```
┌─────────────────────────────────┐
│      smacc::ISmaccClient        │
├─────────────────────────────────┤
│ # stateMachine_                 │
├─────────────────────────────────┤
│ + ISmaccClient()                │
│ + ~ISmaccClient()               │
│ + initialize()                  │
│ + setStateMachine()             │
│ + getName()                     │
│ + postEvent()                   │
│ + postEvent()                   │
│ - assignToOrthogonal()          │
└─────────────────────────────────┘
                △
                │
┌─────────────────────────────────┐
│   smacc::ISmaccActionClient     │
├─────────────────────────────────┤
│ # name_                         │
├─────────────────────────────────┤
│ + ISmaccActionClient()          │
│ + ~ISmaccActionClient()         │
│ + getNamespace()                │
│ + cancelGoal()                  │
│ + getState()                    │
└─────────────────────────────────┘
         △         △
         │         │
         │    ┌──────────────────────────────────┐
         │    │    smacc::SmaccActionClient       │
         │    │       Base< ActionType >          │
         │    ├──────────────────────────────────┤
         │    │ + name_                          │
         │    │ + onSucceeded_                   │
         │    │ + onAborted_                     │
         │    │ + onPreempted_                   │
         │    │ + onRejected_                    │
         │    │ + postSuccessEvent               │
         │    │ + postAbortedEvent               │
         │    │ + postPreemptedEvent             │
         │    │ + postRejectedEvent              │
         │    │ + postFeedbackEvent              │
         │    │ + done_cb                        │
         │    │ + active_cb                      │
         │    │ + feedback_cb                    │
         │    │ # client_                        │
         │    ├──────────────────────────────────┤
         │    │ + ACTION_DEFINITION()            │
         │    │ + SmaccActionClientBase()        │
         │    │ + ~SmaccActionClientBase()       │
         │    │ + initialize()                   │
         │    │ + postResultEvent()              │
         │    │ + assignToOrthogonal()           │
         │    │ + onSucceeded()                  │
         │    │ + onSucceeded()                  │
         │    │ + onAborted()                    │
         │    │ + onAborted()                    │
         │    │ + onPreempted()                  │
         │    │ + onPreempted()                  │
         │    │ + onRejected()                   │
         │    │ + onRejected()                   │
         │    │ + cancelGoal()                   │
         │    │ + getState()                     │
         │    │ + sendGoal()                     │
         │    │ + getEventLabel()                │
         │    │ # onFeedback()                   │
         │    │ # onResult()                     │
         │    └──────────────────────────────────┘
         │              ▲
         │              │ < move_base_msgs::MoveBase
         │              │          Action >
┌──────────────────────────────────┐
│    smacc::SmaccActionClient       │
│  Base< move_base_msgs::           │
│       MoveBaseAction >            │
├──────────────────────────────────┤
│ + name_                          │
│ + onSucceeded_                   │
│ + onAborted_                     │
│ + onPreempted_                   │
│ + onRejected_                    │
│ + postSuccessEvent               │
│ + postAbortedEvent               │
│ + postPreemptedEvent             │
│ + postRejectedEvent              │
│ + postFeedbackEvent              │
│ + done_cb                        │
│ + active_cb                      │
│ + feedback_cb                    │
│ # client_                        │
├──────────────────────────────────┤
│ + ACTION_DEFINITION()            │
│ + SmaccActionClientBase()        │
│ + ~SmaccActionClientBase()       │
│ + initialize()                   │
│ + postResultEvent()              │
│ + assignToOrthogonal()           │
│ + onSucceeded()                  │
│ + onSucceeded()                  │
│ + onAborted()                    │
│ + onAborted()                    │
│ + onPreempted()                  │
│ + onPreempted()                  │
│ + onRejected()                   │
│ + onRejected()                   │
│ + cancelGoal()                   │
│ + getState()                     │
│ + sendGoal()                     │
│ + getEventLabel()                │
│ # onFeedback()                   │
│ # onResult()                     │
└──────────────────────────────────┘
                △
                │
┌──────────────────────────────────┐
│     smacc::ClMoveBaseZ           │
├──────────────────────────────────┤
│ + plannerSwitcher_               │
│ + waypointsNavigator_            │
│ - postWayPointEvent              │
├──────────────────────────────────┤
│ + ClMoveBaseZ()                  │
│ + initialize()                   │
│ + getName()                      │
│ + ~ClMoveBaseZ()                 │
│ + assignToOrthogonal()           │
└──────────────────────────────────┘
```