

ZZULI

叹息的模板

队友：躺好，我带你飞。我：好的。

XCP

2020-10-12

数学	6
卡特兰数.....	6
逆元	7
N 以内的素数和	7
扩展欧几里德:	8
扩展中国剩余定理:	9
EXBSGS:	10
欧拉函数:	11
欧拉降幂:	11
线性筛:	12
母函数.....	12
康托展开:	13
逆康托展开:	13
大数加法.....	14
大数减法:	15
大数乘法.....	16
大数乘法(FFT).....	16
大数开根号:	19
FFT:	19
Pollard_rho 算法 (大数分解素因子)	21
线性基:.....	24
拉格朗日插值:	26
高斯消元(浮点数)	27
高斯消元(开关问题):	28
矩阵快速幂:	31
Lucas 定理:	33
Polya 定理:	33
旋转:	33
圆环翻转:	33
N*N 大小的方阵:	34
图论	35

前向星:	35
最小树形图:	35
SPFA:	36
网络流最大流 dinic:	37
最小费用流:	39
Dijkstra 优化版:	39
Spfa 版:	41
欧拉路径:	43
混合欧拉:	43
二分图最大匹配 (匈牙利算法):	47
二分图带权最大匹配 (KM 算法):	47
一般图最大匹配 (带花树算法):	50
Tarjan 算法:	52
求割点, 桥, vis 数组需初始化为 0	52
强连通分量, 缩点	53
离线求 LCA	55
2-SAT:	56
LCA(最近公共祖先):	57
树上差分:	59
树的重心:	60
Matrix_tree 定理:	61
动态规划.....	64
区间 dp:	64
数位 dp:	64
计算几何.....	67
二维几何:	67
精度控制:	67
点类:	67
点对线.....	68
点 a 与直线 k1k2 垂足的坐标	68
判断点 p 是否在线段 ab 上	68
点 p 到线段 ab 最短的距离	68
点 a 关于 k1, k2 对称的点	69
线对线.....	69

两直线垂直或平行	69
判断线段 ab 与线段 cd 是否有交点	69
判断直线 ab 与直线 cd 是否有交点	70
直线 ab 与线段 cd 交点坐标	70
求向量 p_0p_1 与 向量 p_0p_2 位置关系	70
求向量 ab 与向量 ac 夹角	70
极角排序:	71
利用叉积进行排序	71
判断是否是凸包	71
求任意多边形重心:	72
判断 P 点是否在任意多边形内	72
最近点对	73
最小球覆盖:	74
Pick 公式:	75
字符串	76
KMP	76
AC 自动机	76
AC 自动机(简易版):	79
Exkmp:	80
Manacher:	81
后缀数组:	83
后缀自动机	85
回文树:	86
最小表示法:	88
回文自动机	88
后缀自动机:	90
数据结构	92
主席树:	92
ST 表:	93
左偏树:	94
树套树(树状数组套线段树):	95
伸展树(SPLAY):	99

动态树(LCT):	102
树上哈希:	105
树链剖分:	106
单调栈:	110
单调队列:	113
虚树:	114
支配树(lengauer_trajan):	117
博弈论.....	121
巴什博弈:	121
威佐夫博弈 (Wythoff's game):	121
Nim 博弈:	122
阶梯博弈:	122
Anti-nim 游戏:	122
Fibonacci 博弈:.....	122
SG 组合游戏.....	123
SG 值:	123
Anti-SG:.....	123
常用技巧、特定问题.....	124
约瑟夫环问题	124
N 较小, 复杂度 $O(n)$	124
N 较大,M 较小, 复杂度 $O(m\log n)$	124
分数规划:	125
最优比率生成树:	125
挡板问题:	127
离散化:	127
输入·输出挂 by kuangbin:	127
杂项.....	129
优先队列自定义结构体:	129
Bitset:	129
特殊值、库函数	129
定理、性质篇:	131

数论：	131
欧拉函数性质：	131
原根：	131
二项式定理：	131
斐波那契数列性质：	131
Bertrand 猜想：	131
费马小定理：	131
欧拉定理：	132
错排公式：	132
威尔逊定理：	132
约数个数：	132
约数和：	132
Zeckendorf 定理 (齐肯多夫定理)：	132
费马平方和定理	132
平方和	132
等差等比数列求和：	132
Farey 序列	133
公式：	133
几何：	133
圆方程	133
叉积：	133
正弦定理	133
余弦定理	133
图论：	134
欧拉公式：	134
路径计数	134
Dilworth 定理 (狄尔沃斯定理)	134
Java 大整数：	135

数学

卡特兰数

$$h(n) = h(1) * h(n-1) + h(2) * h(n-2) + \cdots + h(n-2) * h(2) + h(n-1) * h(1)$$

第 0 项开始为：1, 1, 2, 5, 14, 42, 132, 429, 1430, 4862, 16796, 58786, 208012, 742900, 2674440, 9694845, 35357670, 129644790, 477638700, 1767263190,

另类递归式： $h(n) = h(n-1) * (4*n-2) / (n+1)$;

该递推关系的解为： $h(n) = C(2n, n) / (n+1)$ ($n=1, 2, 3, \dots$)

```
#include<stdio.h>
```

```
//*****
```

```
//打表卡特兰数
```

```
//第 n 个卡特兰数存在 a[n] 中，a[n][0] 表示长度；
```

```
//注意数是倒着存的，个位是 a[n][1] 输出时注意倒过来。
```

```
//*****
```

```
int a[105][100];
```

```
void ktl()
```

```
{
```

```
    int i,j,yu,len;
```

```
    a[2][0]=1;
```

```
    a[2][1]=2;
```

```
    a[1][0]=1;
```

```
    a[1][1]=1;
```

```
    len=1;
```

```
    for(i=3;i<101;i++)
```

```
    {
```

```
        yu=0;
```

```
        for(j=1;j<=len;j++)
```

```
        {
```

```
            int t=(a[i-1][j])*(4*i-2)+yu;
```

```
            yu=t/10;
```

```
            a[i][j]=t%10;
```

```
        }
```

```

        while(yu)
        {
            a[i][++len]=yu%10;
            yu/=10;
        }
        for(j=len;j>=1;j--)
        {
            int t=a[i][j]+yu*10;
            a[i][j]=t/(i+1);
            yu = t%(i+1);
        }
        while(!a[i][len])
        {
            len--;
        }
        a[i][0]=len;
    }
}

int main()
{
    ktl();
    int n;
    while(scanf("%d",&n)!=EOF)
    {
        for(int i=a[n][0];i>0;i--)
        {
            printf("%d",a[n][i]);
        }
        puts("");
    }
    return 0;
}

```

逆元

$$(a / b) \% p = a * (b^{(p-2)}) \% p$$

N 以内的素数和

```

LL a[maxn];
LL sum[maxn];

```



```

LL getindex(LL val, LL n, LL group, LL cnt)
{
    if(val>=group)
        return n/val-1;
    return cnt-val;
}
LL getsum(LL n)
{
    LL number = sqrt(n+0.5);
    LL group = n/number;
    LL cnt = number + group - 1;
    for (LL i=0; i<cnt; i++)
    {
        if(i<number)
            a[i] = n/(i+1);
        else
            a[i] = a[i-1] - 1;
        sum[i] = a[i] * (a[i] + 1) / 2 - 1;
    }
    for(LL i = 2; i <= number; i++)
    {
        if(sum[cnt-i]>sum[cnt-i+1])
        {
            LL tmpsum = sum[cnt-i+1];
            LL tmp = i*i;
            for(LL j = 0; j < cnt; j++)
            {
                if(a[j]<tmp)
                    break;
                LL index = getindex(a[j]/i, n, group, cnt);
                sum[j] -= i*(sum[index]-tmpsum);
            }
        }
    }
    return sum[0];
}

```

扩展欧几里德：

```

// 求  $ax+by=\gcd(a,b)$ ,  $a,b$  已知
// 返回  $d = \gcd(a,b)$ 
// 对于  $ax+by = c$ , 若  $c\%d == 0$ , 则有整数解

```

```

//解集为  $x_1 = x * c / d + k * b / d$ ,  $y_1 = y * c / d - k * a / d$ ;
LL exgcd(LL a, LL b, LL &x, LL &y)
{
    if(b == 0)
    {
        x = 1, y = 0;
        return a;
    }
    LL d = exgcd(b, a % b, y, x);
    y -= x * (a / b);
    return d;
}

```

扩展中国剩余定理：

```

求最小的 x 使满足  $x \% m[i] = a[i]$ 
LL m[maxn], a[maxn];
LL exCRT(int n)
{
    for(int i=1; i<n; i++)
    {
        LL c, e, x, y;
        //求解  $k_1 * m_1 - k_2 * m_2 = a_2 - a_1$ 
        c = exgcd(m[0], m[i], x, y);
        e = a[i] - a[0];
        if(e % c == 0)
        {
            //解正整数 k1
            x = e / c * x % m[i];
            while(x < 0) x += m[i] / c;
            //求  $k_1 * m_1 + a_1$ , 同时使其对  $m_2$  取余为  $a_2$ 
            a[0] += m[0] * x;
            //将 m1 变为 lcm(m1, m2);
            m[0] = m[0] / c * m[i];
            a[0] = (a[0] % m[0] + m[0]) % m[0];
        }
        else
            return -1;
    }
    return a[0];
}

```

EXBSGS:

已知 $x^y \% p = z \% p$, 求 y

```
#define MOD 106711
int hs[MOD], hd[MOD], nex[MOD], id[MOD], top;
```

```
LL EXBSGS(LL x, LL z, LL p)
{
    x %= p, z %= p;
    if(z == 1)return x==0?-1:0;
    if(x == 0)return z>1?-1:z==0&&p>1;
    memset(hd, -1, sizeof(hd));
    top = 1;
    LL m, d, tmp1, tmp2, num = 0, xi = 1;
    //当 gcd(x,p)!=1 时, 对公式进行转换
    while((d = gcd(x, p))!= 1){
        if(z == 1)return num;
        if(z % d != 0)return -1;
        z /= d, p /= d;
        xi = x/d*xi%p, num++;
    }
    m = sqrt(p*1.0);
    tmp1 = z, tmp2 = 1;
    for(int i=1;i<=m;i++){
        tmp1 = tmp1 * x % p;
        tmp2 = tmp2 * x % p;
        Insert(tmp1, i);
    }
    tmp1 = xi;
    for(LL i=m;i<p;i+=m){
        tmp1 = tmp2 * tmp1 % p;
        if((d=Find(tmp1))>=-1)
            return i+num-d;
    }
    return -1;
}
//插入键值对[x,y]
void Insert(LL x, LL y)
{
    int k = x % MOD;
    hs[top] = x, id[top] = y;
    nex[top] = hd[k], hd[k] = top++;
}
```

```

}
//查询 x 对应的键值
int Find(int x){
    int k = x%MOD;
    for(int i=hd[k];i!=-1;i=nex[i])
    {
        if(hs[i] == x)return id[i];
    }
    return -1;
}

```

欧拉函数：

筛选欧拉函数

```

void euler()
{
    int i, j, n = 66000;
    memset(phi, 0, sizeof(phi));
    phi[1] = 1;
    for(i=2;i<=n;i++)
        if(!phi[i])
            for(j=i;j<=n;j+=i){
                if(!phi[j])
                    phi[j] = j;
                phi[j] = phi[j]/i*(i-1);
            }
}

```

欧拉降幂：

求 $aa[0]^{aa[1]^{aa[2]^{\dots^{aa[n-1]}}}}$

Phi: i 的欧拉函数, aa: 幂, n: 个数

LL phi[maxn], aa[maxn], n;

LL solve(int b, int n, LL m)

```

{
    if(phi[m] == 1LL)return aa[b];
    LL ans;
    //如果只剩最后两项, 就不用在递归了
    if(b == n-2)
        ans = aa[n-1];
    else
        ans = solve(b+1, n, phi[m]);
    if(gcd(aa[b], m) == 1LL){

```

```

        if(ans == 0)ans += phi[m];
        ans = Pow(aa[b], ans%phi[m], m);
    }
    else if(ans < phi[m] && ans!= 0)
        ans = Pow(aa[b], ans%phi[m], m);
    else
        ans = Pow(aa[b], ans%phi[m]+phi[m], m);
    return ans;
}

```

线性筛：

筛选 1~n 内的素数，同时求每个数的欧拉函数。

int top, a[maxn], p[maxn], phi[maxn];

```

void line_sieve(int n)
{
    memset(a, 0, sizeof(a));
    top = 0;
    phi[1] = a[1] = 1;
    for(int i=2;i<n;i++)
    {
        if(!a[i])
        {
            p[top++] = i;
        }
        for(int j=0;j<top && (LL)i*p[j]<n;j++)
        {
            a[i*p[j]] = 1;
            if(i%p[j] == 0)
            {
                phi[i*p[j]] = phi[i]*p[j];
                break;
            }
            else phi[i*p[j]] = phi[i]*(p[j]-1);
        }
    }
}

```

母函数

//a 为计算结果，b 为中间结果。

int a[MAX],b[MAX];

```

//初始化 a
memset(a,0,sizeof(a));
a[0]=1;
for (int i=1;i<=17;i++)//循环每个因子
{
    memset(b,0,sizeof(b));
    for (int j=n1[i];j<=n2[i]&& j*v[i]<=P;j++)//循环每个因子的每一项
        for (int k=0;k+j*v[i]<=P;k++)//循环 a 的每个项
            b[k+j*v[i]]+=a[k];//把结果加到对应位
    memcpy(a,b,sizeof(b));//b 赋值给 a
}

```

康托展开：

求一个排列是全排列的第 num 个

$num = a_n * (n-1)! + a_{n-1} * (n-2)! + \dots + a_1 * 0!$

其中 a_i 表示原排列中，在下标 i 后面的，比下标 i 的数字还小的数字个数。

其中 a 存储原排列，fac 为阶乘，c 为标记数组

```

int contor(int n, int a[])
{
    int num = 0, n1;
    memset(c, 0, sizeof(c));
    for(int i=1;i<=n;i++)
    {
        n1 = 0;
        for(int j=1;j<a[i];j++)
            if(!c[j])n1++;
        num += fac[n-i]*n1;
        c[a[i]] = 1;
    }
    //从 1 开始数，所以 num+1，如果从 0 开始，则不加 1
    return num+1;
}

```

逆康托展开：

求总共有 n 个数的全排列的第 num 个排列是多少，（从 0 开始计数）

对于第 i 位，设 $a = num / (n-i)!$, $b = num \% (n-i)!$

第 $a+1$ 个未使用过的数即为当前位的数，b 为下一位的 num

```

void revcontor(int n, int a[], int num)
{
    num--;
    int i, j, n1;

```

```

memset(c, 0, sizeof(c));
for(i=1;i<=n;i++)
{
    n1 = num / fac[n-i] + 1;
    for(j=1;;j++)
    {
        if(!c[j])n1--;
        if(!n1)break;
    }
    a[i] = j;
    num %= fac[n-i];
    c[a[i]] = 1;
}
}

```

大数加法

Str 为第一个加数，add 为第二个加数，结果保存在 str 中，注意：str 需初始化为 0

```

void ADD(char str[], char add[])
{
    int len1 = strlen(str), len2 = strlen(add), i;
    revser(str, len1);
    revser(add, len2);
    for(i=0;i<len1;i++)str[i] -= '0';
    for(i=len1;i<=len2;i++)str[i] = 0;
    for(i=0;i<len2;i++)add[i] -= '0';
    for(i=0;i<len2;i++)
        str[i] += add[i];
    len1 = max(len1, len2);
    for(i=0;i<len1;i++)
        if(str[i] > 9)str[i] %= 10, str[i+1]++;
    if(str[len1] != 0)len1++;
    revser(str, len1);
    for(i=0;i<len1;i++)str[i] += '0';
    //将 add 恢复原数组
    for(i=0;i<len2;i++)add[i] += '0';
    revser(add, len2);
}

```

```

void revser(char str[], int len)
{
    for(int i=0;i<=len-1-i;i++)
    {
        char ch = str[len-1-i];

```

```

        str[len-1-i] = str[i];
        str[i] = ch;
    }
}
递归写法:
void add(int i,int n){
    if(sum[i] + n >= 10){
        sum[i] = (sum[i]+n) % 10;
        add(i+1,1);
    }
    else sum[i] += n;
}
while(gets(input)){
    if(strcmp(input,"0") == 0) break;
    int len = strlen(input);
    for(int i=0; i<=len-1; i++)
        add(i,input[len-1-i]-'0');
}

```

大数减法:

只适用于正整数减法, str1 为较大的数, str2 较小, 结果保存在 str1 中。

```

void SUB(char str1[], char str2[])
{
    int len1=strlen(str1), len2=strlen(str2), i;
    if(len1 < len2 || (len1 == len2 && strcmp(str1, str2)<0))
        swap(str1, str2), swap(len1, len2);
    revser(str1, len1), revser(str2, len2);
    for(i=0;i<len2;i++)
        str1[i] -= str2[i];
    for(;i<len1;i++)str1[i]='0';
    for(int i=0;i<len1;i++)
    {
        str1[i] += '0';
        if(str1[i]<'0'){
            str1[i] += 10;
            str1[i+1]--;
        }
    }
    //如果需要 str2 保持原数组
    revser(str2, len2);
    while(len1>1 && str1[len1-1] == '0'){
        str1[len1-1] = 0;len1--;
    }
}

```



```

    }
    revser(str1, len1);
}

```

大数乘法

浮点数乘法可以转化为大数乘法，去除小数位，记录小数点后有几位就行，注意 str1 和 str2 数组是否需要减去字符 0

```

void Mulbigint(char str1[], char str2[], char str3[])
{
    int i, j, len1 = strlen(str1), len2 = strlen(str2), len3=0;
    revser(str1, len1), revser(str2, len2);
    for(i=0;i<len1;i++)str1[i] -= '0';
    for(i=0;i<len2;i++)str2[i] -= '0';
    //str3 可以在主函数里初始化，也可以在函数里初始化
    //但不要使用 sizeof，那样初始化会有问题
    //memset(str3, 0, 1000);
    for(i=0;i<len2;i++)
    {
        for(j=0;j<len1;j++)
            str3[i+j] += str1[j] * str2[i];
        len3 = max(len3, i+len1);
        for(j=0;j<len3;j++)
            if(str3[j] > 9)
                str3[j+1] += str3[j]/10, str3[j] %= 10;
        while(str3[len3] > 0) len3++;
    }
    i = len3-1;
    while(str3[i] == 0 && i!=0) len3--, i--;
    for(i=0;i<len3;i++) str3[i] += '0';
    revser(str3, len3);
    //将原数组还原
    revser(str1, len1), revser(str2, len2);
    for(i=0;i<len1;i++) str1[i] += '0';
    for(i=0;i<len2;i++) str2[i] += '0';
}

```

大数乘法(FFT)

```

maxn >= 2^k >= len1 + len2 (len1, len2 为两数长度)
const int maxn = 150;
const int mod = 1e9;
const double PI = acos(-1.0);

```

```

struct Complex{
    double x, y;
    Complex(double _x=0.0, double _y=0.0){
        x = _x;
        y = _y;
    }
    Complex operator -(const Complex &b)const{
        return Complex(x-b.x, y-b.y);
    }
    Complex operator +(const Complex &b)const{
        return Complex(x+b.x, y+b.y);
    }
    Complex operator *(const Complex &b)const{
        return Complex(x*b.x-y*b.y,x*b.y+y*b.x);
    }
};

void change(Complex y[], int len){
    int i, j, k;
    for(i=1,j=len/2;i<len-1;i++){
        if(i<j)swap(y[i], y[j]);
        k = len/2;
        while(j>=k){
            j -= k;k/=2;
        }
        if(j<k)j+=k;
    }
}

void fft(Complex y[], int len, int on)
{
    change(y, len);
    for(int h=2;h<=len;h<=1){
        Complex wn(cos(-on*2*PI/h), sin(-on*2*PI/h));
        for(int j=0;j<len;j+=h){
            Complex w(1, 0);
            for(int k=j;k<j+h/2;k++){
                Complex u = y[k];
                Complex t = w*y[k+h/2];
                y[k] = u+t;
                y[k+h/2] = u-t;
                w = w*wn;
            }
        }
    }
}

```

```

    }
}
if(on == -1)
    for(int i=0;i<len;i++)
        y[i].x /= len;
}

```

```

Complex x1[maxn], x2[maxn];
char str1[maxn], str2[maxn];
int sum[maxn];

```

```

int main(){
    while(scanf("%s %s", str1, str2) == 2){
        int len1 = strlen(str1);
        int len2 = strlen(str2);
        int len = 1;
        while(len<len1*2 || len<len2*2)len<=1;
        for(int i=0;i<len1;i++)
            x1[i] = Complex(str1[len1-1-i]-'0', 0);
        for(int i=len1;i<len;i++)
            x1[i] = Complex(0, 0);
        for(int i=0;i<len2;i++)
            x2[i] = Complex(str2[len2-1-i]-'0', 0);
        for(int i=len2;i<len;i++)
            x2[i] = Complex(0, 0);
        fft(x1, len, 1);
        fft(x2, len, 1);
        for(int i=0;i<len;i++)
            x1[i] = x1[i] * x2[i];
        fft(x1, len, -1);
        for(int i=0;i<len;i++)
            sum[i] = (int)(x1[i].x + 0.5);
        for(int i=0;i<len;i++){
            sum[i+1] += sum[i]/10;
            sum[i] %= 10;
        }
        len = len1+len2-1;
        while(sum[len]<=0 && len>0)len--;
        for(int i=len;i>=0;i--){
            printf("%c", sum[i]+'0');
        }
        printf("\n");
    }
}

```

大数开根号：

Str: 原数 n ans: sqrt(n), num 为 ans 长度, 注意 s 的长度需要是 2 的倍数, 不足前补 0

初始 o=2,I=0;

char str[maxn], ans[maxn];

int l, num;

int solve(int o, char *s, int I)

```
{
    char c, *d = s;
    if(o>0)
    {
        for(l=0;d[l];d[l++]-=10)
        {
            d[l++] -= 120;
            d[l] -= 110;
            while(!solve(0, s, l))
                d[l]+=20;
            ans[num++] = (d[l]+1032)/20;
        }
    }
    else
    {
        c=o+(d[I]+82)%10-(I>1/2)*(d[I-l+I]+72)/10-9;
        d[I]+=I<0 ? 0 : !(o=solve(c/10,s,I-1))*((c+999)%10-(d[I]+92)%10);
    }
    return o;
}
```

FFT：

在使用时, 一定要注意数据的范围, 和 Complex 数组的范围

Complex x1[8*maxn], x2[8*maxn];

int p[maxn], a[maxn];

LL sum[8*maxn], q[4*maxn];

```
int main(){
    int t, n, i, j, len1, len;
    scanf("%d", &t);
    while(t--){
        LL au, ad;
        scanf("%d", &n);
        len = 1;
```

```

memset(p, 0, sizeof(p));
for(i=0;i<n;i++){
    scanf("%d", &a[i]);
    p[a[i]]++;
}
sort(a, a+n);
len1 = a[n-1]+1;
while( len < len1*2)len<=1;
for(i=0;i<len1;i++)
    x1[i] = Complex(p[i], 0);
for(i=len1;i<len;i++)
    x1[i] = Complex(0, 0);
//求 DFT
fft(x1, len, 1);
for(i=0;i<len;i++)
    x1[i] = x1[i]*x1[i];
fft(x1, len, -1);
for(i=0;i<=len;i++)
    q[i] = (LL)(x1[i].x + 0.5);
for(i=0;i<n;i++)
    q[a[i]+a[i]]--;
//len 之前是 2 的整次幂可能很大，后面都是 0
//实际上最多只到 2*a[n-1]
len = 2*a[n-1];
sum[0] = 0;
for(i=1;i<=len;i++){
    q[i] /= 2;
    sum[i] = sum[i-1]+q[i];
}
au = 0;
//假设当前边作为最大边，能得到的数量
for(i=0;i<n;i++){
    //可以选择两边之和大于 a[i]的，但存在
    //其他情况，需减去
    au += sum[len]-sum[a[i]];
    //减去一大一小的，
    au -= (LL)(n-1-LL-i)*i;
    //减去其自身
    au -= n-1;
    //减去两个都大于它的
    au -= (LL)(n-1-i)*(n-i-2)/2;
}
ad = (LL)n*(n-1)*(n-2)/6;
printf("%.7lf\n", au*1.0/ad);

```

```

    }
    return 0;
}

```

Pollard_rho 算法（大数分解素因子）

//接口为 Find_fac, 参数 n 为需要分解的数
vector<LL> fac; //fac 存储分解得到的素因子

```

void Find_fac(LL n)
{
    if(n == 1) return;
    //确定当前数是否是素数
    if(Miller_Rabin(n))
    {
        fac.push_back(n);
        return;
    }
    LL p = n;
    int z=0;
    while(p>=n)
        p = pollard_rho(p, rand()%(n-1)+1);
    Find_fac(p);
    Find_fac(n/p);
}

```

//找出 n 的一个因子

```

LL pollard_rho(LL n, LL c)
{
    //随机生成 x0
    LL i=1, x0 = rand()%n;
    LL y = x0, k=2;
    while(1)
    {
        i++;
        //+c!!+c!!+c!!!!
        x0 = (Mul(x0,x0, n)+c)%n;
        LL d = gcd(y-x0, n);
        //如果 gcd(y-x0,n)不等于 1 或者 n, 则 d 是 n 的一个因子
        if(d!=1 && d!=n)return d;
        if(y == x0)return n;
        if(i == k)
        {
            y = x0;
            k+=k;
        }
    }
}

```

```

    }
}
}

LL Pow(LL a, LL b, LL n)
{
    b %= n;
    LL m = 1;
    while(b>0)
    {
        if(b&1)m=Mul(m, a, n);
        b >>= 1;
        a = Mul(a, a, n);
    }
    return m;
}

```

```

LL Mul(LL a, LL b, LL n)
{
    a %= n, b %= n;
    LL m = 0;
    while(b>0)
    {
        if(b&1)
        {
            m += a;
            if(m >= n)m-=n;
        }
        b=b>>1;
        a <<= 1;
        if(a >= n)a-=n;
    }
    return m;
}

```

```

//判断一个数是否为素数
bool Miller_Rabin(LL n)
{
    if(n == 2)
        return true;
    else if(n<2 || !(n&1))
        return false;
    //费马小定理，欧拉定理的特殊情况
    LL m = n-1, j=0;

```

```

while(m%2==0)
{
    m /= 2;
    j++;
}
if(j>=1 && (m&1) == 1)
{

    for(int i=1;i<20;i++)
    {
        LL a = rand()%(n-1)+1;
        // 求  $a^m \bmod n$ 
        LL x = Pow(a, m, n);
        LL y;
        for(int k=0;k<j;k++)
        {
            //  $y = a^{2^{k+1} * m} \bmod n$ 
            y = Mul(x, x, n);
            // 如果  $y=1$ , 但  $x!=1$  且  $x!=n-1$ , 则
            if(y==1 && x!=1 && x!=n-1)
                return false;
            x = y;
        }
        if(y!=1) return false;
    }
    return true;
}

LL gcd(LL a, LL b)
{
    if(a<0) return gcd(-a, b);
    LL k;
    do
    {
        k = a % b;
        a = b;
        b = k;
    } while(k!=0);
    return a;
}

```


线性基:

线性基性质:

- 1) 线性基能相互异或得到原集合的所有相互异或得到的值。
- 2) 线性基是满足性质 1 的最小的集合
- 3) 线性基没有异或和为 0 的子集。

//求一组数进行异或能得到的最大值或求能得到的第 k 小的值

```
#include<cstdio>
#include<cstdlib>
#include<cmath>
#include<algorithm>
#include<ctype.h>
#include<cstring>
#include<queue>
#include<set>
#include<iostream>
#include<iterator>
#define INF 0x3f3f3f3f

using namespace std;
typedef long long int LL;
typedef pair<int, int> P;
const int maxn = 110;
LL maxx, ans, sig, kk, a[10020], b[66];
void insert(LL n);

int main()
{
    int t, n, i, j, k, q;
    scanf("%d", &t);
    for(int z=1;z<=t;z++)
    {
        sig = 1;
        scanf("%d", &n);
        memset(b, 0, sizeof(b));
        for(i=0;i<n;i++)
        {
            scanf("%lld", &a[i]);
            insert(a[i]);
        }
    }
}
```

```

    }
    //将每个数尽量变为只有最高位为 1
    for(i=0;i<=62;i++)
        if(b[i])
            for(j=i-1;j>=0;j--)
                if((b[i]>>j)&1 == 1)b[i]^=b[j];
    vector<LL> g;
    for(i=0;i<=62;i++)
        if(b[i])g.push_back(b[i]);
    scanf("%d", &q);
    printf("Case #0%d:\n", z);
    //能组成不同的数的数量为 2^g.size()
    maxx = 1LL<<g.size();
    while(q--)
    {
        scanf("%lld", &kk);
        if(!sig)kk--;
        if(maxx<=kk)
            printf("-1\n");
        else
        {
            ans = i = 0;
            while(kk>0)
            {
                if(kk%2)ans ^= g[i];
                i++;
                kk /= 2;
            }
            printf("%lld\n", ans);
        }
    }
}
return 0;
}

//构造线性基，设 n 的最高为 1 的位为第 s 位，如果
//“向量”组中存在第 s 位为 1 的数，则将 n 与此数异或，并
//继续重复此操作；如果不存在第 s 位为 1 的数，则放入 n
//并退出循环
void insert(LL n)
{
    for(int i=62;i>=0;i--)
    {
        if((n>>i)&1 == 1)
        {

```

```

        if(!b[i]){
            b[i] = n;break;
        }
        else
            n ^= b[i];
    }
    if(n == 0)
    {
        sig = 0;
        break;
    }
}
}

```

拉格朗日插值：

```

//拉格朗日插值
//已知 n 个点可以唯一确定一个函数
//求该函数在 x=k 时的值
//可以通过前缀后缀的方式来优化
#include<cstdio>
#include<cstdlib>
#include<cmath>
#include<string>
#include<ctype.h>
#include<cstring>
#include<stack>
#include<queue>
#include<iostream>
#include<iterator>
#define INF 100000000

using namespace std;
typedef long long LL;
typedef pair<int, int> P;
const int maxn = 2020;
const LL mod = 998244353;
LL Pow(LL a, LL b);

int main()
{
    int n, i, j;
    LL ans = 0, k, x[maxn], y[maxn];
    scanf("%d %lld", &n, &k);

```

```

//函数上的 n 个点坐标
for(i=1;i<=n;i++)
    scanf("%lld %lld", &x[i], &y[i]);
/*预处理快速求分子，然而没啥用，时间根本没少
LL bf[maxn], ed[maxn];
bf[0] = ed[n+1] = 1;
for(i=1;i<=n;i++)
    bf[i] = (bf[i-1]*(k-x[i]+mod))%mod;
for(i=n;i>=1;i--)
    ed[i] = (ed[i+1]*(k-x[i]+mod))%mod;*/
for(i=1;i<=n;i++)
{
    LL up, down;
    down = 1;
    up = (bf[i-1]*ed[i+1])%mod;
    for(j=1;j<=n;j++){
        if(i == j)continue;
        up = up * (k-x[j]+mod) % mod;
        down = down * (x[i]-x[j]+mod) % mod;
    }
    LL lei = (y[i] * up % mod)*Pow(down, mod-2)%mod;
    ans = (ans + lei) % mod;
}
printf("%lld\n", ans);
return 0;
}

LL Pow(LL a, LL b)
{
    LL n=1;
    while(b){
        if(b%2)n = n*a % mod;
        a = a*a % mod;
        b /= 2;
    }
    return n;
}

```

高斯消元(浮点数)

```

#define eps 1e-8
const int maxn = 110;
//a:存储方程组，x:解集
double a[maxn][maxn], x[maxn];

```

```

int gauss(int n, int m);

//n: 方程数量 m: 变量数量
int gauss(int n, int m)
{
    int i, j, k;
    for(i=0; i<n; i++)
    {
        j=i;
        for(k=i+1; k<n; k++)
            if(fabs(a[k][i])>fabs(a[j][i]))
                j = k;
        if(j != i){
            for(k=i; k<=m; k++){
                double t=a[i][k]; a[i][k]=a[j][k];
                a[j][k] = t;
            }
        }
        if(fabs(a[i][i])<eps) return 0;
        for(j=i+1; j<=m; j++)
            a[i][j] /= a[i][i];
        for(j=i+1; j<n; j++)
            if(fabs(a[j][i])>eps){
                for(k=i+1; k<=m; k++)
                    a[j][k] -= a[j][i]*a[i][k];
            }
    }
    for(i=m-1; i>=0; i--){
        double ans = a[i][m];
        for(j=i+1; j<m; j++)
            ans -= a[i][j]*x[j];
        x[i] = ans;
    }
    return 1;
}

```

高斯消元(开关问题):

```

const int maxn = 15*15+10;
int a[maxn][maxn], fre[maxn], x[maxn];
int dx[5]={0,-1,0,1,0}, dy[5]={-1,0,1,0,0};
vector<int> g;
void init(int n);
int gauss(int n, int m);

```

```

void pri(int n, int b[][maxn]);

int main()
{
    int t, n, i, j, k;
    char str[18][18];
    scanf("%d", &t);
    while(t--)
    {
        scanf("%d", &n);
        int ed = n*n;
        //求方程组
        init(n);
        for(i=0;i<n;i++){
            scanf(" %s", str[i]);
            for(j=0;j<n;j++)
                if(str[i][j] == 'w')
                    a[i*n+j][ed] = 1;
        }
        int num = gauss(ed, ed);
        if(num == -1)
            printf("inf\n");
        else if(num == 0){
            for(i=0;i<ed;i++)num+=x[i];
            printf("%d\n", num);
        }
        else{
            //枚举自由变量值
            int ans = ed, tot=1<<num;
            for(i=0;i<tot;i++)
            {
                int sum = 0;
                for(j=0;j<num;j++)
                    if(i&(1<<j))
                        x[g[j]] = 1;
                else
                    x[g[j]] = 0;
                for(j=ed-1;j>=0;j--)
                {
                    if(fre[j])continue;
                    int ts = a[j][ed];
                    for(k=j+1;k<ed;k++)
                        ts ^= a[j][k] & x[k];
                    x[j] = ts;
                }
            }
        }
    }
}

```

```

        }
        for(j=0;j<ed;j++)
            sum += x[j];
        ans = min(ans, sum);
    }
    printf("%d\n", ans);
}
}
return 0;
}

```

```

void init(int n)
{
    int row;
    memset(a, 0, sizeof(a));
    for(int i=0;i<n;i++)
        for(int j=0;j<n;j++)
        {
            row = i*n+j;
            for(int k=0;k<5;k++)
            {
                int x = i + dx[k], y = j + dy[k];
                if(x>=0 && x<n && y>=0 && y<n)
                    a[row][x*n+y] = 1;
            }
        }
}

```

```

int gauss(int n, int m)
{
    int i, j, k, col;
    memset(fre, 0, sizeof(fre));
    memset(x, 0, sizeof(x));
    for(i=col=0;i<n&&col<m;i++,col++)
    {
        j = i;
        //01 矩阵找到 1 就可以结束了的
        for(k=j+1;k<n;k++)
            if(a[j][col]<a[k][col])
                j = k;
        if(j!=i){
            for(k=col;k<=m;k++){
                int t=a[i][k];a[i][k]=a[j][k];
                a[j][k] = t;
            }
        }
    }
}

```

```

        }
    }
    if(a[i][col] == 0){
        fre[col] = 1;
        g.push_back(col);
        i--;continue;
    }
    for(j=i+1;j<n;j++){
        if(a[j][col] != 0)
        {
            for(k=col;k<=m;k++)
                a[j][k] ^= a[i][k];
        }
    }
}
for(k=i;k<n;k++)
    if(a[k][m]!=0)return -1;
if(i < m)return m-i;
for(i=m-1;i>=0;i--)
{
    x[i] = a[i][m];
    for(j=i+1;j<m;j++)
        x[i] ^= a[i][j] & x[j];
}
return 0;
}

```

矩阵快速幂：

```

struct matrix{
    int n;
    LL a[2][2];
    matrix(){}
    matrix(int e, int b, int c, int d){
        n = 2;
        a[0][0] = e, a[0][1] = b;
        a[1][0] = c, a[1][1] = d;
    }
};

matrix mul(matrix A, matrix B);
matrix Pow(matrix a, LL b);

int main()
{

```



```

int i, x0, x1, a, b, len;
matrix A, B(1,0,0,1);
scanf("%d %d %d %d", &x0, &x1, &a, &b);
A.n = B.n = 2, A.a[0][0] = a, A.a[0][1] = b;
A.a[1][0] = 1, A.a[1][1] = 0;
scanf(" %s %d", str, &mod);
len = strlen(str);
for(i=len-1;i>=0;i--){
    matrix C = Pow(A, str[i]-'0');
    B = mul(B, C);
    A = Pow(A, 10);
}
printf("%lld\n", (B.a[1][0]*x1+B.a[1][1]*x0)%mod);
return 0;
}

matrix mul(matrix A, matrix B){
    matrix C(1,0,0,1);
    memset(C.a, 0, sizeof(C.a));
    for(int i=0;i<A.n;i++){
        for(int j=0;j<B.n;j++){
            //这里如果多此累加不会爆的话，尽量
            //少做取余操作
            C.a[i][j] = 0;
            for(int k=0;k<A.n;k++){
                C.a[i][j] += A.a[i][k]*B.a[k][j];
                C.a[i][j] %= mod;
            }
        }
    }

    return C;
}

matrix Pow(matrix A, LL b)
{
    matrix C(1,0,0,1);
    while(b > 0){
        if(b&1) C = mul(C, A);
        A = mul(A, A);
        b >>= 1;
    }
    return C;
}

```

Lucas 定理:

返回 $C(n,m)\%p$, 调用 lucas 函数

LL lucas(LL n, LL m, LL p)

```
{
    if(m == 0) return 1;
    return C(n%p, m%p, p)*lucas(n/p, m/p, p)%p;
}
```

LL C(LL n, LL m, LL p)

```
{
    LL up = 1, dn = 1;
    for(int i=0; i<m; i++)
    {
        up = up*(n-i)%p;
        dn = dn*(i+1)%p;
    }
    return up*pow(dn, p-2, p)%p;
}
```

Polya 定理:

设 \overline{G} 是 n 个对象的一个置换群, 用 m 种颜色染图这 n 个对象, 则不同的染色方案数为:

$$L = \frac{1}{|\overline{G}|} \left[m^{c(\overline{P}_1)} + m^{c(\overline{P}_2)} + \dots + m^{c(\overline{P}_g)} \right]$$

其中 $\overline{G} = \{\overline{P}_1, \overline{P}_2, \dots, \overline{P}_g\}$, $c(\overline{P}_k)$ 为 \overline{P}_k 的循环节数

旋转:

循环节数量为 $\gcd(i, n)$, $1 \leq i \leq n$;

圆环翻转:

N 为偶数

对称轴不过顶点: 循环节: $n/2$, $n/2$ 条对称轴

对称轴过顶点：循环节： $(n/2+1)$ ， $n/2$ 条对称轴

N 为奇数：

循环节： $(n+1)/2$ ， n 条对称轴

$N \times N$ 大小的方阵：

置换为： $\{\text{转 } 0^\circ, \text{转 } 90^\circ, \text{转 } 180^\circ, \text{转 } 270^\circ\}$ 。

转 0° ：循环节为 $n \times n$ 个

转 180° ：循环节为 $(n \times n + 1) / 2$ 个

转 90° ，转 270° ：循环节为 $(n \times n + 3) / 4$ 个

图论

前向星：

添加一条 $i \rightarrow j$ 的边, h 为存边的数组, nex 为下一条边位置, to 为实际的 j 点
注意 nex , to 数组应该比所有边的总数大

```
void add(int h[], int f, int t)
{
    to[++tot] = t;
    nex[tot] = h[f];
    h[f] = tot;
}
```

最小树形图：

//求有向图上，以某点为根的最小树形图，是该点可以到达其余的所有点

//eg:边的信息，in:到 i 点最近的距离，pre:到 i 点最近的前驱

//vis:标记数组，id:重新编号

```
struct node{
    int u, v, w;
}eg[maxn];
int in[120], pre[120], vis[120], id[120];
//n:点的数量，m:边的数量，root:求以 root 为根的树
LL DG_MST(int n, int m, int root)
{
    LL res = 0;
    int i, j, cnt;
    while(1)
    {
        for(i=1; i<=n; i++)
            in[i] = INF;
        //遍历所有边，求到每个点最近的边(根节点除外)
        for(i=1; i<=m; i++)
        {
            int u=eg[i].u, v=eg[i].v;
            if(u!=v && eg[i].w<in[v])
                in[v] = eg[i].w, pre[v] = u;
        }
        //除根节点外，有 点 无法被到达，则无最小树形图
        for(i=1; i<=n; i++)
            if(i!=root && in[i] == INF) return -1;
```

```

    cnt = 0;
    memset(id, 0, sizeof(id));
    memset(vis, 0, sizeof(vis));
    //将取出边中形成环的部分，缩点
    for(i=1;i<=n;i++)
    {
        if(i == root)continue;
        res += in[i];
        int v = i;
        while(vis[v]!=i && !id[v] && v!=root)
        {
            vis[v] = i;
            v = pre[v];
        }
        if(v != root && !id[v])
        {
            id[v] = ++cnt;
            for(int u=pre[v];u!=v;u=pre[u])
                id[u] = cnt;
        }
    }
    if(cnt == 0)break;
    //将点重新编号
    for(i=1;i<=n;i++)
        if(!id[i])id[i] = ++cnt;
    for(i=1;i<=m;i++)
    {
        if(id[eg[i].u] != id[eg[i].v])
            eg[i].w -= in[eg[i].v];
        eg[i].v = id[eg[i].v];
        eg[i].u = id[eg[i].u];
    }
    n = cnt;
    root = id[root];
}
return res;
}

```

SPFA:

算法时间复杂度不稳定，可以使用栈或队列完成，如果一个超时，不妨试试另一个
 //vis: 当前元素是否在队列(栈中)

```

//cnt: 当前元素入栈次数,一个元素入队超过 n 次即存在负环
//st: 模拟栈
int vis[maxn], cnt[maxn], st[maxn];
bool spfa(int u){
    for(int i=1;i<=n;i++)
        dis[i] = 1000000000000000;
    int l = 0;
    st[++l] = u;
    cnt[u]++, vis[u] = 1, dis[u] = 0;
    while(l)
    {
        u = st[l--];
        vis[u] = 0;
        for(int i=g[u];i;nex[i])
            if(dis[to[i]]>dis[u]+pi[i]){
                dis[to[i]] = dis[u]+pi[i];
                if(!vis[to[i]]){
                    vis[to[i]] = 1, cnt[to[i]]++;
                    if(cnt[to[i]]>n)return false;
                    st[++l] = to[i];
                }
            }
    }
    return true;
}

```

网络流最大流 dinic:

网络流常用建图技巧：建立超级源点、超级汇点，拆点，分层建图

```

struct node{
    int to, nex, cap, flow;
}eg[maxn*maxn];
int ed, cnt, hd[maxn], dis[maxn], vis[maxn];

void init()
{
    cnt = 1;
    memset(hd, -1, sizeof(hd));
}

void add(int from, int to, int cap)
{
    eg[++cnt].to = to;
    eg[cnt].cap = cap;
}

```

```

    eg[cnt].flow = 0;
    eg[cnt].nex = hd[from];
    hd[from] = cnt;
    eg[++cnt].to = from;
    eg[cnt].cap = 0;
    eg[cnt].flow = 0;
    eg[cnt].nex = hd[to];
    hd[to] = cnt;
}

int dinic(int s, int t)
{
    int res = 0, x=max(s,t);
    while(bfs(s, t))
    {
        for(int i=0;i<=x;i++)
            vis[i] = hd[i];
        int d;
        while((d=dfs(s, t, INF))>0)
            res += d;
    }
    return res;
}

bool bfs(int s, int t)
{
    int x = max(s, t);
    for(int i=0;i<=x;i++)
        dis[i] = -1;
    queue<int> que;
    que.push(s);
    dis[s] = 0;
    while(!que.empty())
    {
        int u = que.front();que.pop();
        for(int i=hd[u];i!=-1;i=eg[i].nex)
        {
            node e = eg[i];
            if(e.cap>e.flow && dis[e.to] == -1)
            {
                dis[e.to] = dis[u]+1;
                que.push(e.to);
            }
        }
    }
}

```

```

    }
    return dis[t] != -1;
}

int dfs(int s, int t, int ans)
{
    if(s == t) return ans;
    for(int &i=vis[s]; i!=-1; i=eg[i].nex)
    {
        node e = eg[i];
        if(e.cap > e.flow && dis[e.to] == dis[s]+1)
        {
            int d = dfs(e.to, t, min(ans, e.cap-e.flow));
            if(d>0)
            {
                eg[i].flow += d;
                eg[i^1].flow -= d;
                return d;
            }
        }
    }
    return 0;
}

```

最小费用流：

Dijkstra 优化版：

```

//无向边的话，a-b 流量为 cost，可以建 a->b cost, b->a -cost, b->a cost, a->b -cost;
struct node
{
    int to, cap, cost, rev;
    node(int a, int b, int c, int d):to(a),cap(b),cost(c),rev(d){
    }
};
vector<node> g[maxn];
//pnum 网络流图中点的总个数
int pnum, dis[maxn], prevv[maxn], preve[maxn];
void add(int from, int to, int cost, int flow)
{
    g[from].push_back(node(to, flow, cost, g[to].size()));
    g[to].push_back(node(from, 0, -cost, g[from].size()-1));
}

```



```

int min_cost_flow(int s, int t, int f)
{
    int res = 0;
    //memset(h, 0, sizeof(h));
    while(f>0)
    {
        priority_queue<P, vector<P>, greater<P> > que;
        fill(dis, dis+pnum+1, INF);
        dis[s] = 0;
        que.push(P(0, s));
        while(!que.empty())
        {
            P p = que.top();que.pop();
            int v = p.second;
            if(dis[v]<p.first)continue;
            int ss = g[v].size();
            for(int i=0;i<ss;i++)
            {
                node &e = g[v][i];
                if(e.cap>0 && dis[e.to]>dis[v]+e.cost)
                {
                    dis[e.to] = dis[v]+e.cost;
                    prevv[e.to] = v;
                    preve[e.to] = i;
                    que.push(P(dis[e.to], e.to));
                }
            }
        }
        if(dis[t] == INF)return -1;
        //for(int i=1;i<=n;i++)h[i] += dis[i];
        int d = f;
        for(int v=t;v!=s;v=prevv[v])
        {
            d = min(d, g[prevv[v]][preve[v]].cap);
        }
        f -= d;
        res += d * dis[t];
        for(int v=t;v!=s; v=prevv[v])
        {
            node &e = g[prevv[v]][preve[v]];
            e.cap -= d;
            g[v][e.rev].cap += d;
        }
    }
}

```

```

    }
    return res;
}

```

Spfa 版:

求最小费用流，对于求最大费用，将费用取反，然后再将结果取反即可

```

struct node{
    int to, nex, flow, cap, cost;
}eg[10*maxn];
int tot, ed, pre[maxn], vis[maxn], hd[maxn], dis[maxn];

```

```

void init()
{
    memset(hd, -1, sizeof(hd));
    tot = 1;
}

```

```

void add(int f, int t, int cost, int cap)
{
    eg[++tot].to = t;
    eg[tot].cost = cost;
    eg[tot].cap = cap;
    eg[tot].nex = hd[f];
    eg[tot].flow = 0;
    hd[f] = tot;
    eg[++tot].to = f;
    eg[tot].cost = -cost;
    eg[tot].cap = 0;
    eg[tot].nex = hd[t];
    eg[tot].flow = 0;
    hd[t] = tot;
}

```

```

bool spfa(int s, int t)
{
    for(int i=0;i<=t;i++)
        dis[i] = INF, vis[i] = 0, pre[i] = -1;
    queue<int> que;
    que.push(s);
    dis[s] = 0, vis[s] = 1;
    while(!que.empty())
    {
        int u = que.front();que.pop();

```

```

vis[u] = 0;
for(int i=hd[u];i!=-1;i=eg[i].nex)
{
    int v = eg[i].to;
    if(eg[i].cap > eg[i].flow && dis[v]>dis[u]+eg[i].cost)
    {
        dis[v] = dis[u] + eg[i].cost;
        pre[v] = i;
        if(!vis[v]){
            vis[v] = 1;
            que.push(v);
        }
    }
}
}
if(dis[t] == INF)return false;
else return true;
}
//返回最大流, cost: 最小费用
int min_cost_flow(int s, int t, int &cost)
{
    int flow = 0;
    cost = 0;
    while(spfa(s, t))
    {
        int mi = INF;
        for(int i=pre[t];i!=-1;i=pre[eg[i^1].to])
        {
            if(mi > eg[i].cap-eg[i].flow)
                mi = eg[i].cap - eg[i].flow;
        }
        for(int i=pre[t];i!=-1;i=pre[eg[i^1].to])
        {
            eg[i].flow += mi;
            eg[i^1].flow -= mi;
            cost += eg[i].cost * mi;
        }
        flow += mi;
    }
    return flow;
}

```

欧拉路径：

非递归求欧拉路径，数组 b 存储路径，路径从 x 点开始。

```
int a[maxn][maxn], b[maxn*maxn], st[maxn*maxn], c[maxn];
```

```
void getEuler(int x, int n)
{
    int j, k, sig, cnt = 0, num = 0;
    for(int i=1;i<=n;i++)c[i] = 1;
    st[++cnt] = x;
    while(cnt)
    {
        int sig = 0;
        x = st[cnt--];
        for(int &i=c[x];i<=n;i++)
            if(a[x][i]){
                a[x][i]--, a[i][x]--;
                st[++cnt] = x;
                st[++cnt] = i;
                sig = 1;
                break;
            }
        if(!sig)b[++num] = x;
    }
}
```

混合欧拉：

//dinic 代码同上

//首先判断图是否连通。然后将无向边任意定向，

//在网络流图中加入该边，流量为 1(原点 s,汇点 t)。

//求每个点的入度与出度，然后两者相减为奇数，则不是欧拉图

//如果点入度 in 大于出度 out，则加一条 i 到 t，容量为(in-out)/2 的边

//如果点入度 in 小于出度 out，则加一条 s 到 i，容量为(out-in)/2 的边

//图若满流，则是欧拉图

//欧拉路径(摘自 kuangbin 博客):

//先把图中的无向边随便定向，然后求每个点的 D 值，

//若有且只有两个点的初始 D 值为奇数，其余的点初始 D 值都为偶数，

//则有可能存在欧拉路径（否则不可能存在）。

//进一步，检查这两个初始 D 值为奇数的点，设为点 i 和点 j，

//若有 $D[i]>0$ 且 $D[j]<0$ ，则 i 作起点 j 作终点（否则若 $D[i]$ 与 $D[j]$ 同号则不存在欧拉路径），

//连边 $\langle j, i \rangle$ ，求是否存在欧拉环即可（将求出的欧拉环中删去边 $\langle j, i \rangle$ 即可）。这样只需求一

次最大流。

```
#include<cstdio>
#include<cstdlib>
#include<cmath>
#include<algorithm>
#include<ctype.h>
#include<cstring>
#include<queue>
#include<vector>
#include<iostream>
#include<iterator>
#define INF 0x3f3f3f3f

using namespace std;
typedef long long int LL;
typedef pair<int, int> P;
struct edg{
    int f, t;
}p[1020];
struct node
{
    int to, flow, rev;
    node(int a, int b, int c):to(a),flow(b),rev(c){
    }
};
vector<node> g[2020];
int vis[2020], dis[2020], a[220];
void add(int from, int to, int flow);
int dinic(int s, int t);
void bfs(int s, int t);
int dfs(int s, int t, int ans);
int Find(int x);
bool ishui(int n, int m);

int main()
{
    int t, n, m, i, j, ans, num, in[220], out[220];
    scanf("%d", &t);
    while(t--)
    {
        memset(in, 0, sizeof(in));
        memset(out, 0, sizeof(out));
        ans = 1, num = 0;
        scanf("%d %d", &n, &m);
```

```

    for(i=0;i<=n+1;i++)g[i].clear();
    for(i=0;i<m;i++)
    {
        int dir;
        scanf("%d %d %d", &p[i].f, &p[i].t, &dir);
        if(!dir)add(p[i].f, p[i].t, 1);
        in[p[i].t]++, out[p[i].f]++;
    }
    //判断图是否连通
    if(!ishui(n, m))ans = 0;
    for(i=1;i<=n;i++)
    {
        if(abs(in[i]-out[i])&1)ans = 0;
        //建边
        if(in[i]<out[i])add(0, i, (out[i]-in[i])/2);
        if(in[i]>out[i])add(i, n+1, (in[i]-out[i])/2);
        num += abs(in[i]-out[i])/2;
    }
    //判断满流
    if(dinic(0, n+1)!=num/2)
        ans = 0;
    if(ans)printf("possible\n");
    else printf("impossible\n");
}
return 0;
}
bool ishui(int n, int m)
{
    int i, j, num = 0;
    for(i=1;i<=n;i++)
        a[i] = i;
    for(i=0;i<m;i++)
    {
        int x = Find(p[i].f), y = Find(p[i].t);
        if(x!=y){
            a[x] = y;
            num++;
        }
        if(num == n-1)return true;
    }
    return false;
}

int Find(int x)

```

```

{
    return a[x]=(a[x]==x?x:Find(a[x]));
}

void add(int from, int to, int flow)
{
    g[from].push_back(node(to, flow, g[to].size()));
    g[to].push_back(node(from, 0, g[from].size()-1));
}

```

二分图：

最小点覆盖：

点集中的点能覆盖所有边，最小点覆盖就是集合的点数最小的那个
(二分图)最小点覆盖 = 最大匹配

最小边覆盖：

边集中的边能覆盖所有边，最小边覆盖就是集合的边数最少的那个
(二分图)最小边覆盖 = 顶点数-最小点覆盖(最大匹配)

最大独立集：

定义：选出一些顶点使得这些顶点两两不相邻，则这些点构成的集合称为独立集。找出一个包含顶点数最多的独立集称为最大独立集。
(二分图)最大独立集 = 顶点数 - 最小点覆盖 = 顶点数 - 最大匹配

DAG 图上最小路径覆盖(路径不相交)：

定义：在 DAG 图中，找出最少的路径，使这些路径经过了所有点，路径之间不相交。

将每个点拆成两个点 u_x, u_y ，若存在边 (u, v) ，则连边 $u_x - v_y$ ，新图是一个二分图，结果就是点的数量-最大匹配数。

DAG 图上最小路径覆盖(路径相交)：

路径可以相交，可以先利用算法(如 floyd)求出传递闭包，就可以转化为路径不相交问题。

二分图最大匹配（匈牙利算法）：

时间复杂度：邻接矩阵： $O(n^3)$, 邻接表： $O(nm)$

mat: 二分图右部所匹配到的左边人的编号，

int n1, mat[maxn], vis[maxn];

//匈牙利算法，返回最大匹配数

int hungary(int n)

```
{
    int tot = 0;
    memset(mat, -1, sizeof(mat));
    for(int i=1; i<=n1; i++)
    {
        memset(vis, 0, sizeof(vis));
        if(match(i)) tot++;
    }
    return tot;
}
```

bool match(int x)

```
{
    for(int i=hd[x]; i!=-1; i=eg[i].nex)
    {
        int u = eg[i].to;
        if(!vis[u]){
            vis[u] = 1;
            //如果 u 本身为被匹配，或者匹配 u 的人可以匹配其他人
            if(mat[u] == -1 || match(mat[u])){
                mat[u] = x;
                return true;
            }
        }
    }
    return false;
}
```

二分图带权最大匹配（KM 算法）：

时间复杂度 $O(n^3)$ ，有些板子表面 n^3 ，但只适用于随机数据，

pop: 点的数量，x,y: 标杆，w: 匹配权值，

LL lx, ly, pop, x[maxn], y[maxn], w[maxn][maxn], par[maxn];

LL sonx[maxn], sony[maxn], sla[maxn], prex[maxn], prey[maxn];

void adjust(int v)


```

{
    sony[v] = prey[v];
    if(prex[sony[v]] != -2)
        adjust(prex[sony[v]]);
}

bool find(int v)
{
    int i;
    for(i=0;i<pop;i++)
    {
        if(prex[i] == -1){
            if(sla[i] > x[v]+y[i]-w[v][i]){
                sla[i] = x[v]+y[i]-w[v][i];
                par[i] = v;
            }
            if(x[v] + y[i] == w[v][i]){
                prey[i] = v;
                if(sony[i] == -1){
                    adjust(i);return true;
                }
                if(prex[sony[i]] != -1)continue;
                prex[sony[i]] = i;
                if(find(sony[i]))return true;
            }
        }
    }
    return false;
}

```

```

LL km()
{
    int i, j;
    LL m;
    for(i=0;i<pop;i++){
        sony[i] = -1;
        y[i] = 0;
    }
    for(i=0;i<pop;i++){
        x[i] = 0;
        for(j=0;j<pop;j++)
            x[i] = max(x[i], w[i][j]);
    }
    bool flag;

```

```

for(i=0;i<pop;i++)
{
    for(j=0;j<pop;j++){
        prex[j] = prey[j] = -1;
        sla[j] = INF;
    }
    prex[i] = -2;
    if(find(i))continue;
    flag = false;
    while(!flag)
    {
        m = INF;
        for(j=0;j<pop;j++)
            if(prex[j] == -1)m = min(m, sla[j]);
        for(j=0;j<pop;j++)
        {
            if(prex[j] != -1)x[j] -= m;
            if(prex[j] != -1)y[j] += m;
            else sla[j] -= m;
        }
        for(j=0;j<pop;j++)
            if(prex[j] == -1 && !sla[j])
            {
                prey[j] = par[j];
                if(sony[j] == -1)
                {
                    adjust(j);
                    flag = true;
                    break;
                }
                prex[sony[j]] = j;
                if(find(sony[j])){
                    flag = true;
                    break;
                }
            }
    }
}
LL ans = 0;
for(int i=0;i<pop;i++)
    ans += w[sony[i]][i];
return ans;
}

```

一般图最大匹配（带花树算法）：

时间复杂度： $O(n^3)$

有些东西和匈牙利算法差不多，主要就是处理奇环，将其缩为一个点。

```
struct node{
    int to, nex;
}eg[8*maxn];
int cnt, hd[maxn], dx[4]={-1,0,1,0}, dy[4]={0,-1,0,1};
int n, ml, fs[maxn], nt[18*maxn], dt[18*maxn], pre[maxn], match[maxn], f[maxn], bz[maxn],
bp[maxn], ti, d[maxn];
bool check[maxn], treec[maxn], pathc[maxn];
char str[52][52];

int main()
{
    int t, m, i, j, k, num;
    scanf("%d", &t);
    while(t--)
    {
        scanf("%d %d", &n, &m);
        num = 0;
        init();
        for(i=0;i<n;i++)
            scanf("%s", str[i]);
        for(i=0;i<n;i++)
            for(j=0;j<m;j++)
                if(str[i][j] == '*')
                {
                    num++;
                    for(k=0;k<4;k++){
                        int nx = i+dx[k], ny = j+dy[k];
                        if(nx>=0 && nx<n && ny>=0 && ny<m && str[nx][ny] == '*')
                            add(i*m+j+1, nx*m+ny+1);
                    }
                }
        n = n*num;
        int ans = 0;
        for(i=1;i<=n;i++)
            if(!match[i])ans += find(i);
        printf("%d\n", num-ans);
    }
    return 0;
}
```

```

void init()
{
    cnt = ti = 0;
    memset(hd, -1, sizeof(hd));
    memset(match, 0, sizeof(match));
}

void add(int f, int t)
{
    eg[++cnt].to = t;
    eg[cnt].nex = hd[f];
    hd[f] = cnt;
}

int getf(int k){
    return f[k] = k==f[k]?k:getf(f[k]);
}

int lca(int x, int y)
{
    ti++; x = getf(x), y = getf(y);
    while(bp[x] != ti)
    {
        bp[x] = ti;
        x = getf(pre[match[x]]);
        if(y)swap(x, y);
    }
    return x;
}

void make(int x, int y, int w)
{
    while(getf(x) != w)
    {
        pre[x] = y, y = match[x];
        if(bz[y] == 2)bz[y] = 1, d[++d[0]] = y;
        if(getf(x) == x)f[x] = w;
        if(getf(y) == y)f[y] = w;
        x = pre[y];
    }
}

int find(int st)

```

```

{
    for(int i=1;i<=n;i++)
        f[i] = i, pre[i] = bz[i] = 0;
    d[d[0] = 1] = st, bz[st] = 1;
    int l = 0;
    while(l<d[0])
    {
        int k = d[++l];
        for(int i=hd[k];i != -1;i=eg[i].nex)
        {
            int p = eg[i].to;
            if(getf(p) == getf(k) || bz[p] == 2)continue;
            if(!bz[p]){
                bz[p] = 2, pre[p] = k;
                if(!match[p])
                {
                    for(int x = p, y;x=x=y)
                        y = match[pre[x]], match[x]=pre[x], match[pre[x]] = x;
                    return 1;
                }
                bz[match[p]] = 1, d[++d[0]] = match[p];
            }
            else
            {
                int w = lca(k, p);
                make(k, p, w);
                make(p, k, w);
            }
        }
    }

    return 0;
}

```

Tarjan 算法：

求割点，桥，vis 数组需初始化为 0

其实这里的 vis 数组可以用 dfn 数组代替，如果是无向图求割点注意当前节点不能访问其父节点，其他的与有向图都一样

//dfn: 节点首次出现的时间

//low: 节点能访问到的最早出现的时间点

//a: 是否为割点

```

int con, vis[maxn], par[maxn], low[maxn], dfn[maxn], a[maxn];
void tarjan(int u);

void tarjan(int u)
{
    int sum = 0; //sum 为子树的数量
    vis[u] = 1;
    dfn[u] = low[u] = ++con;
    for(int i=0; i<g[u].size(); i++)
    {
        if(!vis[g[u][i]])
        {
            sum++;
            par[g[u][i]] = u;
            tarjan(g[u][i]);
            low[u] = min(low[u], low[g[u][i]]);
            //如果是最开始访问的那个节点并且有两颗子树，则为割点
            if(par[u] == -1 && sum>1)
                a[u] = 1;
            //如果不是起始点，且 u 的子节点中没有能返回 u 及其父节点的边，则为割点
            else if(par[u] != -1 && low[g[u][i]] >= dfn[u])
                a[u] = 1;
            //dfn[u]<low[v]如果成立则边(u,v)为桥
        }
        else
            low[u] = min(low[u], dfn[g[u][i]]);
    }
}

```

强连通分量，缩点

缩完点后需要将不同颜色的点之间的边加到 sg 图中

```

//g 为原图，sg 为缩点后的图
vector<int> g[maxn], sg[maxn];
int vis[maxn], low[maxn], dfn[maxn], in[maxn], out[maxn];
//color 为缩点后的颜色，值相同代表在一个点
//sum 为缩点后的图不同颜色的数量(即点的数量)
int con, top, sum, color[maxn], stack[maxn];
void init();
void tarjan(int u);

int main()
{
    int n, m, i, j, k, ans=0, col;

```

```

scanf("%d %d", &n, &m);
init();
while(m--)
{
    scanf("%d %d", &i, &j);
    g[i].push_back(j);
}
for(i=1;i<=n;i++)
if(!dfn[i])tarjan(i);
//重构图
for(i=1;i<=n;i++)
    for(j=0;j<g[i].size();j++){
        if(color[i] != color[g[i][j]]){
            out[color[i]]++;
            sg[color[i]].push_back(color[g[i][j]]);
        }
    }
//当只有一个出度为 0 的点时，存在都崇拜它的牛
for(i=1;i<=sum;i++)
    if(out[i] == 0){
        ans++;
        col = i;
    }
if(ans != 1)
    printf("0\n");
else{
    ans = 0;
    for(i=1;i<=n;i++)
        if(color[i] == col)ans++;
    printf("%d\n", ans);
}
return 0;
}
//初始化
void init()
{
    top = 0;
    sum = 0;
    memset(vis, 0, sizeof(vis));
    memset(dfn, 0, sizeof(dfn));
    memset(color, 0, sizeof(color));
    memset(out, 0, sizeof(out));
}

```

```

void tarjan(int u)
{
    vis[u] = 1;
    dfn[u] = low[u] = ++con;
    stack[++top] = u;
    for(int i=0;i<g[u].size();i++)
    {
        int v = g[u][i];
        if(!dfn[v])//如果未访问过
        {
            tarjan(v);
            low[u] = min(low[u], low[v]);
        }
        //如果访问过且在栈里
        else if(dfn[v] && vis[v])
            low[u] = min(low[u], dfn[v]);
    }
    if(dfn[u] == low[u])
    {
        color[u] = ++sum;
        vis[u] = 0;
        while(stack[top] != u)
        {
            vis[stack[top]] = 0;
            color[stack[top--]] = sum;
        }
        top--;
    }
}

```

离线求 LCA

时间复杂度为 $O(n+q)$,

hd: 存储树的边信息, qe: 存储询问信息

vis 需初始化为 0

//查询 u 的所有子树

void tarjan_lca(int u)

```

{
    vis[u] = 1;
    fa[u] = u;
    //访问其所有子节点,
    for(int i=hd[u];i;i=nex[i]){
        int v = to[i];

```



```

        if(!vis[v]){
            dis[v] = dis[u] + id[i];
            tarjan_lca(v);
            fa[v] = u;
        }
    }
    //访问和 u 有关的所有询问
    for(int i=qe[u];i;i=nex[i]){
        int v = to[i];
        //如果另一个节点被访问过
        //则另一个节点所在的并查集根节点即为 LCA
        if(vis[v]){
            int tmp = get_fa(v);
            ans[id[i]] = dis[u]+dis[v]-2*dis[tmp];
        }
    }
}
//求 x 的所在并查集的根节点
int get_fa(int x)
{
    if(x == fa[x])return x;
    return fa[x] = get_fa(fa[x]);
}

```

2-SAT:

```

/*****
边 i->j 代表选 i 必须选 j，部分形式构图参考如下：
i 或 j: 非 I -> J,   非 J -> I
i 必选: 非 I -> i
*****/

int main()
{
    int n, m, i, j, a1, a2, b1, b2;
    while(~scanf("%d %d", &n, &m))
    {
        init(n);
        for(i=0;i<m;i++){
            scanf("%d %d", &p[i].first, &p[i].second);
            if(p[i].first>p[i].second)swap(p[i].first, p[i].second);
        }
        for(i=0;i<m;i++)
            for(j=i+1;j<m;j++)
            {

```

```

        int a=p[i].first, b=p[i].second, c=p[j].first, d=p[j].second;
        if(isok(a, c, d) && b>d || isok(b, c, d)&& a<c){
            add(2*i, 2*j+1);
            add(2*j+1, 2*i);
            add(2*j, 2*i+1);
            add(2*i+1, 2*j);
        }
    }
    for(i=0;i<m;i++){
        if(!dfn[2*i])trajan(2*i);
        if(!dfn[2*i+1])trajan(2*i+1);
    }
    for(i=0;i<m;i++)
        //如果 i 和非 i 在同一 scc 内, 则不成立
        if(color[2*i] == color[2*i+1])
            break;
    /*可以输出一组可行解
    对缩点后的 DAG 图逆序拓扑, 可以得一组解
    for(i=0;i<m;i++)
        if(color[2*i] < color[2*i-1])printf("%d\n", 2*i);
    else printf("%d\n", 2*i-1);*/
    if(i == m)
        printf("panda is telling the truth...\n");
    else
        printf("the evil panda is lying again\n");
}
return 0;
}
bool isok(int a, int b, int c)
{
    return a>b && a<c;
}
//以下包含 trajan 缩点和前向星建边函数

```

LCA(最近公共祖先):

```

//白书 p329
const int maxn = 920;
const int maxv = 12;//1<<maxv > maxn
//图的邻接表示,
vector<int> g[maxn];
//root:根节点;dep:深度;par[i][j]:j 往上走 2^i 步的节点
//(超过根节点为-1)
int root, dep[maxn], par[maxv+1][maxn];

```

```

//初始化深度和往上走  $2^1$  步的点
void dfs(int v, int p, int d){
    par[0][v] = p;
    dep[v] = d;
    for(int i=0;i<g[v].size();i++)
        if(g[v][i] != p)dfs(g[v][i], v, d+1);
}

void init(int n)
{
    dfs(root, -1, 0);
    for(int k=0;k<maxv;k++)
    {
        for(int v=1;v<=n;v++)
            if(par[k][v] < 0)par[k+1][v] = -1;
            else par[k+1][v] = par[k][par[k][v]];
    }
}

int lca(int u, int v)
{
    if(dep[u]>dep[v])
    {
        int t=u;
        u=v;
        v=t;
    }
    //设  $dep[v]-dep[u] = x$ , 往上走  $x$  步, 即可保证
    //两点在同一深度,  $v=par[k][v]$ 即  $v$  向上走  $2^k$  步
    for(int k=0;k<maxv;k++){
        if((dep[v]-dep[u]) >> k & 1)
            v = par[k][v];
    }
    if(u == v)return u;
    for(int k=maxv-1;k>=0;k--)
        if(par[k][u] != par[k][v]){
            u = par[k][u];
            v = par[k][v];
        }
    return par[0][u];
}

```

树上差分：

```
//其实这东西完全可以用树链剖分代替
//将 s 到 t 路径上的所有点(边)加固定值
//假设 a[] 存储边权值
//边： a[s]++,a[t++],a[lca(s,t)]=-2;
//两端点加 1， lca 减 2
//点： a[s]++,a[t++],a[lca(s,t)]--,a[fa[lca(s,t)]]—
//两端点加 1， lca 和 lca 父结点减 1
const int maxn = 100100;
struct node{
    int num;
    node* nex;
};
int m, a[maxn], root, dep[maxn], par[maxn][20];
LL ans;
node* head[maxn];
void dfs(int v, int p, int d);
void init(int n);
int lca(int u, int v);
void end_dfs(int u);
void add(int f, int t);

int main()
{
    int n, i, f, t;
    scanf("%d %d", &n, &m);
    for(i=0;i<=n;i++)
        head[i] = NULL;
    ans = 0;
    for(i=1;i<=n;i++){
        scanf("%d %d", &f, &t);
        add(f, t);
        add(t, f);
    }
    root = 1;
    init(n);
    for(i=1;i<=m;i++){
        scanf("%d %d", &f, &t);
        if(f == t)continue;
        int fa = lca(f, t);
        //将其两个结点增加 1， lca 减 2
```

```

        a[f]++, a[t]++, a[fa]-=2;
    }
    end_dfs(1);
    printf("%lld\n", ans);
    return 0;
}

void add(int f, int t)
{
    node *p = new node;
    p->nex = head[f];
    p->num = t;
    head[f] = p;
}

/*****
此部分为上面 LCA 算法函数实现，具体参照以上 LCA(最近公共祖先)
*****/

//递归访问求各结点的值
void end_dfs(int u)
{
    node *p;
    //当前结点的值等于其所有子结点的值和加上自身值
    for(p = head[u]; p != NULL; p = p->nex)
    {
        if(par[u][0] == p->num) continue;
        end_dfs(p->num);
        int &e = a[p->num];
        a[u] += e;
        if(e == 0) ans += m;
        else if(e == 1) ans++;
    }
}
}

```

树的重心：

定义：删除此节点后剩下的最大连通块最小

树的重心的性质：

1. 树中所有点到某个点的距离和中，到重心的距离和最小，如果有两个距离和，他们的距离和一样。
2. 把两棵树通过一条链相连，新的树的重心在原来两颗树重心的连线上
3. 一棵树添加或删除一个节点，树的重心最多只移动一条边的位置
4. 一棵树最多有两个重心，且相邻

5. 以一棵树的重心为根的子树的节点个数，一定大于等于节点总数的一半
6. 在一棵树的所有子树中，找到一棵树使其节点数恰好大于等于原树节点总数的一半(满足"节点数大于等于原树节点总数一半"这个条件的子树节点数最小的子树)，那么该子树的根一定是一个重心。

```
//si[i]: 以 i 为根的子树的节点数量
求一颗树以 i 号节点为根的子树的重心
int fa[maxn], si[maxn], ans[maxn];
vector<int> g[maxn];

void dfs(int u, int step)
{
    LL mi;
    int a1, a2;
    si[u] = 1;
    ans[u] = u;
    for(int i=0; i<g[u].size(); i++)
    {
        int v = g[u][i];
        dfs(v, step+1);
        si[u] += si[v];
    }
    //重心所在的子树的节点数量必定大于等于当前树节点数的一半
    for(int i=0; i<g[u].size(); i++)
    {
        if(si[g[u][i]]*2 > si[u])
            ans[u] = ans[g[u][i]];
    }
    //找子树节点最小的满足节点数大于等于原树节点一半的点
    while((si[u]-si[ans[u]])*2>si[u])
        ans[u] = fa[ans[u]];
}
```

Matrix_tree 定理:

Kirchhoff 矩阵任意 $n-1$ 阶子矩阵的行列式的绝对值就是无向图的生成树的数量。

Kirchhoff 矩阵的定义是度数矩阵-邻接矩阵。

- 1、G 的度数矩阵 $D[G]$: $n \times n$ 的矩阵, D_{ii} 等于 V_i 的度数, 其余为 0。
- 2、G 的邻接矩阵 $A[G]$: $n \times n$ 的矩阵, V_i 、 V_j 之间有边直接相连, 则 $A_{ij}=1$ 之间的边数, 否则为 0。

```
int id[maxn][maxn];
LL a[maxn][maxn];
int dx[4]={0,-1,0,1}, dy[4]={-1,0,1,0};
```

```
LL det(int n);
void getgrape(int n, int m, char str[][12]);
```

```
int main()
{
    int n, m, i, j, num = 0;
    char str[12][12];
    scanf("%d %d", &n, &m);
    for(i=0;i<n;i++){
        scanf("%s", str[i]);
        for(j=0;j<m;j++)
            if(str[i][j]=='.')
                id[i][j] = num++;
    }
    getgrape(n, m, str);
    LL ans = det(num-1);
    printf("%d", ans);
    return 0;
}
```

//求 Kirchhoff 矩阵

```
void getgrape(int n, int m, char str[][12])
{
    int i, j, k, nx, ny;
    memset(a, 0, sizeof(a));
    for(i=0;i<n;i++)
        for(j=0;j<m;j++){
            if(str[i][j] != '*'){
                for(k=0;k<4;k++){
                    nx = i + dx[k];
                    ny = j + dy[k];
                    if(nx>=0 && nx<n && ny>=0 && ny<m && str[nx][ny]=='.'){
                        a[id[i][j]][id[i][j]]++,a[id[i][j]][id[nx][ny]]--;
                    }
                }
            }
        }
}
```

//高斯消元辗转消元法

//可避免精度问题，但时间复杂度为 $n*n*n*\log n$

```
LL det(int n){
    LL i, j, k, t, ret=1;
    for(i=0;i<n;i++)
        for(j=0;j<n;j++)
```

```

        a[i][j] %= mod;
    for(i=0;i<n;i++){
        for(j=i+1;j<n;j++)
            while(a[j][i]){
                t = a[i][i] / a[j][i];
                for(k=i;k<n;k++)
                    a[i][k] = (a[i][k]-a[j][k]*t)%mod;
                swap(a[i], a[j]);
                ret = -ret;
            }
        if(a[i][i] == 0)
            return 0LL;
        ret = (ret*a[i][i]) % mod;
    }
    return (ret+mod)%mod;
}

```


动态规划

区间 dp:

```
for(int i=1;i<=n;i++)
{
    dp[i][i]=初始值
}
for(int len=2;len<=n;len++) //区间长度
for(int i=1;i<=n;i++) //枚举起点
{
    int j=i+len-1; //区间终点
    if(j>n) break; //越界结束
    for(int k=i;k<j;k++) //枚举分割点, 构造状态转移方程
    {
        dp[i][j]=max(dp[i][j],dp[i][k]+dp[k+1][j]+w[i][j]);
    }
}
```

数位 dp:

```
int a[100];
LL n, dp[100][12], z[20];

int main()
{
    z[0] = 1;
    for(int i=1;i<20;i++)
        z[i] = z[i-1]*10;
    int t;
    while(~scanf("%d", &t))
    {
        while(t--)
        {
            memset(dp, -1, sizeof(dp));
            scanf("%lld", &n);
            //LL ans = n-solve(n)+1;
            LL ans = solve();
            printf("%lld\n", ans);
        }
    }
}
```

```

    }
}
return 0;
}

LL solve()
{
    LL s = n;
    int k = 0;
    while(s>0)
    {
        a[k] = s % 10;
        k++;
        s /= 10;
    }
    LL ans = dfs(k-1, 0, 1);
    /*for(int i=0;i<k;i++)
    {
        for(int j=0;j<=9;j++)
            printf("%d ", dp[i][j]);
        printf("\n");
    }*/
    return ans;
}

//直接求包含 49 的个数
LL dfs(int pos, int bf, bool limit)
{
    if(pos == -1)return 0;
    if(!limit && dp[pos][bf] != -1)return dp[pos][bf];
    LL ans = 0;
    int s = limit?a[pos]:9;
    for(int i=0;i<=s;i++)
        //如果这两位直接就是 49，如果是上限则加上余数，
        //不是上限则加上所有后面的数
        if(bf == 4 && i == 9)
            ans += limit?n%z[pos]+1:z[pos];
        else
            ans += dfs(pos-1, i, limit && i == a[pos]);
    if(!limit)
        dp[pos][bf] = ans;
    return ans;
}

/*求不包含 49 的个数

```

```

LL dfs(int pos, int bf, bool limit)
{
    if(pos == -1)return 1;
    if(!limit && dp[pos][bf] != -1)return dp[pos][bf];
    LL ans = 0;
    int s = limit?a[pos]:9;
    for(int i=0;i<=s;i++)
        if(bf == 4 && i == 9);
        else
            ans += dfs(pos-1, i, limit && i==a[pos]);
    if(!limit)
        dp[pos][bf] = ans;
    return ans;
}
*/

```

计算几何

二维几何:

精度控制:

```
int sgn(double x)
{
    if(x < -1e-9)return -1;
    else if(x > 1e-9)return 1;
    return 0;
}
```

点类:

```
struct point{
    double x, y;
    point(){}
    point( double a, double b):x(a),y(b){}
    point operator +(point b)const{
        return point(x+b.x, y+b.y);
    }
    point operator -(point b)const{
        return point(x-b.x, y-b.y);
    }
    //点积
    double operator *(point b)const{
        return x*b.x + y*b.y;
    }
    //叉积
    double operator ^(point b)const{
        return x*b.y-y*b.x;
    }
};
```

点对线

点 a 与直线 k1k2 垂足的坐标

```
point proj(point a, point k1, point k2)
{
    point res;
    double dx = k1.x - k2.x;
    double dy = k1.y - k2.y;
    double u = (a.x - k1.x)*(k1.x - k2.x) +
        (a.y - k1.y)*(k1.y - k2.y);
    u = u/((dx*dx)+(dy*dy));
    res.x = k1.x + u*dx;
    res.y = k1.y + u*dy;
    return res;
}
```

判断点 p 是否在线段 ab 上

```
bool OnSeg(point p, point a, point b)
{
    return sgn((a-p)^(b-p))==0 &&
        sgn((p.x-a.x)*(p.x-b.x))<=0 &&
        sgn((p.y-a.y)*(p.y-b.y))<=0;
}
```

点 p 到线段 ab 最短的距离

```
//返回最近的坐标
point PointToLine(point p, point a, point b)
{
    point result;
    double t = ((p-a)*(b-a))/((b-a)*(b-a));
    if(t>=0 && t<=1)
    {
        result.x = a.x+(b.x-a.x)*t;
        result.y = a.y+(b.y-a.y)*t;
    }
    else
    {
        if(dist(p, a)<dist(p, b))
```

```

        result = a;
    else
        result = b;
    }
    return result;
}

```

点 a 关于 k1, k2 对称的点

```

point reflect(point a, point k1, point k2)
{
    point p3 = proj(a, k1, k2);
    return p3+p3-a;
}

```

线对线

两直线垂直或平行

```

//向量平行，叉积为 0，向量垂直，点积为 0
int ParOrt(point a, point b, point c, point d)
{
    if(sgn((b-a)^(d-c)) == 0) return 2;
    if(sgn((b-a)*(d-c)) == 0) return 1;
    return 0;
}

```

判断线段 ab 与线段 cd 是否有交点

```

int intersect(double l1, double r1, double l2, double r2) { //快速排斥实验
    if (l1 > r1) swap(l1, r1); if (l2 > r2) swap(l2, r2); return sgn(r1-l2) != -1 && sgn(r2-l1) != -1;
}

bool IsCom(point a, point b, point c, point d)
{
    if (!(intersect(a.x, b.x, c.x, d.x) && intersect(a.y, b.y, c.y, d.y))) return false;
    double d1 = (b-c)^(d-a), d2 = (a-c)^(d-b);
    double d3 = (c-a)^(b-d), d4 = (d-a)^(b-c);
    if (sgn(d1*d2) <= 0 && sgn(d3*d4) <= 0)
        return true;
    else return false;
}

```

```
}
```

判断直线 ab 与直线 cd 是否有交点

```
bool iscom(point a, point b, point c, point d)
{
    //如果 c、d 都在直线的同一边则无交点
    double tmp = Cross(a, b, c)*Cross(a, b, d);
    return tmp < 0.0 || fabs(tmp)<1e-6;
}
```

直线 ab 与线段 cd 交点坐标

```
//求直线 ab 与线段 cd 交点坐标
double getPoint(point a, point b, point c, point d){
    double a1 = a.x, b1 = a.y;
    double a2 = b.x, b2 = b.y;
    double a3 = c.x, b3 = c.y;
    double a4 = d.x, b4 = d.y;
    double t=((a2-a1)*(b3-b1)-(a3-a1)*(b2-b1))/((a2-a1)*(b3-b4)-(a3-a4)*(b2-b1));
    //交点坐标 x: a3+t*(a4-a3), y: b3+t*(b4-b3)
    return a3 + t*(a4-a3);
}
```

求向量 p0p1 与 向量 p0p2 位置关系

```
int LineStu(point p1, point p2, point p0)
{
    double x = (p1-p0)^(p2-p0);
    if(sgn(x) > 0)return 1;//p1 位于 p2 顺时针方向
    else if(sgn(x) < 0)return 2;//p1 位于 p2 逆时针方向
    if(((p1-p0)*(p2-p0)) < 0)return 3;//p1,p2 反向
    else if(sgn((p1.x-p0.x)*(p1.x-p2.x))<=0 && sgn((p1.y - p0.y)*(p1.y-p2.y))<=0)return
5;//p1,p2 同向, p1 较短
    else return 4;//p1,p2 同向, p2 较短
}
```

求向量 ab 与向量 ac 夹角

```
double getAng(point a, point b, point c)
{
    point p1 = c-a, p2 = b-a;
```

```

        return acos(p1*p2/(p1.dis()*p2.dis()));
    }

```

极角排序:

利用叉积进行排序

C 为极点, PI 角度内, 可以得到正确结果

```

bool cmp(point a, point b)
{
    if(((a-c)^(b-c)) == 0){
        return c.dis(a)<c.dis(b);
    }
    else
        return ((a-c)^(b-c))>0;
}

```

判断是否是凸包

判断某种顺序点 0~n-1 连边, 是否是凸包

```

bool IsTu(point poly[], int n)
{
    int af = 0;
    for(int i=0;i<n;i++){
        int tmp = sgn(Cross(poly[i], poly[(i+1)%n], poly[(i+2)%n]));
        if(!af)af = tmp;
        if(af*tmp < 0){
            return false;
        }
    }
    return true;
}

```

//求向量 ab 与向量 bc 方向关系

```

double Cross(point a, point b, point c)
{
    return (b-a)^(c-b);
}

```


求任意多边形重心：

```
struct point{
    double x, y;
}p[maxn];

void getzhong(int n, double &x, double &y, double &sumarea)
{
    x = y = sumarea = 0.0;
    double area;
    point p0=p[0], p1=p[1];
    for(int i=2;i<n;i++){
        area = getArea(p0, p1, p[i]);
        sumarea += area;
        x += (p0.x+p1.x+p[i].x)*area;
        y += (p0.y+p1.y+p[i].y)*area;
        p1 = p[i];
    }
    x = x/sumarea/3, y = y/sumarea/3;
}
```

```
double getArea(point a, point b, point c)
{
    double area = 0;
    area = a.x*b.y+b.x*c.y+c.x*a.y-a.y*b.x-b.y*c.x-c.y*a.x;
    return area*0.5;
}
```

判断 P 点是否在任意多边形内

Poly 是各点的坐标，从 0~n-1，注意共线边

返回值：

0: P 在边上

1: P 在多边形内

-1: P 在多边形外

```
int inPoly(point p, point poly[], int n)
{
    int cnt = 0;
    point ray1, ray2, side1, side2;
    ray1 = p, ray2.y = p.y, ray2.x = -1000000000.0;
    for(int i=0;i<n;i++){
        {
            if(sgn((poly[i]-poly[(i+1)%n])^(poly[i]-poly[(i+2)%n])) == 0)continue;
```

```

    side1 = poly[i], side2 = poly[(i+1)%n];
    if(OnSeg(p, side1, side2))return 0;
    if(sgn(side1.y - side2.y) == 0)
        continue;
    if(OnSeg(side1, ray1, ray2))
    {
        if(sgn(side1.y-side2.y)>0)cnt++;
    }
    else if(OnSeg(side2, ray1, ray2))
    {
        if(sgn(side2.y-side1.y)>0)cnt++;
    }
    else if(IsCom(ray1, ray2, side1, side2))
        cnt++;
}
if(cnt%2 == 1)return 1;
return -1;
}

```

最近点对

```

struct node{
    int x, y;
}p[maxn];
int b[maxn];

```

```

LL solve(int l, int r)
{
    if(l == r)return l<18;
    else if(l+1 == r)return dist(p[l], p[r]);
    int mid = (l+r)/2;
    LL d = min(solve(l, mid), solve(mid+1, r));
    int cnt = 0;
    LL D = sqrt(d)+1;
    for(int i=mid;i>=l && p[mid+1].x-p[i].x<D;i--)
        b[cnt++] = i;
    for(int i=mid+1;i<=r && p[i].x-p[mid].x<D;i++)
        b[cnt++] = i;
    sort(b, b+cnt, cmp);
    for(int i=0;i<cnt;i++)
        for(int j=i+1;j<cnt&&p[b[j]].y-p[b[i]].y<D;++j)
            d = min(d, dist(p[b[i]], p[b[j]]));
    return d;
}

```

```

LL dist(node a, node b)
{
    return 1LL*(a.x-b.x)*(a.x-b.x)+1LL*(a.y-b.y)*(a.y-b.y);
}

```

```

bool cmp(int a, int b)
{
    return p[a].y<p[b].y;
}

```

最小球覆盖：

!!!! 模拟退火求最小球覆盖，处理的 ptnum 必须大于等于 4，并且并不能保证正确性，

```

struct point3

```

```

{
    double x, y, z;
}pt[maxn];
int ptnum;//点的数量

```

```

double SA()
{
    //step 控制循环次数，循环越多次，精度越高
    double step=1000000000,ans=1e30,mt;
    point3 z;
    z.x=z.y=z.z=0;
    int s=0;
    while(step>eps)
    {
        for(int i=0;i<ptnum;i++)
            if(dist(z,pt[s])<dist(z,pt[i])) s=i;
        mt=dist(z,pt[s]);
        ans=min(ans,mt);
        z.x+=(pt[s].x-z.x)/mt*step;
        z.y+=(pt[s].y-z.y)/mt*step;
        z.z+=(pt[s].z-z.z)/mt*step;
        step*=0.98;
    }
    return ans;
}

```

```

double dist(point3 p1,point3 p2)
{
    return sqrt((p1.x-p2.x)*(p1.x-p2.x)+(p1.y-p2.y)*(p1.y-p2.y))
}

```

```
+(p1.z-p2.z)*(p1.z-p2.z));  
}
```

Pick 公式:

顶点坐标均是整点的简单多边形: 面积=内部格点数目+边上格点数目/2-1

字符串

KMP

//最小循环节长度为 $\text{len} - \text{nex}[\text{len}]$, 若 $\text{len} \% (\text{len} - \text{nex}[\text{len}]) == 0$, 则字符串完全由循环节组成

```
void getnex(char str[], int len, int nex[])
{
    int i, j;
    j = nex[0] = -1;
    i = 0;
    while(i < len)
    {
        if(j == -1 || str[i] == str[j])
            nex[++i] = ++j;
        else j = nex[j];
    }
}
```

AC 自动机

```
struct node
{
    int nex[4], fail, num;
};
node p[1010];
char str[1010];
int l, root, dp[1020][1020];
int creat();
void insert(char str[]);
void getfail();
int isn(char ch);

int main()
{
    int n, ans, i, j, k, z = 1;
    while(scanf("%d", &n), n)
    {
        l = 0;
        root = creat();
        for(i = 0; i < n; i++)
        {
```

```

        char str1[50];
        scanf(" %s", str1);
        insert(str1);
    }
    getfail();
    scanf(" %s", str);
    int len = strlen(str);
    //初始化 dp 数组,
    for(i=0;i<=len;i++)
        for(j=0;j<1;j++)
            dp[i][j] = INF;
    dp[0][0] = 0;
    //i 表示处于第 i 个位置, 处于第 j 个节点
    for(i=0;i<len;i++)
        for(j=0;j<1;j++)
        {
            //dp[i][j]<INF 表示可以转移到此位置
            if(dp[i][j] < INF)
            {
                //printf("\ni:%d\n", i);
                //往 A、C、G、T 转移
                for(k=0;k<4;k++)
                {
                    int nows = p[j].nex[k];
                    //如果为危险节点, 跳过
                    if(p[nows].num)continue;
                    int x = isn(str[i]), add;
                    //printf("x:%d %d ", x, k);
                    if(x != k)add=1;
                    else add=0;
                    //printf("add:%d\n", add);
                    dp[i+1][nows]=min(dp[i+1][nows], add+dp[i][j]);
                }
            }
        }
    }
    ans = INF;
    for(j=0;j<1;j++)
        ans = min(ans, dp[len][j]);
    if(ans == INF)
        printf("Case %d: -1\n", z);
    else
        printf("Case %d: %d\n", z, ans);
    z++;
}
return 0;

```

```

}

int isn(char ch)
{
    if(ch == 'A')
        return 0;
    else if(ch == 'C')
        return 1;
    else if(ch == 'G')
        return 2;
    else if(ch == 'T')
        return 3;
}

int creat()
{
    for(int i=0;i<4;i++)
        p[l].nex[i] = -1;
    p[l].fail = -1;
    p[l].num = 0;
    l++;
    return l-1;
}

void insert(char str[])
{
    int s = 0;
    for(int i=0;str[i];i++)
    {
        int x = isn(str[i]);
        if(p[s].nex[x] == -1)
            p[s].nex[x] = creat();
        s = p[s].nex[x];
    }
    p[s].num++;
}

void getfail()
{
    queue<int> que;
    que.push(0);
    p[0].fail = 0;
    while(!que.empty())
    {
        int s = que.front();

```

```

    que.pop();
    for(int i=0;i<4;i++)
    {
        if(p[s].nex[i] != -1)
        {
            if(s == 0)
                p[p[s].nex[i]].fail = 0;
            else
            {
                int q = p[s].fail;
                while(q != -1)
                {
                    if(p[q].nex[i] != -1)
                    {
                        p[p[s].nex[i]].fail = p[q].nex[i];
                        break;
                    }
                    q = p[q].fail;
                }
                if(q == -1)
                    p[p[s].nex[i]].fail = 0;
                if(q != -1 && p[p[q].nex[i]].num == 1)
                    p[p[s].nex[i]].num = 1;
            }
            que.push(p[s].nex[i]);
        }
        else
            p[s].nex[i] = s==0?p[p[s].fail].nex[i];
    }
}

```

AC 自动机(简易版):

```

struct AC{
    int cnt, nex[maxn][26], len[maxn], fail[maxn], sig[maxn], st[maxn];
    int v[maxn];
    void insert(int cost, char str[])
    {
        int pos = 0;
        for(int i=0;str[i];i++){
            int x = str[i]-'a';
            if(!nex[pos][x]){
                nex[pos][x] = ++cnt;v[cnt] = INF;
            }
            pos = nex[pos][x];
        }
        v[pos] = cost;
    }
};

```



```

        }
        pos = nex[pos][x];
        len[pos] = i+1;
    }
    v[pos] = min(v[pos], cost);
}
void getfail()
{
    int l = 0, r = 0;
    for(int i=0;i<26;i++)
        if(nex[0][i]st[++r] = nex[0][i];
    while(l<r){
        int p = st[++l];
        for(int i=0;i<26;i++){
            if(nex[p][i]fail[nex[p][i]] = nex[fail[p]][i], st[++r]=nex[p][i];
            else nex[p][i] = nex[fail[p]][i];
        }
    }
}
}AC;

```

Exkmp:

求串 s 的每个后缀与模式串 t 的最长公共前缀
nex[i]:t[i...tlen-1]与 t 的最长公共前缀的长度
exnex[i]:s[i...tlen-1]与 t 的最长公共前缀的长度
char s[maxn], t[maxn];
int tlen, slen, nex[maxn], exnex[maxn];

```

void getnex()
{
    int i, j, po;
    nex[0] = tlen;
    i=0;
    while(i+1<tlen && t[i] == t[i+1])i++;
    nex[1] = i;
    po = 1;
    for(i=2;i<tlen;i++)
    {
        if(nex[i-po]+i < nex[po] + po)
            nex[i] = nex[i-po];
        else
        {
            j = nex[po]+po-i;

```

```

        if(j<0)j = 0;
        while(i+j<tlen && t[i+j] == t[j])j++;
        nex[i] = j;
        po = i;
    }
}

//计算 exnext 数组
void getextend()
{
    int i=0, j, po;
    slen = strlen(s);
    while(s[i] == t[i] && i<slen && i<tlen)i++;
    exnex[0] = i;
    po = 0;
    for(i=1;i<slen;i++)
    {
        //exnex[po]+po 代表匹配到过的最远位置,
        //nex[i-po]代表在 t 中匹配到的位置,
        if(nex[i-po]+i < exnex[po]+po)
            exnex[i] = nex[i-po];
        else
        {
            j = exnex[po]+po-i;
            if(j<0)j=0;
            while(i+j<slen && j<tlen && s[i+j] == t[j])
                j++;
            exnex[i] = j;
            po = i;
        }
    }
}

```

Manachar:

```

const int maxn = 200030;
char str1[maxn], str2[2*maxn];
int p[2*maxn];

int main()
{
    int mx, maxx, i, j, res, id, b;
    char ch;

```

```

while(~scanf(" %c %s", &ch, str1))
{
    int len = insert();
    mx = maxx = 0;
    for(i=1;i<len;i++)
    {
        p[i] = mx>i?min(mx-i, p[2*id-i]):1;
        while(str2[i-p[i]] == str2[i+p[i]])
            p[i]++;
        if(i+p[i]>mx)
        {
            id = i;
            mx = i+p[i];
        }
        if(p[i]-1>2 && p[i]-1>maxx)
        {
            maxx = p[i] -1;
            if(str2[i] == '#')
                b = i/2 - maxx/2;
            else
                b = i/2-1-maxx/2;
        }
    }
    if(!maxx)
        printf("No solution!\n");
    else
    {
        printf("%d %d\n", b, b+maxx-1);
        for(i=b;i<b+maxx;i++)
            printf("%c", (str1[i]-ch+26)%26+'a');
        printf("\n");
    }
}
return 0;
}

```

```

int insert()
{
    int i, j=2;
    str2[0] = '*';
    str2[1] = '#';
    for(i=0;str1[i];i++)
    {
        str2[j] = str1[i];
    }
}

```

```

        str2[j+1] = '#';
        j+=2;
    }
    str2[j] = 0;
    return j;
}

```

后缀数组：

复杂度为 $O(N \log n)$, 如果串长度较大, 可以考虑使用快排, 实践复杂度理论为 $O(N \log n \log n)$

//N 是串的长度, M 是桶排序桶的个数

//tmp:桶排序辅助数组,

//tp :第二关键字排名为 i 的下标,桶排序第二关键字, 多样例需要初始化

//sa : 排名为 i 的起始下标

//rank: 以 i 为后缀的排名

//heg : sa[i]与 sa[i-1]的最长公共前缀

int N, M, rank[maxn], tmp[maxn], tp[maxn], sa[maxn], heg[maxn];

char s1[maxn], s2[maxn];

void QSORT();

void binary_sa();

void GetHeight();

int main()

```

{
    while(~scanf("%s %s", s1+1, s2+1))
    {
        int ans = 0;
        int len1 = strlen(s1+1), len2 = strlen(s2+1);
        strcat(s1+1, "*");
        strcat(s1+1, s2+1);
        binary_sa();
        GetHeight();
        for(int i=1;i<N;i++)
        {
            if(sa[i]<= len1 && sa[i-1]>len1)
                ans = max(ans, heg[i]);
            else if(sa[i-1]<=len1 && sa[i]>len1)
                ans = max(ans, heg[i]);
        }
        printf("%d\n", ans);
    }
    return 0;
}

```

```

//求 sa
void binary_sa()
{
    N = strlen(s1+1);
    M = 200;
    for(int i=1;i<=N;i++)rank[i] = s1[i], tp[i] = i;
    QSORT();
    for(int w=1,q=0;q<N;w<=1, M=q)
    {
        q = 0;
        //利用 w 的结果来求 2*w
        //串的后 w 个字符没有字符，后接 0，所以排名最小
        for(int i=1;i<=w;i++)tp[++q] = N-w+i;
        //从小到大访问前 w 个字母最小的，
        for(int i=1;i<=N;i++)if(sa[i]>w)tp[++q] = sa[i] - w;
        QSORT();
        //将原来的 rank 复制到 tp 数组里，以用来更新 rank
        //这里实际上可以换成下面那句的
        //strcpy(tp, rank, sizeof(tp));
        swap(tp, rank);
        rank[sa[1]] = q = 1;
        for(int i=2;i<=N;i++)
            rank[sa[i]] = (tp[sa[i]] == tp[sa[i-1]] && tp[sa[i]+w] == tp[sa[i-1]+w])?q:++q;
    }
}

//桶排序
void QSORT()
{
    for(int i=0;i<=M;i++)tmp[i] = 0;
    for(int i=1;i<=N;i++)tmp[rank[i]]++;
    for(int i=1;i<=M;i++)tmp[i] += tmp[i-1];
    for(int i=N;i>=1;i--)sa[tmp[rank[tp[i]]]--] = tp[i];
}

//求排名相邻的两个串的最长公共前缀
//ps:这个我还没弄懂是怎么回事
void GetHeight() {
    int j, k = 0;
    for(int i = 1; i < N; i++) {
        if(k) k--;
        int j = sa[rank[i] - 1];
        while(s1[i + k] == s1[j + k]) k++;
        heg[rank[i]] = k;
    }
}

```

```
}
```

后缀自动机

```
struct node{
    int len, link, nex[26];
}st[maxn*2];
int tot, last;
//初始化
void init()
{
    st[0].len = 0;
    st[0].link = -1;
    memset(st[0].nex, -1, sizeof(st[0].nex));
    tot = 1;
}

void sam(int ch)
{
    /*
    定义广义 SAM，每次模式串插入之前，置 last 为 0
    if(st[last].nex.count(ch) && st[st[last].nex[ch]].len == st[last].len+1){
        last = st[last].nex[ch];
        return ;
    }
    */
    int p, q, cur = tot++;
    st[cur].len = st[last].len+1;
    memset(st[cur].nex, -1, sizeof(st[cur].nex));
    for(p=last;p!=-1 && st[p].nex[ch] == -1;p=st[p].link)
        st[p].nex[ch] = cur;
    if(p == -1)
        st[cur].link = 0;
    else{
        q = st[p].nex[ch];
        if(st[p].len+1 == st[q].len)
            st[cur].link = q;
        else{
            int clo = tot++;
            st[clo] = st[q];
            st[clo].len = st[p].len+1;
            for(;p!=-1 && st[p].nex[ch] == q;p=st[p].link)
                st[p].nex[ch] = clo;
        }
    }
}
```

```

        st[cur].link = st[q].link = clo;
    }
}
last = cur;
}
//返回不同子串个数。
LL dfs()
{
    LL ans = 0;
    for(int i=1;i<tot;i++)ans += st[i].len - st[st[i].link].len;
    return ans;
}
//桶排，O(n)，将节点按 len 大小排序，结果放在 rk 数组中
Int tmp[maxn*2], rk[maxn*2];
void QSORT(int tot)
{
    for(int i=0;i<=tot;i++)tmp[i] = 0;
    for(int i=0;i<tot;i++)tmp[st[i].len]++;
    for(int i=1;i<=tot;i++)tmp[i] += tmp[i-1];
    for(int i=0;i<tot;i++)
        rk[tot-(tmp[st[i].len]--)] = i;
}

```

回文树：

```

struct node{
    //fail: 失配指针，hal: 长度小于一半的失配指针
    //len:长度，num: 不同回文子串数量，cnt: 回文子串出现次数
    int fail, len, hal, num, cnt, nex[26];
}st[maxn];
int cnt, last, len;
char s[maxn];

void init()
{
    cnt = -1;
    creat(0);
    creat(-1);
    st[0].fail = 1;
    len = last = 0;
    s[0] = '*';
}

int creat(int x)

```

```

{
    cnt++;
    memset(st[cnt].nex, 0, sizeof(st[cnt].nex));
    st[cnt].len = x;
    st[cnt].num = st[cnt].cnt = 0;
    return cnt;
}

int getfail(int x)
{
    while(s[len-st[x].len-1] != s[len])x = st[x].fail;
    return x;
}

void Insert(char ch)
{
    int x = ch-'a';
    s[++len] = ch;
    int cur = getfail(last);
    if(st[cur].nex[x] == 0){
        int now = creat(st[cur].len+2);
        st[now].fail = st[getfail(st[cur].fail)].nex[x];
        st[cur].nex[x] = now;
        if(st[now].len <= 2)st[now].hal = st[now].fail;
        else{
            int tmp = st[cur].hal;
            while(s[len-st[tmp].len-1] != s[len] || (st[tmp].len+2)*2 > st[now].len)
                tmp = st[tmp].fail;
            st[now].hal = st[tmp].nex[x];
        }
        if(st[st[now].hal].len*2 == st[now].len && st[now].len%4 == 0)mx = max(mx, st[now].len);
    }
    last = st[cur].nex[x];
    st[last].cnt++;
}

//求每个回文串出现次数
void getsum()
{
    for(int i=cnt;i>1;i--)
        st[st[i].fail].cnt += st[i].cnt;
}

```


最小表示法：

```
//最小表示法
//一个串首尾相连，从第几个开始，得到的串字典序最小
//如果暴力，应该会肯定先找字典序最小的那个字母，如果有多个
//则比较往后比较，如果相同，则一直往后比
//最大表示法思想类似
int getmin()
{
    //i,j 代表开始的位置，k 代表长度
    int i=0,j=1,k=0,t;
    while(i<len && j<len && k<len)
    {
        //比较从 i, j 开始，偏移 k 个位置的字母大小
        t = str[(i+k)%len]-str[(j+k)%len];
        //printf("%d %d %d %d\n", i, j, k, t);
        //如果相等，则继续向后偏移
        if(!t)k++;
        else
        {
            //t>0, 则 i 开始的串比 k 开始的串大，则 i 加上 k+1
            //因为 K 个字段内已经比较过了，如果较小早就偏移过去了
            if(t>0)i += k+1;
            else j += k+1;
            if(i == j)j++;
            k = 0;
        }
    }
    return min(i, j);
}
```

回文自动机

```
#include <bits/stdc++.h>
using namespace std;
const int maxn = 300050;
typedef pair<int, int> P;
typedef long long ll;
const int inf = 0x3f3f3f3f;

char s[maxn];
int tot,last,len[maxn],fail[maxn],ch[maxn][30],cnt[maxn];
```

```

set<int> ss[maxn];
int newnode(int x)
{
    len[++tot]=x;
    return tot;
}

int getfail(int x,int i)
{
    while(s[i-len[x]-1]!=s[i])
        x=fail[x];
    return x;
}

void pam()
{
    scanf("%s",s+1);
    s[0]=-1,fail[0]=1,last=0;
    len[0]=0,len[1]=-1,tot=1;
    for(int i=1; s[i]; i++)
    {
        s[i]='a'+i;
        int p=getfail(last,i);
        if(!ch[p][s[i]])
        {
            int q=newnode(len[p]+2);
            fail[q]=ch[getfail(fail[p],i)][s[i]];
            ss[q]=ss[p];
            ss[q].insert(s[i]);
            ch[p][s[i]]=q;
        }
        cnt[last=ch[p][s[i]]]++;
    }
    for(int i=tot; i>0; i--)
        cnt[fail[i]]+=cnt[i];
}

int main()
{
    pam();
    ll ans=0;
    for(int i=tot;i>0;i--)
    {
        ans+=1ll*cnt[i]*ss[i].size();
    }
}

```

```

    }
    printf("%lld\n",ans);
    return 0;
}

```

后缀自动机:

```

struct state
{
    int len, link, fr;
    bool is_clone;
    vector<int> inlink;
    map<char, int> next;
} st[maxn];

int sz, last;

void sam_init()
{
    st[0].len = 0;
    st[0].link = -1;
    st[0].next.clear();
    st[0].inlink.clear();
    sz = 1;
    last = 0;
}

void sam_extend(char c)
{
    int cur = sz++;
    st[cur].len = st[last].len + 1;
    st[cur].fr = st[cur].len - 1;
    st[cur].is_clone = false;
    st[cur].next.clear();
    st[cur].inlink.clear();
    int p = last;
    while (p != -1 && !st[p].next.count(c))
    {
        st[p].next[c] = cur;
        p = st[p].link;
    }
    if (p == -1)
        st[cur].link = 0;
    else

```

```

{
    int q = st[p].next[c];
    if (st[p].len + 1 == st[q].len)
        st[cur].link = q;
    else
    {
        int clone = sz++;
        st[clone].next.clear();
        st[clone].inlink.clear();
        st[clone].len = st[p].len + 1;
        st[clone].link = st[q].link;
        st[clone].next = st[q].next;
        while (p != -1 && st[p].next[c] == q)
        {
            st[p].next[c] = clone;
            p = st[p].link;
        }
        st[q].link = st[cur].link = clone;
        st[clone].fr = st[q].fr;
        st[clone].is_clone = true;
    }
}
last = cur;
}

```

数据结构

主席树:

```
struct node
{
    int l, r, sum;
}p[maxn*20];
int num, root[maxn], a[maxn], b[maxn];

int main()
{
    int n, i, j, m;
    num = 0;
    scanf("%d %d", &n, &m);
    root[0] = creat(1, n);
    for(i=1;i<=n;i++)
    {
        scanf("%d", &a[i]);
        b[i] = a[i];
    }
    sort(b+1, b+n+1);
    for(i=1;i<=n;i++)
    {
        int x = lower_bound(b+1,b+n+1, a[i])-b;
        root[i] = update(root[i-1], 1, n, x);
    }
    while(m--)
    {
        int l, r, x;
        scanf("%d %d %d", &l, &r, &x);
        printf("%d\n", b[query(root[l-1], root[r], 1, n, x)]);
    }
    return 0;
}
//建立原始的线段树(空树)
int creat(int l, int r)
{
    int ts = ++num;
    p[ts].sum = 0;
    if(l == r)return ts;
    int mid = (l+r)>>1;
```

```

    p[ts].l = creat(l, mid);
    p[ts].r = creat(mid+1, r);
    return ts;
}
//建立当把 x 插入树时，单独更新相关的链
int update(int la, int l, int r, int x)
{
    int now = ++num;
    p[now] = p[la];
    if(l == r){
        p[now].sum++;return now;
    }
    int mid=(l+r)>>1;
    if(x<=mid)
        p[now].l = update(p[la].l, l, mid, x);
    else
        p[now].r = update(p[la].r, mid+1, r, x);
    p[now].sum++;
    return now;
}
//查询，因为区间满足相减性，比如树所保存的同样区间[l,r],
//在第 qr 状态时减去 ql 状态时的数，就是[ql+1,qr]区间的状态
int query(int ql, int qr, int l, int r, int x)
{
    if(l == r)return l;
    int mid = (l+r)>>1, sum = p[p[qr].l].sum-p[p[ql].l].sum;
    if(x<=sum)
        return query(p[ql].l, p[qr].l, l, mid, x);
    else
        return query(p[ql].r, p[qr].r, mid+1, r, x-sum);
}

```

ST 表:

求区间[l,r]内的最大(小)值

//st 表查询

```
int k = log(1.0* r- l+1)/log(2.0);
```

```
int ans1 = max(sx[ l ][ k ], sx[ r - (1<<k)+1 ][ k ]);
```

```
int ans2 = min(si[ l ][ k ], si[ r - (1<<k)+1 ][ k ]);
```

;//预处理 ST 表，[i][j]代表从 i 开始，长度为 2^j 次幂的区间内最大(小)值是多少

```
void st(int n)
```

```

{
    int i, j;
    for(i=1; i<=n; i++)

```

```

        si[i][0] = sx[i][0] = a[i];
    for(j=1;j<19;j++)
    for(i=1;i<=n;i++)
    if(i+(1<<j)-1<=n)
    {
        si[i][j] = min(si[i][j-1], si[i+(1<<(j-1))][j-1]);
        sx[i][j] = max(sx[i][j-1], sx[i+(1<<(j-1))][j-1]);
    }
    else break;
}

```

左偏树:

```

struct node{
    int cl, cr, val, dis, fa;
    node(){
        cl = cr = dis = fa = 0;
    }
}S[maxn];
int a[maxn], b[maxn];
int getf(int x);
int merge(int x, int y);
void remove(int x);

int main()
{
    int n, m, i, j;
    S[0].dis = -1;
    scanf("%d %d", &n, &m);
    for(i=1;i<=n;i++){
        scanf("%d", &S[i].val);
        S[i].fa = i;
    }
    while(m--){
        int s, x, y;
        scanf("%d", &s);
        if(s == 1){
            scanf("%d %d", &x, &y);
            if(S[x].val == -1 || S[y].val == -1)continue;
            int nx = getf(x), ny = getf(y);
            if(nx!=ny)S[nx].fa = S[ny].fa = merge(nx, ny);
        }
        else{
            scanf("%d", &x);

```

```

        if(S[x].val == -1)printf("-1\n");
        else{
            y = getf(x);
            printf("%d\n",S[y].val);
            remove(y);
        }
    }
}
return 0;
}
//合并 x、 y 两颗左偏树
int merge(int x, int y)
{
    if(!x || !y)return x+y;
    if(S[x].val > S[y].val || (S[x].val == S[y].val && x > y))
        swap(x, y);
    S[x].cr = merge(S[x].cr, y);
    S[S[x].cr].fa = x;
    if(S[S[x].cl].dis < S[S[x].cr].dis)
        swap(S[x].cl, S[x].cr);
    S[x].dis = S[S[x].cr].dis+1;
    return x;
}
//删除堆顶
void remove(int x)
{
    S[x].val = -1;
    S[S[x].cl].fa = S[x].cl;
    S[S[x].cr].fa = S[x].cr;
    S[x].fa = merge(S[x].cl, S[x].cr);
}
//获取堆顶
int getf(int x)
{
    return S[x].fa == x ? x : getf(S[x].fa);
}

```

树套树(树状数组套线段树):

//tot: 当前使用结点编号, tl: 左子树结点编号, tr: 右子树结点编号, p: 存储的数值

```
int tot, tl[100*maxn], tr[100*maxn], p[100*maxn];
```

//n: 数组大小, le: 离散化后的所有可能取值的数量, dic: 离散数组

```
int n, le, dic[2*maxn], a[maxn], op[maxn], ql[maxn], qr[maxn], qk[maxn];
```


//lsz, rsz: 以 l, r 为前缀和的树状数组需要访问的元素数量, vl, vr: 存储需要访问的元素

int lsz, rsz, vl[maxn], vr[maxn];

//初始化数组

void init()

```
{
    le = 0;
    memset(tl, 0, sizeof(tl));
    memset(tr, 0, sizeof(tr));
    memset(p, 0, sizeof(p));
}
```

//构造初始的树(链)

void built(int n)

```
{
    tot = 1;
    while(tot < n)
        tot <<= 1;
    for(int i = 1; i <= n; i++)
    {
        int pos = lower_bound(dic + 1, dic + 1 + le, a[i]) - dic;
        Add(i, pos, 1);
    }
}
```

//更新 k 有关的外层树状数组

void Add(int k, int pos, int x)

```
{
    for(int i = k; i <= n; i += lowbit(i))
        Insert(1, le, i, pos, x);
}
```

int lowbit(int x)

```
{
    return x & (-x);
}
```

//更新 k 这条链内层线段树

void Insert(int l, int r, int k, int pos, int x)

```
{
    if(l == r){
        p[k] += x;
        return;
    }
    int mid = (l + r) / 2;
    if(pos <= mid){
        if(!tl[k]) tl[k] = ++tot;
        Insert(1, mid, tl[k], pos, x);
    }
}
```

```

    }
    else{
        if(!tr[k])tr[k]=++tot;
        Insert(mid+1, r, tr[k], pos, x);
    }
    p[k] = p[tl[k]] + p[tr[k]];
}
//将原本第 x 个数修改为 pk
void Update(int x, int pk)
{
    int pos = lower_bound(dic+1, dic+le+1, a[x])-dic;
    Add(x, pos, -1);
    pos = lower_bound(dic+1, dic+le+1, pk)-dic;
    Add(x, pos, 1);
    a[x] = pk;
}
//查询值 qk 在区间内[ql,qr]的排名(x 为 1 不包含自身, x 为 0 包含自身)
//查询区间比 qk 小的数量, 可以将分别求出 l-1, r 总共有多少个, 再减一下
int queryRank(int ql, int qr, int qk, int x)
{
    int pos = lower_bound(dic+1, dic+le+1, qk)-dic;
    int sum = 0;
    if(pos-x<1)return 0;
    for(int i=qr;i-=lowbit(i))
        sum += querymin(1, le, i, pos-x);
    for(int i=ql-1;i-=lowbit(i))
        sum -= querymin(1, le, i, pos-x);
    return sum;
}
//查询小于等于 x 的数的数量
int querymin(int l, int r, int k, int x)
{
    if(l == r && l == x)
        return p[k];
    int mid = (l+r)/2;
    if(x <= mid)
        return querymin(l, mid, tl[k], x);
    else
        return p[tl[k]]+querymin(mid+1, r, tr[k], x);
}
//返回区间排名为 k 的数
int queryVal(int l, int r, int k)
{
    lsz = rsz = 0;

```

```

    for(int i=l-1;i;i-=lowbit(i))
        vl[lsz++] = i;
    for(int i=r;i;i-=lowbit(i))
        vr[rsz++] = i;
    int ks = queryK(1, le, k);
    return dic[ks];
}
//查询内层，求第 k 小
//对于每一层先求出当前层[l,r]内的左边有多少个
int queryK(int l, int r, int x)
{
    if(l == r)return l;
    int i, sum = 0;
    for(i=0;i<rsz;i++)
        sum += p[tl[vr[i]]];
    for(i=0;i<lsz;i++)
        sum -= p[tl[vl[i]]];
    int mid = (l+r)/2;
    if(x <= sum){
        for(i=0;i<rsz;i++)
            vr[i] = tl[vr[i]];
        for(i=0;i<lsz;i++)
            vl[i] = tl[vl[i]];
        return queryK(l, mid, x);
    }
    else {
        for(i=0;i<rsz;i++)
            vr[i] = tr[vr[i]];
        for(i=0;i<lsz;i++)
            vl[i] = tr[vl[i]];
        return queryK(mid+1, r, x-sum);
    }
}
//返回[ql,qr]中小于 qk 的最大的数
int KsBefore(int ql, int qr, int qk)
{
    int num = queryRank(ql, qr, qk, 1);
    if(num == 0)return -1;
    return queryVal(ql, qr, num);
}
//返回[ql,qr]中大于 qk 的最小的数
int KsAfter(int ql, int qr, int qk)
{
    int num = queryRank(ql, qr, qk, 0);

```

```

        if(num == qr-ql+1)return -1;
        return queryVal(ql, qr, num+1);
    }

```

伸展树(SPLAY):

*****/

伸展树较快的完成区间翻转的操作，可以借助 lazy 标记

伸展树的旋转并不影响中序遍历，所以可以进行区间操作，对于区间[L, R]，可以将 L-1 旋转至根节点，然后将 R+1 旋转至根节点的右节点，然后 R+1 的那个结点的左子树即[L,R]

*****/

Fa:父结点编号, childs: 子结点编号, val: 值, sz: 当前子树大小

```

struct node{
    int fa, val, sz, lazy, childs[2];
}sp[maxn];
int tot;

//新建一个值为 val, 父亲为 fa 的结点
int newpoint(int val, int fa)
{
    sp[++tot].fa = fa;
    sp[tot].val = val;
    sp[tot].lazy = sp[tot].childs[0] = sp[tot].childs[1] = 0;
    sp[tot].sz = 1;
    return tot;
}

//判断 x 是其父亲的左右孩子
bool findd(int x)
{
    return sp[sp[x].fa].childs[0]==x?0:1;
}

//连接边, 将 x 作为 fa 的 son 儿子
void connect(int x, int fa, int son)
{
    sp[x].fa = fa;
    sp[fa].childs[son] = x;
}

//将 lazy 标记向下更新
void pushdown(int x)
{
    if(sp[x].lazy){
        sp[sp[x].childs[0]].lazy ^= 1;
        sp[sp[x].childs[1]].lazy ^= 1;
        swap(sp[x].childs[0], sp[x].childs[1]);
    }
}

```

```

        sp[x].lazy = 0;
    }

}

//更新子树大小
void update(int x)
{
    sp[x].sz = sp[sp[x].childs[0]].sz + sp[sp[x].childs[1]].sz + 1;
}

//旋转 x 到其父结点,
void rotate(int x)
{
    int Y = sp[x].fa;
    int R = sp[Y].fa;
    //lazy 标记更新, 如果没有可以删除这两句
    pushdown(Y), pushdown(x);
    int Yson = findd(x), Rson = findd(Y);
    int B = sp[x].childs[Yson^1];
    connect(B, Y, Yson);
    connect(Y, x, Yson^1);
    connect(x, R, Rson);
    update(Y), update(x);
}

//旋转 x 到现在 to 的位置
void splay(int x, int to)
{
    to = sp[to].fa;
    while(sp[x].fa != to)
    {
        int y = sp[x].fa;
        if(sp[y].fa == to)
            rotate(x);
        else if(findd(x) == findd(y))
            rotate(y), rotate(x);
        else
            rotate(x), rotate(x);
    }
}

//插入值为 x 的结点
void Insert(int x)
{
    int now = sp[0].childs[1];
    if(now == 0){
        sp[0].childs[1] = newpoint(x, 0);
    }
}

```

```

    }
    else{
        while(1)
        {
            int nex = x<p[now].id?0:1;
            if(!p[now].childs[nex])
            {
                p[now].childs[nex] = newpoint(x, now);
                splay(p[now].childs[nex], p[0].childs[1]);
                return;
            }
            now = p[now].childs[nex];
        }
    }
}
//删除编号为 x 的树,如果需要删除值为 x 的结点, 需要先查找其编号
void deleted(int x)
{
    //需要看情况将 x 移动至根节点
    int pos = x;
    splay(x, sp[0].childs[1]);
    if(!sp[pos].childs[0] && !sp[pos].childs[1])
        sp[0].childs[1] = 0;
    else if(!sp[pos].childs[0])
        connect(sp[pos].childs[1], 0, 1);
    else{
        int now = sp[pos].childs[0];
        pushdown(now);
        while(sp[now].childs[1]){
            now = sp[now].childs[1];
            pushdown(now);
        }
        splay(now, sp[0].childs[1]);
        connect(sp[pos].childs[1], now, 1);
        connect(now, 0, 1);
        update(now);
    }
}
//查找序列中第 x 个元素编号
int findSize(int x)
{
    int now = sp[0].childs[1];
    pushdown(now);
    while(1){

```

```

        int lsz = sp[sp[now].childs[0]].sz;
        if(x <= lsz)
            now = sp[now].childs[0];
        else if(x == lsz + 1)
            return now;
        else
            now = sp[now].childs[1], x-=lsz+1;
        pushdown(now);
    }
}
//翻转区间[l,r]
void Revser(int l, int r)
{
    int pos1 = findSize(l);
    splay(pos1, sp[0].childs[1]);
    int pos2 = findSize(r+2);
    splay(pos2, sp[pos1].childs[1]);
    sp[sp[pos2].childs[0]].lazy ^= 1;
}
//调试, 输出树
void debug()
{
    printf("id   val   cnt   sz   child-left child-right\n");
    queue<int> que;
    que.push(sp[0].childs[1]);
    while(!que.empty())
    {
        int u = que.front();que.pop();
        if(!u)continue;
        printf("%-3d   %-3d   %-3d   %-3d   %-10d %-10d\n", u, sp[u].lazy, sp[u].lazy,
sp[u].sz, sp[u].childs[0], sp[u].childs[1]);
        que.push(sp[u].childs[0]), que.push(sp[u].childs[1]);
    }
    printf("\n\n");
}
}

```

动态树(LCT):

/******

动态树可以实现动态的树上操作, 比如建边, 删除边, 动态树
主要借助伸展树进行操作, 原树可以看作是许多个 SPLAY, 每个 SPLAY
的中序遍历, 深度小的总是在前面

*****/

```

struct node{

```

```

    int ch[2], fa, val, lz, sum;
}lct[maxn];
int n, stk[maxn];
void pushdown(int x)
{
    if(lct[x].lz)
    {
        swap(lct[x].ch[0], lct[x].ch[1]);
        if(lct[x].ch[0])lct[lct[x].ch[0]].lz ^= lct[x].lz;
        if(lct[x].ch[1])lct[lct[x].ch[1]].lz ^= lct[x].lz;
        lct[x].lz = 0;
    }
}

void Update(int x)
{
    lct[x].sum = lct[x].val^lct[lct[x].ch[0]].sum^lct[lct[x].ch[1]].sum;
}

bool noroot(int x)
{
    return lct[lct[x].fa].ch[0] == x || lct[lct[x].fa].ch[1] == x;
}

void rotate(int x)
{
    int y = lct[x].fa, z = lct[y].fa;
    int k=lct[y].ch[1]==x, w=lct[x].ch[!k];
    if(noroot(y))lct[z].ch[lct[z].ch[1]==y] = x;
    lct[y].ch[k] = w, lct[x].ch[!k] = y;
    if(w)lct[w].fa = y;
    lct[x].fa = z, lct[y].fa = x;
    Update(y),Update(x);
}

void splay(int x)
{
    int top = 0, now = x;
    stk[++top] = now;
    while(noroot(now))stk[++top] = now = lct[now].fa;
    while(top)pushdown(stk[top--]);
    while(noroot(x))
    {
        int y = lct[x].fa, z= lct[y].fa;

```



```

        if(noroot(y))
            rotate((lct[y].ch[0]==x) ^ (lct[z].ch[0]==y)?x:y);
        rotate(x);
    }
    Update(x);
}
//连通 x 到根节点的路径
void access(int x)
{
    for(int y=0;x;y=x,lct[x].fa)
        splay(x), lct[x].ch[1] = y, Update(x);
}
//将 x 变为原树的根
void makeroot(int x)
{
    access(x);splay(x);
    lct[x].lz ^= 1;
    pushdown(x);
}
//找到 x 所在的原树的根
int findroot(int x)
{
    access(x), splay(x);
    pushdown(x);
    while(lct[x].ch[0]){
        x = lct[x].ch[0];
        pushdown(x);
    }
    splay(x);
    return x;
}
//加入边 x-y
void link(int x, int y)
{
    makeroot(y);
    if(findroot(x) != y)
        lct[y].fa = x;
}
//删除边 x-y
void cut(int x, int y)
{
    makeroot(x);
    if(findroot(y)==x && lct[y].fa ==x && !lct[y].ch[0]){
        lct[y].fa = lct[x].ch[1] = 0;
    }
}

```

```

        Update(y), Update(x);
    }
}
//打通 x-y 的路径
void split(int x, int y)
{
    makeroot(x);
    access(y);splay(y);
}

```

树上哈希：

```

//此题与判断二叉树同构不同!!!
//有一颗多叉树，如果能将所有点重新编号，然后
//两颗树完全相同即认为两棵树同构
//此题无根树，将每个点作为根，遍历树，然后求以
//该节点作为根的 Hash 值，然后将所有的点的值按 hash
//出的值排序，如果两个树得到的所有值都相等，即同构
//此题其实还可以通过寻找树的重心的方法对每棵树
//只进行最多两次 hash。
//另外图的同构也可以通过 hash 来判定
const int maxn = 64;
vector<int> g[maxn];
int a[maxn][maxn], vis[maxn];
int Hash(int u, int f);

int main()
{
    int t, n, i, j, k;
    scanf("%d", &t);
    for(i=1;i<=t;i++){
        scanf("%d", &n);
        //构造无根树
        for(j=1;j<=n;j++)g[j].clear();
        for(j=1;j<=n;j++){
            scanf("%d", &k);
            if(k == 0)continue;
            g[k].push_back(j);
            g[j].push_back(k);
        }
        //求以每个结点为根的树的 hash 值
        for(j=1;j<=n;j++)
            a[i][j] = Hash(j, -1);
        sort(a[i]+1, a[i]+n+1);
    }
}

```

```

        for(j=1;j<=i;j++){
            for(k=1;k<=n;k++){
                if(a[i][k] != a[j][k])
                    break;
            }
            if(k>n){
                printf("%d\n", j);break;
            }
        }
    }
    return 0;
}
//对当前子树计算 hash 值
int Hash(int u, int f){
    int p[maxn], top=0, ans=7;
    for(int i=0;i<g[u].size();i++){
        if(g[u][i] != f){
            p[top] = Hash(g[u][i], u);
            top++;
        }
    }
    sort(p, p+top);
    //此处仍以确定需要乘的值
    for(int i=0;i<top;i++){
        ans = ans * 11 + p[i];
    }
    return ans * 11+1;
}

```

树链剖分:

/******

Notice:

- 1.需要注意题目要求是对点还是对边的值进行维护!!!
 - 2.如果是对点进行建边, 则最好建立 2~n 的线段树, 不要统计那个无边的根节点
 - 3.注意区分结点原本的编号与其 dfs 后的编号
- fa: 存放结点的父结点 son: 存放结点的重儿子
 de: 结点的深度 size: 以结点为根的子树大小
 id: 重新编号后其原结点得应的编号
 rk: 重新编号后其编号对应的原结点

*****/

```

struct node{
    LL sum, lazy;
}p[maxn*4];
int cnt, fa[maxn], son[maxn], de[maxn], size[maxn], top[maxn];
int id[maxn], rk[maxn];
int n, a[maxn], b[maxn];

```

```

LL ans, modd;
vector<int> g[maxn];
void dfs1(int f, int u, int d);
void dfs2(int t, int u);
void bulit(int l, int r, int k);
void upd(int l, int r, int al, int ar, int x, int k);
void down(int k, int l);
void query(int l, int r, int al, int ar, int k);
void quiry(int l, int r);
void road_upd(int l, int r, int x);

int main()
{
    int t, i, j, k, m, l, r, root;
    scanf("%d %d %d %lld", &n, &m, &root, &modd);
    for(i=1; i<=n; i++)
        scanf("%d", &a[i]);
    for(i=1; i<n; i++){
        scanf("%d %d", &j, &k);
        g[j].push_back(k);
        g[k].push_back(j);
    }
    dfs1(-1, root, 1);
    dfs2(root, root);
    for(i=1; i<=n; i++)
        b[id[i]] = a[i];
    bulit(1, n, 1);
    while(m--){
        int x;
        scanf("%d", &t);
        switch(t){
            case 1:
                scanf("%d %d %d", &l, &r, &x);
                road_upd(l, r, x);
                break;
            case 2:
                scanf("%d %d", &l, &r);
                quiry(l, r);
                printf("%lld\n", ans);
                break;
            case 3:
                //l 所有子树加上 r, 即 id[l]+size[l]-1
                scanf("%d %d", &l, &r);
                upd(1, n, id[l], id[l]+size[l]-1, r, 1);
        }
    }
}

```

```

        break;
    case 4:
        scanf("%d", &x);
        ans = 0;
        query(1, n, id[x], id[x]+size[x]-1, 1);
        printf("%lld\n", ans);
        break;
    }
}
return 0;
}

```

```

void dfs1(int f, int u, int d){
    //记录各点子树结点数量，最多的为重儿子
    int mx = -1;
    fa[u] = f;
    size[u] = 1;
    de[u] = d;
    for(int i=0;i<g[u].size();i++){
        if(g[u][i] != f){
            dfs1(u, g[u][i], d+1);
            size[u] += size[g[u][i]];
            if(mx == -1 || size[g[u][i]]>size[mx])
                mx = g[u][i];
        }
    }
    son[u] = mx;
}

```

//t:u 所在重链根节点，u 当前结点

```

void dfs2(int t, int u){
    top[u] = t;
    id[u] = ++cnt;
    rk[cnt] = u;
    //先遍历重儿子，以保证重链编号连续
    if(son[u]==-1)return;
    dfs2(t, son[u]);
    for(int i=0;i<g[u].size();i++){
        if(g[u][i] != fa[u] && g[u][i] != son[u])
            //轻链的根节点为自身
            dfs2(g[u][i], g[u][i]);
    }
}

```

```

void bulit(int l, int r, int k)

```

```

{
    p[k].lazy = 0;
    if(l == r){
        p[k].sum = b[l] % modd;
        return;
    }
    int mid = (l+r)/2;
    bulit(l, mid, 2*k);
    bulit(mid+1, r, 2*k+1);
    p[k].sum = (p[2*k].sum + p[2*k+1].sum) % modd;
}

void upd(int l, int r, int al, int ar, int x, int k){
    //将当前的 lazy 标记计算完成
    down(k, r-l+1);
    if(l == al && r == ar){
        p[k].lazy = x;
        down(k, r-l+1);
        return;
    }
    // [al,ar] 区间都加上 x, 则当前区间总和加上 (ar-al+1)*x;
    p[k].sum = (p[k].sum + (ar-al+1)*x%modd) % modd;
    int mid = (l+r)/2;
    if(ar <= mid)
        upd(l, mid, al, ar, x, 2*k);
    else if(al > mid)
        upd(mid+1, r, al, ar, x, 2*k+1);
    else{
        upd(l, mid, al, mid, x, 2*k);
        upd(mid+1, r, mid+1, ar, x, 2*k+1);
    }
}

void query(int l, int r, int al, int ar, int k){
    down(k, r-l+1);
    if(l == al && r == ar){
        ans = (ans + p[k].sum)%modd;
        return;
    }
    int mid = (l+r)/2;
    if(ar <= mid)
        query(l, mid, al, ar, 2*k);
    else if(al > mid)
        query(mid+1, r, al, ar, 2*k+1);
}

```

```

    else{
        query(l, mid, al, mid, 2*k);
        query(mid+1, r, mid+1, ar, 2*k+1);
    }
}

//将当前区间的 lazy 标记加到 sum 中，并将 lazy 标记下移
//以保证当前区间 sum 值正确
void down(int k, int l){
    p[k].sum = (p[k].sum + p[k].lazy * l % modd)%modd;
    if(l != 1){
        p[2*k].lazy = (p[2*k].lazy+p[k].lazy) % modd;
        p[2*k+1].lazy = (p[2*k+1].lazy+p[k].lazy) % modd;
    }
    p[k].lazy = 0;
}

//将 l 到 r 的路径上的所有点加上 x
//寻找 LCA，可通过 top 数组（询问操作类似）
void road_upd(int l, int r, int x){
    //如果两点不在一条重链上，则将重链根结点深度较大
    //的链先计算(如果先移动深度较小的，可能错过 LCA)
    while(top[l] != top[r]){
        if(de[top[l]] > de[top[r]]){
            //更新重链，将其更改为重链根节点的父结点
            upd(1, n, id[top[l]], id[l], x, 1);
            l = fa[top[l]];
        }else{
            upd(1, n, id[top[r]], id[r], x, 1);
            r = fa[top[r]];
        }
    }
    //在同一条重链上，更新即可
    if(de[l] > de[r])
        upd(1, n, id[r], id[l], x, 1);
    else
        upd(1, n, id[l], id[r], x, 1);
}

```

单调栈：

```

//一串序列，目标值为区间最小值乘区间和，求最大的目标值
//首先使用单调栈求出以 i 为最小值的，区间的左右端点 l 和 r
//然后问题可以转化为求区间[l,r]内包含 i 的最大

```

```

// (最小(因为 a[i] 可能为负)) 子段和, 可以通过 st 表
// 求区间的最大子段和, 因为包含 i, 所以等于在 [l, i] 中
// 选一个位置作为最大子段和左端点, 在 [i, r] 选一个右端点
// 因为求区间 [l, r] 的和为 sum[r]-sum[l-1], 所以在
// 选取值时, 左端点时间上应该选 [l-1, i-1]
int li[maxn], ri[maxn], sk[maxn];
LL b[maxn], a[maxn], res, sx[21][maxn], si[21][maxn];
void inst(int n);
void instack(int n);

```

```

int main()
{
    int n, i, j;
    scanf("%d", &n);
    for(i=1; i<=n; i++)
    {
        scanf("%lld", &a[i]);
        b[i] = b[i-1] + a[i];
    }
    a[n+1] = a[0] = -1e18;
    res = -1e18;
    instack(n);
    inst(n);
    for(i=1; i<=n; i++)
    {
        // 求以 a[i] 为最小值, 能得到的最大值
        // 如果 a[i] 为正, 则 [l, r] 中最大区间和
        // 即 sum 中 [i, r] 的最大值, [l-1, i-1] 的最小值
        li[i] = max(li[i]-1, 0);
        int k = log(1.0*i-li[i])/log(2.0);
        LL mlx = max(sx[k][li[i]], sx[k][i-(1<<k)]);
        LL mli = min(si[k][li[i]], si[k][i-(1<<k)]);
        k = log(1.0*ri[i]-i+1)/log(2.0);
        LL mrx = max(sx[k][i], sx[k][ri[i]-(1<<k)+1]);
        LL mri = min(si[k][i], si[k][ri[i]-(1<<k)+1]);
        res = max(res, (mrx-mli)*a[i]);
        res = max(res, (mri-mlx)*a[i]);
    }
    printf("%lld\n", res);
    return 0;
}

// st 表预处理出前缀和的最小和最大值
void inst(int n)
{

```



```

for(int i=0;i<=n;i++)
    sx[0][i] = si[0][i] = b[i];
for(int j=1;j<=19;j++)
    for(int i=0;i<=n;i++){
        if(i+(1<<j)-1 <= n){
            sx[j][i] = max(sx[j-1][i], sx[j-1][i+(1<<(j-1))]);
            si[j][i] = min(si[j-1][i], si[j-1][i+(1<<(j-1))]);
        }
        else break;
    }
}

```

//单调栈求以第 i 个元素作为最小值，其最远的左右区间

//原串为 1~n,但前缀和可能为 0，所以应该求 0~n 的值

```

void instack(int n)
{
    int i, l;
    l = -1;
    for(i=1;i<=n;i++){
        //如果 a[i]比栈顶元素大，则其左区间端点为
        //栈顶所在的位置的下一个位置
        if(l==-1 || a[i]>a[sk[l]]){
            if(l == -1)
                li[i] = 1;
            else
                li[i] = sk[l]+1;
            sk[++l] = i;
        }
        //如果 a[i]比栈顶元素小，则弹出栈顶元素
        //直到 a[i]大于栈顶元素或栈为空
        else{
            while(l>=0 && a[i]<= a[sk[l]]){
                l--;
            }
            if(l == -1)li[i] = 1;
            else li[i] = sk[l]+1;
            sk[++l] = i;
        }
    }
    l = -1;
    for(i=n;i>=1;i--){
        if(l==-1 || a[i]>a[sk[l]]){
            if(l == -1)
                ri[i] = n;
            else

```

```

        ri[i] = sk[l]-1;
        sk[++l] = i;
    }
    else{
        while(l>=0 && a[i]<= a[sk[l]]){
            l--;
        }
        if(l == -1)ri[i] = n;
        else ri[i] = sk[l]-1;
        sk[++l] = i;
    }
}
}
}

```

单调队列:

长度为 w 的序列 a , 每个位置 i 开始取 n 个数的最大(小)值

```

struct node{
    int id, mx;
    node(){}
    node(int a, int b){
        id = a, mx = b;
    }
};

void upque(int a[], int w, int n, int b[])
{
    int i, j;
    deque<node> que;
    que.push_back(node(0, a[0]));
    for(i=1; i<=n; i++)
    {
        //如果求最小值, 将<改为>
        while(!que.empty() && que.back().mx < a[i])
            que.pop_back();
        que.push_back(node(i, a[i]));
    }
    b[0] = que.front().mx;
    for(; i<w; i++)
    {
        while(!que.empty() && que.front().id+n-1 < i)que.pop_front();
        while(!que.empty() && que.back().mx < a[i])
            que.pop_back();
        que.push_back(node(i, a[i]));
        b[i-n+1] = que.front().mx;
    }
}

```

```

    }
}

```

虚树：

```

/*****
*
虚树

```

有一棵 n 个点的数， m 次询问，每次询问有 k 个点，求最少删除多少个这 k 个点之外的点，使这 k 个点不连通。

思路：对于每次询问若有 k 个点中有两个点为父子关系，无解。否则，构造虚树。

首先对每个点按 DFS 序排序。

依次将每个点放入栈中，

 设 lca 为栈顶元素和当前点 u 的 LCA，

 若 lca ==栈顶元素，将放入栈中

 否则弹出栈中深度大于 lca 的元素，并连 $st[top-1] \rightarrow st[top]$ 。

若 lca 不在栈中，将其入栈

将 u 入栈。

所有点都处理后，依次将栈中元素弹出，并连边

建树后，DFS 虚树，

当前节点为 u ，

若 u 为标记点，依次访问其子节点 v ，若子节点 v 为标记点， $ans++$ 。

若 u 不为标记点，统计 v 为标记点的个数 num ，若 $num \geq 2$ ， $ans++$ ，若 $num == 1$ ，则 u 变为标记点。

在 DFS 时，对树中节点清除信息，以便下次询问。

```

*****
**/
#include<stdio.h>
#include<iostream>
#include<cstdlib>
#include<cmath>
#include<algorithm>
#include<cstring>
#include<set>
#include<vector>
#include<queue>
#include<iterator>
#define dbg(x) cout<<#x<<" = "<<x<<endl;
#define INF 0x3f3f3f3f
#define eps 1e-7

```

```

using namespace std;
typedef long long LL;
typedef pair<int, int> P;
const int maxn = 100100;
const int mod = 998244353;
int top, ans, dep[maxn], fa[maxn][30], a[maxn], vis[maxn], st[maxn];
int tot, cnt, dfn[maxn], hd1[maxn], hd2[maxn], nex[maxn*10], to[maxn*10];

```

```

int main()
{
    tot = cnt = 1;
    memset(hd1, -1, sizeof(hd1));
    memset(hd2, -1, sizeof(hd2));
    int t, n, i, j, k, q, m;
    scanf("%d", &n);
    for(i=1; i<=n; i++){
        scanf("%d %d", &j, &k);
        add(j, k, hd1);
        add(k, j, hd1);
    }
    init(n);
    scanf("%d", &q);
    while(q--){
        scanf("%d", &m);
        for(i=0; i<m; i++){
            scanf("%d", &a[i]);
            vis[a[i]] = 1;
        }
        int sig = 1;
        for(i=0; i<m; i++){
            if(vis[fa[a[i]][0]]){
                {
                    sig = 0; break;
                }
            }
        }
        if(!sig){
            printf("-1\n");
            for(i=0; i<m; i++){
                vis[a[i]] = 0;
            }
            continue;
        }
        sort(a, a+m, cmp);
        top = ans = 0;
        if(a[0] != 1) st[++top] = 1;
    }
}

```

```

        for(i=0;i<m;i++)
            Insert(a[i]);
        while(top>1){
            add(st[top-1], st[top], hd2);
            top--;
        }
        solve(1);
        vis[1] = cnt = 0;
        printf("%d\n", ans);
    }
    return 0;
}
//将标记点按 DFS 序排序
bool cmp(int a, int b)
{
    return dfn[a]<dfn[b];
}
//构造虚树,
void Insert(int u)
{
    if(top == 0){
        st[++top] = u;
        return;
    }
    int lca = LCA(u, st[top]);
    while(top>1 && dep[lca]<dep[st[top-1]])
    {
        add(st[top-1], st[top], hd2);
        top--;
    }
    if(dep[lca]<dep[st[top]])add(lca, st[top--], hd2);
    if((!top) || st[top]!=lca)st[++top] = lca;
    st[++top] = u;
}

void solve(int u)
{
    if(vis[u]){
        for(int i=hd2[u];i!=-1;i=nex[i]){
            solve(to[i]);
            if(vis[to[i]]){
                ans++;
                vis[to[i]] = 0;
            }
        }
    }
}

```

```

    }
} else {
    for(int i=hd2[u]; i!=-1; i=nex[i]){
        solve(to[i]);
        vis[u] += vis[to[i]];
        vis[to[i]] = 0;
    }
    if(vis[u]>=2)
    {
        ans++;
        vis[u] = 0;
    }
}
hd2[u] = -1;
}

```

```

void add(int f, int t, int hd[])
{
    to[++cnt] = t;
    nex[cnt] = hd[f];
    hd[f] = cnt;
}

```

/******

LCA 部分代码

*****/

支配树(lengauer_trajan):

/******

求有向图支配点，点到根节点链上的点，即为当前点的支配点

对于 DAG 图，可以利用拓扑排序，找出每个点的最近支配点一个点的最近支配点就是所有可以到达它的点的 LCA，其在支配树上的父结点就是其最近支配点，可以同时建树维护 LCA 对于有向有环图，首先对图进行 dfs 序，重新编号；然后按照编号顺序从大到小求各点(不包括 dfs 树的根点)的半必经点 然后通过各点的半必经点求其支配点

*****/

//fa:dfs 序上点的父结点，semi: 编号最小半必经点

//idom: 最近必经点 dom: 支配树

int cnt, fa[maxn], semi[maxn], idom[maxn], dom[maxn];

//a,mi:带权并查集所需数组, dfn: dfs 序编号 rk: 编号对应原结点

int a[maxn], mi[maxn], dfn[maxn], rk[maxn];

int tot, g[maxn], rg[maxn], nex[maxn*12], to[maxn*12];

void init(int n);

int Find(int x);

```

void dfs(int p, int u);
void lengauer_trajan(int n);
void add(int h[], int f, int t);

int main()
{
    int m, s, i, j, k;
    scanf("%d %d %d", &n, &m, &s);
    init(n);
    while(m--){
        scanf("%d %d %d", &i, &j, &k);
        add1(i, j, k), add1(j, i, k);
    }
    dijkstra(s);
    memset(g, 0, sizeof(g));
    for(i=1; i<=n; i++){
        //printf("pre:%d\n", pre[i]);
        for(j=pre[i]; j=nex[j]){
            add(g, i, to[j]);
            add(rg, to[j], i);
            //printf("%d %d\n", to[j], i);
        }
    }
    dfs(s, s);
    lengauer_trajan(cnt);
    return 0;
}

void init(int n)
{
    for(int i=0; i<=n; i++){
        a[i] = mi[i] = semi[i] = idom[i] = i;
        g[i] = rg[i] = dfn[i] = hd[i] = dom[i] = 0;
    }
    cnt = tot = 0;
}

void add(int h[], int f, int t)
{
    to[++tot] = t;
    nex[tot] = h[f];
    h[f] = tot;
}

```

```

int Find(int x)
{
    if(x == a[x])return x;
    int fa=a[x], y = Find(a[x]);
    if(dfn[semi[mi[x]]] > dfn[semi[mi[fa]]])mi[x] = mi[fa];
    return a[x] = y;
}

void dfs(int p, int u)
{
    fa[u] = p;
    dfn[u] = ++cnt;
    rk[cnt] = u;
    for(int i=rg[u];i=nex[i]){
        if(!dfn[to[i]])
            dfs(u, to[i]);
    }
}

//n 为当前这个连通图的结点数量，即 dfs 后 cnt 的值
void lengauer_trajan(int n)
{
    for(int i=n;i>=2;i--)
    {
        //访问所有能到达 y 结点的边
        int y = rk[i], tmp = n;
        for(int j=g[y];j=nex[j])
        {
            int v = to[j];
            //这句我也不知道为啥，反正加不加好像都一样
            if(!dfn[v])continue;
            //如果 dfn[v]<dfn[y]则 v 是 y 的一个必经点
            if(dfn[v] < dfn[y])tmp = min(tmp, dfn[v]);
            //如果 dfn[v]>dfn[y],
            else Find(v), tmp = min(tmp, dfn[semi[mi[v]]]);
        }
        semi[y] = rk[tmp];
        a[y] = fa[y];
        //在原图添加一条 semi[y]->y 的边
        add(rg, semi[y], y);
        //我们求出深搜树后，考虑原图中所有非树边（即不在树上的边），我们将这些边删
        掉，
        //加入一些新的边  $\{(semi[w],w)|w \in V \setminus \{(semi[w],w)|w \in V \text{ and } w \neq r\}\}$ ，我们会
        //发现构建出的新图中每一个点的支配点是不变的，
        //通过这样的改造我们使得原图变成了 DAG
    }
}

```



```

    y = rk[i-1];
    for(int j=rg[y];j=nex[j]){
        int v = to[j];
        Find(v);
        if(semi[mi[v]] == y) idom[v] = y;
        else idom[v] = mi[v];
    }
}
//构造支配树
for(int i=2;i<=n;i++){
    int id = rk[i];
    if(idom[id] != semi[id])
        idom[id] = idom[idom[id]];
    add(dom, idom[id], id);
}
}

```

博弈论

巴什博弈：

只有一堆 n 个物品，两个人轮流从这堆物品中取物，规定每次至少取一个，最多取 m 个。最后取光者得胜。

$n \% (m+1) == 0$ 则后手胜利，否则先手胜利

威佐夫博弈 (Wythoff's game)：

有两堆各若干个物品，两个人轮流从任一堆取至少一个或同时从两堆中取同样多的物品，规定每次至少取一个，多者不限，最后取光者得胜。

用 $(a[k], b[k])$ ($a[k] \leq b[k], k=0, 1, 2, \dots, n$) 表示两堆物品的数量并称其为局势，如果甲面对 $(0, 0)$ ，那么甲已经输了，这种局势我们称为奇异局势。前几个奇异局势是： $(0, 0)$ 、 $(1, 2)$ 、 $(3, 5)$ 、 $(4, 7)$ 、 $(6, 10)$ 、 $(8, 13)$ 、 $(9, 15)$ 、 $(11, 18)$ 、 $(12, 20)$ 。(注： k 表示奇异局势的序号，第一个奇异局势 $k=0$)。

可以看出， $a[0]=b[0]=0$ ， $a[k]$ 是未在前面出现过的最小自然数，而 $b[k]=a[k]+k$ 。

两堆石子分别有 a, b 个，是否有必胜策略

```
bool weizuofu(int a, int b)
{
    if( a > b)swap(a, b);
    int c = (int)((double)(b - a)* ( (1 + sqrt(5)) / 2));
    if( c == a)return false;
    else return true;
}
```

打表求出必败态：

$b[i]$: $(i, b[i])$ 为必败态， $(x[i], y[i])$ 为必败态，且 $y[i]-x[i]=i$;

$\text{int } a[2*\text{maxn}], b[2*\text{maxn}], x[\text{maxn}], y[\text{maxn}];$

$\text{void getwei}()$

```
{
    int i, j=1, k;
    for(i=1; i<maxn; i++)
        if(!a[i]){
            a[i] = 1, a[i+j] = 1;
            b[i] = i+j, b[i+j] = i;
            x[j] = i, y[j] = i+j;
            j++;
        }
```

}
}

Nim 博弈:

Nim 游戏定义: 有若干堆石子, 每堆石子的数量都是有限的, 合法的移动是“选择一堆石子并拿走若干颗 (不能不拿)”, 如果轮到某个人时所有的石子堆都已经被拿空了, 则判负。

设第 i 堆的石子数为 a_i , 若 $a_1 \oplus a_2 \oplus \dots \oplus a_n = 0$, 则先手必败否则必胜。

阶梯博弈:

从左到右有 n 阶阶梯, 编号为 $1 \sim n$, 地面为 0 号阶梯。第 i 阶阶梯上有 a_i 个石子。每次可以将阶梯上任意数量的石子向其左侧移动 (即从 i 移动至 $i-1$)。无法移动的人数。

等价于编号为奇数的阶梯进行 NIM 博弈。若对手移动奇数阶梯, 则同样移动奇数阶梯进行 NIM 博弈, 若移动偶数阶梯, 则与其进行同样操作。

Anti-nim 游戏:

Nim 游戏定义: 有若干堆石子, 每堆石子的数量都是有限的, 合法的移动是“选择一堆石子并拿走若干颗 (不能不拿)”, 取走最后一个石子者败。

先手必胜当且仅当:

- (1) 所有堆的石子都为 1, 且游戏的 SG 值为 0;
- (2) 存在堆的石子大于 1, 且游戏的 SG 值不为 0;

策略:

当所有石子都为 1 时, 只能顺序取。

当存在堆石子大于 1 时。若 SG 值不为 0, 若只有一堆石子大于 1, 则可以选择这堆留 0 个或 1 个, 保证剩下偶数个 1, 若不止一堆, 则先手将 SG 值变为 0 即可。若 SG 值为 0, 无论先手如何操作, 其对手都会面临 SG 值不为 0 的状态, 使其面对先手必胜态。

Fibonacci 博弈:

有一堆石子, 两人进行博弈。首次取可以取任意多个, 但不可全取; 后面每次最少取 1 个, 最多取对手上次所取的石子数的两倍。取走最后一个的为赢家。

当石子数为 Fibonacci 数时, 先手必败。

SG 组合游戏

SG 值:

任何一个公平组合游戏都可以通过把每个局面看成一个顶点,对每个局面和它的子局面连一条有向边来抽象成这个“有向图游戏”。下面我们就在有向无环图的顶点上定义 Sprague-Grundy 函数。首先定义 mex(minimal excludant)运算,这是施加于一个集合的运算,表示最小的不属于这个集合的非负整数。例如 $\text{mex}\{0,1,2,4\}=3$ 、 $\text{mex}\{1,3,5\}=0$ 、 $\text{mex}\{\}=0$ 。

对于一个给定的有向无环图,定义关于图的每个顶点的 Sprague-Grundy 函数 g 如下:
 $g(x)=\text{mex}\{g(y) \mid y \text{ 是 } x \text{ 的后继 }\}$ 。

若组合游戏的规则与 NIM 博弈类似,求出每个单一游戏的 SG 值时,可以将其等价于 NIM 博弈。

Anti-SG:

Anti-SG 游戏规定,决策集合为空的游戏者赢,其余规则与 SG 游戏相同。

SJ 定理:对于任意一个 Anti-SG 游戏,如果我们规定当局面中所有的单一游戏的 SG 值为 0 时,游戏结束,则先手必胜当且仅当:(1) 游戏的 SG 函数不为 0 且游戏中某个单一游戏的 SG 函数大于 1; (2) 游戏的 SG 函数为 0 且游戏中没有单一游戏的 SG 函数大于 1。

常用技巧、特定问题

约瑟夫环问题

N 个人轮流报数，数字为 M 的人离开，并从下一个人开始重新报数，求最后剩下的一个人。设初始编号为 $0, 1, 2, 3, \dots, n-1$, ($m \leq n$)，则现在将会淘汰编号为 $m-1$ 的人，将剩下的人按顺序重新编号，则 $m, m+1, m+2, \dots, 1, 2, \dots, m-2$ 变为 $0, 1, 2, 3, \dots, n-2$ ，设人数为 $i-1$ 时留下的人此轮编号为 p ，人数为 i 时留下的人此轮编号为 q ，则 $q = (p+m)\%i$ 。

递推式：

$f[i] = (f[i-1]+m)\%i$; (编号从 0 开始)

返回第 k 个被淘汰的人的编号(从 1 开始):

N 较小，复杂度 $O(n)$

```
LL yuesefu1(LL n, LL m, LL k)
{
    LL result = (m-1)%(n-k+1);
    for(LL i=n-k+2; i<=n; i++)
        result = (result+m)%i;
    return result+1;
}
```

N 较大, M 较小，复杂度 $O(m \log n)$

```
LL yuesefu2(LL n, LL m, LL k)
{
    LL result = (m-1)%(n-k+1), w = 1, t;
    while(w < k){
        t = (n-k+w-result+m-2)/(m-1);
        if(w + t >= k)
            result = (result+m*(k-w))%n;
        else
            result = (result+m*t)%(n-k+w+t);
        w = w+t;
    }
```

```

    }
    return result+1;
}

```

分数规划：

最优比率生成树：

POJ2728:

三维空间中有 n 个点，两点间连边长度 p_{ij} 为其平面距离，花费 z_{ij} 为其垂直高度差。求一棵生成树，最小化 $\frac{\sum z_{ij}}{\sum p_{ij}}$ 。

```

#include<stdio.h>
#include<iostream>
#include<cstdlib>
#include<cmath>
#include<algorithm>
#include<cstring>
#include<map>
#include<vector>
#include<queue>
#include<iterator>
#define dbg(x) cout<<"#x<<" = "<<x<<endl;
#define INF 0x3f3f3f3f
#define eps 1e-7

using namespace std;
typedef long long LL;
typedef pair<int, int> P;
const int maxn = 1020;
const int mod = 998244353;
int vis[maxn], x[maxn], y[maxn], z[maxn];
double dis[maxn], d[maxn][maxn], w[maxn][maxn], b[maxn][maxn];
double gettree(int n);

int main()
{
    int n, i, j, k;
    while(scanf("%d", &n), n)
    {
        for(i=0;i<n;i++){
            scanf("%d %d %d", &x[i], &y[i], &z[i]);
        }
    }
}

```

```

for(i=0;i<n;i++)
    for(j=i+1;j<n;j++){
        w[i][j] = w[j][i] = sqrt((1.0*x[i]-x[j])*(x[i]-x[j])+(1.0*y[i]-y[j])*(y[i]-y[j]));
        b[i][j] = b[j][i] = abs(z[i]-z[j]);
    }
double l = 0, r = 1e5;
while(l+eps<r)
{
    double mid = (l+r)/2;
    for(i=0;i<n;i++)
    {
        for(j=i+1;j<n;j++)
            d[i][j] = d[j][i] = b[i][j]-mid*w[i][j];
        d[i][i] = 0;
    }
    if(gettree(n)<=0)r = mid;
    else l = mid;
}
printf("%.3f\n", l);
}
return 0;
}

```

```

double gettree(int n)
{
    int i, j, k;
    double sum = 0;
    memset(vis, 0, sizeof(vis));
    for(i=0;i<n;i++)dis[i] = d[0][i];
    vis[0] = 1;
    for(i=1;i<n;i++)
    {
        int u = -1;
        for(j=0;j<n;j++)
            if(!vis[j] && (u == -1 || dis[u] > dis[j]))
                u = j;
        if(u == -1)break;
        vis[u] = 1;
        sum += dis[u];
        for(j=0;j<n;j++)
            if(!vis[j])
                dis[j] = min(dis[j], d[u][j]);
    }
    return sum;
}

```

```
}
```

挡板问题:

有 n 个容器, m 个物品, 将 m 个物品放到 n 个容器里, 容器之间相互区分(即 $[0,2],[2,0]$ 算两种方案), 求方案数:

容器不能为空: 可以看成 m 个物品插入 $n-1$ 个隔板, 将其分为 n 块, 即对应每种方案, 方案数为 $C(m-1, n-1)$;

容器能为空: 则假设每个容器都“借”一个物品, 共 $n+m$ 个物品, 则可以转化为容器不为空的状态, 方案数为: $C(n+m-1, n-1)$ 。

离散化:

离散化并去重, 返回去重后的长度

```
int lisan(int dic[], int n)
{
    int l=1;
    sort(dic+1, dic+1+n);
    for(int i=2; i<=n; i++){
        if(dic[i] != dic[l])
            dic[++l] = dic[i];
    }
    return l;
}
```

输入·输出挂 by kuangbin:

输入输出挂并不一定比 scanf, printf 快

```
template <class T>
inline bool scan_d(T &ret) {
    char c; int sgn;
    if(c=getchar(), c==EOF) return 0; //EOF
    while(c!='-'&&(c<'0' || c>'9')) c=getchar();
    sgn=(c=='-')?-1:1;
    ret=(c=='-')?0:(c-'0');
    while(c=getchar(), c>='0'&&c<='9') ret=ret*10+(c-'0');
    ret*=sgn;
    return 1;
}

inline void out(int x) {
    if(x>9) out(x/10);
    putchar(x%10+'0');
}
```


}

杂项

优先队列自定义结构体:

```
struct node
{
    int num, id;
    node(int a, int b):num(a),id(b){}
    bool operator < (const node& b) const
    {
        return num>b.num;
    }
};
```

Bitset:

C++的 bitset 在 bitset 头文件中,它的每一个元素只能是 0 或 1 ,每个元素仅用 1 bit 空间。支持位运算。

声明: `bitset<N> bit1;` //N: 长度(位数)

函数:

`count()`:求 bitset 中 1 的位数

`size()`:求 bitset 的大小

`any()`:检查 bitset 中是否存在位为 1

`none()`:检查 bitset 中是否没有 1

`all()`:检查 bitset 中是否全为 1

`flip(int x)`:将下标为 x 位的数取反

`set()`:无参数时全置 1 , `set(int x)`,将第 x 位置 1

`reset()`:无参数时全置 0 , `reset(int x)` , 将第 x 位置 0

`to_string()`:将 bitset 转换成 string 类型

`to_ulong()`:将 bitset 转换成 unsigned long 类型

`to_ullong()`:将 bitset 转换成 unsigned long long 类型

特殊值、库函数

`lower_bound(g.begin(),g.end(),x)`:返回第一个 $\geq x$ 的位置的迭代器

`upper_bound(g.begin(),g.end(),x)`:返回第一个 $> x$ 的元素的迭代器

`ceil(x)`:返回大于等于 x 的最小整数 (向上取整)

`floor(x)`:返回小于等于 x 的最大整数 (向下取整)

`PI(II)`: `acos(-1.0)`

角度制 x 转弧度制: $x * \text{PI} / 180$

`e:exp(double x)`求 e 的 x 次幂

`dev` 支持 `c++11`: 编译环境加上 `-std=c++11`

重定向从文件读取: `freopen("data.txt", "r", stdin);`

定理、性质篇：

数论：

欧拉函数性质：

1. 对于质数 p , $\varphi(p)=p-1$;
2. 若 p 为质数, $n=p^k$, 则 $\varphi(n)=p^k-p^{k-1}$;
3. 欧拉函数是积性函数, 但不是完全积性函数。若 m, n 互质, 则 $\varphi(m*n)=\varphi(m)*\varphi(n)$ 。特殊的, 当 $m=2$, n 为奇数时, $\varphi(2*n)=\varphi(n)$ 。
4. 当 $n>2$ 时, $\varphi(n)$ 是偶数。
5. 小于 n 的数中, 与 n 互质的数的总和为: $\varphi(n) * n / 2 (n>1)$ 。
6. $n=\sum_{d|n} \varphi(d)$, 即 n 的因数 (包括 1 和它自己) 的欧拉函数之和等于 n 。

原根：

1. 模 m 有原根的充要条件是 $m=1, 2, 4, p, 2p, pn$, 其中 p 是奇质数, n 是任意正整数。
2. 当模 m 有原根时, 它有 $\varphi(\varphi(m))$ 个原根。

二项式定理：

$$2^n = C_0^n + C_1^n + C_2^n + \dots + C_n^n$$

斐波那契数列性质：

通项公式：

$$fib(n) = \frac{1}{\sqrt{5}} \left[\left(\frac{1+\sqrt{5}}{2} \right)^n - \left(\frac{1-\sqrt{5}}{2} \right)^n \right]$$

$$\gcd(F_n, F_{n-1}) = 1$$

$$\gcd(F_n, F_m) = F_{\gcd(n, m)}$$

Bertrand 猜想：

对于任意 $n>3$, 都存在 $n<p<2*n$, 其中 p 为质数

费马小定理：

如果 p 是一个质数, 而整数 a 不是 p 的倍数, 则有 $a^{(p-1)} \equiv 1 \pmod{p}$ 。

欧拉定理:

若 n, a 为正整数, 且 n, a 互质, 则: $a^{\varphi(n)} \equiv 1 \pmod{n}$

错排公式:

递推: $f(1) = 0, f(2) = 1, f(n) = (n-1) * [f(n-2) + f(n-1)]$ 。

公式: $f(n) = \sum_{i=2}^n (-1)^i / i!$

威尔逊定理:

$(p-1)! \equiv -1 \pmod{p}$, p 是素数

约数个数:

要求一个数约数的个数, 设它分解质因数的结果为 $p_1^{a_1} * p_2^{a_2} * p_3^{a_3} * \dots * p_m^{a_m}$ (p_i 为质因数, a_i 为其对应的指数), 那么该数的约数的个数为 $(a_1+1) * (a_2+1) * \dots * (a_m+1)$ 。

约数和:

要求一个数约数的和, 设它分解质因数的结果为 $p_1^{a_1} * p_2^{a_2} * p_3^{a_3} * \dots * p_m^{a_m}$ (p_i 为质因数, a_i 为其对应的指数), 那么该数的约数的和为 $(1 + p_1 + p_1^2 + \dots + p_1^{a_1}) * (1 + p_2 + p_2^2 + \dots + p_2^{a_2}) * \dots * (1 + p_m + p_m^2 + \dots + p_m^{a_m})$ 。

Zeckendorf 定理 (齐肯多夫定理):

任何正整数可以表示为若干个不连续的 Fibonacci 数之和。

费马平方和定理

奇质数能表示为两个平方数之和的充分必要条件是该质数被 4 除余 1。

平方和

设正整数 n 的质因数分解为 $n = \prod p_i^{a_i}$, 则 $x^2 + y^2 = n$ 有整数解的充要条件为: 当 a_i 为奇数时, $p_i \not\equiv 3 \pmod{4}$ 。该定理其实就是上面的费马平方和定理。

等差等比数列求和:

等差数列 $\{a_n\}$ 的通项公式为: $a_n = a_1 + (n-1)d$ 。前 n 项和公式为: $S_n = n * a_1 + n(n-1)d/2$ 或 $S_n = n(a_1 + a_n)/2$ 。

等比数列 $\{a_n\}$ 的通项公式为： $a_n=a_1*q^{(n-1)}$ 。前 n 项和公式为： $S_n = a_1*(1-q^n)/(1-q) = (a_1-a_n*q)/(1-q)$ 。

Farey 序列

分子分母均不大于 N 且分数值在 $[0,1]$ 中的最简真分数，升序排列，叫做 Farey 序列。设为序列 F_n 。

性质：

1. 除了 N 为 1, F_n 的分数个数都为奇数个，且中间一个为 $1/2$ ，序列左右对称，两者和为 1。
2. 对于任意三个连续的分数 $a/b, c/d, e/f$ ，有 $c/f=(a+c)/(b+d)$ ，且 $a*f-b*c=e*f-d*c=1$ 。可推出

$$c=[(N+b)/f]*e-a, d=[(N+b)/f]*f-b。$$

公式：

$$1*2+2*3+3*4+4*5+.....+n*(n+1) = n*(n+1)*(n+2)/6$$

几何：

圆方程

$$\begin{aligned}x^2 + y^2 + Dx + Ey + F &= 0 \\(x - a)^2 + (y - b)^2 &= C^2\end{aligned}$$

叉积：

向量 $P_1(x_1, y_1)$ $P_2(x_2, y_2)$ ，其叉积代表以 P_1, P_2 构成的平行四边形的有向面积，如果 $P_1 \times P_2$ 为正，则 P_1 在 P_2 顺时针方向；如果为负， P_1 在 P_2 逆时针方向；如果为 0，则共线(方向相同或相反)

$$P_1 \times P_2 = x_1 y_2 - x_2 y_1 = - P_2 \times P_1$$

正弦定理

$$a/\sin A = b/\sin B = c/\sin C = 2R (R \text{ 为其外接圆半径})$$

余弦定理

$$a^2 = b^2 + c^2 - 2bc * \cos A$$

$$\cos A = \frac{c*c+b*b-a*a}{2bc}$$

图论：

欧拉公式：

平面中， V 顶点数量， E 面数量， F 边数量，有： $V-F+E=2$

路径计数

一个图的邻接矩阵的 L 次幂， i, j 代表长度为 L 的从 i 到 j 的路径的数量

Dilworth 定理（狄尔沃斯定理）

狄尔沃斯定理亦称偏序集分解定理，是关于偏序集的极大极小的定理，该定理断言：对于任意有限偏序集，其最大反链中元素的数目必等于最小链划分中链的数目。对偶形式亦真，它断言：对于任意有限偏序集，其最长链中元素的数目必等于其最小反链划分中反链的数目

Java 大整数:

韩信点兵

```
import java.io.BufferedReader;
import java.io.BufferedWriter;
import java.io.InputStreamReader;
import java.io.OutputStreamWriter;
import java.io.PrintWriter;
import java.math.BigInteger;
import java.util.Scanner;

class Solve
{
    private static BigInteger x;
    private static BigInteger y;
    public BigInteger kBigInteger;
    int n;
    BigInteger []ai=new BigInteger[300];
    BigInteger []bi=new BigInteger[300];

    public static BigInteger exGcd(BigInteger a, BigInteger b) {
        if (b.compareTo(BigInteger.valueOf(0)) == 0) {
            x = BigInteger.valueOf(1);
            y = BigInteger.valueOf(0);
            return a;
        } else {
            BigInteger d = exGcd(b, a.mod(b));
            BigInteger temp = x;
            x = y;
            y = temp.subtract(a.divide(b).multiply(y));
            return d;
        }
    }

    public BigInteger excrt()
    {
        BigInteger M=bi[1],ans=ai[1];// 第一个方程的解特判
        for(int i=2;i<=n;i++)
        {
            BigInteger a=M,b=bi[i],c=ai[i].subtract(ans.mod(b)).add(b).mod(b);
            BigInteger gcd=exGcd(a,b);
```



```

        BigInteger bg=b.divide(gcd);
        if(!c.mod(gcd).equals(BigInteger.valueOf(0))) {
            return BigInteger.valueOf(-1);
        }
        c=c.divide(gcd);
        x=x.multiply(c);
        x=x.mod(bg);
        ans=ans.add(x.multiply(M));
        M=M.multiply(bg);
        ans=ans.mod(M).add(M).mod(M);
    }
    return ans.mod(M).add(M).mod(M);
}

}

public class Main {

    public static void main(String[] args) {
        // TODO 自动生成的方法存根

        Scanner in = new Scanner(new BufferedReader(new InputStreamReader(System.in)));
        PrintWriter out = new PrintWriter(new BufferedWriter(new
OutputStreamWriter(System.out)));
        Solve solve = new Solve();
        solve.n=in.nextInt();
        solve.kBigInteger=in.nextBigInteger();
        for(int i=1;i<=solve.n;i++) {
            solve.bi[i]=in.nextBigInteger();
            solve.ai[i]=in.nextBigInteger();
        }
        BigInteger ans=solve.ex crt();
        if(ans.equals(BigInteger.valueOf(-1)))
            out.println("he was definitely lying");
        else if(ans.compareTo(solve.kBigInteger)>0)
            out.println("he was probably lying");
        else
            out.println(ans);
        out.flush();
    }

}

```