

## 公式总结

### 1、 常用连续时间信号

函数名称	时域表达式
指数信号	$f(t) = ke^{at}, a \in R$
复指数信号	$e^{j\omega_0 t}$
正弦信号	$f(t) = k\sin(\omega t + \theta)$
抽样信号	$Sa(t) = \frac{\sin t}{t}$
单位阶跃函数	$\varepsilon(t) = \begin{cases} 0, & t < 0 \\ \frac{1}{2}, & t = 0 \text{ (或者不定义)} \\ 1, & t > 0 \end{cases}$
符号函数	$\text{sgn}(t) = \begin{cases} 1, & t > 0 \\ 0, & t = 0 \\ -1, & t < 0 \end{cases}$
冲激信号	$\begin{cases} \delta(t) = 0, & t \neq 0 \\ \int_{-\infty}^{\infty} \delta(t) dt = 1 \end{cases}$
门函数	$g_{\tau}(t) = \varepsilon(t + \tau/2) - \varepsilon(t - \tau/2)$
单位斜坡函数 $r(t)$	$r(t) = \begin{cases} 0, & t < 0 \\ t, & t \geq 0 \end{cases}$

### 2、 能量与功率的计算方法

物理量	连续	离散
能量	$E = \lim_{T \rightarrow \infty} \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}}  f(t) ^2 dt$	$E = \lim_{N \rightarrow \infty} \sum_{k=-N}^N  f(k) ^2$
功率	$P = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}}  f(t) ^2 dt$	$P = \lim_{N \rightarrow \infty} \frac{1}{2N+1} \sum_{k=-N}^N  f(k) ^2$

### 3、 冲激函数与冲激偶信号的计算

性质名称	内容
奇偶性质	$\delta(t) = \delta(-t)$
尺度变换	$\delta(at) = \delta(t)/ a $ $\delta'(at) = \delta'(t)/(a a )$ $\delta[a(t - t_0)] = \delta(t - t_0)/ a $
冲激函数与普通函数相乘	$f(t)\delta(t) = f(0)\delta(t)$ $f(t)\delta(t - t_0) = f(t_0)\delta(t - t_0)$
冲激偶函数与普通函数相乘	$f(t)\delta'(t) = f(0)\delta'(t) - f'(0)\delta(t)$ $f(t)\delta'(t - t_0) = f(t_0)\delta'(t - t_0) - f'(t_0)\delta(t - t_0)$
筛选性质	$\int_{-\infty}^{\infty} f(t)\delta(t)dt = f(0)$ $\int_{-\infty}^{\infty} f(t)\delta(t - t_0)dt = f(t_0)$ $\int_{-\infty}^{\infty} f(t)\delta'(t)dt = -f'(0)$ $\int_{-\infty}^{\infty} f(t)\delta'(t - t_0)dt = -f'(t_0)$
冲激函数的复合公式	$\delta[f(t)] = \sum_{i=1}^n \frac{1}{ f'(t_i) } \delta(t - t_i)$ <p>其中 <math>t_i (i = 1, 2, \dots, n)</math> 为 <math>f(t) = 0</math> 的 <math>n</math> 个不相等实根。</p>

### 4、 微分方程的齐次解

特征根	齐次解 $y_h(t)$
单实根	$e^{\lambda t}$
$r$ 重实根	$(C_{r-1}t^{r-1} + C_{r-2}t^{r-2} + \dots + C_1t + C_0)e^{\lambda t}$
一对共轭复根 $\lambda_{1,2} = \alpha \pm j\beta$	$e^{\alpha t}[C\cos(\beta t) + D\sin(\beta t)]$ 或 $A\cos(\beta t - \theta)$ , 其中 $Ae^{j\theta} = C + Dj$
$r$ 重共轭复根	$[A_{r-1}t^{r-1}\cos(\beta t + \theta_{r-1}) + A_{r-2}t^{r-2}\cos(\beta t + \theta_{r-2}) + \dots + A_0\cos(\beta t + \theta_0)]e^{\alpha t}$

## 5、微分方程的特解

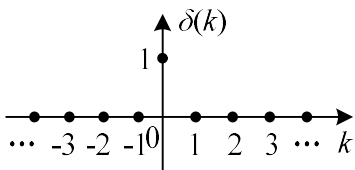
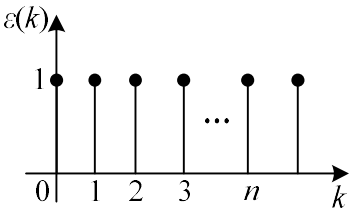
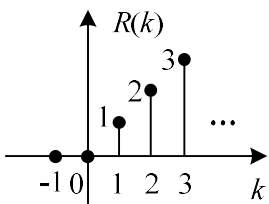
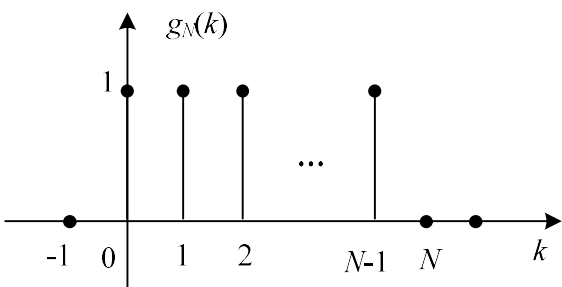
激励 $f(t)$	特解 $y_p(t)$
$t^m$	① $P_m t^m + P_{m-1} t^{m-1} + \dots + P_1 t + P_0$ (所有的特征根均不等于 0); ② $t^r [P_m t^m + P_{m-1} t^{m-1} + \dots + P_1 t + P_0]$ (有 $r$ 重等于 0 的特征根)
$e^{\alpha t}$	① $P e^{\alpha t}$ ( $\alpha$ 不等于特征根); ② $(P_0 + P_1 t) e^{\alpha t}$ ( $\alpha$ 等于特征单根); ③ $(P_r t^r + P_{r-1} t^{r-1} + \dots + P_1 t + P_0) e^{\alpha t}$ ( $\alpha$ 等于 $r$ 重特征根)
$\cos(\beta t)$ 或 $\sin(\beta t)$	$P \cos(\beta t) + Q \sin(\beta t)$ (所有的特征根均不等于 $\pm j\beta$ ), 或者 $A \cos(\beta t - \theta)$ , 其中 $A e^{j\theta} = P + Qj$

## 6、卷积积分的性质

性质名称	内容
代数运算	$x(t) * h(t) = h(t) * x(t)$ $x(t) * [h_1(t) + h_2(t)] = x(t) * h_1(t) + x(t) * h_2(t)$ $x(t) * h_1(t) * h_2(t) = x(t) * [h_1(t) * h_2(t)]$
与冲激函数的卷积	$x(t - t_0) = x(t) * \delta(t - t_0)$ $f(t) * \delta(t) = f(t)$ $f(t) * \delta(t - t_1) = \delta(t - t_1) * f(t) = f(t - t_1)$ $\delta(t - t_1) * \delta(t - t_2) = \delta(t - t_1 - t_2)$ $f(t - t_1) * \delta(t - t_2) = f(t - t_2) * \delta(t - t_1) = f(t - t_1 - t_2)$
微积分性质	$[f_1(t) * f_2(t)]' = f_1'(t) * f_2(t) = f_1(t) * f_2'(t)$ $[f_1(t) * f_2(t)]^{(-1)} = f_1^{(-1)}(t) * f_2(t) = f_1(t) * f_2^{(-1)}(t)$ $f^{(n)}(t) * h(t) = f(t) * h^{(n)}(t) = f(t) * \delta^{(n)}(t) = f(t) * h^{(n)}(t)$ $f_1(t) * f_2(t) = f_1^{(-1)}(t) * f_2'(t) = f_1'(t) * f_2^{(-1)}(t)$
与冲激偶函数的卷积	$f(t) * \delta'(t) = f'(t)$

	$f(t) * \delta'(t - t_0) = f'(t - t_0)$
--	---

## 7、常用离散时间信号

函数名称	时域表达式	波形
单位序列	$\delta(k) = \begin{cases} 1, & k = 0 \\ 0, & k \neq 0 \end{cases}$	
单位阶跃序列	$\varepsilon(k) = \begin{cases} 0, & k < 0 \\ 1, & k \geq 0 \end{cases}$	
单位斜变序列	$R(k) = k\varepsilon(k)$	
矩形序列	$g_N(k) = \begin{cases} 1, & 0 \leq k \leq N-1 \\ 0, & k < 0, N \leq k \end{cases}$	

## 8、差分方程的齐次解

特征根	齐次解 $y_h(k)$
单实根 $\lambda_i$	$C_i \lambda_i^k$
r 重实根 $\lambda_i$	$(C_1 k^{r-1} + C_2 k^{r-2} + \dots + C_{r-1} k + C_r) \lambda_i^k$
共轭复数根 $\lambda_{1,2} = \rho e^{\pm j\Omega}$	$\rho^k [C_1 \cos(k\Omega) + C_2 \sin(k\Omega)]$ 或 $A \rho^k \cos(k\Omega - \varphi)$

$r$ 重共轭复数根 $\lambda_{1,2} = \rho e^{\pm j\Omega}$	$\rho^k [C_{r-1} \cos(k\Omega - \varphi_{r-1}) + C_{r-2} \cos(k\Omega - \varphi_{r-2}) + \cdots + C_1 \cos(k\Omega - \varphi_1) + C_0 \cos(k\Omega - \varphi_0)]$
--	---

## 9、 差分方程的特解

激励信号 $e(k)$	特解 $y_p(k)$
E(常数)	P(常数)
$k^m$	$P_m k^m + P_{m-1} k^{m-1} + \cdots + P_1 k + P_0$ (所有特征根均不为零) $k^r (P_m k^m + P_{m-1} k^{m-1} + \cdots + P_1 k + P_0)$ (有 $r$ 个为零的特征根)
$a^k$	$P a^k$ ( $a$ 不等于特征根) $(P_1 k + P_0) a^k$ ( $a$ 等于一个特征根) $(P_r k^r + P_{r-1} k^{r-1} + \cdots + P_1 k + P_0) a^k$ ( $a$ 等于 $r$ 重特征根)
$\cos(k\Omega - \varphi_0)$	$P_1 \cos(k\Omega) + P_2 \sin(k\Omega)$ 或 $B \cos(k\Omega - \theta)$
$a^k \cos(k\Omega - \varphi_0)$	$a^k [P_1 \cos(k\Omega) + P_2 \sin(k\Omega)]$ 或 $B a^k \cos(k\Omega - \theta)$

## 10、 卷积和的性质

代数运算	$f_1(k) * f_2(k) = f_2(k) * f_1(k)$ $f_1(k) * [f_2(k) + f_3(k)] = f_1(k) * f_2(k) + f_1(k) * f_3(k)$ $f_1(k) * [f_2(k) * f_3(k)] = [f_1(k) * f_2(k)] * f_3(k)$
与单位脉冲卷积和	$f(k) * \delta(k) = f(k)$ $f(k) * \delta(k - k_1) = f(k - k_1)$
移序性质	若 $f_1(k) * f_2(k) = f(k)$ 则 $f_1(k - k_1) * f_2(k - k_2) = f(k - k_1 - k_2)$
与单位阶跃序列的卷积和	$f(k) * \varepsilon(k) = \sum_{i=-\infty}^k f(i)$
差分	$\Delta[f_1(k) * f_2(k)] = \Delta f_1(k) * f_2(k) = f_1(k) * \Delta f_2(k)$

累和	$\sum_{m=-\infty}^k [f_1(m) * f_2(m)] = \left[ \sum_{m=-\infty}^k f_1(m) \right] * f_2(k)$ $= f_1(k) * \left[ \sum_{m=-\infty}^k f_2(m) \right]$
差分、累和	$f_1(k) * f_2(k) = \left[ \sum_{m=-\infty}^k f_1(m) \right] * \nabla f_2(k) = \nabla f_1(k) * \left[ \sum_{m=-\infty}^k f_2(m) \right]$

## 11、三角形式与指数形式的傅里叶级数

要点	三角函数形式	指数形式
展开式	$f(t) = \frac{a_0}{2} + \sum_{n=1}^{\infty} a_n \cos(n\Omega t) + b_n \sin(n\Omega t)$ $= \frac{A_0}{2} + \sum_{n=1}^{\infty} A_n \cos(n\Omega t + \varphi_n)$	$f(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} F_n e^{jn\Omega t}$ $F_n =  F_n  e^{j\varphi_n}$
傅里叶系数	$a_n = \frac{2}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} f(t) \cos(n\Omega t) dt (n = 0, 1, 2, \dots)$ $b_n = \frac{2}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} f(t) \sin(n\Omega t) dt (n = 1, 2, \dots)$	$F_n = \frac{1}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} f(t) e^{-jn\Omega t} dt$ $n = 0, \pm 1, \pm 2, \dots$
系数间关系	$a_n = A_n \cos \varphi_n = F_n + F_{-n}$ $b_n = -A_n \sin \varphi_n = j(F_n - F_{-n})$ $A_n = 2 F_n $ <p>其中 <math>a_n</math> 是关于 <math>n</math> 的偶函数, <math>b_n</math> 是关于 <math>n</math> 的奇函数</p>	$F_n =  F_n  e^{j\varphi_n} = \frac{1}{2} A_n e^{j\varphi_n} = \frac{1}{2} (a_n - jb_n)$ $ F_n  = \frac{1}{2} A_n = \frac{1}{2} \sqrt{(a_n)^2 + (b_n)^2}$ $\varphi_n = -\arctan \frac{b_n}{a_n}$ <p>其中 <math>F_n</math> 是关于 <math>n</math> 的偶函数, <math>\varphi_n</math> 是关于 <math>n</math> 的奇函数</p>

## 12、傅里叶系数与实周期信号波形对称的关系

对称条件	所含分量	系数 $a_n$	系数 $b_n$
偶函数 $f(t) = f(-t)$	只有余弦	$\frac{4}{T} \int_0^{\frac{T}{2}} f(t) \cos(n\Omega t) dt$	0

奇函数 $f(t) = -f(-t)$	只有正弦	0	$\frac{4}{T} \int_0^{\frac{T}{2}} f(t) \sin(n\Omega t) dt$
偶谐函数 $f(t) = f(t \pm T/2)$	只有偶次 谐波	$\frac{4}{T} \int_0^{\frac{T}{2}} f(t) \cos(n\Omega t) dt$ $n = 0, 2, 4, \dots$	$\frac{4}{T} \int_0^{\frac{T}{2}} f(t) \sin(n\Omega t) dt$ $n = 0, 2, 4, \dots$
$f(t)$ $= -f(t \pm T/2)$	只有奇次 谐波	$\frac{4}{T} \int_0^{\frac{T}{2}} f(t) \cos(n\Omega t) dt$ $n = 1, 3, 5, \dots$	$\frac{4}{T} \int_0^{\frac{T}{2}} f(t) \sin(n\Omega t) dt$ $n = 1, 3, 5, \dots$

### 13、常用函数的傅里叶变换

序号	名称	时间函数	频谱函数
1	单边指数函数	$e^{-\alpha t} \varepsilon(t) (\alpha > 0)$	$1/(\alpha + j\omega)$
2	双边指数函数	$e^{-\alpha t } (\alpha > 0)$	$2\alpha/(\alpha^2 + \omega^2)$
3	门函数	$g_\tau(t)$	$\tau \text{Sa}(\omega\tau/2)$
4	冲激函数	$\delta(t)$	1
5	冲激偶函数	$\delta'(t)$	$j\omega$
6	符号函数	$\text{sgn}(t)$	$2/j\omega$
7	阶跃函数	$\varepsilon(t)$	$\pi\delta(\omega) + 1/(j\omega)$
8	余弦函数	$\cos(\omega_0 t)$	$\pi[\delta(\omega + \omega_0) + \delta(\omega - \omega_0)]$
9	正弦函数	$\sin(\omega_0 t)$	$j\pi[\delta(\omega + \omega_0) - \delta(\omega - \omega_0)]$

### 14、傅里叶变换的性质

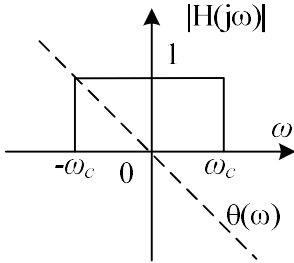
名称	时域 $f(t)$	频域 $F(j\omega)$
定义	$f(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} F(j\omega) e^{j\omega t} d\omega$	$F(j\omega) = \int_{-\infty}^{\infty} f(t) e^{-j\omega t} dt$
线性性质	$a f_1(t) + b f_2(t)$	$a F_1(j\omega) + b F_2(j\omega)$
奇偶性	$f(t) = f(-t)$	$F(j\omega) = R(\omega), X(\omega) = 0$

(实函数)	$f(t) = -f(-t)$	$F(j\omega) = jX(\omega), R(\omega) = 0$
	非奇非偶函数	$F(-j\omega) = F^*(j\omega)$ $ F(j\omega)  =  F(-j\omega) $ $X(\omega) = -X(-\omega)$ $\varphi(\omega) = -\varphi(-\omega)$ $R(\omega) = R(-\omega)$
奇偶性 (虚函数)	$f(t) = jx(t)$ $x(t)$ 为非奇非偶实函数	$F(-j\omega) = -F^*(j\omega)$ $ F(j\omega)  =  F(-j\omega) $ $X(\omega) = X(-\omega)$ $\varphi(\omega) = -\varphi(-\omega)$ $R(\omega) = -R(-\omega)$
对称性	$F(jt)$	$2\pi f(-\omega)$
尺度变换	$f(at)(a \neq 0)$	$F(j\omega/a)/ a $
时移性质	$f(t \pm t_0)$	$e^{\pm j\omega t_0} F(j\omega)$
频移性质	$f(t)e^{\mp j\omega_0 t}$	$F[j(\omega \pm \omega_0)]$
时域卷积定理	$f_1(t) * f_2(t)$	$F_1(j\omega)F_2(j\omega)$
频域卷积定理	$2\pi f_1(t)f_2(t)$	$F_1(j\omega) * F_2(j\omega)$
时域微分	$f^{(n)}(t)$	$(j\omega)^n F(j\omega)$
时域积分	$\int_{-\infty}^t f(\tau) d\tau [f(-\infty) = 0]$	$\pi F(0)\delta(\omega) + [F(j\omega)/j\omega]$
频域微分	$(-jt)^n f(t)$	$F^{(n)}(j\omega)$
频域积分	$\pi f(0)\delta(t) + [f(t)/(-jt)]$	$\int_{-\infty}^{\omega} F(j\tau) d\tau [F(-j\infty) = 0]$
能量定理	$E = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty}  F(j\omega) ^2 d\omega = \int_{-\infty}^{\infty}  f(t) ^2 dt$	
功率定理	$P = \frac{1}{T} \int_0^T f^2(t) dt = \left(\frac{A_0}{2}\right)^2 + \sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{2} A_n^2 = \sum_{n=-\infty}^{\infty}  F_n ^2$	

## 15、理想低通滤波器的特性

要点	内容
----	----



频率响应	$H(j\omega) = \begin{cases} e^{-j\omega t_d}, &  \omega  < \omega_c \\ 0, &  \omega  > \omega_c \end{cases} = e^{-j\omega t_d} g_{2\omega_c}(\omega)$
频率响应波形	
冲激响应	$\frac{\omega_c}{\pi} \text{Sa}[\omega_c(t - t_d)]$
阶跃响应	$\frac{1}{2} + \frac{1}{\pi} \int_0^{\omega_c(t-t_d)} \frac{\sin x}{x} dx$

## 16、 拉普拉斯变换的定义

类别	正变换	反变换
单边	$F(s) = \int_{-\infty}^{\infty} f(t) e^{-st} dt$	$f(t) = \frac{1}{2\pi j} \int_{\sigma-j\infty}^{\sigma+j\infty} F(s) e^{st} ds$
双边	$F(s) = \int_{0_-}^{\infty} f(t) e^{-st} dt$	$f(t) = \begin{cases} 0, & t < 0 \\ \frac{1}{2\pi j} \int_{\sigma-j\infty}^{\sigma+j\infty} F(s) e^{st} ds, & t > 0 \end{cases}$

## 17、 常用的拉氏变换

信号	拉氏变换	ROC
$\delta(t)$	$1$	全部s平面
$\varepsilon(t)$	$\frac{1}{s}$	$\text{Re}(s) > 0$
$e^{-at} \varepsilon(t)$	$\frac{1}{s+a}$	$\text{Re}(s) > -a$
$t^n \varepsilon(t)$	$\frac{n!}{s^{n+1}}$	$\text{Re}(s) > 0$
$\sin(\omega_0 t) \varepsilon(t)$	$\frac{\omega_0}{s^2 + \omega_0^2}$	$\text{Re}(s) > 0$
$\cos(\omega_0 t) \varepsilon(t)$	$\frac{s}{s^2 + \omega_0^2}$	$\text{Re}(s) > 0$
$e^{-at} \sin(\omega_0 t) \varepsilon(t)$	$\frac{\omega_0}{(s+a)^2 + \omega_0^2}$	$\text{Re}(s) > -a$

$e^{-at} \cos(\omega_0 t) \varepsilon(t)$	$\frac{s+a}{(s+a)^2 + \omega_0^2}$	$\operatorname{Re}(s) > -a$
$te^{-at} \varepsilon(t)$	$\frac{1}{(s+a)^2}$	$\operatorname{Re}(s) > -a$
$t^n e^{-at} \varepsilon(t), n \in N^+$	$\frac{n!}{(s+a)^{n+1}}$	$\operatorname{Re}(s) > -a$

## 18、 单边拉氏变换主要性质

性质名称	内容
线性	$a_1 f_1(t) + a_2 f_2(t) \xrightarrow{LT} a_1 F_1(s) + a_2 F_2(s), \sigma > \max(\sigma_1, \sigma_2)$
尺度变换	$f(at) \xrightarrow{LT} \frac{1}{a} F\left(\frac{s}{a}\right), a > 0, \sigma > a\sigma_0$
时移	$f(t-t_0)\varepsilon(t-t_0) \xrightarrow{LT} e^{-st_0} F(s), \sigma > \sigma_0$
复频移	$f(t)e^{s_0 t} \xrightarrow{LT} F(s-s_0), \sigma > \sigma_0 + \operatorname{Re}(s_0)$
时域微分	$f'(t) \xrightarrow{LT} sF(s) - f(0_-), \sigma > \sigma_0$
时域积分	$f^{(-1)}(t) \xrightarrow{LT} \frac{F(s)}{s} + \frac{1}{s} f^{(-1)}(0_-)$
时域卷积	$f_1(t) * f_2(t) \xrightarrow{LT} F_1(s)F_2(s), \sigma > \max(\sigma_1, \sigma_2)$
时域相乘	$f_1(t) \cdot f_2(t) \xrightarrow{LT} \frac{1}{2\pi j} \int_{c-j\infty}^{c+j\infty} F_1(\eta)F_2(s-\eta)d\eta, \sigma_1 < c < \sigma - \sigma_2, \sigma > \sigma_1 + \sigma_2$
s域微分	$-tf(t) \xrightarrow{LT} F'(s), \sigma > \sigma_0$
s域积分	$\frac{f(t)}{t} \xrightarrow{LT} \int_s^\infty F(\eta) d\eta, \sigma > \sigma_0$
初值定理	$f(0_+) = \lim_{s \rightarrow +\infty} sF(s), F(s) \text{ 为真分式}$
终值定理	$f(\infty) = \lim_{s \rightarrow 0} sF(s), s=0 \text{ 在 } sF(s) \text{ 的收敛域内}$

## 19、 拉氏反变换常用公式

情况分类	象函数	原函数
单极点	$F(s) = \sum_{i=1}^n \frac{K_i}{s-s_i}$	$f(t) = \sum_{i=1}^n K_i e^{s_i t} \varepsilon(t)$

共轭单极点	$F(s) = \frac{K_1}{s - \alpha - j\beta} + \frac{K_2}{s - \alpha + j\beta}$	$f(t) = 2e^{\alpha t}[A\cos(\beta t) - B\sin(\beta t)]\varepsilon(t)$
	$\frac{\beta}{s^2 + \beta^2}$	$\sin(\beta t)\varepsilon(t)$
	$\frac{s}{s^2 + \beta^2}$	$\cos(\beta t)\varepsilon(t)$
	$\frac{\beta}{(s + \alpha)^2 + \beta^2}$	$e^{-\alpha t}\sin(\beta t)\varepsilon(t)$
	$\frac{s + \alpha}{(s + \alpha)^2 + \beta^2}$	$e^{-\alpha t}\cos(\beta t)\varepsilon(t)$
重极点	$F(s) = \frac{K_{11}}{(s - s_1)^r} + \frac{K_{12}}{(s - s_1)^{r-1}} + \dots + \frac{K_{1r}}{(s - s_1)}$	$f(t) = \left[ \sum_{i=1}^r \frac{K_{1i}}{(r-i)!} t^{r-i} \right] e^{s_1 t} \varepsilon(t)$

## 20、常见序列的 z 变换

序号	$f(k)$	$F(z)$	ROC
1	$\delta(k)$	1	$ z  \geq 0$
2	$\varepsilon(k)$	$\frac{z}{z-1}$	$ z  > 1$
3	$\varepsilon(k-1)$	$\frac{z}{z-1}$	$ z  > 1$
4	$k\varepsilon(k)$	$\frac{z}{(z-1)^2}$	$ z  > 1$
5	$k^2\varepsilon(k)$	$\frac{z(z+1)}{(z-1)^3}$	$ z  > 1$

6	$\frac{k(k-1)}{2}\varepsilon(k)$	$\frac{z}{(z-1)^3}$	$ z  > 1$
7	$\frac{(k+1)k}{2}\varepsilon(k)$	$\frac{z^2}{(z-1)^3}$	$ z  > 1$
8	$a^k\varepsilon(k)$	$\frac{z}{z-a}$	$ z  >  a $
9	$a^{k-1}\varepsilon(k-1)$	$\frac{1}{z-a}$	$ z  >  a $
10	$-a^k\varepsilon(-k-1)$	$\frac{z}{z-a}$	$ z  <  a $
11	$ka^k\varepsilon(k)$	$\frac{az}{(z-a)^2}$	$ z  >  a $
12	$(k+1)a^k\varepsilon(k)$	$\frac{z^2}{(z-a)^2}$	$ z  >  a $
13	$k^2a^k\varepsilon(k)$	$\frac{az(z+a)}{(z-a)^3}$	$ z  >  a $
14	$e^{j\omega Tk}\varepsilon(k)$	$\frac{z}{z-e^{j\omega T}}$	$ z  > 1$
15	$\cos(\beta k)\varepsilon(k)$	$\frac{z(z-\cos\beta)}{z^2-2z\cos\beta+1}$	$ z  > 1$
16	$\sin(\beta k)\varepsilon(k)$	$\frac{z\sin\beta}{z^2-2z\sin\beta+1}$	$ z  > 1$
17	$\cos\left(\frac{\pi}{2}k\right)\varepsilon(k)$	$\frac{z^2}{z^2+1}$	$ z  > 1$

18	$\sin\left(\frac{\pi}{2}k\right)\varepsilon(k)$	$\frac{z}{z^2+1}$	$ z >1$
19	$\frac{1}{(n-1)!}k(k-1)\cdots(k-n+2)a^{k-n+1}\varepsilon(k)$	$\frac{z}{(z-a)^n}$	$ z > a $

## 21、z 变换的性质

性质	内容
线性性质	$af_1(k) + bf_2(k) \leftrightarrow aF_1(z) + bF_2(z)$
双边移位性质	$f(k \pm m) \leftrightarrow z^{\pm m}F(z), \alpha <  z  < \beta$
单边移位性质	$f(k-m), m > 0$ $z^{-m}F(z) + \sum_{k=0}^{m-1} f(k-m)z^{-k},  z  > \alpha$
	$f(k+m), m > 0$ $z^mF(z) - \sum_{k=0}^{m-1} f(k)z^{m-k},  z  > \alpha$
z 域尺度变换	$Z[a^k f(k)] = F\left(\frac{z}{a}\right), (\alpha a  <  z  < \beta a )$
卷积定理	$Z[f_1(k) * f_2(k)] = F_1(z)F_2(z), (R_1 <  z  < R_2)$
z 域微分	$Z[kf(k)] = -z\frac{d}{dz}F(z)$
z 域积分	$\frac{f(k)}{k+m} \leftrightarrow z^m \int_z^\infty \frac{F(\eta)}{\eta^{m+1}} d\eta, \alpha <  z  < \beta$ $\frac{f(k)}{k} \leftrightarrow \int_z^\infty \frac{F(\eta)}{\eta} d\eta, \alpha <  z  < \beta$
k 域反转	$f(-k) \leftrightarrow F(z^{-1}), \frac{1}{\beta} <  z  < \frac{1}{\alpha}$
部分和	$g(k) = \sum_{i=-\infty}^k f(i) \leftrightarrow \frac{z}{z-1}F(z), \max(\alpha, 1) <  z  < \beta$
初值定理	$\begin{cases} f(M) = \lim_{z \rightarrow \infty} z^M F(z) \\ f(M+1) = \lim_{z \rightarrow \infty} [z^{M+1}F(z) - zf(M)] \\ f(M+2) = \lim_{z \rightarrow \infty} [z^{M+2}F(z) - z^2f(M) - zf(M+1)] \end{cases}$

	$\begin{cases} f(0) = \lim_{z \rightarrow \infty} F(z) \\ f(1) = \lim_{z \rightarrow \infty} [zF(z) - zf(0)] \\ f(2) = \lim_{z \rightarrow \infty} [z^2F(z) - z^2f(0) - zf(1)] \end{cases}$
终值定理	$f(\infty) = \lim_{k \rightarrow \infty} f(k) = \lim_{z \rightarrow 1} [(z-1)F(z)]$

## 22、逆 z 变换常用公式

情况分类	象函数	原函数
单极点	$\frac{F(z)}{z} = \frac{K_0}{z} + \sum_{i=1}^n \frac{K_i}{z - p_i}$	$f(k) = K_0\delta(k) + \sum_{i=1}^n K_i(p_i)^k \varepsilon(k)$
共轭单极点	$\frac{F(z)}{z} = \frac{K_1}{z - c - jd} + \frac{K_1^*}{z - c + jd}$	$f(k) = 2 K_1 a^k \cos(\beta k + \theta_1) \varepsilon(k)$
重极点	$\frac{F(z)}{z} = \frac{K_{11}}{(z-a)^r} + \frac{K_{12}}{(z-a)^{r-1}} + \dots + \frac{K_{1r}}{z-a}$	$\frac{k(k-1)\dots(k-m+1)}{m!} a^{k-m} \varepsilon(k)$ $\leftrightarrow \frac{z}{(z-a)^{m+1}}$

【其他重要公式】

$$\begin{aligned} \frac{z}{(z-a)^2} &\leftrightarrow ka^{k-1}\varepsilon(k), |z| > |a| \\ \frac{z}{(z-a)^3} &\leftrightarrow \frac{1}{2}k(k-1)a^{k-2}\varepsilon(k), |z| > |a| \\ \frac{z}{(z-a)^2} &\leftrightarrow -ka^{k-1}\varepsilon(-k-1), |z| < |a| \\ \frac{z}{(z-a)^3} &\leftrightarrow -\frac{1}{2}k(k-1)a^{k-2}\varepsilon(-k-1), |z| < |a| \end{aligned}$$

## 23、连续系统函数的极点分布与 h(t) 的关系

极点位置及阶次		函数特性
单极点	极点位于 s 平面的正实轴	$H(s) = K \frac{1}{s-a} \leftrightarrow h(t) = Ke^{at}\varepsilon(t)$
	极点位于 s 平面的坐标原点	$H(s) = K \frac{1}{s} \leftrightarrow h(t) = K\varepsilon(t)$
	极点位于 s 平面的负实轴	$H(s) = K \frac{1}{s+a} \leftrightarrow h(t) = Ke^{-at}\varepsilon(t)$
	H(s)的极点位于 s 平面的右半开面的共轭极点	$H(s) = \frac{\omega}{(s-a)^2 + \omega^2} \leftrightarrow h(t) = e^{at}\sin(\omega t)\varepsilon(t)$

	$H(s)$ 的极点位于 $s$ 平面的虚轴	$H(s) = \frac{\omega}{s^2 + \omega^2} \leftrightarrow h(t) = \sin(\omega t)\varepsilon(t)$
	$H(s)$ 的极点是位于 $s$ 平面的左半开面的共轭极点	$H(s) = \frac{\omega}{(s + a)^2 + \omega^2} \leftrightarrow h(t) = e^{-at}\sin(\omega t)\varepsilon(t)$
重极点	位于坐标原点的二阶或三阶极点	$H(s) = \frac{1}{s^2} \leftrightarrow h(t) = t\varepsilon(t)$ $H(s) = \frac{1}{s^3} \leftrightarrow h(t) = \frac{t^2}{2}\varepsilon(t)$
	位于实轴上的二阶或三阶极点	$H(s) = \frac{1}{(s+a)^2} \leftrightarrow h(t) = te^{-at}\varepsilon(t),$ $H(s) = \frac{1}{(s+a)^3} \leftrightarrow h(t) = \frac{1}{2}t^2e^{-at}\varepsilon(t)$
	位于虚轴上的二阶共轭极点	$H(s) = \frac{2\omega s}{(s^2 + \omega^2)^2} \leftrightarrow h(t) = t\sin(\omega t)\varepsilon(t)$