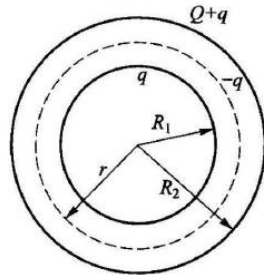


**6-8** 一个导体球半径为  $R_1$ , 外罩一个半径为  $R_2$  的同心薄导体球壳, 外球壳所带总电荷为  $Q$ , 而内球的电势为  $V_0$ . 求此系统的电势和电场分布.

**分析** 若  $V_0 = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 R_2}$ , 内球电势等于外球壳的电势, 则内球不带电, 内、外球壳间必定等电势.

若  $V_0 \neq \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 R_2}$ , 内、外球壳间存在电势差, 则内球带电, 内、外球壳间必定存在电场.

不失一般情况, 假设内导体球带电荷  $q$ , 导体达到静电平衡时电荷的分布如图所示, 依照电荷的这一分布, 利用高斯定理可求得电场分布. 并由  $V_p =$



题 6-8 图

$\int_p^\infty \mathbf{E} \cdot d\mathbf{l}$  或电势叠加原理求出电势的分布. 最后将电场强度和电势用已知量  $V_0$ 、 $Q$ 、 $R_1$ 、 $R_2$  表示.

**解** 根据静电平衡时电荷的分布, 可知电场分布呈球对称. 作半径为  $r$  的同心球面为高斯面, 由高斯定理  $\oint_S \mathbf{E} \cdot d\mathbf{S} = E(r) \cdot 4\pi r^2 = \sum q/\epsilon_0$ , 根据不同半径的高斯面内的电荷分布, 解得各区域内的电场分布.

$$r < R_1 \text{ 时: } E_1(r) = 0$$

$$R_1 < r < R_2 \text{ 时: } E_2(r) = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r^2}$$

$$r > R_2 \text{ 时: } E_3(r) = \frac{Q+q}{4\pi\epsilon_0 r^2}$$

由电场强度与电势的积分关系, 可得各相应区域内的电势分布.

$$r < R_1 \text{ 时:}$$

$$V_1 = \int_r^\infty \mathbf{E} \cdot d\mathbf{l} = \int_r^{R_1} E_1 \cdot d\mathbf{l} + \int_{R_1}^{R_2} E_2 \cdot d\mathbf{l} + \int_{R_2}^\infty E_3 \cdot d\mathbf{l} = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 R_1} + \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 R_2}$$

$$R_1 < r < R_2 \text{ 时:}$$

$$V_2 = \int_r^\infty \mathbf{E} \cdot d\mathbf{l} = \int_r^{R_2} E_2 \cdot d\mathbf{l} + \int_{R_2}^\infty E_3 \cdot d\mathbf{l} = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r} + \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 R_2}$$

$$r > R_2 \text{ 时: } V_3 = \int_r^\infty \mathbf{E}_3 \cdot d\mathbf{l} = \frac{Q+q}{4\pi\epsilon_0 r}$$

也可以从球面电势的叠加求电势的分布. 在导体球内 ( $r < R_1$ )

$$V_1 = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 R_1} + \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 R_2}$$

在导体球和球壳之间 ( $R_1 < r < R_2$ )

$$V_2 = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r} + \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 R_2}$$

在球壳外 ( $r > R_2$ )

$$V_3 = \frac{Q+q}{4\pi\epsilon_0 r}$$

由题意

$$V_1 = V_0 = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 R_1} + \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 R_2}$$

得

$$q = 4\pi\epsilon_0 R_1 V_0 - \frac{R_1}{R_2} Q$$

把上式代入电场、电势的分布,于是可得

$$r < R_1 \text{ 时,}$$

$$E_1 = 0; V_1 = V_0$$

$$R_1 < r < R_2 \text{ 时, } E_2 = \frac{R_1 V_0}{r^2} - \frac{R_1 Q}{4\pi\epsilon_0 R_2 r^2}; V_2 = \frac{R_1 V_0}{r} + \frac{(r - R_1) Q}{4\pi\epsilon_0 R_2 r}$$

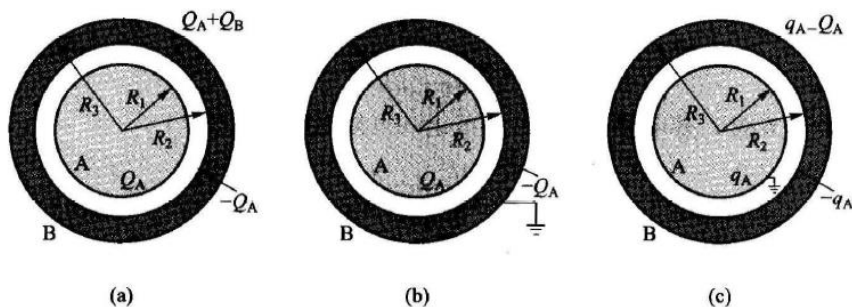
$$r > R_2 \text{ 时, } E_3 = \frac{R_1 V_0}{r^2} + \frac{(R_2 - R_1) Q}{4\pi\epsilon_0 R_2 r^2}; V_3 = \frac{R_1 V_0}{r} + \frac{(R_2 - R_1) Q}{4\pi\epsilon_0 R_2 r}$$

**6-10** 如图所示,在一个半径为  $R_1 = 6.0 \text{ cm}$  的金属球 A 外面套一个同心的金属球壳 B. 已知球壳 B 的内、外半径分别为  $R_2 = 8.0 \text{ cm}$ ,  $R_3 = 10.0 \text{ cm}$ . 设球 A 带有总电荷  $Q_A = 3.0 \times 10^{-8} \text{ C}$ , 球壳 B 带有总电荷  $Q_B = 2.0 \times 10^{-8} \text{ C}$ . (1) 求球壳 B 内、外表面上所带的电荷以及球 A 和球壳 B 的电势; (2) 将球壳 B 接地然后断开, 再把金属球 A 接地, 求金属球 A 和球壳 B 内、外表面上所带的电荷以及球 A 和球壳 B 的电势.

**分析** (1) 根据静电感应和静电平衡时导体表面电荷分布的规律, 电荷  $Q_A$  均匀分布在球 A 表面, 球壳 B 内表面带电荷  $-Q_A$ , 外表面带电荷  $Q_B + Q_A$ , 电荷在导体表面均匀分布 [图(a)], 由带电球面电势的叠加可求得球 A 和球壳 B 的电势.

(2) 导体接地, 表明导体与大地等电势 (大地电势通常取为零). 球壳 B 接地后, 外表面的电荷与从大地流入的负电荷中和, 球壳内表面带电荷  $-Q_A$  [图(b)].

断开球壳 B 的接地后, 再将球 A 接地, 此时球 A 的电势为零. 电势的变化必将引起电荷的重新分布, 以保持导体的静电平衡. 不失一般性可设此时球 A 带电荷  $q_A$ , 根据静电平衡时导体上电荷的分布规律, 可知球壳 B 内表面感应  $-q_A$ , 外表面带电荷  $q_A - Q_A$  [图(c)]. 此时球 A 的电势可表示为



题 6-10 图

$$V_A = \frac{q_A}{4\pi\epsilon_0 R_1} + \frac{-q_A}{4\pi\epsilon_0 R_2} + \frac{q_A - Q_A}{4\pi\epsilon_0 R_3}$$

由  $V_A = 0$  可解出球 A 所带的电荷  $q_A$ , 再由带电球面电势的叠加, 可求出球 A 和球壳 B 的电势.

解 (1) 由分析可知,球 A 的外表面带电荷  $3.0 \times 10^{-8} \text{ C}$ ,球壳 B 内表面带电荷  $-3.0 \times 10^{-8} \text{ C}$ ,外表面带电荷  $5.0 \times 10^{-8} \text{ C}$ .由电势的叠加,球 A 和球壳 B 的电势分别为

$$V_A = \frac{Q_A}{4\pi\epsilon_0 R_1} + \frac{-Q_A}{4\pi\epsilon_0 R_2} + \frac{Q_A + Q_B}{4\pi\epsilon_0 R_3} = 5.6 \times 10^3 \text{ V}$$

$$V_B = \frac{Q_A + Q_B}{4\pi\epsilon_0 R_3} = 4.5 \times 10^3 \text{ V}$$

(2) 将球壳 B 接地后断开,再把球 A 接地,设球 A 带电荷  $q_A$ ,球 A 和球壳 B 的电势为

$$V_A = \frac{q_A}{4\pi\epsilon_0 R_1} + \frac{-q_A}{4\pi\epsilon_0 R_2} + \frac{-Q_A + q_A}{4\pi\epsilon_0 R_3} = 0$$

$$V_B = \frac{-Q_A + q_A}{4\pi\epsilon_0 R_3}$$

解得

$$q_A = \frac{R_1 R_2 Q_A}{R_1 R_2 + R_2 R_3 - R_1 R_3} = 2.1 \times 10^{-8} \text{ C}$$

即球 A 外表面带电荷  $2.1 \times 10^{-8} \text{ C}$ ,由分析可推得球壳 B 内表面带电荷  $-2.1 \times 10^{-8} \text{ C}$ ,外表面带电荷  $-0.9 \times 10^{-8} \text{ C}$ .另外球 A 和球壳 B 的电势分别为

$$V_A = 0$$

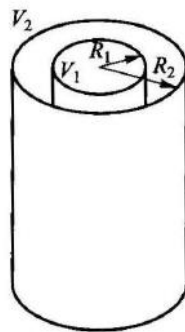
$$V_B = -7.9 \times 10^2 \text{ V}$$

导体的接地使各导体的电势分布发生变化,打破了原有的静电平衡,导体表面的电荷将重新分布,以建立新的静电平衡.

**6-11** 同轴传输线由长直圆柱形导线和同轴的导体圆筒构成,导线的半径为  $R_1$ ,电势为  $V_1$ ,圆筒的半径为  $R_2$ ,电势为  $V_2$ ,如图所示.试求它们之间距离轴线  $r$  处 ( $R_1 < r < R_2$ ) 的电场强度.

**分析** 首先假设长直圆柱形导线单位长度带电荷  $\lambda$ ,同轴的导体圆筒内表面带电荷  $-\lambda$ ,由于电荷轴对称分布,电场分布同样轴对称,电场强度必定沿径向.可以借助高斯定理求电场强度分布,并进一步由电势差  $V_1 - V_2$  解出单位长度所带电荷  $\lambda$  和长直圆柱形导线和导体圆筒间的电场强度.

**解** 假设长直圆柱形导线单位长度带电荷  $\lambda$ ,由分析知电场分布轴对称,电场强度沿径向.作同轴圆柱面为高斯面 ( $R_1 < r < R_2$ ),由高斯定理



题 6-11 图

$$\oint_S \mathbf{E} \cdot d\mathbf{S} = 2\pi r L E = \frac{1}{\epsilon_0} \lambda L$$

$$E = \frac{\lambda}{2\pi\epsilon_0 r}$$

由电势差的定义

$$V_1 - V_2 = \int_{R_1}^{R_2} \frac{\lambda}{2\pi\epsilon_0 r} dr = \frac{\lambda}{2\pi\epsilon_0} \ln \frac{R_2}{R_1}$$

解得

$$\lambda = \frac{2\pi\epsilon_0}{\ln(R_2/R_1)} (V_1 - V_2)$$

代入得长直圆柱形导线和导体圆筒间的电场强度

$$E = \frac{\lambda}{2\pi\epsilon_0 r} = \frac{V_1 - V_2}{r \ln(R_2/R_1)}$$

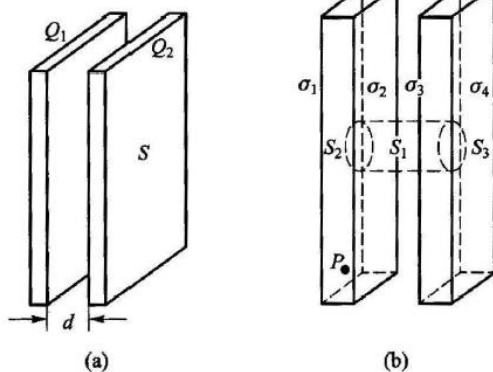
**6-13** 如图(a)所示,两块分别带电荷为  $Q_1$ 、 $Q_2$  的导体平板平行相对放置,假设导体平板面积为  $S$ ,两块导体平板间距为  $d$ ,并且  $\sqrt{S} \gg d$ . 试证明:(1) 相向的两面,电荷面密度大小相等符号相反;(2) 相背的两面,电荷面密度大小相等符号相同.

**分析** 导体平板间距  $d \ll \sqrt{S}$ ,忽略边缘效应,导体板近似可以当作无限大带电平板处理.取如图(b)所示的圆柱面为高斯面,高斯面的侧面与电场强度  $E$  平行,侧面的电场强度通量为零;高斯面的两个端面在导体内部,因静电平衡时导体内部电场强度为零,因而端面的电场强度通量同样为零,由高斯定理

$$\oint \mathbf{E} \cdot d\mathbf{S} = \sum q / \epsilon_0 = 0$$

得

$$\sum q = 0$$



上式表明处于静电平衡的平行导体板,相对的两个面带等量异号电荷.

再利用叠加原理,导体板上四个带电面在导体内任意一点激发的合电场强度必须为零,因而平行导体板外侧两个面带等量同号电荷.

**证** (1) 设两块导体平板表面的电荷面密度分别为  $\sigma_1$ 、 $\sigma_2$ 、 $\sigma_3$ 、 $\sigma_4$ ,取如图(b)所示的圆柱面为高斯面,高斯面由侧面  $S_1$  和两个端面  $S_2$ 、 $S_3$  构成,由分析可知

$$\oint \mathbf{E} \cdot d\mathbf{S} = \sum q / \epsilon_0 = 0$$

$$\sum q = \sigma_2 \Delta S + \sigma_3 \Delta S = 0$$

$$\sigma_2 + \sigma_3 = 0$$

两块导体板相向的两面电荷面密度大小相等符号相反.

(2) 由电场的叠加原理, 导体内点  $P$  的电场强度为

$$\frac{\sigma_1}{2\varepsilon_0} - \frac{\sigma_2}{2\varepsilon_0} - \frac{\sigma_3}{2\varepsilon_0} - \frac{\sigma_4}{2\varepsilon_0} = 0$$

$$\sigma_1 - \sigma_4 = 0$$

两块导体板相背的两面电荷面密度大小相等符号相同.

**6-14** 将带电荷为  $Q$  的导体板 A 从远处移至不带电的导体板 B 附近 [如图(a)所示], 两导体板几何形状完全相同, 面积均为  $S$ , 移近后两导体板距离为  $d(d \ll \sqrt{S})$ . (1) 忽略边缘效应, 求两导体板间的电势差; (2) 若将 B 接地, 结果又将如何?

**分析** 由习题 6-13 可知, 导体板达到静电平衡时, 相对的两个面带等量异号电荷; 相背的两个面带等量同号电荷. 再由电荷守恒可以求出导体各表面的电荷分布, 进一步求出电场分布和导体的电势差.

导体板 B 接地后电势为零, B 的外侧表面不带电, 根据导体板相背的两个面带等量同号电荷可知, A 的外侧表面也不再带电, 由电荷守恒可以求出导体各表面的电荷分布, 进一步求出电场分布和导体的电势差.

**解** (1) 如图(b)所示, 依照题意和导体板达到静电平衡时的电荷分布规律

$$(\sigma_1 + \sigma_2)S = Q$$

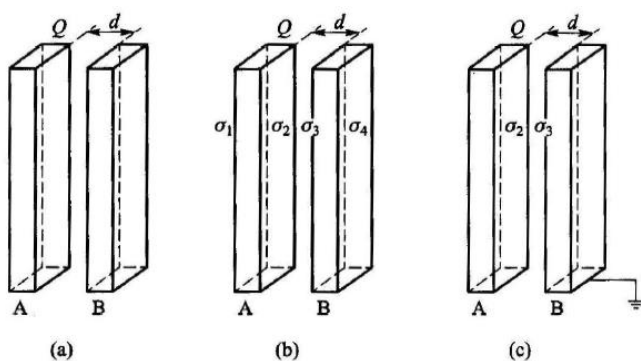
$$(\sigma_3 + \sigma_4)S = 0$$

$$\sigma_1 - \sigma_4 = 0$$

$$\sigma_2 + \sigma_3 = 0$$

解得

$$\sigma_1 = \sigma_2 = -\sigma_3 = \sigma_4 = \frac{Q}{2S}$$



题 6-14 图

两导体板间电场强度为

$$E = \frac{\sigma_2}{\varepsilon_0} = \frac{Q}{2\varepsilon_0 S}$$

方向为由 A 指向 B. 两导体板间的电势差为

$$U_{AB} = Ed = \frac{Qd}{2\varepsilon_0 S}$$

(2) 如图(c)所示,导体板 B 接地后电势为零,则

$$\sigma'_1 = \sigma'_4 = 0$$

$$\sigma'_2 = -\sigma'_3 = \frac{Q}{S}$$

两导体板间电场强度为

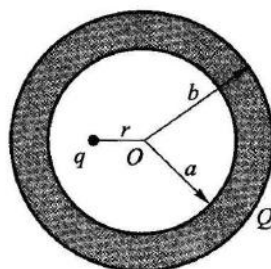
$$E' = \frac{\sigma'_2}{\epsilon_0} = \frac{Q}{\epsilon_0 S}$$

方向为由 A 指向 B. 两导体板间的电势差为

$$U'_{AB} = E'd = \frac{Qd}{\epsilon_0 S}$$

**6-15** 如图所示,球形金属腔带电荷为  $Q$  ( $Q > 0$ ), 内半径为  $a$ , 外半径为  $b$ , 腔内距球心  $O$  为  $r$  处有一点电荷  $q$ , 求球心的电势.

**分析** 导体球达到静电平衡时, 内表面感应电荷  $-q$ , 外表面感应电荷  $q$ ; 内表面感应电荷分布不均匀, 外表面感应电荷均匀分布. 球心  $O$  点的电势由点电荷  $q$ 、导体表面的电荷共同决定.



题 6-15 图

设在半径为  $R$  带电荷  $q$  的任意带电球面上任意取一电荷元, 电荷元在球心产生的电势

$$dV = \frac{dq}{4\pi\epsilon_0 R}$$

由于  $R$  为常量, 因而无论球面电荷如何分布, 半径为  $R$  的带电球面在球心产生的电势为

$$V = \int_s \frac{dq}{4\pi\epsilon_0 R} = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 R}$$

由带电球面和点电荷电势的叠加可以求得球心的电势.

**解** 导体球内表面感应电荷  $-q$ , 外表面感应电荷  $q$ ; 依照分析, 球心的电势为

$$V = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r} - \frac{q}{4\pi\epsilon_0 a} + \frac{q+Q}{4\pi\epsilon_0 b}$$

**6-16** 如图所示,在真空中将半径为  $R$  的金属球接地,在与球心  $O$  相距为  $r(r>R)$  处放置一点电荷  $q$ ,不计接地导线上电荷的影响,求金属球表面上的感应电荷.

**分析** 静电感应使得接地的导体球邻近点电荷一侧产生异号感应电荷,感应电荷分布在导体球表面,它和点电荷  $q$  在球体内任意点激发的电势为零,借助这一关系可以求出导体球表面的感应电荷.

**解** 在导体球表面取电荷元  $dq=\sigma dS$ , 感应电荷在球心一点产生的电势

$$V' = \frac{1}{4\pi\epsilon_0 R} \int_S \sigma dS$$

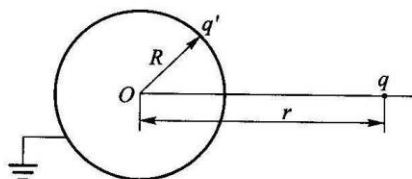
尽管导体球表面的感应电荷分布不均匀,但  $\int_S \sigma dS = q'$ ,  $q'$  为感应电荷.

由电势的叠加原理,球心一点的电势为

$$V = \frac{q'}{4\pi\epsilon_0 R} + \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r} = 0$$

解得

$$q' = -\frac{R}{r}q$$



题 6-16 图

**6-23** 盖革-米勒管可用来测量电离辐射.该管的基本结构如图所示,半径为  $R_1$  的长直导线作为一个电极,半径为  $R_2$  的同轴圆柱筒作为另一个电极.它们之间充以相对电容率  $\epsilon_r \approx 1$  的气体.当电离粒子通过气体时,能使其电离.当两极间有电势差时,极板间有电流,从而可测出电离粒子的数量.以  $E_1$  表示半径为  $R_1$  的长直导线附近的电场强度.(1) 求极板间电势的关系式;(2) 若  $E_1 = 2.0 \times 10^6 \text{ V} \cdot \text{m}^{-1}$ ,  $R_1 = 0.30 \text{ mm}$ ,  $R_2 = 20.0 \text{ mm}$ ,则两极板间的电势差为多少?

**解** (1) 利用高斯定理可得  $E \cdot 2\pi rL = \frac{1}{\epsilon_0} \lambda L$ , 则两极板间的电场强度为  $E = \frac{\lambda}{2\pi\epsilon_0 r}$ , 导线表面 ( $r=R_1$ ) 的电场强度为

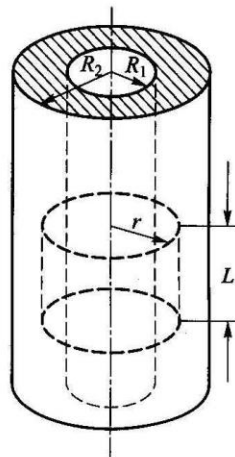
$$E_1 = \frac{\lambda}{2\pi\epsilon_0 R_1}$$

解得  $\lambda = 2\pi\epsilon_0 R_1 E_1$ . 两极板间的电势差为

$$U = \int_{R_1}^{R_2} E \cdot dr = \int_{R_1}^{R_2} \frac{\lambda}{2\pi\epsilon_0 r} dr = R_1 E_1 \ln \frac{R_2}{R_1}$$

(2) 将  $E_1 = 2.0 \times 10^6 \text{ V} \cdot \text{m}^{-1}$ ,  $R_1 = 0.30 \text{ mm}$ ,  $R_2 = 20.0 \text{ mm}$  代入,得

$$U = 2.52 \times 10^3 \text{ V}$$



题 6-23 图

**6-25** 如图所示,半径  $R=0.10\text{ m}$  的导体球带有电荷  $Q=1.0\times 10^{-8}\text{ C}$ ,导体球外有两层均匀介质,一层介质的  $\epsilon_r=5.0$ ,厚度  $d=0.10\text{ m}$ ,另一层介质为空气,充满其余空间.求:(1) 离球心为  $r=5\text{ cm}$ ,  $15\text{ cm}$ ,  $25\text{ cm}$  处的电位移  $D$  和电场强度  $E$ ; (2) 离球心为  $r=5\text{ cm}$ ,  $15\text{ cm}$ ,  $25\text{ cm}$  处的电势; (3) 极化电荷面密度.

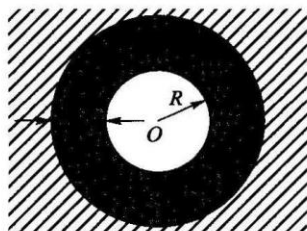
**分析** 带电球上的自由电荷均匀分布在导体球表面,电介质的极化电荷也均匀分布在介质与导体球的界面上,因而介质中的电场球对称分布.

任取同心球面为高斯面,电位移  $D$  的通量只与自由电荷分布有关,因此在高斯面上  $D$  呈均匀对称分布,由高斯定理  $\oint D \cdot dS = \sum q_0$  可得  $D(r)$ ,再由  $E=D/\epsilon_0\epsilon_r$  可得  $E(r)$ .

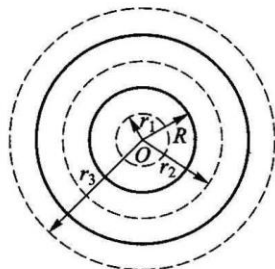
由电势和电场强度的积分关系  $V = \int_r^\infty E \cdot dl$  求得介质内电势的分布,或者由电势叠加原理求得电势的分布.

极化电荷分布在均匀介质的表面,极化电荷面密度  $|\sigma'| = P_n$ .

**解** (1) 取半径为  $r$  的同心球面为高斯面,由



(a)



(b)

题 6-25 图

高斯定理得

$$r < R; \quad D_1 \cdot 4\pi r^2 = 0$$

$$\text{解得} \quad D_1 = 0; \quad E_1 = 0$$

$$R < r < R+d; \quad D_2 \cdot 4\pi r^2 = Q$$

$$\text{解得} \quad D_2 = \frac{Q}{4\pi r^2}; \quad E_2 = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0\epsilon_r r^2}$$

$$r > R+d; \quad D_3 \cdot 4\pi r^2 = Q$$

$$\text{解得} \quad D_3 = \frac{Q}{4\pi r^2}; \quad E_3 = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 r^2}$$

将不同的  $r$  值代入上述公式,可得  $r=5\text{ cm}$ ,  $15\text{ cm}$ ,  $25\text{ cm}$  时的电位移和电场强度的大小,其方向均沿径向朝外.

$r_1=5\text{ cm}$ ,该点在导体球内,则

$$D_1 = 0; E_1 = 0$$

$r_2=15\text{ cm}$ ,该点在介质层内,  $\epsilon_r=5.0$ ,则

$$D_2 = \frac{Q}{4\pi r_2^2} = 3.5 \times 10^{-8} \text{ C} \cdot \text{m}^{-2}$$

$$E_2 = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0\epsilon_r r_2^2} = 8.0 \times 10^2 \text{ V} \cdot \text{m}^{-1}$$

$r_3=25\text{ cm}$ ,该点在空气层内,空气中  $\epsilon \approx \epsilon_0$ ,则

$$D_3 = \frac{Q}{4\pi r_3^2} = 1.3 \times 10^{-8} \text{ C} \cdot \text{m}^{-2}$$

$$E_3 = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 r_3^2} = 1.4 \times 10^3 \text{ V} \cdot \text{m}^{-1}$$



(2) 取无穷远处电势为零,由电势与电场强度的积分关系得

$$r_3 = 25 \text{ cm}, V_3 = \int_{r_3}^{\infty} \mathbf{E}_3 \cdot d\mathbf{l} = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 r_3} = 360 \text{ V}$$

$$\begin{aligned} r_2 = 15 \text{ cm}, V_2 &= \int_{r_2}^{R+d} \mathbf{E}_2 \cdot d\mathbf{l} + \int_{R+d}^{\infty} \mathbf{E}_3 \cdot d\mathbf{l} \\ &= \frac{Q}{4\pi\epsilon_0\epsilon_r r_2} - \frac{Q}{4\pi\epsilon_0\epsilon_r(R+d)} + \frac{Q}{4\pi\epsilon_0(R+d)} = 480 \text{ V} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} r_1 = 5 \text{ cm}, V_1 &= \int_R^{R+d} \mathbf{E}_2 \cdot d\mathbf{l} + \int_{R+d}^{\infty} \mathbf{E}_3 \cdot d\mathbf{l} \\ &= \frac{Q}{4\pi\epsilon_0\epsilon_r R} - \frac{Q}{4\pi\epsilon_0\epsilon_r(R+d)} + \frac{Q}{4\pi\epsilon_0(R+d)} = 540 \text{ V} \end{aligned}$$

(3) 均匀介质的极化电荷分布在介质界面上,因空气的电容率  $\epsilon = \epsilon_0$ ,极化

电荷可忽略.故在介质外表面

$$\begin{aligned} P_n &= (\epsilon_r - 1)\epsilon_0 E_n = \frac{(\epsilon_r - 1)Q}{4\pi\epsilon_r(R+d)^2} \\ \sigma &= P_n = \frac{(\epsilon_r - 1)Q}{4\pi\epsilon_r(R+d)^2} = 1.6 \times 10^{-8} \text{ C} \cdot \text{m}^{-2} \end{aligned}$$

在介质内表面

$$\begin{aligned} P'_n &= (\epsilon_r - 1)\epsilon_0 E'_n = \frac{(\epsilon_r - 1)Q}{4\pi\epsilon_r R^2} \\ \sigma' &= -P'_n = -\frac{(\epsilon_r - 1)Q}{4\pi\epsilon_r R^2} = -6.4 \times 10^{-8} \text{ C} \cdot \text{m}^{-2} \end{aligned}$$

介质球壳内、外表面的极化电荷面密度虽然不同,但是两表面极化电荷的总量还是等量异号.

**6-27** 一个平板电容器充电后,极板上电荷面密度为  $\sigma_0 = 4.5 \times 10^{-3} \text{ C} \cdot \text{m}^{-2}$ ,现将两极板与电源断开,然后再把相对电容率为  $\epsilon_r = 2.0$  的电介质插入两极板之间.此时电介质中的电位移  $\mathbf{D}$ 、电场强度  $\mathbf{E}$  和极化强度  $\mathbf{P}$  各为多少?

**分析** 平板电容器充电后两极板与电源断开,由电荷守恒,插入电介质过程中电容器极板上的电荷保持不变,极板间为均匀电场,依照介质中的高斯定理,可以求得电位移  $\mathbf{D}$ ,进一步由电位移  $\mathbf{D}$  和电场强度  $\mathbf{E}$  及极化强度  $\mathbf{P}$  的关系求出各量.

**解** 极板间为均匀电场,由介质中的高斯定理可得

$$D = \sigma_0 = 4.5 \times 10^{-3} \text{ C} \cdot \text{m}^{-2}$$

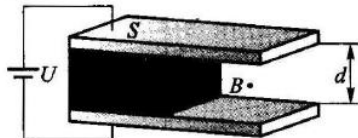
由介质中电位移  $\mathbf{D}$  和电场强度  $\mathbf{E}$  及极化强度  $\mathbf{P}$  的关系得

$$E = \frac{D}{\epsilon_0\epsilon_r} = \frac{\sigma_0}{\epsilon_0\epsilon_r} = 2.5 \times 10^8 \text{ V} \cdot \text{m}^{-1}$$

$$P = \epsilon_0(\epsilon_r - 1)E = \left(1 - \frac{1}{\epsilon_r}\right)\sigma_0 = 2.3 \times 10^{-3} \text{ C} \cdot \text{m}^{-2}$$

**6-28** 两块面积为  $S$  的导体板构成一平板电容器,导体极板间距离为  $d$ .将平板电容器两极板接到电压为  $U$  的电源上,接通电源后在导体极板间的一半插入电容率为  $\varepsilon$  的电介质,如图所示,略去边缘效应.(1) 试比较  $A$ 、 $B$  两点的电场强度各为未插入电介质时的多少倍?(2) 假如电容器充满电后,先断开电源,再在导体极板间的一半插入电介质,则结果又将如何?

**分析** (1) 电容器在两极板间插入电介质过程中保持和电源连接,导体板间的电势差保持不变,因而  $E = E_0 = U/d$ .



题 6-28 图

(2) 电容器充满电后,导体板上的电荷为

$$Q_0 = CU = \frac{\varepsilon_0 SU}{d}$$

断开电源再插入电介质,电容器两极板上的电荷保持不变,由于导体板是等势体,因而介质内( $A$ 区)、外( $B$ 区)的电场强度必定相等,导体板上电荷分布不均等.设导体板  $A$ 、 $B$  区电荷面密度分别为  $\sigma_A$ 、 $\sigma_B$ ,则

$$\begin{aligned} D_A &= \sigma_A, & D_B &= \sigma_B \\ E'_A &= \frac{D_A}{\varepsilon} = \frac{\sigma_A}{\varepsilon}, & E'_B &= \frac{D_B}{\varepsilon_0} = \frac{\sigma_B}{\varepsilon_0} \end{aligned}$$

再利用电荷守恒关系

$$\sigma_A \frac{S}{2} + \sigma_B \frac{S}{2} = Q_0$$

解出  $A$ 、 $B$  区电场强度.

**解** (1) 插入电介质过程中保持和电源连接,有

$$E_A = E_B = \frac{U}{d} = E_0$$

(2) 电容器充满电后,导体板上的电荷为

$$Q_0 = CU = \frac{\varepsilon_0 SU}{d}$$

断开电源插入电介质后电容器两极板上的总电荷量保持不变,设导体板  $A$ 、 $B$  区电荷面密度分别为  $\sigma_A$ 、 $\sigma_B$ ,由介质中的高斯定理可得

$$D_A = \sigma_A, \quad D_B = \sigma_B$$

介质内( $A$ 区)、外( $B$ 区)的电场强度相等,导体板上电荷分布不相等.

$$E'_A = \frac{D_A}{\varepsilon} = \frac{\sigma_A}{\varepsilon}, \quad E'_B = \frac{D_B}{\varepsilon_0} = \frac{\sigma_B}{\varepsilon_0}, \quad E'_A = E'_B$$

由于导体板上的电荷在插入电介质前后守恒

$$\sigma_A \frac{S}{2} + \sigma_B \frac{S}{2} = Q_0$$

$$\varepsilon E'_A \frac{S}{2} + \varepsilon_0 E'_B \frac{S}{2} = \frac{\varepsilon_0 SU}{d}$$

解出 A、B 区电场强度

$$E'_A = E'_B = \frac{2\varepsilon_0 U}{d(\varepsilon + \varepsilon_0)}$$

比较未插入介质时的电场强度  $E_0$ , 显然有  $E'_A = E'_B = \frac{2\varepsilon_0}{\varepsilon + \varepsilon_0} E_0$ .

**6-29** 如图所示, 一个空气平板电容器的极板面积为  $S$ , 间距为  $d$ . 现将该电容器接到电压为  $U$  的电源上充电, 当(1) 充足电后, (2) 然后平行插入一块面积相同、厚度为  $\delta$  ( $\delta < d$ )、相对电容率为  $\varepsilon_r$  的电介质板, (3) 将上述电介质换为同样大小的导体板时, 分别求极板上的电荷  $Q$ 、极板间的电场强度  $E$  和电容器的电容  $C$ .

**分析** (1) 电容器充电后依据已知条件可以直接求得平板电容器电容、电容器极板上电荷以及极板间的电场强度;

(2) 插入电介质板后, 电容器极板间的电势差保持不变, 不妨假设此时电容器极板上电荷为  $Q'$ , 由介质中的高斯定理可得

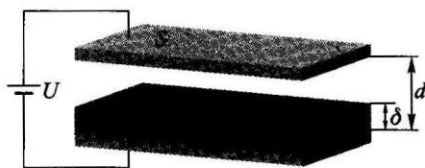
$$D' = \sigma' = \frac{Q'}{S}$$

由电位移矢量和电场强度间的关系得, 真空和介质中的电场强度分别为

$$E' = \frac{D'}{\varepsilon_0 \varepsilon_r} = \frac{Q'}{S \varepsilon_0 \varepsilon_r}, \quad E'_0 = \frac{D'}{\varepsilon_0} = \frac{Q'}{S \varepsilon_0}$$

利用极板间的电势差  $U = E'\delta + E'_0(d - \delta)$  可以解得极板上的电荷  $Q'$  和极板间的电场强度  $E'$ 、 $E'_0$ . 由电容器电容的定义可以求得电容器电容

$$C = \frac{Q'}{U}$$



题 6-29 图

间的电势差保持不变, 不妨假设此时电容器极板上电荷为  $Q''$ , 由高斯定理可得真空中的电场强度为

$$E'' = \frac{U}{d - \delta} = \frac{Q''}{S \varepsilon_0}$$

由上式解得极板上的电荷  $Q''$ . 由电容器电容的定义可以求得电容器电容

$$C = \frac{Q''}{U}$$

**解** (1) 平板电容器的电容为  $C = \frac{\varepsilon_0 S}{d}$ , 充电至电势差为  $U$  后, 极板间的电场强度和极板上的电荷分别为

$$E = \frac{U}{d}, \quad Q = CU = \frac{\varepsilon_0 S U}{d}$$

(2) 插入电介质板后, 电容器极板间的电势差保持不变, 假设此时电容器极板上电荷为  $Q'$ , 由介质中的高斯定理可得

$$D' = \sigma' = \frac{Q'}{S}$$

$$E' = \frac{D'}{\varepsilon_0 \varepsilon_r} = \frac{Q'}{S \varepsilon_0 \varepsilon_r}, E'_0 = \frac{D'}{\varepsilon_0} = \frac{Q'}{S \varepsilon_0}$$

$$U = \frac{Q'}{S \varepsilon_0 \varepsilon_r} \delta + \frac{Q'}{S \varepsilon_0} (d - \delta)$$

解得

$$Q' = \frac{\varepsilon_0 \varepsilon_r S U}{\delta + \varepsilon_r (d - \delta)}$$

$$E' = \frac{U}{\delta + \varepsilon_r (d - \delta)}, \quad E'_0 = \frac{\varepsilon_r U}{\delta + \varepsilon_r (d - \delta)}$$

$$C = \frac{Q'}{U} = \frac{\varepsilon_0 \varepsilon_r S}{\delta + \varepsilon_r (d - \delta)}$$

(3) 假如插入导体板, 导体板内电场强度为零, 假设此时电容器极板上电荷为  $Q''$ , 真空中的电场强度为

$$E'' = \frac{U}{d - \delta}$$

由高斯定理可得

$$E'' = \frac{Q''}{S \varepsilon_0}$$

解得

$$Q'' = \varepsilon_0 S E'' = \frac{\varepsilon_0 S U}{d - \delta}$$

$$C = \frac{Q''}{U} = \frac{\varepsilon_0 S}{d - \delta}$$

## B 类计算题

1、证明: 因为两球相距甚远, 半径为  $R$  的导体球在半径为  $r$  的导体球上产生的电势忽略不计, 半径为  $r$  的导体球在半径为  $R$  的导体球上产生的电势忽略不计, 所以

半径为  $R$  的导体球的电势为

$$V_1 = \frac{\sigma_1 \pi R^2}{4\pi \varepsilon_0 R} = \frac{\sigma_1 R}{4\varepsilon_0}$$

半径为  $r$  的导体球的电势为

$$V_2 = \frac{\sigma_2 \pi r^2}{4\pi \varepsilon_0 r} = \frac{\sigma_2 r}{4\varepsilon_0}$$

用细导线连接两球, 有  $V_1 = V_2$ , 所以

$$\frac{\sigma_1}{\sigma_2} = \frac{r}{R}$$

2、解：电场具有球对称分布，以  $r$  为半径作同心球面为高斯面。由介质中的高斯定理得

$$\oint_S \vec{D} \cdot d\vec{S} = D \cdot 4\pi r^2 = \Sigma q_i$$

当  $r < R$  时， $\Sigma q_i = \rho \cdot \frac{4}{3}\pi r^3$ ，所以

$$D = \frac{\rho r}{3}, \quad E_1 = \frac{D}{\varepsilon_1} = \frac{\rho r}{3\varepsilon_1}$$

当  $r > R$  时， $\Sigma q_i = \rho \cdot \frac{4}{3}\pi R^3$ ，所以

$$D = \frac{\rho R^3}{3r^2}, \quad E_2 = \frac{D}{\varepsilon_2} = \frac{\rho R^3}{3\varepsilon_2 r^2}$$

球内 ( $r \leq R$ ) 电势为

$$\begin{aligned} V_1 &= \int_r^\infty \vec{E} \cdot d\vec{r} = \int_r^R \frac{\rho r}{3\varepsilon_1} dr + \int_R^\infty \frac{\rho R^3}{3\varepsilon_2 r^2} dr \\ &= \frac{\rho}{6\varepsilon_1} (R^2 - r^2) + \frac{\rho R^2}{3\varepsilon_2} \end{aligned}$$

球外 ( $r > R$ ) 电势为

$$V_2 = \int_r^\infty \vec{E} \cdot d\vec{r} = \int_r^\infty \frac{\rho R^3}{3\varepsilon_2 r^2} dr = \frac{\rho R^3}{3\varepsilon_2 r}$$

3、解：内外导体间的电势差满足下面关系

$$U = \frac{q}{4\pi\varepsilon_0} \left( \frac{1}{a} - \frac{1}{b} \right) \quad (1)$$

内球表面附近的电场强度可表示为

$$E = \frac{q}{4\pi\varepsilon_0 a^2} \quad (2)$$

把①代入②得

$$E = \frac{U}{\left( \frac{1}{a} - \frac{1}{b} \right) a^2} = \frac{bU}{ab - a^2} \quad (3)$$

把③对  $a$  求导数并令其等于零

$$\frac{dE}{da} = \frac{d}{da} \left( \frac{bU}{ab-a^2} \right) = \frac{bU(2a-b)}{(ab-a^2)^2} = 0$$

解得

$$a = \frac{b}{2}$$

所以，当  $a=b/2$  时，内球表面附近的电场强度最小；这个最小电场强度的大小为

$$E_{\min} = \frac{bU}{ab-a^2} = \frac{bU}{b^2/2-b^2/4} = \frac{4U}{b}$$

4、解：（1）应用均匀带电球面产生的电势公式和电势叠加原理求解。

半径为  $R$ 、带电量为  $q$  的均匀带电球面产生的电势分布为

$$V = \begin{cases} \frac{q}{4\pi\epsilon_0 R} & (r \leq R) \\ \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r} & (r > R) \end{cases}$$

导体球外表面均匀带电  $q$ ；导体球壳内表面均匀带电  $-q$ ，外表面均匀带电  $q+Q$ ，由电势叠加原理知，空间任一点的电势等于导体球外表面、导体球壳内表面和外表面电荷在该点产生的电势的代数和。

导体球是等势体，其上任一点电势为

$$V_1 = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \left( \frac{q}{R_1} - \frac{q}{R_2} + \frac{q+Q}{R_3} \right)$$

球壳是等势体，其上任一点电势为

$$V_2 = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r} + \frac{-q}{4\pi\epsilon_0 r} + \frac{q+Q}{4\pi\epsilon_0 R_3} = \frac{q+Q}{4\pi\epsilon_0 R_3}$$

（2）球壳接地  $V_2 = \frac{q+Q}{4\pi\epsilon_0 R_3} = 0$ ，表明球壳外表面电荷  $q+Q$  入地，球壳外表面不带电，导体球外表面、球壳内表面电量不变，所以

$$V_1 = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \left( \frac{1}{R_1} - \frac{1}{R_2} \right)$$

（3）导体球接地  $V_1 = 0$ ，设导体球表面的感应电荷为  $q'$ ，则球壳内表面均匀带电  $-q'$ 、

外表面均匀带电  $q' + Q$ ，所以

$$V_1 = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \left( \frac{q'}{R_1} - \frac{q'}{R_2} + \frac{q' + Q}{R_3} \right) = 0$$

解得  $q' = -\frac{R_1 R_2 Q}{R_2 R_3 - R_1 R_3 + R_1 R_2}$

$$V_2 = \frac{q' + Q}{4\pi\epsilon_0 R_3} = \frac{(R_2 - R_1)Q}{4\pi\epsilon_0 (R_2 R_3 - R_1 R_3 + R_1 R_2)}$$

5、解：由于电源保持连接，所以在把两个极板间距拉大的过程中，外力与电源共同对系统做功，拉大的过程所满足的功能关系应为

$$A_{\text{外}} + A_{\text{电源}} = \Delta W_e$$

我们只要算出系数能量的增量  $\Delta W_e$  和电源作的功  $A_{\text{电源}}$  就能求得外力的功  $A_{\text{外}}$ 。

解：因为保持与电源连接，因而两极间的电势差  $U$  不变。由于在极板间距拉大的过程中，电容器的电容从

$$C = \frac{\epsilon_0 S}{d}$$

变到  $C' = \frac{\epsilon_0 S}{nd} = \frac{C}{n}$

所以电容器能量的增量为

$$\Delta W_e = W' - W = \frac{1}{2} C' U^2 - \frac{1}{2} C U^2 = \frac{1}{2} C U^2 \left( \frac{1}{n} - 1 \right) < 0$$

在极板间距拉大的过程中，电容器上带电从  $Q$  变到  $Q'$ ，电源所作的功为

$$A_{\text{电源}} = (Q' - Q)U = (C'U - CU)U = CU^2 \left( \frac{1}{n} - 1 \right) < 0$$

由功能关系

$$A_{\text{外}} + A_{\text{电源}} = \Delta W_e$$

可得外力所作的功为

$$A_{\text{外}} = \Delta W_e - A_{\text{电源}} = \frac{1}{2} C U^2 \left( \frac{1}{n} - 1 \right) - CU^2 \left( \frac{1}{n} - 1 \right) = \frac{1}{2} C U^2 \left( 1 - \frac{1}{n} \right) > 0$$