# 综合实验—展馆灯光控制

朱雪秦 实验与创新实践教育中心

## 实验安排



实验内容: 3个功能验证实验, 1个综合设计

实验形式: 学生动手实践为主, 老师讲解为辅

实验报告:报告模板,不需包含验证实验,

只需要写综合设计如何实现,个人报告



半 ONTENTS 1 实验须知

2 总体设计

3 详细设计——功能验证实验

4 C程序编码规范

5 软件设计说明书



第一部分

## 实验须知

#### 一、实验须知



#### ◆实验目的

- 1. 了解光敏电阻等光线传感器的原理;
- 2. 了解ADC数据采集软件滤波算法及其运用;
- 3. 了解单片机PWM波形产生的原理及其在LED调光的运用;
- 4. 了解单片机系统设计流程;
- 5. 了解单片机软件设计文件编写及程序编写规范。

#### ◆实验设备

- 1. MSP430F5529LP+MSP430F5529 POCKET KIT开发板 一套;
- 2. 光敏电阻传感器模块一套;
- 3. PC机操作系统Windows 10, CCS集成开发环境。

#### 一、实验须知



#### ◆安全事项

- 1. 用电安全
- 2. 仪器操作使用安全
- 3. 调试安全

#### ◆实验要求

- 1. 课堂实验要求按照规定步骤完成实验程序编写,调试程序、完成功能演示。
- 2. 了解课后作业要求。
- 3. 考核: 出勤、课堂实验、作业难度、程序、说明书



## 第二部分

## 总体设计

### 二、总体设计—功能描述



该系统主要用于展览馆等需要解说员解说,且需要调节光线 以达到最佳演示效果的场合。系统检测到外界声音后打开灯光,系 统根据周边环境光的情况自动调整LED灯的亮度,以达到最佳展示 效果。如果一定时间内都没有检测到声音信号,则自动关闭LED灯, 以达到节能目的。

#### 从中提取关键信息:

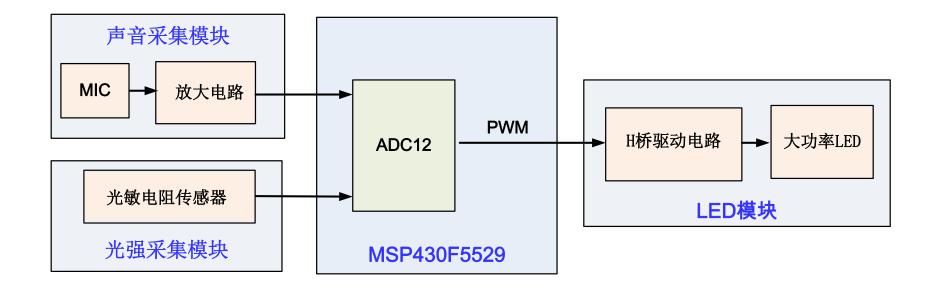
- 1.能感知声音信号
- 2.能感知光强信号
- 3.能调节LED灯亮度
- 4.能自动关闭LED灯

声控灯+自动调节亮度

## 二、总体设计—功能描述



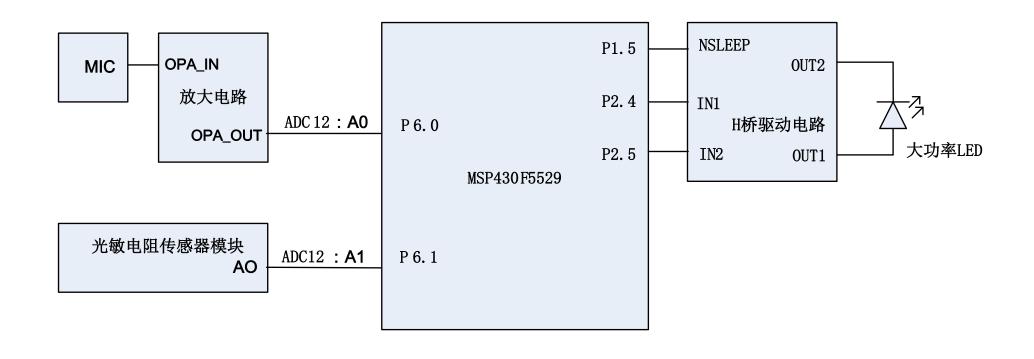
#### 原理框图



## 二、总体设计—硬件设计



#### 硬件设计

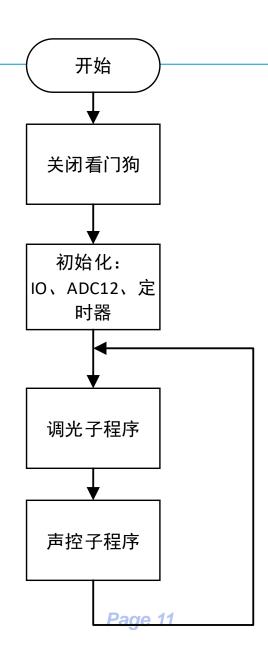


## 二、总体设计—软件设计



软件设计

主程序



#### 开始 总体设计——软件设计 ● 蛤爾濱乙業大學(深圳) 开始 HARBIN INSTITUTE OF TECHNOLOGY 采集声音模块 输出电压(采 样频率?) 采集光敏传感 器输出电压 软件滤波 是否大于电压设 定值(固定数值 电压超过设 定值? or取值区间)? 增大占空比 H桥驱动模块使 声控子程序 能 是否等于电压设定值2 调光子程序 定时器开始计 占空比不变 时 减小占空比 超过20s没有 声音? (45s) 驱动LED(H桥 H桥驱动模块禁

Page 12

驱动模块)



第三部分

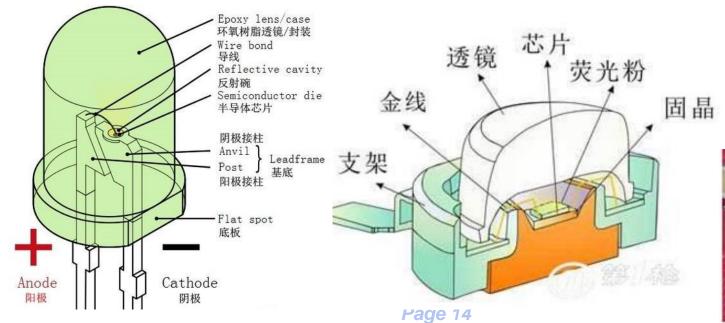
## 详细设计——功能验证实验



#### 从受控对象——大功率LED开始

LED (Light Emitting Diode),发光二极管,是一种能够将电能转化为可见光的固态的半导体器件。

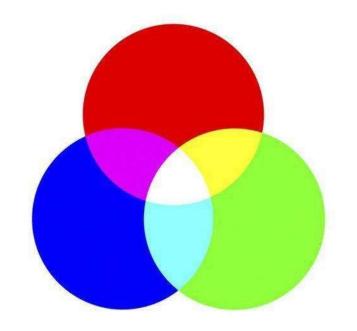
- ◆ 在一定范围内, 电流越大, 亮度越大。
- ◆单片机的输出电流不足以驱动大功率LED







LED通常由含镓(Ga)、砷(As)、磷(P)、氮(N)等的化合物制成,砷化镓二极管发红光(Red),磷化镓二极管发绿光(Green),碳化硅二极管发黄光,氮化镓二极管发蓝光(Blue)。

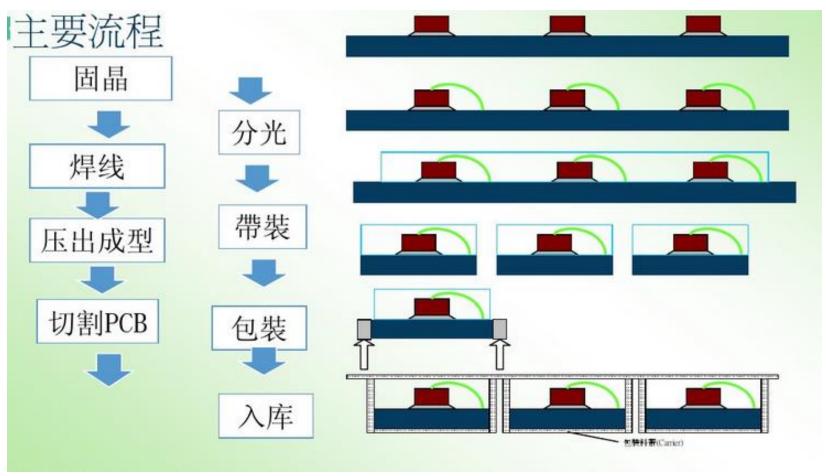


#### 荧光粉的作用

RGBW技术就是在原有的RGB三原色上增加了W白色子像素,成为四色型像素设计。液晶面板的透光率高,在显示相同亮度的画面时,其耗电量更低;而相同功耗的情况下,亮度大幅提高,这使得画面层次更加分明,画面更通透。



#### LED 制造流程

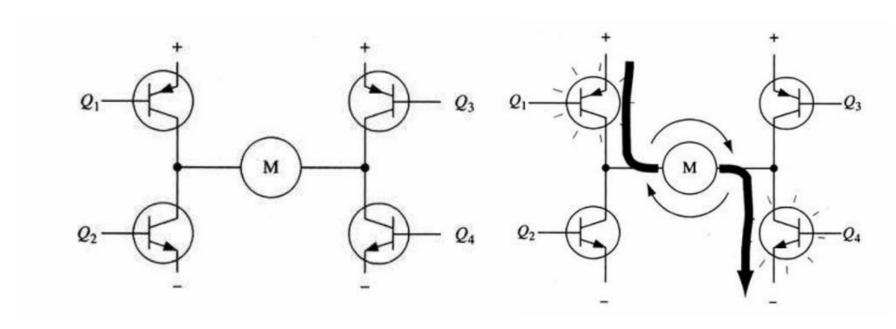


Page 16



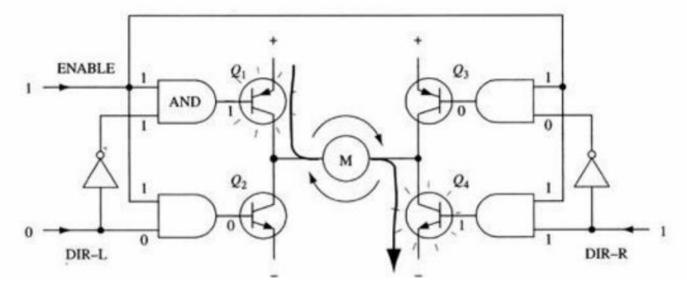
在单片机运用中,对于需要较大电流的元件,往往使 用三极管来驱动,如数码管、蜂鸣器等。

在MSP430F5529 POCKET KIT中,典型的驱动电路最就是 H 桥驱动电路。





保证 H 桥上两个同侧的三极管不会同时导通非常重要。如果三极管 Q1、Q2 同时导通,那么电流就会从正极穿过两个三极管直接回到负极。此时,电路中除了三极管外没有其他任何负载,因此电路上的电流就可能达到最大值(该电流仅受电源性能限制),甚至烧坏三极管。



Page 18



口袋板上使用了TI DRV8837低电压电机驱动芯片。

芯片工作电压范围VCC: 1.8 V—7 V

独立的电机电源VM: 0—11V



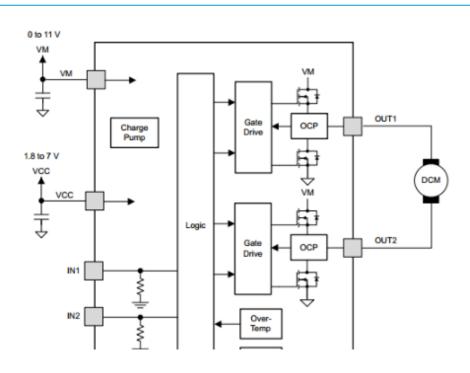


Table 1. DRV8837 Device Logic

nSLEEP	IN1	IN2	OUT1	OUT2	FUNCTION (DC MOTOR)
0	Х	Х	Z	Z	Coast
1	0	0	Z	Z	Coast
1	0	1	L	Н	Reverse
1	1	0	Н	L	Forward
1	1	1	L	Ĺ.	Brake



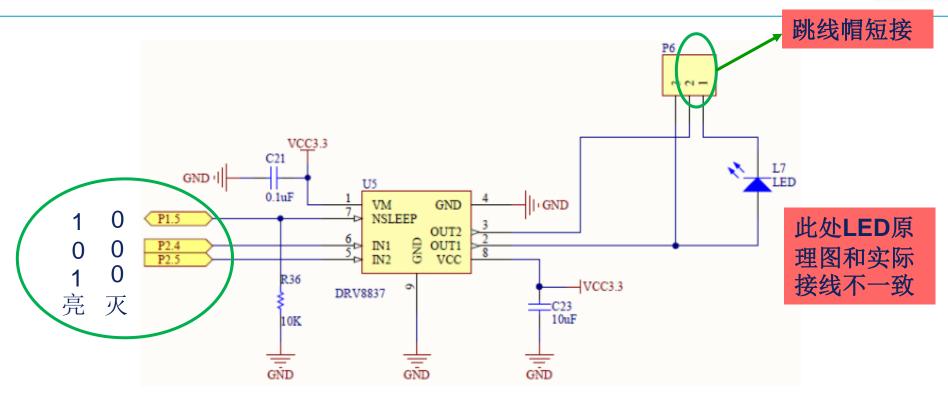


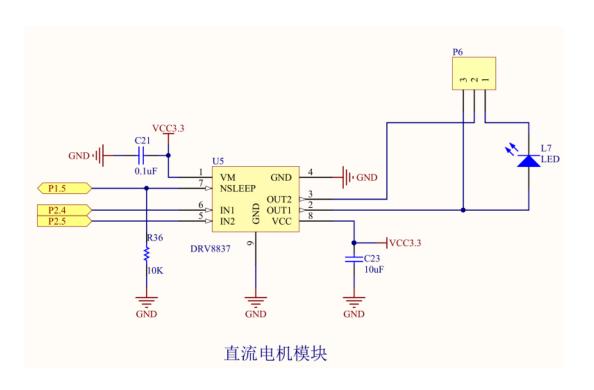
Table 1. DRV8837 Device Logic

nSLEEP	IN1	IN2	OUT1	OUT2	FUNCTION (DC MOTOR)
0	Х	Х	Z	Z	Coast
1	0	0	Z	Z	Coast
1	0	1	L	Н	Reverse
1	1	0	Н	L	Forward
1	1	1	L	L	Brake



#### 电路连接: 用跳线帽短接图上插针





#### 课上实验1



通过按键S1、S2控制大功率LED灯的亮灭:按下S1,LED灯点 亮;按下S2,LED灯熄灭。



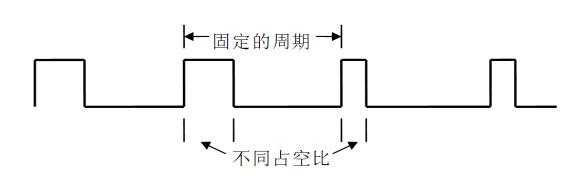


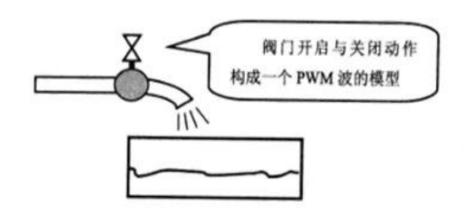
## 如何调节LED灯的亮度?



PWM (Pulse-Width Modulation): 脉宽调制的缩写

PWM信号是一种具有固定周期不定占空比的数字信号。

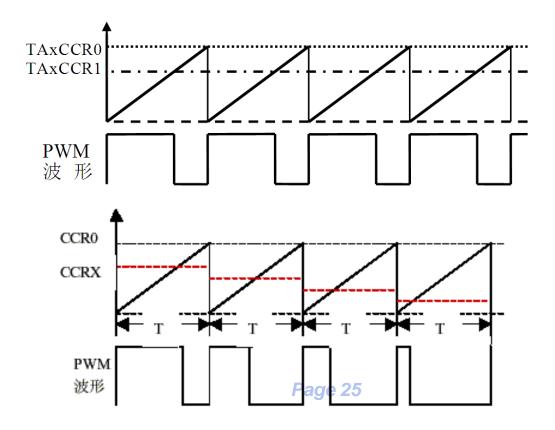




用水阀的反复开关动作模拟 PWM 波对电流的控制作用。水池中水 面的上升速度表示了"平均水流量"的大小。当开启与关闭的总时间不 变时,两者的时间之比决定了"平均水流"的值



Timer\_A定时器的计数器工作在增计数方式或者增减计数方式, 输出采用输出模式7(复位/置位模式)或者输出模式6(翻转/置位模式), 则可利用寄存器TAxCCRO控制PWM波形的周期,用某个寄存器TAxCCRx控制占空比。 这样Timer\_A就可以产生出任意占空比的PWM波形。





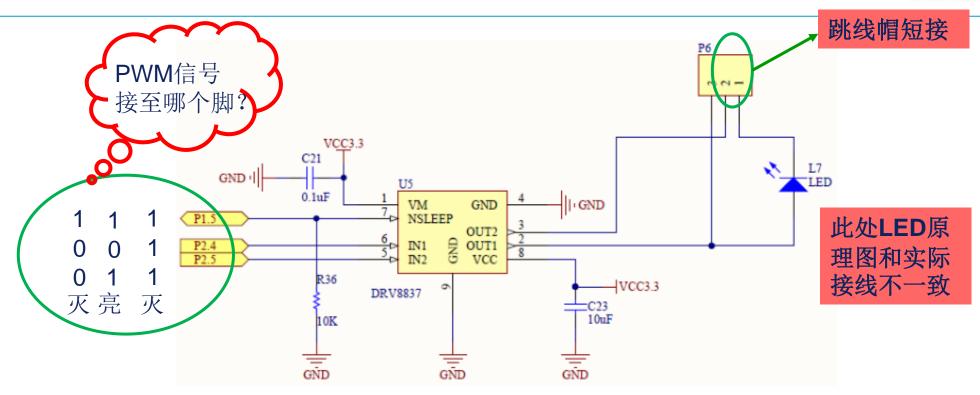


Table 1. DRV8837 Device Logic

nS	LEEP	IN1	IN2	OUT1	OUT2	FUNCTION (DC MOTOR)
	0	Х	Х	Z	Z	Coast
	1	0	0	Z	Z	Coast
	1	0	1	L	Н	Reverse
	1	1	0	Н	L	Forward
	1	1	1	L	L	Brake

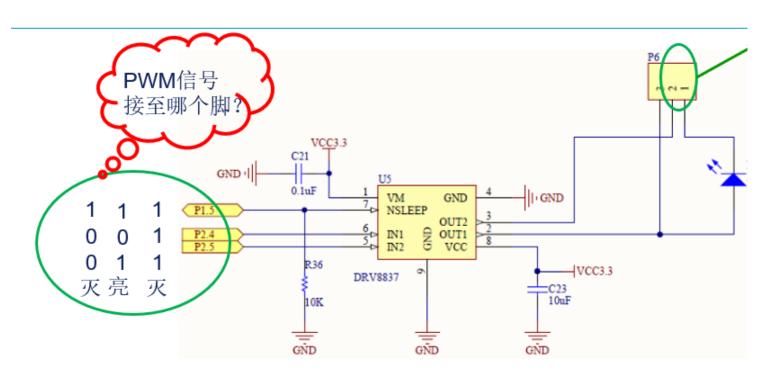


# 在上述H桥驱动大功率LED的电路中,为实现亮度调节,PWM信号可以接至驱动芯片8837的哪个管脚?

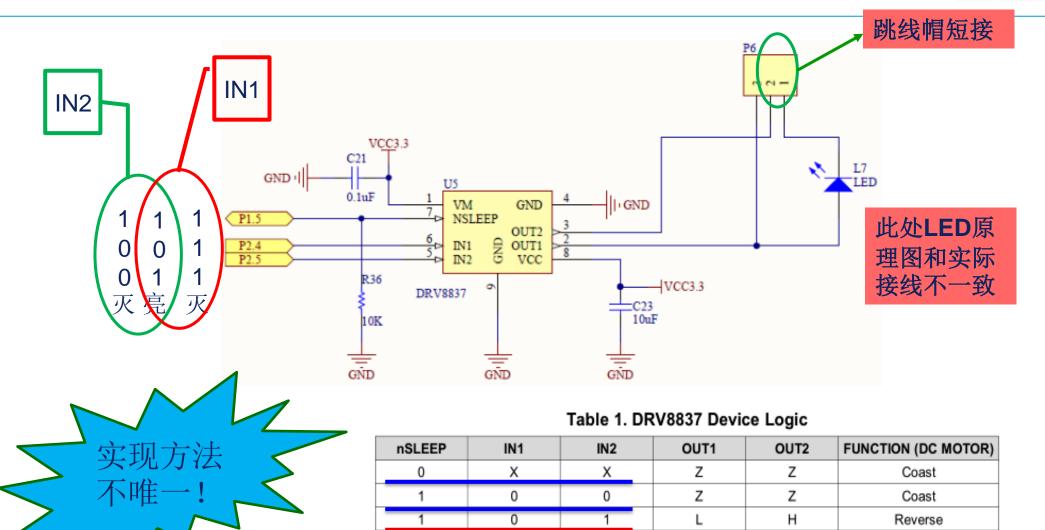


B. IN1

C. IN2







0

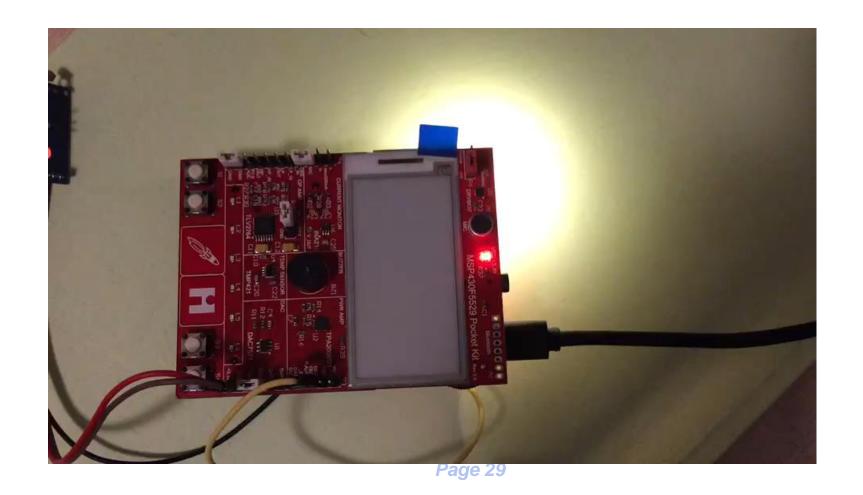
Н

Forward Brake

## 课上实验2



通过PWM控制大功率LED灯,使之产生呼吸灯的效果。



伪代码



//置位为1

//取反操作

```
延时接口
                                         位操作定义
void Delay (unsigned int delaytime)
                                        #define SET(Reg,n) Reg |= n
                                        #define CLR(Reg,n) Reg &= ~n //置位为0
   int i,j;
                                        #define NOT(Reg,n) Reg ^= n
   for( i = 0; i < delaytime; i++ )
   for( j = 0; j < 10; j++);
或直接使用__delay_cycles();
时钟设置请使用老师给的代码初始化时钟,并且将TA时钟源
选择为SMCLK(8MHz)
```



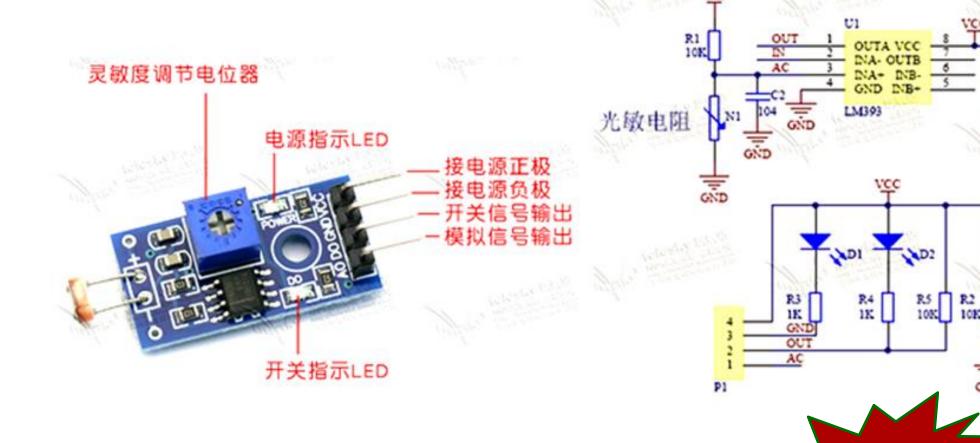
#### void initClock()

```
{//最终效果: MCLK:16MHZ,SMCLK:8MHZ,ACLK:32KHZ
  UCSCTL6 &= ~XT1OFF; //启动XT1
  P5SEL |= BIT2 + BIT3; //XT2引脚功能选择
  UCSCTL6 &= ~XT2OFF; //打开XT2
  __bis_SR_register(SCG0);
  //手动选择DCO频率阶梯(8种阶梯),确定DCO频率大致范围。
  UCSCTL0 = DCO0+DCO1+DCO2+DCO3+DCO4;
  UCSCTL1 = DCORSEL 4;
  //fDCOCLK/32, 锁频环分频器
  UCSCTL2 = FLLD 5:
  //n=8,FLLREFCLK时钟源为XT2CLK, DCOCLK=D*(N+1)*(FLLREFCLK/n)
  //DCOCLKDIV=(N+1)*(FLLREFCLK/n)
  UCSCTL3 = SELREF 5 + FLLREFDIV 3;
  //ACLK的时钟源为DCOCLKDIV,MCLK\SMCLK的时钟源为DCOCLK
  UCSCTL4 = SELA_4 + SELS_3 +SELM_3;
  //ACLK由DCOCLKDIV的32分频得到,SMCLK由DCOCLK的2分频得到
  UCSCTL5 = DIVA_5 +DIVS_1;
                           Page 31
```

## 三、详细设计—光敏电阻传感器



怎么测?



#### 课上实验3



使用光敏传感器测量环境光强的变化,并用**L1~L6**灯来指示当前的光强。

#### 硬件接线:

光敏电阻传感器模块VCC-->MSP430F5529口袋版3.3V

光敏电阻传感器模块GND -->MSP430F5529口袋版GND

光敏电阻传感器模块 AO-->MSP430F5529开发板 P6.1

#### 编程参考:

ADC实验内容(修改?)

观察效果



## 三、详细设计—光敏电阻传感器



如何根据光强调节LED亮度:

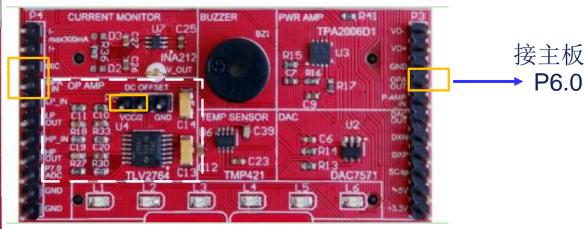
#### 三、详细设计—声音采集模块





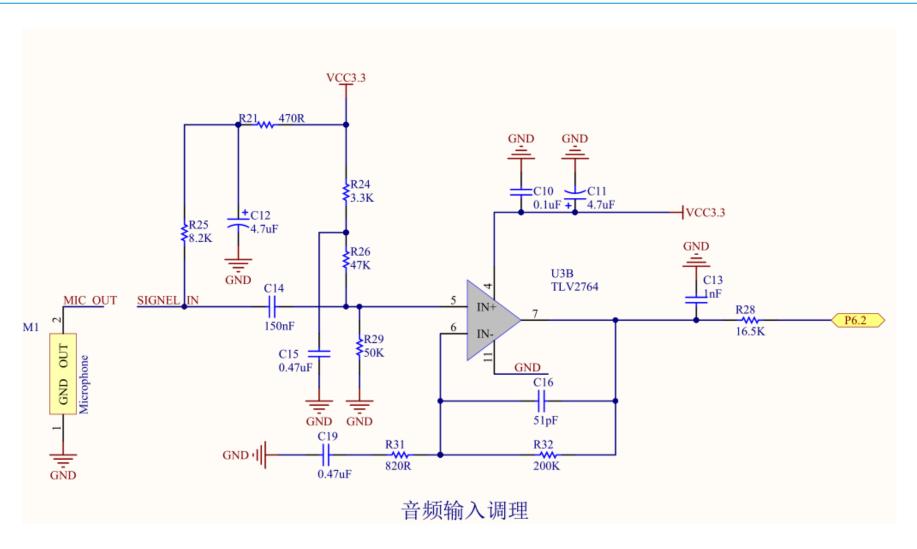
麦克风的输出信号与 TLV2764 运放的输入端连接起来,即将F5529 口袋板左侧MIC与OPA\_IN 用跳线帽短接。

F5529口袋板右侧OPA\_OUT与MSP430F5529LP 端口P6.0用杜邦线连接。



## 三、详细设计—声音采集模块





## 三、详细设计—声音采集模块



```
void InitAD()
   ADC12CTL0 |= ADC12MSC;//自动循环采样转换
   ADC12CTL0 |= ADC12ON;//启动ADC12模块
   ADC12CTL1 |= ADC12CONSEQ_3;//选择序列通道多次循环采样转换
   ADC12CTL1 |= ADC12SHP; //采样保持模式
   ADC12CTL1 |= ADC12CSTARTADD 0;
   ADC12MCTL0 |=ADC12INCH 0;//通道选择
   ADC12MCTL1 |=ADC12INCH 1;
   ADC12MCTL2 |=ADC12INCH 2;
   ADC12MCTL3 |=ADC12INCH 3;
   ADC12MCTL4 |=ADC12INCH_4;
   ADC12MCTL5 |=ADC12INCH 5+ADC12EOS;
   ADC12CTL0 |= ADC12ENC;
```

## 三、详细设计—声音采集模块



## 软件滤波:

ADC转换时,由于干扰的存在,转换数据往往出现大幅波动,影响其转换数据的 准确性,处理在外部增加滤波电路外,软件滤波也经常用到,这里以中位值平均滤 波法为例:

> 1) 方法: 相当于"中位值滤波法"+"算术平均滤波法" 连续采样N个数据,去掉一个最大值和一个最小值,然后计算N-2个 数据的算术平均值

N值的选取: 3~14

- 1) 优点: 算法简单, 融合了两种滤波法的优点; 对于偶然出现的脉冲性于扰, 可消除由于脉冲干扰所引起的采样值偏差
- 2) 缺点: 测量速度较慢,和算术平均滤波法一样;比较浪费RAM Page 38

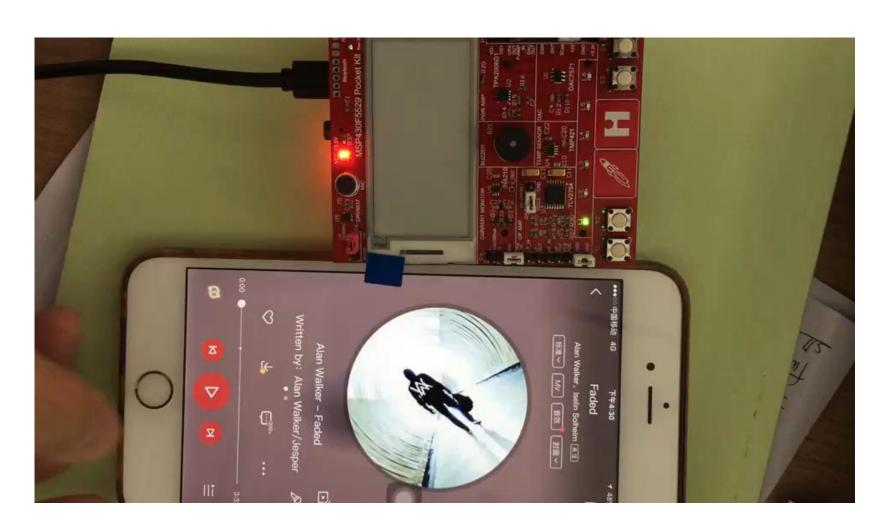
## 三、详细设计—声音采集模块



```
#define N 12
                     char Filter()
                             char count, i, j;
                             char value_buf[N];
                             int sum = 0;
软件滤波:
                             for (count = 0; count < N; count++)
                                                                                  对比: 有无滤波时的区别
                                        value_buf[count] = get_ad();
                                        delay();
                             for (j=0; j< N-1; j++)
                                        for (i=0;i<N-j-1;i++)
                                                   if (value_buf[i]>value_buf[i+1])
                                                              temp = value_buf[i];
                                                              value_buf[i] = value_buf[i+1];
                                                               value\_buf[i+1] = temp;
                             for(count=1;count<N-1;count++)
                             sum += value[count];
                                                                   Page 39
                             return (char)(sum/(N-2));
```

## 三、详细设计—声音采集模块实验







## 第四部分

## C语言程序编码规范



#### 1. 命名基本原则

- (1) 命名清晰明了,有明确含义,使用完整单词或约定俗成的缩写。
- 尽量采用采用**英文单词**或**全部中文全拼**表示,
- 若出现英文单词和中文混合定义时,使用连字符 "\_"将英文与中文割 开。
- 较短的单词可通过去掉"元音"形成**缩写**;较长的单词可取单词的头几个字母形成缩写;一些单词有大家公认的缩写。例如:temp->tmp、flag->flg、message->msg、statistic->stat、increment->inc等缩写能够被大家基本认可。



- (2) 命名风格要自始至终保持一致。
- (3) 命名中若使用特殊约定或缩写,要有注释说明。
- (4) 为了代码复用,命名中应避免使用与具体项目相关的前缀。
- (5) 应尽量使用英语命名。



### 2.预定义(#define)

只使用大写字母,下划线和数字。

例如: #define MAX\_LENGTH 1

#### 3.宏和常量命名

只使用大写字母,下划线和数字。

宏和常量用全部大写字母来命名, 词与词之间用下划线分隔。

对程序中用到的数字均应用有意义的枚举或宏来代替。



### 4. 变量命名

类型	前缀
指针 (Pointer)	р
枚举 (Enumeration)	е
结构 (Structure)	st
布尔(Boolean)	b
浮点(Float)	f
双精度(Double)	d
字符(Char)	С
其他数字类型, e.g. byte, (unsigned) int, (unsigned) short, (unsigned) short int, (unsigned) long long	n



类型	前缀
结构体的成员变量	m_
静态变量	S_
全局变量	<b>g</b> _
局部变量	无前缀

#### //全局变量

Int g\_nMaxCount;

#### //局部变量

局部循环体控制变量优先使用i、j、k等;

<u>局部长度变量</u>优先使用len、num等;

临时中间变量优先使用temp、tmp等<sup>ge 46</sup>



#### 5. 函数命名

遵循动宾结构的命名法则,函数名中<u>动词在前</u>,并在命名前加入函数的前缀,函数名的长度不得少于8个字母。

```
unsigned char getNumber(.....);
unsigned char get_number (.....);
```



#### 6.文件命名

一个文件包含<u>一类功能</u>或<u>一个模块的所有函数</u>,文件 名称应清楚表明其功能或性质。

每个.c文件应该有一个同名的.h文件作为头文件。



#### 注释基本原则

有助于对程序的阅读理解,说明程序在**"做什么"**,解释 代码的目的、功能和采用的方法。

- 一般情况源程序有效注释量在30%左右。
- 注释语言必须准确、易懂、简洁。
- 边写代码边注释,修改代码同时修改相应的注释,无用的注释要删除。
- C语言编程中用"//",尽量不使用段注释" /\* \*/ "(调试时可用)。



#### 1. 文件注释

文件注释必须说明文件名、项目名称、函数功能、创建人、创建日期、版本信息等相关信息。修改文件代码时,应在文件注释中记录修改日期、修改人员,并简要说明此次修改的目的。所有修改记录必须保持完整。 文件注释放在文件顶端,用"/\*.....\*/"格式包含。 注释文本每行缩进4个空格;每个注释文本分项名称应对齐。



#### 2.函数注释

函数头部注释应包括函数名称、函数功能、入口参数、出口参数等内容。如有必要还可增加作者、创建日期、修改记录(备注)等相关项目。 函数头部注释放在每个函数的顶端,用"/\*.....\*/"的格式包含。其中函数名称应简写为FunctionName(),不加入、出口参数等信息。



#### 3.代码注释

代码注释应与被注释的代码紧邻,放在其上方或右方, 不可放在下面。如放于上方则需与其上面的代码用空行隔开。

一般少量注释应该添加在被注释语句的行尾,一个函数 内的多个注释左对齐;较多注释则应加在上方且注释行与被 注释的语句左对齐。

通常,分支语句(条件分支、循环语句等)必须编写注释。其程序块结束行"}"的右方应加表明该程序块结束的标记"end of ......",尤其在多重嵌套时。示例如下:



#### 3.代码注释

```
int nNum = 7; // 注释 。。。
//注释。。。
for(int i = 0; I < nNum; i++)
  If i = 0
              // code.....
   else
    //code
   } //end of if(i == 0)
} // end of for (i)
```

## 四、编程规范—代码格式



- ◆代码的每一级均往右缩进4个空格的位置
- ◆不使用Tab键
- ◆相对独立的程序块之间要加空行
- ◆括号内侧(即左括号后面和右括号前面)<u>不加空格</u>,多重括号间不加空格。如:SetName(GetFunc());
- ◆函数形参之间应该有且只有一个空格(形参<u>逗号后面加空格</u>),如:callFunction(para1, para2, para3),
  - 而 callFunction(para1,para2,para3) 不符合要求。

## 四、编程规范—代码编写要求



- ◆操作符前后均加一个空格,如: nSum = nNunm1 + nNum2。而nSum=nNunm1+nNum2则不符合要求。
- ◆ 单目操作符,如"!"、"~"、"++"、"-"、"&"(地址运算符)等,后面不加空格,如: i++,
- ◆if、else if、else、for、while语句无论其执行体是一条语句还是多条语句都必须加花括号,且左右花括号各独占一行。

## 四、编程规范—代码编写要求



#### ◆条件判断语句中的操作符

```
当if、else if、else、for、while中的条件判断,操作符只可能是 = = 、!=、&&、||、<、>、<=、>=。如:
int nNum = nValue1 & nValue2;
if(nNum == 0)
{
    // TODO
}
```

## 四、编程规范—代码编写要求



#### ◆ Switch 语句

```
Switch 语句必须包含default 分支。如:
Switch(nNum)
  Case 1:
    Break;
  Case 2:
    Break;
  Default:
      Break;
一个函数最好不要超过80行代码。
                         Page 57
```

## 调试代码Tips



◆ 可通过加入临时变量去观察代码执行的中间值或中间 状态等

建议调试用的临时变量加上关键字volatile,确保不会被编译器优化。

volatile unsigned int ledFlag;



## 第五部分

## 软件设计说明书



## 综合实验课后作业



#### 任务:

结合课上实验内容,实现展馆灯光控制系统:该系统主要用于展览馆等需要解说员解说,且需要调节光线以达到最佳演示效果的场合。系统检测到外界声音后打开灯光,系统根据周边环境光的情况自动调整LED灯的亮度,以达到最佳展示效果。如果一定时间内都没有检测到声音信号,则自动关闭LED灯,以达到节能目的。

#### 演示效果:

以小功率LED灯L1~L6亮灯的数量指示环境光强值。有声音时,打开大功率LED灯并进行光线调节,使**小功率LED灯在各种光线条件下维持在恒定的亮灯数量。一定时间没检测到声音**,则关闭大功率LED灯。要求大功率LED光强平滑改变,不可突变,开环或闭环控制均可。

提交: 演示视频,源代码工程,实验报告



# EXP.5 旗批原了灯

Sheeper\_Xu

## 软件大作业



任务形式:以小组(一般三人,自由组队)为单位,完成程序编写

(按照编程规范)、任务演示(总结课)、编写说明书(按照模板)

作业提交: 完整代码工程、软件设计说明书(电子版+纸质版)、视频

演示

命名形式: 19电信1班1组——源程序

19电信1班1组——软件设计说明书

19电信1班1组——视频演示

(注:请学委收集整理,**总结课**时一并提交纸质版和三个电子版文件)

#### 评分标准:

(1) 程序难度: 功能完成度、程序代码优化程度

(2) 表现度:表现形式的多样性、新颖度、演示表现

(3) 规范性:程序编码规范、说明书编写规范





