

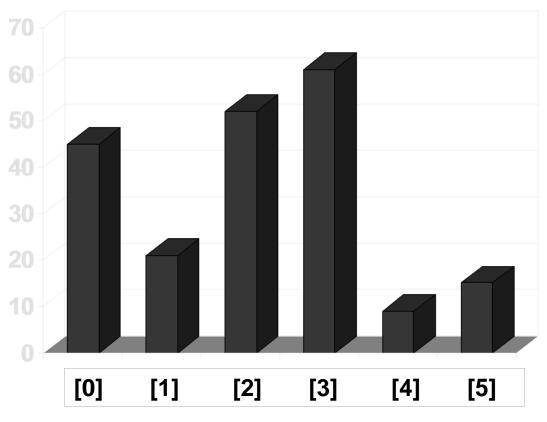
### Các thuật toán sắp xếp (Sorting algorithms)

Nguyễn Tri Tuấn Khoa CNTT – ĐH.KHTN.Tp.HCM Email: <a href="mailto:nttuan@fit.hcmus.edu.vn">nttuan@fit.hcmus.edu.vn</a>

## Sắp xếp 1 mảng các số nguyên

□ Giả sử có 1 mảng gồm 6 số nguyên.

Ta cần sắp xếp các phần tử của mảng theo thứ tự tăng dần

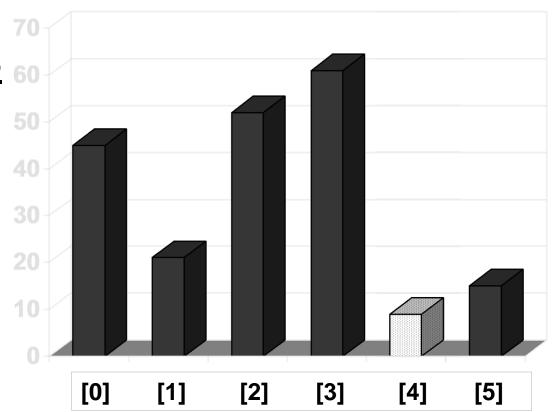


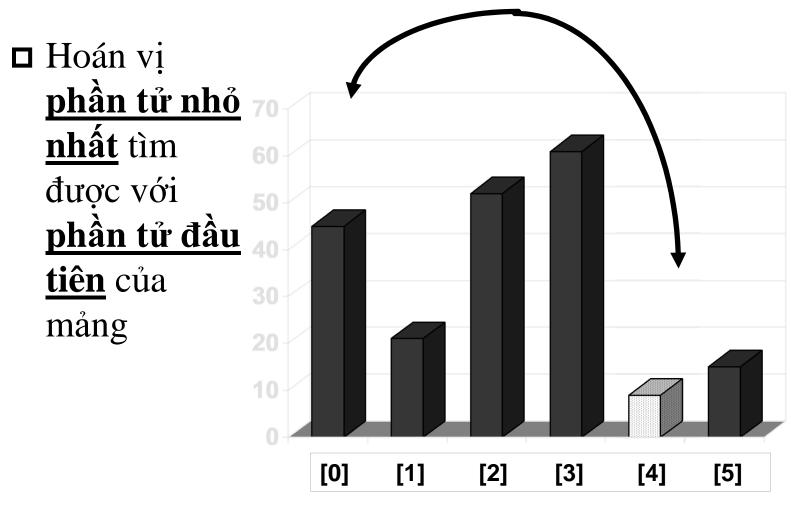
#### Thuật toán "Chọn trực tiếp" (Selection sort Algorithm)

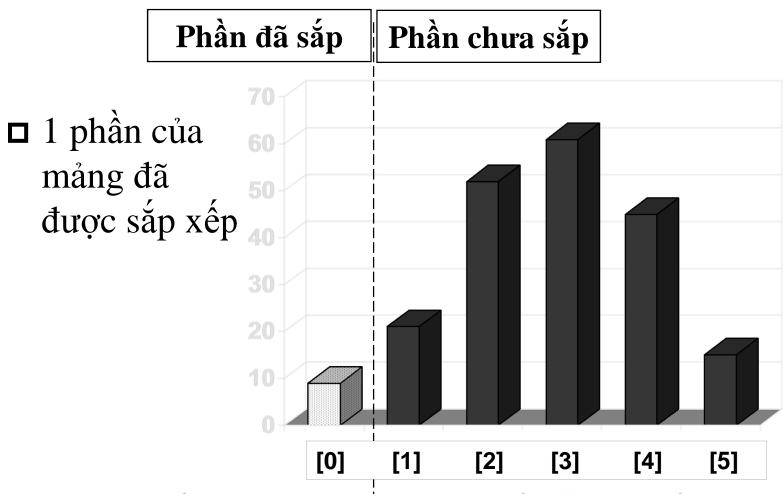
□ Bắt đầu bằng

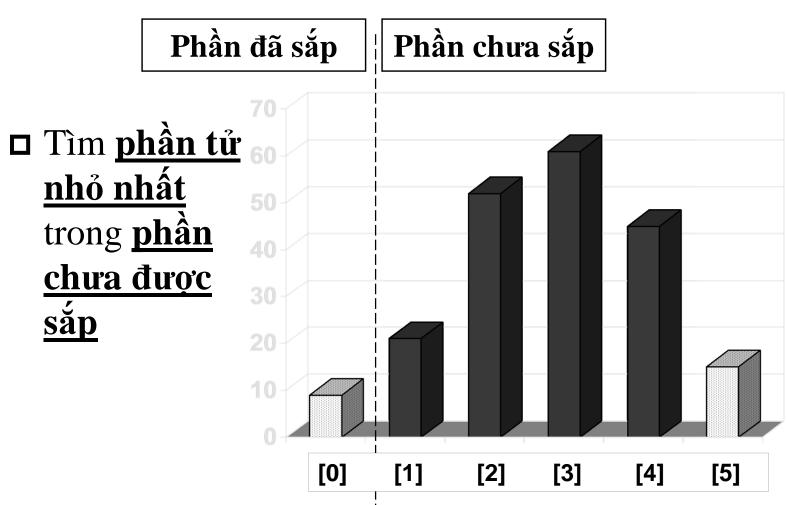
cách tìm phần tử nhỏ

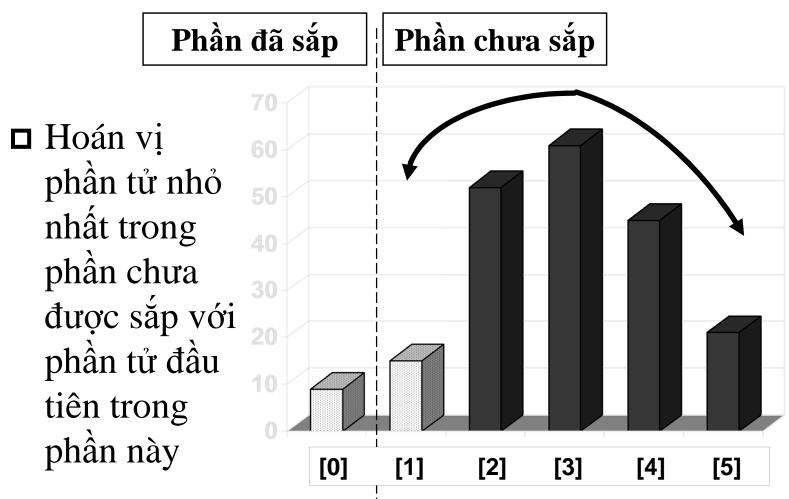
nhất

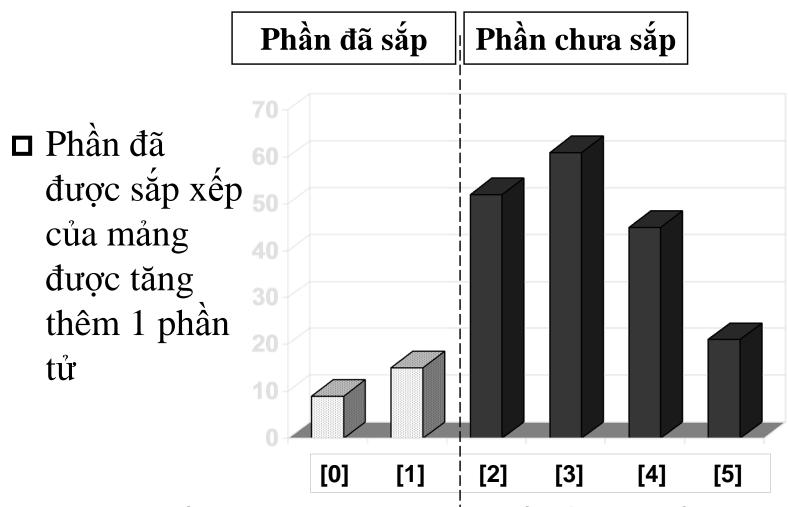


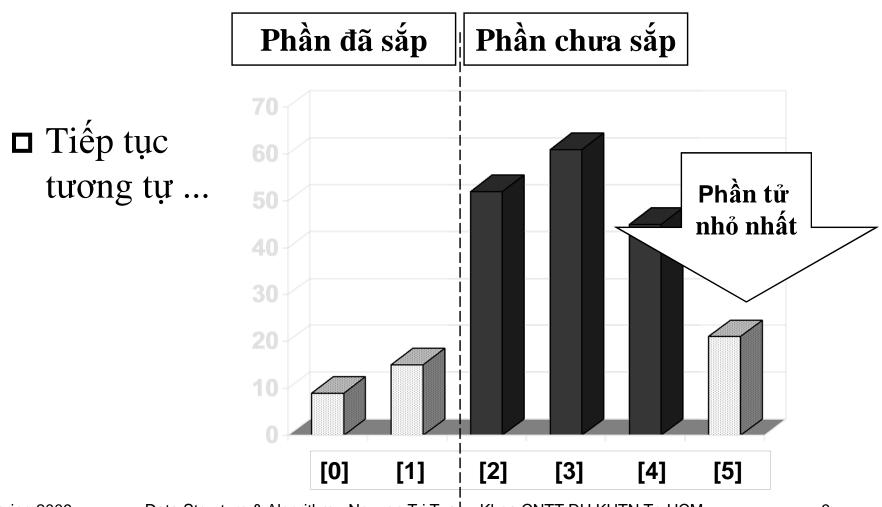


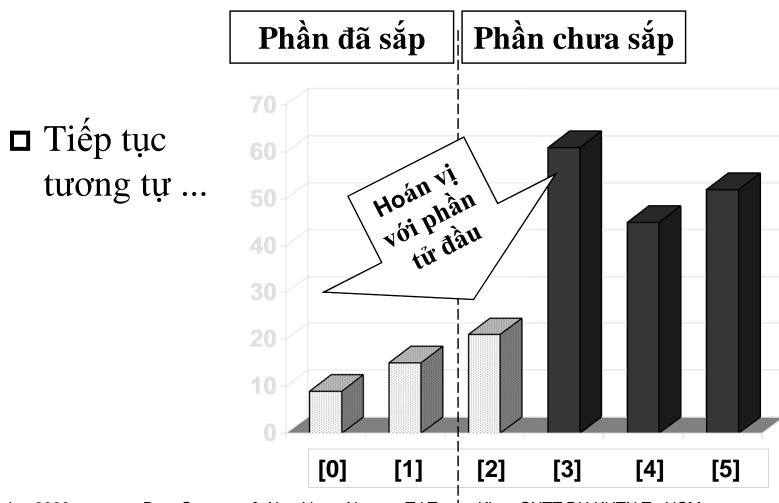


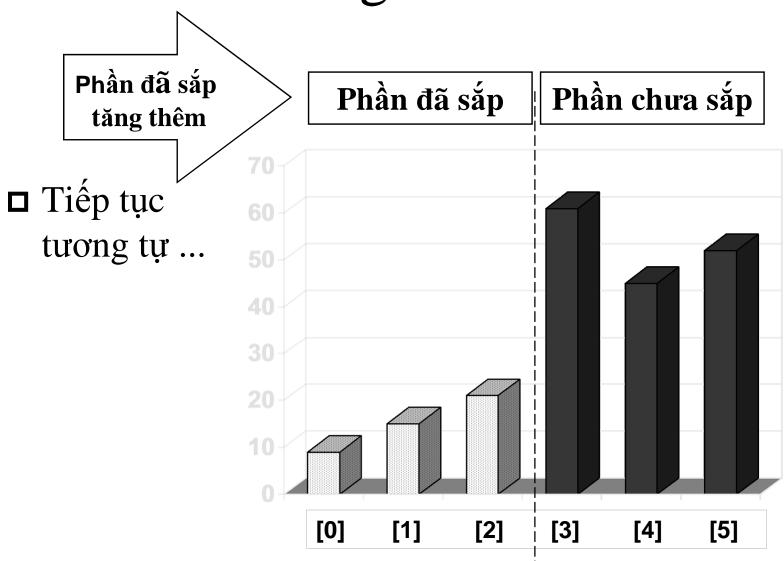




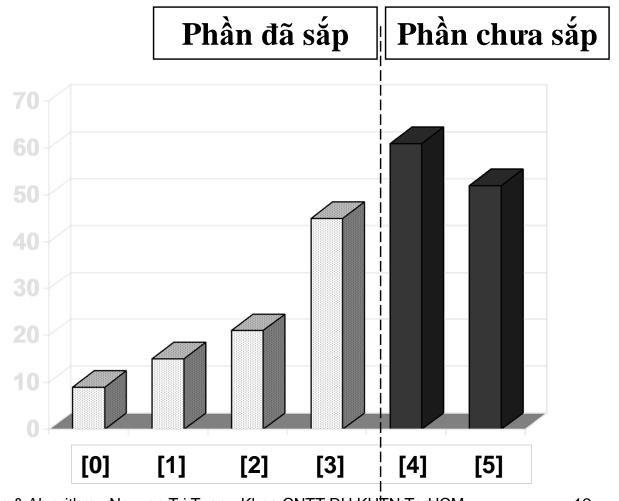




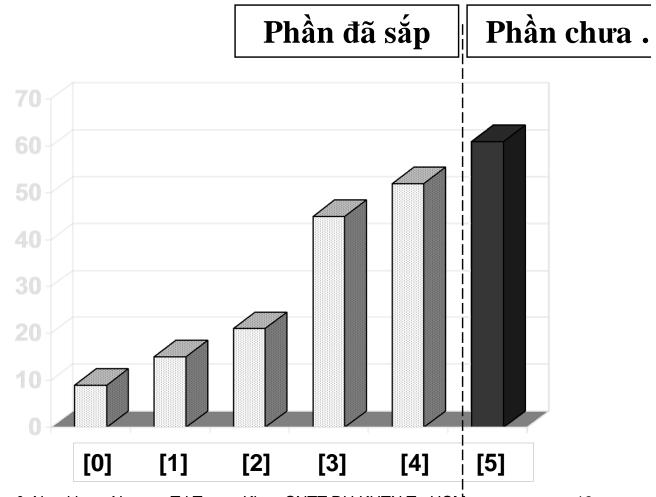




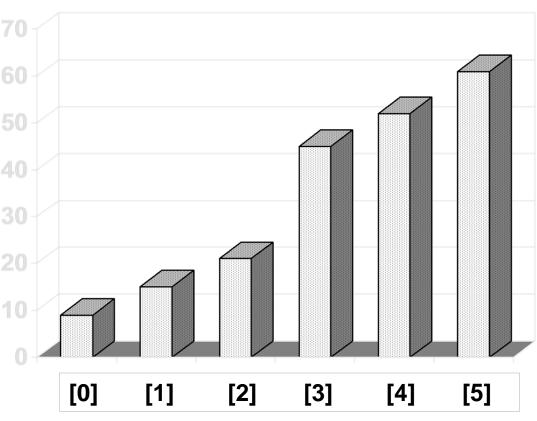
- □ Quá trình lần lượt thêm từng phần tử vào phần đã sắp...
- Phần đã sắp chứa các phần tử nhỏ nhất, sắp tăng dần



□ Thuật toán
dừng khi chỉ
còn 1 phần tử
(đó là phần tử
lớn nhất).



- □ Toàn bộ mảng đã được sắp thứ 70 tự. 60
- Tổng quát: chọn 50 phần tử nhỏ nhất 40 và đưa nó về vị 30 trí đầu của phần 20 chưa được sắp 10 trong mảng.



# Selection sort Algorithm (Minh họa chương trình)

```
void SelectionSort (int a[], int n )
   int min; // vị trí của phần tử nhỏ nhất (trong phần chưa sắp)
   int tmp; // biến tạm dùng khi hoán vị
   for (int i = 0; i < n; i++) {
        // tìm phần tử nhỏ nhất trong phần chưa sắp
        min = i;
        for (int j = i + 1; j < n; j++)
                if (a[j] < a[min]) min = j;
        // hoán vị phần tử nhỏ nhất được tìm thấy với phần tử đầu
        if (a[min] < a[i]) { tmp = a[i]; a[i] = a[min]; a[min] = tmp; }
   } // end of for i
```

# Đánh giá thuật toán (Selection sort Algorithm)

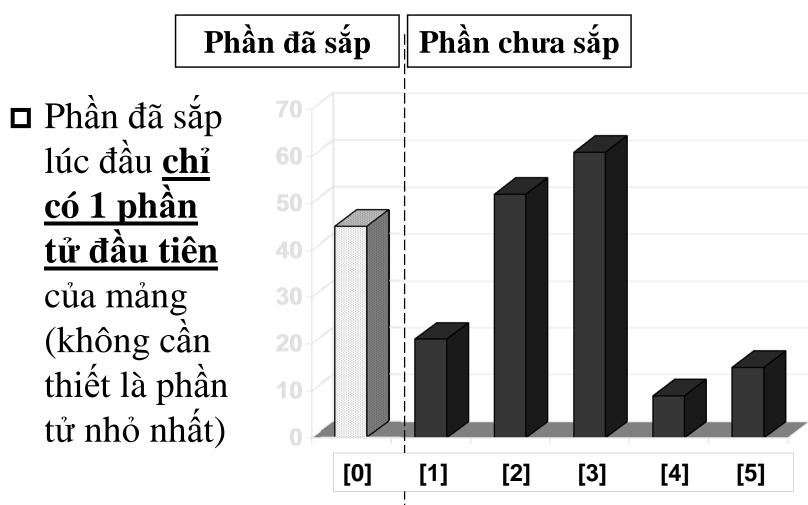
□ Trong mọi trường hợp, số phép so sánh là:

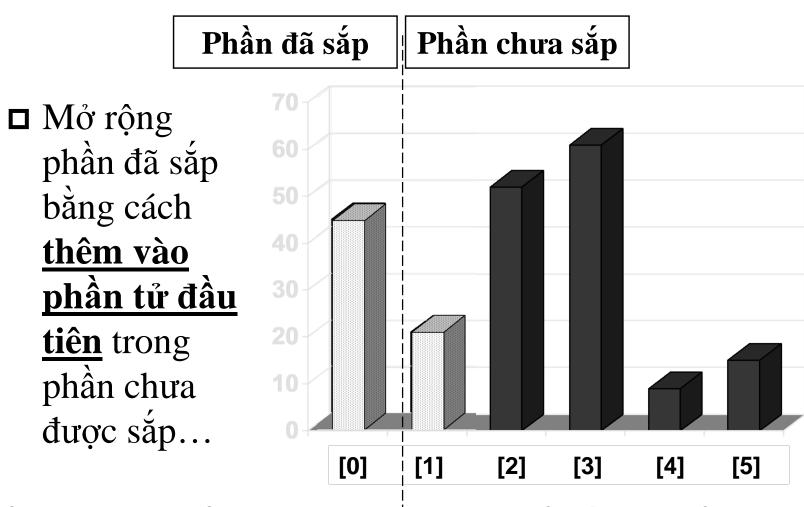
$$(n-1) + (n-2) + ... + 1 = n(n-1)/2 = O(n^2)$$

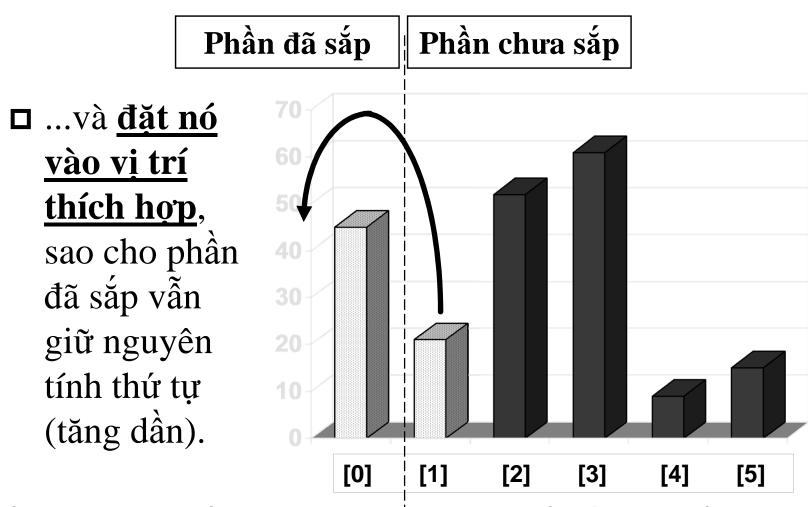
- □ Số phép hoán vị:
  - □ Trường hợp xấu nhất: **O**(**n**)
  - □ Trường hợp tốt nhất (mảng đã sắp tứ tự tăng dần): **0**

# Thuật toán "Chèn trực tiếp" (Insertion sort Algorithm)

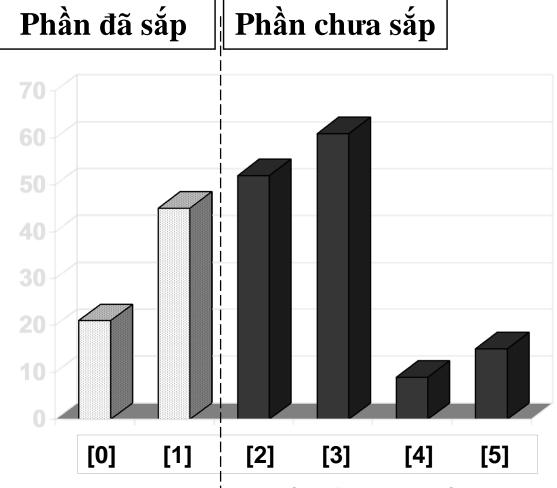
□ Thuật toán "Chèn trực tiếp" cũng 60 chia mảng 50 thành 2 phần: **phần** đã được sắp và **phân** chưa được [0] [1] [2] [3] [4] [5]



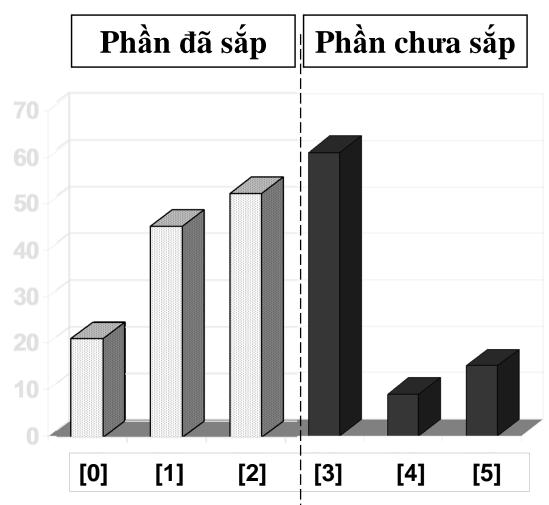




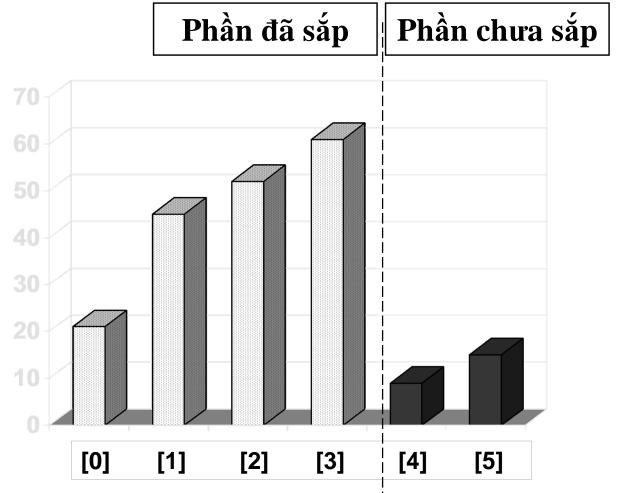
□ Trong ví dụ này, phần tử mới được đặt vào vị trí đầu của phần đã sắp.



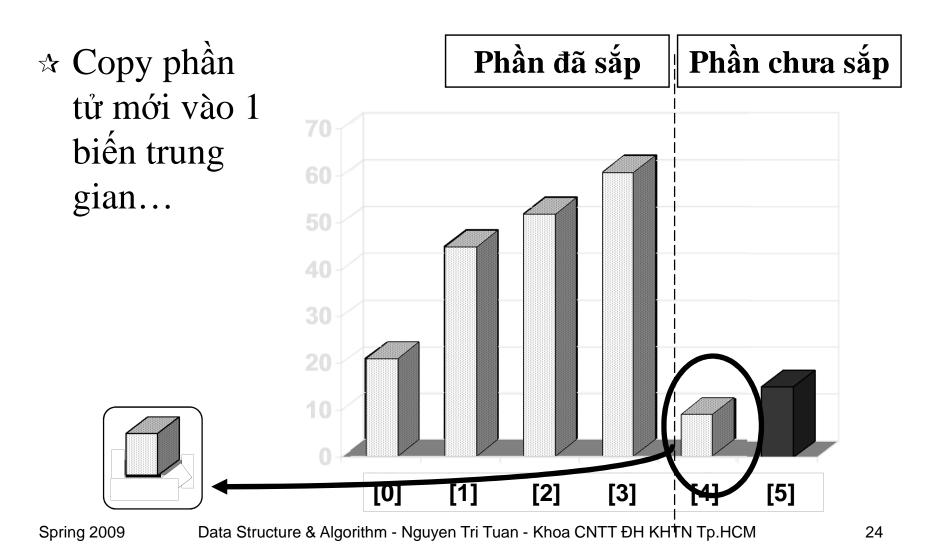
□ Đôi khi
chúng ta
"gặp may",
phần tử mới
không cần
phải di
chuyển.



wà lại"gặp may"thêm 1 lầnnữa..

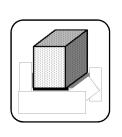


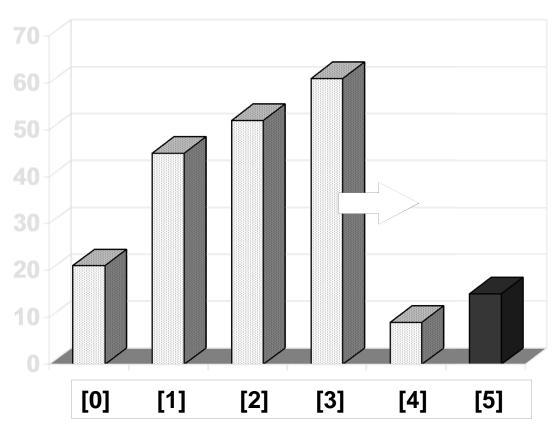
Làm sao để chèn 1 phần tử?



Làm sao để chèn 1 phần tử?

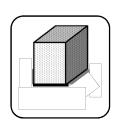
① ...Dịch chuyển các phần tử trong phần đã sắp sang phải...

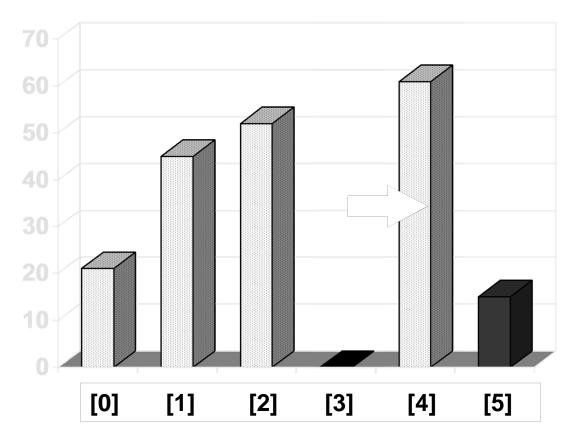




Làm sao để chèn 1 phần tử?

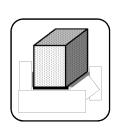
...để tạo 1 chỗ trống cho phần tử mới...

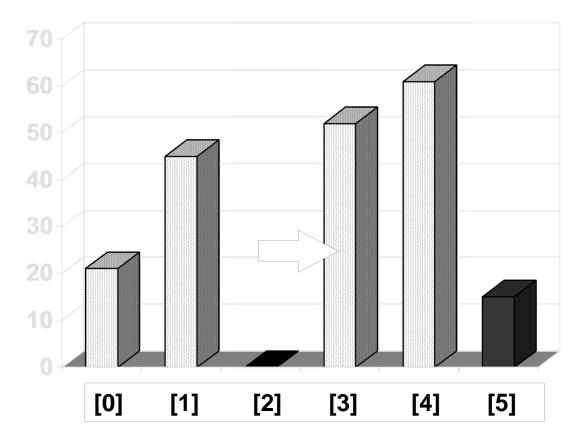




Làm sao để chèn 1 phần tử?

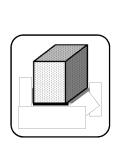
...tiếp tụcdịch chuyểncác phầntử...

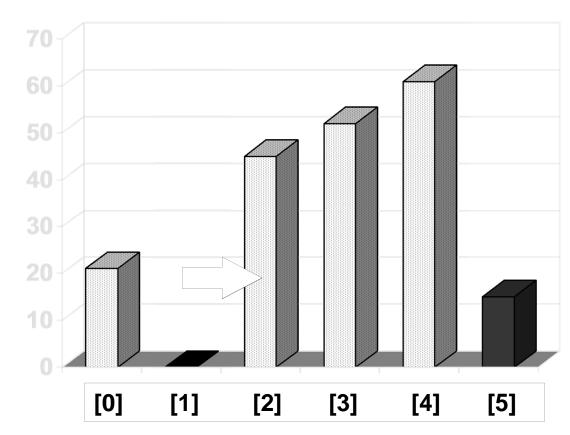




Làm sao để chèn 1 phần tử?

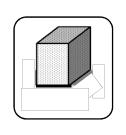
...tiếp tụcdịch chuyểncác phầntử...

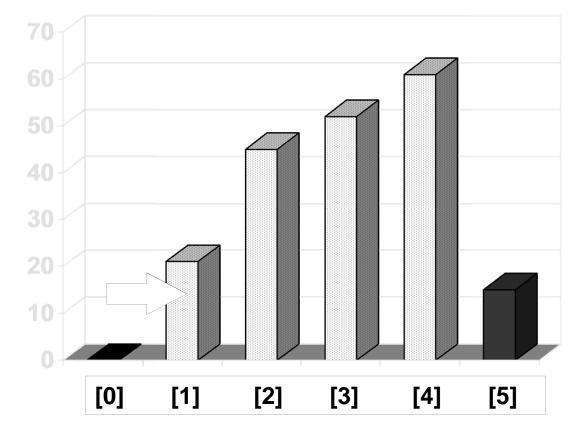




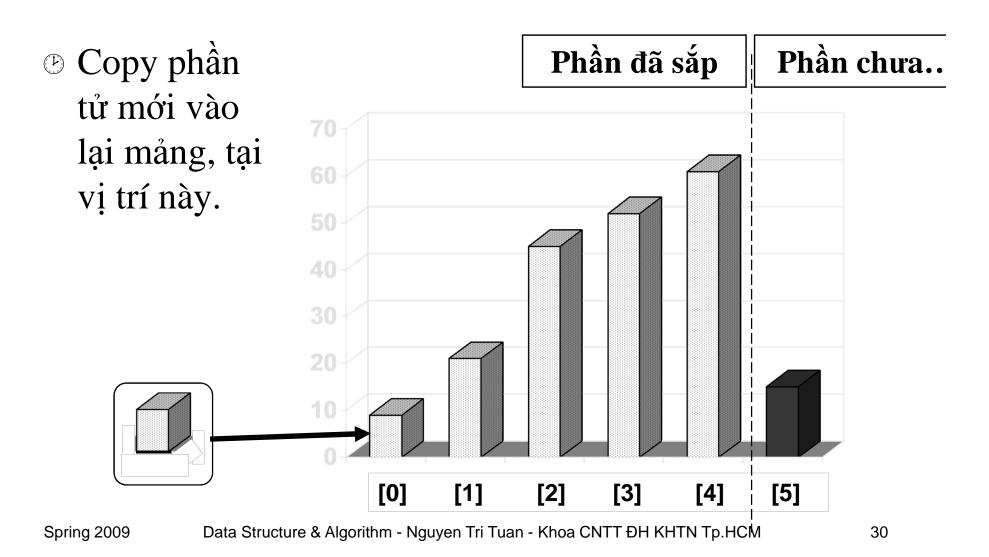
Làm sao để chèn 1 phần tử?

...cho đến khi tìm thấy vị trí thích hợp cho phần tử mới...

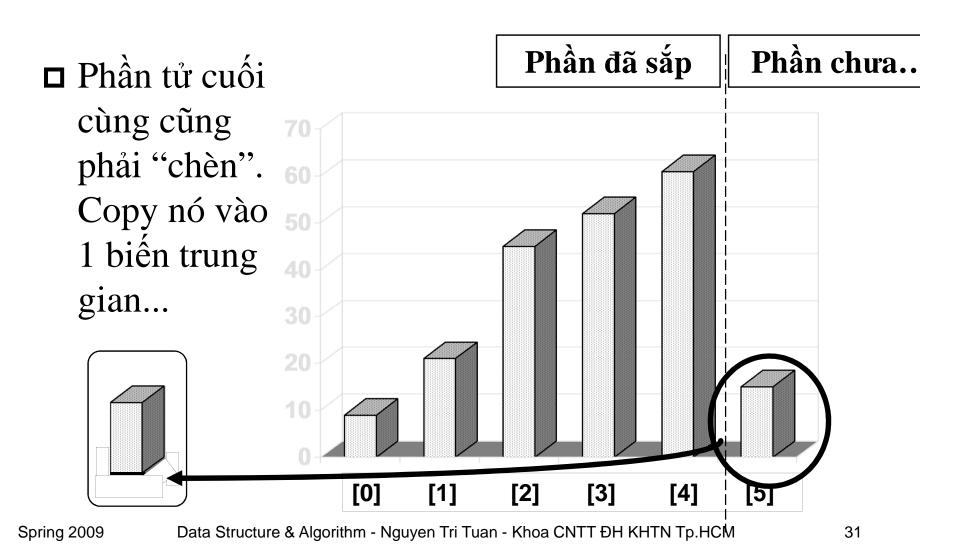




Làm sao để chèn 1 phần tử?

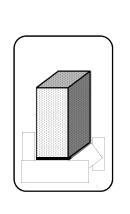


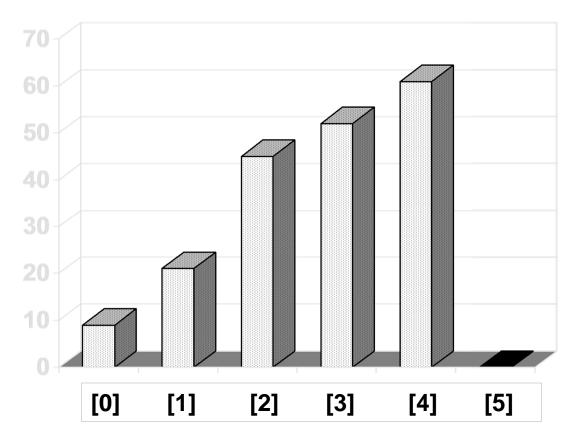
Làm sao để chèn 1 phần tử?



Câu hỏi?

Có bao nhiêu phép dịch chuyển xảy ra?



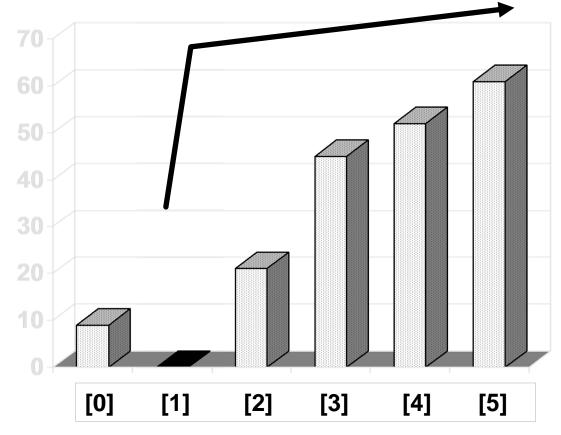


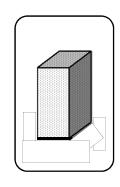
Spring 2009

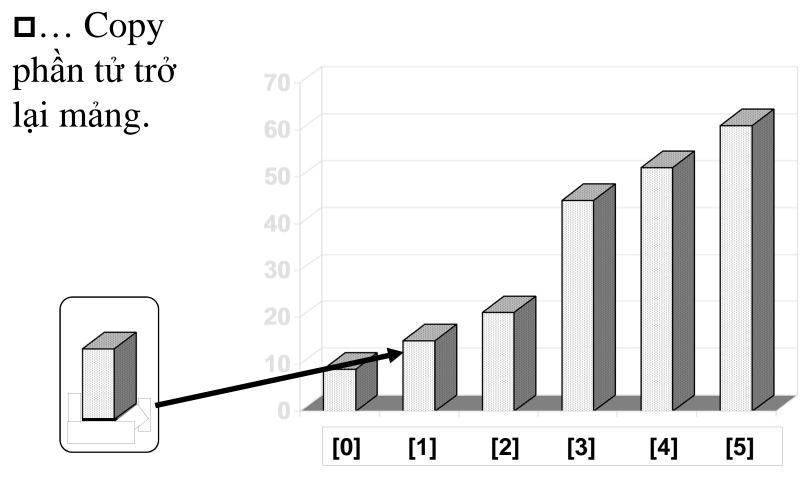
Câu hỏi?

□ Có 4 phép dịch chuyển

. . .







# Insertion sort Algorithm (Minh họa chương trình)

```
void InsertionSort (int a[], int n)
  int saved; // biến trung gian lưu lại giá trị phần tử cần chèn
  for (int i = 1; i < n; i++) {
     saved = a[i]; // lưu lại giá trị phần tử cần chèn
     // dịch chuyển các phần tử trong phần đã sắp sang phải
     for (int j = i; j > 0 && saved < a[j-1]; j--)
         a[j] = a[j-1];
     a[j] = saved; // chèn phần tử vào đúng vị trí
     // end of for i
```

#### Đánh giá thuật toán (Insertion sort Algorithm)

□ Trường hợp xấu nhất có:

$$1 + 2 + 3 + \dots + (n-1) = n(n-1)/2 = \mathbf{O}(\mathbf{n}^2)$$
  
phép so sánh và dịch chuyển

□ Trường hợp tốt nhất (mảng đã có thứ tự tăng dần): **O(n)** phép so sánh và **0** phép dịch chuyển

### Nhận xét chung (Selection & Insertion sort)

- □ "Chèn trực tiếp" và "Chọn trực tiếp" đều có chi phí cho trường hợp xấu nhất là <u>O(n²)</u>
- Do đó, không thích hợp cho việc sắp xếp các mảng lớn
- □ Dễ cài đặt, dễ kiểm lỗi
- "Chèn trực tiếp" tốt hơn "Chọn trực tiếp", nhất là khi mảng đã có thứ tự sẵn
- Cần có những thuật toán hiệu quả hơn cho việc sắp xếp các mảng lớn

## Thuật toán "Shell sort" (Shell sort Algorithm)

- □ Được đề xuất vào năm 1959 bởi Donald L.
   Shell trên tạp chí Communication of the ACM
- □ Thuật toán này cải tiến hiệu quả của thuật toán "Chèn trực tiếp"
- □ Phá vỡ rào cản chi phí O(n²) của những thuật toán sắp xếp trước đó

#### □ <u>Ý tưởng:</u>

□ Chia dãy ban đầu thành h dãy con

$$a_0, a_{0+h}, a_{0+2h}, \dots$$

$$a_1, a_{1+h}, a_{1+2h}, \dots$$

$$a_2, a_{2+h}, a_{2+2h}, \dots$$

. . .

□ Sắp xếp từng dãy con bằng cách sử dụng phương pháp "Chèn trực tiếp"

Index	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
Ban đầu	81	94	11	96	12	35	17	95	28	58	41	75	15

□ Chia dãy thành **h=5** dãy con

Index	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
h=5	81	94	11	96	12	35	17	95	28	58	41	75	15

□ Sắp xếp 5 dãy con bằng phương pháp "Chèn trực tiếp"

Index	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
h=5	35	17	11	28	12	41	75	15	96	58	81	94	95

□ Chia dãy thành h=3 dãy con

Index	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
h=3	35	17	11	28	12	41	75	15	96	58	81	94	95

□ Sắp xếp 3 dãy con bằng phương pháp "Chèn trực tiếp"

Index	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
h=3	28	12	11	35	15	41	58	17	94	75	81	96	95

□ Chia dãy thành **h=1** dãy con

Index	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
h=1	28	12	11	35	15	41	58	17	94	75	81	96	95

□ Sắp xếp 1 dãy con bằng phương pháp "Chèn trực tiếp"

Index	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
h=1	11	12	15	17	28	35	41	58	75	81	94	95	96

□ Kết thúc!

- □ Thuật toán sử dụng 1 **dãy h**<sub>k</sub>:
  - $h_1, h_2, h_3, ..., h_t$
- □ (\*) Tính chất dãy h<sub>k</sub>:
  - $\Box h_i > h_{i+1}$  (dãy giảm dần)
  - $\Box h_t = 1$
- □ Dãy h<sub>k</sub> gọi là **dãy "gia số"** (Increment sequence), dùng để tạo lập các dãy con trong mảng ban đầu
- □ Trong ví dụ:  $h_1 = 5$ ,  $h_2 = 3$ ,  $h_3 = 1$

- □ Vấn đề: Lựa chọn dãy gia số h<sub>k</sub> như thế nào ?
  - Mọi dãy h<sub>k</sub> thoả mãn tính chất (\*) đều chấp nhận được;
  - □ Tuy nhiên, cho đến nay, người ta chỉ có thể chỉ ra rằng dãy h<sub>k</sub> này tốt hơn dãy h<sub>k</sub> kia, chứ không thể xác định được dãy nào là tốt nhất
- □ Chi phí của thuật toán Shell sort phụ thụôc vào 2 vấn đề chính là:
  - □ Cách thức xây dựng dãy h<sub>k</sub>
  - □ Dữ liệu nhập

- □ Các chiến lược xây dựng dãy h<sub>k</sub> đã được khảo sát:
  - □ D.Shell (1959):

$$h_1 = [n/2], h_{i+1} = [h_i/2], h_t = 1$$

□ T.H.Hibbard (1963):

$$1, 3, 7, 15, \dots, 2^{k-1} (k \in N^*)$$

$$N^* = N \setminus \{0\} = \{1, 2, 3, 4, \ldots\}$$

□ Knuth:

$$h_1 = 1$$
,  $h_i = h_{i-1} * 3 + 1$ , và dừng tai  $i = log_2 n - 1$   
1, 4, 13, 40, 121, ....

□ Pratt (1979):

1, 2, 3, 4, 6, 8, 9, 12, 16, ..., 
$$2^p3^q$$
, (với p,  $q \in N$ )

## Shell sort Algorithm (Minh họa chương trình)

```
void ShellSort(int h[], int a[], int t, int n)
  for (int k=0; k<t; k++) {
       int increment = h[k];
       for (int i=increment; i<n; i++) {
               int saved = a[i];
               for (int j=i; j>=increment && saved<a[j-increment];
                    j-=increment)
                       a[j] = a[j-increment];
               a[i] = saved;
```

## Đánh giá thuật toán (Shell sort Algorithm)

- □ Việc phân tích giải thuật này đặt ra những vấn đề toán học hết sức phức tạp mà trong đó có 1 số vấn đề đến nay vẫn chưa được giải quyết
- □ Người ta vẫn chưa biết chọn dãy h<sub>k</sub> như thế nào là phù hợp để cho ra kết quả tốt nhất
- □ Một số kết quả đã chứng minh:
  - $\blacksquare$  Shell sort với dãy  $h_k$  của Donald Shell có số phép gán trong trường hợp xấu nhất là  $O(n^2)$
  - $\square$  Sử dụng dãy  $h_k$  của Hibbard cần dùng  $O(n^{3/2})$  phép gán
  - $\square$  Chi phí khi dùng dãy  $h_k$  của Pratt là  $O(n(log_2n)^2)$

# Thuật toán "Sắp xếp cây" (Heap sort Algorithm)

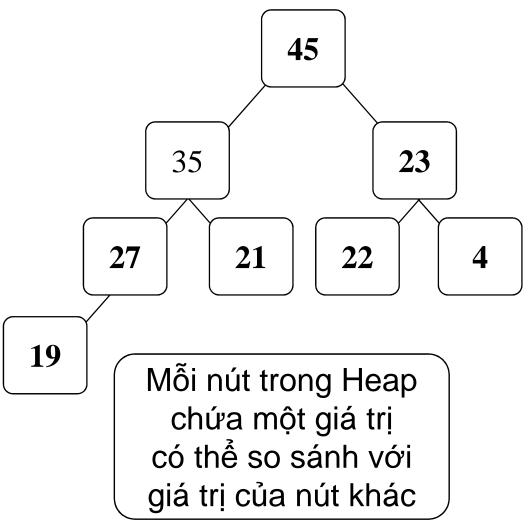
- □ Được đề xuất vào năm 1964 bởi **J.W.J. Williams** trên tạp chí *Communication of the ACM*
- □ Đây là thuật toán sắp xếp chậm nhất trong số các thuật toán có độ phức tạp O(n\*log₂n)
- □ Nhưng nó lại đạt được ưu điểm vì tính đơn giản của cài đặt không đòi hỏi vòng đệ qui phức tạp như của Quicksort và không sử dụng mảng phụ như Mergesort

#### Heap sort Algorithm Nội dung

- □ Định nghĩa Heap
- □ Biểu diễn Heap bằng mảng (array)
- ☐ Thao tác cơ bản trên Heap
- □ Thuật toán Heap sort
- □ Đánh giá thuật toán

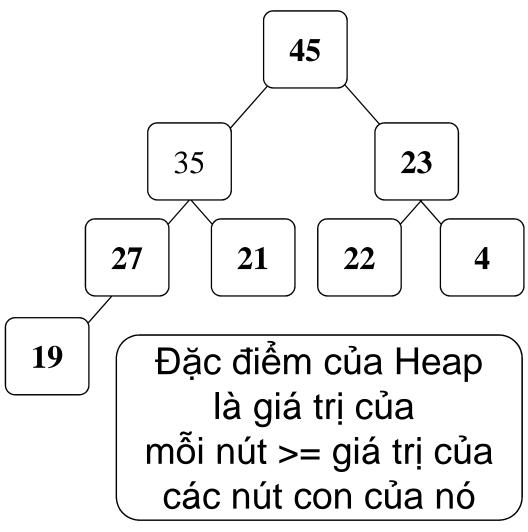
Heap sort Algorithm Định nghĩa Heap

> □Heap là một cây nhị phân đầy đủ



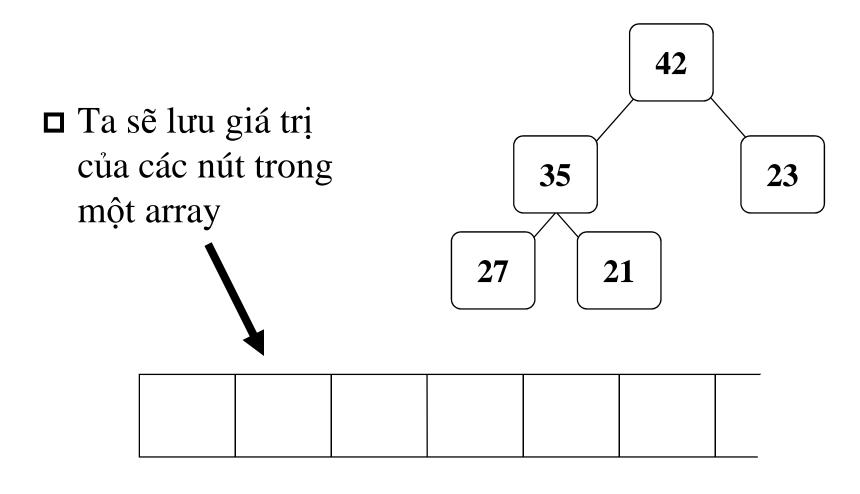
Heap sort Algorithm Định nghĩa Heap

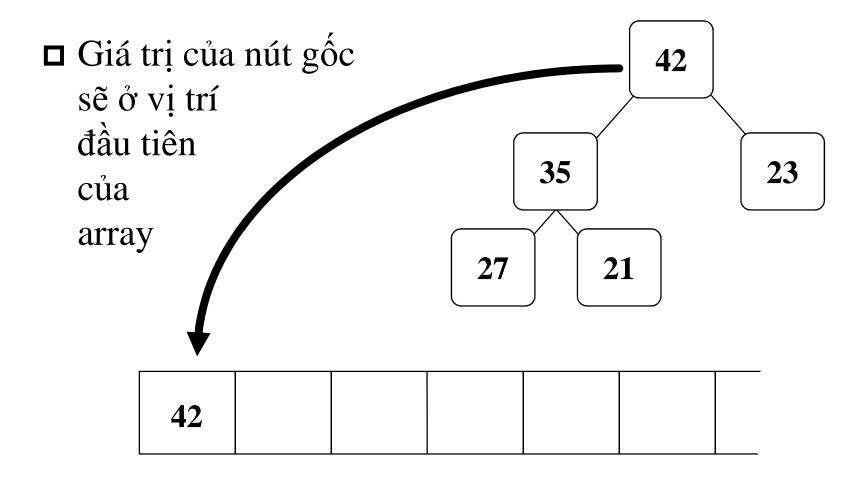
□Heap là mộtcây nhị phânđầy đủ

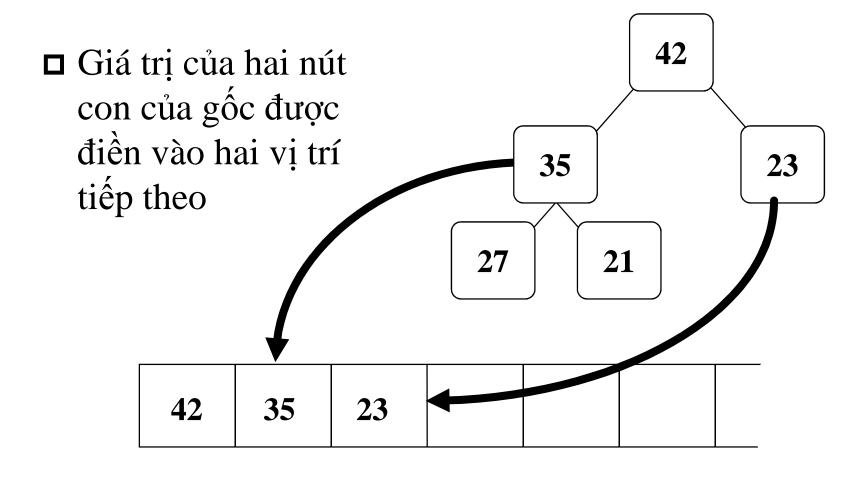


### Heap sort Algorithm Định nghĩa Heap

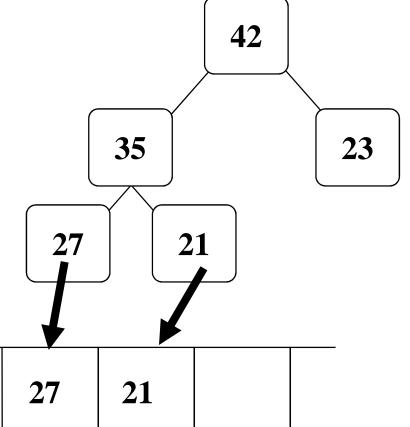
- ☐ Heap là một cây nhị phân thỏa các tính chất sau sau:
  - □ Là một cây đầy đủ;
  - ☐ Giá trị của mỗi nút không bao giờ bé hơn giá trị của các nút con
- □ Hệ quả:
  - □ Nút lớn nhất là ...?

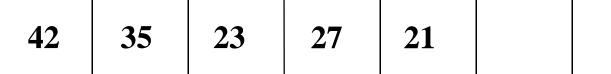




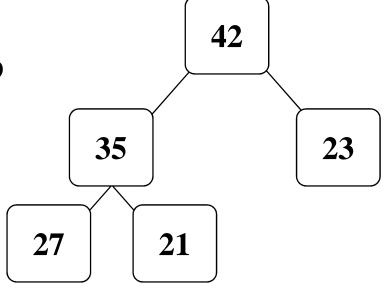


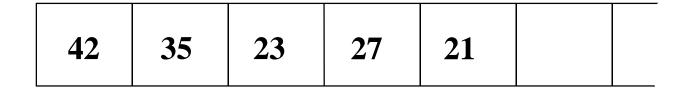
- □ Giá trị của hai nút ở hàng kế tiếp sẽ tuần tự được lưu lại tại hai vị trí tiếp sau
- □ Thứ tự lưu trữ trên mảng được thực hiện từ trái sang phải



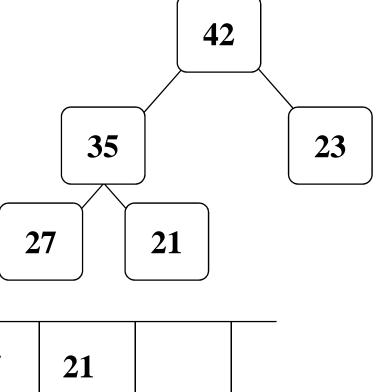


- □ Liên kết giữa các nút được hiểu ngầm, không trực tiếp dùng con trỏ.
- □ Array được xem là cây chỉ do cách ta xử lý dữ liệu trên đó





□ Nếu ta biết được chỉ số của 1 phần tử trên mảng, ta sẽ dễ dàng xác định được chỉ số của nút cha và (các) nút con của nó.

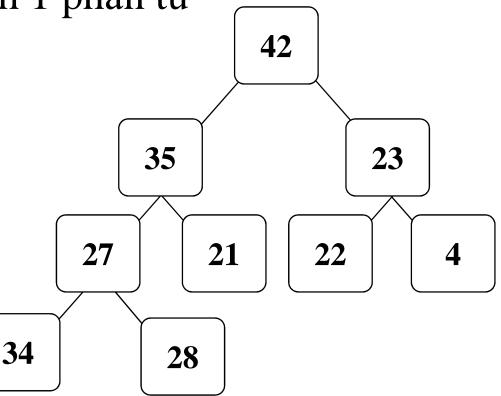


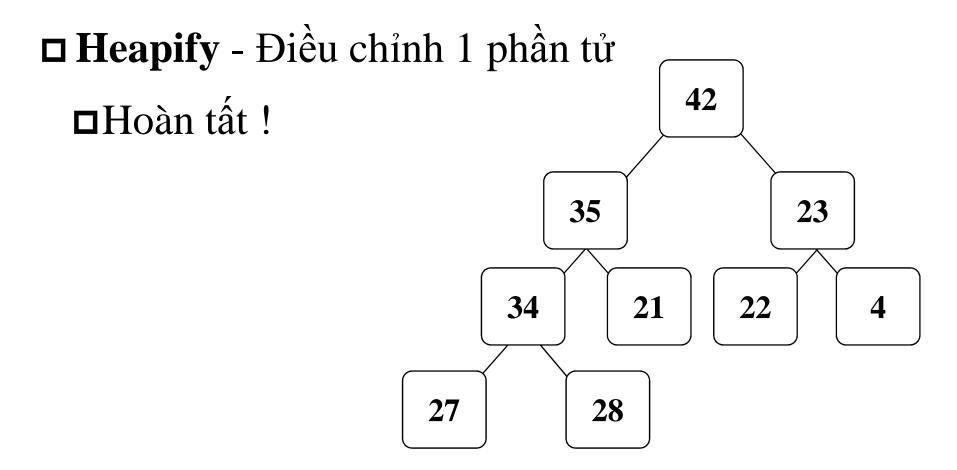
- □ Nút gốc ở chỉ số [0]
- □ Nút cha của nút [i] có chỉ số là [(i-1)/2]
- □ Các nút con của nút [i] (nếu có) có chỉ số [2i+1] và [2i+2]
- □ Ví dụ:
  - Nút con của nút [0] là nút [1] và nút [2]
  - Nút cha của nút [7] là nút [3]
  - Nút cha của nút [8] là nút [3]

Heapify - Điều chỉnh 1 phần tử
¼ Nút đang xét có giá trị là
27, bé hơn giá trị của nút
con của nó
☼ Tiến hành đổi chỗ với
nút con có giá trị lớn
nhất
35
21
22
4

□ Heapify - Điều chỉnh 1 phần tử

- Nút đang xét có giá trị là 27, bé hơn giá trị của nút con của nó
- □ Tiến hành đổi chỗ với nút con có giá trị lớn nhất





```
void Heapify(int a[], int n, int i) // Điều chỉnh phần tử a[i]
                    // lưu lại giá trị của nút i
  int saved = a[i];
                    // a[i] không phải là nút lá
   while (i < n/2) {
       int child = 2*i + 1; // nút con bên trái của a[i]
       if (child < n-1)
                if (a[child] < a[child+1]) child ++;
       if (saved >= a[child]) break;
        a[i] = a[child];
       i = child;
   a[i] = saved;
                                // Gán giá trị của nút i vào vị trí mới
```

#### Heap sort Algorithm Thuật toán Heap sort

■ Xây dựng Heap: Sử dụng thao tác Heapify để chuyển đổi một mảng bình thường thành Heap

#### □ Sắp xếp:

- □ Hoán vị phần tử cuối cùng của Heap với phần tử đầu tiên của Heap (có giá trị lớn nhất)
- □ Loại bỏ phần tử cuối cùng
- ☐ Thực hiện thao tác Heapify để điều chỉnh phần tử đầu tiên

### Heap sort Algorithm Thuật toán Heap sort - Xây dựng Heap

- □ Tất cả các phần tử trên mảng có chỉ số [n/2] đến [n-1] đều là nút lá
- □ Mỗi nút lá được xem là Heap có một phần tử
- □ Thực hiện thao tác Heapify trên các phần tử có chỉ số từ [n/2]-1 đến [0]

### Heap sort Algorithm Thuật toán Heap sort - Xây dựng Heap

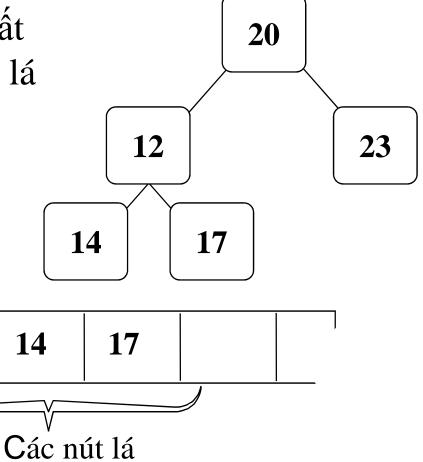
☐ Thực hiện Heapify với tất cả các nút không phải là lá

**12** 

23

☐ Theo thứ tự từ trái sang phải

**20** 



### Heap sort Algorithm Thuật toán Heap sort - Xây dựng Heap

```
// Xây dựng mảng bình thường a trở thành
// môt Heap
void BuildHeap(int a[], int n)
     for (int i = n/2 - 1; i >= 0; i--)
           Heapify(a, n, i);
```

#### Heap sort Algorithm Thuật toán Heap sort - Sắp xếp

```
void HeapSort(int a[], int n)
      BuildHeap(a, n);
      for (int i=n-1; i>=0; i--) {
             Hoán vị a[0] với a[i]
             Heapify(a, i, 0);
```

### Đánh giá thuật toán (Heap sort Algorithm)

- □ Heap sort luôn có độ phức tạp là O(n\* log<sub>2</sub>n)
- □ Quick sort thường có độ phức tạp là  $O(n^* \log_2 n)$  nhưng trường hợp xấu nhất lại có độ phức tạp  $O(n^2)$
- □ Nhìn chung Quick sort nhanh hơn Heap sort
  2 lần nhưng Heap sort lại có độ ổn định cao
  trong mọi trường hợp

# Thuật toán "Sắp xếp trộn" (Merge sort Algorithm)

- □ Là một phương pháp sắp xếp dạng "Chia để trị" (Divide and Conquer)
- □ Nguyên tắc "Chia để trị":
  - □ Nếu vấn đề nhỏ thì xử lý ngay
  - Nếu vấn đề lớn: chia thành 2 vấn đề nhỏ, mỗi phần bằng ½
  - □ Giải quyết từng vấn đề nhỏ
  - □ Kết hợp kết quả của những vấn đề nhỏ lại với nhau

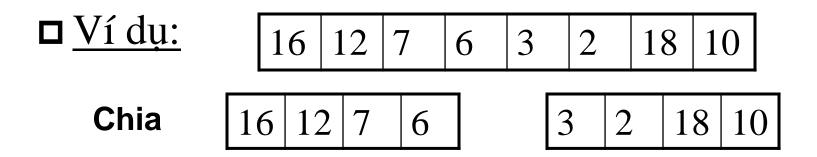
#### Merge sort Algorithm

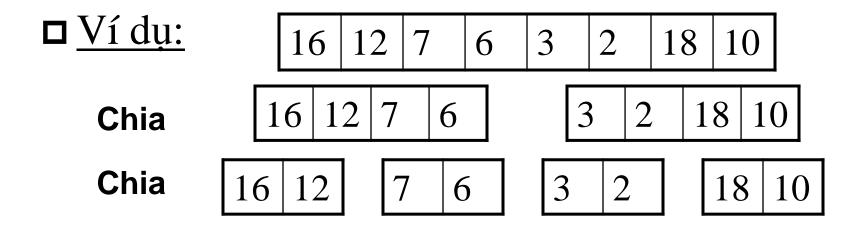
#### □ Ý tưởng:

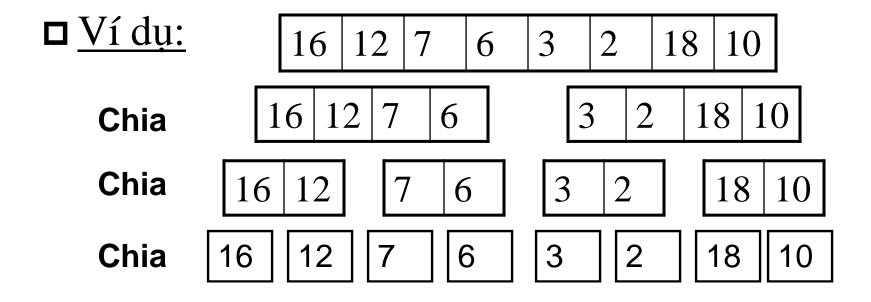
- □Chia dãy cần sắp thành 2 phần, ở vị trí giữa
- ■Nếu số phần tử của mỗi phần > 1 thì
  - □Sắp sếp mỗi phần bằng Merge sort
- □Trộn 2 phần đã được sắp lại với nhau
- □ Thuật toán Merge sort có thể cài đặt bằng **đệ qui**

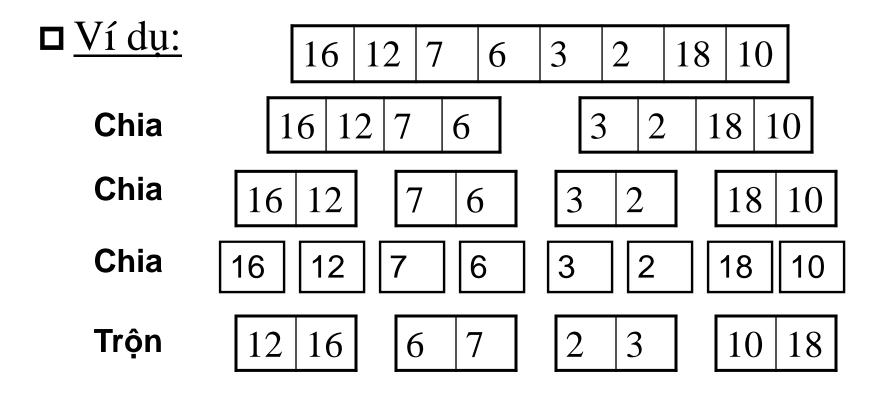
#### Merge sort Algorithm

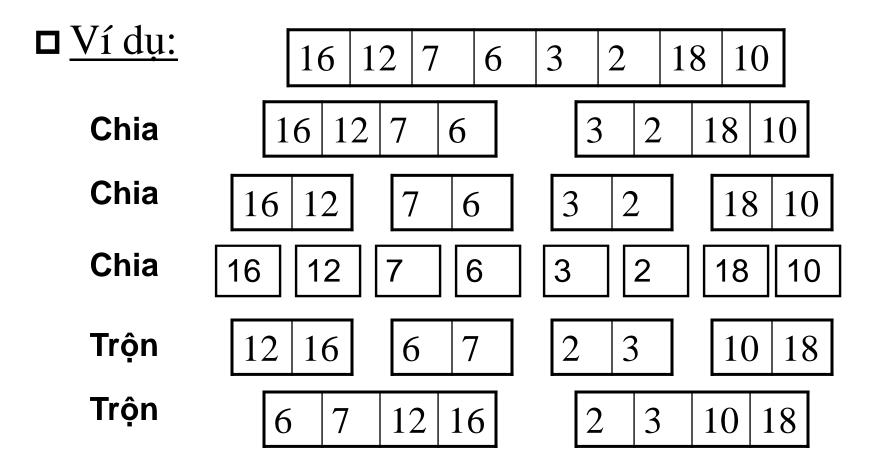
□ Ví dụ: 

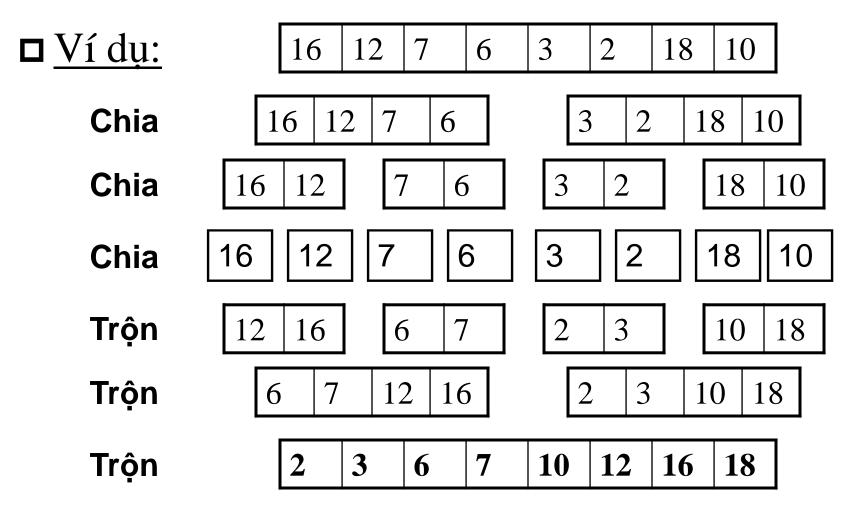






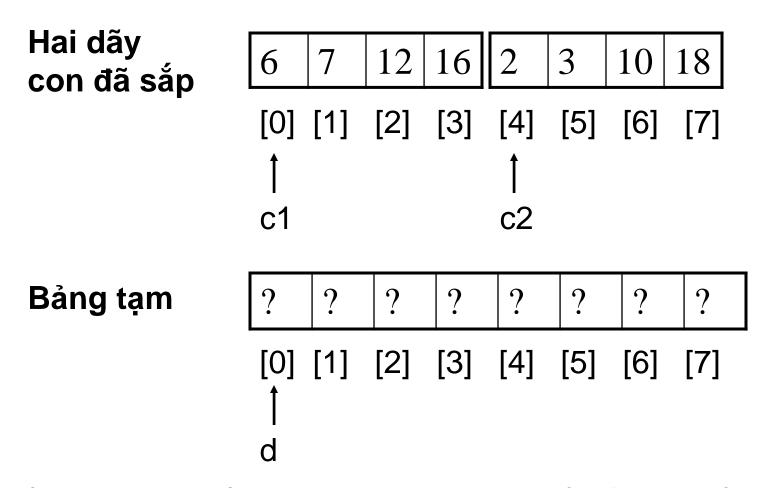


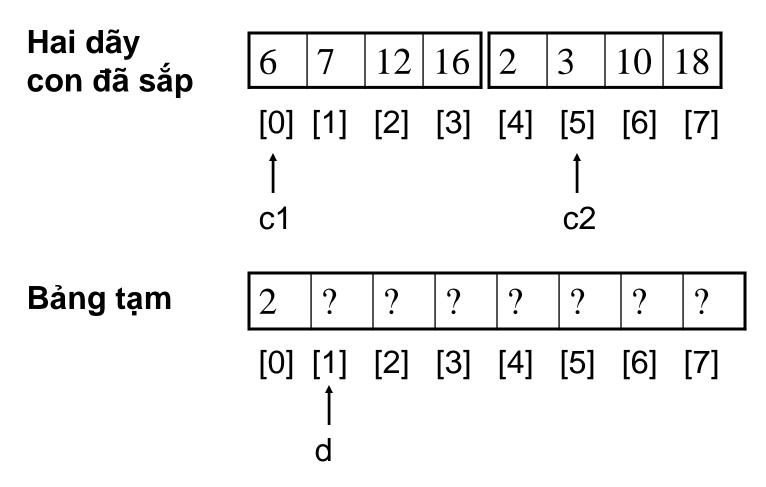


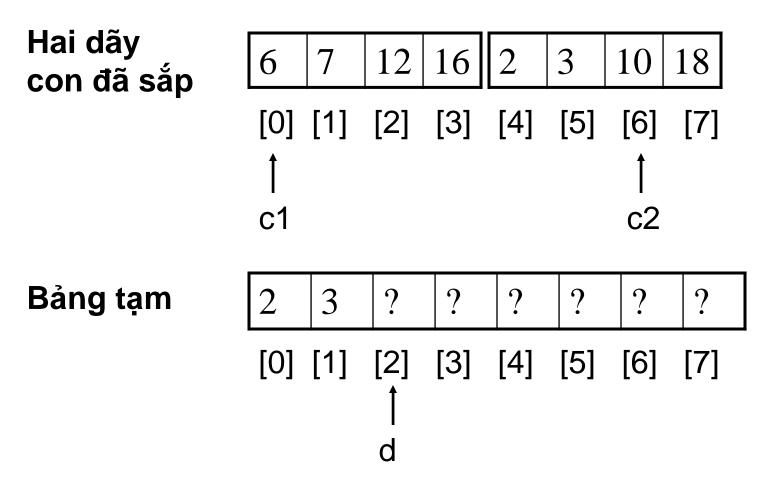


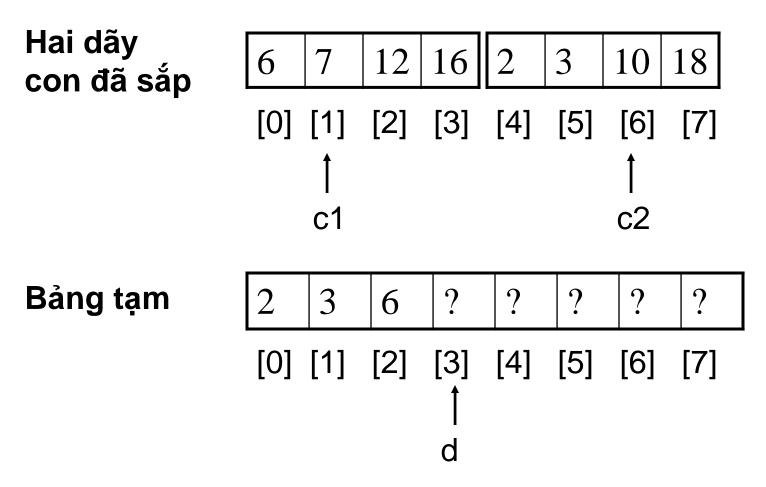
# Merge sort Algorithm (Minh họa chương trình)

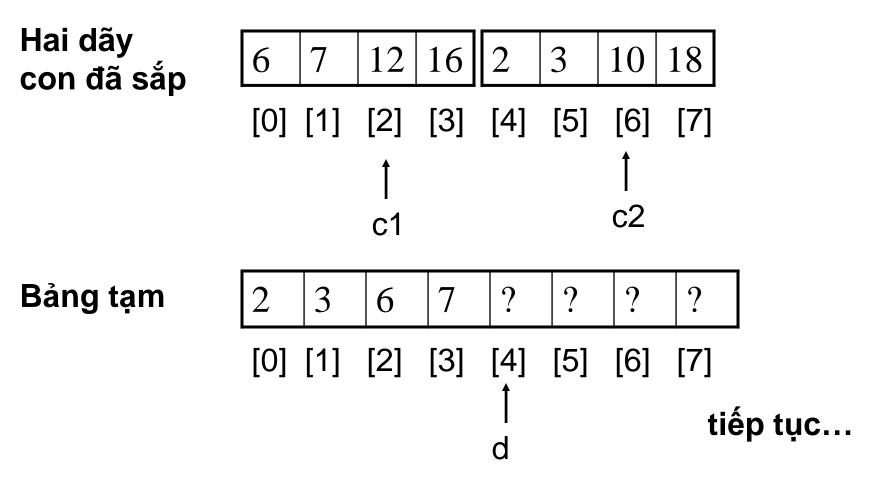
```
void MergeSort(int a[], int Left, int Right)
  int Mid; // Vị trí của phần tử giữa
  if (Left < Right) { // Dãy có > 1 phần tử
       Mid = (Left + Right)/2; // Chia thành 2 dãy ...
       MergeSort(a, Left, Mid); // Sort ½ dãy bên trái
       MergeSort(a, Mid+1, Right); // Sort ½ dãy bên phải
       // Trộn 2 dãy lại với nhau
       Merge(a, Left, Mid, Right);
 // end of MergeSort
```

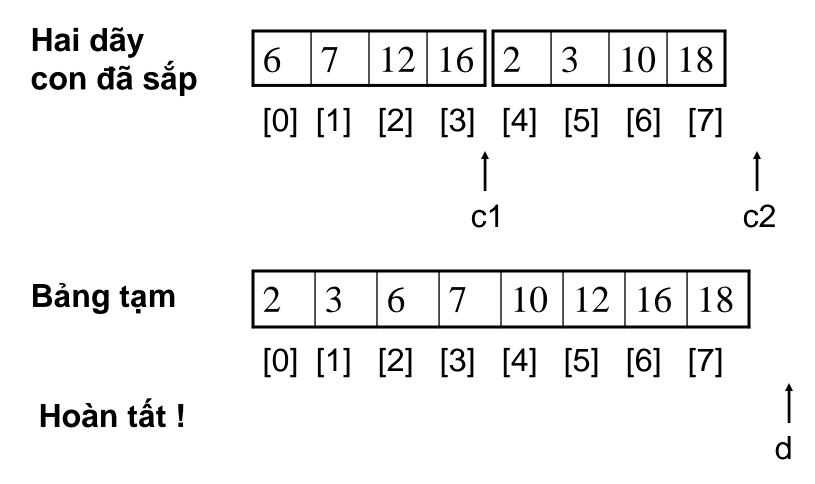


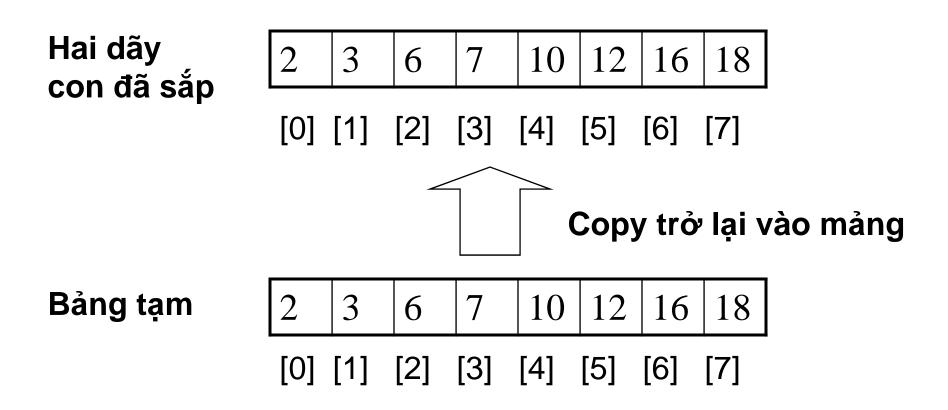












### Merge sort Algorithm Thao tác "trộn" – Minh họa chương trình

```
void Merge(int a[], int Left, int Mid, int Right)
   // c1, c2: vị trí hiện tại trên dãy con trái, dãy con phải
   // d: vị trí hiện tại trên dãy tạm
   for(int d=Left, int c1=Left, c2=Mid+1; (c1 <= Mid) && (c2 <= Right); d++)
        if (a[c1] < a[c2]) { // lấy phần tử trên dãy con trái
              TempArray[d] = a[c1]; c1++;
        else { // lấy phần tử trên dãy con phải
              TempArray[d] = a[c2]; c2++;
        } // end if
   } // end for
                                                                    tiếp tục
```

### Merge sort Algorithm Thao tác "trộn" – Minh họa chương trình

```
// Khi 1 trong 2 dãy đã hết phần tử...
// nếu dãy bên trái còn dư → chép vào mảng tạm
for(; c1 \le Mid; c1++, d++) TempArray[d] = a[c1];
// nếu dãy bên phải còn dư -> chép vào mảng tạm
for(; c2 \le Right; c2++, d++) TempArray[d] = a[c2];
 // Sau khi trộn, copy mảng tạm trở lại mảng gốc
for (d=Left; d<=Right; d++) {
       a[d] = TempArray[d];
// end of Merge
```

#### Đánh giá thuật toán (Merge sort Algorithm)

Trộn 2 dãy có kích thước <i>n</i> /2:	
O(n)	
Trộn 4 dãy có kích thước <i>n/4</i> :	
O(n)	
•	$ angle \frac{O(\log_2 n)}{l a n}$
•	
•	
Trộn n dãy có kích thước 1:	
O(n)	

#### Đánh giá thuật toán (Merge sort Algorithm)

- □ Chi phí **O**(**n**\*log<sub>2</sub>**n**) để sắp xếp bất kỳ 1 dãy nào
- □ Sử dụng 1 vùng nhớ trung gian **O(n)** phần tử
- □ Có độ ổn định cao (không bị ảnh hưởng bởi thứ tự ban đầu của dữ liệu)

# Thuật toán "Sắp xếp nhanh" (Quick sort Algorithm)

- □ Quick sort cũng là một thuật toán "chia để trị"
- □ <u>Ý tưởng:</u>
  - □ Chia dãy cần sắp thành 2 phần
  - □ Cách "chia" của Quick sort khác với cách chia của Merge sort: ½ dãy bên trái chứa các giá trị nhỏ hơn ½ dãy bên phải.
  - □ Thực hiện việc sắp xếp trên từng dãy con (đệ qui)

#### Quick sort Algorithm Minh họa chương trình

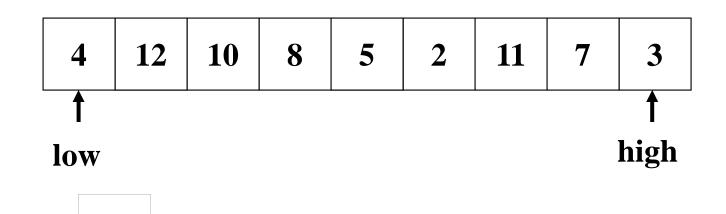
```
void QuickSort(int a[], int Left, int Right)
  // Chỉ xử lý khi dãy có > 1 phần tử
  if (Left < Right) {
       int m1, m2;
       // chia dãy (Left, Right) thành 2 dãy con
       Partition(a, Left, Right, m1, m2);
       QuickSort(a, Left, m1); // dãy con bên trái
       QuickSort(a, m2, Right); // dãy con bên phải
```

Chọn 1 phần tử làm "chuẩn", thường ta chọn phần tử giữa của dãy



**5** 

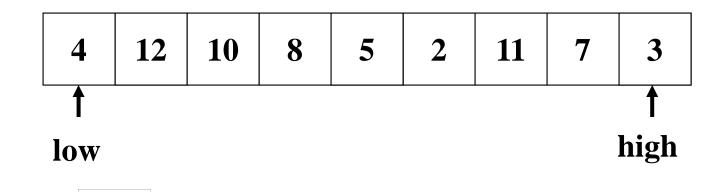
Bắt đầu so sánh các phần tử từ 2 đầu của dãy với phần tử chuẩn...



Phần tử "chuẩn"

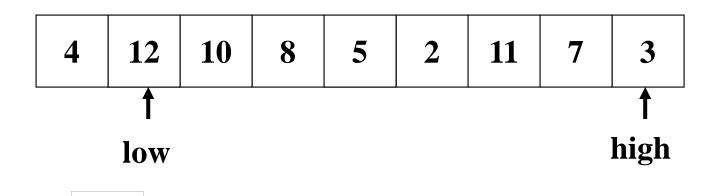
5

...tìm ra được 1 phần tử "sai vị trí" ở phía bên phải...



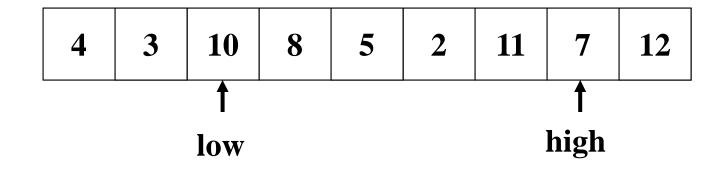
5

...tìm ra được thêm 1 phần tử "sai vị trí" ở phía bên trái...



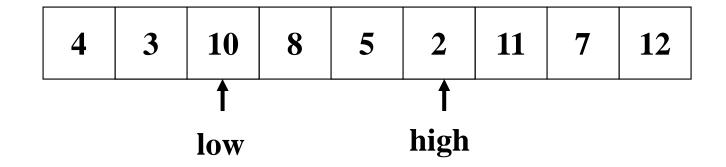
5

...hoán vị 2 phần tử cho nhau, và lại tiếp tục...



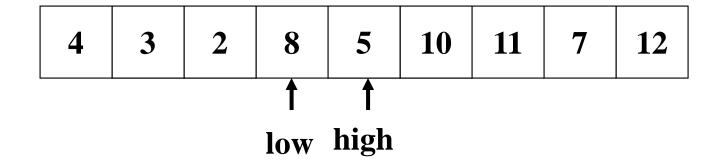
5

...tìm thấy 2 phần tử "sai vị trí" mới...



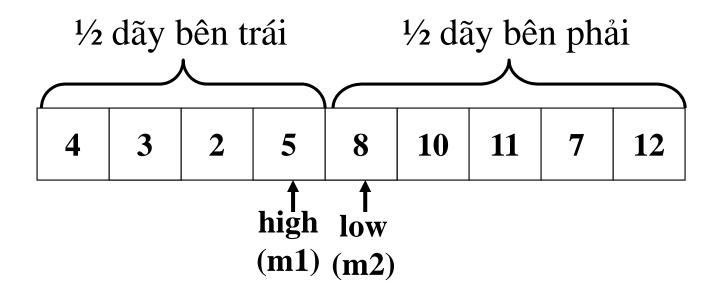
5

...hoán vị cho nhau, và tiếp tục...



5

...low > high  $\rightarrow$  kết thúc quá trình phân chia



## Quick sort Algorithm Partition – Minh họa chương trình

```
void Partition(int a[], int Left, int Right, int &m1, int &m2)
   int Pivot = a[(Left+Right)/2]; // phần tử "chuẩn"
   int low = Left, high = Right;
   while (low < high) {
         while (a[low] < Pivot) low++;
         while (a[high] > Pivot) high--;
         if (low <= high) {
            "Hoán vị a[low] và a[high]"
            low++; high--;
   m1 = high; m2 = low; // 2 dãy con (Left – m1), và (m2 – Right)
```

#### Quick sort Algorithm Cách chọn phần tử Pivot

#### Đánh giá thuật toán (Quick sort Algorithm)

- □ Chi phí trung bình  $O(n*log_2n)$
- $\Box$  Chi phí cho trường hợp xấu nhất  $O(n^2)$
- □ Chi phí tùy thuộc vào cách chọn phần tử "chuẩn":
  - Nếu chọn được phần tử có giá trị trung bình, ta sẽ chia thành 2 dãy bằng nhau;
  - □ nếu chọn nhằm phần tử nhỏ nhất (hay lớn nhất)
    → O(n²)