# 数值分析习题提示

#### 第一章 误差

- 1. 计算球体积要使相对误差限为 1%, 问度量半径 R 时允许的相对误差是多少?
- 2. 考虑正弦函数  $\sin x$  的求值,特别是数据传递误差,即自变量 x 发生扰动 h 时函数值的误差。
- (1) 估计  $\sin x$  的绝对误差。
- (2) 估计  $\sin x$  的相对误差。
- (3) 估计这个问题的条件数。
- (4) 自变量 x 为何值时,这个问题高度敏感?
- 3. 设  $Y_0 = 28$ ,按递推公式  $Y_n = Y_{n-1} \frac{1}{100}\sqrt{783}$ ,(n = 1, 2, ...) 计算到  $Y_{100}$ 。若取  $\sqrt{783} \approx 27.982$ (保留 5 位有效数字),试问计算  $Y_{100}$  将有多大误差。
  - 4. 正方形的边长大约为 100cm,问测量时允许多大的误差才能使其面积误差不超过  $1cm^2$ 。
  - 5. 为使近似  $\sin \theta \approx \theta$  给出的结果能保留 3 位十进制有效数字,问  $\theta$  的取值范围。
- 6. 设  $f(x) = \ln(x + \sqrt{x^2 + 1})$ , 开方和对数取 6 位有效数字, 计算 f(30) 和 f(-30) 的值。计算过程中尽量避免有效数字的损失。
  - 7. 设  $f(x) = -e^{-2x} + e^x$ , 对微小的 x 值, x, 3x, 和 3x(1-x/2) 哪个最精确? 误差分别是多少?
  - 8. 若在计算  $y = \sqrt{x^2 + 1} 1$  中至多丢失两位精度,该对 x 怎样限制?

#### 上机题

- 1. 编程观察无穷级数  $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n}$  的求和计算。
- (1) 采用 IEEE 单精度浮点数,观察当 n 为何值时求和结果不再变化,将它与理论分析的结论进行比较 (注: 在 MATLAB 中可用 single 命令将变量转成单精度浮点数)。
  - (2) 用 IEEE 双精度浮点数计算 (1) 中前 n 项的和,评估 IEEE 单精度浮点数计算结果的误差。
- 2. 编写程序,按  $e = \lim_{n \to \infty} (1 + 1/n)^n$  计算常数 e,即自然对数的底,具体地,对  $n = 10^k (k = 1, 2, ..., 20)$ ,计算  $(1 + 1/n)^n$ 。将结果与  $\exp(1)$  比较,确定近似值的误差。误差是否随 n 的增加而降低?用 MATLAB 画出误差的变化趋势曲线,作出解释。

提示: n 越大, 截断误差越小, 舍入误差越大。

```
k=1:20;
n=10.^k;
x=(1+1./n).^n-exp(1);
plot(x)
```

## 第二章 方程求根

1. 为求方程  $x^3 - x^2 - 1$  在  $x_0 = 1.5$  附近的一个根,设将方程改写为下列等价形式,并建立相应的迭代公式。

- (1)  $x = 1 + 1/x^2$ , 迭代公式  $x_{k+1} = 1 + 1/x_k^2$ ;
- (2)  $x^3 = 1 + x^2$ , 迭代公式  $x_{k+1} = \sqrt[3]{1 + x_k^2}$ ;
- (3)  $x^2 = 1/(x-1)$ , 迭代公式  $x_{k+1} = 1/\sqrt{x_k}$

试分析每种迭代公式的收敛性,并选取一种公式求出具有四位有效数字的近似根。

- 2. 研究求  $\sqrt{a}$  的牛顿公式  $x_{k+1} = \frac{1}{2} \left( x_k + \frac{a}{x_k} \right)$ ,  $x_0 > 0$ , 证明对一切  $k = 1, 2, ..., x_k \ge \sqrt{a}$  且 序列  $x_1, x_2, \ldots$  是递减的。
- 3. 证明迭代公式  $x_{k+1} = \frac{x_k(x_k^2 + 3a)}{3x_k^2 + a}$  是计算  $\sqrt{a}$  的 3 阶方法。假定初值  $x_0$  充分靠近根  $x^*$ ,求  $\lim_{k\to\infty} (\sqrt{a} - x_{k+1})/(\sqrt{a} - x_k)^3.$
- 4. 用下列方法求  $f(x) = x^3 3x 1 = 0$  在  $x_0 = 2$  附近的根,根的准确值  $x^* = 1.87938524 \cdots$ , 要求计算结果准确到四位有效数字。
  - (1) 用牛顿法;
  - (2) 用割线法,取 $x_0 = 2$ , $x_1 = 1.9$ 。
- 5. 用迭代法  $x_{k+1} = \frac{1}{1+x_k}$ ,求方程  $x^2 + x 1 = 0$  的正根  $x^* = \frac{-1+\sqrt{5}}{2}$ 。取  $x_0 = 1$ ,问  $x_5$  具有 几位正确的有效数字?

#### 上机题

1. 对于方程 
$$f(x)=x^2-3x+2$$
,可以有以下多种不动点迭代方式:  $\varphi_1(x)=\frac{x^2+2}{3}$ , $\varphi_2(x)=\sqrt{3x-2}$ , $\varphi_3(x)=3-\frac{2}{x}$ , $\varphi_4(x)=\frac{x^2-2}{2x-3}$ 。 (1) 对于根  $x=2$ ,通过分析  $|\varphi_i'(2)|$ , $(i=1,2,3,4)$  来分析各个算法的

- (2) 用程序验证分析的结果。
- 2. 考虑  $p(x) = (x-1)\cdots(x-10) = a_0 + a_1x + \cdots + x^{10}$ , 考虑扰动方程  $p(x) + \varepsilon = 0$ 。
- (1) 求系数  $a_0, a_1, \ldots, a_9$ ;
- (2) 取  $\varepsilon = 10^{-6}$ ,  $\varepsilon = 10^{-8}$ ,  $\varepsilon = 10^{-10}$ , 分析  $\varepsilon$  对根的影响。

第三章 解线性方程组的直接方法

- 1. 设矩阵  $A = \begin{bmatrix} 2\lambda & \lambda \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$ , 其中  $\lambda \in \mathbb{R}$ , 证明当  $\lambda = \pm \frac{2}{3}$  时, $cond(A)_{\infty}$  有最小值。
- 2. 试推导顺序主子式皆不为零矩阵 A 的 Crout 分解 A = LU 的算法, 其中, L 为下三角矩阵, U为单位上三角矩阵。

2

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 4 & -1 \\ 2 & -2 & 1 \end{bmatrix}, B = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 5 & 2 \\ 3 & 1 & 5 \end{bmatrix}, C = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 2 & 2 \\ 1 & 1 & 2 & 2 \\ 1 & 2 & 3 & 4 \end{bmatrix}, D = \begin{bmatrix} 2 & 1 & 1 & 2 \\ 2 & 2 & 2 & 3 \\ 4 & 2 & 4 & 3 \\ 0 & 0 & 6 & -1 \end{bmatrix}.$$

4. 分别采用部分主元高斯消去法对下述矩阵

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 4 & 5 \\ 3 & 5 & 6 \end{bmatrix}, B = \begin{bmatrix} 2 & 1 & 1 & 2 \\ 2 & 2 & 2 & 3 \\ 4 & 2 & 4 & 3 \\ 0 & 0 & 6 & -1 \end{bmatrix}$$

进行 LU 分解,写出矩阵 L、U 和

5. 分别计算矩阵

$$A = \begin{bmatrix} 3 & 1 & 0 \\ 1 & 3 & 1 \\ 0 & 1 & 3 \end{bmatrix}, B = \begin{bmatrix} 4 & 2 & 4 & 2 \\ 2 & 10 & 8 & 1 \\ 4 & 8 & 9 & 5 \\ 2 & 1 & 5 & 19 \end{bmatrix}$$

的 Cholesky 分解。

6. 下列矩阵能否分解为 LU(其中 L 为单位下三角矩阵,U 为上三角矩阵)? 若能分解,那么分解是否唯一?

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 4 & 1 \\ 4 & 6 & 7 \end{bmatrix}, B = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 2 & 2 & 1 \\ 3 & 3 & 1 \end{bmatrix}.$$

上机题

- 1. 编写程序生成 Hilbert 矩阵  $H_n$ ,以及 n 维向量  $b = H_n x$ ,其中 x 为所有分量都是 1 的向量。用 Cholesky 分解算法求解方程  $H_n x = b$ ,得到近似解  $\hat{x}$ ,计算残差  $r = b H_n \hat{x}$  和  $\Delta x = \hat{x} x$  的  $\infty$ -范数。
  - (1) 设 n=10, 计算  $||r||_{\infty}$ 、  $||\Delta x||_{\infty}$ 。
  - (2) 在右端项上施加  $10^{-7}$  的扰动然后解方程组,观察残差和误差的变化情况。
- (3) 改变 n 的值为 8 和 12,求解相应的方程,观察  $||r||_{\infty}$ 、 $||\Delta x||_{\infty}$  的变化情况。通过这个实验说明了什么问题?

第四章 解线性方程组的迭代法

1. 设方程组:

$$\begin{cases}
5x_1 + 2x_2 + x_3 &= -12; \\
-x_1 + 4x_2 + 2x_3 &= 20; \\
2x_1 - 3x_2 + 10x_3 &= 3.
\end{cases}$$

- (1) 考察用 Jacobi 迭代法, Gauss-Seidel 迭代法解此方程组的收敛性;
- (2) 取初始解为  $[0,0,0]^T$ ,用 Jacobi 迭代法及 Gauss-Seidel 迭代法解此方程组,要求当  $\|x^{(k+1)}-x^{(k)}\|_{\infty} < 10^{-2}$  时迭代终止。
- (3) 用 SOR 方法解上述方程组 (取  $\omega=0.9$ ,初始解为  $[0,0,0]^T$ ),要求当  $\|x^{(k+1)}-x^{(k)}\|_{\infty}<10^{-2}$  时终止迭代。
- 2. 基于 Gauss-Seidel 迭代法可得到一种新的迭代法。在第 k 步迭代中  $(k=0,1,\cdots)$ ,先由 Gauss-Seidel 迭代公式根据  $x^{(k)}$  算出  $\tilde{x}^{(k)}$ ,然后将分量的更新顺序改为从 n 到 1,类似地,再计算一遍根据  $\tilde{x}^{(k)}$  算出  $\tilde{x}^{(k+1)}$ 。这种迭代法称为对称 Gauss-Seidel(SGS) 方法。试证明 SGS 方法的迭代计算公式,并证明它也属于分裂法,且当矩阵 A 对称时矩阵 M 也是对称的。
  - 3. 考虑线性方程组 Ax = b,其中  $A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & a \\ 0 & 1 & 0 \\ a & 0 & 1 \end{bmatrix}$ 。
  - (1) a 为何值时, A 是正定的?
  - (2) a 为何值时, Jacobi 迭代法收敛?
  - (3) a 为何值时, Gauss-Seidel 迭代法收敛?
- 4. 对 Jacobi 迭代法引进迭代参数  $\omega > 0$ 。即  $x^{(k+1)} = x^{(k)} \omega D^{-1}(Ax^{(k)} b)$  称为 Jacobi 松弛法。试证明:当求解 Ax = b 的 Jacobi 迭代法收敛且  $0 < \omega \le 1$  时,Jacobi 松弛法也收敛。

- 5. 考虑线性方程组 Ax = b,其中  $A = \begin{bmatrix} 1 & a \\ 4a & 1 \end{bmatrix}$ 。
- (1) 求使 Jacobi 迭代法和 Gauss-Seidel 迭代法均收敛的 a 取值范围。
- (2) 当  $a \neq 0$  时,给出两种迭代法收敛速度之比。

#### 上机题

- 1. 考虑 10 阶 Hilbert 矩阵作为系数阵的方程组 Ax = b,其中  $b = [1, \frac{1}{2}, \dots, \frac{1}{10}]^T$ 。取初始解  $x^{(0)} = \mathbf{0}$ ,编写程序用 Jacobi 迭代法与 SOR 迭代法求解该方程组,将  $\|x^{(k+1)} x^{(k)}\|_{\infty} < 10^{-4}$  作为终止迭代的判据。
  - (1) 分别用 Jacobi 与  $SOR(\omega = 1.25)$  迭代法求解,观察收敛情况。
  - (2) 改变  $\omega$  的值, 试验 SOR 迭代法的效果, 考察解的准确度。

## 第五章 函数逼近

- 1. 对于 C[0,1] 中的函数 f(x), 计算  $||f||_{\infty}$ ,  $||f||_{1}$ ,  $||f||_{2}$ 。
- (1)  $f(x) = (x-1)^3$ ; (2)  $f(x) = \left| x \frac{1}{2} \right|$ .
- 2. f(t) = |t| 定义在 [-1,1] 上,在子空间  $\Phi = \mathrm{span}\{1,t^2,t^4\}$  中求它的最佳平方逼近多项式。
- 3. 已知实验数据如下:。

用最小二乘法求形如  $y = a + bt^2$  的经验公式。

- 4. 对权函数  $\rho(x) = 1 + t^2$ , 区间 [-1,1], 试求首项系数为 1 的正交多项式  $\varphi_1, \varphi_2, \varphi_3$ 。
- 5. 设  $f(t) = t^2 + 3t + 2$  定义在区间 [0,1] 上,试求 f(t) 在 [0,1] 上关于  $\Phi = \text{span}\{1,t\}$  的最佳平方逼近多项式。若取  $\Phi = \text{span}\{1,t,t^2\}$ ,那么最佳平方逼近多项式是什么?

## 上机题

1. 对物理实验中所得下列数据

$t_{i}$	1	1.5	2	2.5	3	3.5	4	
$y_i$	33.40	79.50	122.65	159.05	189.15	214.15	238.65	
$t_i$	4.5	5	5.5	6	6.5	7	7.5	8
$y_i$	252.2	267.55	280.50	296.65	301.65	310.40	318.15	325.15

- (1) 用公式  $y = a + bt + ct^2$  作曲线拟合。
- (2) 用指数函数  $y = ae^{bt}$  作曲线拟合。
- (3) 比较上述两条拟合曲线,那条更好?

## 第六章 插值法

- 1.  $f(x) = x^7 + x^4 + 3x + 1$ ,  $\Re f[2^0, 2^1, \dots, 2^7]$ ,  $f[2^0, 2^1, \dots, 2^8] \not \boxtimes f[1, 1, 1, 1, 1]$ .
- 2. 用插值基和广义差商表两种方法求一个次数不高于 4 次的多项式 P(x), 使它满足 P(0) = P'(0) = 0, P(1) = P'(1) = 1, P(2) = 1。
- 3. 已知函数 f(x) 充分光滑,求满足插值条件  $P(x_i) = f(x_i)(i=0,1,2)$  及  $P'(x_1) = f'(x_1)$  的插值基多项式  $L_{ik}$ ,并写出余项公式。
  - 4. 求  $f(x) = x^2$  在 [a, b] 上的分段线性插值函数  $I_b(x)$ , 并估计误差。
  - 5. 求  $f(x) = x^4$  在 [a,b] 上的分段埃尔米特插值函数  $I_h(x)$ , 并估计误差。

## 上机题

1. 对 [-5,5] 作等距划分, $x_i=-5+ih$ , $h=\frac{10}{n}(i=0,1,\ldots,n)$  并对 Runge 给出的函数  $\frac{1}{1+x^2}$ ,取 n=10,20 作拉格朗日插值  $L_{10}(x)$  与  $L_{20}(x)$ ,考察在 x=4.8 处的误差。

# 第七章 数值积分和数值微分

- 1. 确定下面求积公式中的待定系数或积分节点的待定值,使其代数精度尽量高,并指出所构造的 求积公式所具有的代数精度:
  - (1)  $\int_{-2h}^{2h} f(x)dx \approx A_{-1}f(-h) + A_0f(0) + A_1f(h);$ (2)  $\int_{-1}^{1} f(x)dx \approx [f(-1) + 2f(x_1) + 3f(x_2)]/3.$

  - (3)  $\int_0^1 f(x)dx \approx A_0 f(0) + A_1 f(1) + B_0 f'(0) + B_1 f'(1)$ .

2. 证明下列等式,它们分别说明下列三种矩形求积公式及其余项 
$$\int_{a}^{b} f(x)dx = (b-a)f(a) + \frac{f'(\eta)}{2}(b-a)^{2}, \ \eta \in (a,b);$$
 
$$\int_{a}^{b} f(x)dx = (b-a)f(b) - \frac{f'(\eta)}{2}(b-a)^{2}, \ \eta \in (a,b);$$
 
$$\int_{a}^{b} f(x)dx = (b-a)f\left(\frac{a+b}{2}\right) + \frac{f''(\eta)}{24}(b-a)^{3}, \ \eta \in (a,b).$$

- 3. 对下列积分,分别用复合梯形公式和复合 Simpson 公式计算,其中 n 表示计算中是用 n+1 个 区间等分点上的函数值,然后比较两种计算结果的准确度。
  - (1)  $\int_0^1 \frac{x}{4+x^2} dx$ , n=8;
  - (2)  $\int_0^9 \sqrt{x} dx$ , n = 4

## 上机题

1. 用复合 Simpson 公式计算圆周率  $\pi = 4 \int_0^1 \frac{1}{1+x^2} dx$ ,要求绝对误差限小于  $\frac{1}{2} \times 10^{-8}$ ,试根据积分余项估计步长 h 的取值范围。按要求选择一个步长进行计算,观察数值结果与误差要求是否相符。