end{array}$
- $q_{0C} = (q_{0A}, q_{0B}, 1)$
- $F_C = \{(q_a, q_b, 2) \mid q_B \in F_B\}$

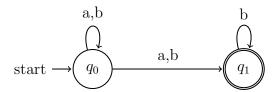
Per costruzione,  $r_C = (q_A^0, q_B^0, i^0), (q_A^1, q_B^1, i^1), \dots$  è un'esecuzione su C per la parola w se:

- $r_A = q_A^0, q_A^1, \dots$  è un'esecuzione su  $\mathcal{A}$  per w
- $r_B = q_B^0, q_B^1, \dots$ è un'esecuzione su  ${\mathcal B}$  per w

 $r_A$  e  $r_B$  sono accettate se  $r_C$  è la concatenazione di una serie infinita di segmenti finiti di stati 1 (stati con terza componente 1) e stati 2 (stati con terza componente 2) alternativamente. Questa sequenza esiste se  $r_C$  è accettato da  $\mathcal{A}$ 

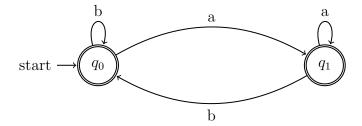
#### Esercizio 2.46

Sia  $A = \{a, b\}$  e  $L = \{\alpha \in A^{\omega}. \exists^{<\omega} \ n \ \alpha(n) = a\}$ . Si costruisca un automa di Büchi non deterministico che riconosca il linguaggio L



#### Esercizio 2.48

 $Sia\ A = \{a,b\}\ e\ L = \overrightarrow{\{b^*a^*\}}.$  Si costruisca un automa di Büchi deterministico che riconosca il linguaggio L



## Esercizio 2.50

Dimostrare che la classe degli  $\omega$ -linguaggi  $\omega$ -regolari coincide con la classe degli  $\omega$ -linguaggi riconosciuti dagli automi di Muller non deterministici Dato che un  $\omega$ -linguaggio per essere  $\omega$ -regolare deve essere accettato da un automa di Büchi , mi basta dimostrare l'equivalenza tra gli automi di Büchi non deterministici e quelli di Muller non deterministici.

Sia  $\mathcal{A} = (\mathcal{Q}, A, \Delta, q_0, F)$  un automa di Büchi , possiamo costruire un automa di Muller:  $\mathcal{M} = (\mathcal{Q}, A, \Delta, q_0, \mathcal{F})$  dove  $\mathcal{F} = \{X | X \in 2^Q \land X \cap F \neq \emptyset\}$ . Si può osservare che una  $\omega$ -parola viene accettata da  $\mathcal{A}$  se e solo se passa infinite volte per uno stato finale. Quindi viene accettata anche da  $\mathcal{M}$  perchè, presa una sua computazione  $\sigma$ , abbiamo che  $In(\sigma) \cap F \neq \emptyset$  e  $In(\sigma) \in 2^Q \Rightarrow In(\sigma) \in \mathcal{F}$  quindi la stessa  $\omega$ -parola viene accettata da  $\mathcal{F}$ . Lo stesso ragionamento lo possiamo fare al contrario. Se una  $\omega$ -parola viene accettata da  $\mathcal{M}$  allora  $In(\sigma) \cap F \neq \emptyset$  quindi esiste una computazione che passa infinite volte per uno stato finale, quindi la stessa  $\omega$ -parola viene accettata da  $\mathcal{A}$ .

#### Esercizio 2.57

Dimostrare che l'insieme  $W_V \subseteq A^*$  dei V-testimoni, con V classe di congruenza  $\approx_A$  è regolare

# 2 Exercices of chapter 0 of Temporal Verification of Reactive Systems

# Problem 0.1

out x: integer where 
$$x = 0$$

$$l_0: \begin{bmatrix} [l_1 : \mathbf{while} \ x \ge 0 \ \mathbf{do} \ l_2 : x := x + 1] \\ \mathbf{or} \\ [l_3 : \mathbf{await} \ x > 0] \end{bmatrix}$$

$$l_4:$$
Program S8 (strange behavior).

a) Identify the locations of this program as equivalence classes of labels. List the post-location of each of the statements.

There are three classes:

$$l_0 = \{l_0, l_1, l_3\}$$

$$l_2 = \{l_2\}$$

$$l_4 = \{l_4\}$$

While the post-locations are:

$$post(l_0) = post(l_1) = post(l_3) = [l_4]$$
$$post(l_2) = [l_0]$$

**b)** Show that this program has a terminating computation.

The program can terminate because the post-location of the body of the while is the selection statement. So the await condition can be satisfied and this terminate the program.

c) Define transitions and transition relations for this version of a WHILE statement. Show that the version of program SB in which the while statement has been replaced by this WHILE statement has no terminating computation. Recall of the new WHILE statement:

$$l_1: [WHILE\ c\ DO\ [l_2:S;\hat{l_2}]]; l_3: \text{ where } \hat{l_2}\nsim l_1$$

We can define its transitions  $\tau_{l_1}, \tau_{\hat{l_2}}$  and transition relations  $\rho_{l_1}, \rho_{\hat{l_2}}$  as follow:

$$\begin{split} \rho_{l_1}: \; \rho_{l_1}^T &\lor \rho_{l_1}^F \; \text{where} \\ & \quad \rho_{l_1}^T: \; move(l_1, l_2) \land c \land pres(Y) \\ & \quad \rho_{l_1}^F: \; move(l_1, l_3) \land \neg c \land pres(Y) \\ \\ \rho_{\hat{l}_2}: \; \rho_{\hat{l}_2}^T &\lor \rho_{\hat{l}_2}^F \; \text{where} \\ & \quad \rho_{\hat{l}_2}^T: \; move(\hat{l}_2, l_2) \land c \land pres(Y) \\ & \quad \rho_{\hat{l}_2}^F: \; move(\hat{l}_2, l_3) \land \neg c \land pres(Y) \end{split}$$

As we can see, now the program cannot terminate anymore, because once in the WHILE loop, the transition  $\rho_{\hat{l}_2}^F$  will be never satisfied.

#### Problem 0.2

out y: integer where 
$$y = 0$$
 local x: boolean where  $x = T$  
$$P_1 :: \begin{bmatrix} l_0 : \mathbf{while} \ x \ \mathbf{do} \\ l_1 : y := y + 1 \\ l_2 : \end{bmatrix} \quad \| \quad P_2 :: \begin{bmatrix} m_0 : x := F \\ m_1 : \end{bmatrix}$$
 Program ANY-NAT (computing any natural number).

a) Consider program ANY-NAT. Argue (informally) that this program always terminates. Also show that, for every natural number  $n \geq 0$ , there exists a computation of ANY-NAT such that y = n on termination.

The program terminates whenever  $m_0$  is executed. The transition  $\tau_{m_0}$  is always enabled and because of *justice* requirement we know that, soon or later, it will be taken. Once executed  $\rho_{l_0}^F$  is satisfied and control goes to  $\pi = \{l_2, m_1\}$ . Furthermore, the justice requirement allow only a finite (but unbounded) number of transition  $\tau_{l_0}$ . So,  $\forall n \in \mathbb{N}$  there exists a run where  $\tau_{l_0}$  is taken n times before  $\tau_{m_0}$ , leading to have y = n on termination.

**b)** Construct a program with a single process that exhibits a similar behavior; that is, all of its computations terminate and, for each natural number n, there exists a computation producing n.

out y: integer where 
$$y = 0$$
 local x: boolean where  $x = T$  
$$l_0: \left[ \begin{array}{c} \mathbf{while} \ x \ \mathbf{do} \ l_1: \\ \begin{bmatrix} [l_2:y:=y+1] \\ \mathbf{or} \\ [l_3:x:=F] \\ \end{array} \right] \right]$$

This Program exibits the same behavior of the previus one:

- All of its computation terminates, because  $\tau_{l_3}$  is always enabled and thank to the justice requirement we know that soon or later it will be taken and change the value of x ending the cycle.
- As the previous program, the number of iteration before the execution of  $\tau_{l_3}$  is finite but unbounded, so y could have any value in  $\mathcal{N}$  at the end of the computation.
- c) Prove that no single-process program with only just transitions can have the same behavior as ANY-NAT. This kind of program need:
  - an incremental statement
  - a termination statement

#### Problem 0.3

a) Consider the two statements

$$S_1 :: [x := 1; l_1 : x := 2]$$
  
 $S_2 :: [x := 1; l_2 : x := x + 1]$ 

and the context

$$P[S] :: l_0 : [out \ x : integer \ where \ x = 0; S]\hat{l_0} :$$

Show that  $P[S_1]$  and  $P[S_2]$  are termination equivalent.

 $P[S_1]$  and  $P[S_2]$  have the initial state with the same interpretation of the variable x (equal to 0). They both have a single possible run, that is:

$$P[S_1]: \langle \pi: [l_0], x: 0 \rangle \xrightarrow{l_0} \langle \pi: [l_1], x: 1 \rangle \xrightarrow{l_1} \langle \pi: [\hat{l_0}], x: 2 \rangle$$

$$P[S_2]: \langle \pi: [l_0], x:0 \rangle \xrightarrow{l_0} \langle \pi: [l_2], x:1 \rangle \xrightarrow{l_2} \langle \pi: [\hat{l_0}], x:2 \rangle$$

This lead to have ending states sharing the interpretation of variable x equal to 2. Thus  $P[S_1]$  and  $P[S_2]$  are termination equivalent.

**b)** Consider the preceding two statements and the context

 $Q[S] :: [\textbf{out} \ x : \textbf{integer where} \ x = 0; [[l_0 : S; \hat{l_0} :] \parallel [m_0 : x := 0; \hat{m_0} :]]].$ Show that  $Q[S_1]$  and  $Q[S_2]$  are not termination equivalent. We may conclude that  $S_1$  and  $S_2$  are not congruent.

 $Q[S_1]$  and  $Q[S_2]$  are not termination equivalent, because the are some computation that lead to different ending states, like:

$$Q[S_1] : \langle \pi : \{l_0, m_0\}, x : 0 \rangle \xrightarrow{l_0} \langle \pi : \{l_1, m_0\}, x : 1 \rangle \xrightarrow{m_0} \langle \pi : \{l_1, \hat{m}_0\}, x : 0 \rangle \xrightarrow{l_1} \langle \pi : \{\hat{l}_0, \hat{m}_0\}, x : 2 \rangle$$

$$Q[S_2] : \langle \pi : \{l_0, m_0\}, x : 0 \rangle \xrightarrow{l_0} \langle \pi : \{l_2, m_0\}, x : 1 \rangle \xrightarrow{m_0} \langle \pi : \{l_2, \hat{m}_0\}, x : 0 \rangle \xrightarrow{l_2} \langle \pi : \{\hat{l}_0, \hat{m}_0\}, x : 1 \rangle$$

- c) Show the following congruence:
  - 1.  $P :: [S_1 \mathbf{or} S_2] \approx Q :: [S_2 \mathbf{or} S_1]$ : If P selects  $S_1$  (resp.  $S_2$ ), also Q can select  $S_1$  (resp.  $S_2$ ) and vice versa.
  - 2.  $[S_1 \parallel S_2] \approx [S_2 \parallel S_1]$ : As the previous case, since there is no precondition to the parallel composition of  $S_1$  and  $S_2$ , each transition on P can be choose on Q.
  - 3.  $S \approx [S; \mathbf{skip}]$ : We know that  $\mathbf{skip}$  always terminates, so  $S; \mathbf{skip}$  terminates if and only if S does. Moreover,  $\mathbf{skip}$  does not alter the data (its data transformation is the identity).
  - 4. **await**  $c \approx$  **while**  $\neg c$  **do skip** While c is false the programs loop forever. When c is true, both programs terminates without altering the values of output variables.
- d) Are the two statements:

 $await \ x \ and \ skip \ m : await \ x$ 

congruent? Prove your answer.

The statements are not congruent since there exist a context P[S] like:

$$P[S] :: \begin{bmatrix} \operatorname{local} x : \operatorname{boolean} \text{ where } x = F \\ [S \text{ or await } \neg x] \end{bmatrix}$$
 where  $P[\operatorname{\mathbf{await}} x]$  always terminates because  $\operatorname{\mathbf{await}} x$  is not enabled and

where  $P[\mathbf{await}\ x]$  always terminates because  $\mathbf{await}\ x$  is not enabled and  $\mathbf{await}\ \neg x$  is selected, terminating the computation. While  $P[\mathbf{skip}\ m: \mathbf{await}\ x]$  is always enabled, due to the  $\mathbf{skip}$ , and if it is chosen, it leads to a non terminating computation.

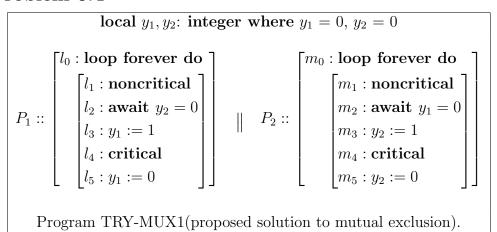
- e) Let y be a boolean variable. Which of the three following statements are congruent?
  - 1. y := T
  - 2. if y then y := T else y := T
  - 3.  $[[\mathbf{await}\ y;\ y:=T]\ \mathbf{or}\ [\mathbf{await}\ \neg y;\ y:=T]]$

While 1 and 2 are equivalently enabled, the selection 3 can be disregarded by a scheduler ensuring justice requirement, since the two await commands may be not continuously enabled. Consider the following context:

$$P[S] :: \begin{bmatrix} \operatorname{local} x : \operatorname{boolean} & \operatorname{where} x = T \\ \operatorname{local} y : \operatorname{boolean} & \operatorname{where} y = F \\ [S; x := F] \parallel [\operatorname{while} x \operatorname{do} y := \neg y] \end{bmatrix}$$

While 1 and 2 always terminates in computations that ensure justice, with 3 there exists a fair computation that stays forever in loop while x do  $y := \neg y$ , as the **await** commands are enabled in alternation.

#### Problem 0.4



a) Is program TRY-MUXI a good solution to the mutual-exclusion problem? No, because it does not satisfy neither the exclusion requirement, neither the accessibility requirement. First of all there exists a computation where a

state  $\pi = \{l_4, m_4\}$  is accessible as shown by the following computation:

$$\langle \pi : \{l_0, m_0\}, y_1 : 0, y_2 : 0 \rangle \xrightarrow{l_0} \langle \pi : \{l_1, m_0\}, y_1 : 0, y_2 : 0 \rangle$$

$$\xrightarrow{l_1} \langle \pi : \{l_2, m_0\}, y_1 : 0, y_2 : 0 \rangle$$

$$\xrightarrow{l_2} \langle \pi : \{l_3, m_0\}, y_1 : 0, y_2 : 0 \rangle$$

$$\xrightarrow{m_0} \langle \pi : \{l_3, m_1\}, y_1 : 0, y_2 : 0 \rangle$$

$$\xrightarrow{m_1} \langle \pi : \{l_3, m_2\}, y_1 : 0, y_2 : 0 \rangle$$

$$\xrightarrow{m_2} \langle \pi : \{l_3, m_3\}, y_1 : 0, y_2 : 0 \rangle$$

$$\xrightarrow{l_3} \langle \pi : \{l_4, m_3\}, y_1 : 1, y_2 : 0 \rangle$$

$$\xrightarrow{m_3} \langle \pi : \{l_4, m_4\}, y_1 : 1, y_2 : 1 \rangle$$

Furthermore  $P_2$  can indefinitely wain in  $m_2$ : in fact,  $P_1$  is allowed to visit locations  $l_3$  and  $l_5$ , disabling and enabling respectively the statement in  $m_2$ . Without a compassion requirement, it has not to be taken eventually.

**b)** The same questions for TRY-MUX2, a version of program TRY-MUXl in which statements  $l_2$  and  $l_3$  are interchanged and so are statements  $m_2$  and  $m_3$ .

In this case, program TRY-MUX2 guarantees exclusion but not accessibility since there is a deadlock computation:

$$\langle \pi : \{l_0, m_0\}, y_1 : 0, y_2 : 0 \rangle \xrightarrow{l_0} \langle \pi : \{l_1, m_0\}, y_1 : 0, y_2 : 0 \rangle$$

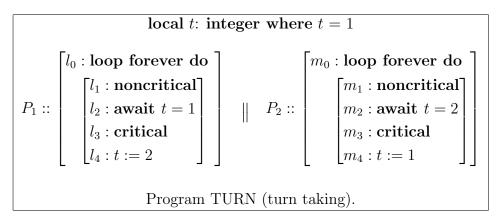
$$\xrightarrow{l_1} \langle \pi : \{l_2, m_0\}, y_1 : 0, y_2 : 0 \rangle$$

$$\xrightarrow{l_2} \langle \pi : \{l_3, m_0\}, y_1 : 1, y_2 : 0 \rangle$$

$$\xrightarrow{m_0} \langle \pi : \{l_3, m_1\}, y_1 : 1, y_2 : 0 \rangle$$

$$\xrightarrow{m_1} \langle \pi : \{l_3, m_2\}, y_1 : 1, y_2 : 0 \rangle$$

$$\xrightarrow{m_2} \langle \pi : \{l_3, m_3\}, y_1 : 1, y_2 : 1 \rangle \xrightarrow{}$$



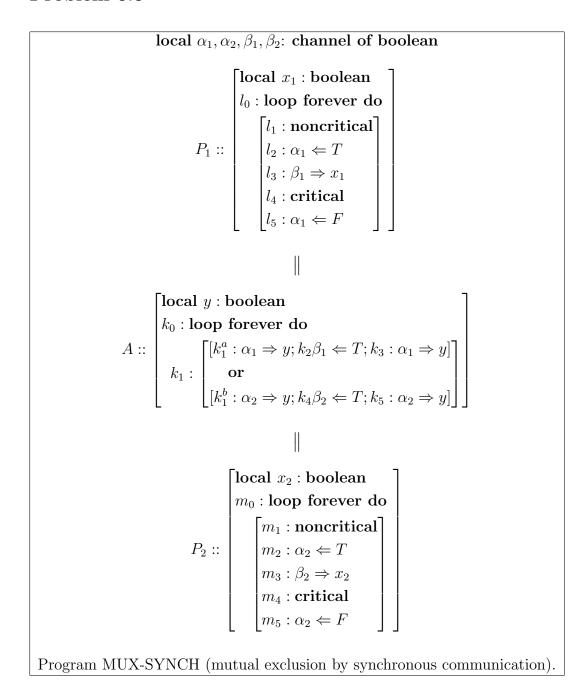
c) The same questions for program TURN.

This program satisfies exclusion but neither accessibility nor common accessibility.

exclusion Consider the case in which  $P_1$  enter in critical section ( $at_{l_3}$  we have t=1) so  $P_2$  must be in  $m_0, m_1, m_2$  or waiting in front of  $m_2$ . The same consideration can be applied when  $P_2$  enters in its critical section.

accessibility  $P_1$  and  $P_2$  enters in critical their section in a forced alternation: since it is not required to a non-critical section to terminate, if process  $P_1$  (resp.,  $P_2$ ) is stuck in its non-critical section,  $P_2$  (resp.,  $P_1$ ) waits inde finitely for its turn. If both non-critical sections are ensured to terminate, then the protocol would satisfy both requirements.

## Problem 0.5



a) Argue (informally) that program MUX-SYNCH is a good solution to the

mutual exclusion problem. That is, show that each computation of the program satisfies the requirements of exclusion and accessibility.

Program MUX-SYNCH satisfies exclusion.  $P_1$  (resp.  $P_2$ ) enters in critical section only if  $at_{k_3}$  (resp.  $at_{k_5}$ ). Being in a selection statement,  $(at_{k_3} \wedge at_{k_3})$  is inconsistent.  $k_1^b$  (or  $k_1^a$ ) can be chosen only after the execution of  $k_3$  (resp.  $k_5$ ), which is enabled only after  $P_1$  (resp.  $P_2$ ) has terminated its critical section. Program MUX-SYNCH satisfies accessibility. If  $at_{k_1}$ , and both the lecture from channels  $\alpha_1$  and  $\alpha_2$  can synchronize, then  $k_1^a$  (or  $k_1^b$ ) is selected; since the critical section is ensured to terminate, eventually  $\alpha_1$  (or  $\alpha_2$ ) receives F. Control goes back to  $k_1$ . The left-over request cannot be discarded infinitely often because  $k_1^b$  (or  $k_1^a$ ) is always enabled and must be eventually selected by  $k_1$ .

b) Consider a non-standard transition system for program MUX-SYNCH, in which transitions associated with communication statements are taken to be just but not compassionate. We refer to this interpretation of the program as MUX-SYNCH-J. Is this program (transition system) a good solution to the mutual exclusion problem? Provide an informal argument in support of a positive answer or, alternately, show a computation that violates one of the two requirements.

If only justice is ensured for channel communication, the accessibility property would still hold since there is no way the the reading in location  $k_1^a$  (or  $k_1^b$ ) can be disabled, once enabled. Since the request to enter is continuously renewed, even with a justice requirement this will be eventually accepted.

c) Consider program MUX-ASYNCH which is obtained from program MUX-SYNCH by redeclaring channels  $\alpha_1, \alpha_2, \beta_1$  and  $\beta_2$  as asynchronous channels. Is program MUX-ASYNCH a good solution to the mutual-exclusion problem? Provide an informal argument in support of a positive answer or, alternately, show a computation that violates one of the two requirements.

With asynchronous channels, the properties would still hold. Exclusion would be guaranteed by the selection in  $k_1$ ; besides, if the channel is notempty, then the lecture is always enabled and the corresponding branch of selection is eventually taken.

```
local \alpha_1, \alpha_2, \beta_1, \beta_2: boolean where \alpha_1 = \alpha_2 = \beta_1 = \beta_2 = F
                                                                                                                                                                                                             l_0: 	ext{loop forever do} \ egin{bmatrix} l_1: 	ext{noncritical} \ l_2: lpha_1 := T \ l_3: 	ext{await } eta_1 \ l_4: 	ext{critical} \ l_5: lpha_1 := F \ l_6: 	ext{await } 
otag egin{bmatrix} eta_1 \ eta_2 : eta_3 \ eta_4 := eta_4 \ eta_3 := eta_4 \ eta_3 := eta_4 \ eta_3 := eta_3 eta_3 
A :: \begin{bmatrix} k_0 : \mathbf{loop} \ \mathbf{forever} \ \mathbf{do} \\ k_1 : \begin{bmatrix} [k_1^a : \mathbf{await} \ \alpha_1; k_2 : \beta_1 := T; k_3 : \mathbf{await} \ \neg \alpha_1; k_4 : \beta_1 := F] \end{bmatrix} \\ \mathbf{or} \\ [k_1^b : \mathbf{await} \ \alpha_2; k_5 : \beta_2 := T; k_6 : \mathbf{await} \ \neg \alpha_2; k_7 : \beta_2 := F] \end{bmatrix} \end{bmatrix}
                                                                                                                                                                                                      m_0: 	extbf{loop forever do} \ egin{bmatrix} m_1: 	extbf{noncritical} \ m_2: lpha_2:=T \ m_3: 	extbf{await } eta_2 \ m_4: 	extbf{critical} \ m_5: lpha_2:=F \ m_2: 	extbf{await } eta_2 \ \end{pmatrix}
                                       Program MUX-SHARED (mutual exclusion by shared variables).
```

d) Is program MUX-SHARED a good solution to the mutual-exclusion problem? Present an informal argument or show a computation that violates one of the two requirements.

Program MUX-SHARED satisfies exclusion due to the selection statement in location  $k_1$ . Accessibility is also satisfied because the **await**  $\alpha_1$  (resp. **await** 

 $\alpha_2$ ) are always enabled if a process attempts to enter in its critical section, and must be eventually taken.

# 3 Additional exercices

#### Esercizio1

Dato un linguaggio  $L \subseteq A^*$ , dimostrare se che L è un linguaggio star-free, allora L è definibile nel frammento al prim'ordine di  $S1S_A$ , con la relazione di ordinamento < e i predicati unari  $Q_a$ , con  $a \in A$ .

#### Esercizio2

Dimostrare che l'insieme dei linguaggi riconosciuti da automi di Büchi su alberi infiniti con insieme degli stati finali singoletto è strettamente contenuto nell'insieme dei linguaggi riconosciuti da automi di Büchi su alberi infiniti

#### Esercizio3

Sia  $A = \{a,b\}$  e  $T_1 = \{t \in T_A^{\omega} : tutti \ i \ cammini \ di \ t \ contengono \ un \ numero finito di occorrenze di <math>a\}$ .  $T_1$  contiene l'insieme di tutti gli alberi  $t_i$ , con  $i \geq 0$ , tali che  $t_i$  ha un'occorrenza di a nelle posizioni  $\epsilon, 1^{m_1}0, \ldots, 1^{m_1}01^{m_2}0 \ldots 1^{m_i}0$ , con  $m_1, m_2, \ldots, m_i > 0$ . Immaginiamo che esista un automa di Büchi  $A = (Q, A, \Delta, q_0, F)$  con n + 1 stati, con  $n \geq 1$ , incluso lo stato iniziale  $q_0$  che occorre solo in posizione  $\epsilon$  tale che  $L(A) = T_1$  e sia r un run di successo di A su  $t_n$ . Mostrare che deve esistere un cammino in  $t_n$  contenente 3 nodi u, v e w, con u < v < w, tali che  $r(u) = r(w) = s \in Fet_n(v) = a$ .

#### Esercizio4

Siano  $C = \{c_1, \ldots, c_m\}$  e  $\bar{c} = (c_1, \ldots, c_m)$ . Sia dato  $T \subseteq T_A^{\omega}$  tale che  $T = T_0 \cdot \bar{c}(T_1, \ldots, T_m)^{\omega}$ 

#### Esercizio5

Dimostrare la (correttezza e completezza della) caratterizzazione di uno degli operatori di CTL (diverso da AF) quale minimo punto fisso di un'opportuna trasformazione di predicato.

# Esercizio6

 $Dimostrare\ la\ (correttezza\ e\ completezza\ della)\ caratterizzazione\ di\ uno\ degli\ operatori\ di\ CTL\ (diverso\ da\ EG)\ quale\ massimo\ punto\ fisso\ di\ un'opportuna\ trasformazione\ di\ predicato.$