飛行造物

萊特機組裝說明書

含飛機組裝、V7RC App 安裝設定和試飛準則

第1章目錄

第2章	萊特機三視圖	. 2
71: 2 1		
第3章	萊特機零件編號表	. 3
第4章	** J+ Jb /_ H+ J+ GTP	
	萊特機組裝步驟	. 4
第5章	V7RC APP 安裝設定	10
第6章	功能測試	14
kh II 立	Am the Te Jo	. -
第一草	調整飛行	1/

第2章 萊特機三視圖

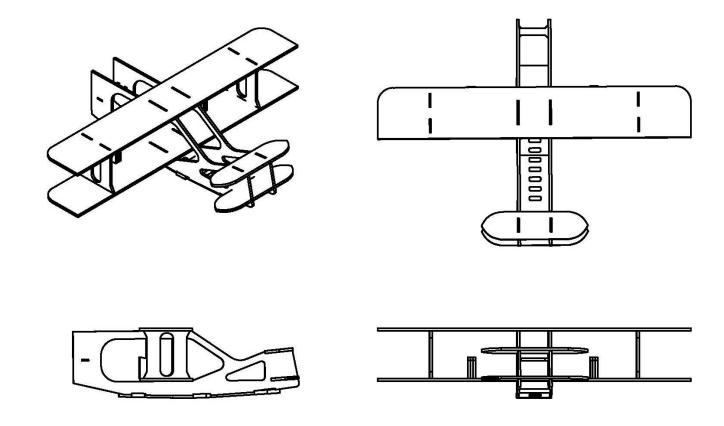


圖 1. 萊特機三視圖

萊特機的機身長 x 寬 x 高為 264mm x 386mm x 78.5mm,採用工字結構設計,讓飛機容易組裝,又有很強的飛行鋼性。

第3章 萊特機零件編號表

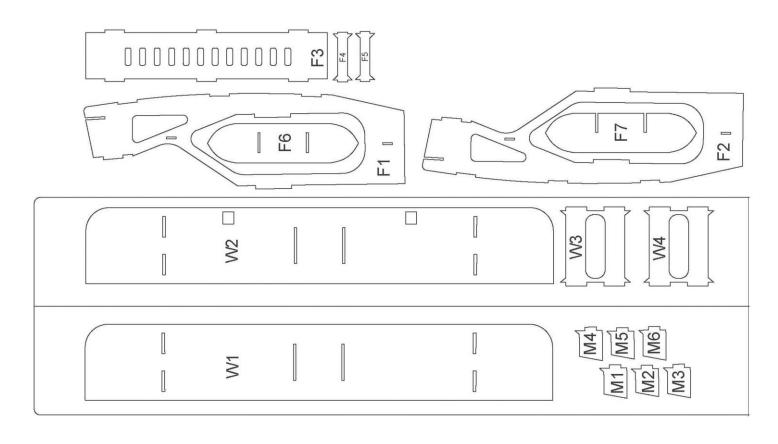
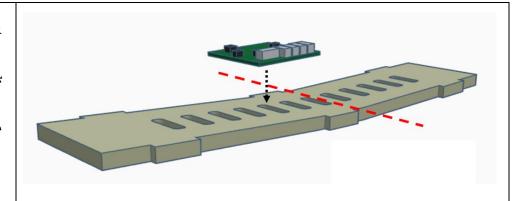


圖 2. 萊特機零件編號圖

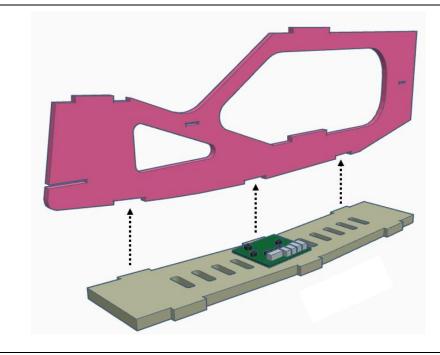
圖 2 為萊特機零件編號圖,機身部位零件編號以 F 為字首,機翼部位零件編號以 W 為字首,馬達托架部位零件以 M 為字首。

第4章 萊特機組裝步驟

1 將飛控板固定於機身底座(F3),機板馬達座 朝左,後側邊緣與紅線標示線貼齊。先用熱 融膠在底座擠上4小點,再將機板固定在底 座上。

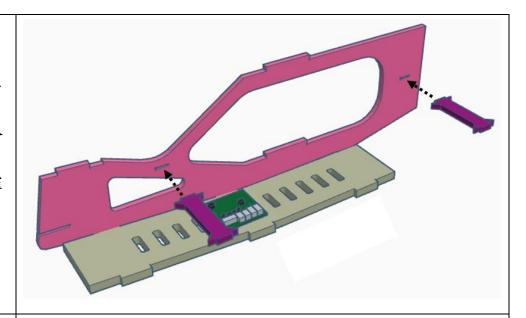


2 將機身底座固定於右側機身(F1),先將底座 與右側機身接觸位置抹上一層薄薄的保麗龍 膠,再將底座固定於右側機身,請將接觸面 輕壓約30-40秒,確認固定完成再放開。



3 將機身支撐架(F4和F5)固定於右側機身,

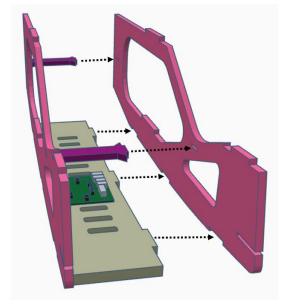
先將機身支撐架與右側機身接觸位置抹上一層薄薄的保麗龍膠,再將機身支撐架固定於右側機身,請將接觸面輕壓約30-40秒,確認固定完成再放開。



4 將機身左側(F2)固定於步驟 3 完成組件,先

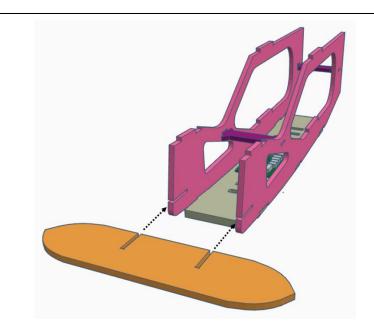
秒,確認固定完成再放開。

將機身右側與步驟3完成組件接觸位置抹上 一層薄薄的保麗龍膠,再將機身右側固定於 步驟3完成組件,請將接觸面輕壓約30-40



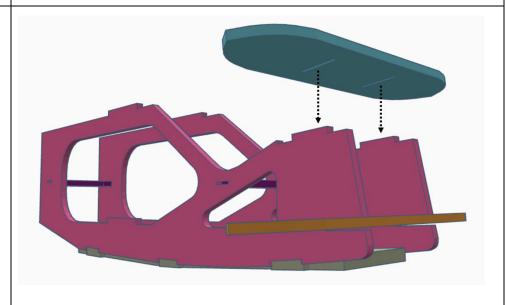
5

將下側機頭(F7)固定於步驟 4 完成組件,先 將下側機頭與步驟 4 完成組件接觸位置抹上 一層薄薄的保麗龍膠,再將下側機頭固定於 步驟 4 完成組件,請將接觸面輕壓約 30-40 秒,確認固定完成再放開。



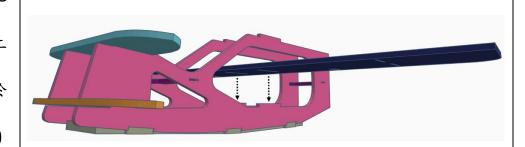
6

將上側機頭(F6)固定於步驟5完成組件,先 將上側機頭與步驟5完成組件接觸位置抹上 一層薄薄的保麗龍膠,再將上側機頭固定於 步驟5完成組件,請將接觸面輕壓約30-40 秒,確認固定完成再放開。



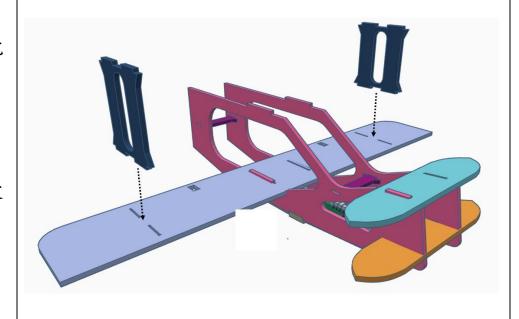
7

將下側機翼(W2)固定於步驟6完成組件,先 將下側機翼與步驟6完成組件接觸位置抹上 一層薄薄的保麗龍膠,再將下側機翼固定於 步驟6完成組件,請將接觸面輕壓約30-40 秒,確認固定完成再放開。



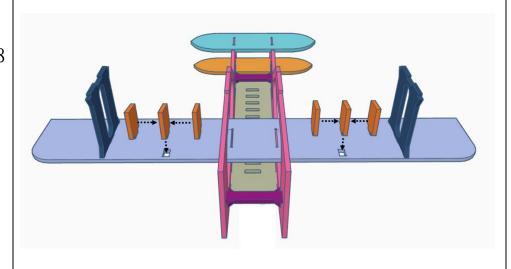
8

將左右側機翼支架(W3和W4)固定於步驟7 完成組件,先將左右側機翼支架與步驟7完 成組件接觸位置抹上一層薄薄的保麗龍膠, 再將左右側機翼支架固定於步驟7完成組 件,請將接觸面輕壓約30-40秒,確認固定 完成再放開。



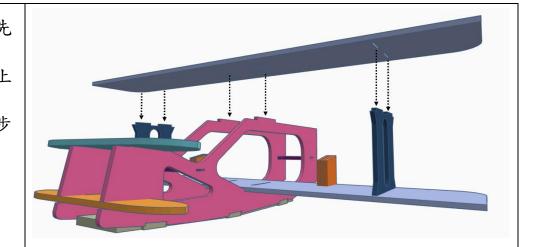
將左右側馬達托架(M1、M2、M3、M4、M5和

M6)固定於步驟 8 完成組件。先將馬達托架 M1、M2 和 M3 黏合,請確認 M2 高度低於 M1 和 M3,完成組件命名為 M7。再將馬達托架 M4、M5 和 M6 黏合,請確認 M5 高度低於 M4 和 M6,完成組件命名為 M8。最後將 M7 和 M8 與步驟 8 完成組件每名為 M8。最後將 M7 和 M8 與步驟 8 完成組件接觸位置抹上一層薄薄的保麗龍膠,固定於步驟 8 完成組件,請將接觸面輕壓約 30-40 秒,確認固定完成再放開

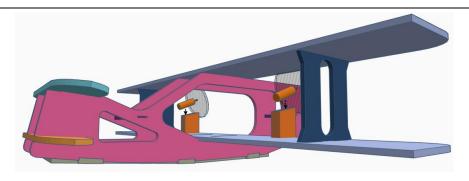


10 將上側機翼(W1)固定於步驟 9 完成組件,先

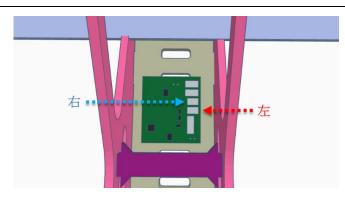
將上側機翼與步驟 9 完成組件接觸位置抹上 一層薄薄的保麗龍膠,再將上側機翼定於步 驟 7 完成組件,請將接觸面輕壓約 30-40 秒,確認固定完成再放開。



11 將左右馬達固定於步驟 10 完成組件,先將 保麗龍擠於左右馬達托架上,再將馬達放上 馬達托架後,用布膠帶固定。



12 最後將馬達線依"左前右後"插在機板上, _____ 即完成組裝。



第5章 V7RC APP 安裝設定

1 安裝 V7RC APP(連結附於文後),安裝完成後

進入主頁,點選齒輪圖標進入控制中心。



2 請按以下資訊設定相關參數:

連結方式: WIFI

IP: 192.168.4.1

Port: 6188

控制介面: 坦克

(註: IP和 Port 設定完成請按 Save 儲存)



3

4

定頁,搜尋WiFi ID: Wright***,點擊連結,並輸入與WiFi ID相同字符的密碼,待連結成功後,如有彈出無網路連結提示,請直接點選確認,以保持連線的狀態。

點擊控制中心的連結裝置欄,進入Wi-Fi設



從控制中心下滑至伺服馬達設定,點擊"進入設定頁",進入伺服馬達設定。首先設定通道 2(油門),將"保持原位"設定成"0N","起點位置"設定成"低"。



5 接著設定通道 4(方向), 將"保持原位"設

定成"OFF","起點位置"設定成" 中"。



6 回到控制面板即可開始操控萊特機。



V7RC APP 連結:

➤ Android:

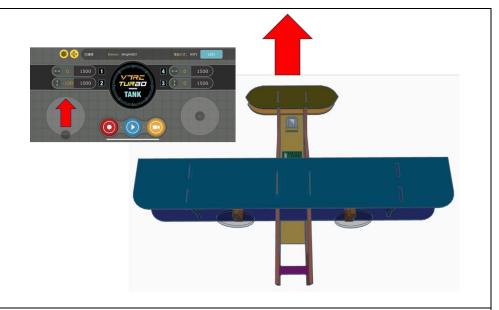
 $\underline{\text{https://play.google.com/store/apps/details?id=com. v7idea. v7rcliteandroidsdkversion\&hl=zh_TW\&gl=U}$ $\underline{\textbf{S}}$

➤ iOS: https://apps.apple.com/tw/app/v7rc/id1390983964

第6章 功能測試

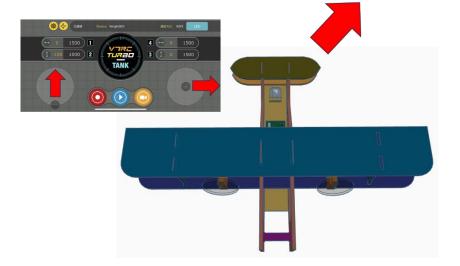
1 油門測試:將萊特機放置在地上,加油門,

確認萊特機可以直線前進(如紅色箭頭)。

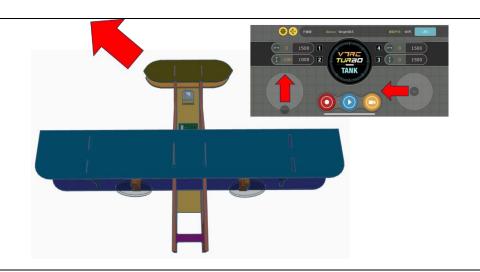


2 右轉測試: 將萊特機放置在地上, 加油門並

將方向打向右邊,確認萊特機可以向右轉向 (如紅色箭頭)。



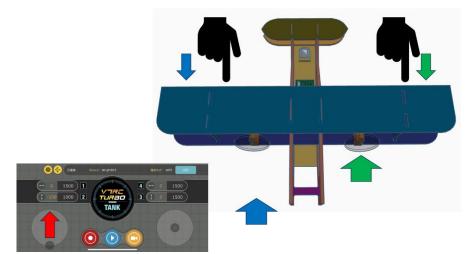
3 左轉測試:將萊特機放置在地上,加油門並 將方向打向左邊,確認萊特機可以向左轉向



4 陀螺儀測試:

(如紅色箭頭)。

- ▶ 預備動作:將萊特機放置在地上,輕加 油門(如紅色箭頭),讓馬達運轉,但動 力不足以讓飛機前進。
- 右偏修正:用手指推動右邊機翼前緣(模 擬右側外力),觀察右側馬達有加速將飛 機回正(如綠色箭頭)。



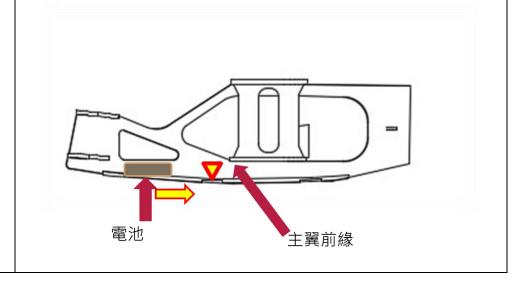
▶ 左偏修正: 用手指推動左邊機翼前緣(模 擬左側外力),觀察左側馬達有加速將飛 機回正(如藍色箭頭)。

第7章 調整飛行

重心位置。

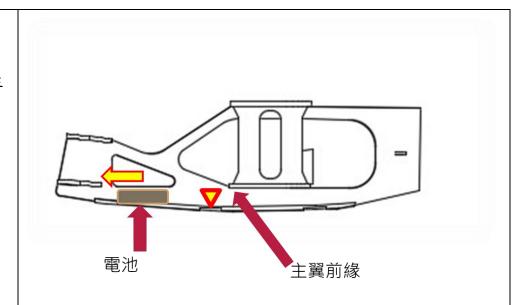
1 起飛前調整電池位置,讓重心在主翼前緣

1cm。測試方式為將手指抵住箭頭位置,放 開機身,如機身不會前傾或後倒,則是正確 電池 主翼前緣



3 如飛機快速爬升,容易失速,或是無法控制,即重心位置太靠後,此時可調整電池往

前。



4 找一個空曠場地練習飛行,第一次飛行先練習起降,切忌高飛。發現有風容易將飛機吹到抬頭時,可把電池往前調整,將重心位置前移,壓低機頭。假如風大先不玩,學習效果不佳。

