```
┌─────────────────────────────────────┐
│        smacc::ISmaccClient           │
├─────────────────────────────────────┤
│ # stateMachine_                      │
│ # components_                        │
├─────────────────────────────────────┤
│ + ISmaccClient()                     │
│ + ~ISmaccClient()                    │
│ + initialize()                       │
│ + setStateMachine()                  │
│ + getName()                          │
│ + postEvent()                        │
│ + postEvent()                        │
│ + getComponent()                     │
│ + createComponent()                  │
│ - configureEventSourceTypes()        │
└─────────────────────────────────────┘
           △                △
           │                │
           │     ┌──────────────────────────────┐
           │     │   smacc::SmaccPublisherClient │
           │     │      < MessageType >          │
           │     ├──────────────────────────────┤
           │     │ + topicName                   │
           │     │ + queueSize                   │
           │     │ # nh_                         │
           │     │ # pub_                        │
           │     │ - initialized_                │
           │     ├──────────────────────────────┤
           │     │ + SmaccPublisherClient()      │
           │     │ + ~SmaccPublisherClient()     │
           │     │ + initialize()                │
           │     │ + publish()                   │
           │     └──────────────────────────────┘
           │                ▲
           │                │  < std_msgs::String >
           │                │
┌──────────────────────────────────┐
│   smacc::SmaccPublisherClient     │
│      < std_msgs::String >         │
├──────────────────────────────────┤
│ + topicName                       │
│ + queueSize                       │
│ # nh_                             │
│ # pub_                            │
│ - initialized_                    │
├──────────────────────────────────┤
│ + SmaccPublisherClient()          │
│ + ~SmaccPublisherClient()         │
│ + initialize()                    │
│ + publish()                       │
└──────────────────────────────────┘
                △
                │
┌──────────────────────────────────┐
│ sm_three_some::updatable          │
│ _publisher_client::ClUpdatable    │
│          Publisher                │
├──────────────────────────────────┤
│                                   │
├──────────────────────────────────┤
│ + ClUpdatablePublisher()          │
└──────────────────────────────────┘
```