

弹性问题

2022 年 11 月 9 日

1 模型

令

$$\begin{aligned}\sigma(u) &= 2\mu\epsilon(u) + \lambda \text{tr}(\epsilon(u))\delta \\ \epsilon(u) &= \frac{1}{2}(\text{gradu} + (\text{gradu})^t) \\ \text{tr}(\tau) &= \tau_{11} + \tau_{22} \\ \text{grad}(u) &= \begin{pmatrix} \frac{\partial u_1}{\partial x_1} & \frac{\partial u_1}{\partial x_2} \\ \frac{\partial u_2}{\partial x_1} & \frac{\partial u_2}{\partial x_2} \end{pmatrix} \\ \delta &= \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \\ \text{div}\tau &= \begin{pmatrix} \frac{\partial \tau_{11}}{\partial x_1} + \frac{\partial \tau_{12}}{\partial x_2} \\ \frac{\partial \tau_{12}}{\partial x_1} + \frac{\partial \tau_{22}}{\partial x_2} \end{pmatrix}\end{aligned}$$

考察模型

$$\begin{aligned}-\text{div}\sigma(u) &= f \quad \in \Omega \\ u|_{\Gamma_1} &= 0\end{aligned}$$

其中 $u = (u_1, u_2)^t$ 为求解向量, $f = (f_1, f_2)^t$ 为右端向量, $\Omega = [0, 1] \times [0, 1]$, $\Gamma_1 = [x, 0]$

$$\begin{aligned}f_1 &= -((12x^2 - 12x + 2)(4y^3 - 6y^2 \\ &\quad + 2y) + (x - x^2)^2(24y - 12)) \\ f_2 &= (24x - 12)(y - y^2)^2 + (4x^3 \\ &\quad - 6x^2 + 2x)(12y^2 - 12y + 2)\end{aligned}$$

2 变分

该问题的变分问题为, 求 $u \in H^1(\Omega)$ 使得 $u|_{\Gamma_1} = g$, 并且

$$a(u, \nu) = \int_{\Omega} f \cdot \nu dx \quad \forall \nu \in V$$

其中

$$\begin{aligned}a(u, \nu) &:= \int_{\Omega} (2\mu\epsilon(u) : \epsilon(\nu) + \lambda \text{div}u \text{div}\nu) dx \\ V &:= \{\nu \in H^1(\Omega) \mid \nu|_{\Gamma_1} = 0\}\end{aligned}$$

3 三角形元

3.1 面积坐标

设 $\triangle(i, j, k)$ 是以 i, j, k 为定点的任意三角形元, 面积为 S 。在 $\triangle(p_0, p_1, p_2)$ 内任取一点 p_3 , 坐标为 (x, y) 。过 p_3 点作与三个顶点的连线, 将 $\triangle(p_0, p_1, p_2)$ 分成三个三角形 (图 1): $\triangle(p_1, p_2, p_3)$, $\triangle(p_0, p_3, p_2)$, $\triangle(p_0, p_1, p_3)$, 其面积分别为 S_0, S_1, S_2

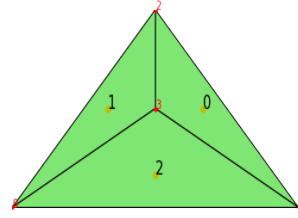


图 1

显然 $S_0 + S_1 + S_2 = S$, 令

$$L_0 = \frac{S_0}{S}, \quad L_1 = \frac{S_1}{S}, \quad L_2 = \frac{S_2}{S}$$

称 (L_0, L_1, L_2) 为 P_3 的面积坐标, 其中

$$\begin{cases} 2S = \begin{vmatrix} 1 & x_0 & y_0 \\ 1 & x_1 & y_1 \\ 1 & x_2 & y_2 \end{vmatrix}, & 2S_0 = \begin{vmatrix} 1 & x & y \\ 1 & x_1 & y_1 \\ 1 & x_2 & y_2 \end{vmatrix} \\ 2S_1 = \begin{vmatrix} 1 & x_0 & y_0 \\ 1 & x & y \\ 1 & x_2 & y_2 \end{vmatrix}, & 2S_2 = \begin{vmatrix} 1 & x_0 & y_0 \\ 1 & x_1 & y_1 \\ 1 & x & y \end{vmatrix} \end{cases}$$

由此可得面积坐标和直角坐标的转化关系

$$\begin{cases} x = x_0 L_0 + x_1 L_1 + x_2 L_2 \\ y = y_0 L_0 + y_1 L_1 + y_2 L_2 \end{cases}$$

$$\begin{cases} L_0 = \frac{1}{2S}[(x_2y_3 - x_3y_2) + (y_2 - y_3)x + (x_3 - x_2)y] \\ L_1 = \frac{1}{2S}[(x_3y_0 - x_0y_3) + (y_3 - y_0)x + (x_0 - x_3)y] \\ L_2 = \frac{1}{2S}[(x_0y_1 - x_1y_0) + (y_0 - y_1)x + (x_1 - x_0)y] \end{cases}$$

3.2 Lagrange 型公式

在三角型元 $\triangle(0, 1, 2)$ 上构造插值多项式

$$p_m(x, y) = \sum_{i+j=0}^m c_{ij} x^i y^j$$

易知 $p_m \in H^1$, 当 $m=1$ 时, 有待定系数法得

$$p_1(x, y) = L_0 u_0 + L_1 u_1 + L_2 u_2$$

从公式可知 L_i 即为对应节点的基函数在单元 $\triangle(0, 1, 2)$ 上的限制。

4 形成线性方程组

4.1 剖分

对区间 Ω 按图 2 方式剖分, 并对节点 (node) 和单元 (cell) 进行编号, 各节点坐标为 (x_i, y_i) , $i=0, \dots, n$

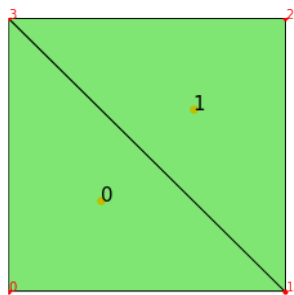


图 2

4.2 总刚度矩阵

设 $\phi_i = (\phi_i^{(1)}, \phi_i^{(2)})^t$, $i = 0, \dots, n$ 为试探函数空间 U_h 的基函数, 则任一 $u_h \in U_h$ 可表成

$$u_h = \sum_{i=1}^n u_i \phi_i, \quad u_i = u_h(x_i, y_i)$$

带入变分形式得

$$\sum_{j=0}^n a(\phi_j, \phi_i) u_j = (f, \phi_i) \quad i = 0, \dots, n$$

矩阵形式为

$$Au = F$$

$$A = (a(\phi_i, \phi_j))_{n \times n}$$

$$F = ((f, \phi_i))_{n \times 1}$$

$$u = (u_i)_{n \times 1}$$

4.3 单元刚度矩阵

在第 m 个单元 $\text{cell} = \triangle(i, j, k)$ 上, 单元刚度矩阵和单元载荷向量为

$$A^{(m)} = (\int_{\text{cell}} (2\mu \epsilon(\phi_{i_1}) : \epsilon(\phi_{j_1}) + \lambda \text{div} \phi_{i_1} \text{div} \phi_{j_1}))_{3 \times 3}$$

$$F^{(m)} = (\int_{\text{cell}} f \cdot \phi_{i_1})_{3 \times 1}$$

$$i_1, j_1 = i, j, k$$

将 $A^{(m)}$ 扩展成 $n \times n$ 矩阵, 行列为 i, j, k 的九个元素即为 $A^{(m)}$ 的九个元素, 并以同样的方式将 $F^{(m)}$ 扩展成 $n \times 1$ 向量, 则

$$A = \sum_{m=0}^n A^{(m)}$$

$$F = \sum_{m=0}^n F^{(m)}$$

4.4 边界条件

模型为齐次边界条件, 若 (x_i, y_i) 为边界点, 则 A 第 i 行只有第 i 列元素为 1, 其他元素及 $F(i)$ 都为 0。