

例 15: 求 $\hat{F}(s) = \frac{s^2+1}{s^2+3s+2}$ 的逆 Laplace

$$\frac{s^2+1}{s^2+3s+2} = 1 - \frac{3s+1}{s^2+3s+2} = 1 - G(s), \quad G(s) = \frac{A}{s+1} + \frac{B}{s+2}$$

$$\begin{cases} A = \lim_{s \rightarrow -1} (s+1) G(s) = -2 \\ B = \lim_{s \rightarrow -2} (s+2) G(s) = 5 \end{cases}$$

$$\Rightarrow f(t) = \delta(t) + 2e^{-t}u(t) - 5e^{-2t}u(t)$$

复频域 $\hat{F}(s) = e^{-as} \cdot \frac{N(s)}{D(s)}$, 其中 $G(s) = \frac{N(s)}{D(s)}$ 是 proper 有理函数, 则 e^{-as} 可看作时域中 $t_0=a$ 的时移

$$G(s) \leftrightarrow g(t), \quad e^{-as} G(s) \leftrightarrow g(t-a) u(t-a), \quad \text{或简写为 } f(t) = g(t-a)$$

例 16: 求 $\hat{F}(s) = e^{-2s} \frac{1}{s+1}$ 的逆 Laplace

$$\text{没啥说的, } f(t) = e^{-(t-2)} u(t-2)$$

传递函数 (transfer function), $H(s) = \frac{Y(s)}{F(s)}$ 对比 Fourier 的频率响应, Fourier 仅给出不同正弦频率下的增益、相位, 不直接反映瞬态、收敛性。Laplace 的传递函数则还反映瞬态响应、收敛域、系统稳定性

如 R、L、C

对于 Lumped 元件 (没有分布式延迟), 它们串并联后的 Z、V、I 都是多项式有理分数函数

$$\text{对 Causal LTIC 系统, } H(s) = \frac{Y(s)}{F(s)} = \frac{b_0 s^m + b_1 s^{m-1} + \dots + b_m}{s^n + a_1 s^{n-1} + \dots + a_n} \Rightarrow Y(s)(s^n + a_1 s^{n-1} + \dots + a_n) = F(s)(b_0 s^m + \dots + b_m)$$

$$\Rightarrow (s^n Y(s) + a_1 s^{n-1} Y(s)) + \dots + a_n Y(s) = b_0 (s^m F(s)) + b_1 (s^{m-1} F(s)) + \dots + b_m F(s)$$

$$\text{回到时域: } y^{(n)}(t) + a_1 y^{(n-1)}(t) + \dots + a_n y(t) = b_0 f^{(m)}(t) + b_1 f^{(m-1)}(t) + \dots + b_m f(t)$$

这是 zero-state 条件, 所以没有初值项

$$\left\{ \begin{array}{l} \text{时域: } y(t) = f(t) * h(t) \\ \text{频域: } Y(s) = F(s) H(s) \end{array} \right.$$

零输入响应: 仅由初始状态产生的行为。时域上可用 $y^{(n)}(t) + a_1 y^{(n-1)}(t) + \dots + a_n y(t) = 0$ 表示

$$\text{对时域做 Laplace (非零初始条件), 有 } \mathcal{L}\{y^{(n)}(t)\} = s^n Y(s) - s^{n-1} y^{(n-1)}(0^-) - s^{n-2} y^{(n-2)}(0^-) - \dots - y^{(n-1)}(0^-)$$

$$\text{代入时域 ODE: } (s^n Y(s) - \dots - y^{(n-1)}(0^-)) + a_1 (s^{n-1} Y(s) - \dots) + \dots + a_n Y(s) = 0$$

$$\Rightarrow \boxed{Y(s) \cdot D(s) = I(s)} \quad D(s) \text{ 是系统的特征多项式, } I(s) \text{ 则是系统初值叠加得到的多项式}$$

特征模态 (Characteristic Mode)

$$\text{①实根 } p \in \mathbb{R} \Rightarrow e^{pt} u(t) \quad \text{②共轭 } 2\pm j\beta, \begin{cases} e^{at} \cos(\beta t) \\ e^{at} \sin(\beta t) \end{cases} \quad \text{③重根, } t^0 e^{pt}, t^1 e^{pt}, \dots, t^{r-1} e^{pt}$$

模态叠加：系统的零输入响应就是所有这些特征模态的线性组合：

$$y_{zi}(t) = \sum_i [C_i e^{P_i t}] + \sum_j [D_j t e^{P_j t}] + \dots$$

若所有 $\operatorname{Re}\{P_i\} < 0 \Rightarrow$ 模态随时间衰减 \Rightarrow BIBO 稳定

若任一极点在右半轴 / 虚轴 \Rightarrow 发散 / 振荡 \Rightarrow 不稳定 / 恆界稳定

特征极点 (Characteristic Pole)：传递函数中分母多项式的根

例 17: LTI system, 由 ODE: $\frac{d^2y}{dt^2} + 5\frac{dy}{dt} + 4y = 2f(t)$ 描述, $f(t) = u(t)$, $y(0^-) = 1$, $y'(0^-) = 0$

典型、完全稳定的二阶 LTI

1. 求特征极点与特征模态

关心系统本身特征 \rightarrow 先看齐次部分 (零输入): $y''(t) + 5y'(t) + 4y(t) = 0$

对齐次方程做 Laplace: $(s^2 Y(s) - sY(0^-) - Y'(0^-)) + 5(sY(s) - Y(0^-)) + 4(Y(s)) = 0$

合并 $Y(s)$ 项, 系数就是特征多项式: $(s^2 + 5s + 4)Y(s) = [sY(0^-) + Y'(0^-) + 5Y(0^-)]$

解特征方程 $D(s) = 0 \Rightarrow P_1 = -1, P_2 = -4$, 这两个 P 就是特征极点

对应特征模态: $e^{-t}, e^{-4t} \Rightarrow$ 齐次解可写为 $y_{zi}(t) = C_1 e^{-t} + C_2 e^{-4t}$

2. 求 $\hat{H}(s)$ 和 $h(t)$

$$\hat{Y}(s) = \frac{\frac{Zs}{2}}{\frac{(s+4)(s+1)}{2F(s)}} + \frac{\frac{ZI}{2}}{\frac{(s+4)(s+1)}{2F(s)}} \quad , \quad \hat{H}(s) = \frac{\hat{Y}_{zs}(s)}{F(s)} = \frac{2}{(s+4)(s+1)} = \frac{A}{s+4} + \frac{B}{s+1}$$
$$\begin{cases} A = \lim_{s \rightarrow -4} \frac{(s+4) \cdot 2}{(s+4)(s+1)} = -2 \\ B = \lim_{s \rightarrow -1} \frac{(s+1) \cdot 2}{(s+4)(s+1)} = \frac{2}{3} \end{cases}$$

$$\Rightarrow \hat{H}(s) = -\frac{2}{3} \cdot \frac{1}{s+4} + \frac{2}{3} \cdot \frac{1}{s+1} \Rightarrow h(t) = \mathcal{L}^{-1}\{\hat{H}(s)\} = \left[-\frac{2}{3}e^{-4t} + \frac{2}{3}e^{-t} \right] u(t)$$

3. 判断 BIBO 稳定性

$\hat{H}(s)$ 极点 $s = -4, s = -1$ 均在左半平面, 且是因果系统 \Rightarrow BIBO 稳定

4. 求 $y_{zi}(t), y_{zs}(t), y(t)$

$$Y_{zi}(s) = \frac{y(0^-)(s+5) + Y'(0^-)}{(s+4)(s+1)} = \frac{s+5}{(s+4)(s+1)} = -\frac{1}{3} \cdot \frac{1}{s+4} + \frac{4}{3} \cdot \frac{1}{s+1} \Rightarrow y_{zi}(t) = \left[-\frac{1}{3}e^{-4t} + \frac{4}{3}e^{-t} \right] u(t)$$

$$Y_{zs}(s) = H(s)F(s) = \frac{2}{(s+4)(s+1)} \cdot \frac{1}{s} \xrightarrow{\text{部分分式}} y_{zs} = \left[\frac{1}{6}e^{-4t} - \frac{2}{3}e^{-t} + \frac{1}{2} \right] u(t)$$

$$\text{总响应 } y(t) = y_{z1}(t) + y_{zs}(t) = \left[\frac{1}{6}e^{-4t} - \frac{2}{3}e^{-t} + \frac{1}{2} \right] u(t)$$

例 18: LTI system, 由 ODE: $\frac{d^2y}{dt^2} - \frac{dy}{dt} - 2y = \frac{df}{dt} - 2f(t)$ 描述, $f(t) = u(t)$, $y(0^-) = 1$, $y'(0^-) = 1$

1. 求特征极点与特征模态

$$y''(t) - y'(t) - 2y(t) = 0 \Rightarrow (s^2 Y(s) - sy(0^-) - y'(0^-)) - (s Y(s) - y(0^-)) - 2Y(s) = 0$$

$$\Rightarrow (s^2 - s - 2)Y(s) = (s-1)y(0^-) + y'(0^-), \text{解特征多项式: } p_1 = -1, p_2 = 2 \text{ (两个特征极点)}$$

对应特征模态: $e^{-t}, e^{2t} \Rightarrow \text{齐次解 } y_{ze} = C_1 e^{-t} + C_2 e^{2t}$

2. 求 $\hat{H}(s)$ 和 $h(t)$

$$s^2 \hat{Y}(s) - s \hat{Y}(s) - 2 \hat{Y}(s) = s \hat{F}(s) - 2 \hat{F}(s) \Rightarrow \hat{H}(s) = \frac{\hat{Y}(s)}{\hat{F}(s)} = \frac{s-2}{s^2 - s - 2} = \frac{1}{s+1} \Rightarrow h(t) = e^{-t} u(t)$$

3. 判断 BIBO 稳定性 $\hat{H}(s)$ 只看传递函数极点, 而不关心初值导致的发散

只关心系统是否会由有限的输入导致无限输出

$\hat{H}(s)$ 极点 $s = -1$ 在左侧平面 \rightarrow BIBO 稳定 这道题最终的发散是由 $y(0), y'(0)$ 的初值导致的
在什么情况下不发散呢? 只需将 e^{2t} 的系数置零

4. 求 $y_{z1}(t)$, $y_{zs}(t)$, $y(t)$

$$C_1 = \frac{1}{3}(y(0) + y'(0)) = 0, \text{此时零输入响应纯衰减}$$

$$\begin{cases} C_1 + C_2 = 1 \\ 2C_1 - C_2 = 1 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} C_1 = \frac{2}{3} \\ C_2 = \frac{1}{3} \end{cases} \quad y_{z1} = \left(\frac{2}{3}e^{2t} + \frac{1}{3}e^{-t} \right) u(t)$$

$$\hat{Y}_{zs}(s) = \hat{H}(s) \hat{F}(s) = \frac{1}{s+1} \cdot \frac{1}{s} \Rightarrow y_{zs}(t) = (1 - e^{-t}) u(t)$$

$$y(t) = \left[1 + \frac{2}{3}(e^{2t} - e^{-t}) \right] u(t)$$

渐进稳定 (Asymptotically Stable)

渐进稳定

所有极点在左半平面

$$y_{z1} \rightarrow 0$$

$$e^{-t} \cdot e^{-4t}$$

临界稳定

极点在虚轴但无重根

y_{z1} 非零有界

$$\cos(t) \cdot \sin(t)$$

不稳定

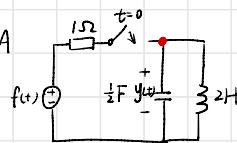
有极点在右半平面/虚轴重根

$$y_{z1} \rightarrow \infty$$

$$e^{2t}, t \sin t$$

电阻、电感、电容的 Laplace 域表达： $Z_R(s) = R$ ， $Z_L(s) = Ls$ ， $Z_C = \frac{1}{Cs}$

例 19：对如下 LTI 电路， $f(t) = e^{3t} V$ ， $V_C(0^-) = 1V$ ， $i_L(0^-) = 0A$



1. 求电路各元件在 s 域 $t > 0$ 时的等效值

$$Z_R = 1\Omega, Z_C = \frac{1}{Cs} = \frac{2}{3}, Z_L = sL = 2s$$

2. 求传递函数 $\hat{H}(s)$ 和 BIBO 稳定性

$$\text{并联阻抗 } Z_p = \frac{1}{\frac{1}{Z_R} + \frac{1}{Z_L}} = \frac{1}{\frac{1}{2} + \frac{1}{2s}} = \frac{2s}{s^2 + 1}, \text{ 总阻抗 } Z_{tot} = 1 + Z_p, \hat{H}(s) = \frac{Z_p}{Z_{tot}} = \frac{2s}{(s+1)^2}$$

极点位于左半平面，BIBO 稳定

3. 求特征极点和特征模态 这里直接采用了 $\hat{H}(s)$ 的分母，而从上一例中我们发现， $\hat{H}(s)$ 中的分母可能有部分已经与分子相消。那为什么还能这么做呢？因为这里的储能元件数特征极点 $p_{1,2} = -1, -1 \Rightarrow$ 特征模态 e^{-t}, te^{-t} 为 2，系统阶数 = 能量元件数，所以 $\hat{H}(s)$ 必须经过相消

4. 求 y_{21}, y_{2s}, y

$$\text{对图中红点节点建立 KCL: } I_R = \frac{0 - y(t)}{1} = -y(t), I_C = C \cdot \frac{dy}{dt} y(t), \frac{d}{dt} i_L = \frac{y(t)}{2}$$

$$\because I_R = I_C + I_L \Rightarrow -y(t) = \frac{1}{2} y'(t) + \int \frac{y(t)}{2} dt \xrightarrow{\text{求导}} y(t) + 2y'(t) + y''(t) = 0$$

$$\text{代入初值 } y(0^+) = 1V, -y(0) = \frac{1}{2} y'(0) + i_L(0) \Rightarrow y'(0^+) = -2$$

$$\Rightarrow y_{21} = (A + Bt)e^{-t}, \text{ 代入 } \begin{cases} A=1 \\ B-A=-2 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} A=1 \\ B=-1 \end{cases} \Rightarrow y_{21} = (1-t)e^{-t} u(t)$$

$$\hat{Y}_{2s}(s) = \hat{H}(s) \hat{F}(s) = \frac{2s}{(s+1)^2} \cdot \frac{1}{s-3} = \frac{3}{8} \frac{1}{s-3} - \frac{3}{8} \cdot \frac{1}{s+1} + \frac{1}{2} \frac{1}{(s+1)^2} \Rightarrow Y_{2s} = \left(\frac{3}{8} e^{3t} - \frac{3}{8} e^{-t} + \frac{1}{2} t e^{-t} \right) u(t)$$

$$y(t) = \left[\left(\frac{3}{8} - \frac{1}{2} \right) e^{-t} + \frac{3}{8} e^{3t} \right] u(t)$$

PPT 中用了加电流源在 s 域等效电容初始电压的方法

电容初值的 Norton 等效 : $I_{C_0}(s) = C V_0$

电感初值的 Thevenin 等效 : $V_{L_0}(s) = L I_0$

例 20: 对如下 LTIC 电路，在开关闭合前经过足够长时间，系统输出为 0。

1. 求 s-domain 等效 ($t > 0$)

如图

2. 求 $\hat{H}(s)$, 确定 BIBO

$$\hat{I}_L = \hat{I}_x + \frac{s}{2}, \quad 10\hat{I}_x - 20\hat{I}_x + (7+s)(\frac{2}{3} + \hat{I}_x) = 0 \Rightarrow \hat{I}_x = \frac{14+2s}{s(3-s)} \Rightarrow \hat{I}_L = \frac{14+2s}{s(3-s)} + \frac{s}{2}$$

$$\hat{H}(s) = \frac{\hat{Y}(s)}{\hat{F}(s)} = \frac{7+s}{3-s} + \frac{s^2}{4}, \quad s=3, \text{非 BIBO 稳定}$$

