# Parcial 1 Álgebra Abstracta

## Rodrigo Castillo

### 10 de septiembre de 2020

### 1. Punto 1

#### 1. 1 punto. Sea

$$R^* = R \times \mathbb{Z} = \{(r, n) : r \in R, n \in \mathbb{Z}\}.$$

Definamos las operaciones en  $\mathbb{R}^*$  de la siguiente manera

$$(r_1, n_1) + (r_2, n_2) = (r_1 + r_2, n_1 + n_2),$$
  
 $(r_1, n_1) \cdot (r_2, n_2) = (r_1 r_2 + n_2 r_1 + n_1 r_2, n_1 n_2).$ 

Demuestre que:

- a) la multiplicación en R\* es cerrada y asociativa, y que las dos operaciones distribuyen<sup>1</sup>;
- b) (0,1) es la identidad de  $R^*$ ;
- c)  $S = \{(r,0) : r \in R\}$  es un subanillo de  $R^*$  (de hecho es un ideal);
- d)  $\theta \colon R \to R^*$ , definida por  $\theta(r) = (r, 0)$  es un isomorfismo desde R a S.

Figura 1: Punto 1

#### 1.1. a

### 1.1.1. la multiplicacion es cerrada y asociativa

demostración:

```
sean (x_1,m_1),(x_2,m_2)\in R*, por lo tanto (x_1,m_1)(x_2,m_2)=(x_1x_2+x_1m_2+x_2m_1,m_1m_2) note que x_1,x_2\in R y que m_1,m_2\in Z, por lo tanto, tenemos que x_1x_2\in R, x_1m_2\in R, x_2m_1\in R, m_1m_2\in Z, luego (x_1x_2+x_1m_2+x_2m_1)\in R y (m_1m_2)\in Z, como así lo definimos, entonces tenemos que ... (x_1,m_1)(x_2,m_2)\in R\times Z (x_1,m_1)(x_2,m_2)\in R* como (x_1,m_1),(x_2,m_2) son elementos cualesquiera de R*, entonces tenemos que para cualquier elementos en R*, la multiplicación es cerrada
```

### 1.1.2. la suma distribuye

$$\begin{array}{l} \mathrm{sean}\;(x_1,m_1),(x_2,m_2)(x_3,m_3)\in R\;,\;\mathrm{por\;lo\;tanto}\\ ((x_1,m_2)+(x_2,m_2))+(x_3,m_3)=(x_1+x_2,m_1+m_2)+(x_3,m_3)\\ =(x_1+x_2+x_3,m_1+m_2+m_3)\\ =(x_1+(x_2+x_3),m_1+(m_2+m_3))\\ =(x_1,m_1)+(x_2+x_3,m_2+m_3)\\ =(x_1,m_1)+((x_2,m_2)+(x_3,m_3))\\ \mathrm{por\;lo\;tanto\;la\;suma\;distribuye\;en}\;R* \end{array}$$

### 1.1.3. la multiplicación distribuye en R\*

demostración:

```
sean (x_1, m_1), (x_2, m_2)(x_3, m_3) \in R, por lo tanto ((x_1, m_1)(x_2, m_2))(x_3, m_3) = (x_1x_2 + m_2x_1 + m_1x_2, m_1m_2)(x_3, m_3)
= (x_1x_2x_3 + m_3m_2x_1 + x_3x_2m_2, m_3m_2m_1)
= (x_1(x_2x_3) + (m_3m_2)x_1 + (x_3x_2)m_2, (m_3m_2)m_1)
= (x_1, m_1)((x_2, m_2)(x_3, m_3))
por lo tanto el producto distribuye en R*
```

### 1.2. (0,1) es la identidad de R

demostración:

sea  $(x_1,m_1)$  un elemento arbitrario de R\*, por lo tanto ...  $(0,1)(x_1,m_1)=(x_1\cdot 0+1\cdot x_1+0\cdot m_1,1\cdot m_1)=(0+x_1+0,m_1)=(x_1,m_1)$  acá podemos ver que se cumple que es identidad en este sentido, ahora procederemos a ver que es identidad en el otro sentido también :

 $(x_1, m_1) \cdot (0, 1) = (x_1 \cdot 0 + 1 \cdot x_1 + 0 \cdot m_1, 1 \cdot m_1)$ =  $(x_1, m_1)$ 

como se cumple en ambos sentidos, entonces tenemos que  $(0,1) \in \mathbb{R}^*$  es una identidad.

### **1.3.** $\theta: R \to R*$ definida como $\theta(x) = (x,0)$ es un subanillo de R\*

#### 1.3.1. cerrado bajo la multiplicación

```
sean (x_1,0), (x_1,0) \in R^*, por lo tanto... (x_1,0)\cdot (x_2,0) = (x_1x_2+0+0,0)
= (x_1x_2,0)
```

note que  $x_1,x_2\in R$  , por lo tanto  $(x_1x_2,0)$  está en el subanillo, luego la multiplicación es cerrada .

#### 1.3.2. la resta es cerrada

```
sean (x_1,0),(x_1,0) \in R*, por lo tanto... (x_1,0)-(x_2,0)=(x_1-x_2,0-0) =(x_1-x_2,0)
```

note que  $x_1-x_2\in R$  , luego  $(x_1-x_2,0)$  está en el subanillo , luego la resta también es cerrada.

### 1.4. $\theta: R \to R*$ definida por $\theta(x) = (x,0)$ es un isomorfismo de R a S

### 1.4.1. es un homomorfismo:

- sean  $x, y \in R$ , luego  $\theta(x+y) = (x+y, 0)$ mientras que  $\theta(x) + \theta(y) = (x, 0) + (y, 0) = (x+y, 0+0) = (x+y, 0)$ luego  $\theta(x) + \theta(y) = \theta(x+y) = (x+y, 0)$
- sean  $x, y \in R$ , luego  $\theta(xy) = (xy, 0)$ mientras que  $\theta(x)\theta(y) = (x, 0) \cdot (y, 0)$ = (xy + 0 + 0, 0)= (xy, 0)luego  $\theta(x)\theta(y) = \theta(xy) = (xy, 0)$

#### 1.4.2. es sobreyectivo

debo probar que para todo  $x \in R$  existe un  $y \in R*$  tal que  $\theta(x) = y$ : demostración:

sea  $y \in \mathbb{R}^* = (x,0)$ , tenemos que para cualquier x arbitrario en R se tiene que  $\theta(x) =$ (x,0) = y.

### 1.4.3. es inyectivo

```
debo probar que si \theta(x) = \theta(y) \Rightarrow x = y
demostración por contrarrecíproca:
supongamos que x \neq y, por lo tanto (x,0) \neq (y,0)
note que \theta(x) = (x,0)
note que \theta(y) = (y, 0)
por lo que , por transitividad tenemos que \theta(x) \neq \theta(y)
```

#### 1.4.4. conclusión

como existe un homomorfismo y la transformación es biyectiva, entonces es un isomorfismo de  $R \to S$ 

#### Sea $\theta R \to S$ un homomorfismo de anillos Demuestre 2.

#### 2.1. si R es conmutativo entonces $\theta(R)$ es conmutativo

Supongamos que R es un anillo conmutativo, es decir que para todo  $x,y \in R$  se tiene que (xy) = (yx).

```
por lo tanto \theta(xy) = \theta(yx)
```

como  $\theta$  es un homomorfismo entonces tengo que  $\theta(xy) = \theta(x)\theta(y)$ 

y similarmente tengo que  $\theta(yx) = \theta(y) + \theta(x)$ 

pero note que  $\theta(xy) = \theta(yx)$ , luego por transitividad se tiene que  $\theta(x)\theta(y) = \theta(y)\theta(x)$ , luego  $\theta(R)$  es conmutativo .

#### 2.2. si R tiene elemento identidad 1 , $S \neq 0$ y $\theta$ es sobreyectiva entonces $\theta(1)$ es la identidad de S

demostración por contradicción:

supongamos que R tiene elemento identidad 1 ,  $S \neq 0$  y  $\theta$  es sobreyectiva pero  $\theta(1)$  no es la identidad.

sea  $s \in R$ , como R tiene elemento identidad 1 entonces  $\theta(s \cdot 1) \in S$ . note que,  $\theta$  es un homomorfismo, por lo que  $\theta(1 \cdot s) = \theta(1) \cdot \theta(s)$  y además note que  $\theta$  es sobreyectiva . luego  $\theta(1 \cdot s)$ 

```
=\theta(1)\theta(s)
```

 $=\theta(s)$ 

sin embargo supusimos que 1 no es la identidad de S , luego

 $\theta(1) \cdot \theta(s) \neq \theta(s)$ 

luego tenemos que  $\theta(s) \neq \theta(s)$ , y esto es una contradicción clara.

$$R = \left\{ \begin{pmatrix} a & b \\ 0 & c \end{pmatrix}, a, b, c \in \mathbb{R} \right\}.$$

Sea  $I \subseteq R$  el conjunto formado por las matrices con a = c = 0. Sea S el conjunto de las matrices con b = 0. Demuestre que:

Figura 2: Punto 3 enunciado

### 2.3. Punto C

# 3. Punto 3

Definimos I

$$I = \begin{pmatrix} 0 & b \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, b \in R \tag{1}$$

Definimos S

$$S = \begin{pmatrix} a & 0 \\ 0 & c \end{pmatrix} \tag{2}$$

### 3.1. Es I un ideal de R?

Demostración , sea  $A \in R$  y  $B \in I$  , por lo tanto  $A \cdot B =$ 

$$A \cdot B = \begin{pmatrix} a & b \\ 0 & c \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 & b \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \tag{3}$$

solucionando esta multiplicación tenemos que

$$A \cdot B = \begin{pmatrix} (a \cdot 0) + (b \cdot 0) & (a \cdot b) + (0) \\ (0 \cdot 0) + (c \cdot 0) & (0 - b) + (0 \cdot 0) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & (ab) \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$
(4)

note que el polinomio  $(ab) \in R$  , por lo tanto  $A \cdot B \in I$  , luego I es un ideal de R

### 3.2. S es un subanillo de R, es un ideal?

#### 3.2.1. S es un subanillo de R

demostración para la Multiplicación ... sean  $A \in S$  y  $B \in S$  , luego tenemos que

$$A \cdot B = \begin{pmatrix} a & 0 \\ 0 & c \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} a & 0 \\ 0 & c \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_1 a_2 & (a \cdot 0) + (0 \cdot c) \\ (0 \cdot a) + (0 \cdot c) & c_1 c_2 \end{pmatrix}$$
 (5)

$$= \begin{pmatrix} a_1 a_2 & 0 \\ 0 & c_1 c_2 \end{pmatrix} = C \tag{6}$$

como  $a_1a_2, c_1c_2 \in R$  tengo que la multiplicación es cerrada pues  $C \in S$  Demostración para la resta ...

Sean  $A_1 \in S, B_2 \in S$ , por lo tanto

$$A = \begin{pmatrix} a_1 & 0 \\ 0 & c_1 \end{pmatrix} \tag{7}$$

$$A_2 = \begin{pmatrix} a_2 & 0\\ 0 & c_2 \end{pmatrix} \tag{8}$$

por lo tanto  $A_1 - A_2$  se define como

$$C = \begin{pmatrix} a_1 - a_2 & 0\\ 0 & c_1 - c_2 \end{pmatrix} (9)$$

note que  $C \in S$  , luego , al cumplir la cerradura de la resta y de la multiplicación, se tiene que S es un subanillo de R

### 3.2.2. S es un ideal para R?

no es un ideal...

prueba: Sea  $A \in R$  y  $B \in S$  , al multiplicar  $A \cdot B$  obtengo la siguiente matrix

$$A \cdot B = \begin{pmatrix} a^2 & bc \\ 0 & c^2 \end{pmatrix} = C \tag{10}$$

note que el elemento  $C_{12} \neq 0$  si  $b,c \neq 0$  , luego la matriz C no pertenece al subanillo S , luego no es un ideal de S

### **3.3.** R/I es isomorfo a S

### **3.3.1.** $\theta R \rightarrow S$ es un homomorfimsmo

sean  $A, B \in \mathbb{R}$ , por lo tanto luego

$$A + B = \begin{pmatrix} a_1 & b_1 \\ 0 & c_1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} a_2 & b_2 \\ 0 & c_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_1 + a_2 & b_1 + b_2 \\ 0 & c_1 + c_2 \end{pmatrix}$$
(11)

entonces  $\theta(A+B) =$ 

$$\begin{pmatrix}
a_1 + a_2 & 0 \\
0 & c_1 + c_2
\end{pmatrix}$$
(12)

ahora,

$$\theta(A+B) = \begin{pmatrix} a_1 + a_2 & 0\\ 0 & c_1 + c_2 \end{pmatrix}$$
 (13)

por lo tanto tenemos que  $\theta(A) + \theta(B) = \theta(A+B)$ 

Ahora para la multiplicación tenemos que

$$A \cdot B = \begin{pmatrix} a_1 a_2 & b_1 c_2 \\ 0 & c_1 c_2 \end{pmatrix} \tag{14}$$

luego

$$\theta(A \cdot B) = \begin{pmatrix} a_2 a_2 & 0 \cdot c_2 \\ 0 & c_1 c_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_1 a_2 & 0 \\ 0 & c_1 c_2 \end{pmatrix}$$
 (15)

Ahora, por otro lado, tenemos que

$$\theta(A) \cdot \theta(B) = \begin{pmatrix} a_1 & 0 \\ 0 & c_1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} a_2 & 0 \\ 0 & c_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_1 a_2 & 0 \\ 0 & c_1 c_2 \end{pmatrix}$$
 (16)

por lo tanto  $\theta(A \cdot B) = \theta(A) \cdot \theta(B)$ 

### **3.3.2.** $ker(\theta) = I$

 $ker(\theta)$  se define como todos los elementos  $s \in R$  tales que  $\theta(s) = 0$ , por lo tanto, en este caso,  $ker(\theta) = \begin{pmatrix} 0 & b \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$  isomorfismo entonces R/I es isomorfo a S, por lo tanto  $ker(\theta) \in I$ 

Ahora veremos que  $I \in ker(\theta)$ , sea  $s \in I$ , por lo tanto s es de la forma  $\begin{pmatrix} 0 & b \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$  por lo

tanto  $\theta(s) = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$  por lo tanto  $I \in ker(\theta)$ 

por doble contenencia sabemos que  $ker(\theta) = I$ 

**3.3.3.** 
$$img(\theta) = S$$

 ${\bf sobreyectividad}:$ 

tengo que probar que para todo  $s \in S$  existe un  $x \in R$  tal que  $\theta(x) = s$ . sabemos que s es de la forma  $\begin{pmatrix} s_1 & 0 \\ 0 & s_2 \end{pmatrix}$  por lo tanto, sea  $x \in R$  tq  $x = \begin{pmatrix} s_2 & b \\ 0 & s_2 \end{pmatrix}$  se tiene que  $\theta(x) = \begin{pmatrix} s_1 & 0 \\ 0 & s_2 \end{pmatrix} = s$  por lo tanto  $img(\theta) = S$ 

### 3.3.4. conclusión

como se cumplen estas tres condiciones, por el teorema del isomorfismo sabemos que R/I es isomorfo a S .